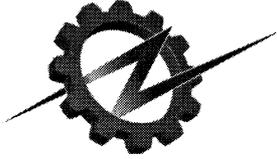


7654



AUTINOR

Manuel d'installation

ALPHA HB

AVERTISSEMENT

Ce document est réputé exact à la date de parution.

Les informations qu'il contient ont été scrupuleusement contrôlées. Cependant **AUTINOR** décline toute responsabilité en cas d'erreur ou d'omission.

Si vous constatez une inexactitude ou une imprécision, si vous avez des suggestions, vous pouvez communiquer vos remarques par écrit (courrier, télécopie ou Email) à :

Société **AUTINOR** - Service Documentation
Z.A. Les Marlières
59710 AVELIN
 [33] 03-20-62-56-00
 [33] 03-20-62-56-41
 autinor@autinor.com

Cette documentation est la propriété de la société **AUTINOR** auprès de laquelle elle peut être achetée (à l'adresse ci-dessus). Elle peut néanmoins être librement reproduite pour communiquer les informations qu'elle contient à toute personne dont la fonction le justifie.

Seule sa reproduction intégrale, sans addition ni suppression est autorisée.

En cas de citations devront, au moins, être mentionnés :

- le nom de la société **AUTINOR**,
- la date de l'édition originale.

COMPATIBILITE ELECTROMAGNETIQUE

Depuis le 1^{er} janvier 1996, les installations d'ascenseurs sont tenues de respecter les exigences essentielles de la Directive Européenne 89/336/CEE relative à la Compatibilité Electromagnétique (CEM).

L'équipement n'est qu'un composant de l'installation ; il n'est donc pas soumis à l'obligation du marquage **CE** prévu par cette directive. Cependant, pour vous permettre de rédiger en toute tranquillité la déclaration de conformité prévue par la directive, et conformément aux règles professionnelles, tous les équipements **AUTINOR** sont livrés avec un **engagement de conformité**.

Votre déclaration de conformité ne peut cependant s'appuyer sur cet engagement que si l'équipement est installé en suivant intégralement les consignes données dans la présente documentation.

PREAMBULE

• Rappel réglementaire pour la manutention :

Quel que soit la nature de la charge, les opérations de manutention sont sources de risques (heurt, chute, écrasement,...). Chaque fois que cela est possible, préférez la manutention mécanique à la manutention manuelle. Lorsque le recours à la manutention manuelle est inévitable, respectez la réglementation qui la régit.

Au niveau européen, cette réglementation est constituée des textes transposant la Directive 90/269/CEE, Directive du Conseil du 19 mai 1990 "concernant les prescriptions minimales de santé et de sécurité relatives à la manutention manuelle des charges comportant des risques, notamment dorsaux lombaires, pour les travailleurs."

En France, la réglementation de la manutention manuelle est constituée des textes suivants :

- Code du travail article R 231-72 (Décret n° 92-958 du 3 septembre 1992 transposant en droit français la directive européenne 92/269/CEE)

" Lorsque le recours à la manutention manuelle est inévitable... un travailleur ne peut être admis à porter d'une façon habituelle des charges supérieures à 55 kilogrammes qu'à condition d'y avoir été reconnu apte par le médecin du travail, sans que ces charges puissent être supérieures à 105 kilogrammes. "

- Décret n° 95-826 du 30 Juin 1995, Titre 1^{er} - article 8 " fixant les prescriptions particulières de sécurité applicables aux travaux effectués sur les ascenseurs "
+ Circulaire de mise en œuvre DRT 96/3 du 25 Mars 1996

" ... Les travaux comportant le port manuel d'une masse supérieure à 30 kilogrammes, ou comportant la pose ou la dépose manuelle d'éléments d'appareils d'une masse supérieure à 50 kilogrammes, ... doivent être effectués par au moins deux travailleurs ; "

complétée par la norme française NF X 35-109 qui donne des recommandations plus précises qui prennent en compte les paramètres suivants : âge du travailleur, nature de la tâche (occasionnelle ou répétitive), charge unitaire, distance parcourue :

	Port de charge occasionnel	Port de charge répétitif
Homme 18 / 45 ans	30 kg	25 kg
Homme 45 / 60 ans	25 kg	20 kg

Sécurités :

Respecter les consignes qui vous ont été données par votre hiérarchie pour l'utilisation des équipements de protection individuel (gants, chaussures, lunettes..., dispositif anti-chute).

TABLE DES MATIERES

Chapitre I - Généralités	11
<i>Fixation du coffret</i>	12
<i>Précaution en matière de compatibilité électromagnétique</i>	13
<i>Raccordement minimal pour les premiers déplacements</i>	14
<i>Localisation des connecteurs de la carte BH12</i>	16
<i>Localisation et rôles des fusibles</i>	20
<i>Localisation des voyants, cavaliers et relais</i>	22
<i>Dispositif de paramétrage / diagnostique de la manœuvre</i>	24
<i>A propos des illustrations (☺, ☹, ⏪, 🗨, 🛑, 🖱, 🔍)</i>	30
Chapitre II - Installation et raccords des sécurités	1
<i>Raccordement de la chaîne des sécurités</i>	2
<i>Prescriptions pour le raccordement des dispositifs connectés à la chaîne des sécurités</i>	3
<i>Mesure d'isolement de la chaîne des sécurités</i>	4
<i>Raccordement des sécurités de porte entre le 6 et le 10</i>	5
Chapitre III - Installation et raccords en machinerie	1
<i>Raccords en machinerie</i>	2
<i>Démarrage étoile triangle du moteur de pompe</i>	3
<i>Démarrage direct du moteur de pompe</i>	4
<i>Protection du moteur de pompe et contrôle de la température de machinerie</i>	5
<i>Raccordement des centrales hydrauliques</i>	6
<i>Centrales « GMV Martini 3V » « Moris » « Omar » (type 00)</i>	7
<i>Centrales « Algi » « Blain » « H&C » (type 01) ou « Dover » (type 02)</i>	8
<i>Centrales « Beringer » (type 03)</i>	9
<i>Centrales « Start Elevator » (type 05)</i>	10
<i>Centrales « Beringer + Estart » (type 06)</i>	11
<i>Raccordement de l'électrovane de secours</i>	12
<i>Protection de l'huile contre la surchauffe</i>	13
<i>Défaut de niveau d'huile (manque d'huile)</i>	14
<i>Niveau d'huile minimum</i>	15
<i>Visualisation de la zone de déverrouillage</i>	16
<i>Suspension de départ</i>	17
<i>Voyant défaut</i>	18
<i>Interphonie</i>	19
Chapitre IV - Installation et raccords en gaine	1
<i>Contact de fin de course haut (BH11)</i>	2
<i>Montage des supports de bande de comptage</i>	3
<i>Montage des supports de drisse pour écrans de zone</i>	4
<i>Position des capteurs de zone de déverrouillage P01 ou I.L.S. et du capteur de comptage O03</i>	5
<i>Position des écrans pour le contrôle de zone de déverrouillage par capteurs P01 dans le cas de mouvements portes ouvertes</i>	6
<i>Position des bandes d'aimant pour le contrôle de zone de déverrouillage par I.L.S. dans le cas de mouvements portes ouvertes</i>	7

TABLE DES MATIERES

Chapitre IV - Installation et raccordements en gaine (suite)	
<i>Pontage des sécurités de portes, ouverture avant arrêt, visualisation de la zone de déverrouillage (N62)</i>	8
<i>Pontage des sécurités de portes, ouverture avant arrêt, visualisation de la zone de déverrouillage (N57)</i>	9
<i>Réglage de l'option isonivelage</i>	10
Chapitre V - Installation et raccordements aux paliers	1
<i>Raccordements aux paliers, manœuvre de 2 à 12 niveaux, blocage ou collective à 1 seul bouton</i>	2
<i>Boutons d'appel et quittances optionnelles</i>	3
<i>Répétiteur de position au(x) palier(s) modèle Id30</i>	5
<i>Répétiteur de position au(x) palier(s) modèle Id 50-1</i>	6
<i>Répétiteur de position au(x) palier(s) modèle Id 50</i>	7
<i>Répétiteur de position et flèches au(x)palier(s) modèle Idfl 30 / 50</i>	8
<i>Feuille de programmation standard</i>	9
<i>Répétiteur de position et flèches a message défilant au(x) palier(s) modèle Idfl 30 / 50 md</i>	10
<i>Feuille de programmation pour afficheurs a message défilant</i>	11
<i>Flèches de sens au(x) palier(s) modèle F130 / 50</i>	12
<i>Flèches de sens au(x) palier(s) modèle avec ampoules, puissance < ou > à 1,2 W</i>	13
<i>Mise hors service</i>	14
<i>Voyants « occupé » aux paliers</i>	16
Chapitre VI - Installation et raccordements en cabine	1
<i>Raccordements en cabine, manœuvre de 2 à 12 niveaux, blocage ou collective à 1 seul bouton</i>	2
<i>Boutons d'envoi et quittances</i>	3
<i>Dispositif de comptage a bande, capteur O03-1 (ou O03-2)</i>	5
<i>Bouton d'alarme en cabine</i>	7
<i>Bouton d'arrêt en cabine</i>	8
<i>Dispositif anti-dérive à taquet</i>	11
<i>Gong en cabine</i>	12
<i>Came mobile de déverrouillage</i>	14
<i>Opérateur de porte automatique</i>	16
<i>Opérateur de porte automatique « commandé par la came »</i>	17
<i>Onduleur de porte OP06 ou OP11</i>	18
<i>Onduleur de porte OP15</i>	19
<i>Répétiteur de position en cabine modèle Id 30</i>	21
<i>Répétiteur de position en cabine modèle Id 50-1</i>	22
<i>Répétiteur de position en cabine modèle Id 50</i>	23
<i>Répétiteur de position et flèches en cabine modèle Idfl 30 / 50</i>	24
<i>Feuille de programmation standard</i>	25
<i>Répétiteur de position et flèches à message défilant en cabine modèle Idfl 30 / 50 md</i>	26
<i>Feuille de programmation pour afficheurs a message défilant</i>	27
<i>Flèches de sens en cabine modèle F130 / 50</i>	28

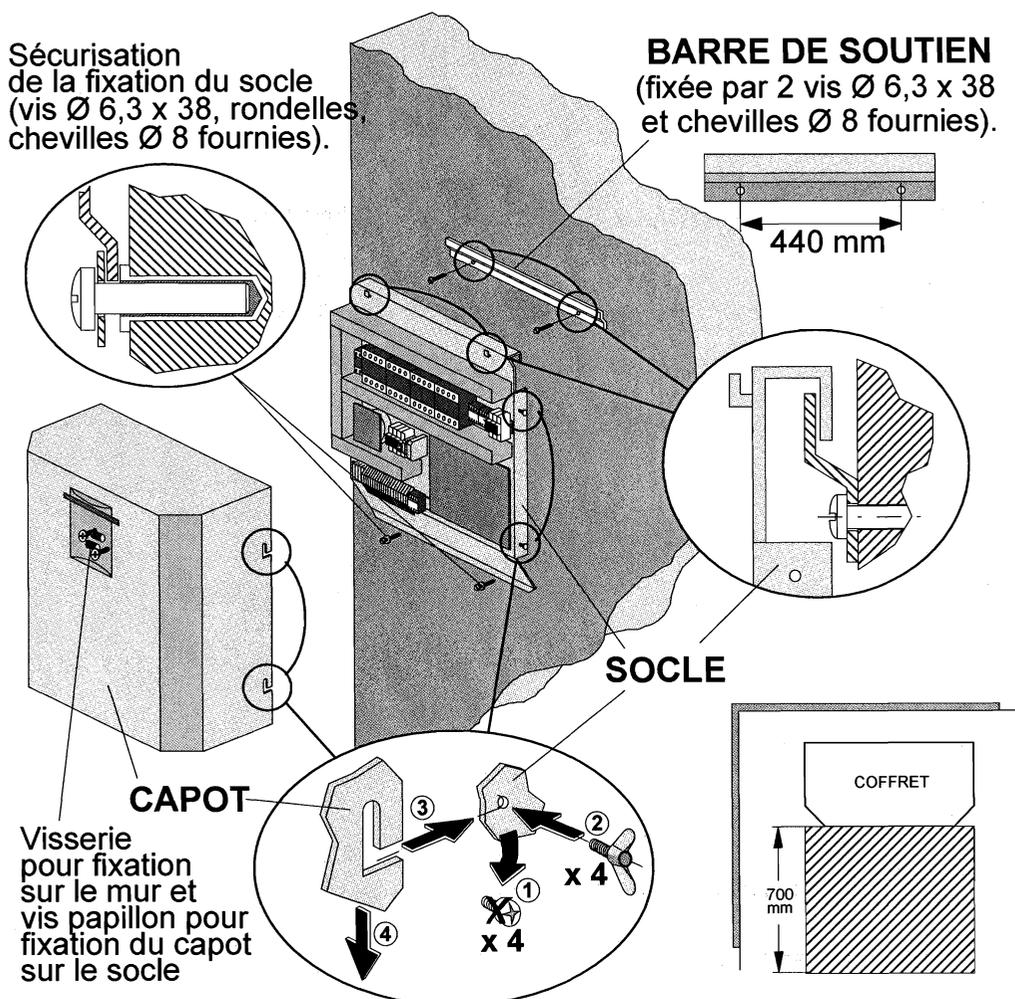
TABLE DES MATIERES

Chapitre VI - Installation et raccordements en cabine (suite)	
<i>Flèches de sens en cabine modèle avec ampoules, puissance < ou > à 1,2 W</i>	29
<i>Manœuvre d'inspection</i>	30
<i>Inspection en grande vitesse</i>	33
<i>Pleine charge (« Non stop »)</i>	34
<i>Surcharge de la cabine</i>	35
<i>Réservation de la cabine « Priorité cabine »</i>	37
<i>Voyant pompier</i>	38
<i>Lumière automatique temporisée (BH07)</i>	39
Chapitre VII - Procédures de mise en service	1
<i>Procédure à suivre pour effectuer le relevé automatique des niveaux</i>	2
<i>Ce qu'il faut savoir avant de partir en GV</i>	5
<i>Modification de la distance de ralentissement</i>	6
<i>Réglage automatique de la précision d'arrêt en montée</i>	6
<i>Réglage automatique de la précision d'arrêt en descente</i>	7
<i>Réglage automatique de la zone d'hystérésis</i>	7
<i>Positionnement des aimants EM au niveau le plus haut</i>	8
<i>Positionnement des aimants EM sur la bande de comptage (capteur O03-2)</i>	9
<i>Paramètres à ajuster sur le site et table de conversion</i>	10
<i>Rappel des paramètres à affiner sur le site</i>	10
<i>Tables de conversion</i>	10
<i>Les paramètres liés à la manœuvre, entrées / sorties et codes de défaut</i>	15
<i>Les paramètres liés à la bande</i>	72
<i>Schémas électriques</i>	73
<i>Démarrage direct - 4 vannes</i>	73
<i>Démarrage étoile / triangle - 4 vannes</i>	74
<i>Démarrage direct - 3 vannes</i>	75
<i>Démarrage étoile / triangle - 3 vannes</i>	76
<i>Raccordements du moteur de porte</i>	77

CHAPITRE I

GENERALITES

FIXATION DU COFFRET ET PRESCRIPTIONS NORMATIVES



Dimensions du coffret Alpha : L = 562 mm, H = 562 mm, P = 250 mm - Poids = env. 40 kg

Remarque : La barre de soutien est montée, pour le transport, sur les goujons prévus pour la fixation de la jupe. L'entrée des canalisations ou des câbles se fait par le dessous.

**N'oubliez pas que vous devez respecter les prescriptions
de la Norme EN 81-2 § 6.3.2.1 :**

6.3 Construction et équipement des locaux de machines

6.3.2 Dimensions

6.3.2.1 Les dimensions du local des machines doivent être suffisantes pour permettre de travailler aisément et en toute sécurité sur les équipements, notamment les équipements électriques.

En particulier, il doit être au moins prévue une hauteur libre de 2 m, et :

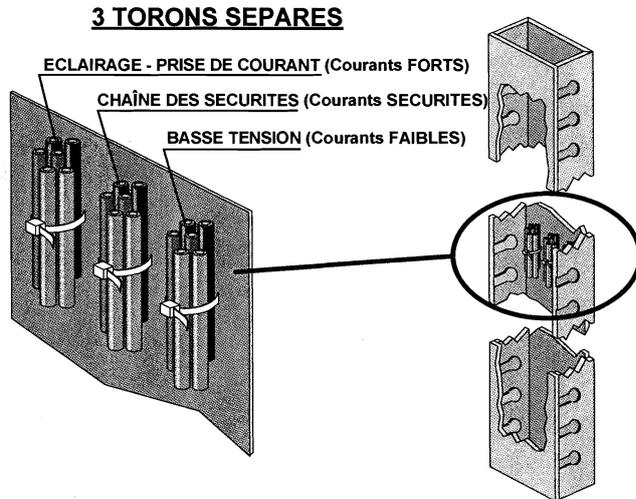
a) une surface libre horizontale devant les tableaux de manœuvre et les armoires. Cette surface est définie comme suit :

- 1) profondeur, mesurée à partir de la surface extérieure des enveloppes d'au moins 0,70 m ;
- 2) largeur, la plus grande des 2 dimensions suivantes : 0,50 m ou la largeur totale de l'armoire ou du tableau ;

b) une surface libre horizontale minimale de 0,50 m x 0,60 m pour la maintenance et la vérification des parties en mouvement où cela est nécessaire et, le cas échéant, la manœuvre manuelle de secours (12.9).

PRECAUTIONS EN MATIERE DE COMPATIBILITE ELECTROMAGNETIQUE

A PROPOS DE LA SEPARATION DES TORONS EN COLONNE PALIERE.



ATTENTION :

Il est conseillé de séparer, dans la colonne palière, les 3 torons multifilaires, éclairage – prise de courant, chaîne des sécurités et basse tension afin de faciliter la maintenance et tenir compte des prescriptions en matière de C.E.M.*

* C.E.M. : Compatibilité ElectroMagnétique

A PROPOS DE LA SEPARATION DES PENDENTIFS.

Les organes pilotés par les contacteurs sont alimentés par des fils qui passent dans le pendentif

D'autres fils conducteurs du pendentif ne véhiculent non pas des courants forts pour activer des organes de puissance, mais des « INFORMATIONS » électriques par courants faibles. Ces informations sont l'état des fins de courses portes nécessaire à la gestion de l'opérateur de portes automatiques ou les envois cabine par exemple.

Pour situer la différence d'importance entre les deux types de courants, certains moteurs d'opérateurs peuvent consommer 3 ampères alors que le courant qui sert d'information quant à l'état du fin de course fermeture porte ne vaut que 3 milliampères.

Il existe dans cet exemple tout à fait banal un rapport de 1 à 1000.

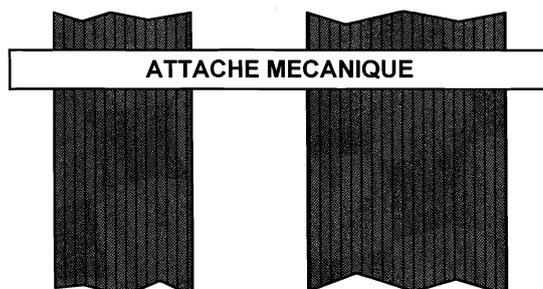
Ce rapport est souvent encore plus élevé notamment si on considère les courants de transitions au début de l'alimentation d'un organe de puissance. Il est clair que les gros courants influenceront les petits par induction si on ne prend pas soin de les séparer.

Le fait de ne pas séparer ces courants dans le pendentif mènera à :

- L'envoi d'informations erronées vers la manœuvre,
- La dégradation progressive de composants électroniques plus ou moins rapidement (de 3 jours à quelques mois).

Les conséquences à court ou moyen terme seront des fonctionnements « bizarres » de l'appareil, puis inévitablement et irrémédiablement la panne !!!

En résumé, les fils conducteurs du pendentif véhiculant des courants forts pour la came mobile ou le moteur d'opérateur de porte ou l'injection de freinage ou les taquets anti-dérive ou le moteur de ventilation cabine sans oublier la lumière cabine et la chaîne des sécurités doivent impérativement être séparés des autres conducteurs véhiculant des informations par courants faibles.



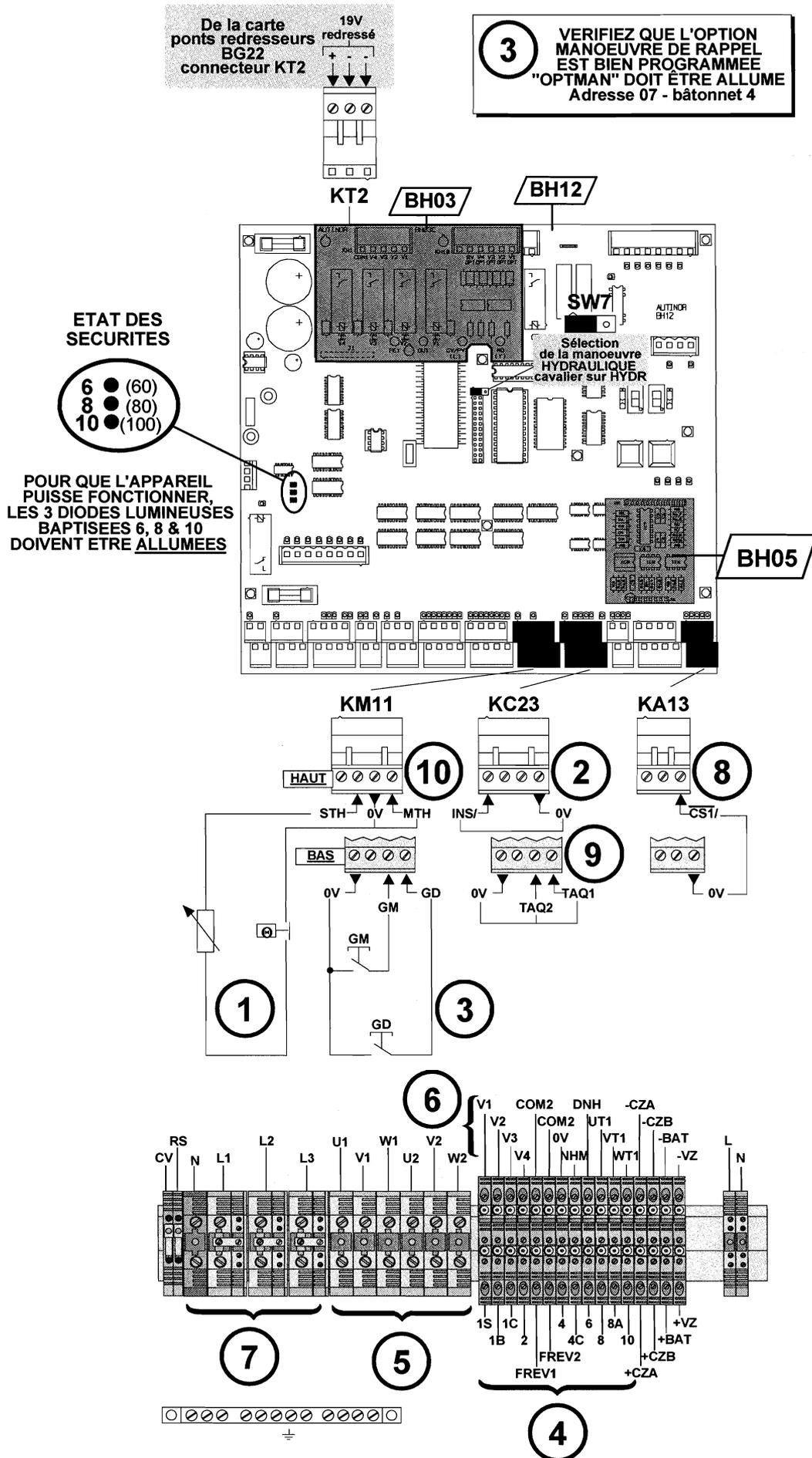
UN OU PLUSIEURS PENDENTIFS
" COURANTS FAIBLES "

Les pendentifs doivent être séparés sur la plus longue distance possible et on s'arrangera pour le faire dans la gaine comme indique ci-dessus :

Dans le cas de l'utilisation de boîtes « mi-course », on prendra également soin de séparer les fils.

Les précautions effectuées plus haut méritent d'être prises jusqu'au niveau de l'armoire. En effet, nous éviterons de croiser les fils dans tous les sens derrière l'armoire et laisserons un peu de mou afin de faciliter la maintenance.

RACCORDEMENT MINIMAL POUR LES PREMIERS DEPLACEMENTS (1/4)



RACCORDEMENT MINIMAL POUR LES PREMIERS DEPLACEMENTS (2/4)

Durant la période de montage, vous pouvez utiliser temporairement les entrées **GM**, **GD** et **0V** du connecteur **KM11(bas)** pour vous déplacer respectivement en montée et en descente.

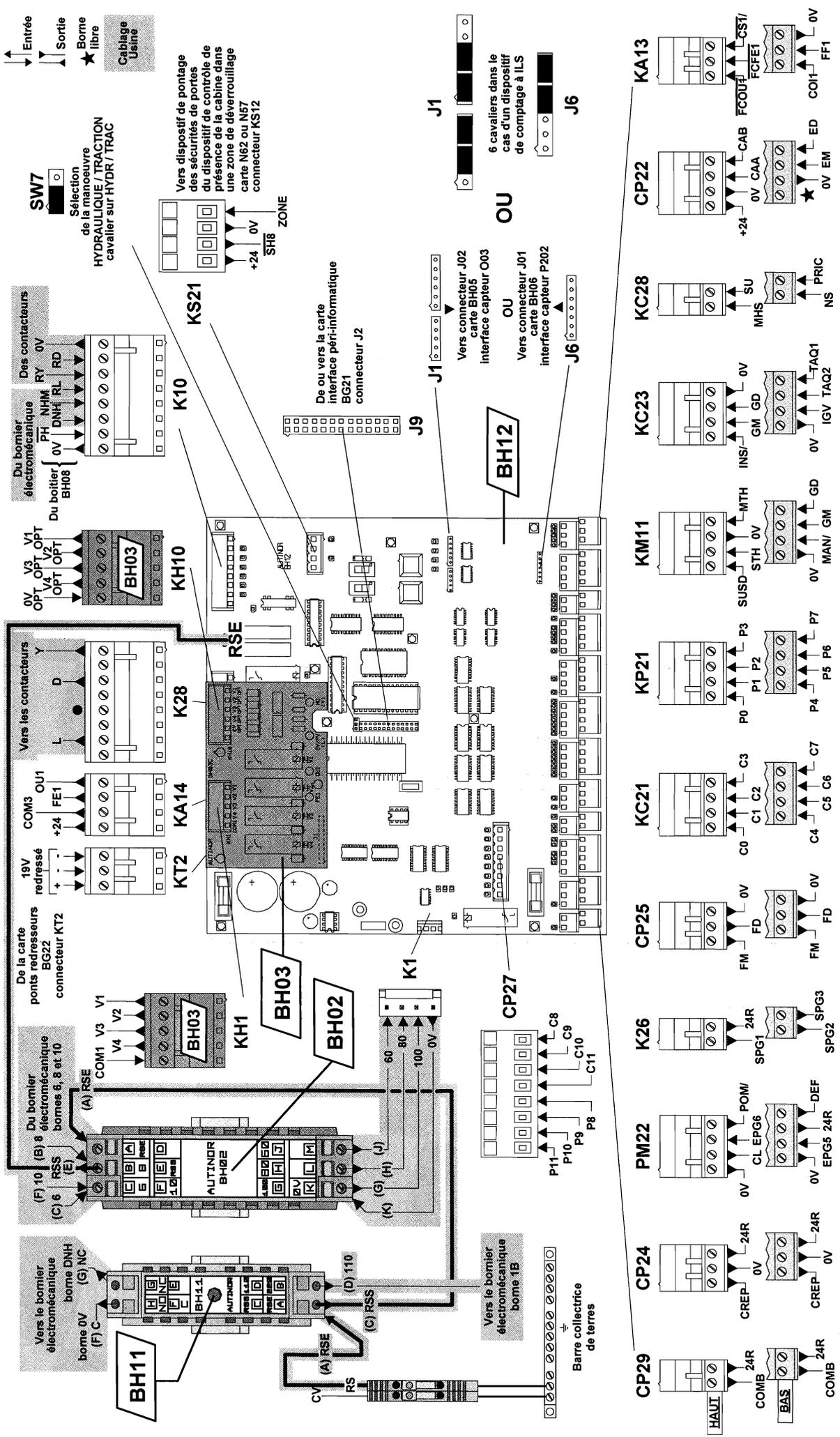
**VERIFIEZ QUE L'OPTION MANŒUVRE DE RAPPEL EST BIEN PROGRAMMEE
LE BATONNET "OPTMAN" EST ALLUMÉ : (Adresse 07 bâtonnet 4).**

REALISEZ LES CONNEXIONS SUIVANTES :

(voir page ci contre où réaliser ces connexions)

- ① La sonde thermique et/ou le thermocontact de sécurité du moteur de traction entre les bornes **STH** et **0V** du connecteur **KM11(Haut)**.
- ② Pontez temporairement les bornes **0V** et **INS** du connecteur **KC23(Haut)**.
- ③ Les boutons poussoir "montée" et "descente" de la boîte d'inspection sur le toit de cabine aux bornes **GM**, **GD** et **0V** du connecteur **KM11(Bas)**, ainsi que les contacts dans la chaîne des sécurités.
- ④ Les circuits de sécurité **1S**, **6**, **8** et **10** sur le **bornier électromécanique**.
- ⑤ Le moteur de pompe aux bornes **U1**, **V1**, **W1**, **U2**, **V2**, **W2** (Dem. Y / D) ou **U1**, **V1**, **W1** (Dem. Direct), sur le bornier électromécanique et la **TERRE**.
- ⑥ Les électrovannes aux bornes **V1**, **V2**, **V3**, **V4** du **bornier électromécanique**
- ⑦ L'alimentation par le réseau électrique à **L1**, **L2**, **L3** ainsi que le **NEUTRE** s'il est disponible et la **Terre**.
- ⑧ Pontez temporairement **CS1** et **0V** sur **KA13**.
- ⑨ Dans le cas d'un système anti-dérive mécanique, pontez temporairement les entrées des taquets entre **0V**, **TAQ1** et **TAQ2** du connecteur **KC23(bas)**. S'il n'y a qu'un seul taquet, pontez les entrées **TAQ1** et **TAQ2**.
Notez que si vous utilisez des taquets, l'option **TAQUET** (Adresse **5C** bâtonnet **0**) doit être allumée.
- ⑩ La sonde de température d'huile s'il y en a une, entre les bornes **MTH** et **0V** du connecteur **KM11(haut)**, sinon pontez temporairement **MTH** et **0V**.

LOCALISATION DES CONNECTEURS DE LA CARTE BH12 1/4

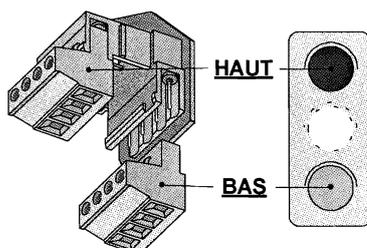
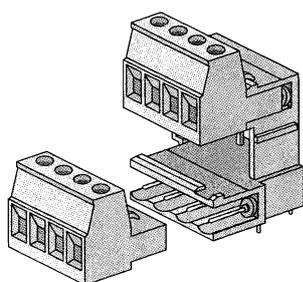


LES CONNECTEURS ET BORNIERIERS 2/4

LA CARTE BH12

Connecteurs « électroniques »

Pour minimiser les dimensions de la carte électronique **BH12**, cette dernière est équipée de connecteurs « à double étage ». La figure ci-dessous donne la correspondance entre la position physique des connexions et le symbole utilisé dans les illustrations de ces connexions :



Constitution du connecteur

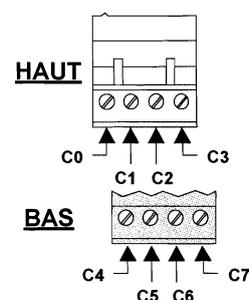


Figure correspondante

Autant que possible il existe un connecteur distinct pour chaque fonction ou groupe de fonctions. La partie alphabétique du **nom du connecteur** rappelle la **destination des connexions** :

Nom	Destination des connexions	Nom	Destination des connexions
CPxx	comporte des connexions vers la <u>C</u> abine et les <u>P</u> aliers (particularité Série Alpha)	KMxx	connexions en <u>M</u> achinerie
Kxx	Réservé aux connexions internes à l'équipement (« connexions usine »)	KPxx	connexions vers les <u>P</u> aliers
KAxx	connexions vers les <u>p</u> ortes <u>A</u> utomatiques	KSxx	connexions relatives à la <u>ç</u> aine des <u>S</u> écurités
KCxx	connexions vers la <u>C</u> abine	KTxx	connexions au <u>T</u> ransformateur d'alimentation de l'équipement
KHxx	connexions vers la centrale <u>H</u> ydraulique	PMxx	comporte des connexions vers les <u>P</u> aliers et la <u>M</u> achinerie (particularité Série Alpha)

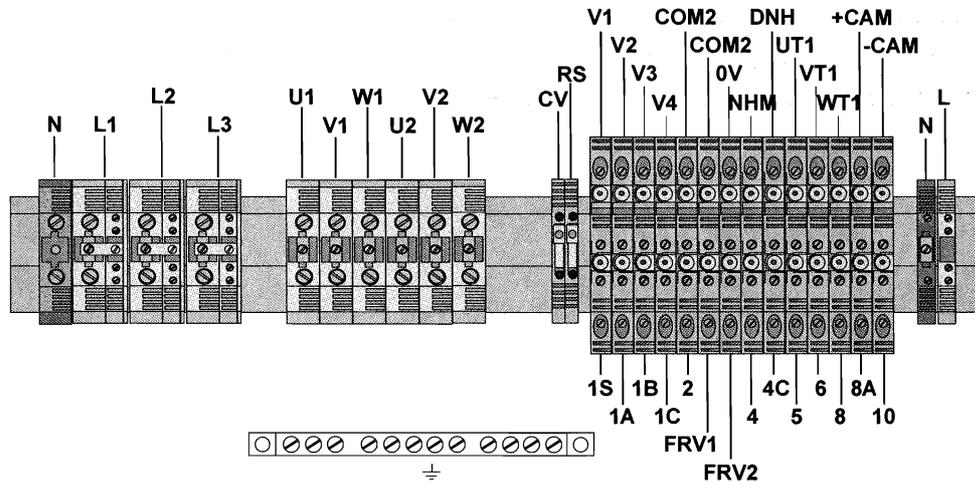
Le regroupement de fonction est conçu de telle sorte que vous n'avez, en principe, à connecter qu'un seul fil par borne ; c'est pourquoi il existe 2 connecteurs distincts si une même fonction coexiste à la fois en Cabine et aux Paliers (cas du répéteur de position, connecteur CP24, par exemple).

LES CONNECTEURS ET BORNIERIERS 3/4

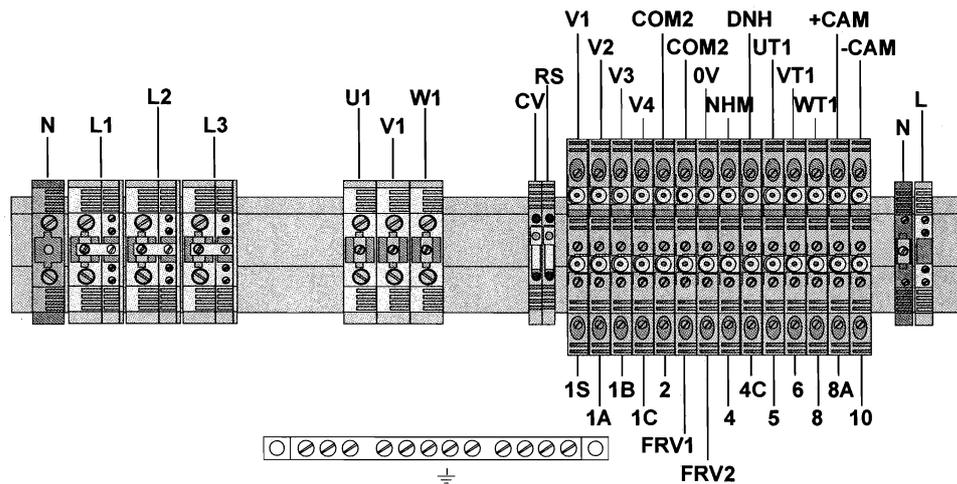
L'ARMOIRE

Le bornier électromécanique peut avoir un tout autre aspect en fonction des différents Hors Standards. La borne PE peut être remplacée le cas échéant par la barre collectrice de terres.

DEMARRAGE
Y/D



DEMARRAGE
Direct



Fixation des câbles et pendentifs dans le coffret

La partie inférieure du capot est échancrée pour autoriser l'entrée des câbles dans le coffret, conformément aux prescriptions de la Norme EN 81-2 § 13.5.3.5 :

13.5 Canalisations électriques

...

13.5.3.5 Afin d'assurer la continuité de la protection mécanique, les revêtements protecteurs des conducteurs et câbles doivent pénétrer dans les boîtiers des interrupteurs et appareils ou avoir un manchon approprié à leurs extrémités.

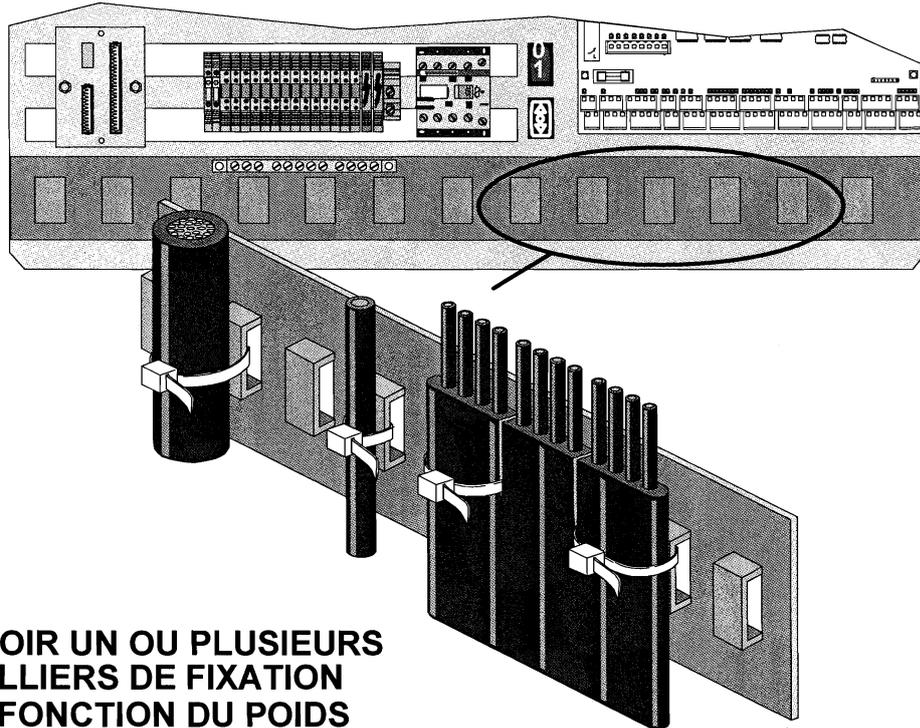
Note : Les châssis fermés des portes palières et de cabine sont considérés comme des boîtiers d'appareils.

LES CONNECTEURS ET BORNIERIS 4/4

Pour vous permettre de fixer les câbles en provenance de la gaine et de la cabine, le socle de la manœuvre **Alpha HB** comporte des embases situées sur le pan incliné de la partie inférieure du socle ; la figure ci-dessous vous montre comment utiliser ces embases pour fixer des câbles de différents diamètres ainsi que les pendentifs.

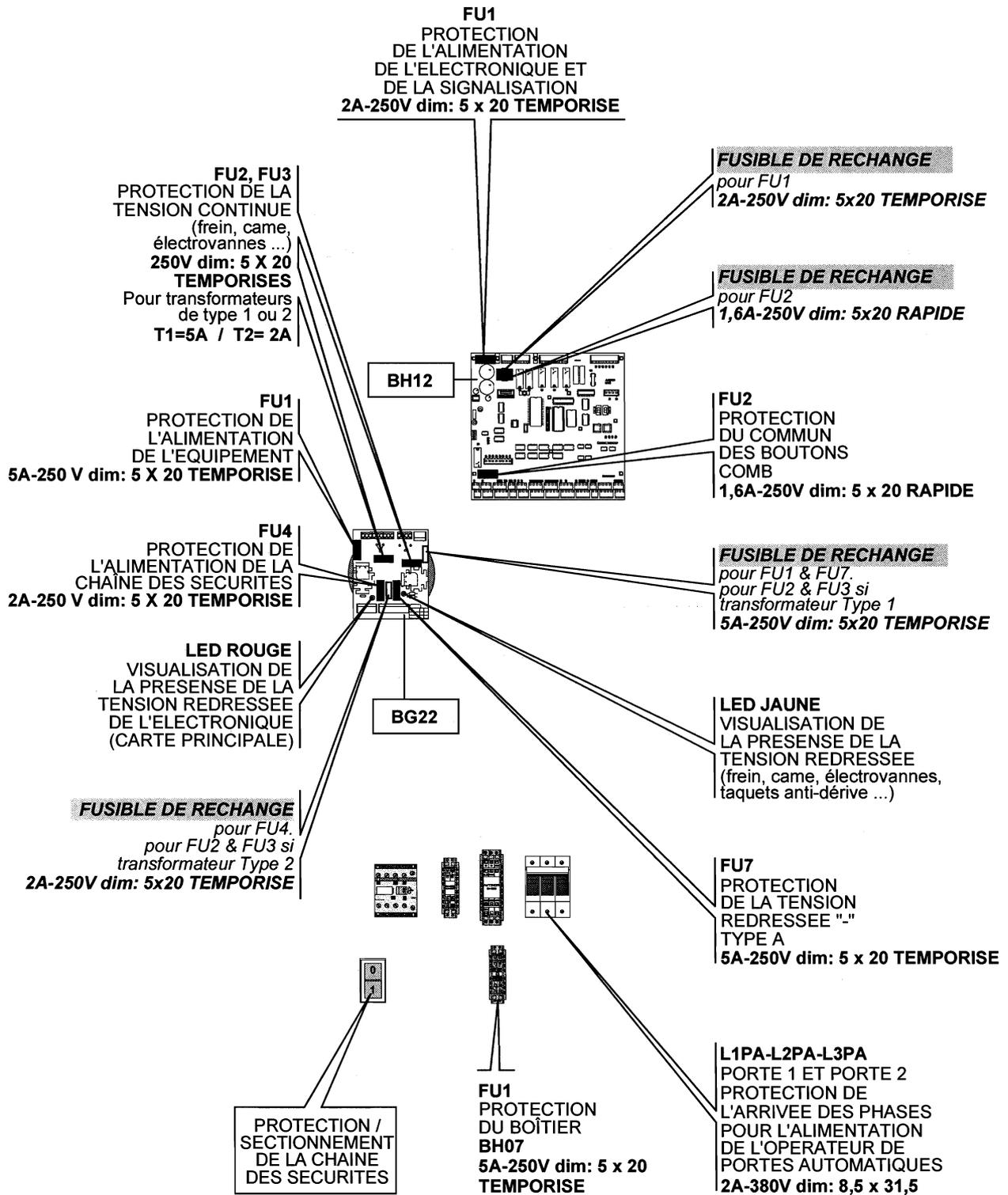
Séparation des pendentifs

Les pendentifs composés de **courants forts** doivent être **séparés** de ceux composés de **courants faibles** (Voir page 13).

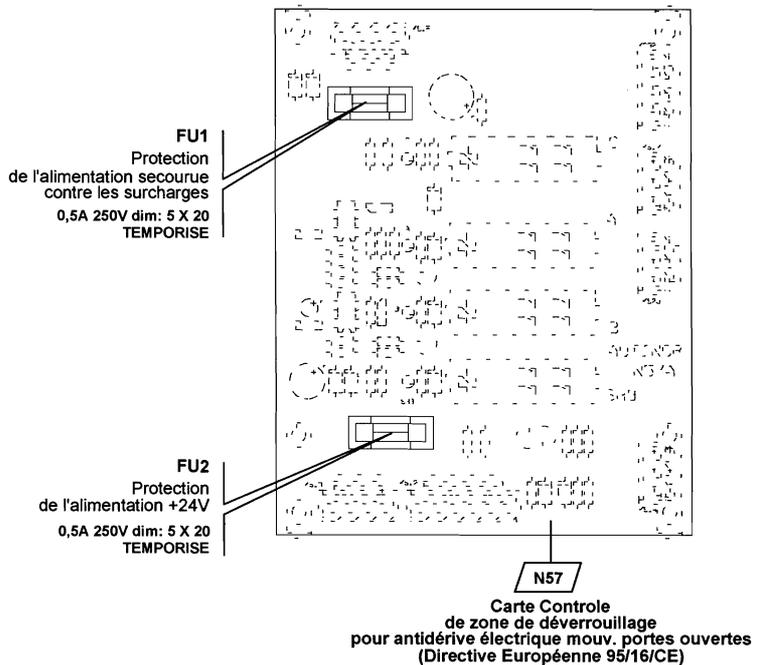
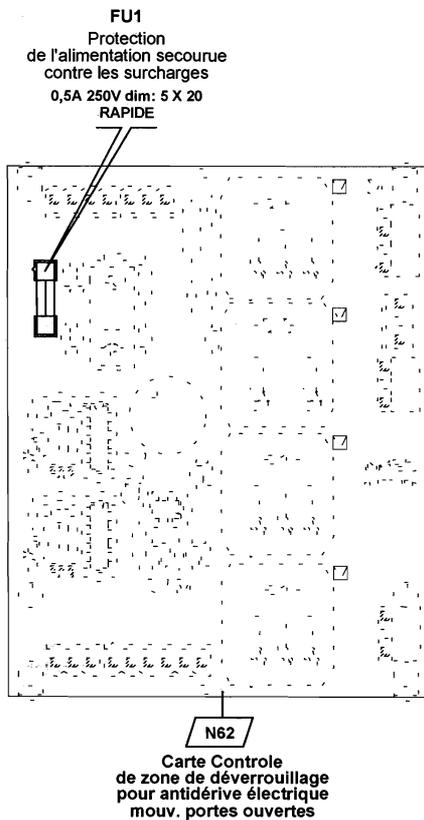
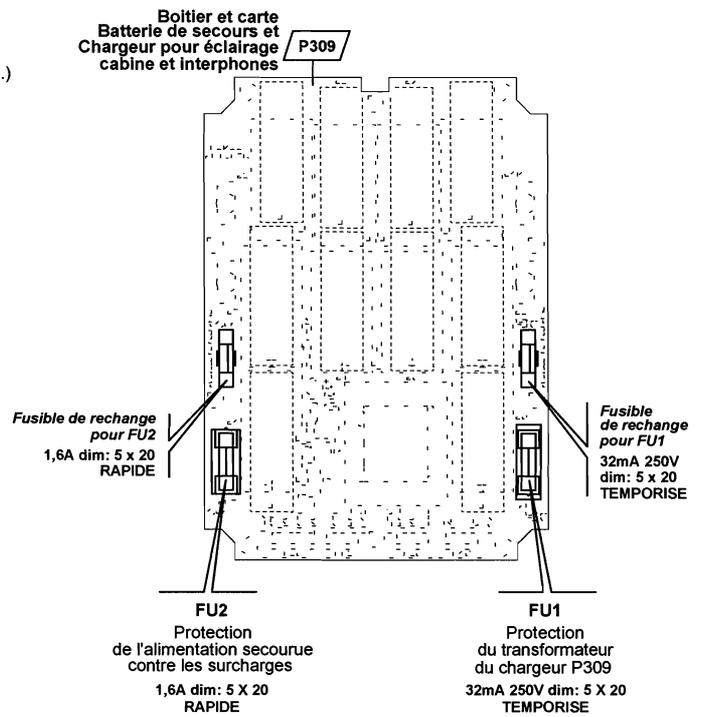
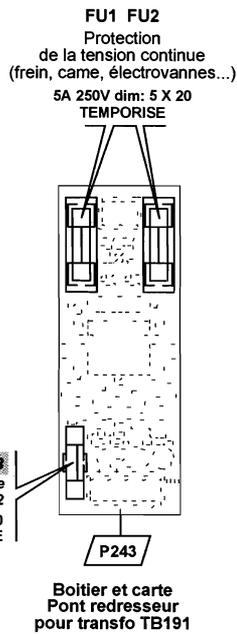
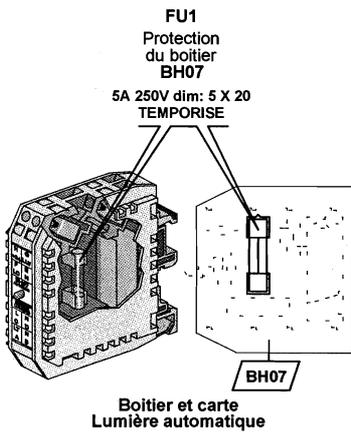


**PREVOIR UN OU PLUSIEURS
COLLIERS DE FIXATION
EN FONCTION DU POIDS
DU PENDENTIF**

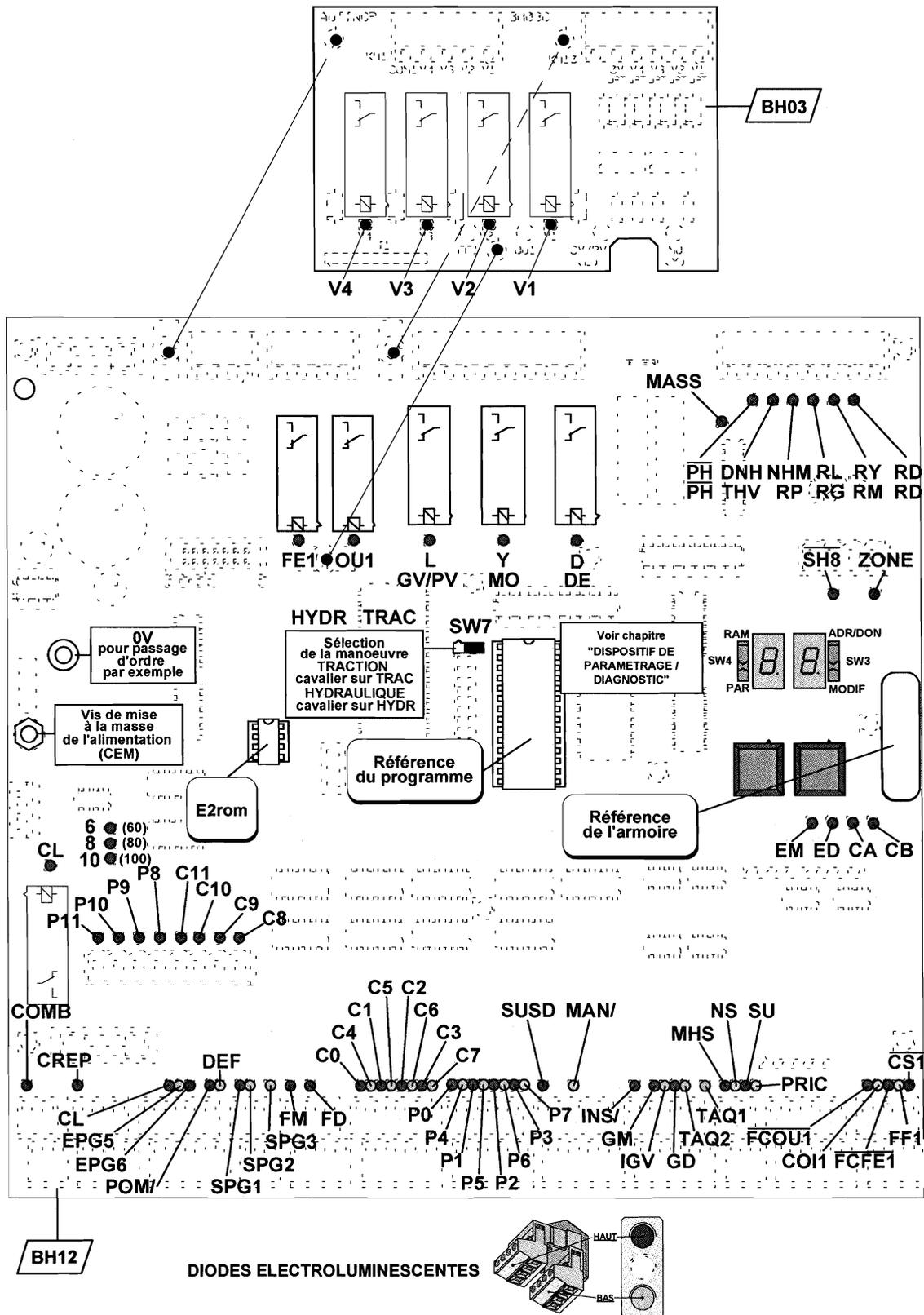
LOCALISATION ET ROLES DES FUSIBLES (1/2)



LOCALISATION ET ROLES DES FUSIBLES (2/2) DES CARTES AUXILIAIRES

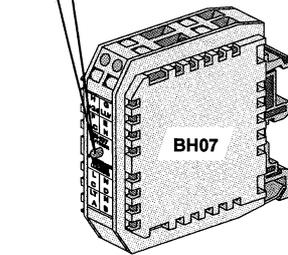


LOCALISATION DES VOYANTS, CAVALIERS (1/2) INTERRUPTEURS A GLISSIERE ET RELAIS



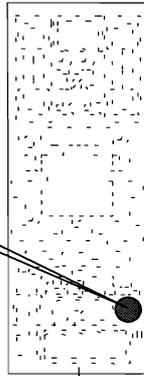
LOCALISATION DES VOYANTS, CAVALIERS (2/2) INTERRUPTEURS A GLISSIERE ET RELAIS DES CARTES AUXILIAIRES

Visualisation de la présence
Secteur Lumière



**Boîtier et carte
Lumière automatique**

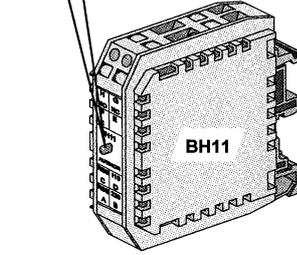
Visualisation
de la tension



P243

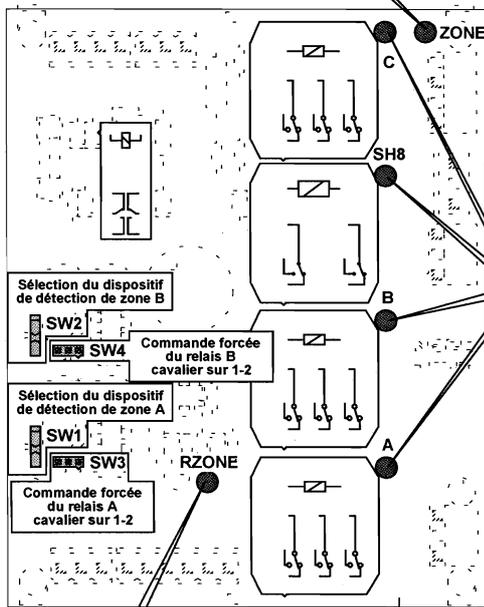
**Boîtier et carte
Pont redresseur
pour transfo TB191**

Visualisation
de l'état du relais



**Boîtier et carte
Interface pour chaîne
de sécurités en 220V
de l'équipement traction
ou
pour fin de course
de l'équipement hydraulique**

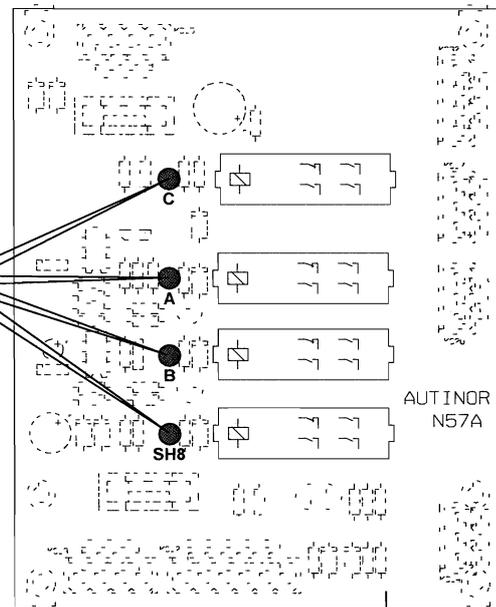
Visualisation de la présence
de la cabine dans une zone
de déverrouillage
dans le cas d'alimentation
de secours



N62

**Carte Contrôle
de zone de déverrouillage
pour antidérive électrique
mouv. portes ouvertes**

Visualisation
de l'état des relais

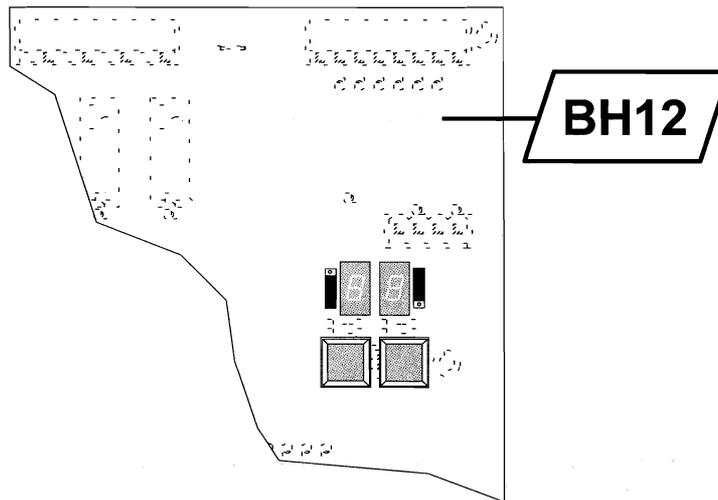


N57

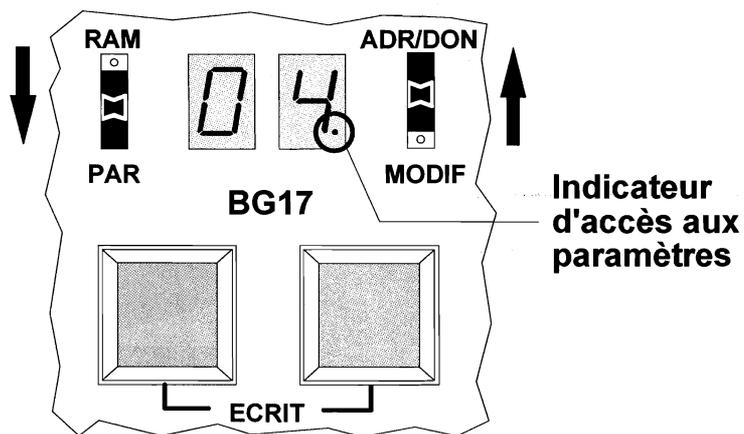
**Carte Contrôle
de zone de déverrouillage
pour antidérive électrique mov. portes ouvertes
(Directive Européenne 95/16/CE)**

Visualisation de la présence
de la cabine dans une zone
de déverrouillage

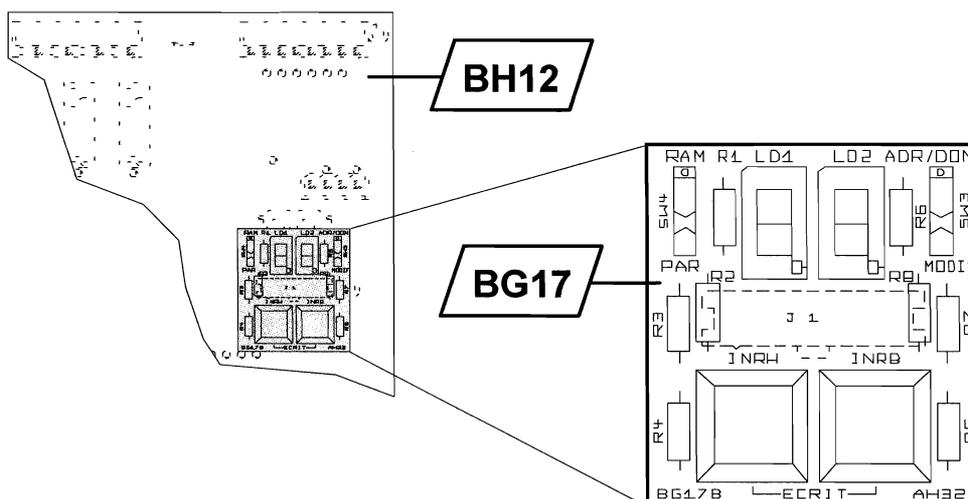
LE DISPOSITIF DE PARAMETRAGE / DIAGNOSTIC DE LA MANŒUVRE



Dispositif intégré à la carte manœuvre BH12



Position des interrupteurs à glissière pour accéder aux paramètres



EN OPTION : Module de paramétrage/diagnostic à connecter sur la carte BH12

LES PARAMETRES ET LEURS MYSTERES

Ce chapitre contient les informations qui vous permettront d'adapter le fonctionnement de l'équipement ALPHA-HB aux conditions spécifiques de l'ascenseur sur lequel il est installé.

Cette adaptation est contrôlée par des **paramètres**, que vous pouvez modifier en fonction de vos besoins par l'intermédiaire d'un dispositif de paramétrage/diagnostic¹ amovible ou non décrit plus bas au paragraphe *L'accès aux paramètres*.

Les paramètres sont mémorisés dans une mémoire de type particulier appelée **EEPROM**² (ou E2PROM) qui **conserve les informations même lorsque l'équipement est mis hors tension**.

Chaque paramètre est repéré par un **nom abrégé** et une **adresse** qui correspond à la position à laquelle il est mémorisé dans la mémoire EEPROM. Comme les systèmes informatiques sont des bêtes étranges, les adresses sont exprimées dans un système de numération particulier, appelé système hexadécimal (= système de numération à base 16), et comportent aussi bien des chiffres (de 0 à 9) que des lettres (de A à F). Peu importe cette particularité, il vous suffit de considérer l'adresse comme un repère (pensez au jeu de bataille navale).

L'ACCES AUX PARAMETRES

Comme indiqué plus haut, vous pouvez visualiser et modifier les paramètres par l'intermédiaire du dispositif de paramétrage / diagnostic ; Ce dernier est constitué de 2 afficheurs à 7 segments, 2 boutons poussoirs et 2 interrupteurs à glissière intégrés sur la carte manœuvre BH12 (position des interrupteurs à glissière pour accéder aux paramètres, page 24).

En option, ce dispositif de paramétrage / diagnostic peut être livré indépendamment de la carte BH12 (page 24) sous la référence BG17.

Pour accéder aux **paramètres**, l'**interrupteur à glissière de gauche** doit être en **position basse** ; cette position est repérée par la mention **PAR** (comme PARAmètres) sur la sérigraphie de la carte.

Lorsque l'interrupteur à glissière est dans cette position, le point décimal de l'afficheur de droite est allumé pour vous rappeler que vous visualisez ou modifiez les paramètres.

- 1 Note aux habitués des documentations précédentes :
le vocable «dispositif de paramétrage/diagnostic» remplace l'ancienne appellation «outil de communication» pour éviter tout risque de confusion avec les dispositifs qui permettent ou permettront à l'équipement de communiquer (directement ou par liaison téléphonique) avec un système informatique (télésurveillance et/ou télédiagnostic).
- 2 EEPROM est l'abréviation de *Electrically Erasable Programmable Read Only Memory* qui signifie *Mémoire programmable à lecture seule, effaçable électriquement*.

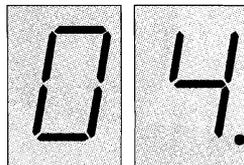
MODES D'AFFICHAGE

En fonction des informations à afficher, l'équipement ALPHA-HB utilise le mode de représentation le plus approprié à la nature de l'information.

Mode Chiffres

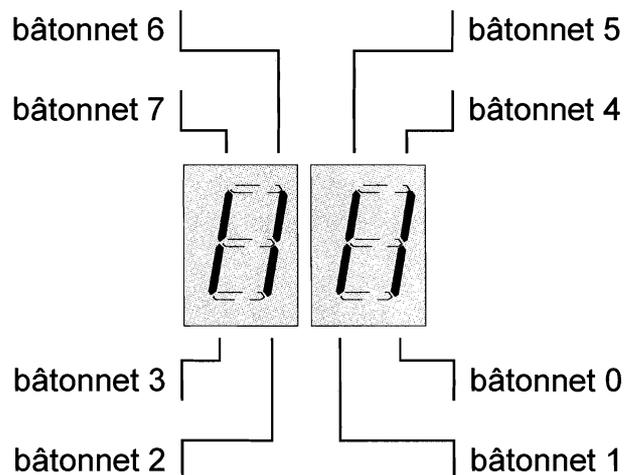
Le mode « **chiffre** » est pratique lorsque l'on a par exemple une temporisation ou un nombre de niveaux à lire et à programmer.

Exemple : Si l'on a une temporisation de porte de 4 secondes, on programme **04** à l'adresse **41**.



Mode Bâtonnets

On appelle affichage en mode « **bâtonnets** » la méthode qui consiste à utiliser individuellement les segments verticaux des afficheurs (voir ci-dessous la désignation des bâtonnets).



Le mode bâtonnet est pratique lorsque l'on a des fonctions à activer ou à désactiver :

Exemple : Si on souhaite activer la fonction « flèches clignotantes », le bâtonnet **5** à l'adresse **08** doit être **allumé**.

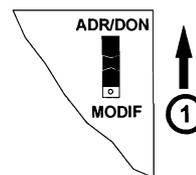
Le mode bâtonnet est également pratique pour visualiser l'état des entrées et des sorties :

Exemple : Si on souhaite vérifier que l'entrée **C0** (envoi cabine au niveau 0) est bien vue de l'équipement ALPHA-HB, on s'intéressera au bâtonnet **0** de l'adresse **00**.

Pour passer du « **mode chiffre** » au « **mode bâtonnet** » et réciproquement, il suffit de positionner l'interrupteur « ADR/DON-MODIF » sur « ADR/DON », d'appuyer sur les 2 poussoirs en même temps puis de relâcher.

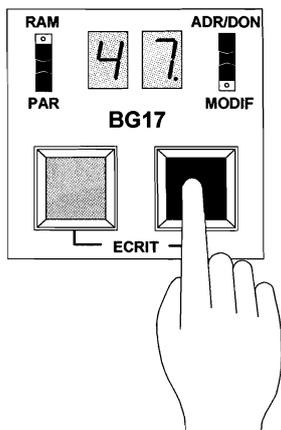
Sélection de l'adresse / visualisation des Entrées-Sorties et des Paramètres

- 1 Vérifiez que l'interrupteur «ADR/DON-MODIF» est bien en position «ADR/DON» vers le haut.

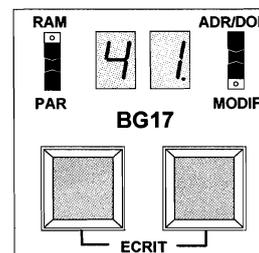


- 2 Affichez l'adresse souhaitée (exemple : 41) sur les 2 digits en appuyant sur le bouton poussoir situé en dessous de l'afficheur.

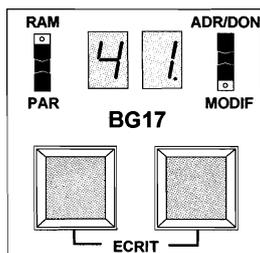
Le premier appui sur l'un des boutons poussoirs provoque l'affichage de l'adresse et chaque impulsion sur le bouton augmente de 1 la valeur visualisée.



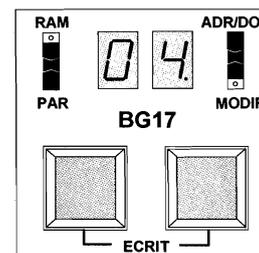
Appuyer 10 fois sur le poussoir de droite pour passer de l'adresse 47 à l'adresse 41



1 seconde après le relâchement des boutons poussoirs, apparaît de façon permanente le contenu de l'adresse précédemment sélectionnée



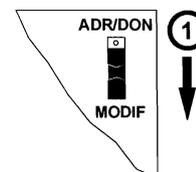
1 seconde après...



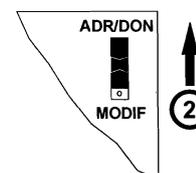
RAPPEL DE L'ADRESSE «COURANTE»

Lorsque vous avez oublié l'adresse de la valeur visualisée, le dispositif de paramétrage/diagnostic de l'équipement ALPHA-HB met à votre disposition un moyen pour retrouver cette adresse sans la modifier :

- 1 Basculez l'interrupteur «ADR/DON-MODIF» en position «MODIF».

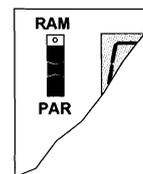


- 2 Revenez en position «ADR/DON», vous visualisez alors l'adresse courante durant 1 seconde puis son contenu de façon permanente



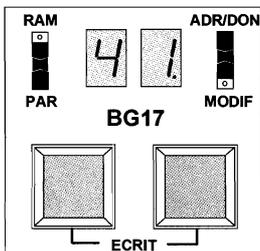
Modification des paramètres

Vérifiez que l'interrupteur «RAM-PAR» est bien en position «PAR» vers le bas.

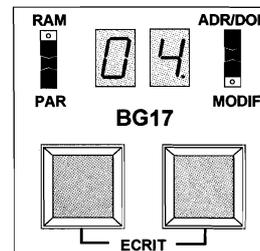
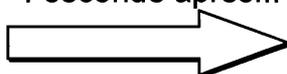


A) En mode « chiffres »

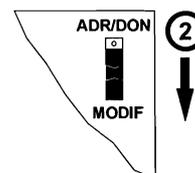
- 1 Sélectionner l'adresse du paramètre comme expliqué à la page précédente (exemple : 41)



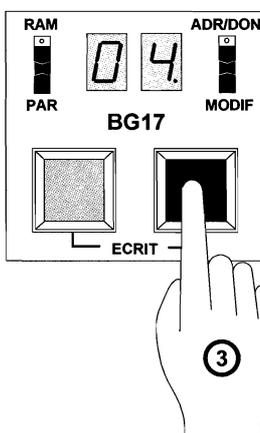
1 seconde après...



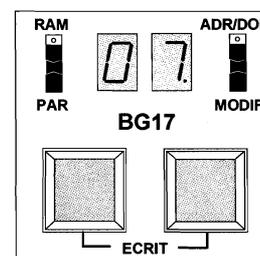
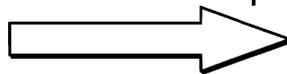
- 2 Basculez l'interrupteur «ADR/DON-MODIF» en position «MODIF».



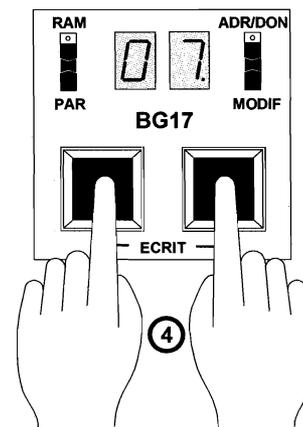
- 3 Utilisez les boutons poussoirs pour afficher la nouvelle valeur désirée (exemple : 07)



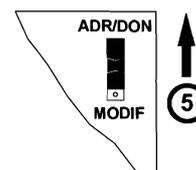
Appuyer 3 fois sur le poussoir de droite pour passer de la valeur 04 à la valeur 07



- 4 Mémorisez la nouvelle valeur en appuyant sur les 2 poussoirs simultanément puis relâchez



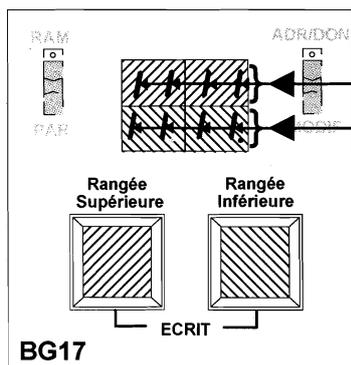
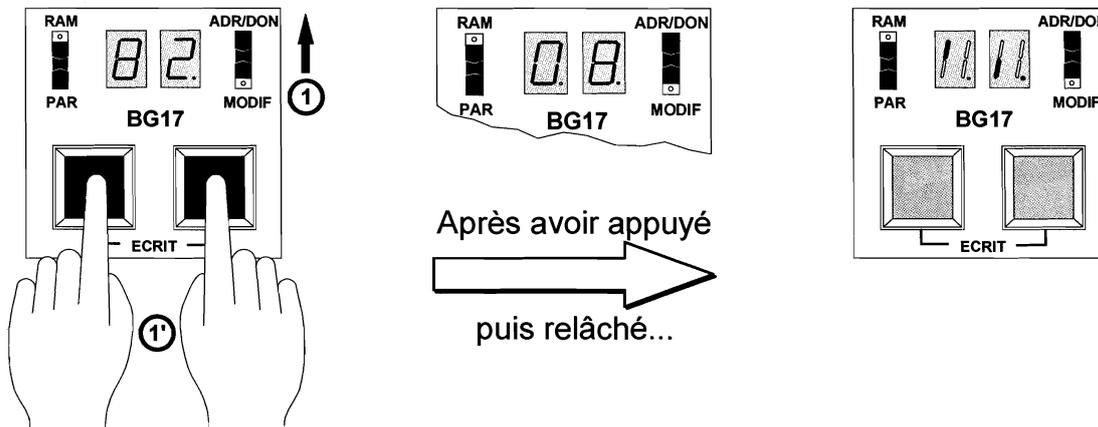
- 5 Rebasculez l'interrupteur «ADR/DON-MODIF» en position «ADR/DON». L'adresse 41 apparaît suivi de sa valeur 07 de façon permanente



B) En mode « bâtonnets »

❶ Sélectionner l'adresse du paramètre comme précédemment indiqué (exemple : 08)

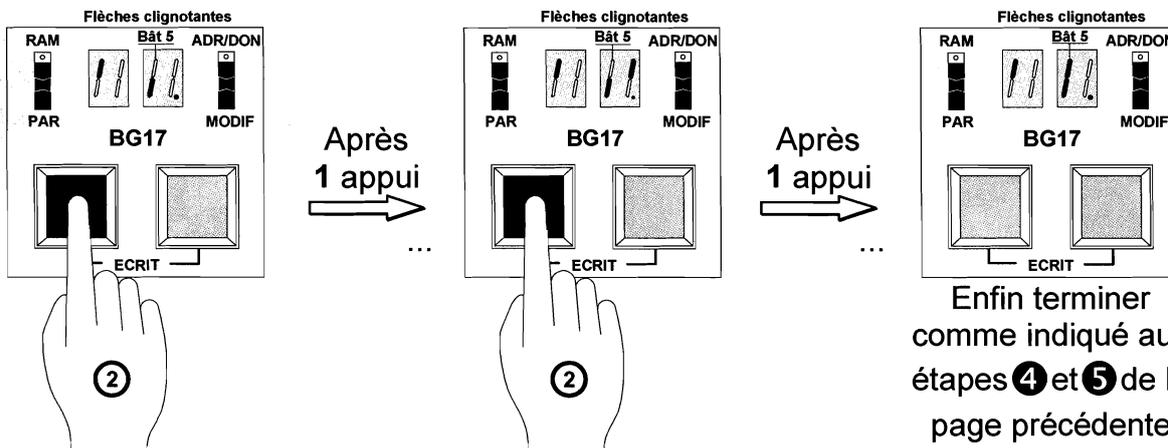
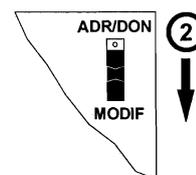
Si le contenu apparaît en mode chiffre (dans l'exemple : 82), Après avoir vérifié que l'interrupteur de droite est bien positionné vers le haut, passez en mode bâtonnet en appuyant simultanément sur les 2 boutons poussoir. L'adresse en cours apparaît puis son contenu en « bâtonnets ». Sinon passez à l'étape ❷.



- le poussoir de gauche agit sur les bâtonnets de la **RANGÉE SUPERIEURE** (bâtonnets de 4 à 7).
- le poussoir de droite agit sur les bâtonnets de la **RANGÉE INFERIEURE** (bâtonnets de 0 à 3),

❷ Basculez l'interrupteur «ADR/DON-MODIF» en position «MODIF».

Dans notre exemple, on souhaite activer la fonction « **flèches clignotantes** » (Adresse 08 - bâtonnet 5) Il faut donc **allumer** le bâtonnet 5 tout en conservant l'état des autres bâtonnets.



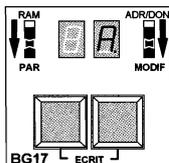
Enfin terminer comme indiqué aux étapes ❹ et ❺ de la page précédente

A PROPOS DES ILLUSTRATIONS (1/2)

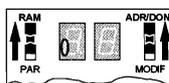
Chacun des raccordements que vous devez réaliser fait l'objet d'un commentaire explicatif et d'une illustration. Les illustrations tentent de résumer sur une page unique tous les éléments importants qui vous sont nécessaires lors de la mise en œuvre de la fonction correspondante, c'est-à-dire :

- Les connexions proprement dites,
- Les paramètres que vous devez contrôler ou ajuster,
- Les conséquences d'une anomalie éventuelle de la fonction considérée.

Pour atteindre ce but (ou du moins essayer), la présente documentation utilise les symboles suivants :



Vue du système de paramétrage/diagnostic lorsque vous devez contrôler ou modifier la valeur d'un **paramètre**. Notez la présence des boutons poussoir dans ce cas. La figure précise aussi la position des interrupteurs à glissière.



Vue du système de paramétrage/diagnostic lorsque vous pouvez visualiser l'état ou la valeur d'une **variable**. Notez l'absence des boutons poussoir dans ce cas. La figure précise aussi la position des interrupteurs à glissière.

XXXXXX

Adr. YY

Bât. Z

Nom, adresse et numéro de bâtonnet éventuel, de la variable ou du paramètre illustré par l'une des 2 figures précédentes.



Vous devez **contrôler** la valeur ou l'état du paramètre indiqué... et naturellement corriger le paramètre s'il ne correspond pas à la valeur ou l'état indiqué.



Vous devez **régler ou ajuster** la valeur du paramètre indiqué. L'unité de paramétrage (seconde, 1/10 de seconde, millimètre, etc...) et la base de numération (décimal ou hexadécimal) sont indiquées. Note : Vous trouverez toutes précisions utiles sur les bases de numération et les conversions entre bases dans le chapitre consacré aux paramètres



Tout va bien !

Le paramètre indiqué est à la **bonne valeur** ou la variable indiquée reflète un **fonctionnement normal** de la fonction objet du raccordement.



Rien ne va plus !

Le paramètre indiqué possède une **valeur erronée** ou la variable indiquée reflète un **dysfonctionnement** (une panne) de la fonction objet du raccordement.

A PROPOS DES ILLUSTRATIONS (2/2)



Ayez l'œil !

Ce symbole vous signale que vous pouvez visualiser l'état de la fonction objet du raccordement. Il est utilisé à la place des figurines 😊 ou ☹️ lorsqu'il n'y a pas, à proprement parler, d'état correct ou incorrect. Ce sera le cas, par exemple, du contact autorisant les déplacements en manœuvre d'inspection à grande vitesse.



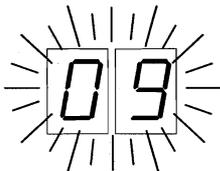
Défaut !

Le dysfonctionnement de la fonction objet du raccordement a entraîné l'apparition d'un code de défaut sur le système de paramétrage/diagnostic.



Défaut définitif !

Ce symbole accompagne le symbole précédent lorsque le dysfonctionnement de la fonction objet du raccordement provoque un arrêt définitif de l'ascenseur. Dans ce cas, seule une intervention de votre part (ou une coupure de courant) peut autoriser la remise en service de l'ascenseur.



Code du défaut

Code du défaut en cas de dysfonctionnement de la fonction objet du raccordement.

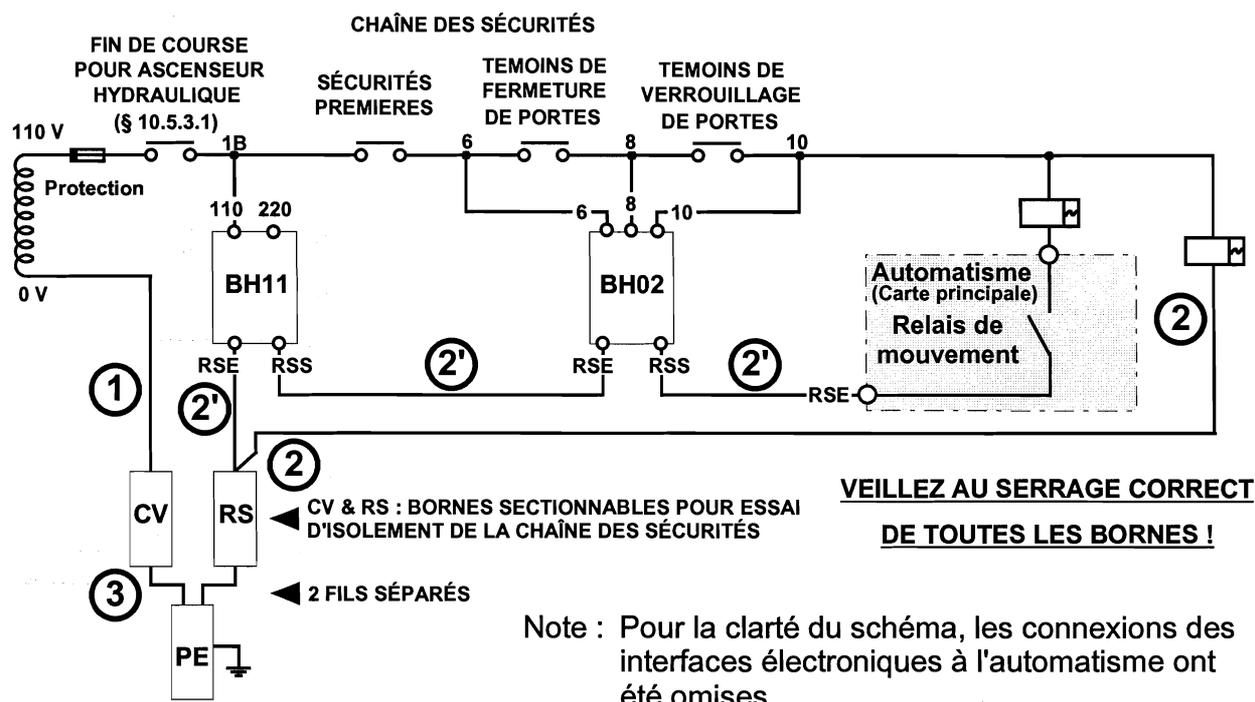
CHAPITRE II

INSTALLATION & RACCORDEMENTS DES SECURITES

ATTENTION !

Toutes interventions, raccordements, maintenance, dans l'armoire de manœuvre doivent faire l'objet d'une coupure systématique de l'interrupteur principal de la machinerie prévue par la Norme EN 81 § 13.1.1.1.

PRESCRIPTIONS POUR LE RACCORDEMENT DES DISPOSITIFS CONNECTES A LA CHAÎNE DES SÉCURITÉS



Connexion des interfaces pour une chaîne des sécurités en **110V** d'un ascenseur hydraulique

- ① Le point **0 V** de l'enroulement secondaire du transformateur qui alimente la chaîne des sécurités doit être connecté **uniquement à la borne sectionnable CV**, par un fil dont la couleur n'est **ni jaune-vert, ni bleue**.
Seule la borne sectionnable mentionnée ci-dessus devra porter l'appellation **CV** ; aucune autre borne de l'équipement ne devra porter cette appellation.
- ② À l'exception des contacteurs de mouvement (connectés aux relais de commande de l'automatisme) **TOUS** les dispositifs (contacteurs, interfaces électroniques) ayant un pôle connecté à la chaîne des sécurités doivent avoir leur autre pôle connecté **uniquement à la borne sectionnable RS** (Référence **S**écurités), par un fil dont la couleur n'est **ni jaune-vert, ni bleue**.
- ②' Les dispositifs électroniques connectés à la chaîne des sécurités (**BH02** et/ou **BH11**) sont dotés de 2 points de connexion notés **RSE** et **RSS**. (Référence **S**écurité : **E**ntrée, et Référence **S**écurité : **S**ortie)
Seule la borne **RSE du premier** dispositif doit être connectée à la **borne sectionnable RS** ; les autres doivent être "chaînés" en connectant la borne **RSS du premier à la borne RSE du deuxième**, et ainsi de suite, la borne **RSS du dernier** dispositif étant connectée à l'entrée **RSE de l'automatisme**.
- ③ Les bornes sectionnables **RS** et **CV** ne doivent jamais être directement **interconnectées** ; elles doivent être reliées au conducteur de protection PE **par 2 fils séparés** dont la couleur n'est **ni jaune-vert, ni bleue**.

MESURE D'ISOLEMENT DE LA CHAÎNE DES SECURITES

La Norme EN 81 § 13.1.3, fixe la résistance d'isolement minimum de la chaîne des sécurités :

13.1.3 Résistance d'isolement de l'installation électrique (CENELEC HD 384.6.61 S1)

La résistance d'isolement doit être mesurée entre chaque conducteur sous tension et la terre.

Les valeurs minimales de résistance d'isolement doivent être extraites du tableau ci-dessous :

Tension nominale du circuit V	Tension d'essai (c.c.) V	Résistance d'isolement M Ω
TBTS	250	$\geq 0,25$
≤ 500	500	$\geq 0,5$
> 500	1 000	$\geq 1,0$

Lorsque le circuit comporte des dispositifs électroniques, les conducteurs de phase et neutre doivent être reliés entre eux lors de la mesure.

En outre, l'annexe D, § D.2.f) 1) de la Norme EN 81-1 et l'annexe D, § D.2.e) de la Norme EN 81-2 précisent que les éléments électriques doivent être déconnectés lors de la mesure d'isolement.

Ainsi, pour faciliter la mesure de la résistance d'isolement de la chaîne des sécurités avant la mise en service, les équipements AUTINOR sont dotés de 2 bornes sectionnables repérées CV et RS.

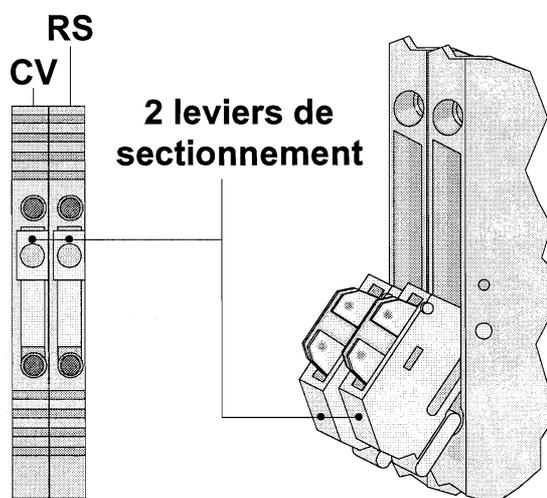
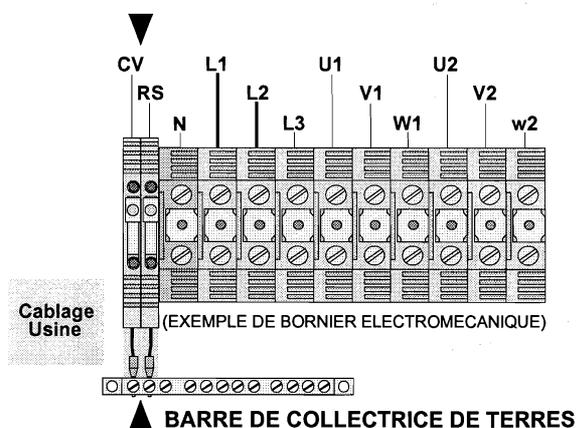
Il s'agit de 2 bornes de marque Weidmüller modèle WTR 2.5, référence 101110 dont les caractéristiques, selon la publication CEI 947-7-1 sont les suivantes :

Tension 500 V, Intensité 16 A, Section 2,5 mm²

Par commodité, les bornes sont installées côte à côte sur le bornier électromécanique, et chaque borne est dotée d'un levier de sectionnement de couleur jaune ; lorsque les 2 leviers sont en position de sectionnement, tous les éléments de l'équipement en relation avec la chaîne des sécurités sont isolés de la terre.

POUR EVITER TOUTE DETERIORATION DU MATERIEL ELECTRONIQUE, PLACEZ LES LEVIERS DES 2 BORNES CV ET RS EN POSITION DE SECTIONNEMENT AVANT DE PRATIQUER LA MESURE D'ISOLEMENT !

CV & RS : BORNES SECTIONNABLES POUR ESSAI D'ISOLEMENT DE LA CHAÎNE DES SÉCURITÉS



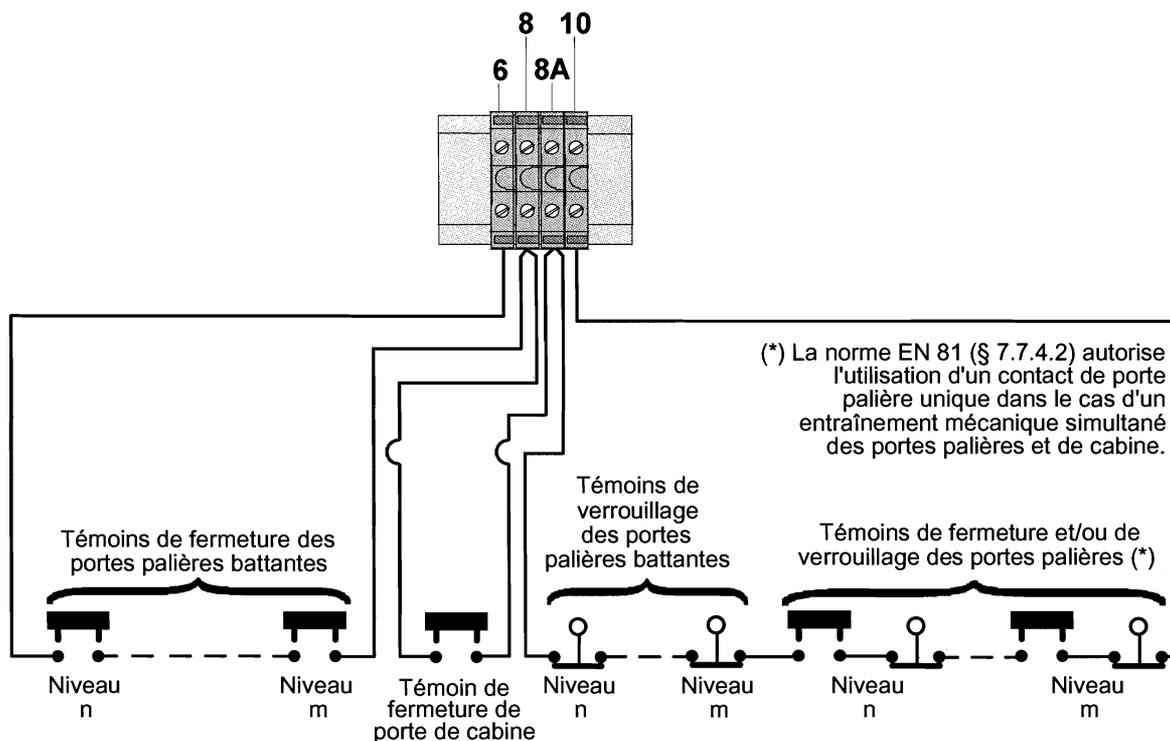
Cas particulier :

Les variateurs de fréquence AUTINOR sont dotés de dispositifs de filtrage limitant le niveau de perturbations électromagnétiques.

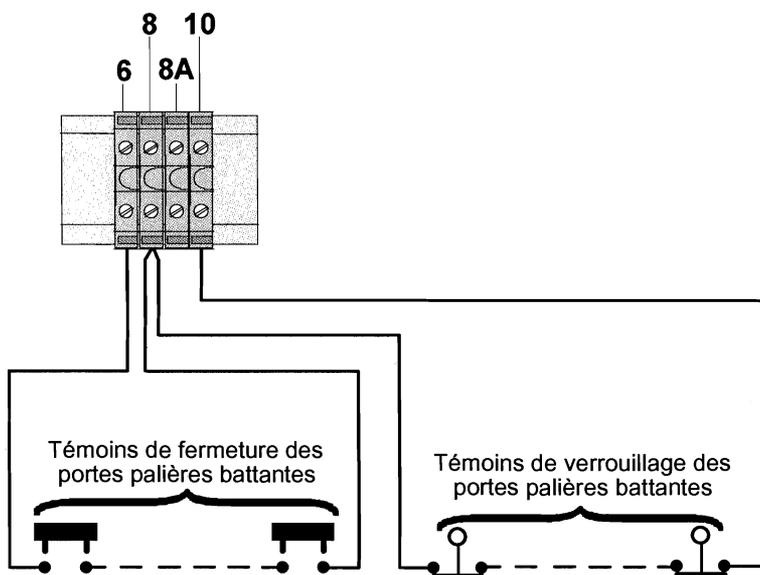
Ces dispositifs, placés dans le circuit de puissance, peuvent subir des dommages ou fausser le résultat des essais, lors de la mesure de résistance d'isolement du câble d'alimentation et du câble moteur.

Autinor préconise donc de déconnecter ces 2 câbles lors de cette mesure.

RACCORDEMENT DES SECURITES DE PORTE ENTRE LE 6 ET LE 10 (2/2)



**Cas du service mixte porte automatique en cabine,
portes palières battantes ou automatiques à certains niveaux**

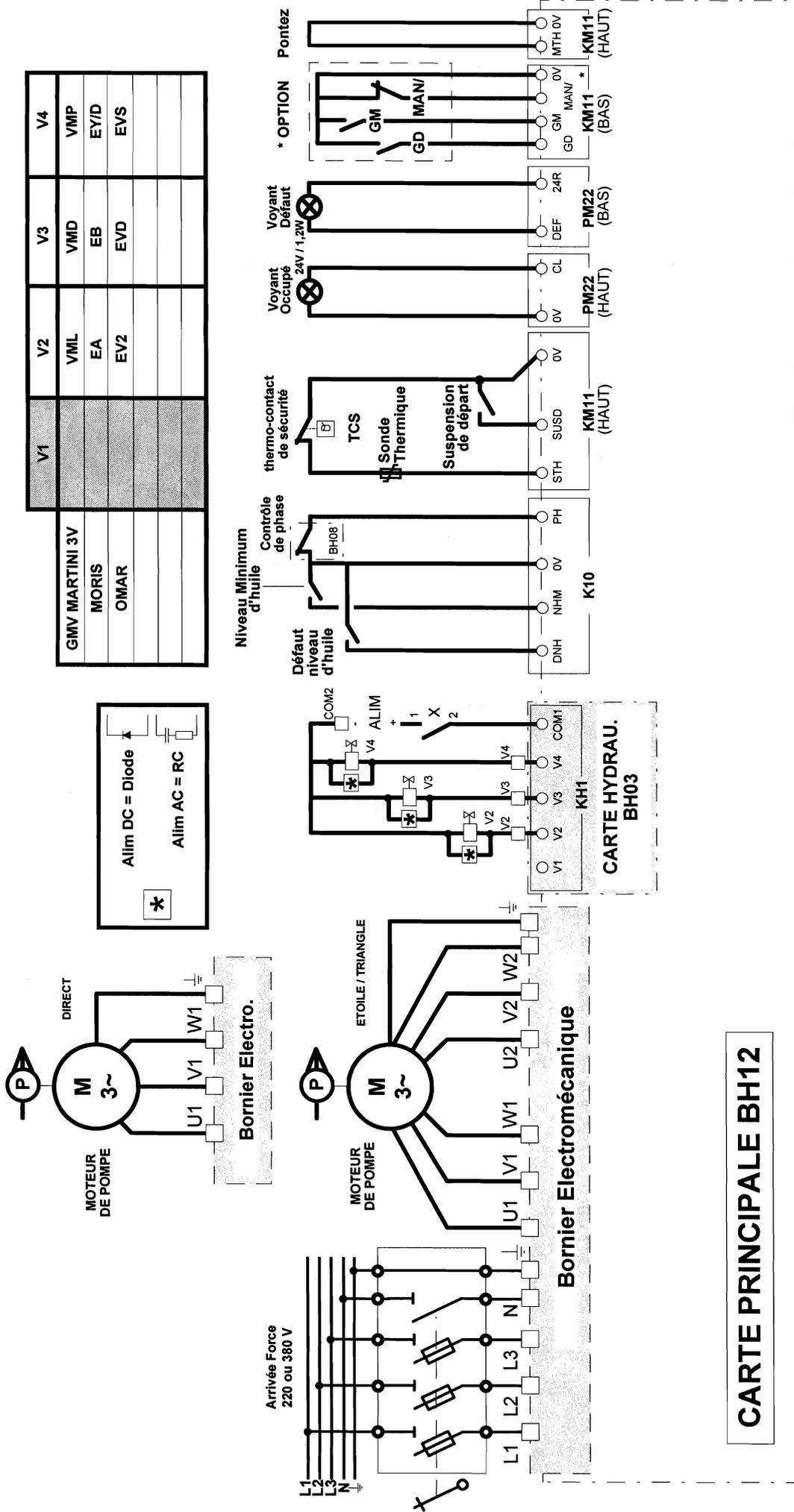


Cas de portes palières battantes sans porte de cabine (paroi lisse)

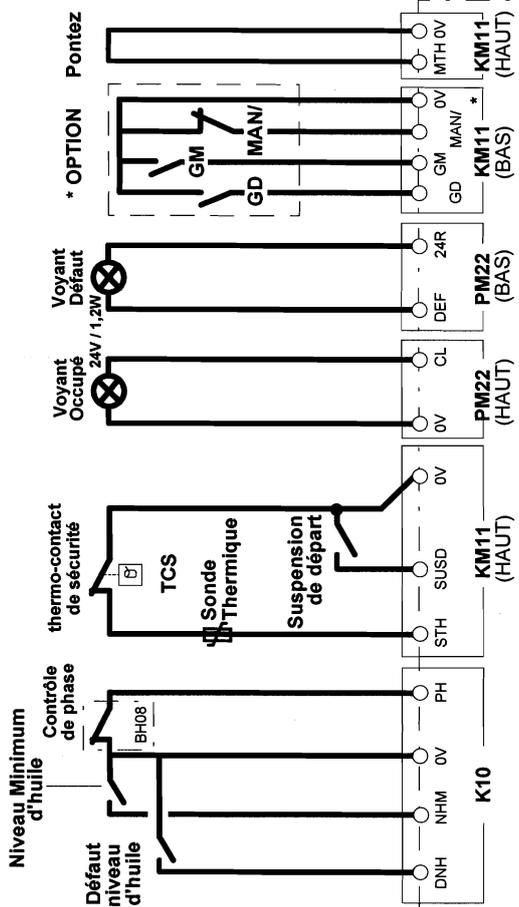
CHAPITRE III

INSTALLATION & RACCORDEMENTS EN MACHINERIE

SCHEMA BLOC DES RACCORDEMENTS EN MACHINERIE

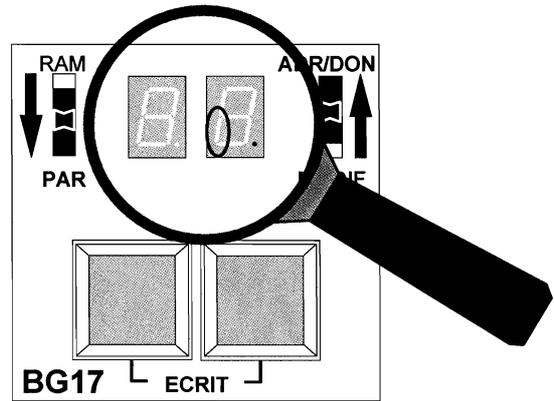


	V1	V2	V3	V4
GMV MARTINI 3V		VML	VMD	VMP
MORIS		EA	EB	EY/D
OMAR		EV2	EVD	EVS

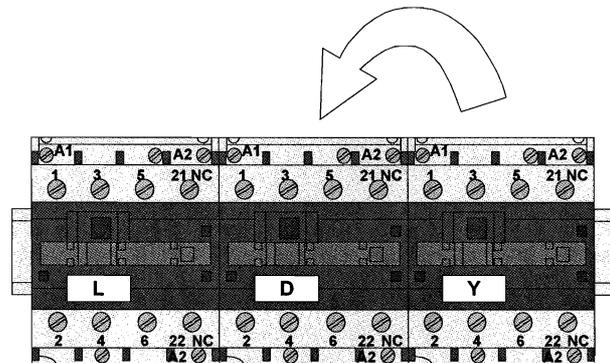
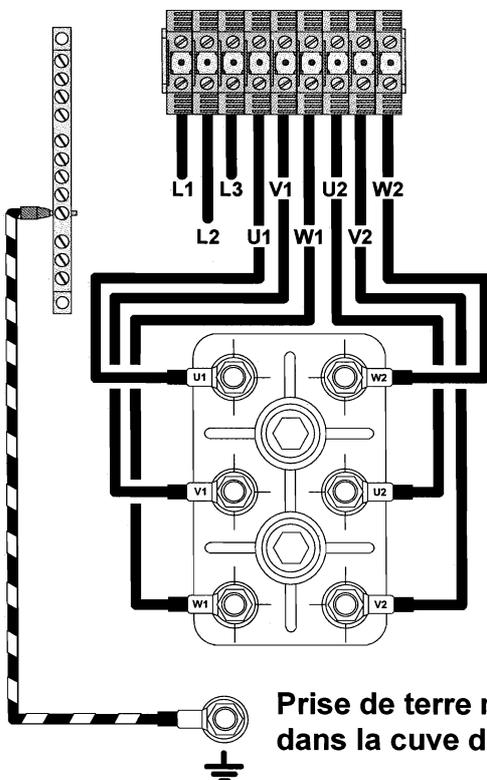
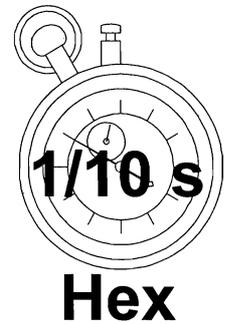
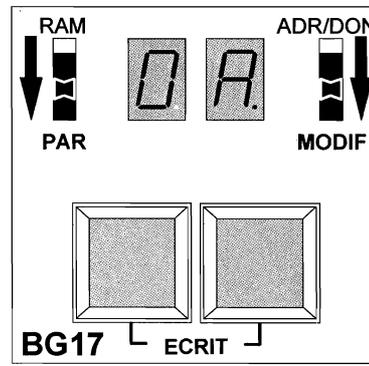


DEMARRAGE ETOILE TRIANGLE DU MOTEUR DE POMPE

DemDir
DEMarrage DIRect ?
 Adr. 5C
 Bât. 1 éteint



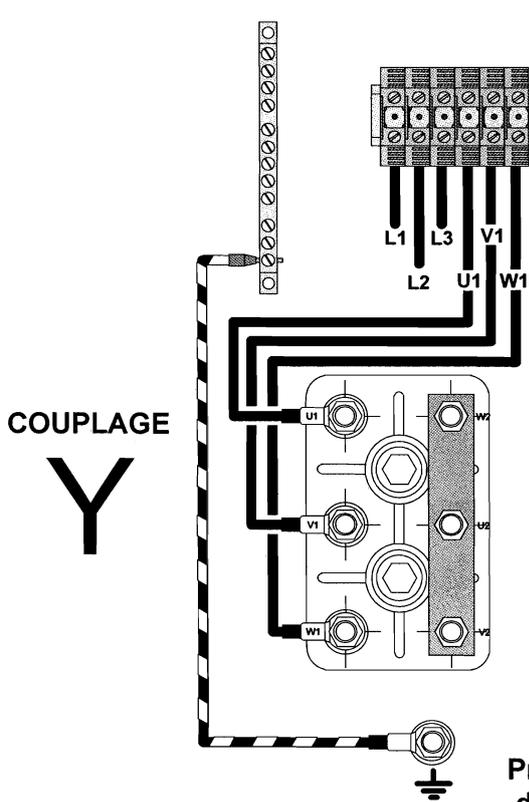
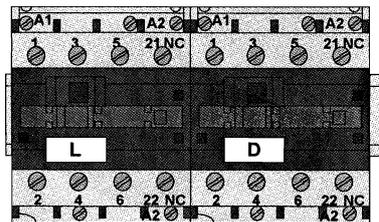
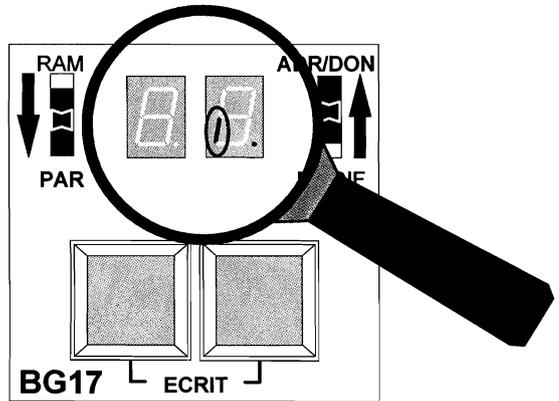
TDemYD
**Temporisation de
 DEMarrage
 Etoile-Triangle**
 Adr. 58



Démarrage Etoile-Triangle : connexions

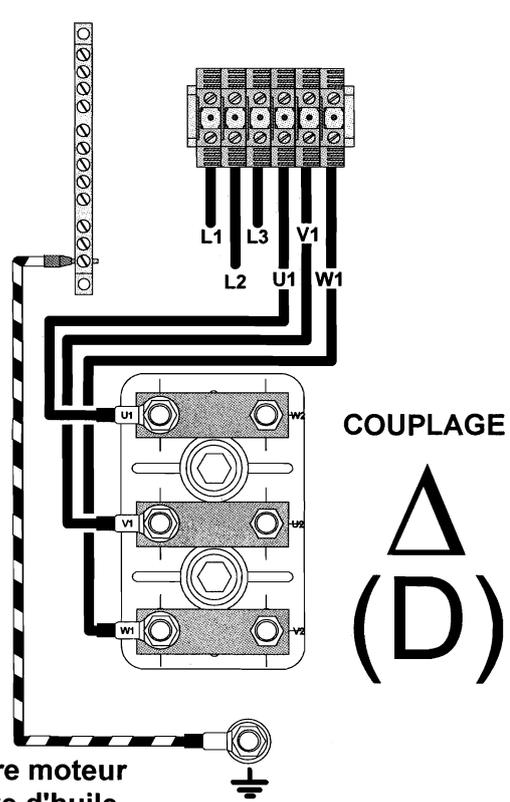
DEMARRAGE DIRECT DU MOTEUR DE POMPE

DemDir
DEMarrage DIRect ?
 Adr. 5C
 Bât. 1 allumé



Couplage Étoile
 Moteur 220 V / 380V sur réseau 380 V

Prise de terre moteur
 dans la cuve d'huile

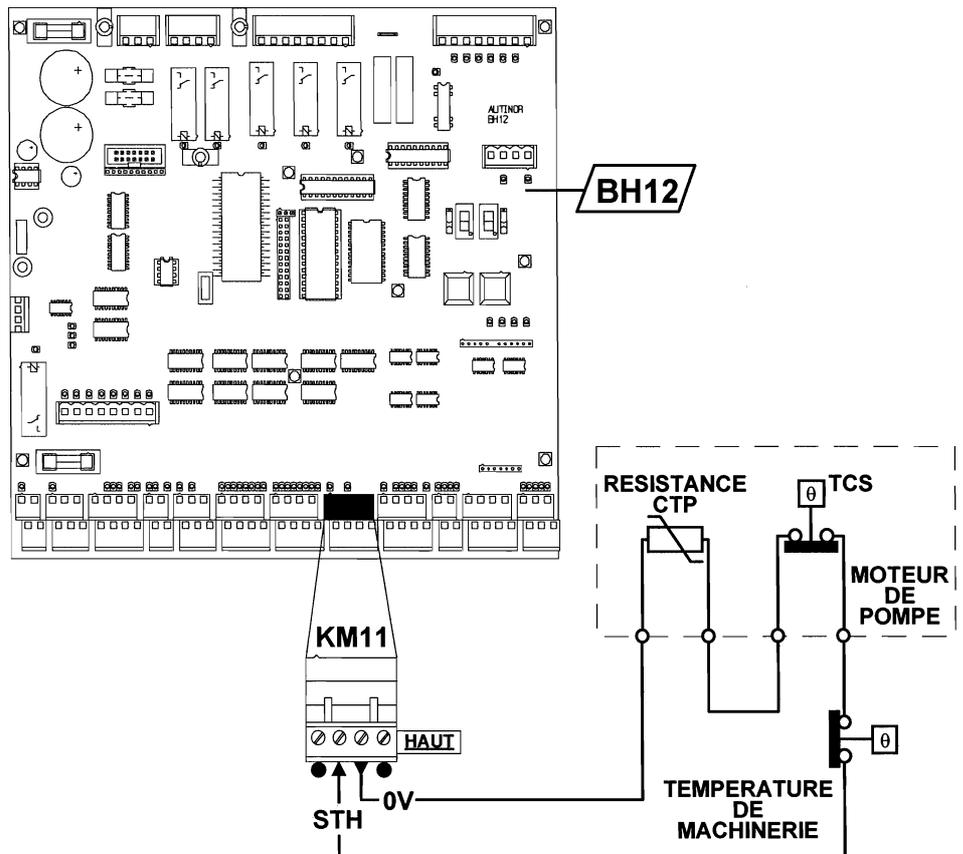


Couplage Triangle
 Moteur 380 V sur réseau 380 V
 Moteur 220 V sur réseau 220 V

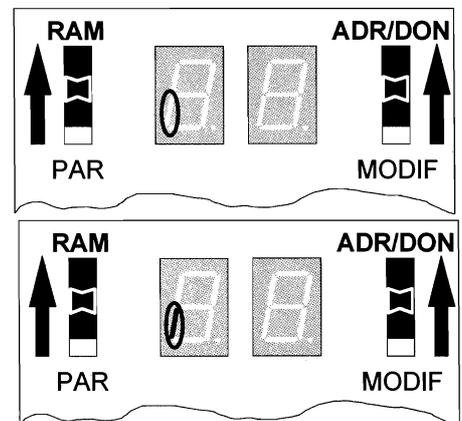
Démarrage direct : connexions

PROTECTION DU MOTEUR DE POMPE ET CONTROLE DE LA TEMPERATURE DE MACHINERIE

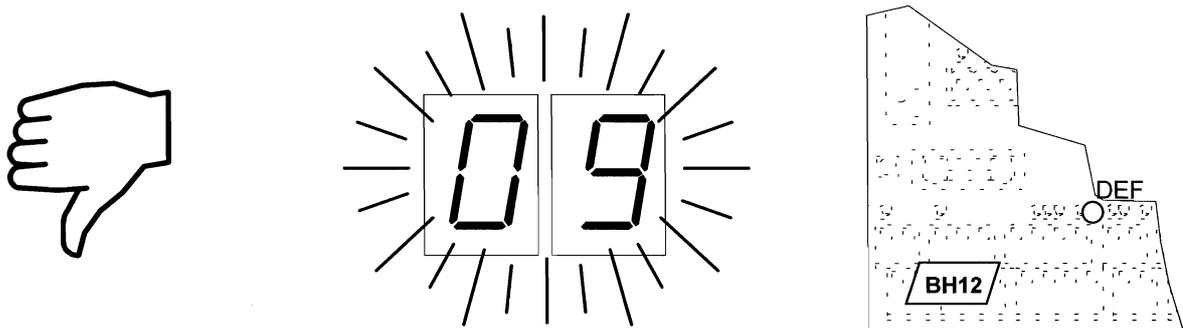
Protection du moteur de pompe contre les surcharges :
Raccordement de la « sonde thermique » et/ou du « thermo-contact de sécurité ».



STH
Sonde Thermique
Adr. 12
Bât. 3



Visualisation de l'état du « thermo-contact » et/ou de la « sonde thermique » du moteur de pompe



Conséquences d'une élévation anormale de la température du moteur de pompe

RACCORDEMENT DES CENTRALES HYDRAULIQUES

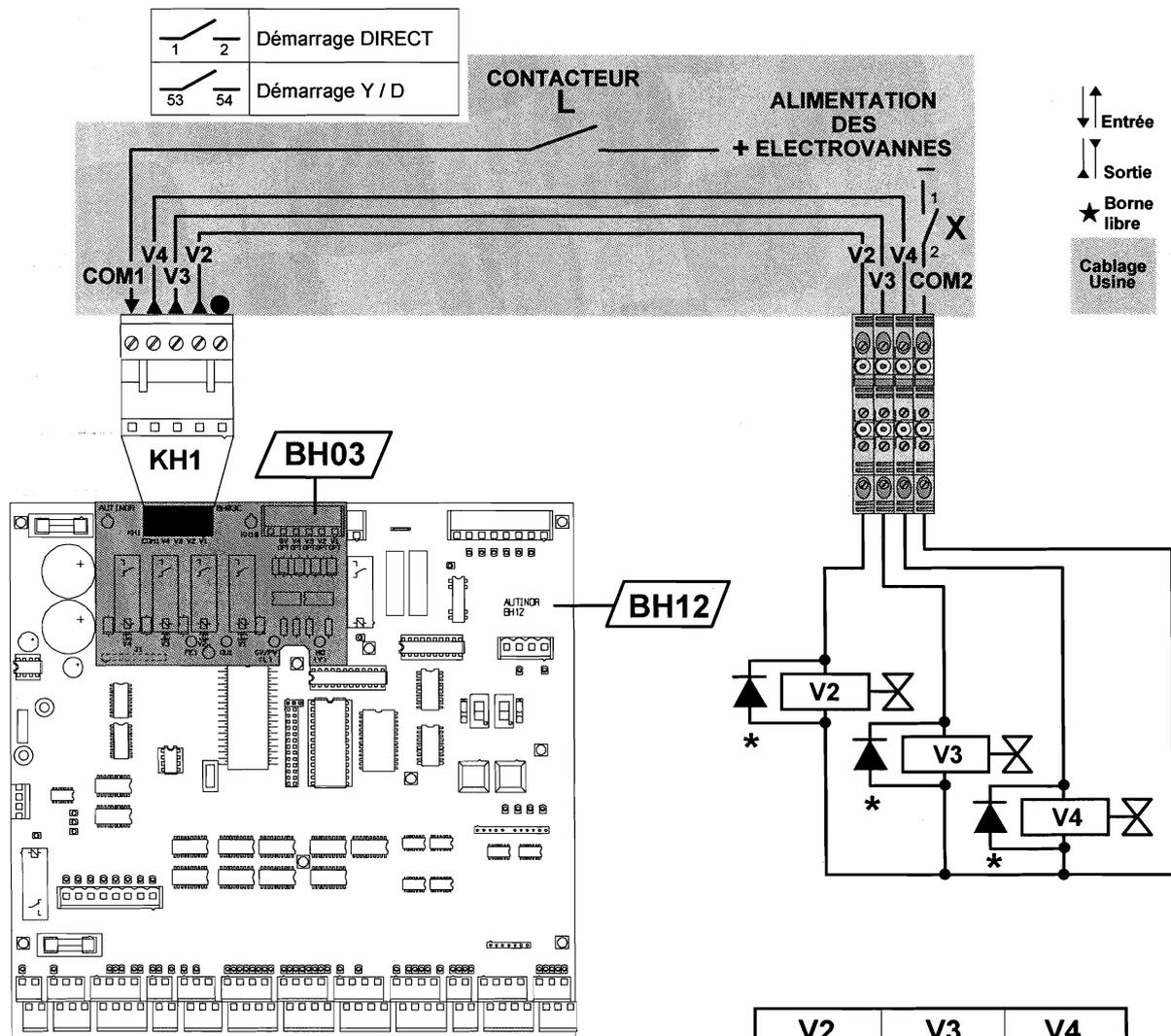
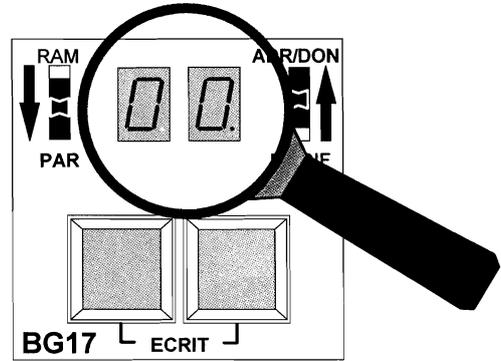
Les tableaux ci-dessous vous donnent la correspondance entre les électrovannes de votre centrale hydraulique et les bornes électromécaniques **V1**, **V2**, **V3** et **V4** de la manoeuvre.

Par ordre alphabétique du nom de la centrale :

ALPHA-H/HB	V1	V2	V3	V4	Type de centrale hydraulique	Voir page :
« SPECIFIQUE »	GVD	GVM	PVD	PVM	04	—
ALGI	DFV	UFV	DSV	USV	01	8
BERINGER	K3	K1	K4	K2	03	9
BERINGER + ESTART	K3	K1	K4	K2	06	11
BLAIN	DFV	UFV	DSV	USV	01	8
DOVER	DFV	UFV	DSV	USV	02	8
GMV MARTINI 3V	—	VML	VMD	VMP	00	7
H&C	DFV	UFV	DSV	USV	01	8
MORIS		EA	EB	EY/D	00	7
OMAR		EV2	EVD	EVS	00	7
START ELEVATOR	—	+MR	8	—	05	10

CENTRALES « GMV MARTINI 3V » « MORIS » « OMAR » (TYPE 00)

TypHyd
TYPE de centrale
HYDraulique
Adr. 5B

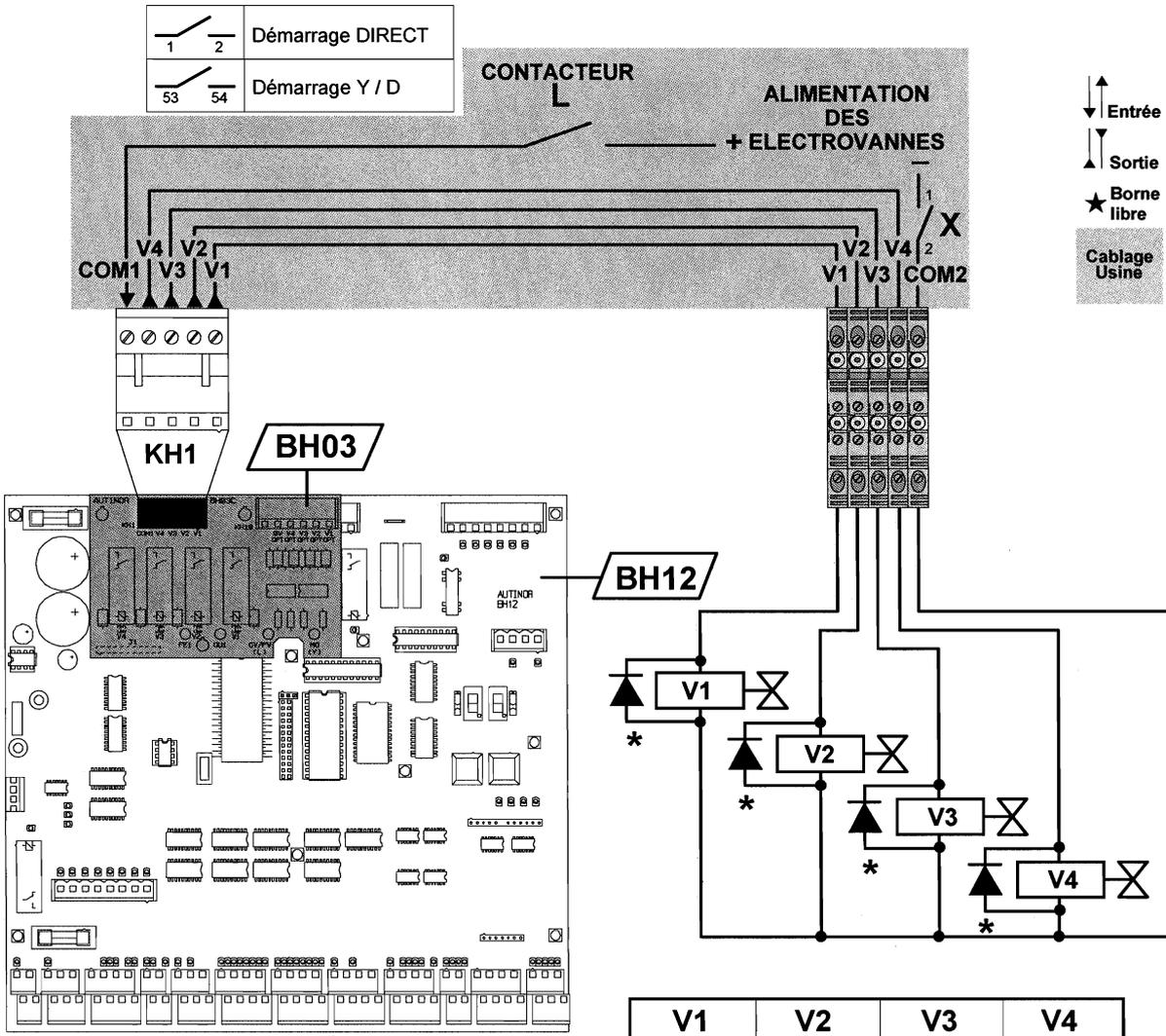
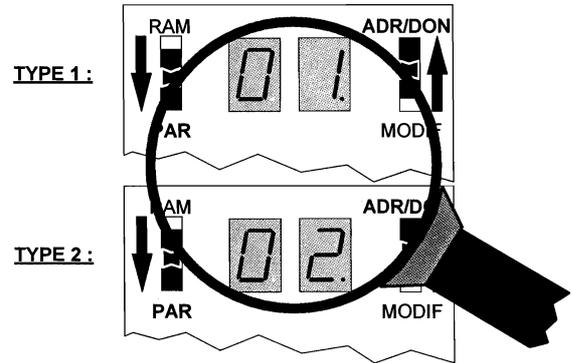


	V2	V3	V4
GMV MARTINI 3V	VML	VMD	VMP
MORIS	EA	EB	EY/D
OMAR	EV2	EVD	EVS

*** NE PAS OUBLIER DE METTRE LES DIODES
DANS LE CAS DE BOBINE ALIMENTEES
EN COURANT CONTINU**

CENTRALES « ALGI » « BLAIN » « H&C » (TYPE 01) OU « DOVER » (TYPE 02)

TypHyd
TYPE de centrale
HYDraulique
 Adr. 5B

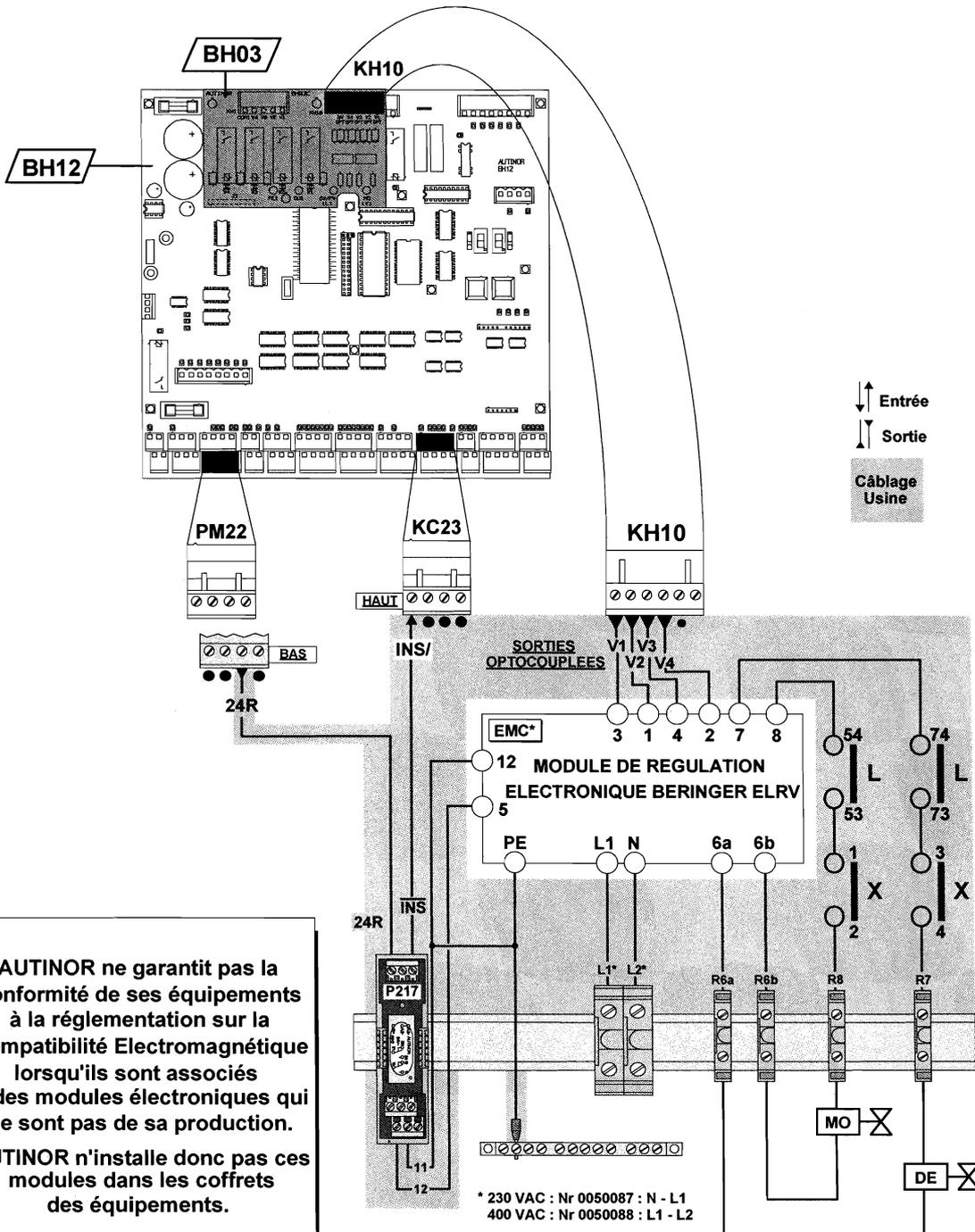
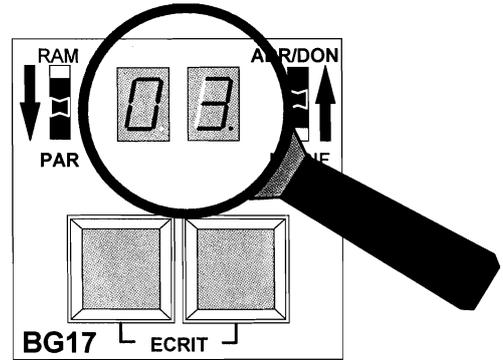


	V1	V2	V3	V4
Type 01	ALGI			
	BLAIN	DFV	UFV	DSV
	H&C			USV
Type 02	DOVER			

*** NE PAS OUBLIER DE METTRE LES DIODES DANS LE CAS DE BOBINE ALIMENTEES EN COURANT CONTINU**

CENTRALES « BERINGER » (TYPE 03)

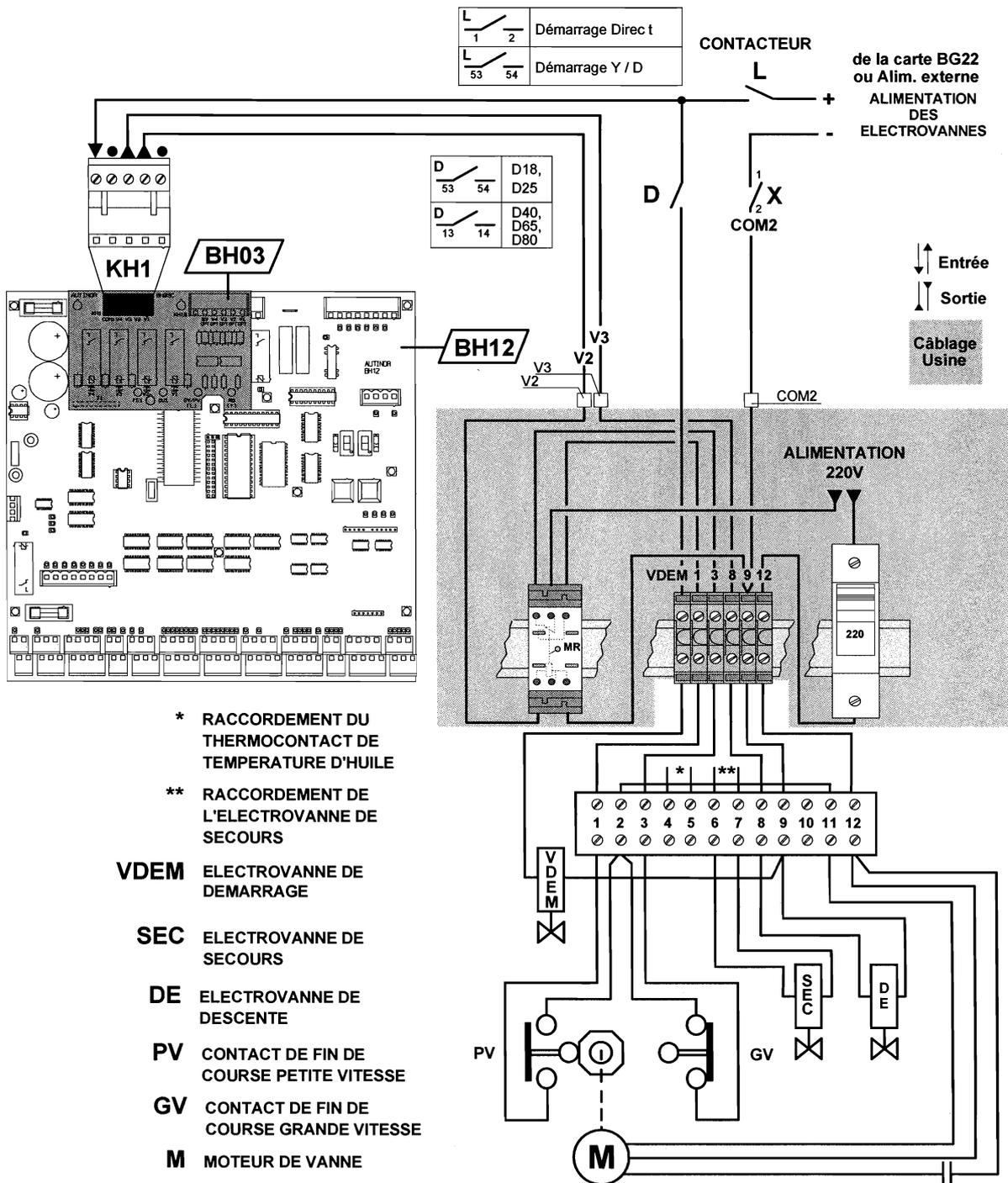
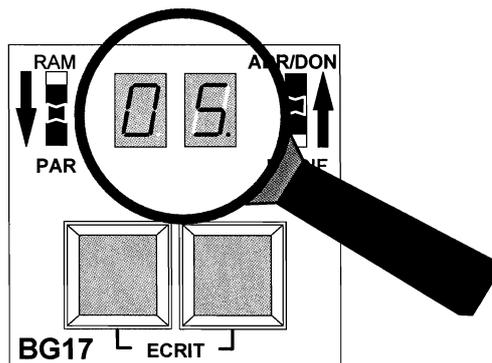
TypHyd
**TYPE de centrale
 HYDraulique**
 Adr. 5B



 AUTINOR ne garantit pas la conformité de ses équipements à la réglementation sur la Compatibilité Electromagnétique lorsqu'ils sont associés à des modules électroniques qui ne sont pas de sa production.
 AUTINOR n'installe donc pas ces modules dans les coffrets des équipements.

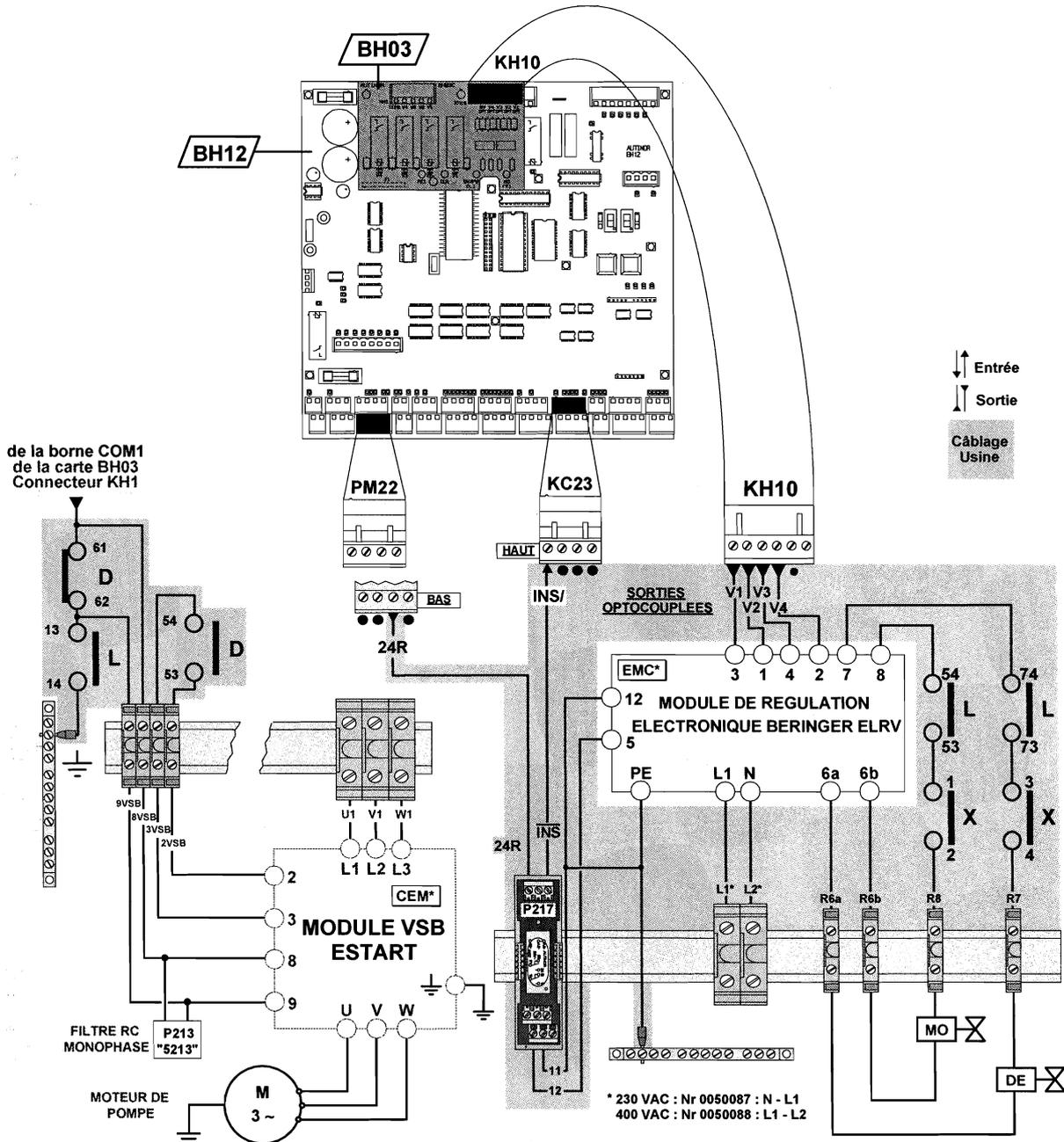
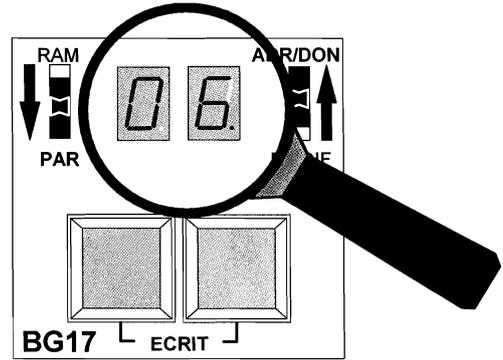
CENTRALES « START ELEVATOR » (TYPE 05)

TypHyd
TYPE de centrale
HYDraulique
 Adr. 5B



CENTRALES « BERINGER + ESTART » (TYPE 06)

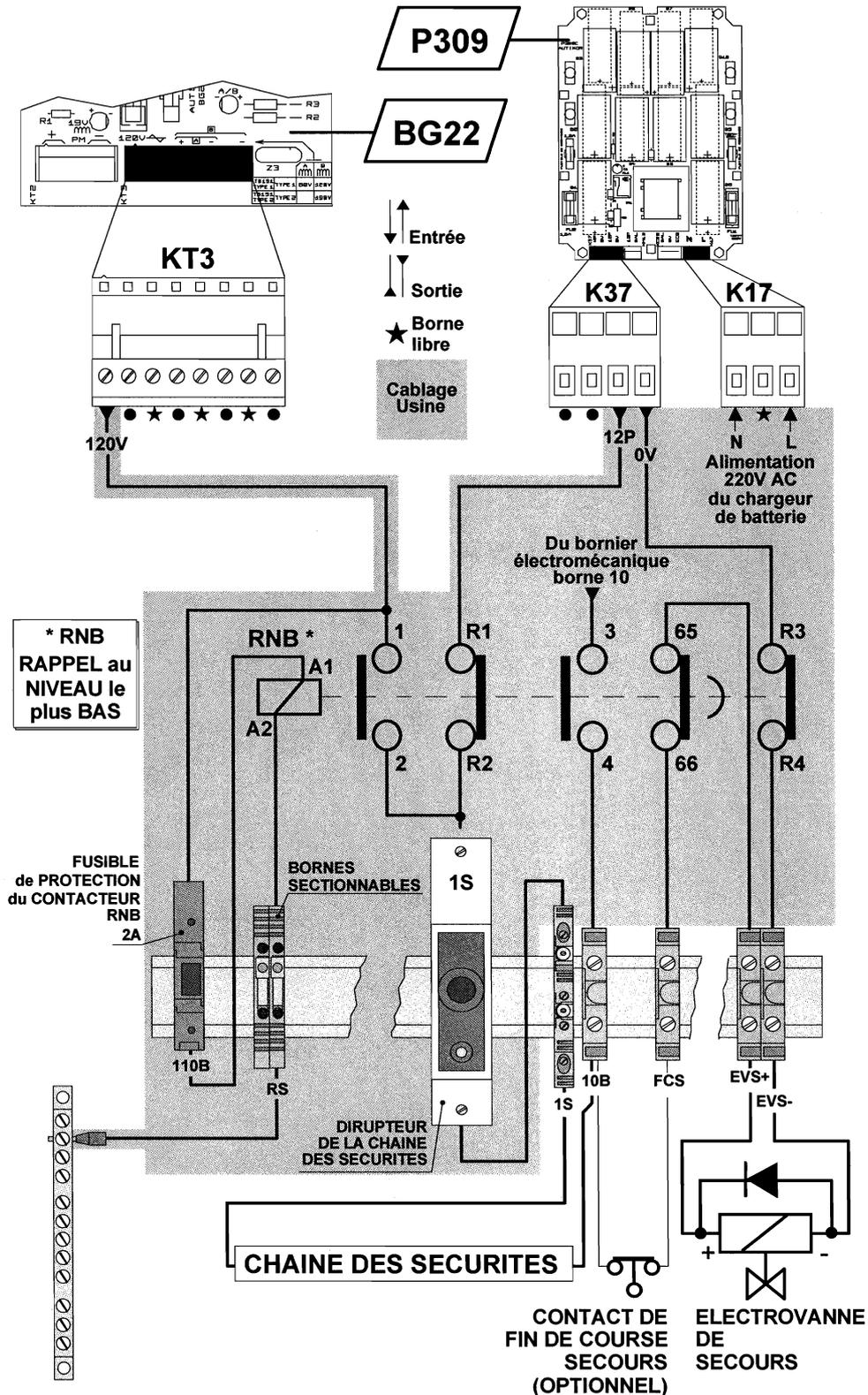
TypHyd
**TYPE de centrale
 HYDraulique**
 Adr. 5B



***AUTINOR ne garantit pas la conformité de ses équipements à la réglementation sur la Compatibilité Electromagnétique lorsqu'ils sont associés à des modules électroniques qui ne sont pas de sa production. Elle n'installe donc pas ces modules dans les coffrets des équipements.**

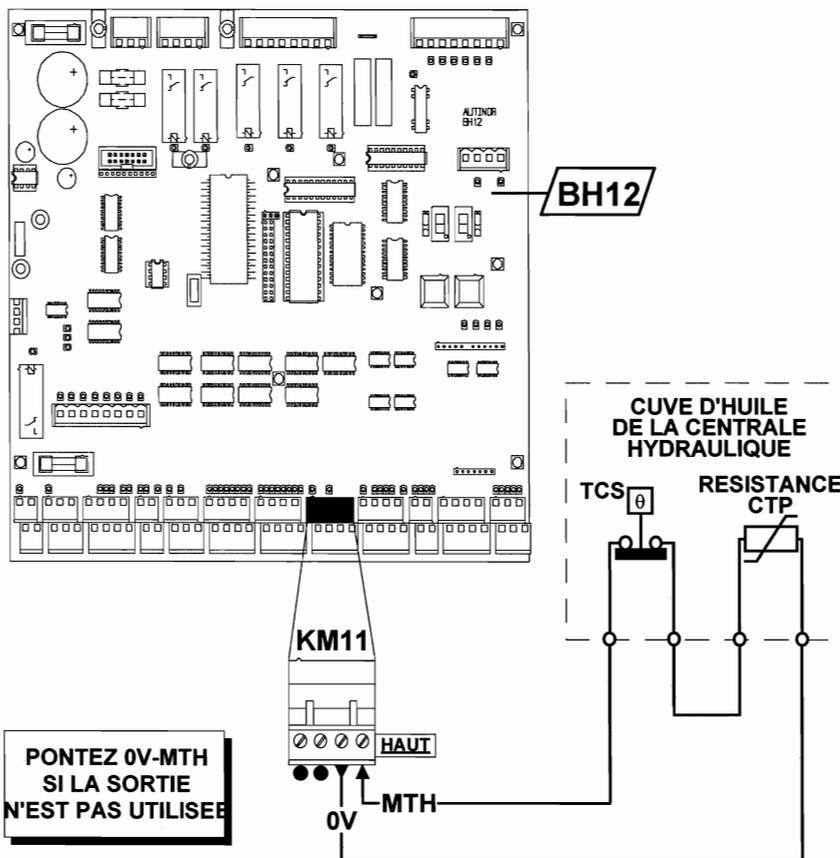
RACCORDEMENT DE L'ELECTROVANNE DE SECOURS

Rappel automatique au niveau le plus bas, en hydraulique, par électrovanne de secours en cas de coupure de courant.

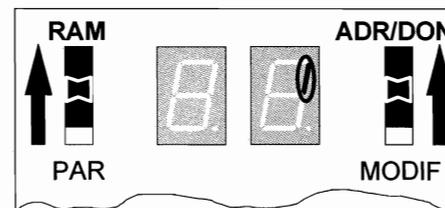
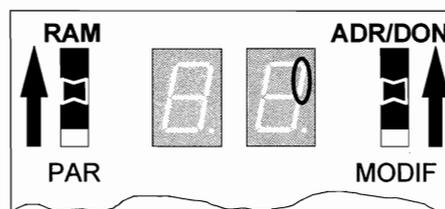


PROTECTION DE L'HUILE CONTRE LA SURCHAUFFE

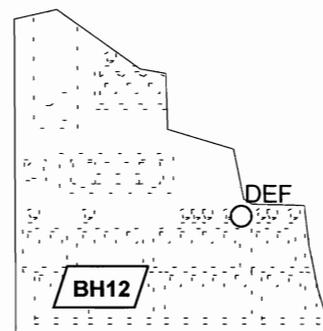
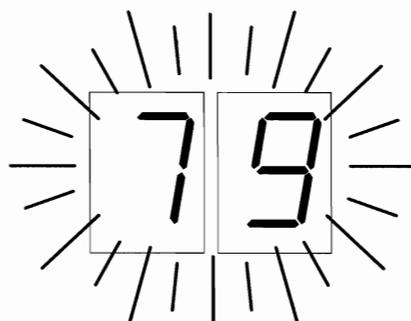
Protection de l'huile contre la surchauffe : Raccordement de la « sonde thermique » et/ou du « thermo-contact de sécurité ».



MTH
**Mesure de la
 Température de
 l'Huile**
 Adr. 12
 Bât. 4



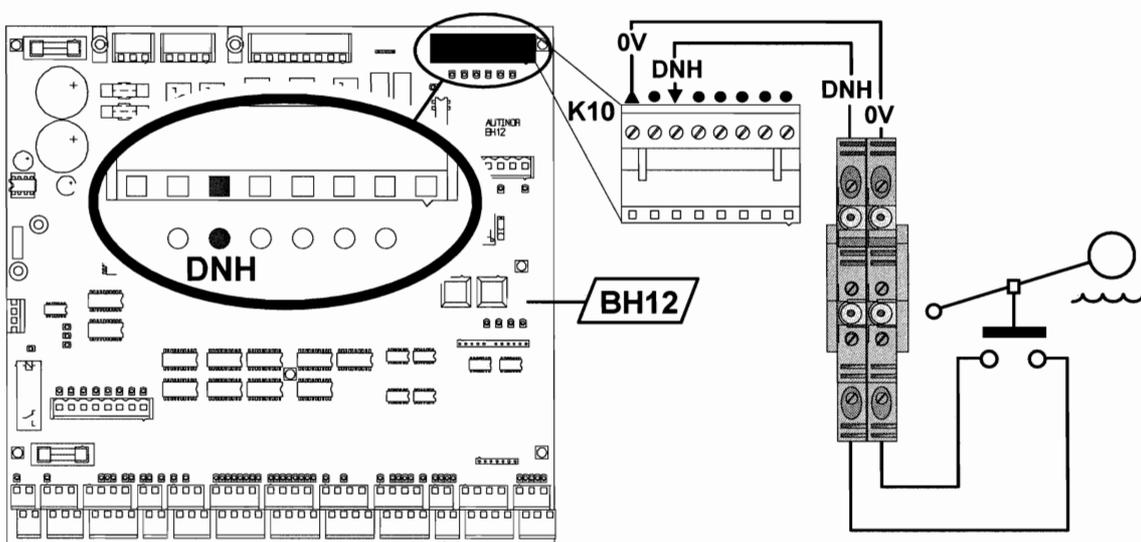
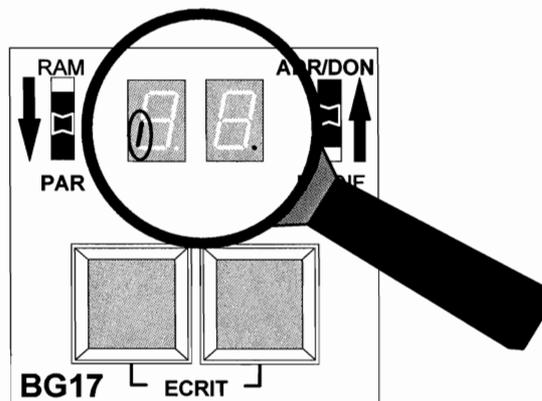
Visualisation de l'état du « thermo-contact » ou de la « sonde thermique » d'huile



Conséquences d'une élévation anormale de la température d'huile

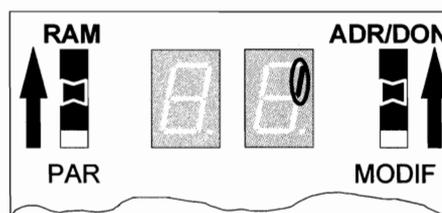
DEFAUT DE NIVEAU D'HUILE (MANQUE D'HUILE)

DNH
**Défaut de Niveau
 d'Huile**
 Adr. 5C
 Bât. 3

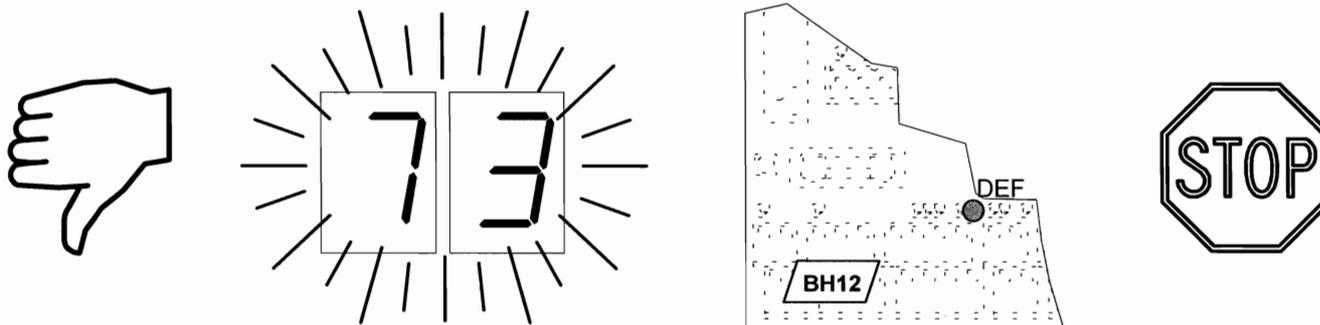


Connexion du contact de « Défaut de niveau d'huile »

DNH
**Défaut de Niveau
 d'Huile**
 Adr. 0d
 Bât. 4

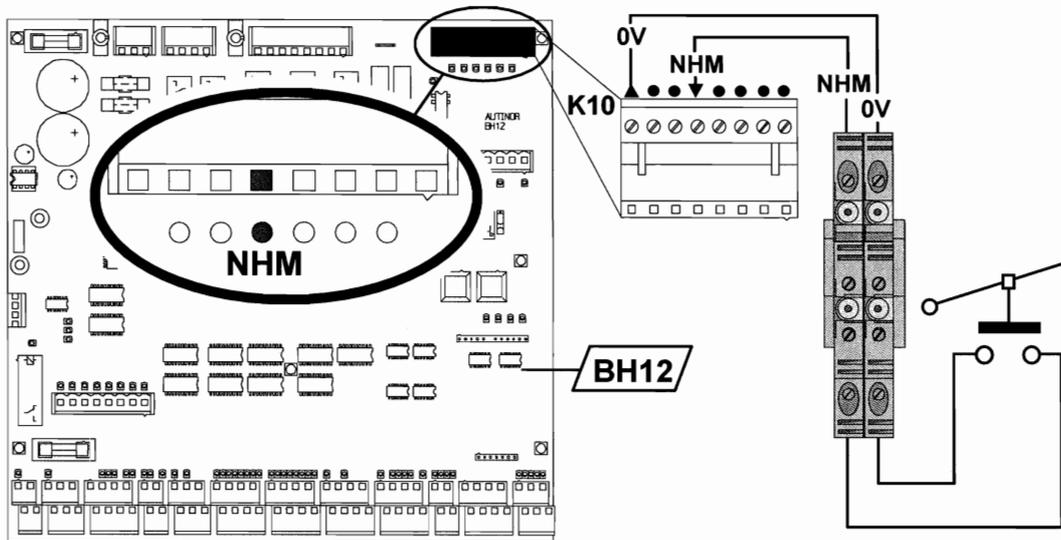


Visualisation de l'état du contact à flotteur de « Défaut de niveau d'huile »



Conséquences d'un manque d'huile

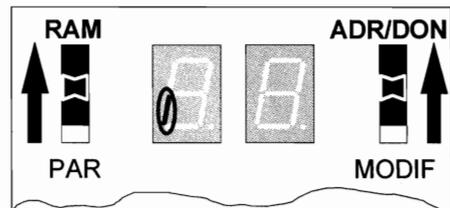
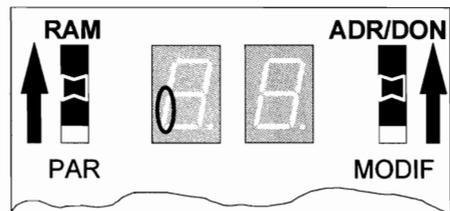
NIVEAU D'HUILE MINIMUM



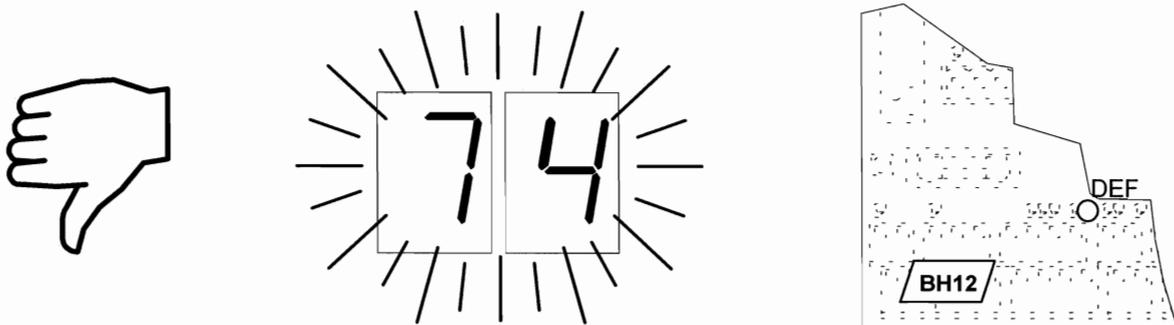
Connexion du contact de « Niveau d'huile minimum »

NHM
**Niveau d'Huile
 Minimum**

Adr.0d
 Bât.3

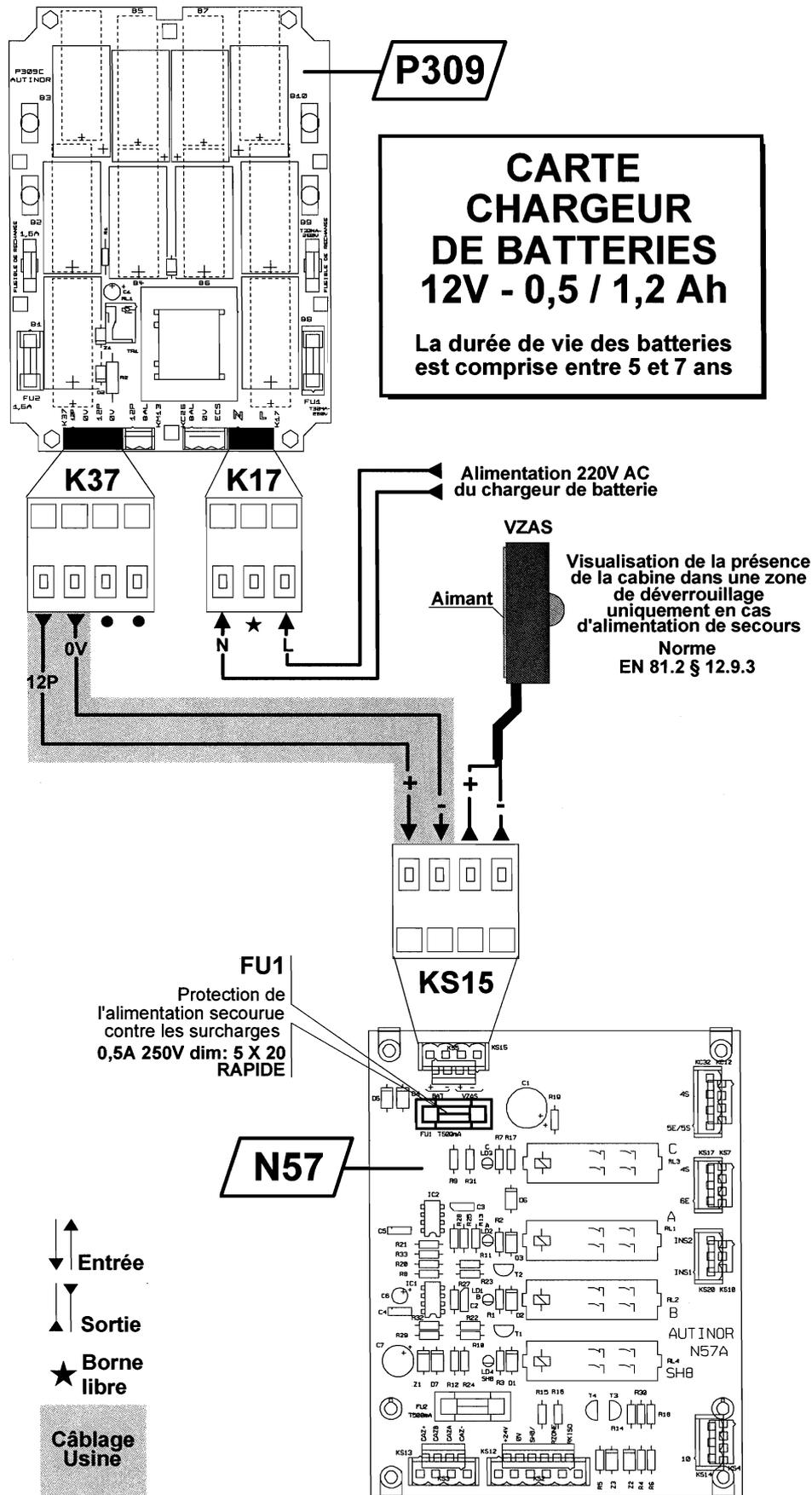


Visualisation de l'état du contact à flotteur de « Niveau d'huile minimum »



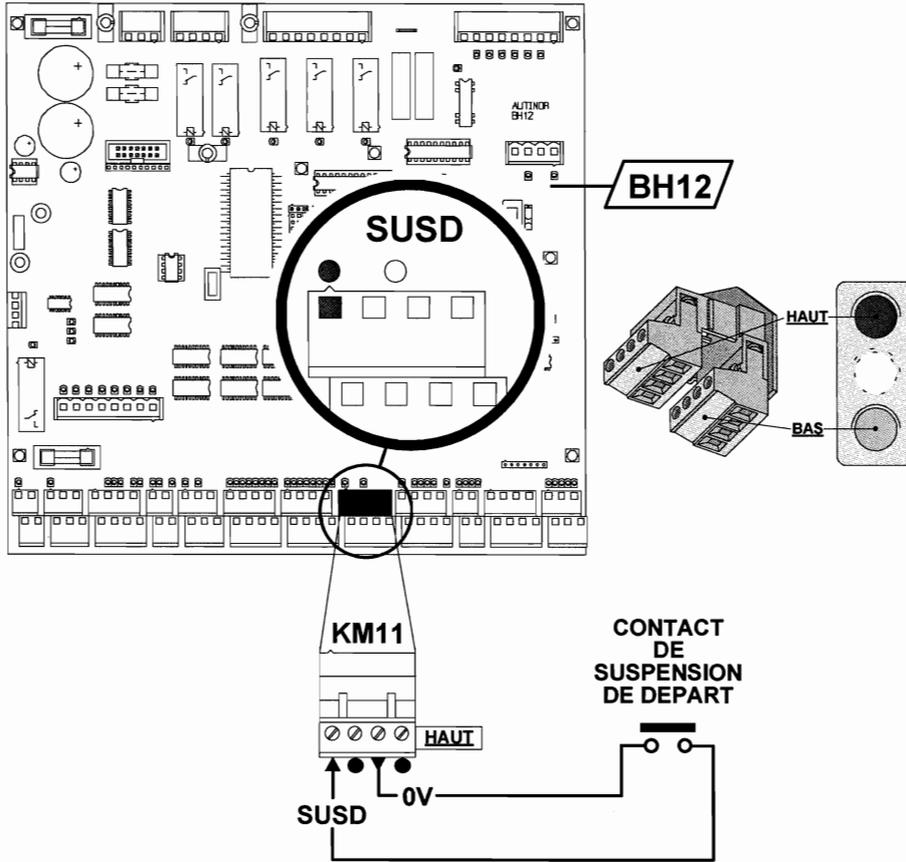
Conséquence d'un niveau d'huile minimum

VISUALISATION DE LA ZONE DE DEVERROUILLAGE



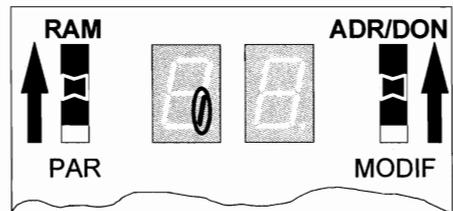
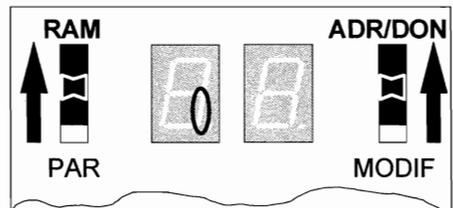
Visualisation de la zone de déverrouillage en alimentation de secours.

SUSPENSION DE DEPART

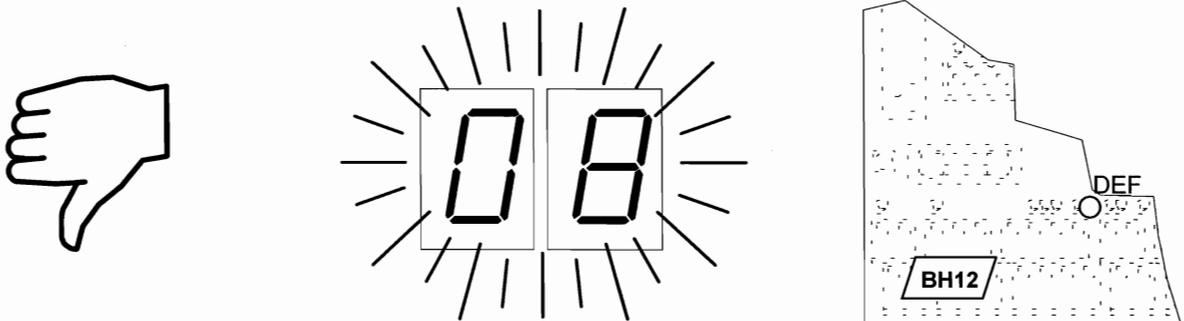


Connexion du contact de « Suspension de départ »

SUSD
SUSpension de
Départ
 Adr. 0E
 Bât. 2

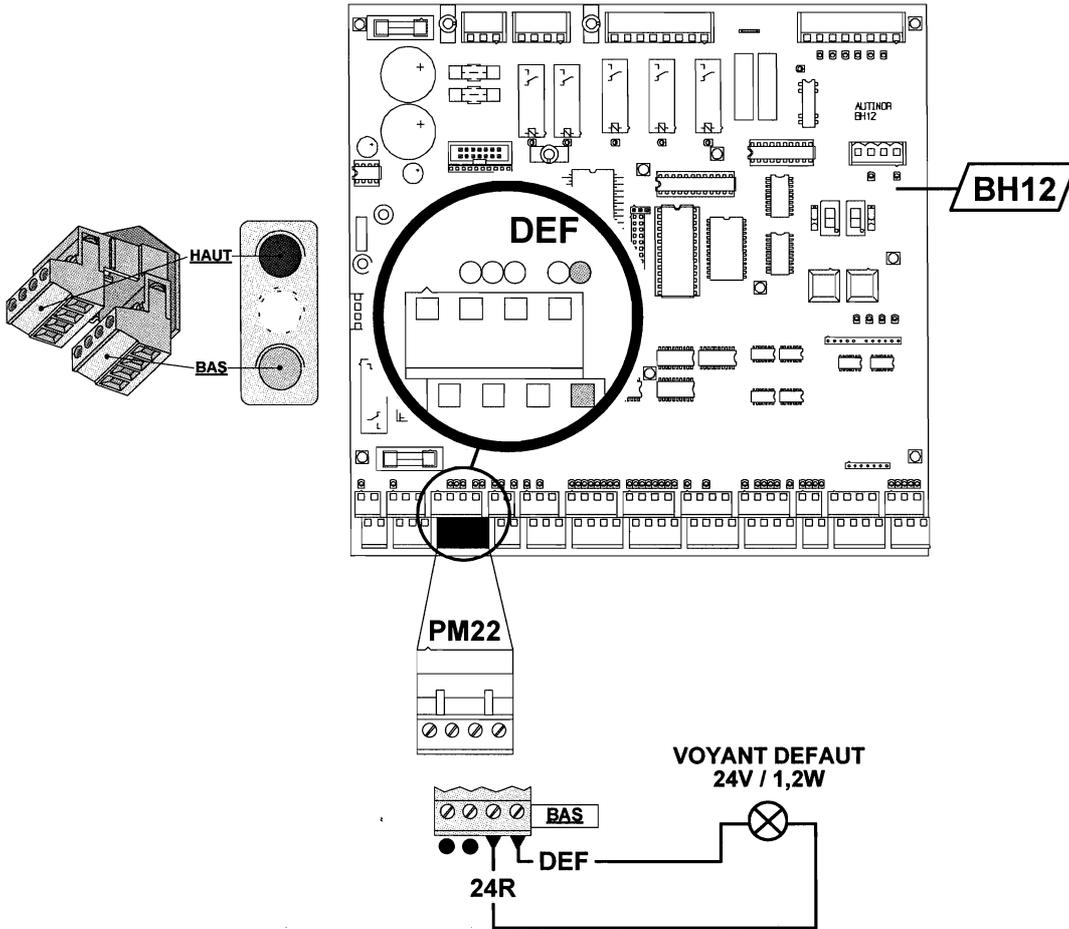


Visualisation de l'état du contact de « Suspension de départ »



Conséquences d'une « Suspension de départ »

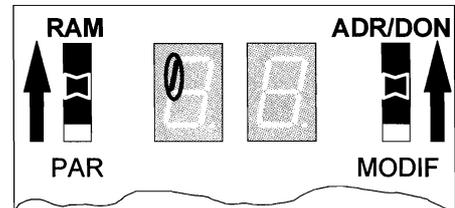
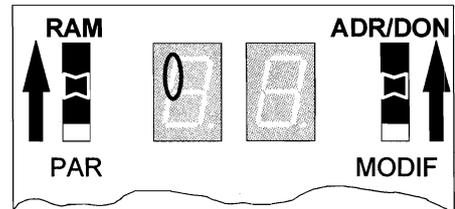
VOYANT DEF AUT



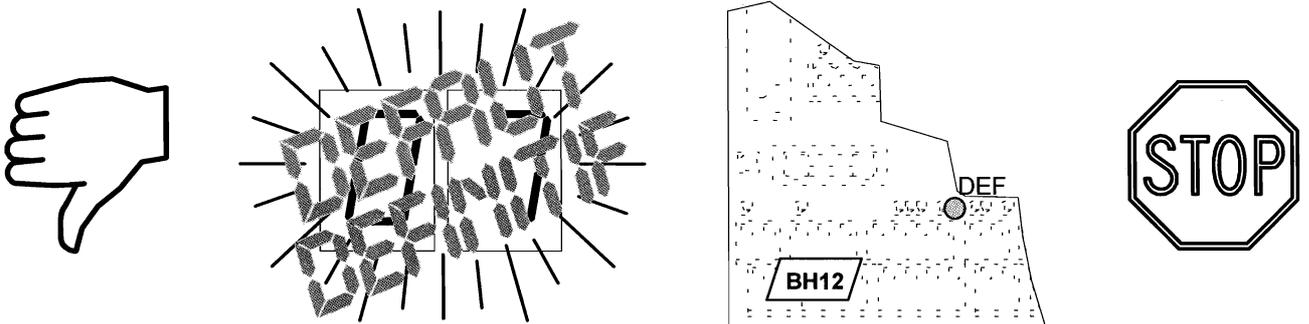
Connexion du voyant défaut

DEF
Voyant DEFaut

Adr. 15
 Bât. 7

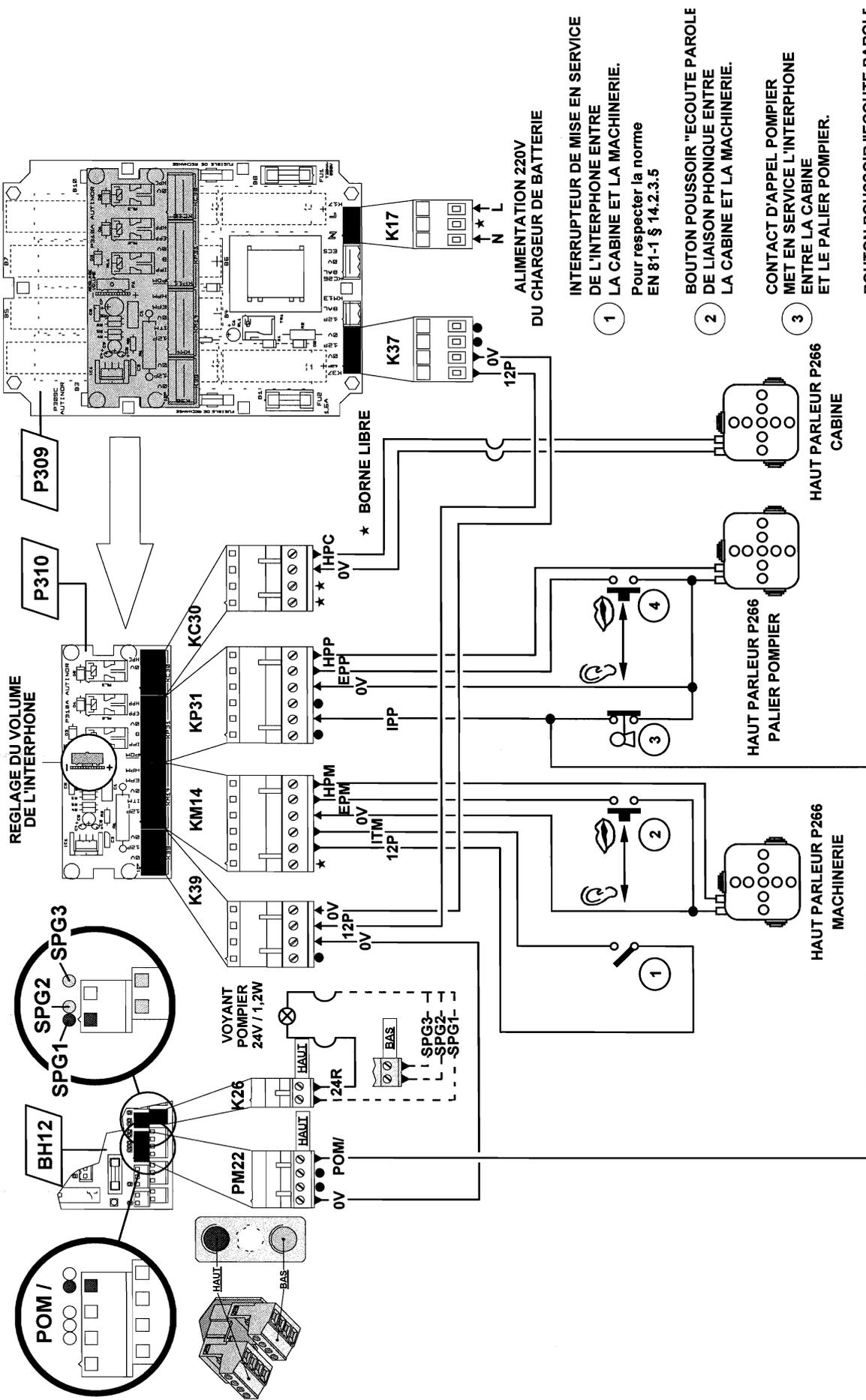


Visualisation de l'état du voyant « Défaut »



Conséquences de l'état du voyant défaut

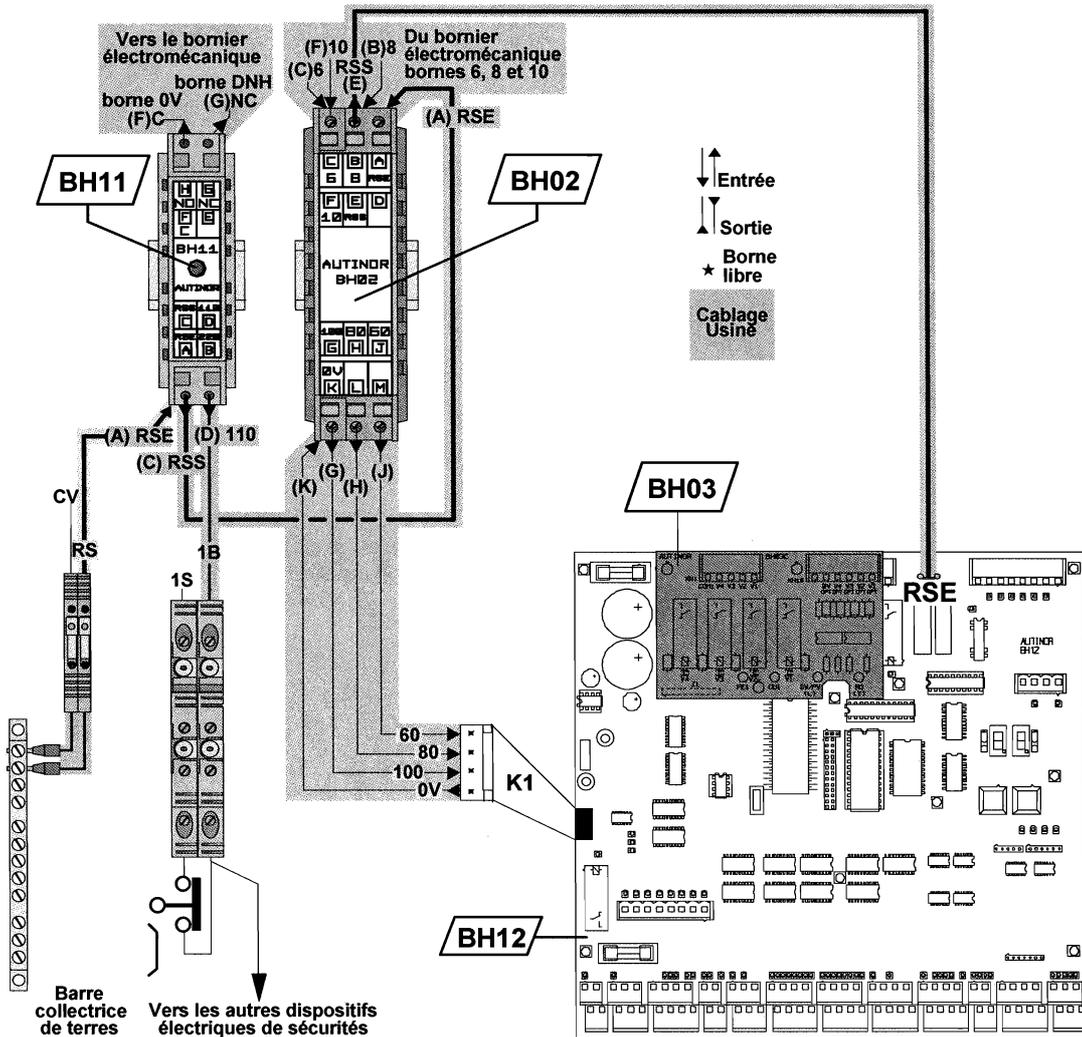
INTERPHONE



CHAPITRE IV

INSTALLATION & RACCORDEMENTS EN GAINÉ

CONTACT DE FIN DE COURSE HAUT (BH11)



Connexion du contact de fin de course haut

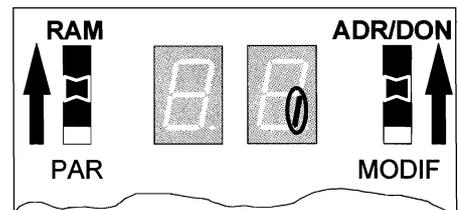
«6»

sécurités premières établies

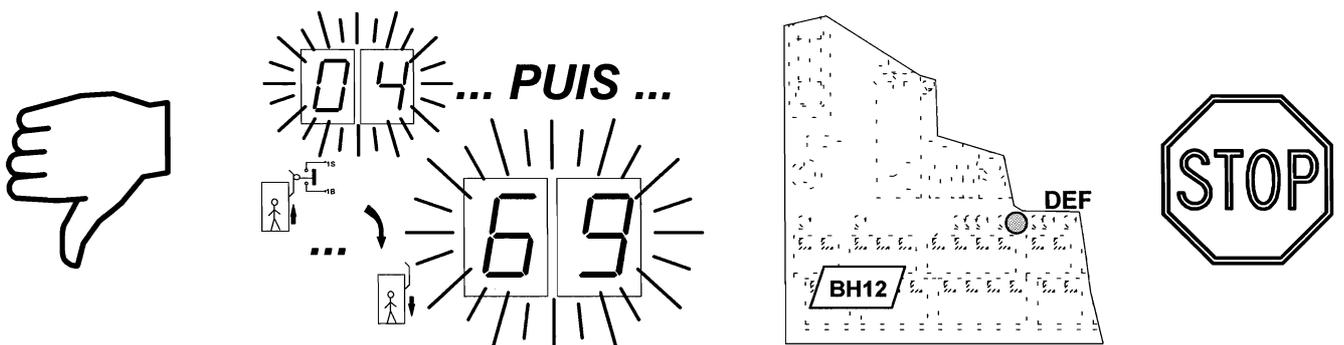
Adr. 12 - Bât. 0

& MINIBLOC

Adr. FF - Bât. 0

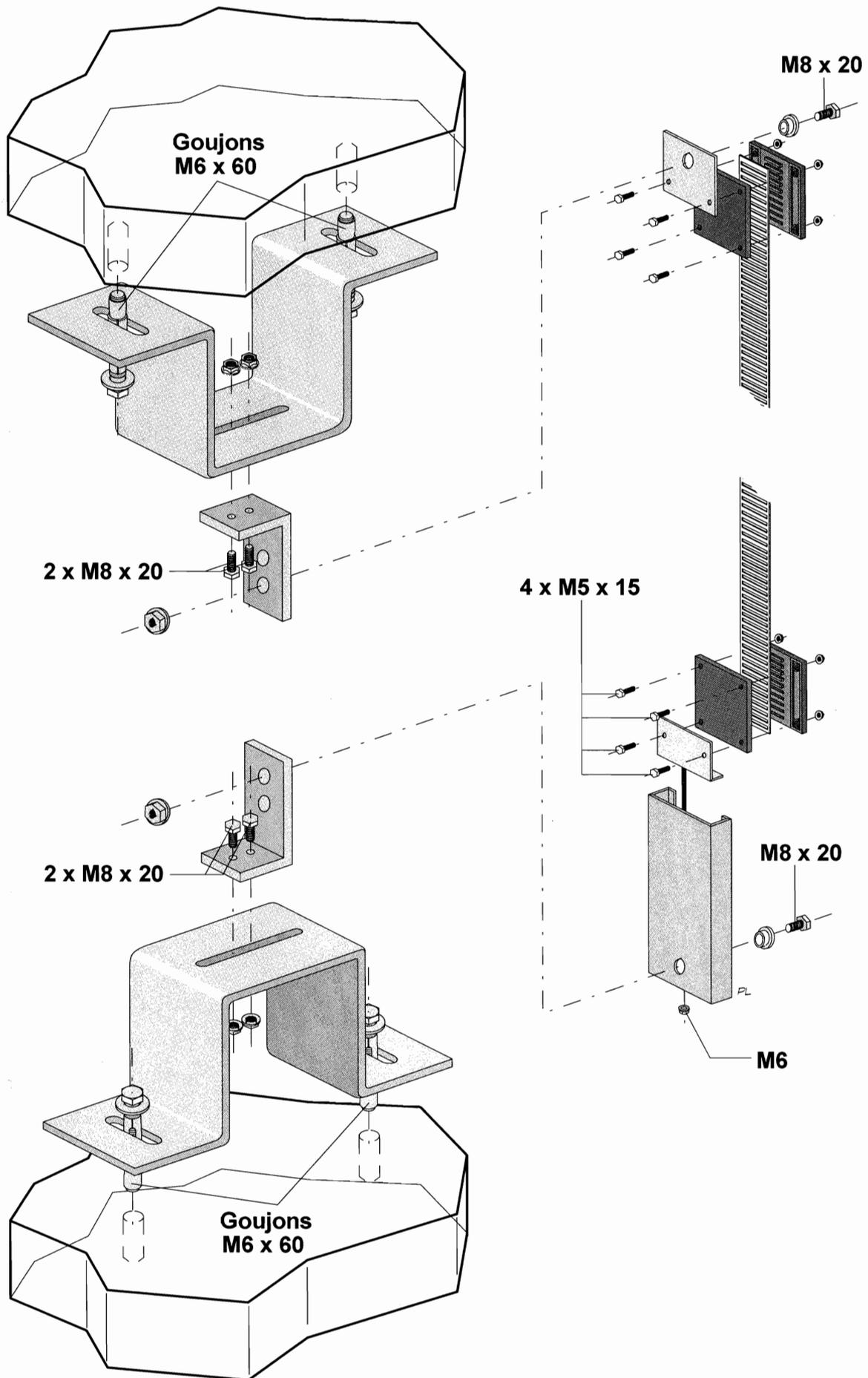


Visualisation de l'état du contact de fin de course haut

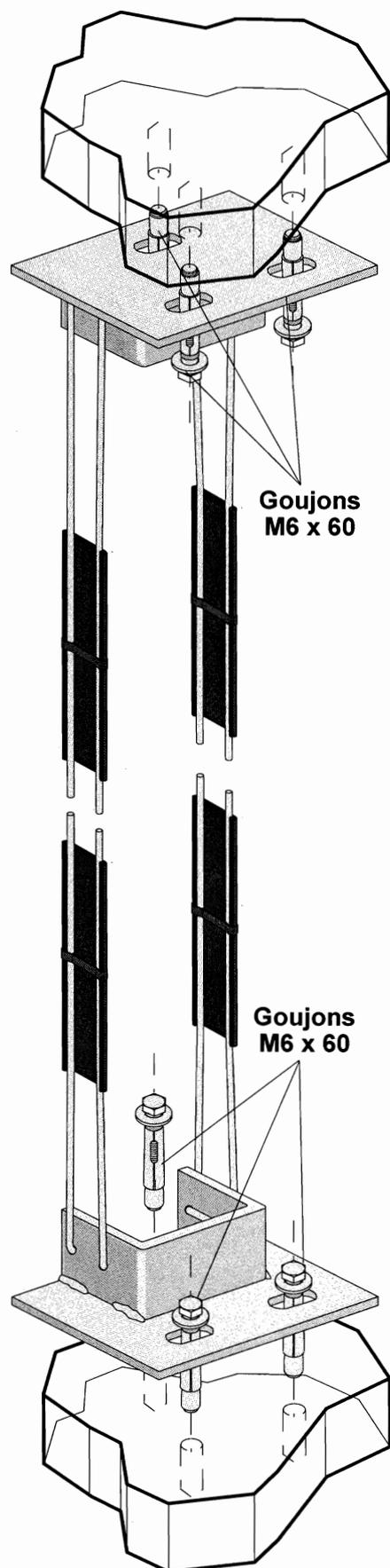


Conséquences de l'état du contact de fin de course haut

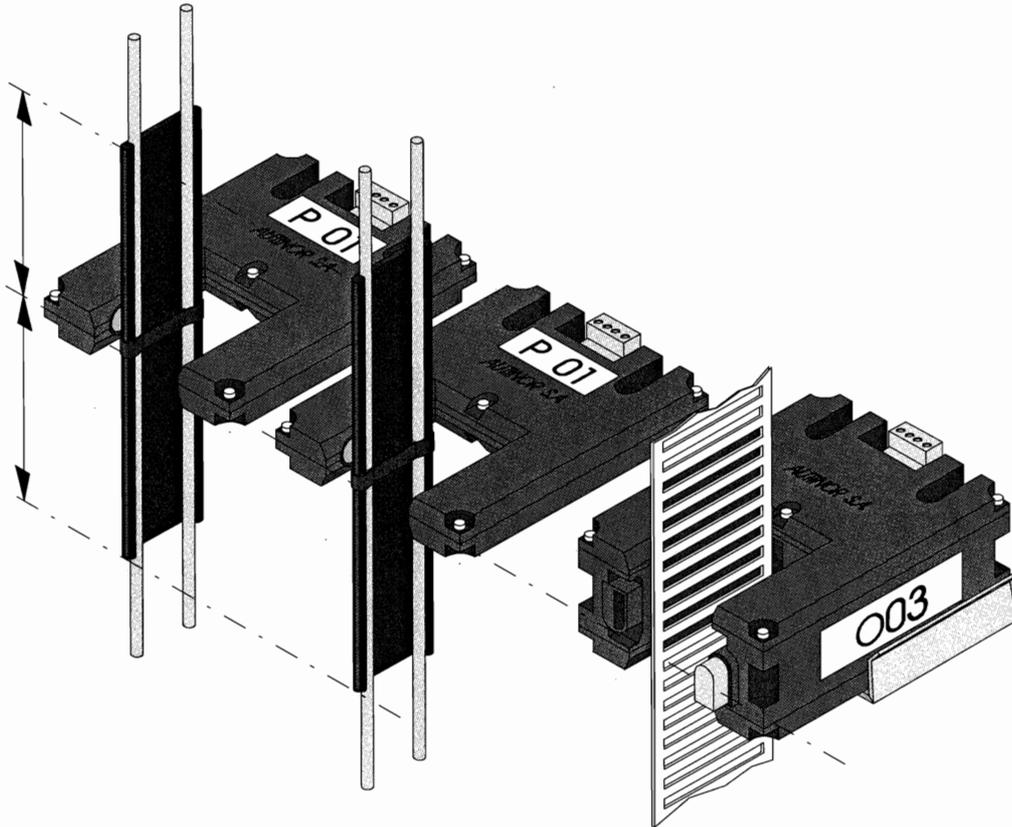
MONTAGE DES SUPPORTS DE BANDE DE COMPTAGE



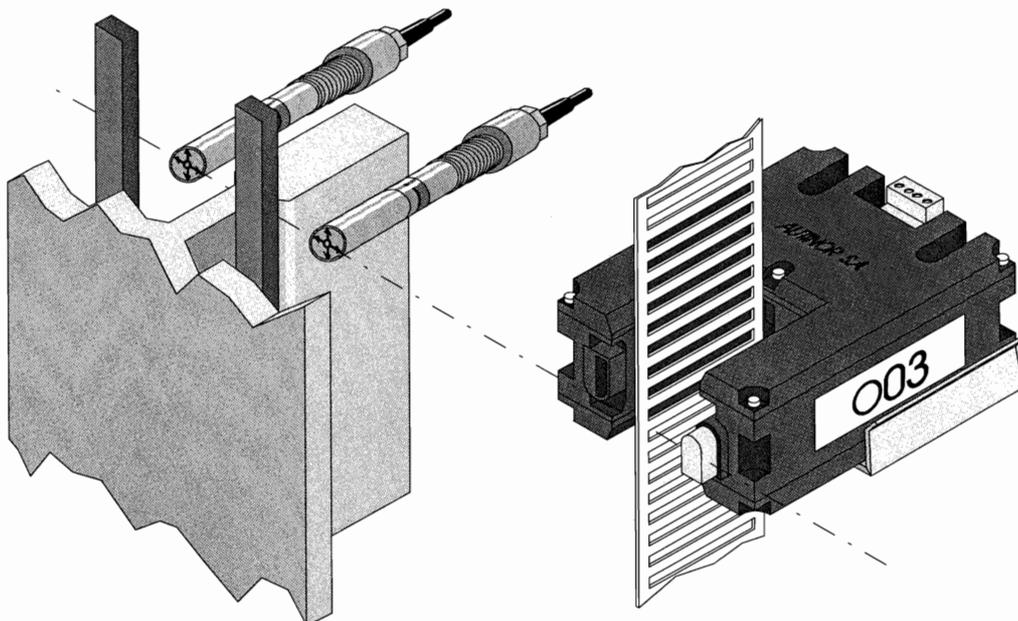
MONTAGE DES SUPPORTS DE DRISSE POUR ECRANS DE ZONE



POSITION DES CAPTEURS DE ZONE DE DEVERROUILLAGE P01 OU I.L.S. ET DU CAPTEUR DE COMPTAGE O03

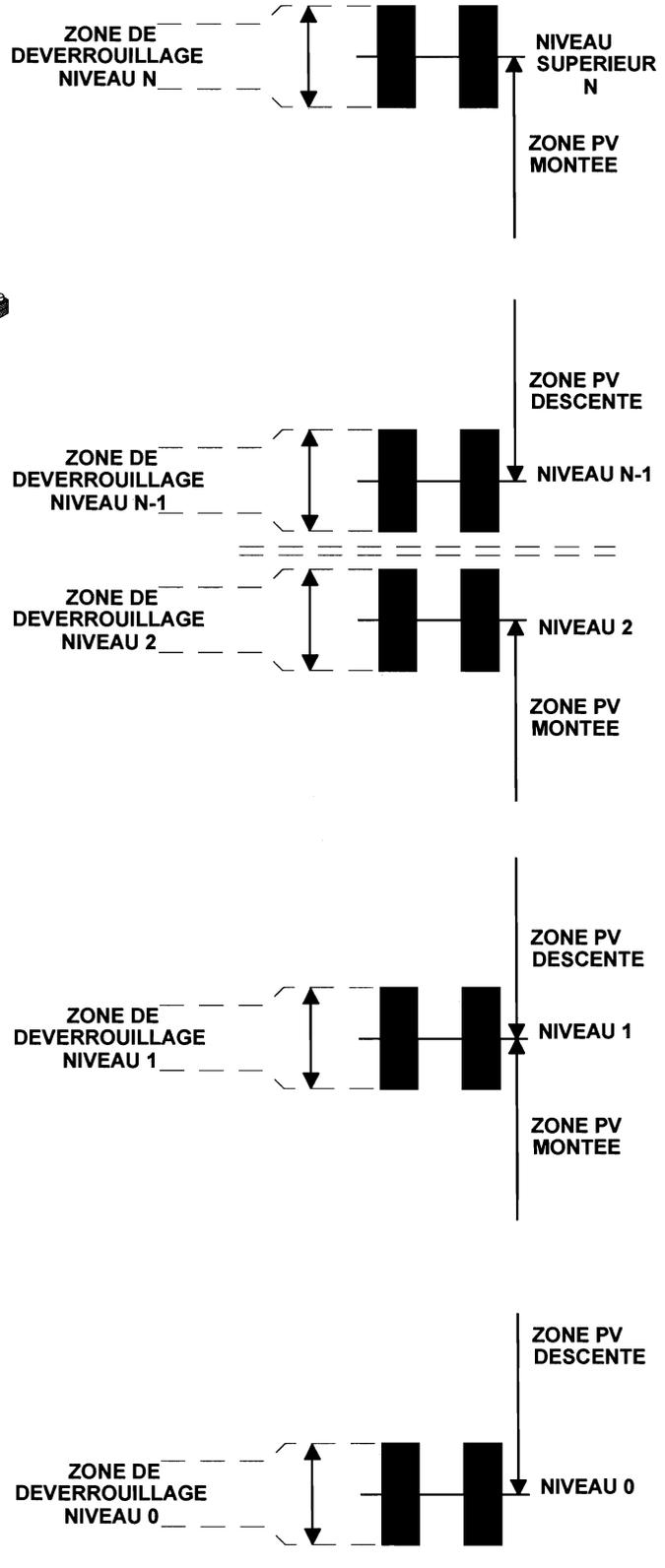
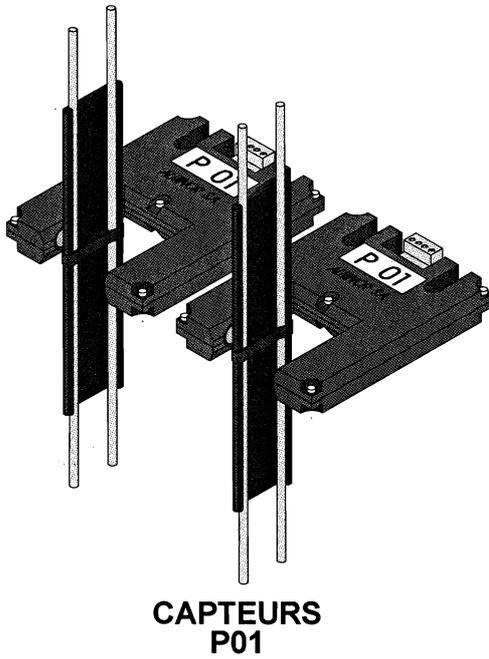


Position des capteurs de zone P01 et du capteur de comptage O03

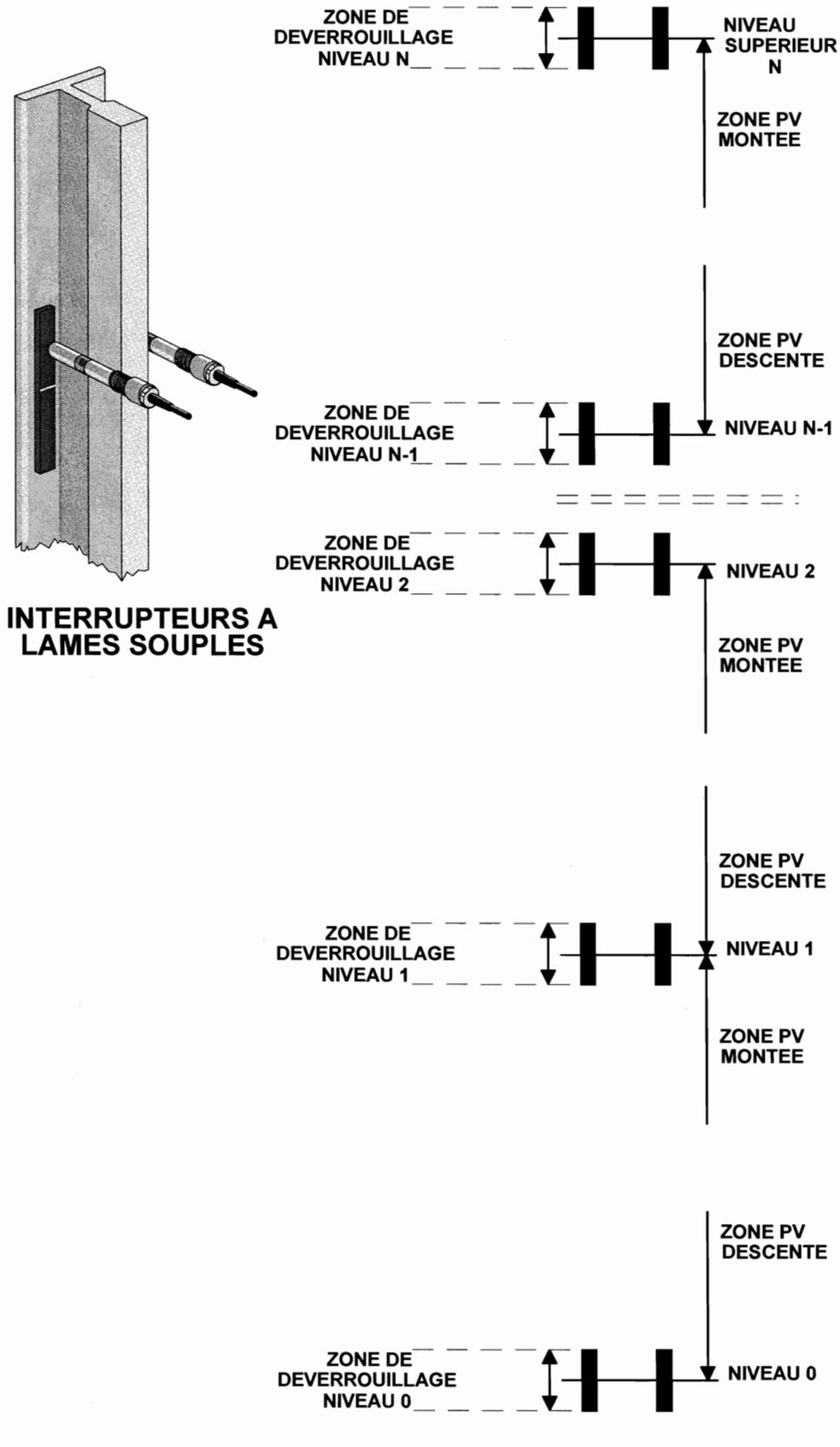


Position des I.L.S. de zone et du capteur de comptage O03

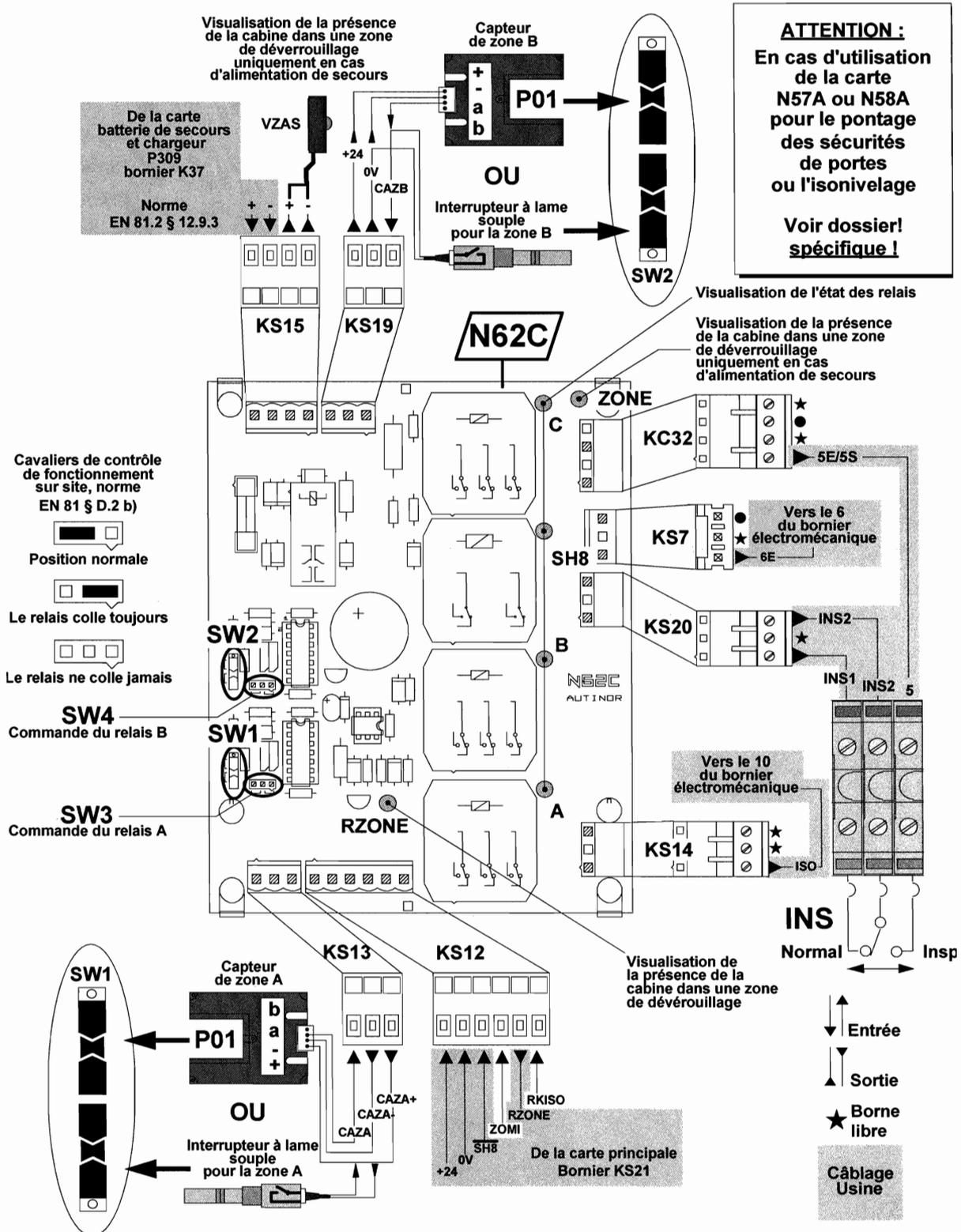
POSITION DES ECRANS POUR LE CONTROLE DE ZONE DE DEVERROUILLAGE PAR CAPTEURS P01 DANS LE CAS DE MOUVEMENTS PORTES OUVERTES



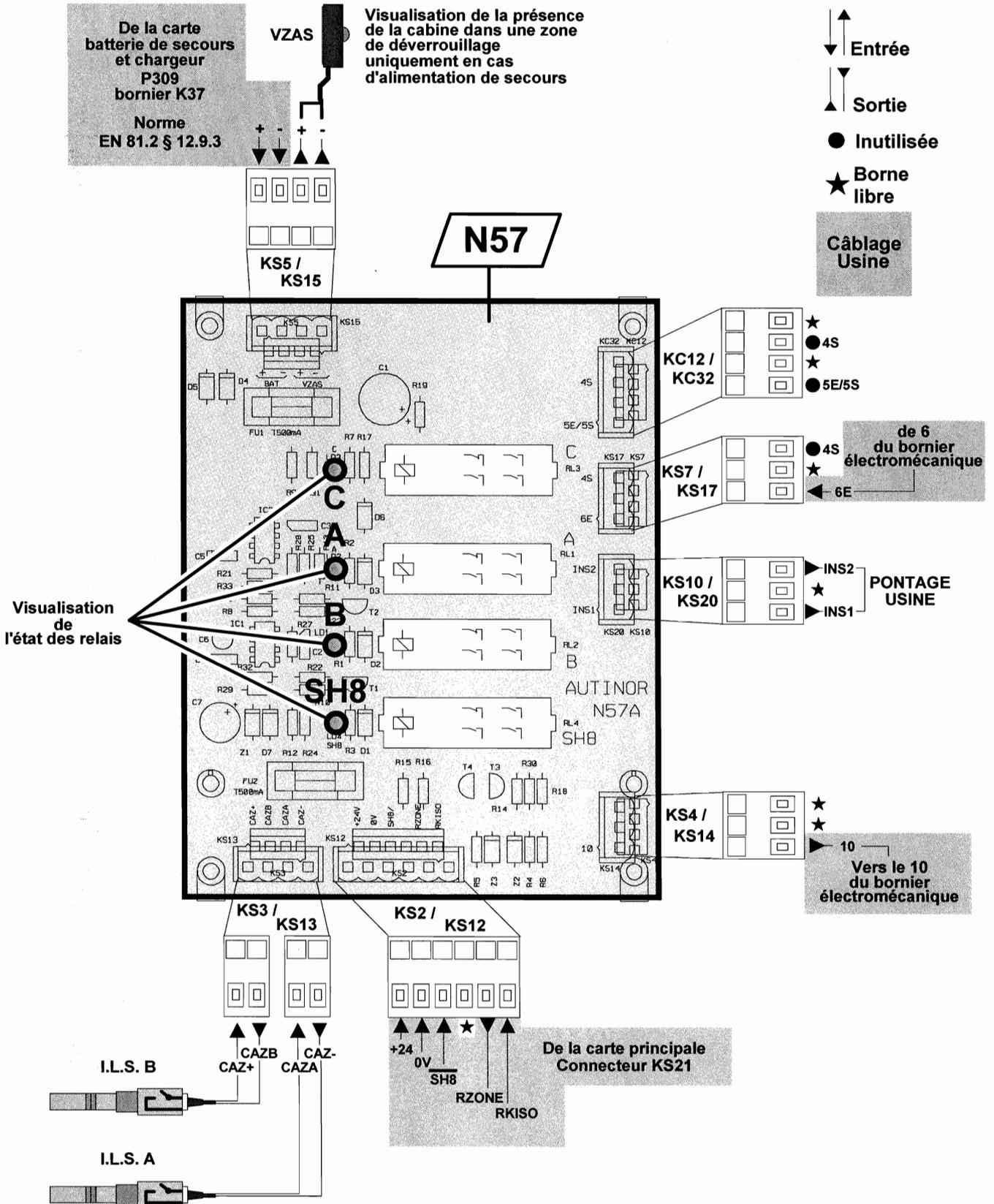
POSITION DES BANDES D'AIMANT POUR LE CONTROLE DE ZONE DE DEVERROUILLAGE PAR I.L.S DANS LE CAS DE MOUVEMENTS PORTES OUVERTES



PONTAGE DES SECURITES DE PORTES OUVERTURE AVANT ARRET VISUALISATION DE LA ZONE DE DEVERROUILLAGE (N62)



PONTAGE DES SECURITES DE PORTES OUVERTURE AVANT ARRÊT VISUALISATION DE LA ZONE DE DEVERROUILLAGE (N57)



Pour chaque carte **N57** vous trouverez joint une notice spécifique (Directive Ascenseur (95/16/CE) Annexe 1 § 6.1.) concernant les **composants de sécurité**.

REGLAGE DE L'OPTION ISONIVELAGE (1/3)

Fonction :

La fonction « **ISONIVELAGE** » consiste à remettre la cabine à niveau lorsque celle-ci s'en écarte pour une raison ou pour une autre.

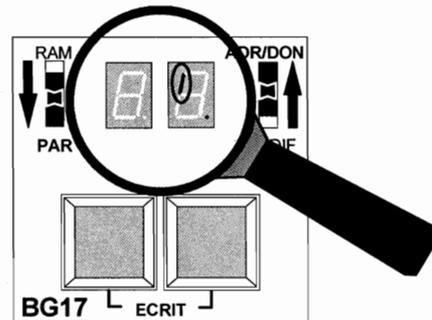
La mise en service de cette fonction nécessite, par rapport à la base, une **modification du MATERIEL** ainsi qu'une **PROGRAMMATION spécifique**.

Au niveau du MATERIEL :

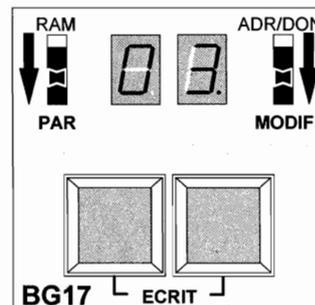
Il est impératif de monter le dispositif de pontage de la chaîne des sécurités ((**N62 + 2 capteurs P01 ou I.L.S.**) ou (**N57 + 2 I.L.S.**)) au niveau de la zone d'ouverture des portes + contacteur ISO.

Au niveau de la PROGRAMMATION : (les valeurs affichées sont les valeurs usine)

ISOCLI
ISOnivelage
CLient ?
Adr. 63
Bât. 5



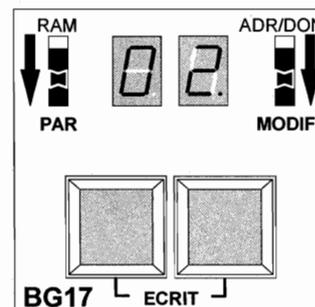
ZONARI
ZONe d'ARrêt
Isonivelage
Adr. d7



Nombre
Impulsions

Hex

BNDISO
BoND
d'ISOnivelage
Adr. bC



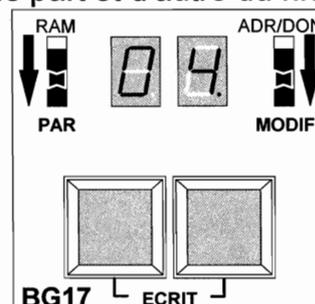
Nombre
Impulsions

Hex

Remarque:

La zone d'arrêt isonivelage est la même de part et d'autre du niveau.

TPISO
TemPorisation
ISOnivelage
Adr. 19



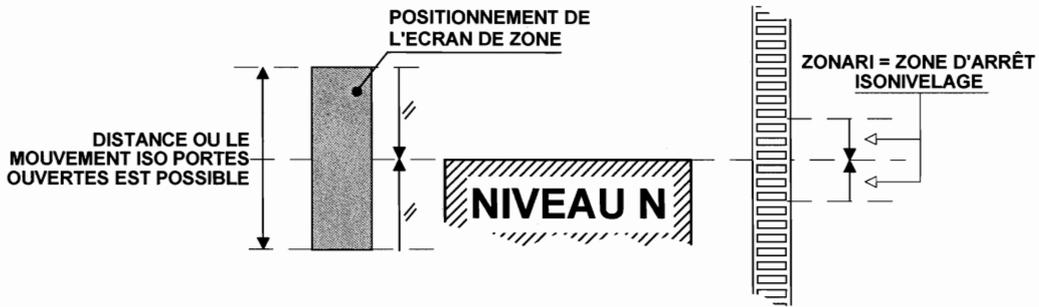
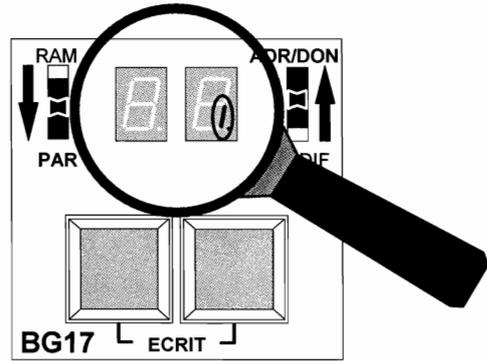
Hex

REGLAGE DE L'OPTION ISONIVELAGE (2/3)

1) L'ISONIVELAGE PORTES OUVERTES.

IPO Isonivelage Portes Ouvvertes ?

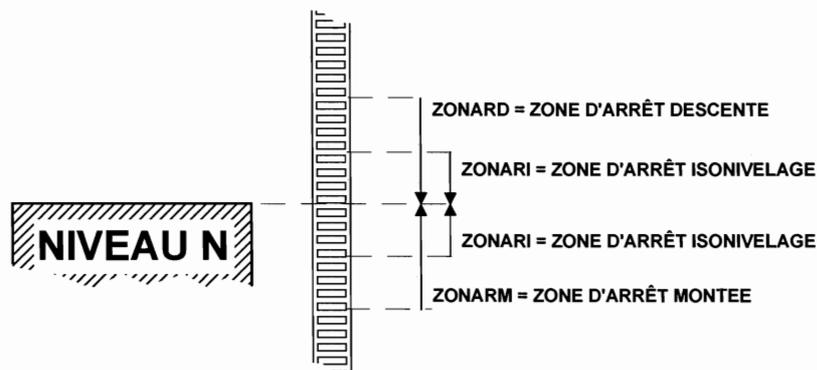
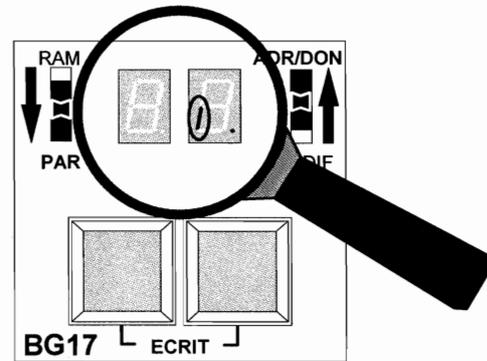
Adr. 08
Bât. 0



2) L'ISONIVELAGE PORTES FERMEES.

IPF Isonivelage Portes Fermées ?

Adr. 08
Bât. 1



REGLAGE DE L'OPTION ISONIVELAGE (3/3)

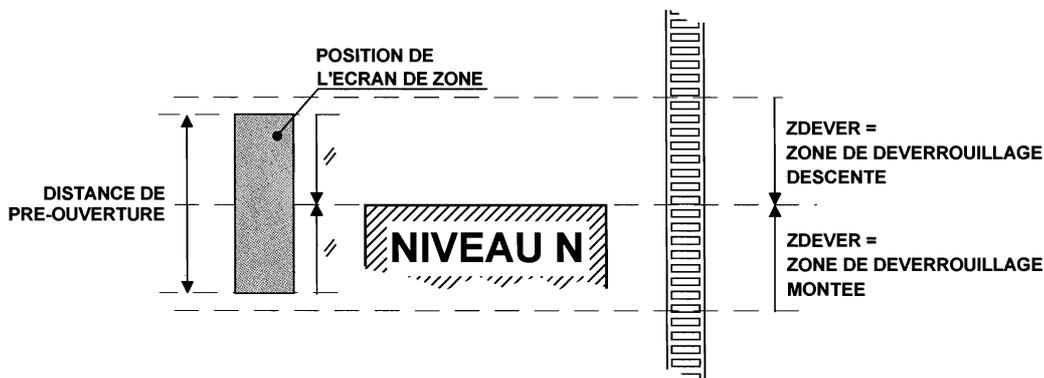
LES DEFAUTS EVENTUELS.

- La manœuvre surveille si la cabine ne sort pas de la zone de déverrouillage en mouvement d'isonivelage.
 Si c'est le cas, la manœuvre affiche le code **57** du défaut « **Dépassement de la zone ISO** ».
- La manœuvre surveille si le dispositif d'isonivelage n'est pas en train de « **Pomper** » c'est-à-dire que la cabine n'arrive pas à se stabiliser dans la zone d'arrêt d'isonivelage.
 Si la manœuvre compte six mouvements de « **Pompage** » en suivant et au même niveau, elle stoppe alors le mouvement et affiche le code **58** du défaut « **Plus de 6 pompages ISO au même niveau** ».
 Le défaut **58** ne met pas l'appareil à l'arrêt.
- La manœuvre surveille que le mouvement d'isonivelage ne dure pas plus longtemps que la durée autorisée dans le paramètre « **TPISO** » à l'adresse **19**.
 Si ce n'est pas le cas, la manœuvre affiche le code **59** du défaut « **Dépassement de la tempo petite vitesse en isonivelage** ».

REGLAGE DE L'OPTION OUVERTURE AVANT ARRÊT

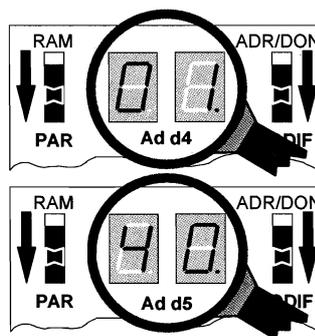
Fonction:

La fonction « **Ouverture Avant Arrêt** » a pour but d'augmenter le trafic en démarrant l'ouverture des portes avant que la cabine soit totalement arrêtée.



Prendre soin de programmer le paramètre **ZDEVER** :

ZDEVER
Zone de
DEVERrouillage
 ADR. d4 & d5



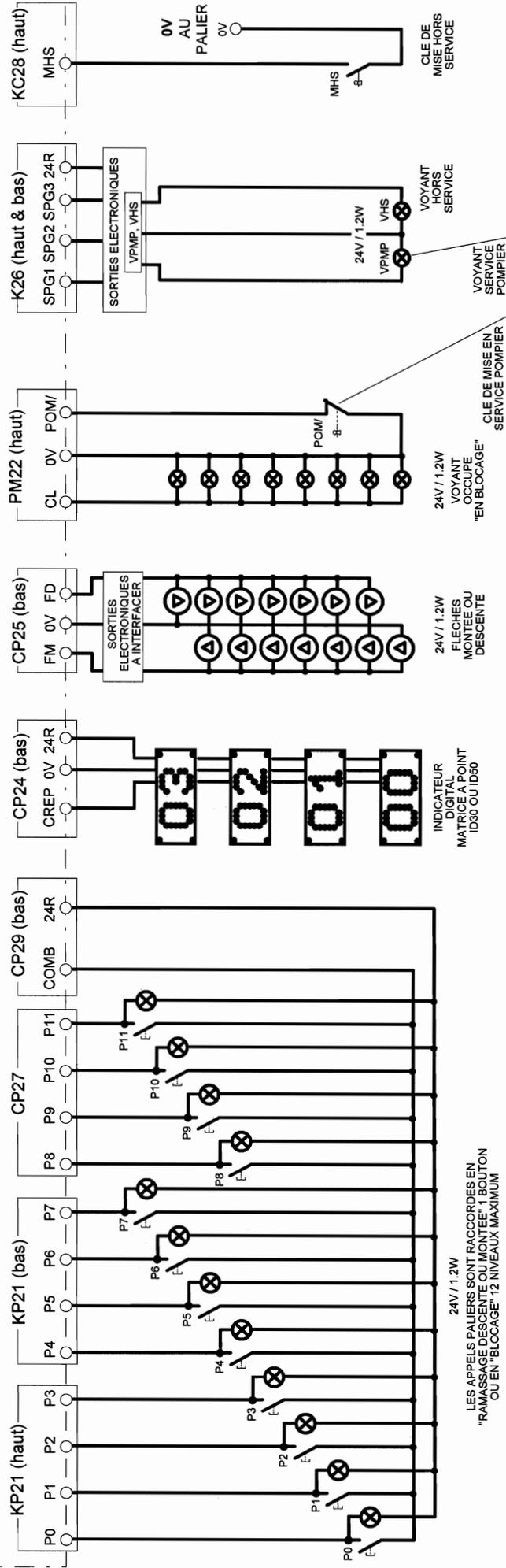
en
 mm
 Dec

CHAPITRE V

INSTALLATION & RACCORDEMENTS AUX PALIERS

RACCORDEMENTS AUX PALIERS MANOEUVRE DE 2 A 12 NIVEAUX, BLOPAGE OU COLLECTIVE A 1 SEUL BOUTON

CARTE PRINCIPALE BH12 COMMANDE ASCENSEUR

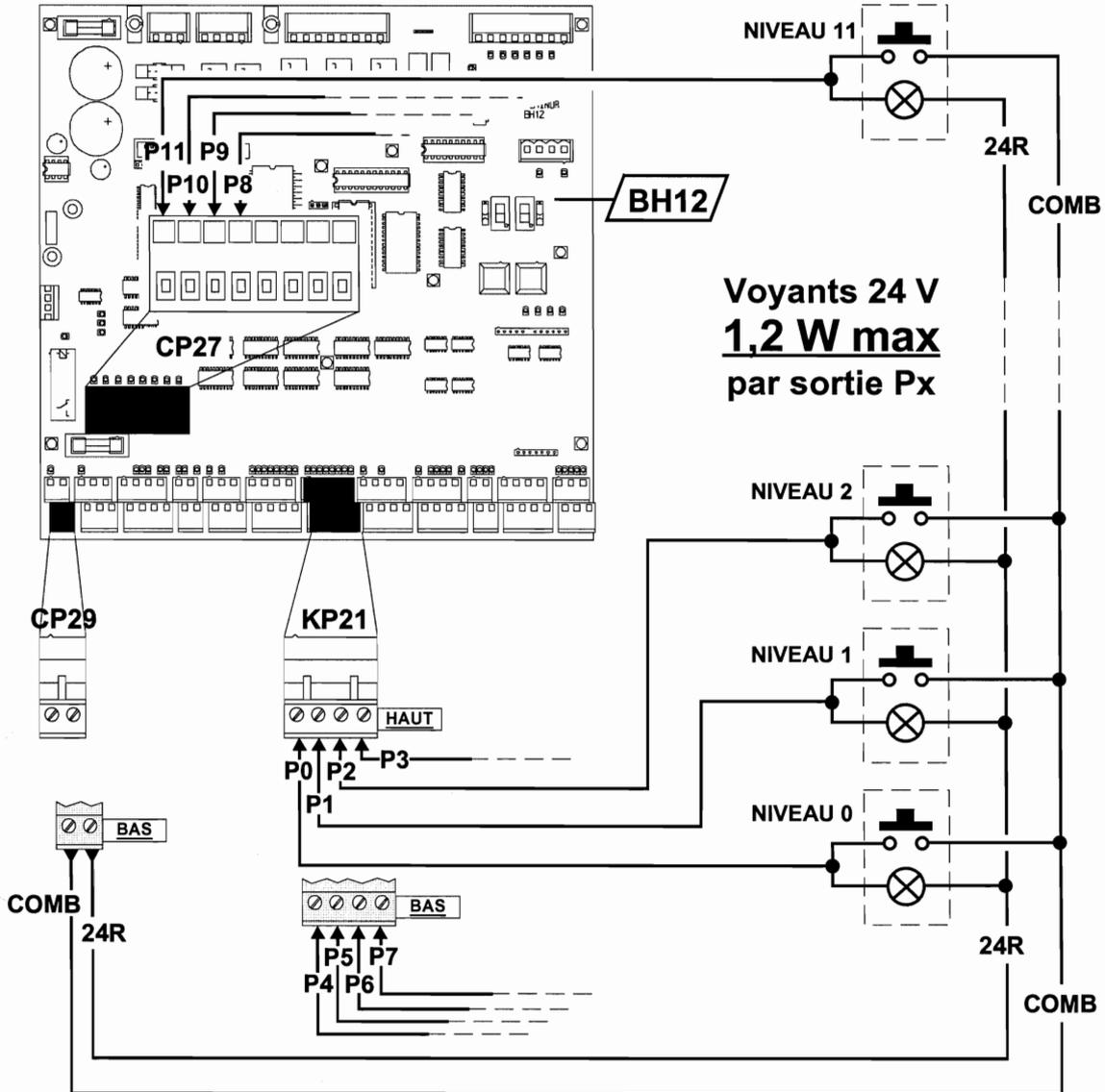


24V / 1.2W
LES APPELS PALIERS SONT RACCORDES EN "RAMASSAGE DESCENTE OU MONTÉE", 1 BOUTON OU EN "BLOPAGE" 12 NIVEAUX MAXIMUM

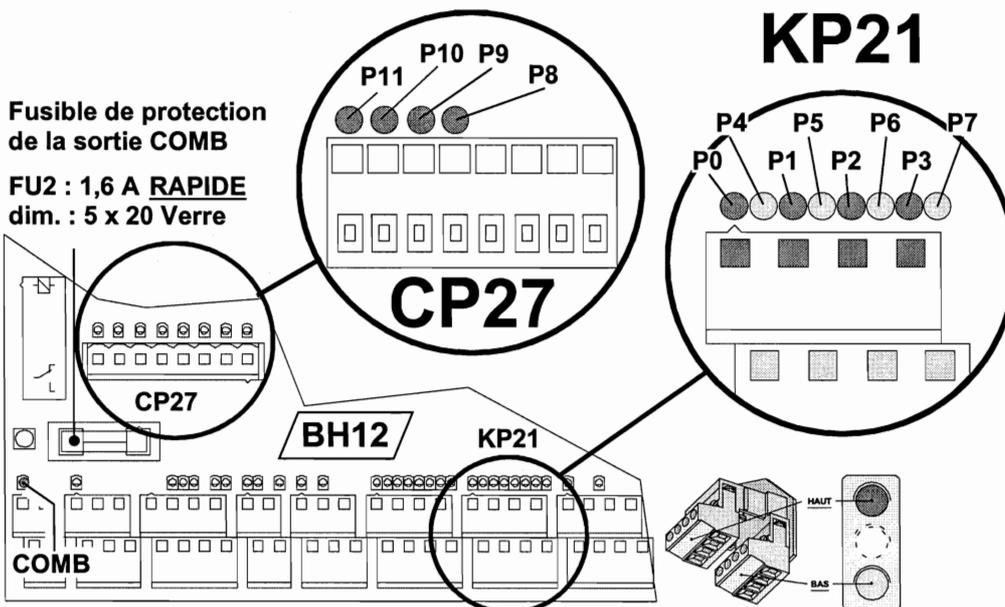
PROGRAMMATION:

- EN BLOPAGE : Ad 07-Bat 7-ALLUME ; Ad 5C-Bat 5-ALLUME, Bat 6-EETEINT
- EN COLLECTIVE 1 BOUTON : Ad 07-Bat 7-EETEINT ; Ad 5C-Bat 5-ALLUME, Bat 6-ALLUME

BOUTONS D'APPEL ET QUITTANCES OPTIONNELLES 1/2



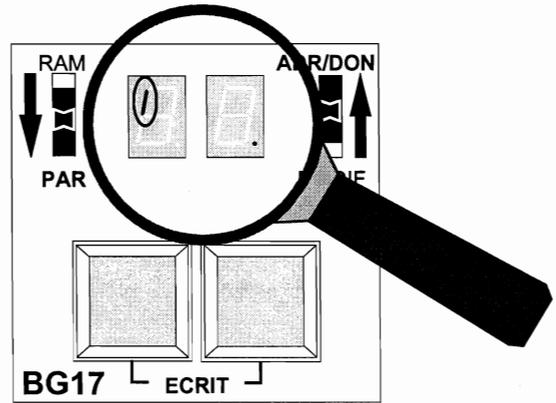
Connexion des boutons d'appel



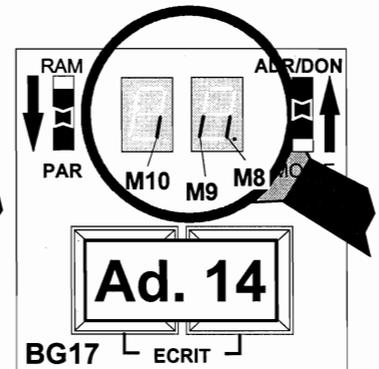
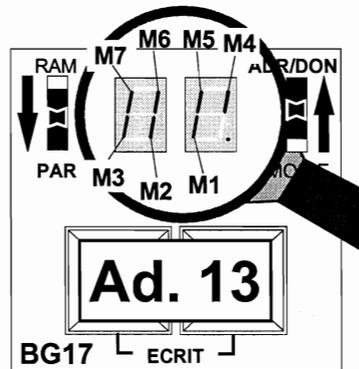
Visualisation de l'état des boutons d'appel

BOUTONS D'APPEL ET QUITTANCES OPTIONNELLES 2/2

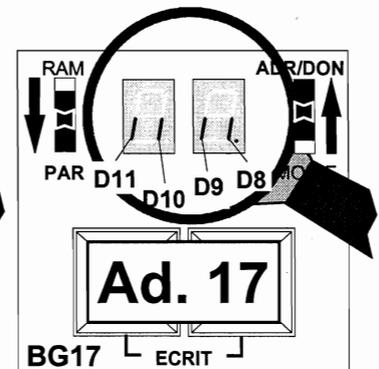
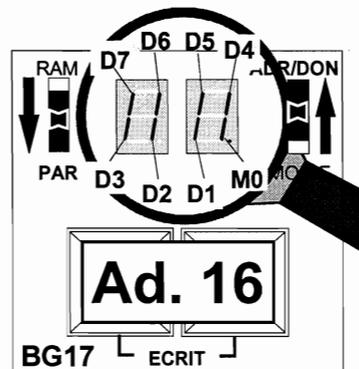
Blocag
BLOCAGe
 Adr. 07
 Bât. 7



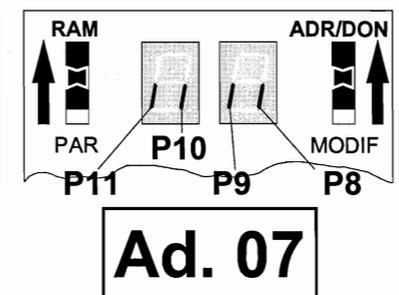
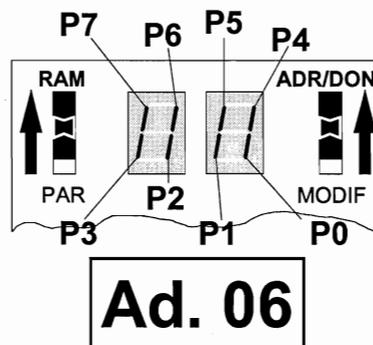
MsqMo
MaSQue des appels pour MOnter
 Adr. 13 et 14
 Bât. 0 à 7 et 0 à 2



MsqDe
MaSQue des appels pour Descendre
 Adr. 16 et 17
 Bât. 0 à 7 et 0 à 3



Px - APPALD
APPel PALier pour Descendre
 Adr. 06 et 07
 Bât. 0 à 7 et 0 à 3



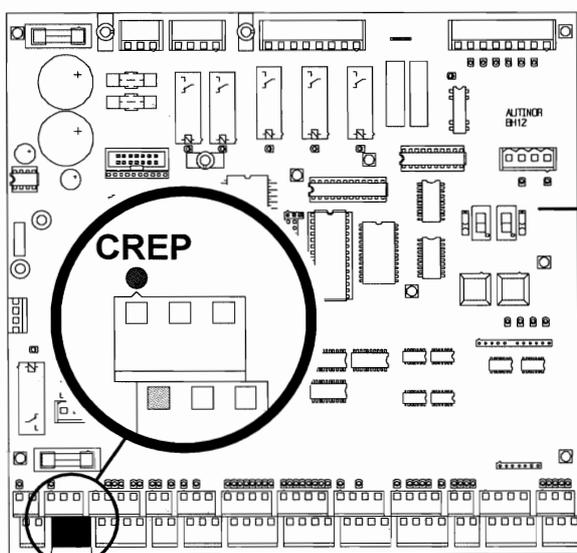
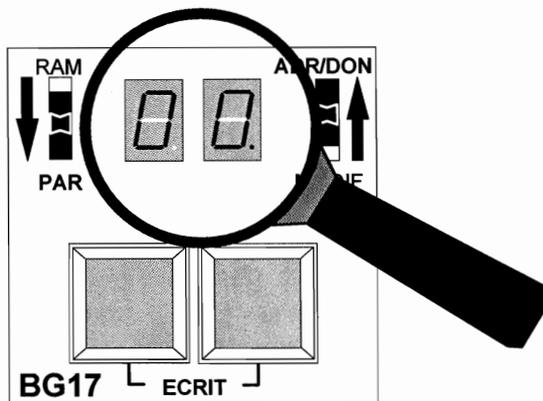
Visualisation de l'état des boutons d'appel

REPETITEUR DE POSITION AU(X) PALIER(S) MODELE ID 30

REPTxx REPéTiteur au niveau xx

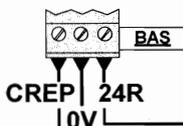
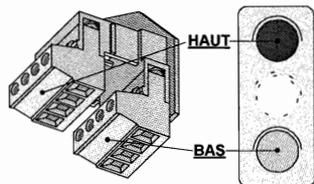
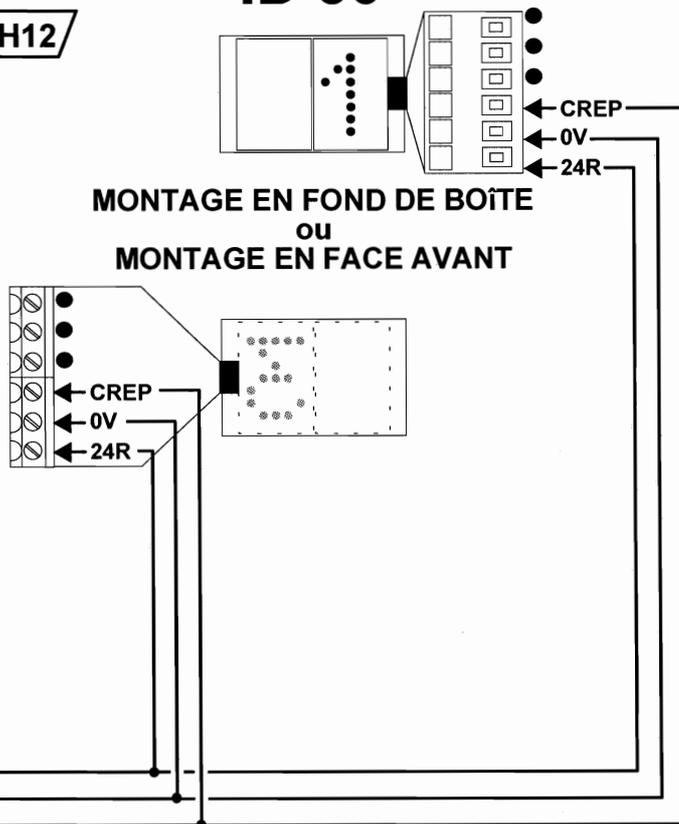
Adr. 28 à 33

A programmer si nécessaire.
Les codes de signalisation vous sont fournis avec les afficheurs.



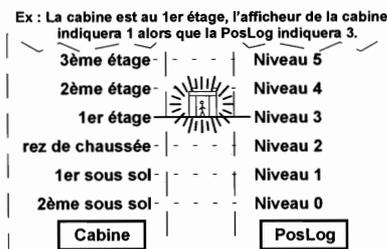
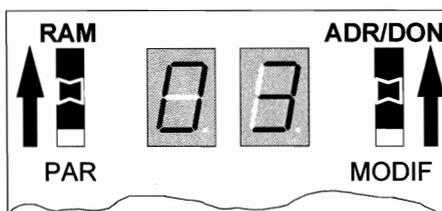
ID 30

**MONTAGE EN FOND DE BOÎTE
ou
MONTAGE EN FACE AVANT**



Connexion du répéteur de position au(x) palier(s) modèle ID 30

PosLog POSITION LOGIQUE de l'appareil Adr. 24



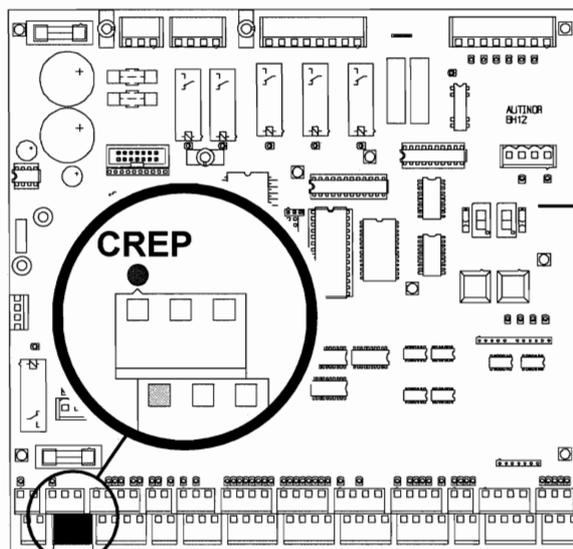
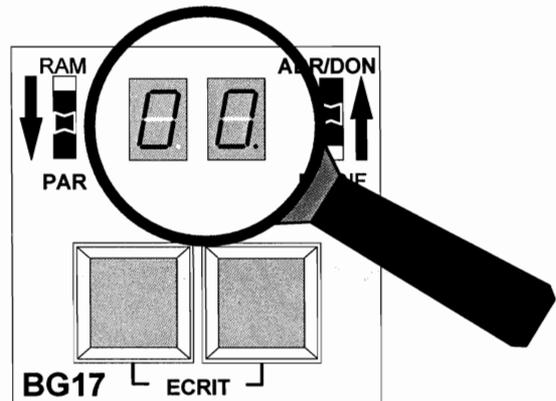
Visualisation de la « Position logique »

REPETITEUR DE POSITION AU(X) PALIER(S) MODELE ID 50-1

REPTxx REPéTiteur au niveau xx

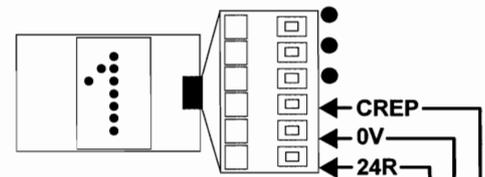
Adr. 28 à 33

A programmer si nécessaire.
Les codes de signalisation vous
sont fournis avec les afficheurs.

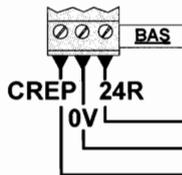
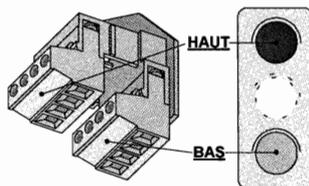
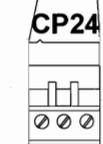
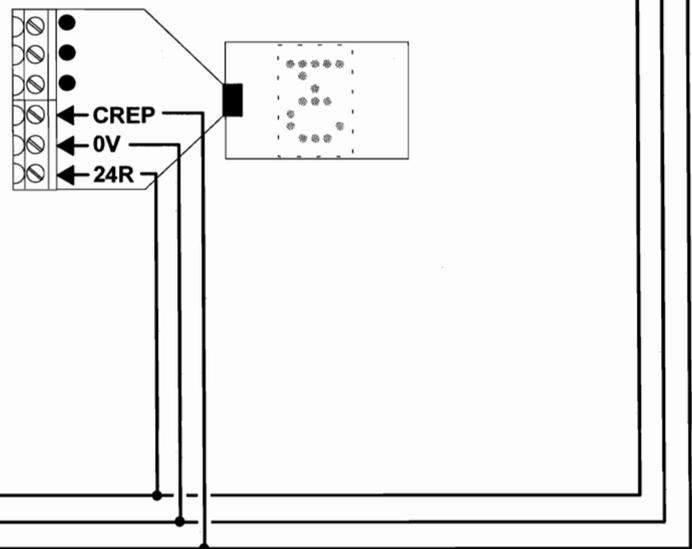


BH12

ID 50-1

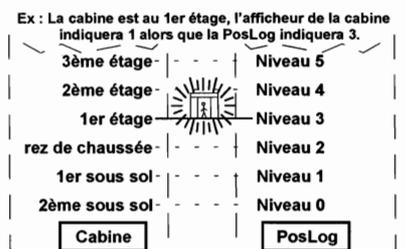
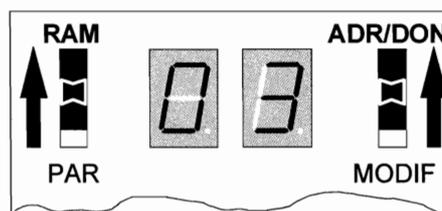


**MONTAGE EN FOND DE BOÎTE
OU
MONTAGE EN FACE AVANT**



Connexion du répéteur de position au(x) palier(s) modèle ID 50 1 DIGIT

PosLog POSITION LOGique de l'appareil Adr. 24



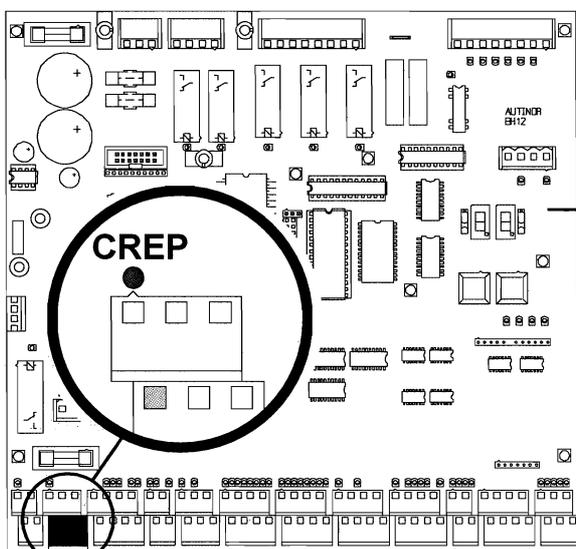
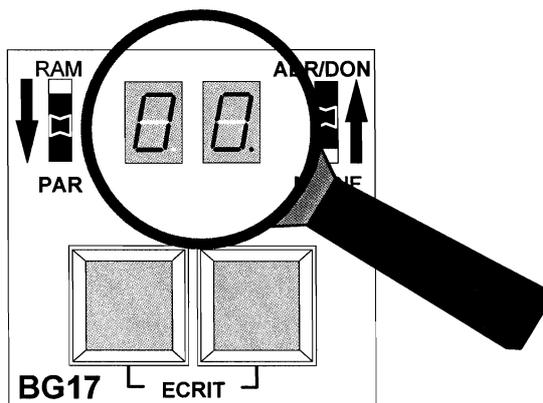
Visualisation de la « Position logique »

REPETITEUR DE POSITION AU(X) PALIER(S) MODELE ID 50

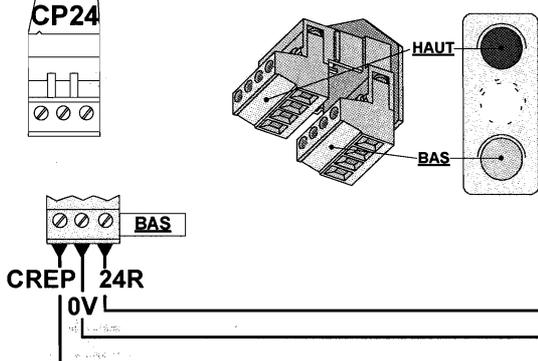
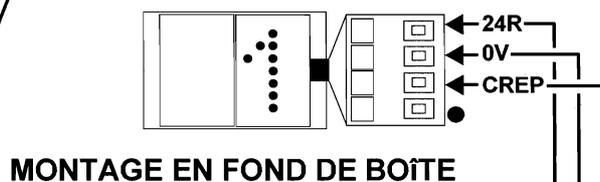
REPTxx REPéTiteur au niveau xx

Adr. 28 à 33

A programmer si nécessaire.
Les codes de signalisation vous sont fournis avec les afficheurs.

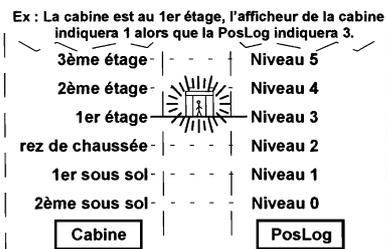
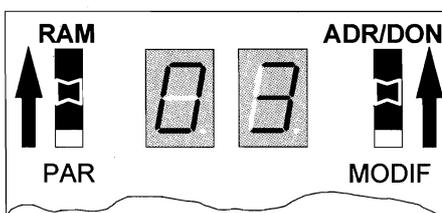


ID 50



Connexion du répéteur de position au(x) palier(s) modèle ID 50

PosLog POSITION LOGIQUE de l'appareil Adr. 24



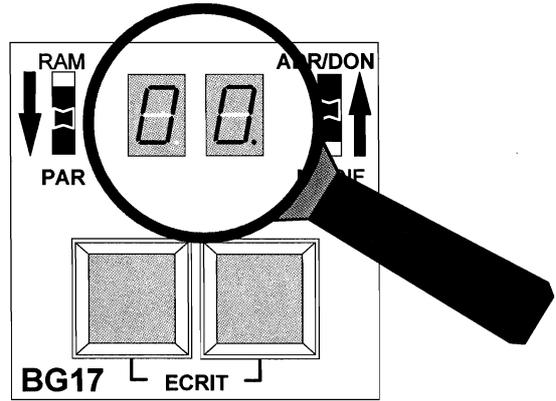
Visualisation de la « Position logique »

REPETITEUR DE POSITION ET FLECHES AU(X) PALIER(S) MODELE IDFL 30 / 50

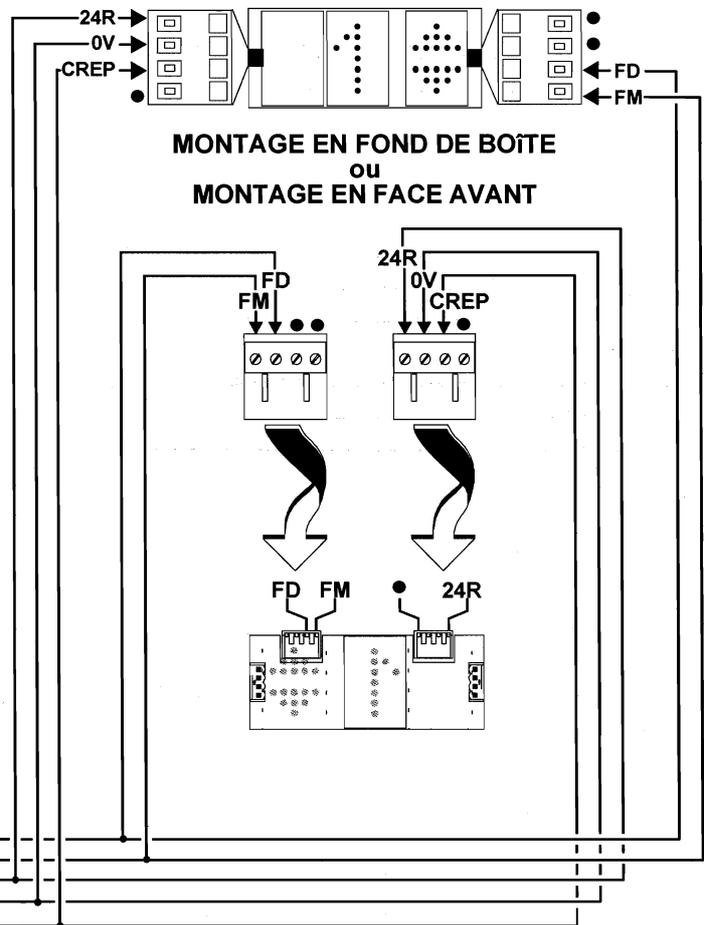
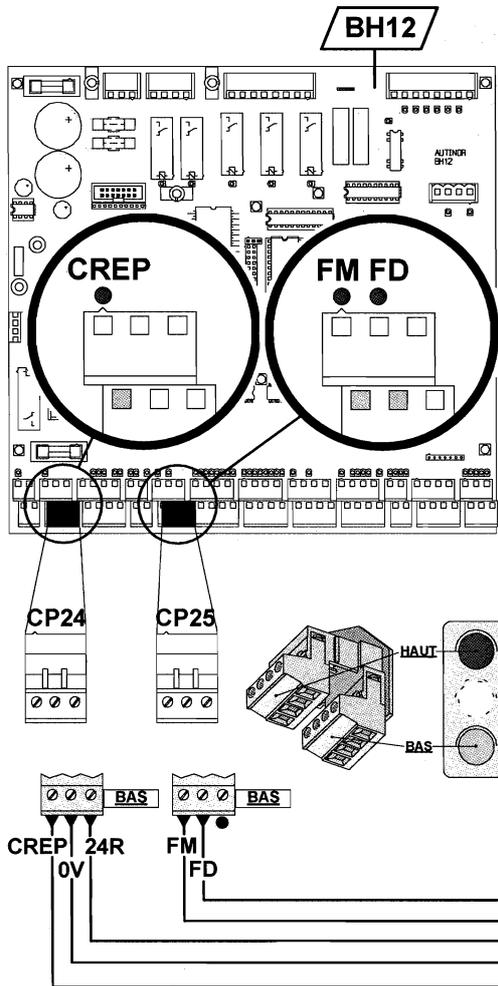
REPTxx
**REPÉtiteur au
niveau xx**

Adr. 28 à 33

A programmer si nécessaire.
Les codes de signalisation vous
sont fournis avec les afficheurs.

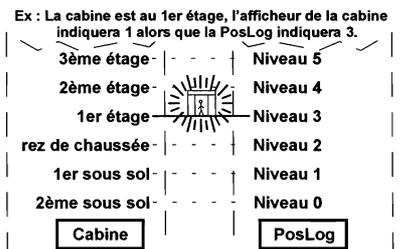
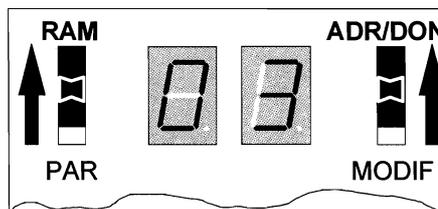


IDFL 30 / 50



Connexion du répéteur de position au(x) palier(s) modèle IDFL 30/50

PosLog
**POSITION
LOGIQUE
de l'appareil**
Adr. 24



Visualisation de la « Position logique »

FEUILLE DE PROGRAMMATION STANDARD

Niveaux	Adresses associées
11	33
10	32
9	31
8	30
7	2F
6	2E
5	2d
4	2C
3	2b
2	2A
1	29
0	28

Caractère à afficher sur l'indicateur	Code de programmation associé
0	00
1	01
2	02
3	03
4	04
5	05
6	06
7	07
8	08
9	09
10	0A
11	0b
12	0C

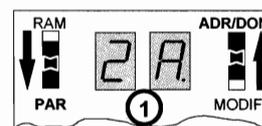
Caractère à afficher sur l'indicateur	Code de programmation associé
13	0d
14	0E
15	0F
16	10
17	11
18	12
19	13
-0	14
-1	15
-2	16
-3	17
-4	18
-5	19

Caractère à afficher sur l'indicateur	Code de programmation associé
ES	1A
RJ	1b
RC	1C
RH	1d
RB	1E
SS	1F
P0	20
P1	21
P2	22
P3	23
RS	24
ME	25

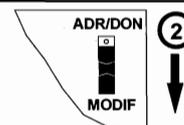
Exemple : CONFIGURATION D'UNE INSTALLATION 8 NIVEAUX DONT 2 SOUS-SOL.

Si au Niveau 2 - Rez de chaussée (Adresse 2A), on désire afficher « RC », il suffit de programmer 1C au niveau du paramètre adresse 2A (REPTxx : REPÉtiteur au niveau xx).

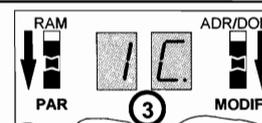
- 1** Sélectionner l'adresse 2A correspondant au niveau 2 à l'aide des boutons poussoirs



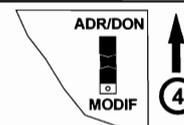
- 2** 1 seconde après, une valeur s'affiche, si cette valeur vous convient (à savoir dans notre exemple 1C) ne changer rien sinon basculer l'interrupteur ADR/DON - MODIF sur MODIF



- 3** Modifier cette valeur de façon à obtenir 1C afin d'afficher « RC » au niveau 2. Valider la nouvelle valeur par pression simultanée des boutons poussoirs.



- 4** Rebasculer l'interrupteur ADR/DON - MODIF sur ADR/DON. La nouvelle donnée est mémorisée.

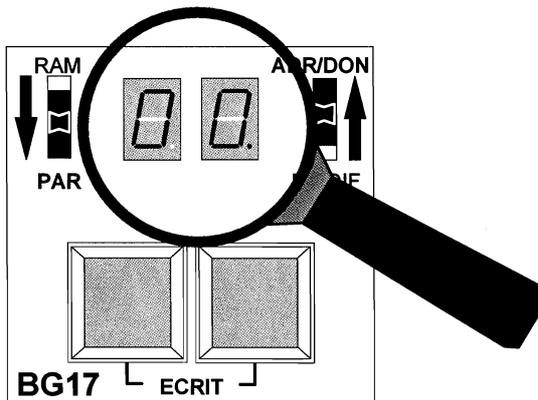


REPÉTITEUR DE POSITION ET FLECHES A MESSAGE DEFILANT AU(X) PALIER(S) MODELE IDFL 30 / 50 MD

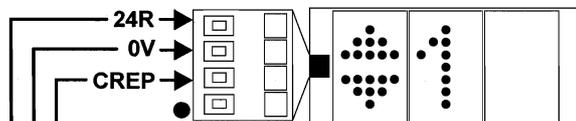
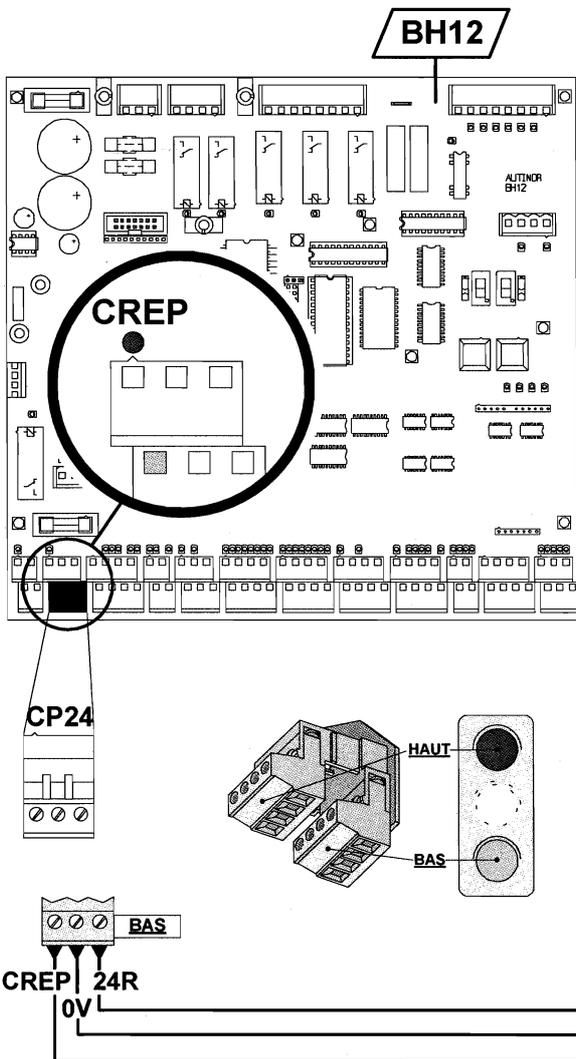
REPTxx REPÉtiteur au niveau xx

Adr. 28 à 33

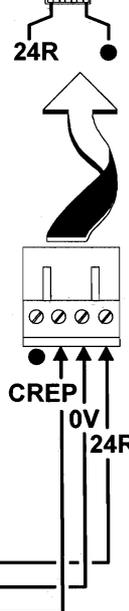
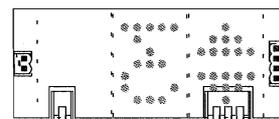
A programmer si nécessaire.
Les codes de signalisation vous
sont fournis avec les afficheurs.



IDFL 30 / 50 MD



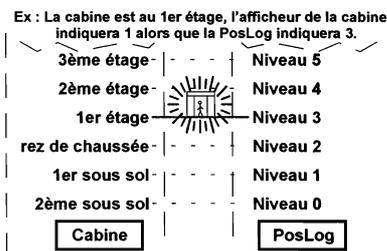
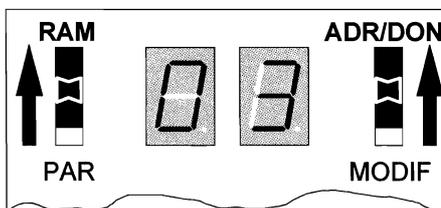
**MONTAGE EN FOND DE BOÎTE
ou
MONTAGE EN FACE AVANT**



Connexion du répéteur de position au(x) palier(s) modèle IDFL 30/50 MD

PosLog POSITION LOGIQUE de l'appareil

Adr. 24



Visualisation de la « Position logique »

FEUILLE DE PROGRAMMATION POUR AFFICHEURS A MESSAGE DEFILANT

F

D

GB

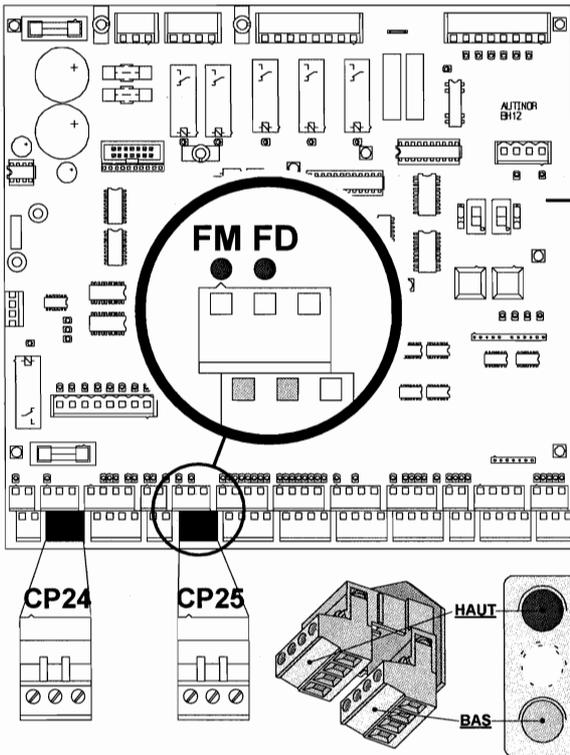
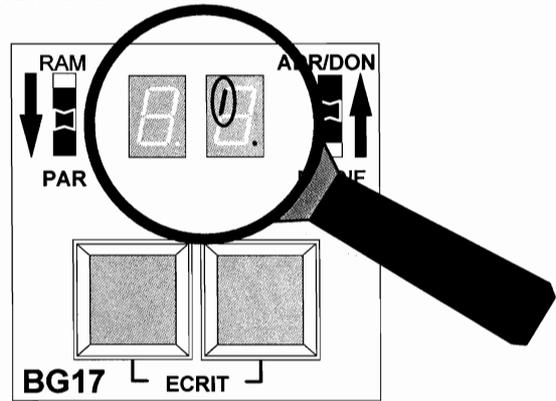
SP

Repère du graphisme	MDCREP1		MDCREP3		MDCREP4		MDCREP7	
40	∅		∅		∅		∅	
41	1		1		1		1	
42	2		2		2		2	
43	3		3		3		3	
44	4		4		4		4	
45	5		5		5		5	
46	6		6		6		6	
47	7		7		7		7	
48	8		8		8		8	
49	9		9		9		9	
4A	1∅		1∅		1∅		1∅	
4B	1 1		1 1		1 1		1 1	
4C	1 2		1 2		1 2		1 2	
4D	1 3		1 3		1 3		1 3	
4E	1 4		1 4		1 4		1 4	
4F	1 5		1 5		1 5		1 5	
50	1 6		1 6		1 6		1 6	
51	1 7		1 7		1 7		1 7	
52	1 8		1 8		1 8		1 8	
53	1 9		1 9		1 9		1 9	
54	-∅		-∅		-∅		-∅	
55	-1		-1		-1		-1	
56	-2		-2		-2		-2	
57	-3		-3		F		-3	
58	-4		-4		UB		-4	
59	-5		-5		B		-5	
5A	E S		F		E		E S	
5B	R J		H		G		R J	
5C	R C		U		LG		R C	
5D	R H		B		M		R H	
5E	R B		E		LB		R B	
5F	S S		G		A		S S	
60	P 0		K		C		P 0	
61	P 1		L G		D		P 1	
62	P 2		M		B 1		P 2	
63	P 3		O G		B 2		P 3	
64	R S		P		O S		R S	
65	M E		U G		2 ∅		M E	
66	P 4		W		2 1		P 4	
67	P 5		E G		2 2		P 5	
68	P 6		D G		2 3		P 6	
69	P 7		S G		- 3		P 7	
6A	P 8		U 1		U G		P 8	
6B	P 9		U 2		P		P 9	
6C	2 ∅		O 1		H		2 ∅	
6D	2 1		O 2		K		2 1	
6E	2 2		O 3		L		2 2	
6F	2 3		O 4		B 3		2 3	
70								
71								
72	HORS SERVICE		AUSSER BETRIEB		OUT OF SERVICE		SIN SERVICIO	
73	SERVICE INCENDIE		BRANDFALLSTEUERUNG		FIRE CONTROL		BOMBEROS	
74	CABINE RESERVEE		SONDERFAHRT		SPECIAL SERVICE		PRIORIDAD CABINA	
	MDCREP1-P	MDCREP1-C	MDCREP3-P	MDCREP3-C	MDCREP4-P	MDCREP4-C	MDCREP7-P	MDCREP7-C
75	LIBRE	SURCHARGE	IN BETRIEB	ÜBERLAST	IN SERVICE	OVERLOAD	ELECTRA VITORIA	

Table 1 Graphismes affichés sur un indicateur de niveau à messages défilants en fonction de la version de programme

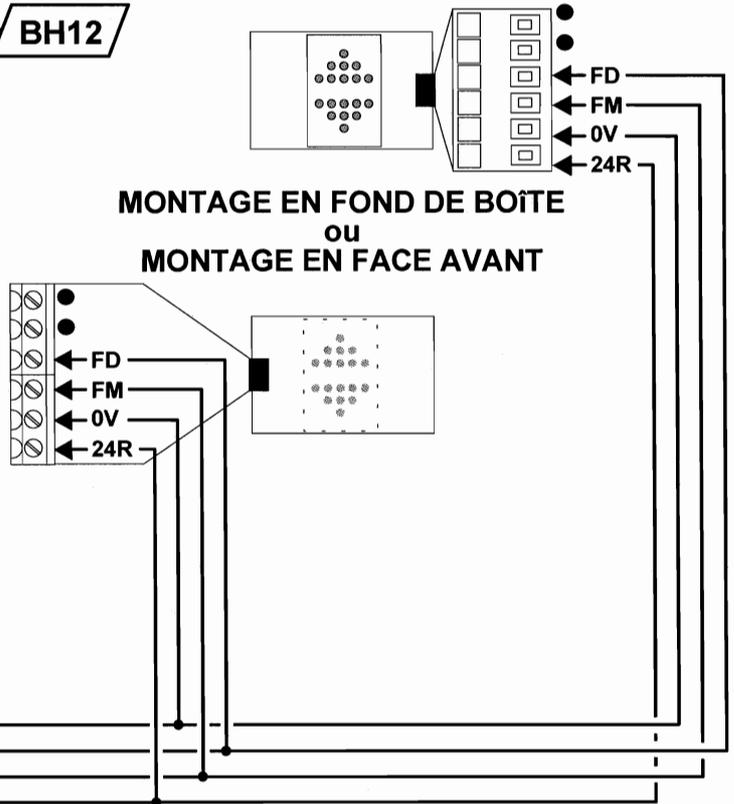
FLECHES DE SENS AU(X) PALIER(S) MODELE FL30 / 50

FLCLIG
Flèches
CLIGnotantes
Adr. 08
Bât. 5



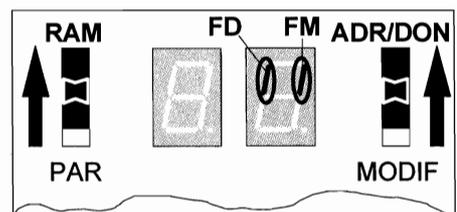
FL 30 / 50

MONTAGE EN FOND DE BOÎTE
ou
MONTAGE EN FACE AVANT



Connexion des flèches de sens au(x) palier(s) modèle FL30 / 50« »

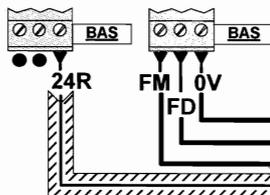
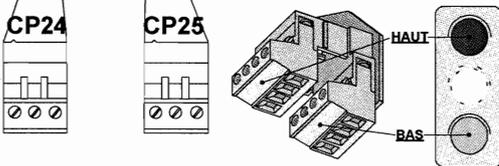
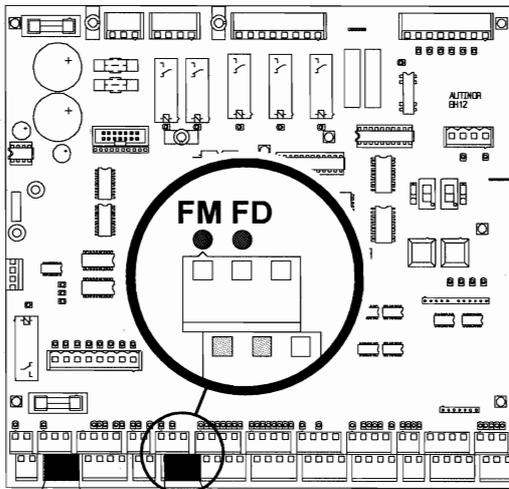
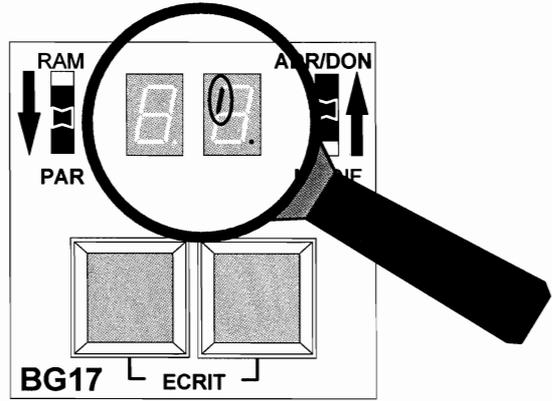
FM & FD
Flèche Montée
et
Flèche Descente
Adr. 15
Bât. 4 & 5



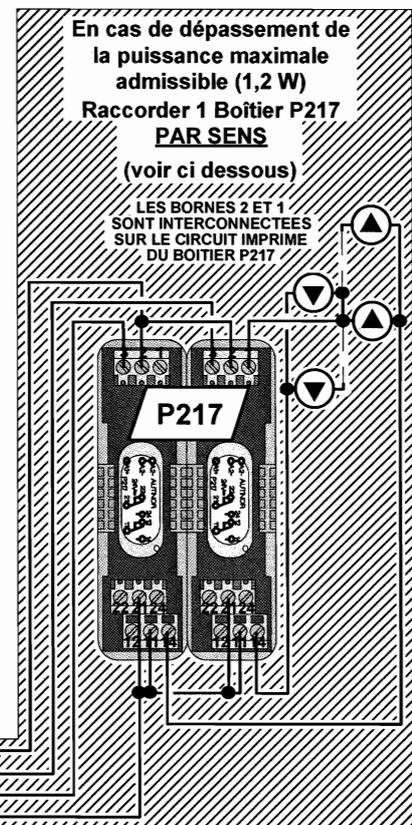
Visualisation de l'état des flèches de sens au(x) palier(s) modèle FL30 / 50« »

FLECHES DE SENS AU(X) PALIER(S) MODELE AVEC AMPOULES PUISSANCE < OU > A 1,2 W

FLCLIG
**Flèches
CLIGnotantes**
Adr. 08
Bât. 5

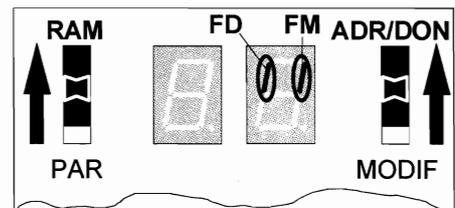


ATTENTION !!!
Voyants 24 V
1,2 W max.
PAR SENS
Tenir compte des
éventuelles flèches
en cabine



Connexion des flèches de sens au(x) palier(s)

FM & FD
**Flèche Montée
et
Flèche Descente**
Adr. 15
Bât. 4 & 5

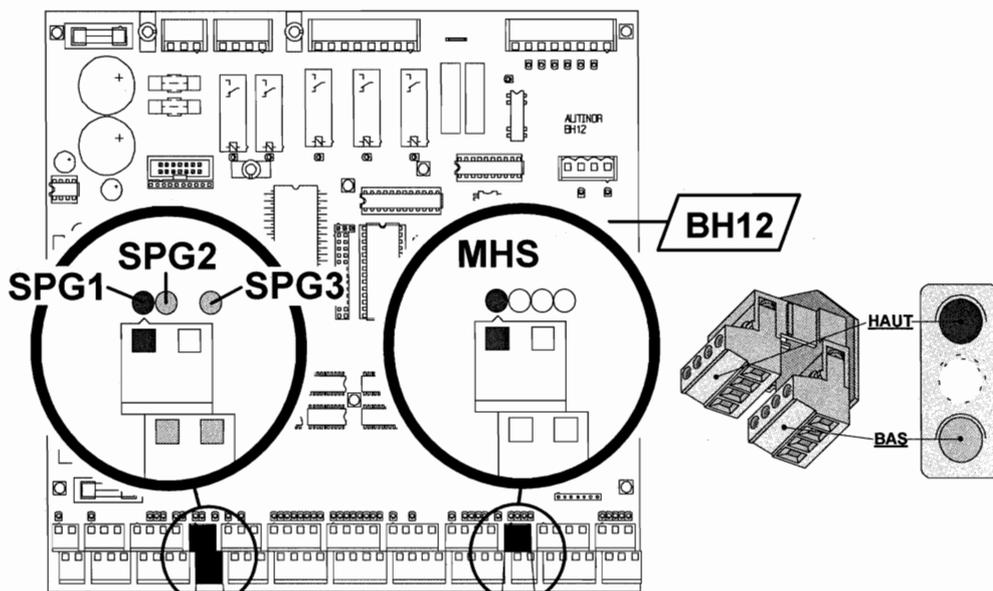
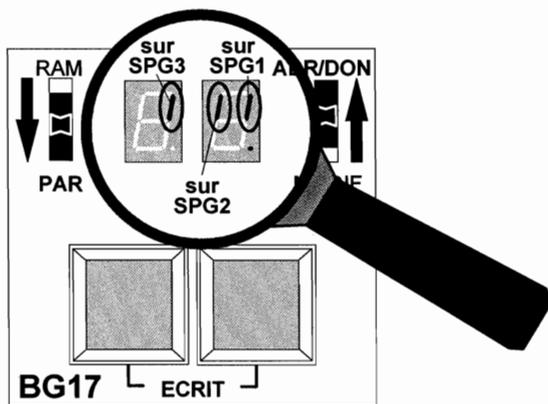


Visualisation de l'état des flèches de sens au(x) palier(s)

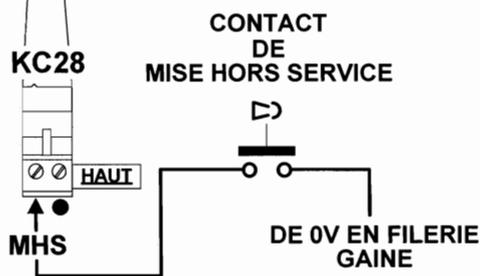
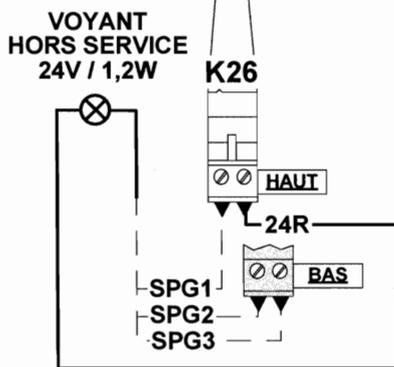
MISE HORS SERVICE (1/2)

VHS Voyant de mise Hors Service sur SPGX

Adr. 79
Bât. 4,5,6

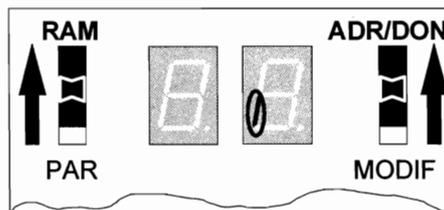


Connexion du contact de « Mise hors service »



MHS Mise Hors Service

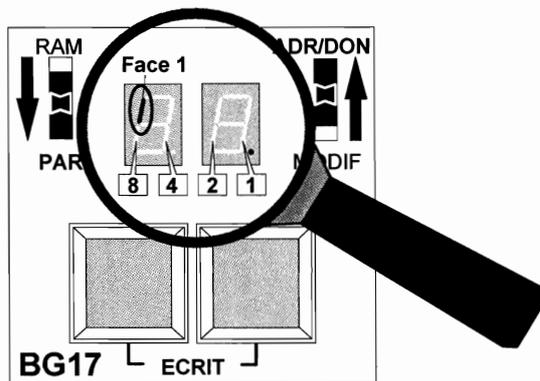
Adr. 0E
Bât. 1



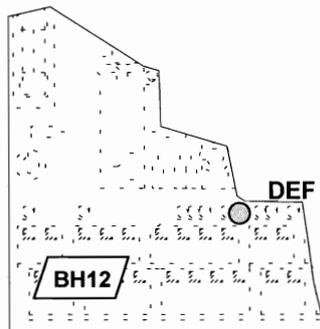
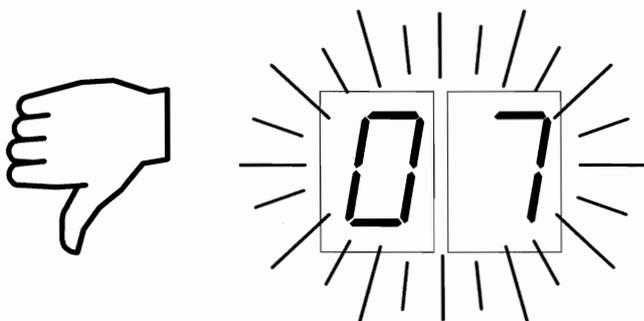
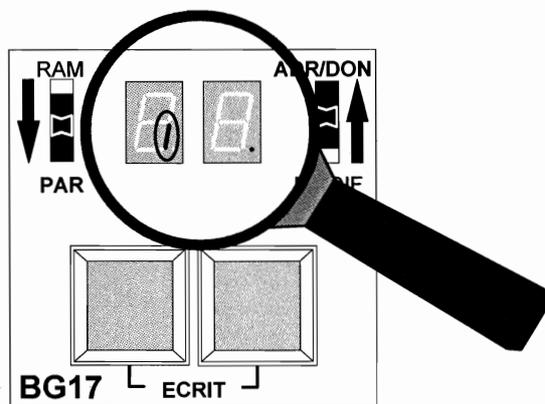
Visualisation de l'état du contact de « Mise hors service »

MISE HORS SERVICE (2/2)

NIVMHS
NIVeau de
Mise
Hors Service
 Adr. 43
 Bât. 0 à 3 & 7

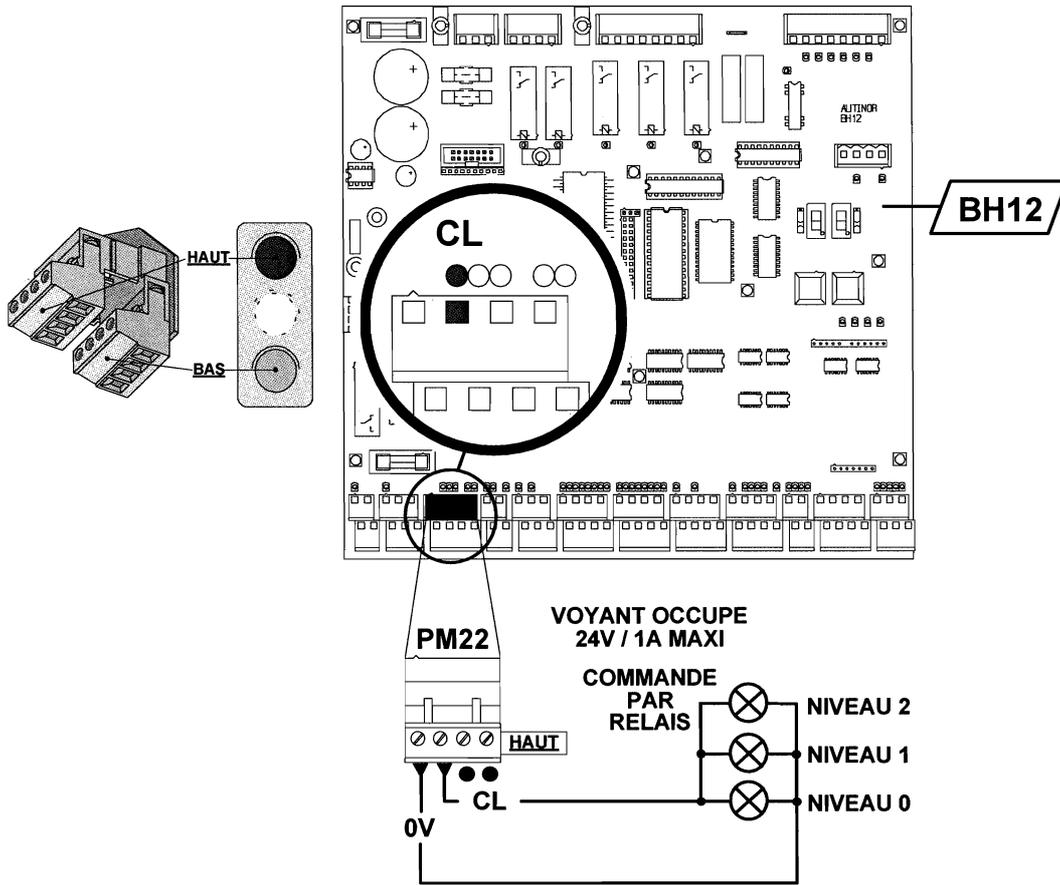


MHSPF
Mise
Hors Service
Portes Fermées
 Adr. 09
 Bât. 2



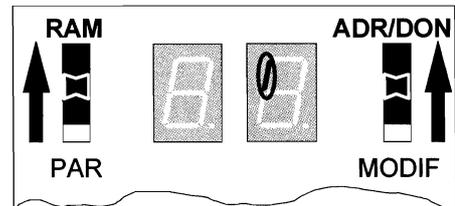
Conséquences d'une erreur de programmation des sorties SPG1, SPG2 et SPG3
 (plusieurs fonctions à la même sortie physique)

VOYANTS « OCCUPE » AUX PALIERS



Connexion des voyants « Occupé » aux paliers

CL
Signalisation occupé
(CLignotant)
 Adr. 28
 Bât. 5

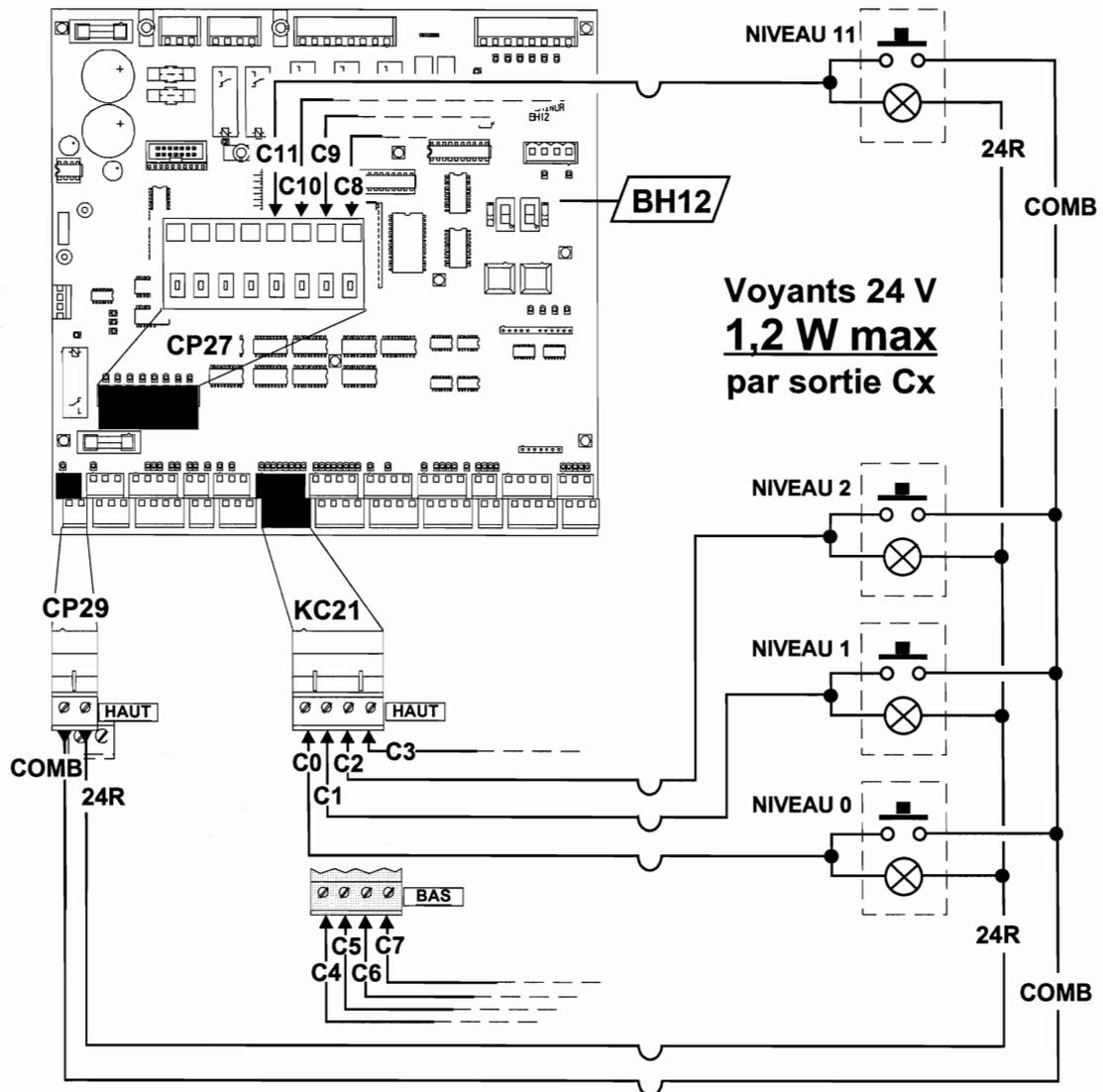


Visualisation de l'état des voyants « Occupé »

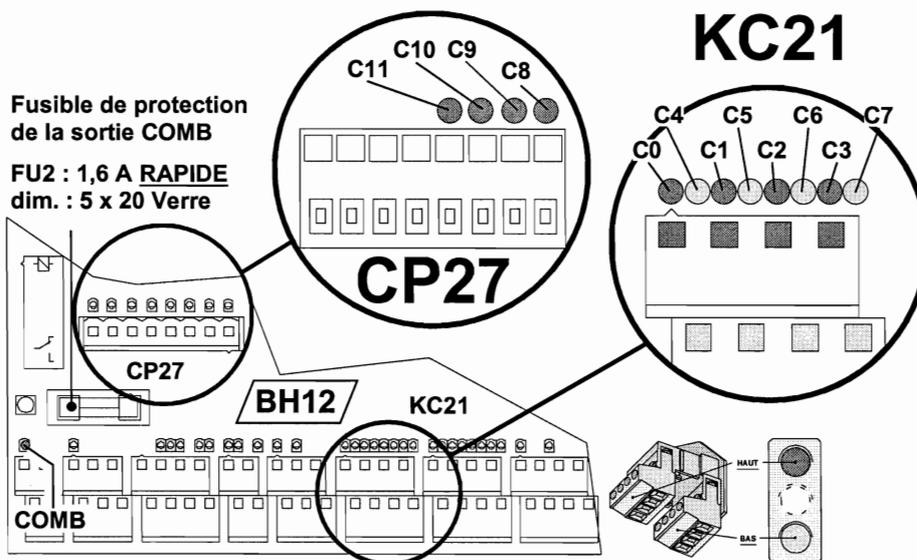
CHAPITRE VI

INSTALLATION & RACCORDEMENTS EN CABINE

BOUTONS D'ENVOI ET QUITTANCES 1/2



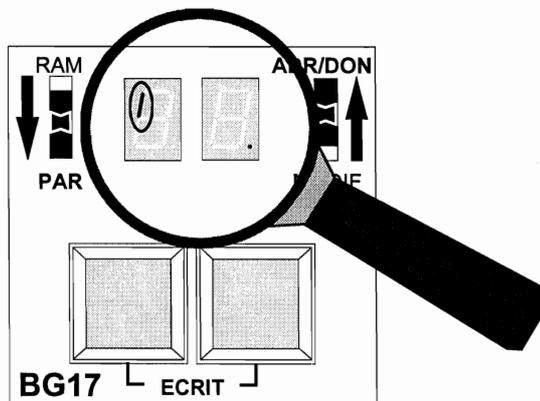
Connexion des boutons d'envoi



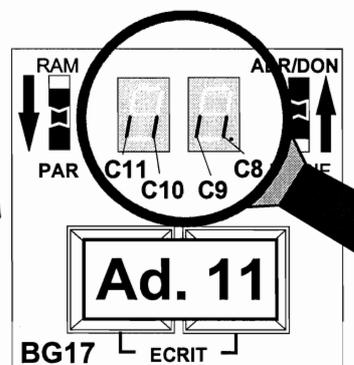
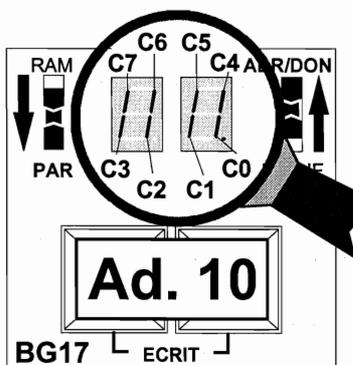
Visualisation de l'état des boutons d'envoi

BOUTONS D'ENVOI ET QUITTANCES 2/2

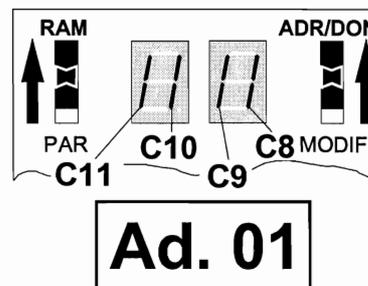
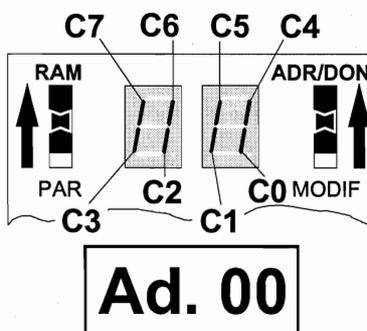
Blocag
BLOCAGe
 Adr. 07
 Bât. 7



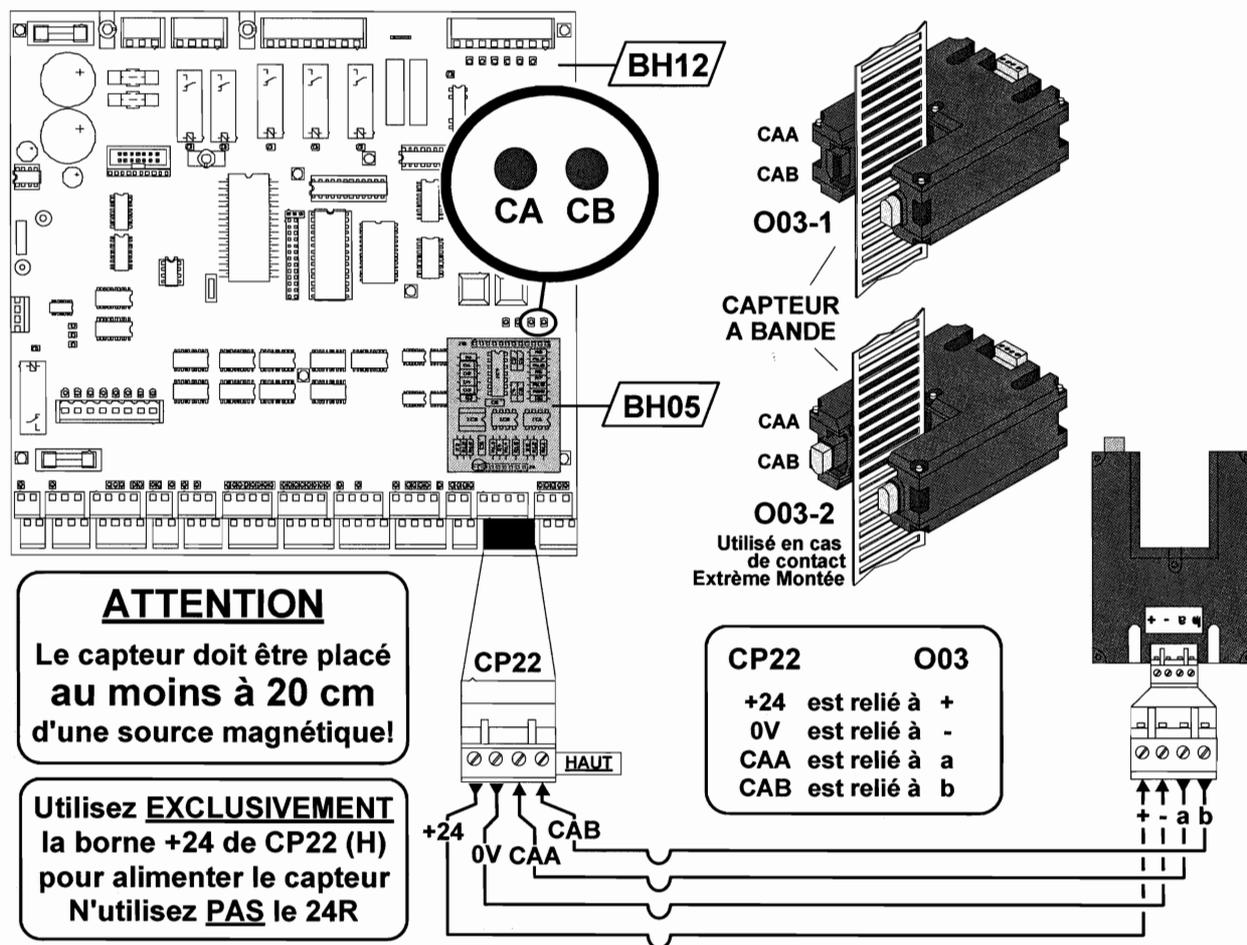
MsqCab
MaSQue des envois CABine
 Adr. 10 et 11
 Bât. 0 à 7 et 0 à 3



Cx (ENVCAB)
ENVois CABine
C0 à C11
 Adr. 00 et 01
 Bât. 0 à 7 et 0 à 3

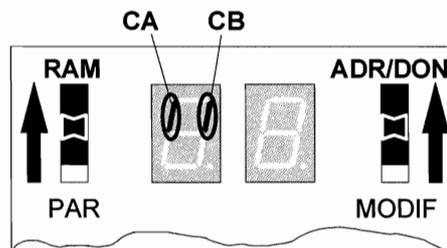


DISPOSITIF DE COMPTAGE A BANDE CAPTEUR O03-1 (OU O03-2) (1/2)

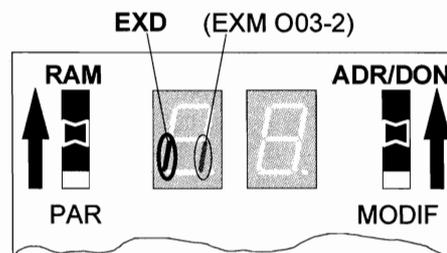


Connexion du capteur O03-1 (ou O03-2) (comptage à bande)

Minibloc
Faisceau supérieur A
Faisceau inférieur B
 Adr. FF
 Bât. 7 & 6



EXD (& EXM (O03-2))
Contact(s) EXtrême
Descente
 (& EXtrême Montée)
 Adr. 11
 Bât. 3 (& 2 (EXM))



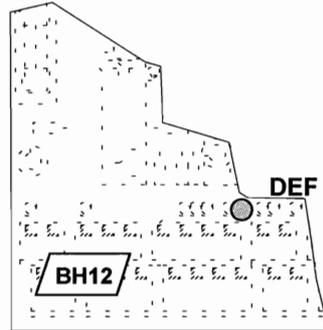
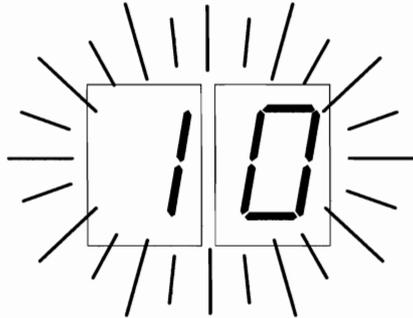
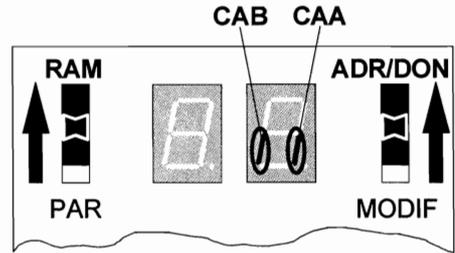
Visualisation de l'état des faisceaux du capteur O03-1 (ou O03-2) et de l'interrupteur magnétique

DISPOSITIF DE COMPTAGE A BANDE CAPTEUR O03-1 (OU O03-2) (2/2)

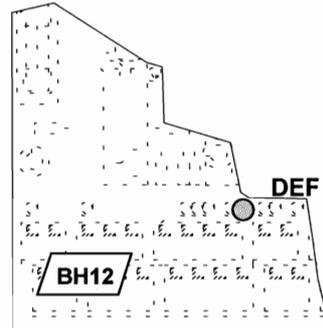
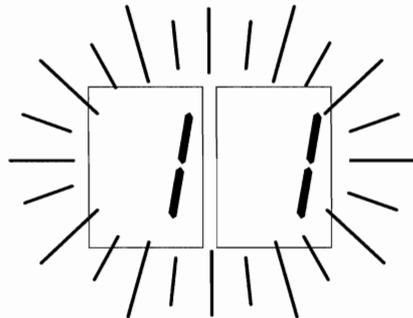
CAA & CAB

Faisceau supérieur A Faisceau inférieur B

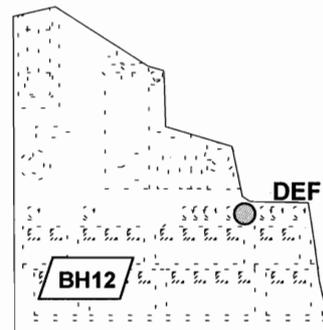
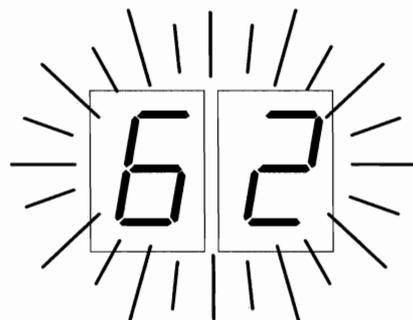
Adr. 11
Bât. 0 & 1



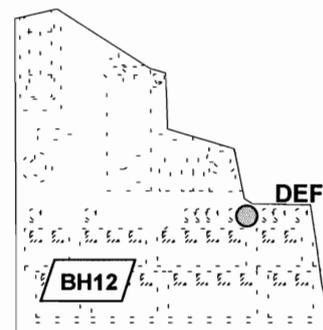
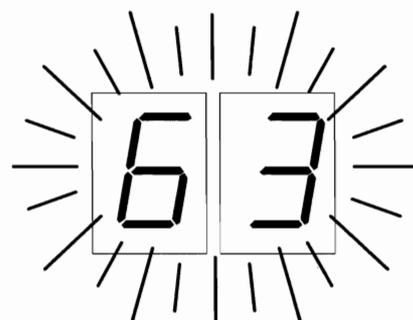
Conséquences d'un déplacement de la cabine inverse au sens commandé



Conséquences d'un changement d'état simultané des signaux CA et CB



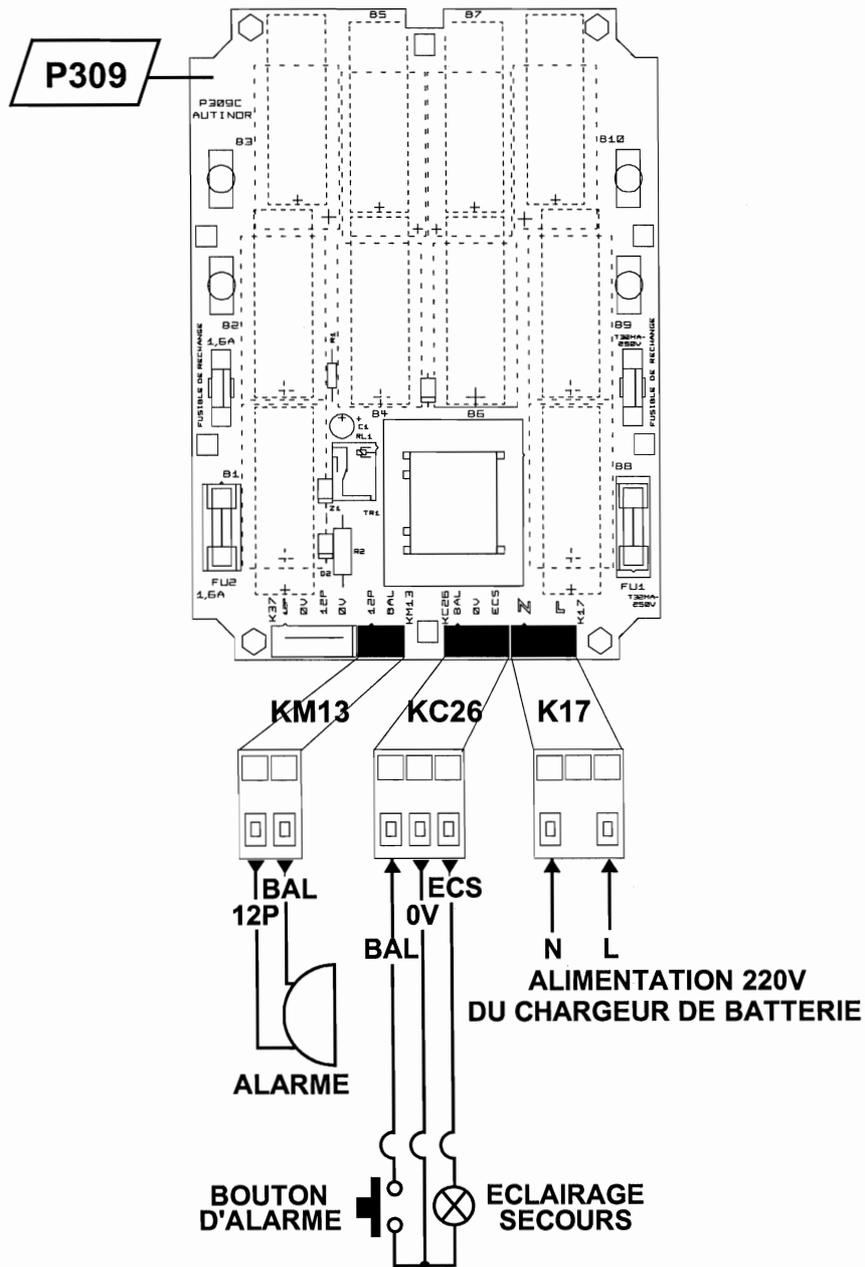
Conséquences d'un défaut du capteur O03



Conséquences d'une coupure d'alimentation du capteur O03

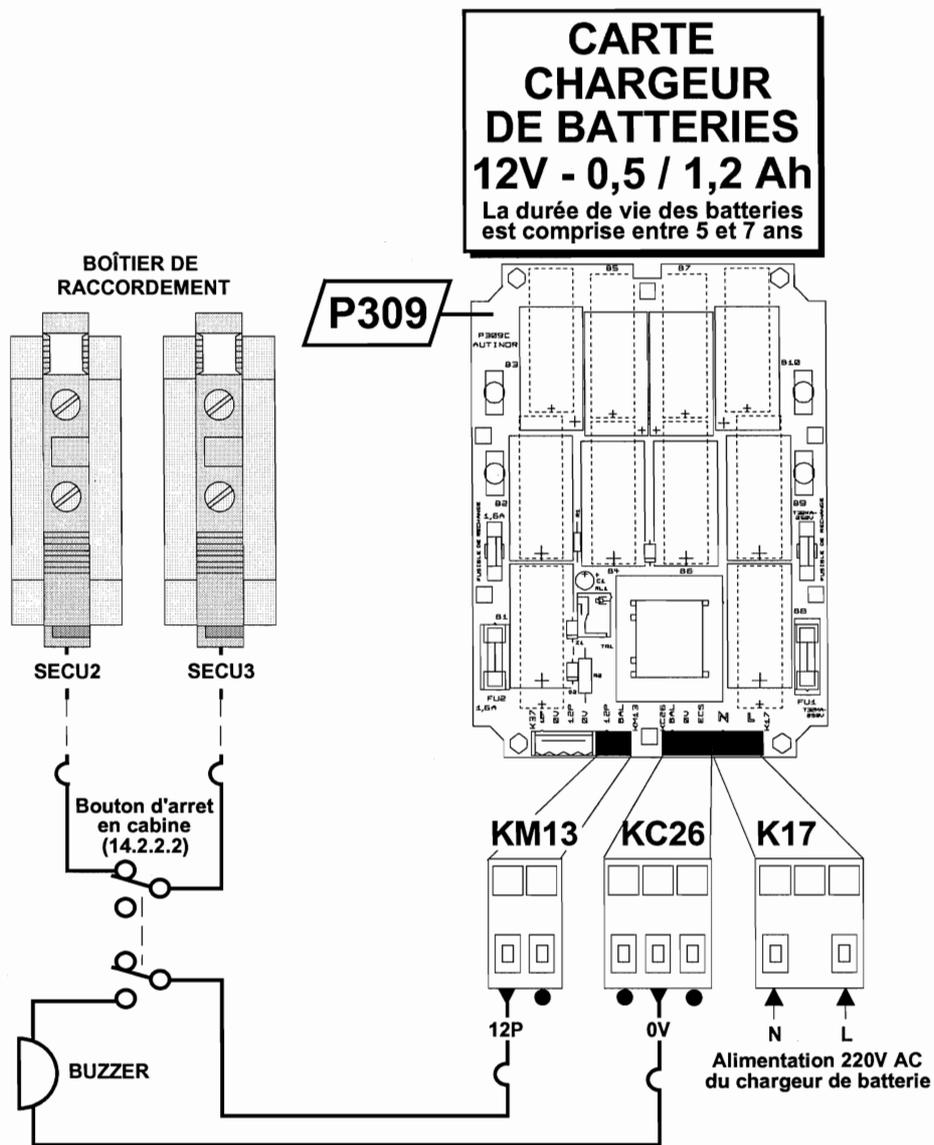
BOUTON D'ALARME EN CABINE

**CARTE
CHARGEUR
DE BATTERIES**
12V - 0,5 / 1,2 Ah
La durée de vie des batteries
est comprise entre 5 et 7 ans



Raccordement du bouton d'alarme

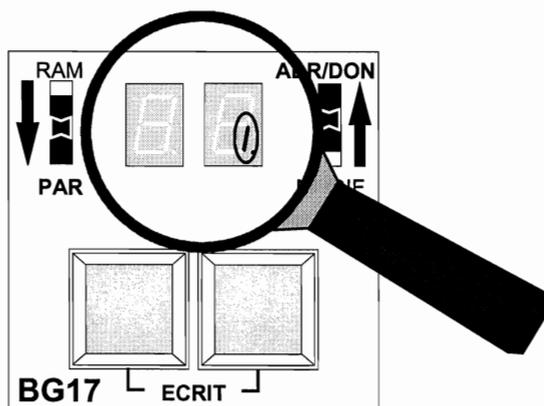
BOUTON D'ARRET EN CABINE



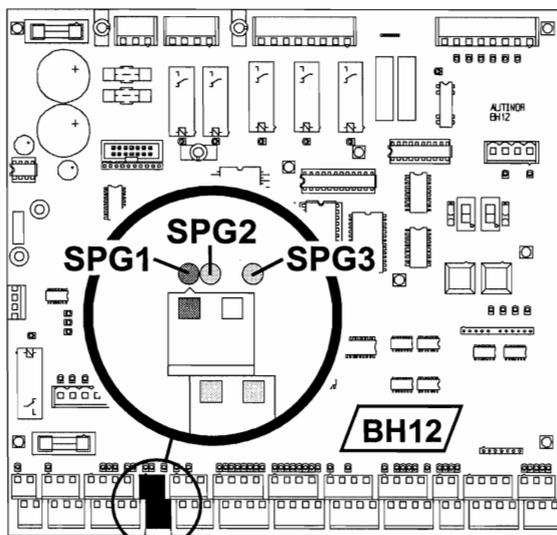
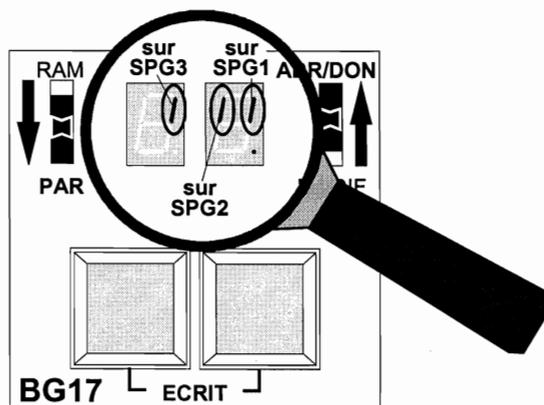
Raccordement du bouton d'arrêt en cabine

DISPOSITIF ANTI-DERIVE A TAQUET (1/3)

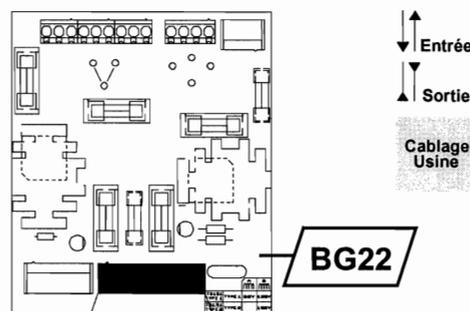
Taquet
TAQUET
Adr. 5C
Bât. 0



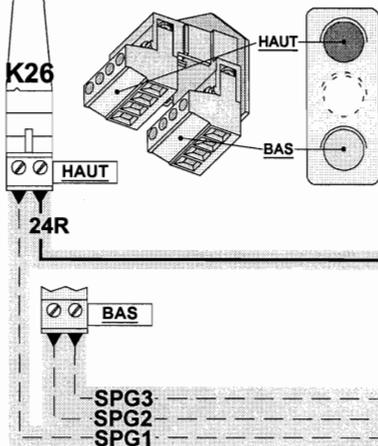
CAM
CAME sur SPGZ
Adr. 7B
Bât. 4,5,6



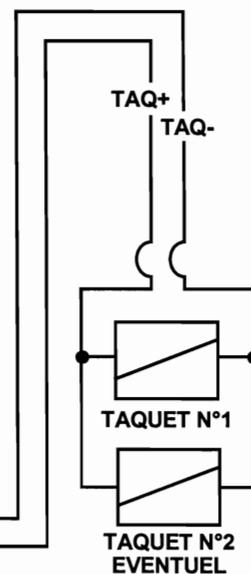
Alimentation
du dispositif
anti-dérive à
taquet



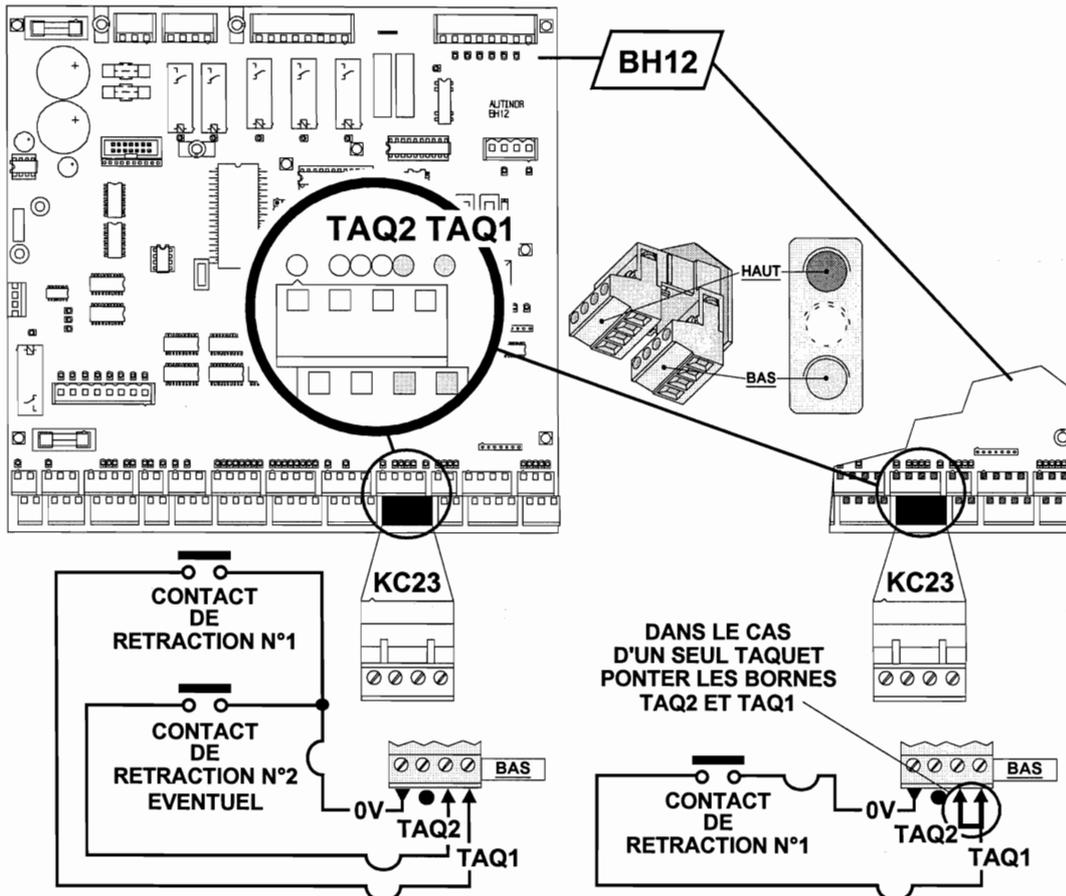
↑ Entrée
↓ Sortie
Cablage Usine



★ Borne libre

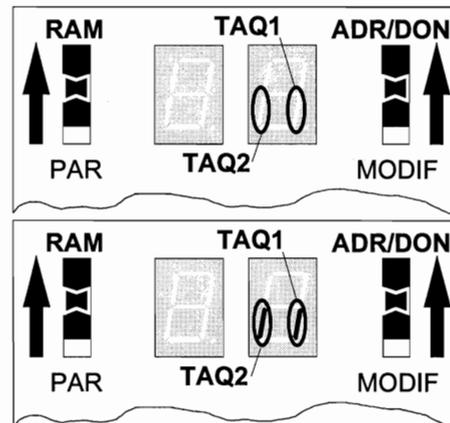
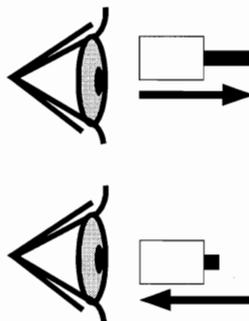


DISPOSITIF ANTI-DERIVE A TAQUET (2/3)



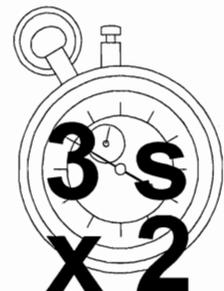
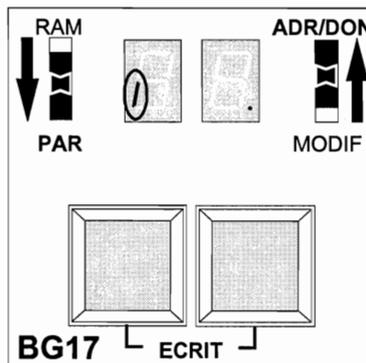
Connexion du (des) contact(s) de rétraction du « dispositif anti-dérive à taquet »

TAQ1 & 2
TAQuet 1
 et **TAQuet 2**
 Adr. 62
 Bât. 0 & 1



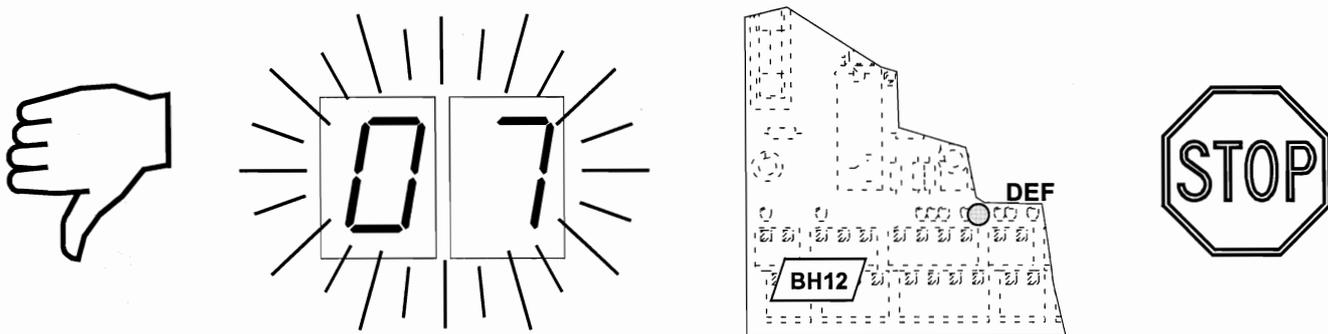
Visualisation de l'état du(des) contact(s) de rétraction du « dispositif anti-dérive à taquet »

Dctqet
Doublement
de la tempo
Contrôle
TaQuET
 Adr. 5F
 Bât. 3

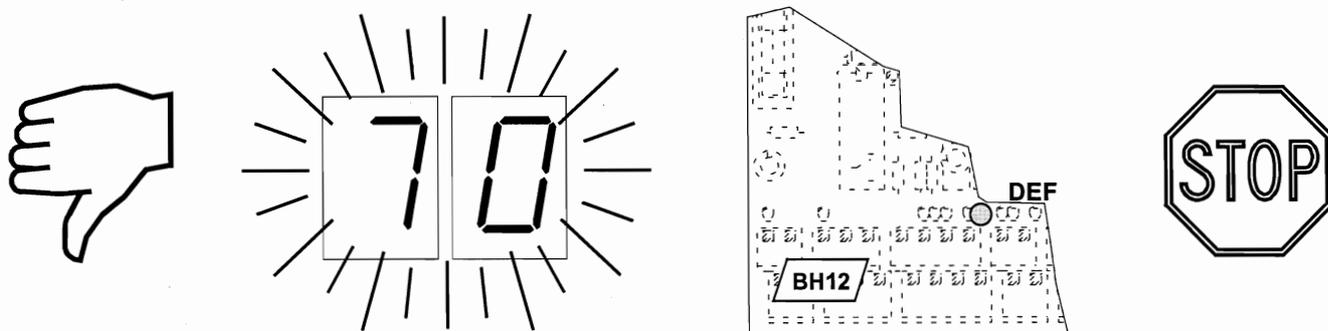


Doublement de la temporisation impartie au contrôle de rétraction du « dispositif anti-dérive à taquet »

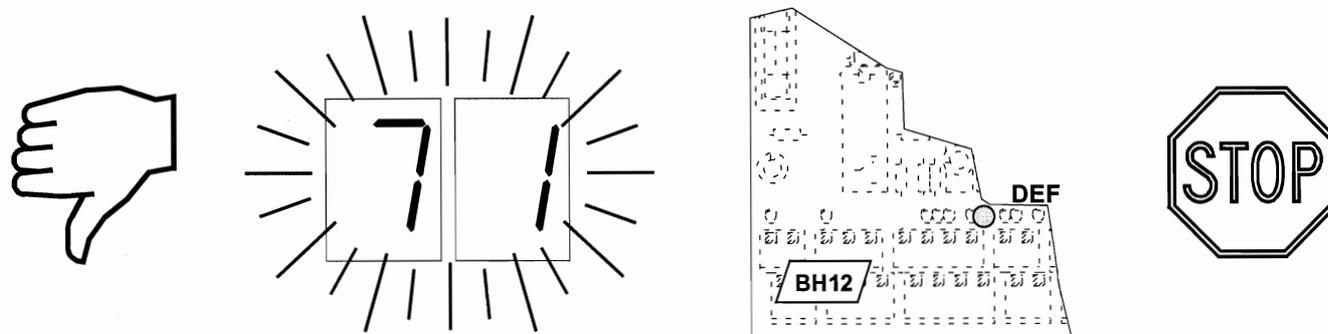
DISPOSITIF ANTI-DERIVE A TAQUET (3/3)



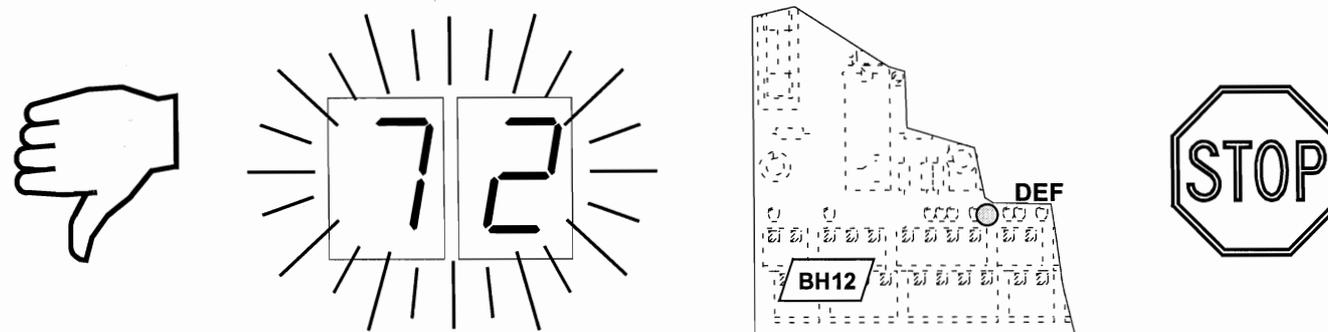
Conséquences d'une erreur de programmation des sorties SPG1, SPG2 et SPG3 (plusieurs fonctions à la même sortie physique)



Conséquences de la non-rétraction des taquets lors de leur commande



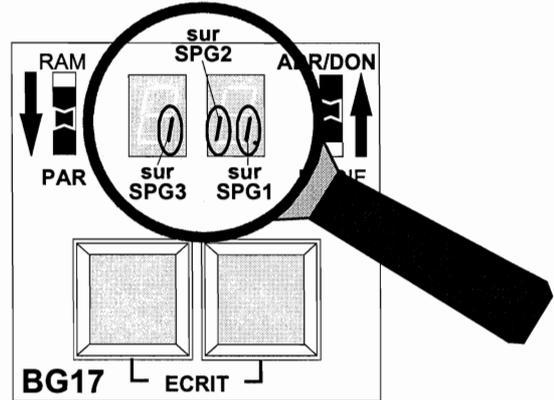
Conséquences de l'extension des taquets en marche



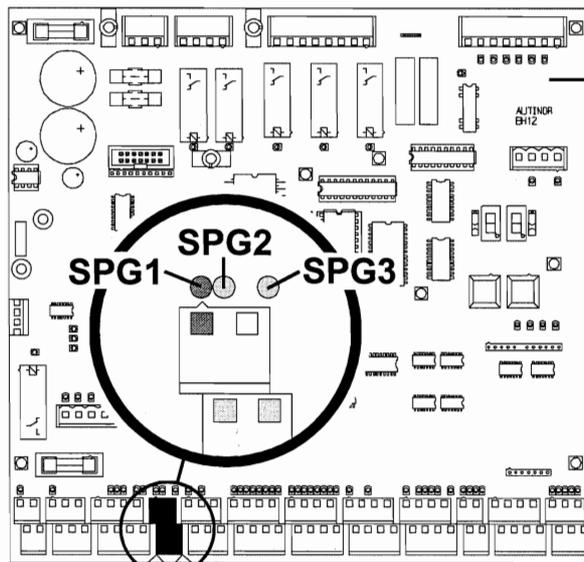
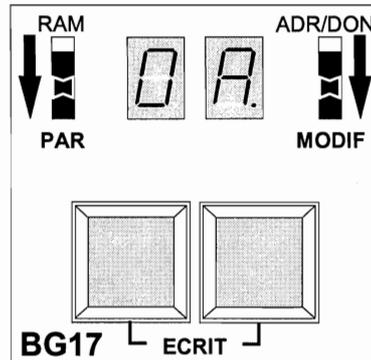
Conséquences de la non-extension des taquets à l'arrêt

GONG EN CABINE (1/2)

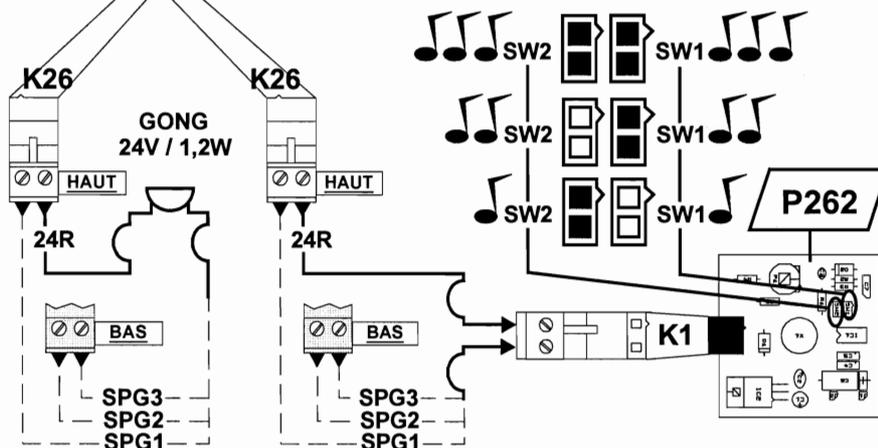
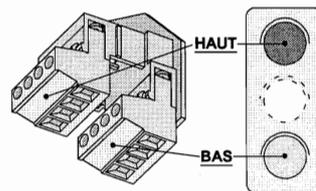
GONG
**GONG sur
 SPGX**
 Adr. 79
 Bât. 0, 1, 2



Temporisation
 du **GONG**
 Adr. 21



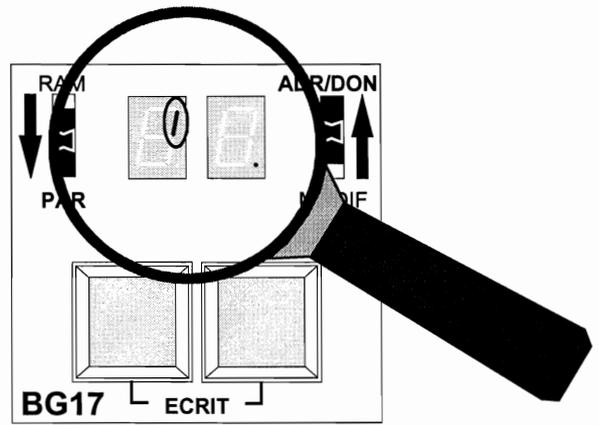
BH12



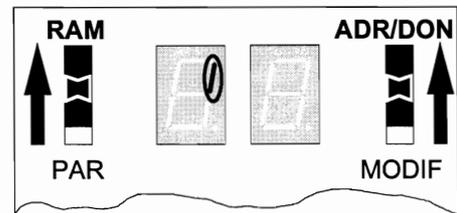
Connexion du gong en cabine

GONG EN CABINE (2/2)

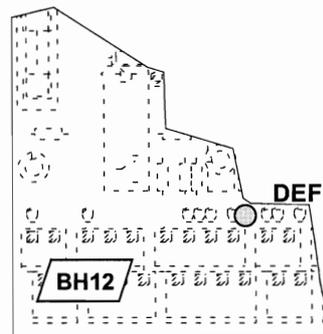
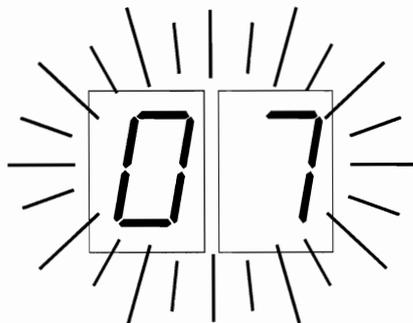
GongAr
GONG à l'ARRêt
 Adr.09
 Bât. 7



GONG
GONG
 Adr. 15
 Bât. 6



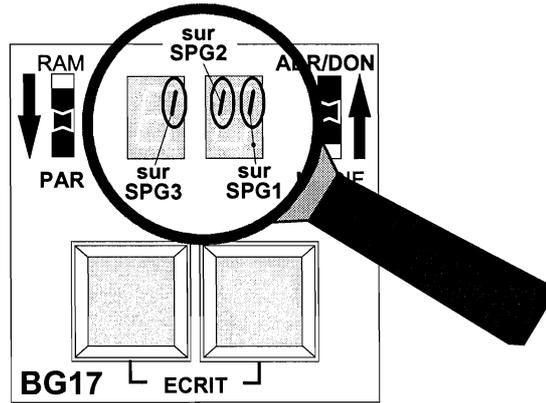
Visualisation de l'état du gong



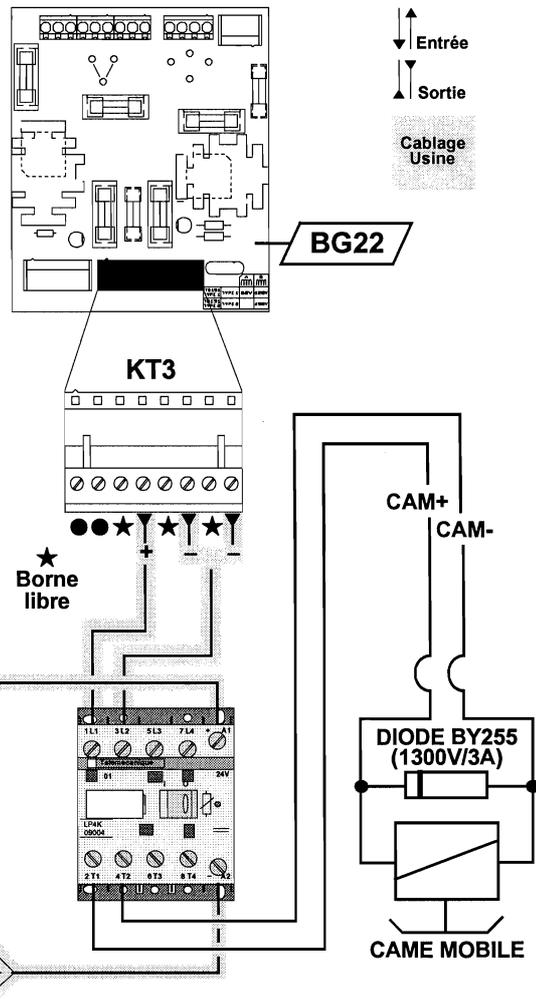
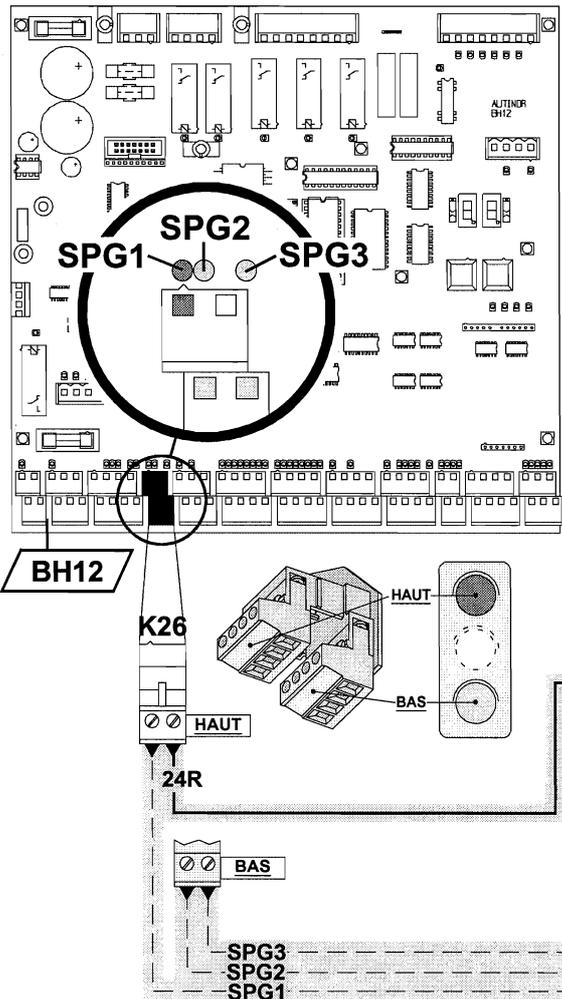
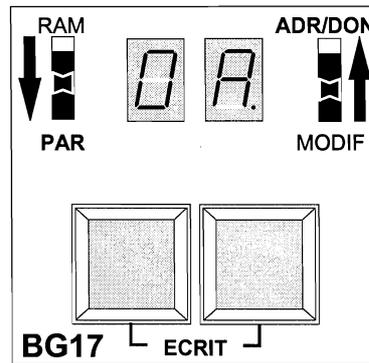
**Conséquences d'une erreur de programmation des sorties SPG1, SPG2 et SPG3
 (plusieurs fonctions à la même sortie physique)**

CAME MOBILE DE DEVERROUILLAGE (1/2)

CAM
CAMe
 sur **SPGZ**
 Adr. 7B
 Bât. 4, 5, 6



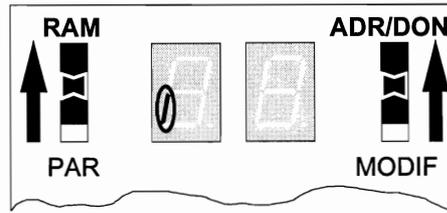
TFR8
Temporisation
de Filtrage
des Rebonds
sur le 8
 Adr. 45



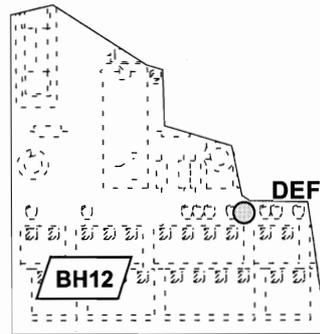
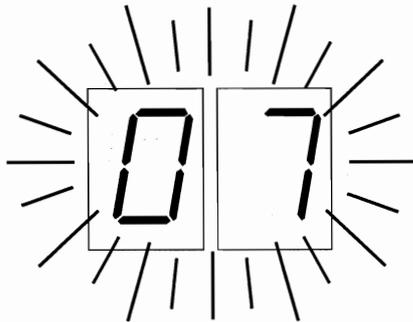
Connexion de la « Came mobile de déverrouillage »

CAME MOBILE DE DEVERROUILLAGE (2/2)

CAM
CAMe
Adr. 13
Bât. 3



Visualisation de l'état de la sortie « Came »

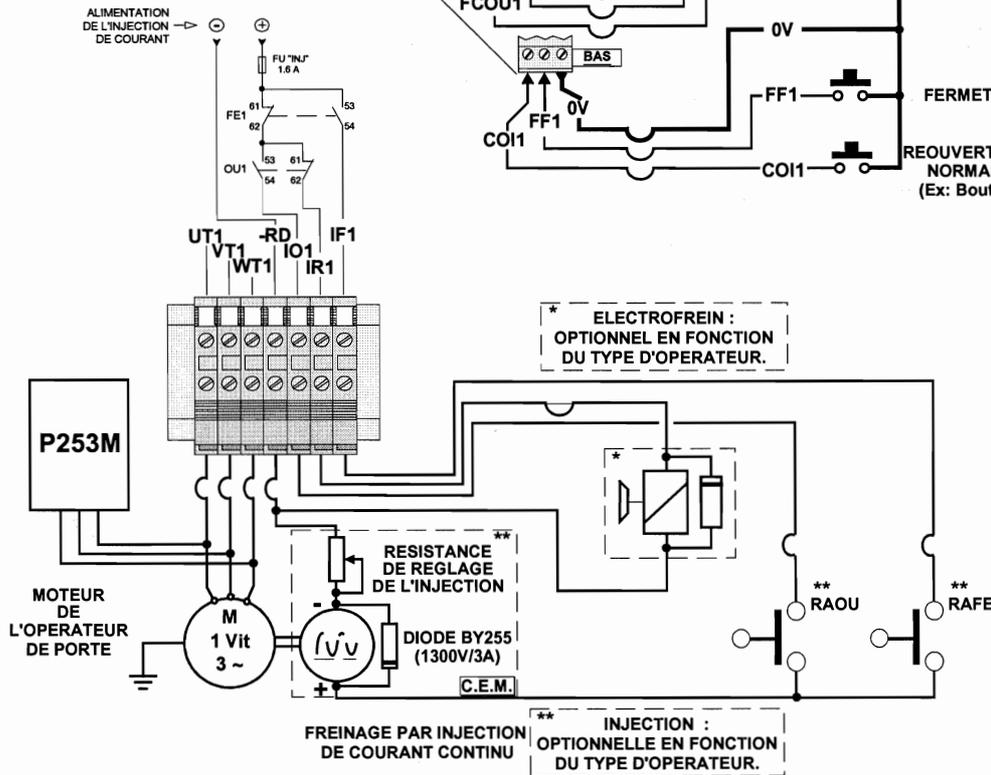
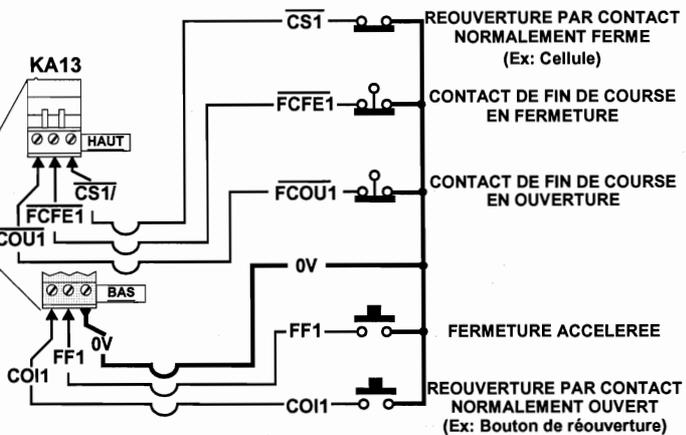
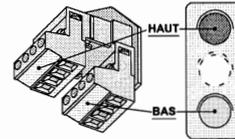
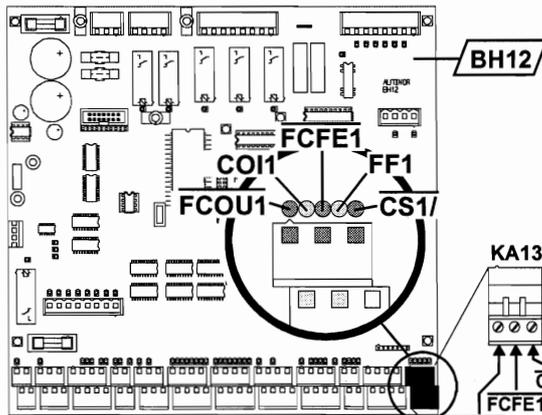
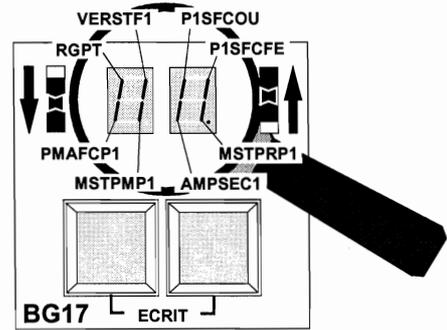


Conséquences d'une erreur de paramétrage des sorties SPG1, SPG2 et SPG3
(plusieurs fonctions à la même sortie physique)

OPERATEUR DE PORTE AUTOMATIQUE

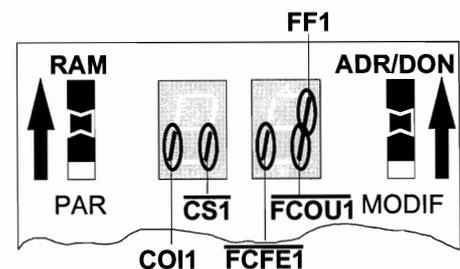
Méca1 Caractéristiques MECAniques de la porte 1

Adr. 40
Bât. 0 à 7



Connexion des contact de l'« Opérateur de porte automatique »

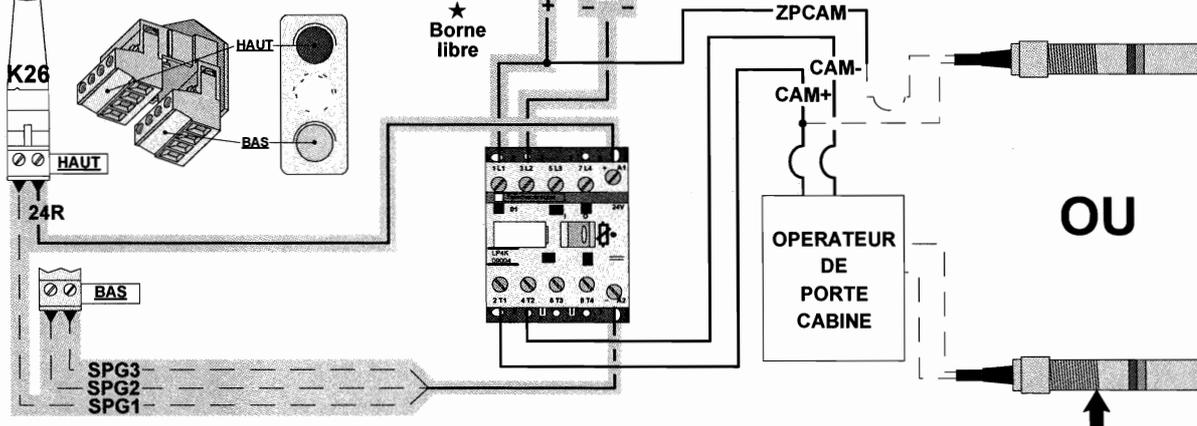
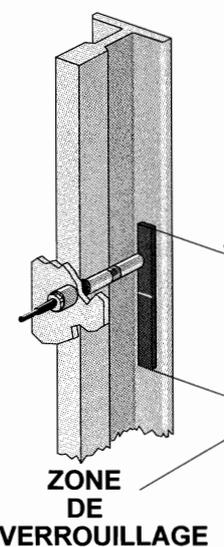
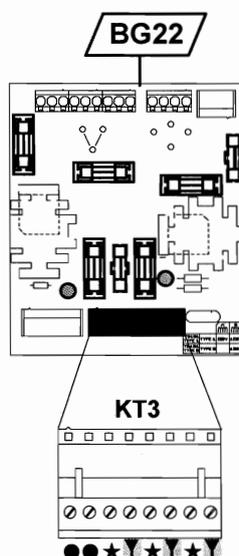
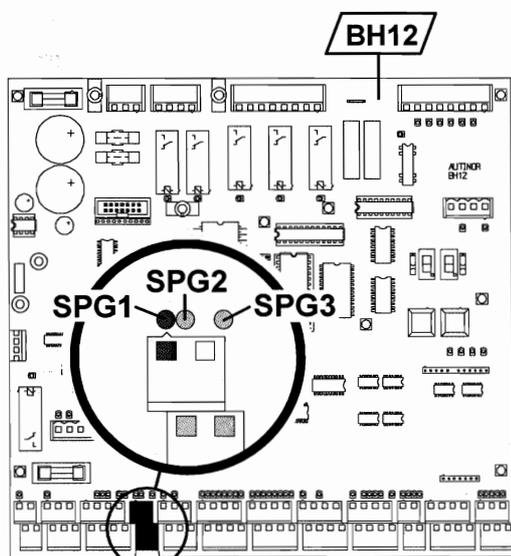
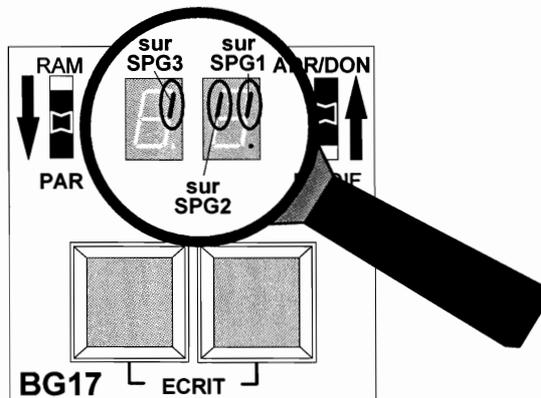
Pauto1 Porte AUTOMatique N°1 Adr. 0F Bât. 0 à 4



Visualisation de l'état des contact de l'« Opérateur de porte automatique »

OPERATEUR DE PORTE AUTOMATIQUE « COMMANDE PAR LA CAME »

CAM
**CAMe sur
SPGZ**
Adr. 7B
Bât. 4, 5, 6



L'alimentation de l'opérateur **DOIT ÊTRE COUPÉE**
par l'interrupteur principal en machinerie.
Il ne doit donc **PAS** être alimenté par le circuit d'éclairage
et / ou par la prise de courant de la cabine

OU
Interdiction
d'ouverture
entre étages
(EN 81 § 7.7.3)
Interprétation
(CEN n°227)

Connexion de l'opérateur de porte automatique de cabine « commandé par la came »

ONDULEUR DE PORTE OP06 OU OP11

Présentation de l'onduleur de porte de type OP06 ou OP11.

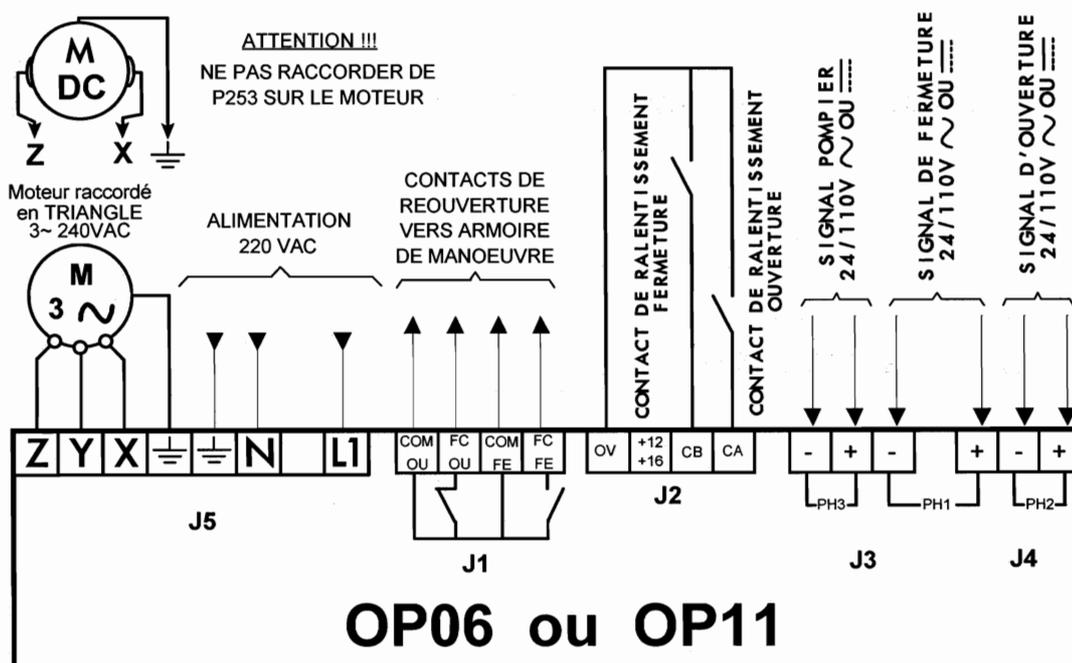
L'onduleur de porte type **OP06** ou **OP11** est un convertisseur de fréquence destiné à alimenter des moteurs asynchrone triphasé jusqu'à **0,3 KW** (OP06) et **0,6 KW** (OP11) ainsi que des moteurs à courant continu.

Moteur triphasé : Programme **OP11 / OP06B - V07 14 Mhz - 25/10/95**

Moteur à courant continu : Programme **OP11 / OP06B - V07 CC - 10/02/95**

L'onduleur ne gère de façon autonome que les ralentissements, grâce aux contacts qui lui sont reliés directement. Les commandes d'ouverture et de fermeture lui sont données par l'armoire de manœuvre qui reçoit directement les contacts de fin de course.

Raccordement électrique.



L'information d'ouverture se raccorde entre PH2+ et PH2- de J4.

L'information de fermeture se raccorde entre PH1+ de J4 et PH1- de J3.

L'information de réouverture en pompier se raccorde entre PH3+ et PH3- de J3.

Le contact de ralentissement d'ouverture se raccorde entre 0V et CA de J2.

Le contact de ralentissement de fermeture se raccorde entre 0V et CB de J2.

La carte offre également la possibilité de renvoyer à l'armoire de manœuvre une information de réouverture (1 contact NO et 1 contact NF), obtenue par mesure du couple. Ces sorties sont disponibles sur le connecteur J1.

REMARQUE : La liaison onduleur / moteur devra être la plus courte possible.

IMPERATIF

Séparer les conducteurs véhiculant des courants forts de ceux véhiculant des informations électriques en courants faibles

Pour plus d'information, référez vous à la documentation [Ref AUTINOR : 7253]

ONDULEUR DE PORTE OP15 1/2

Présentation de l'onduleur de porte OP15.

L'onduleur de porte type **OP15** est un convertisseur de fréquence destiné à alimenter des moteurs asynchrones triphasés jusqu'à **0,3 kW**.

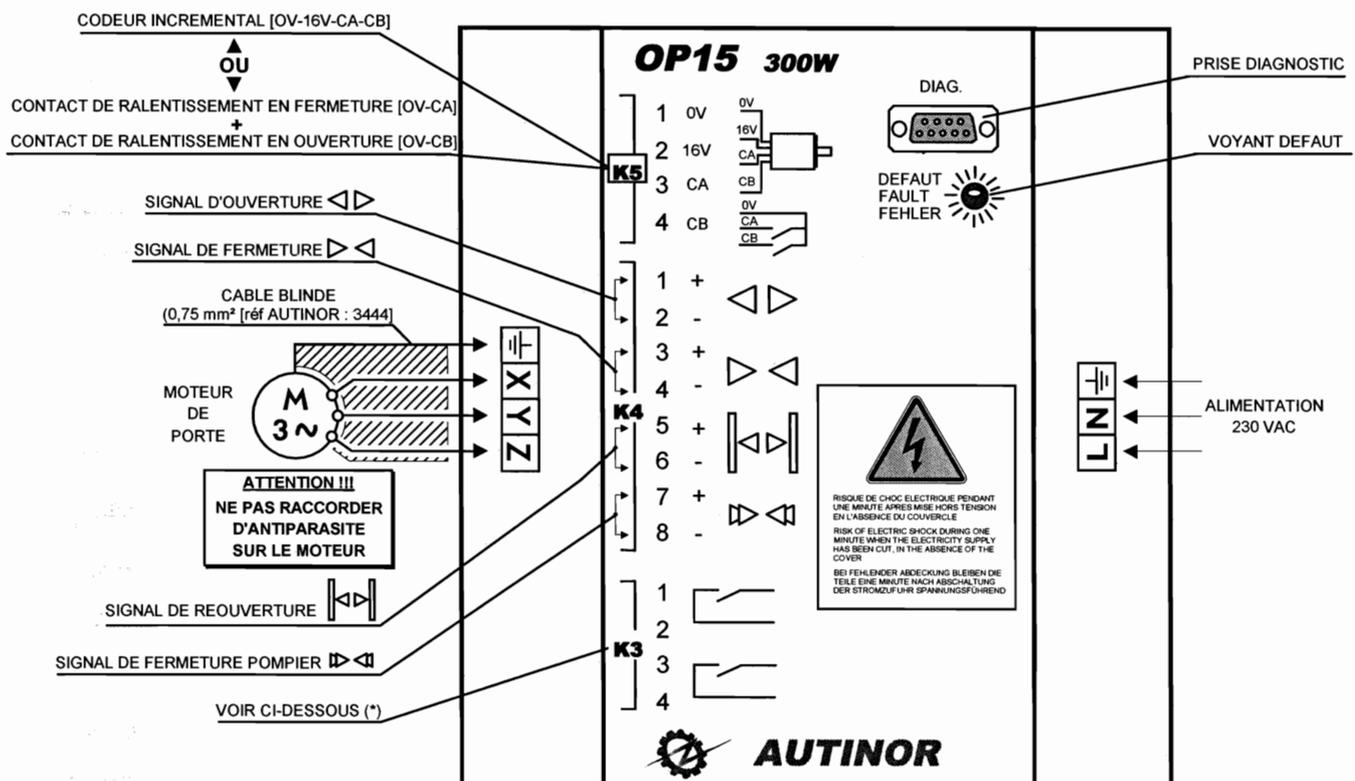
Moteur triphasé :

- Programme Ralentisseurs : **OP15 R xx – xx/xx/xx**
- Programme Codeur incrémental : **OP15 I xx – xx/xx/xx**

L'onduleur ne gère de façon autonome que les ralentissements, grâce aux contacts qui lui sont reliés directement ou au codeur incrémental.

Les commandes d'ouverture et de fermeture lui sont données par l'armoire de manœuvre qui reçoit directement les contacts de fin de course ou par l'intermédiaire du codeur incrémental qui connaît la position exacte des vantaux de porte.

Raccordement électrique.



L'information d'ouverture se raccorde sur **K4** en – [2] et + [1]. (24V ~ ou =)

L'information de fermeture se raccorde sur **K4** en – [4] et + [3]. (24V ~ ou =)

L'information de réouverture se raccorde sur **K4** en – [6] et + [5]. (24V ~ ou =)

L'information pompier pour faire vitesse traînante en fermeture se raccorde sur **K4** en – [8] et + [7]. (24V ~ ou =).

ONDULEUR DE PORTE OP15 2/2

(*) Pour les signaux de ralentissement, 2 alternatives :

Un contact de ralentissement d'ouverture se raccorde sur le connecteur **K5** en **0V** [1] et **CB** [4].

et Un contact de ralentissement de fermeture se raccorde sur le connecteur **K5** en **0V** [1] et **CA** [3].

et un relais qui donne la réouverture, sur le connecteur **K3** entre [1] et [2].

La carte offre également 1 contact (NO) disponible sur le connecteur **K3**.

OU

Un codeur incrémental monté sur le moteur de porte qui se raccorde sur le connecteur **K5** en **0V** [1], **16V** [2], **CA** [3] et **CB** [4].

L'**OP15** délivre alors pour le contrôleur une simulation des :

- **fin de course ouverture** (FCOU) entre [1] et [2] sur le connecteur **K3**,
- **et fin de course fermeture** (FCFE) entre [3] et [4] sur le connecteur **K3**.

Programme :

OP15 R xx

Programme :

OP15 I xx

REMARQUE :

La liaison onduleur / moteur devra être **BLINDEE** et la plus courte possible.

(câble blindé non fourni mais disponible en pièce détachée [réf AUTINOR : 3444])

IMPERATIF

Séparer les conducteurs véhiculant des courants forts de ceux véhiculant des informations électriques en courants faibles.

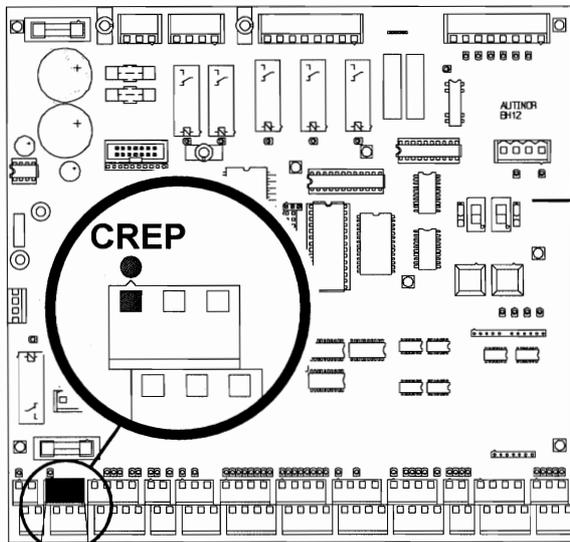
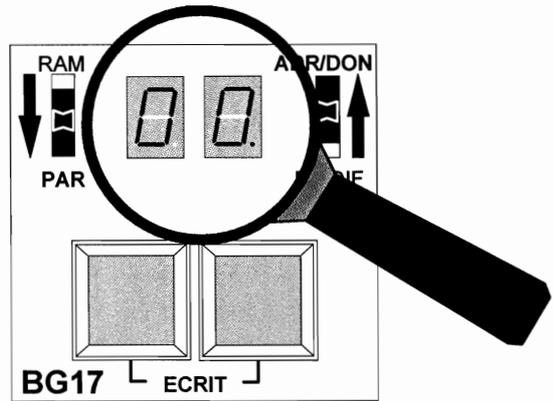
Pour plus d'information, référez vous à la documentation [Ref AUTINOR :]

REPETITEUR DE POSITION EN CABINE MODELE ID 30

REPTxx
**REPÉtiteur au
niveau xx**

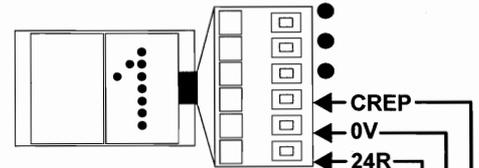
Adr. 28 à 33

A programmer si nécessaire.
Les codes de signalisation vous
sont fournis avec les afficheurs.

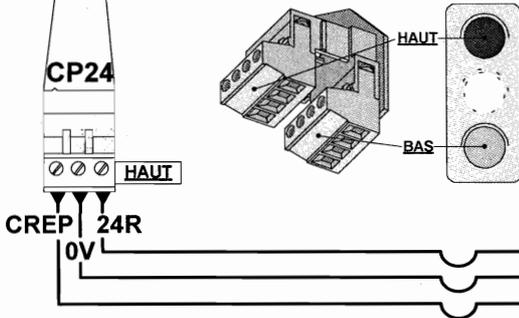
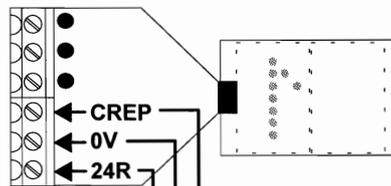


BH12

ID 30

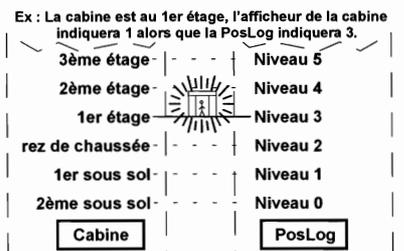
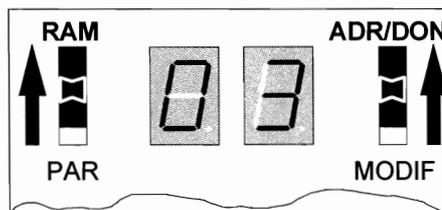


**MONTAGE EN FOND DE BOÎTE
OU
MONTAGE EN FACE AVANT**



Connexion du répéteur de position en cabine modèle ID 30

PosLog
**POSITION
LOGIQUE
de l'appareil**
Adr. 24



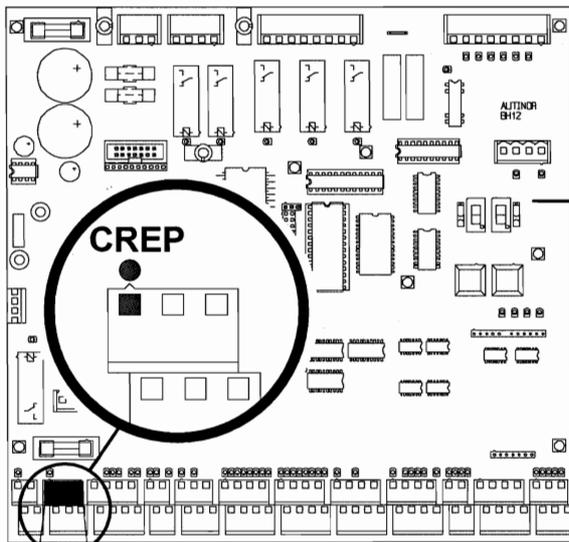
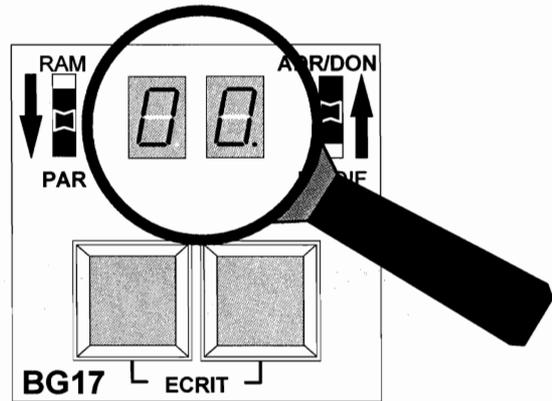
Visualisation de la « Position logique »

REPÉTITEUR DE POSITION EN CABINE MODELE ID 50-1

REPTxx
**REPéTiteur au
niveau xx**

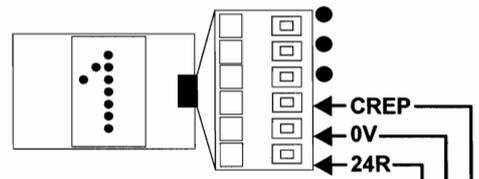
Adr. 28 à 33

A programmer si nécessaire.
Les codes de signalisation vous
sont fournis avec les afficheurs.

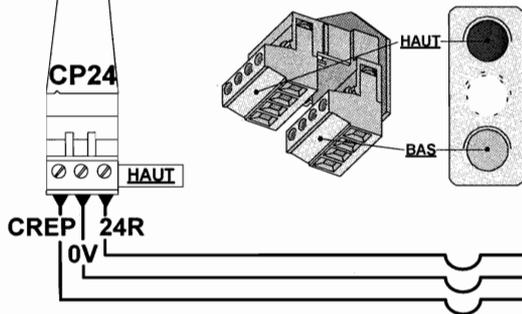
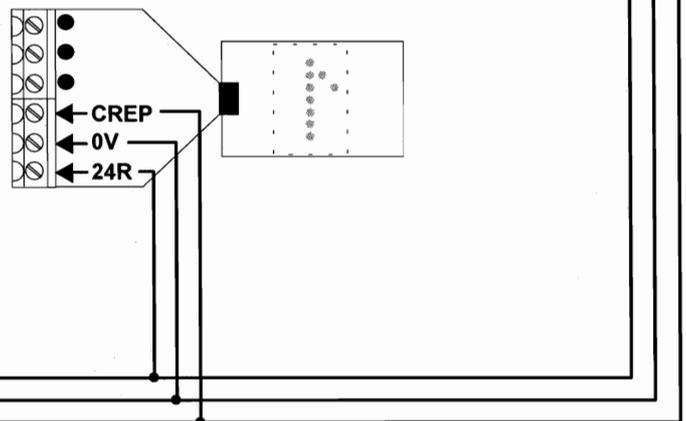


BH12

ID 50-1

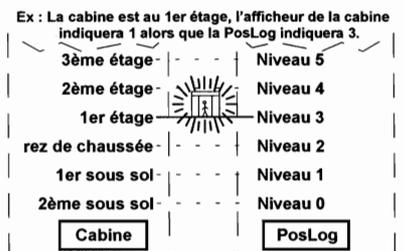
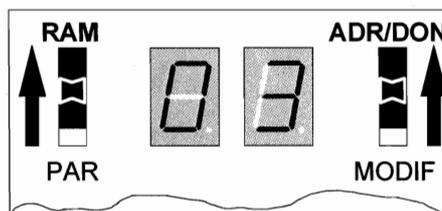


**MONTAGE EN FOND DE BOÎTE
ou
MONTAGE EN FACE AVANT**



Connexion du répéteur de position en cabine modèle ID 50 1

PosLog
**POSITION
LOGique
de l'appareil**
Adr. 24



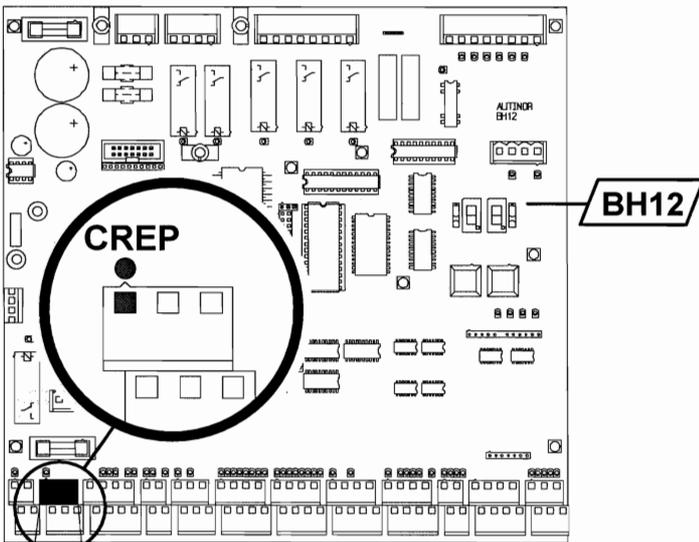
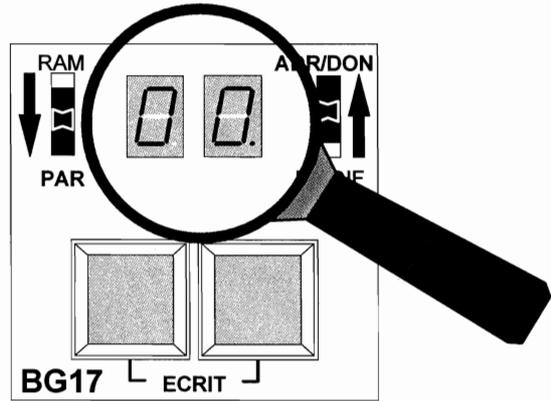
Visualisation de la « Position logique »

REPETITEUR DE POSITION EN CABINE MODELE ID 50

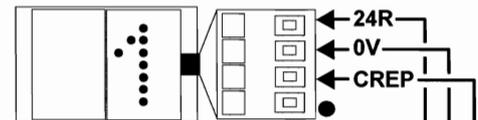
REPTxx REPétiteur au niveau xx

Adr. 28 à 33

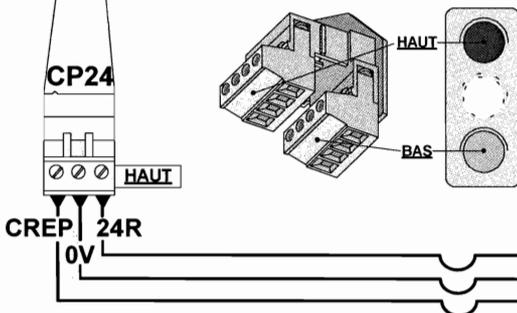
A programmer si nécessaire.
Les codes de signalisation vous sont fournis avec les afficheurs.



ID 50

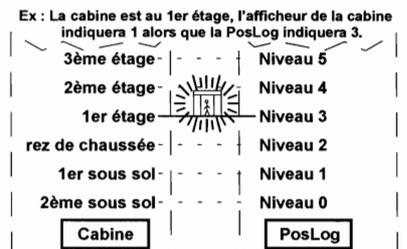
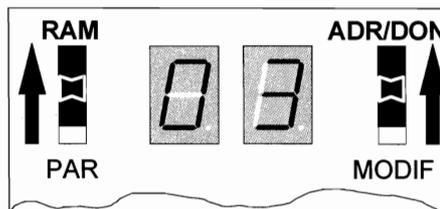


MONTAGE EN FOND DE BOÎTE



Connexion du répéteur de position en cabine modèle ID 50

PosLog POSITION LOGique de l'appareil Adr. 24



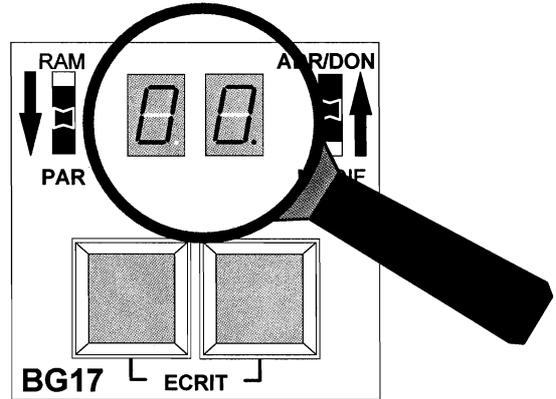
Visualisation de la « Position logique »

REPETITEUR DE POSITION ET FLECHES EN CABINE MODELE IDFL 30 / 50

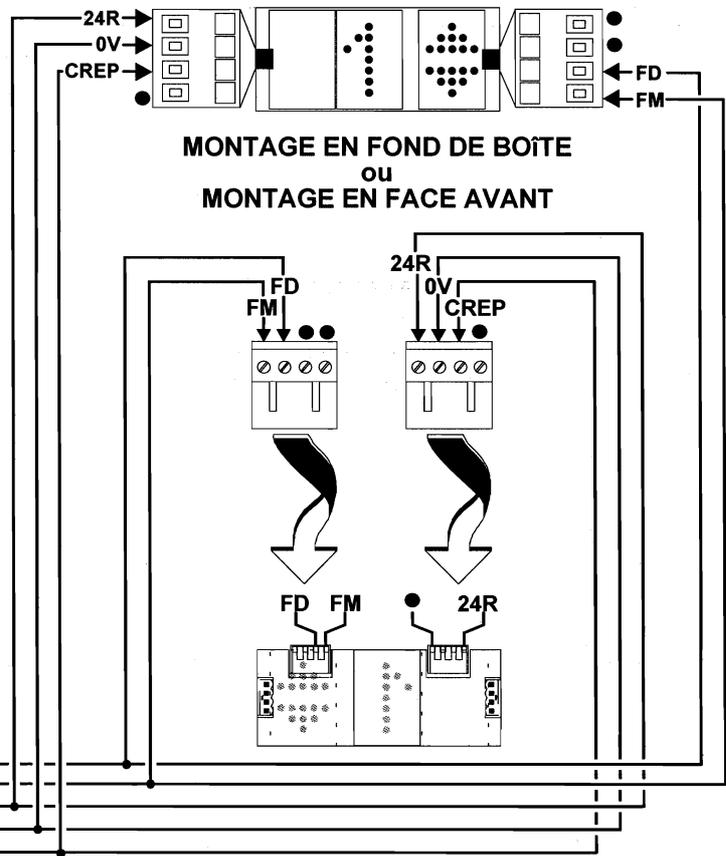
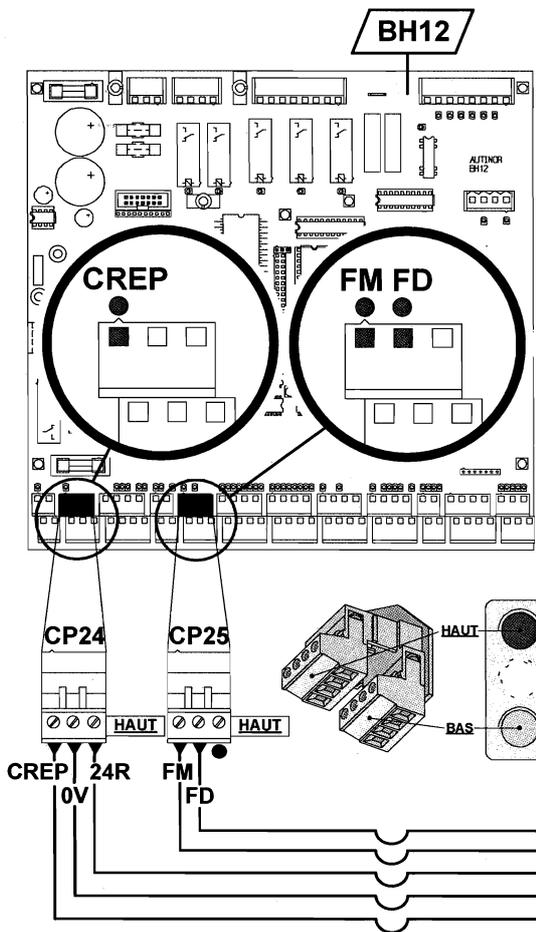
REPTxx
**REPétiteur au
niveau xx**

Adr. 28 à 33

A programmer si nécessaire.
Les codes de signalisation vous
sont fournis avec les afficheurs.

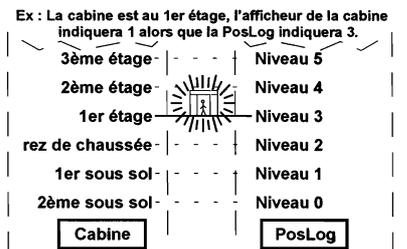
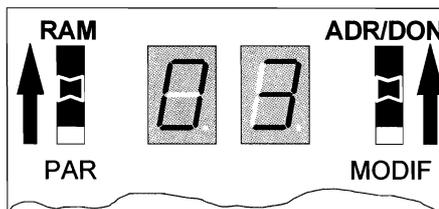


IDFL 30 / 50



Connexion du répéteur de position en cabine modèle IDFL 30/50

PosLog
**POSITION
LOGIQUE
de l'appareil**
Adr. 24



Visualisation de la « Position logique »

FEUILLE DE PROGRAMMATION STANDARD

Niveaux	Adresses associées
11	33
10	32
9	31
8	30
7	2F
6	2E
5	2d
4	2C
3	2b
2	2A
1	29
0	28

Caractère à afficher sur l'indicateur	Code de programmation associé
0	00
1	01
2	02
3	03
4	04
5	05
6	06
7	07
8	08
9	09
10	0A
11	0b
12	0C

Caractère à afficher sur l'indicateur	Code de programmation associé
13	0d
14	0E
15	0F
16	10
17	11
18	12
19	13
-0	14
-1	15
-2	16
-3	17
-4	18
-5	19

Caractère à afficher sur l'indicateur	Code de programmation associé
ES	1A
RJ	1b
RC	1C
RH	1d
RB	1E
SS	1F
P0	20
P1	21
P2	22
P3	23
RS	24
ME	25

Exemple : CONFIGURATION D'UNE INSTALLATION X NIVEAUX DONT 2 SOUS-SOL.

Si au Niveau 2 - Rez de chaussée (Adresse **2A**), on désire afficher « **RC** », il suffit de programmer **1C** au niveau du paramètre adresse **2A** (REPTxx : REPÉTitEUR au niveau xx).

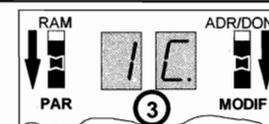
- 1** Sélectionner l'adresse **2A** correspondant au niveau **2** à l'aide des boutons poussoirs



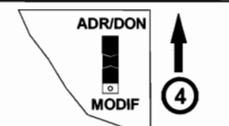
- 2** 1 seconde après, une valeur s'affiche, si cette valeur vous convient (à savoir dans notre exemple **1C**) ne changer rien sinon basculer l'interrupteur **ADR/DON - MODIF** sur **MODIF**



- 3** Modifier cette valeur de façon à obtenir **1C** afin d'afficher « **RC** » au niveau **2**. Valider la nouvelle valeur par pression simultanée des boutons poussoirs.



- 4** Rebasculer l'interrupteur **ADR/DON - MODIF** sur **ADR/DON**
La nouvelle donnée est mémorisée.

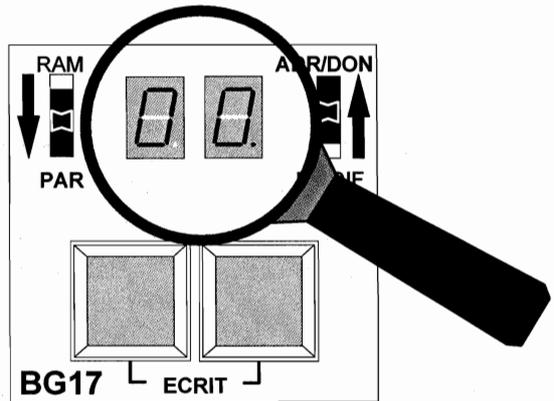


REPETITEUR DE POSITION ET FLECHES A MESSAGE DEFILANT EN CABINE MODELE IDFL 30 / 50 MD

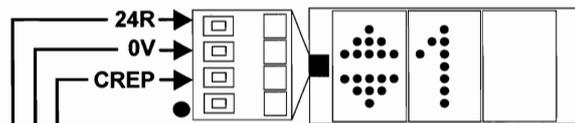
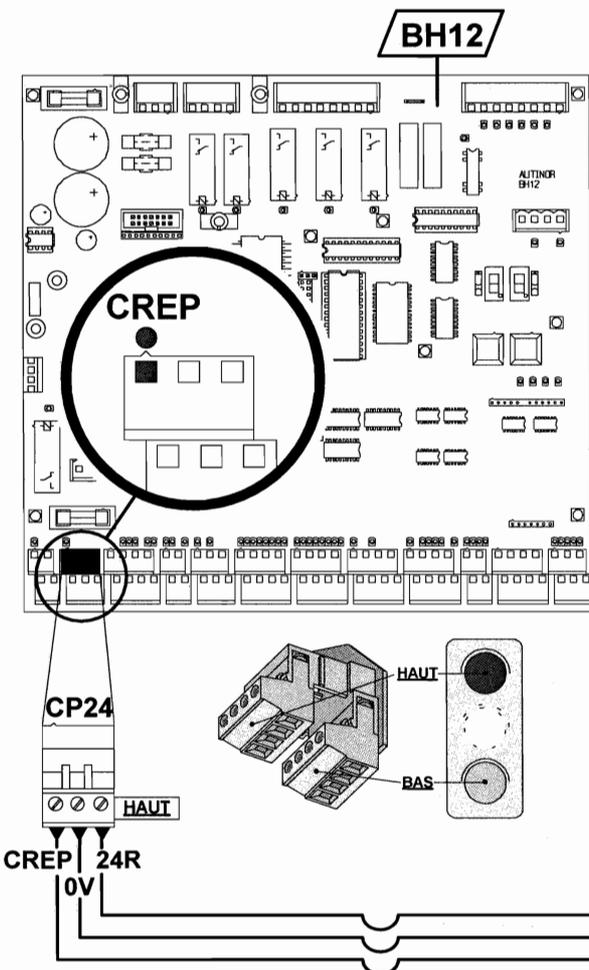
REPTxx
REPéTiteur au
niveau xx

Adr. 28 à 33

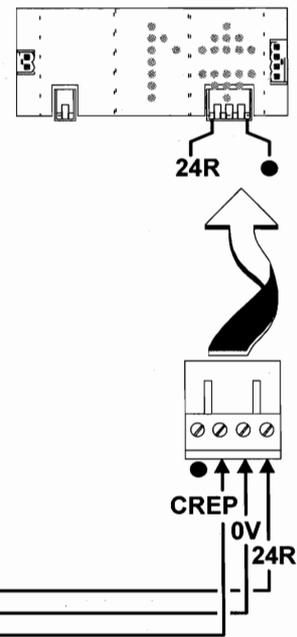
A programmer si nécessaire.
Les codes de signalisation vous
sont fournis avec les afficheurs.



IDFL 30 / 50 MD

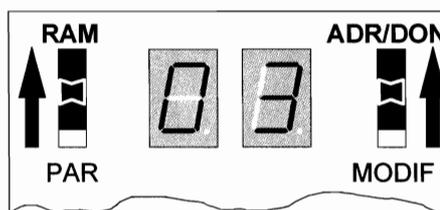


**MONTAGE EN FOND DE BOÎTE
OU
MONTAGE EN FACE AVANT**



Connexion du répéteur de position en cabine modèle IDFL 30/50 MD

PosLog
POSition
LOGique
de l'appareil
Adr. 24



Ex : La cabine est au 1er étage, l'afficheur de la cabine indiquera 1 alors que la PosLog indiquera 3.

3ème étage	Niveau 5
2ème étage	Niveau 4
1er étage	Niveau 3
rez de chaussée	Niveau 2
1er sous sol	Niveau 1
2ème sous sol	Niveau 0
Cabine	PosLog

Visualisation de la « Position logique »

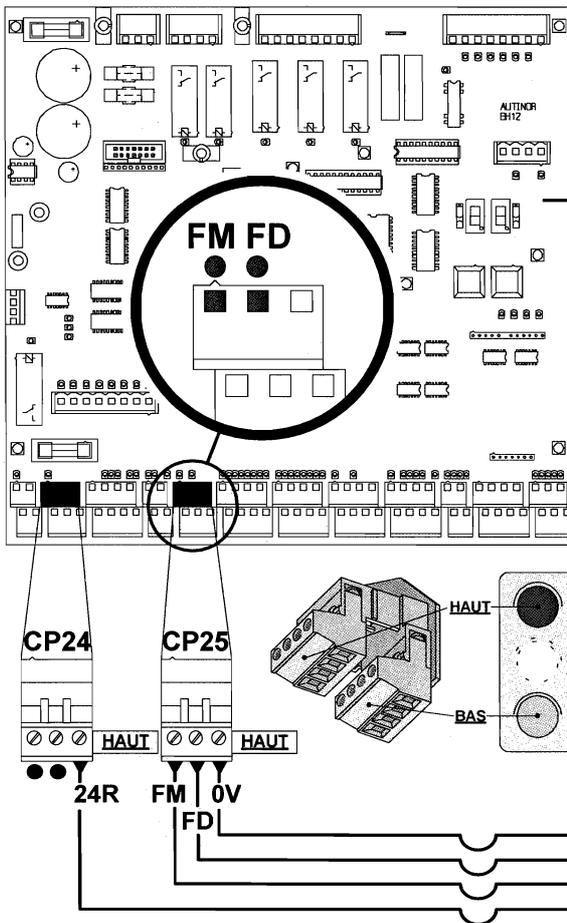
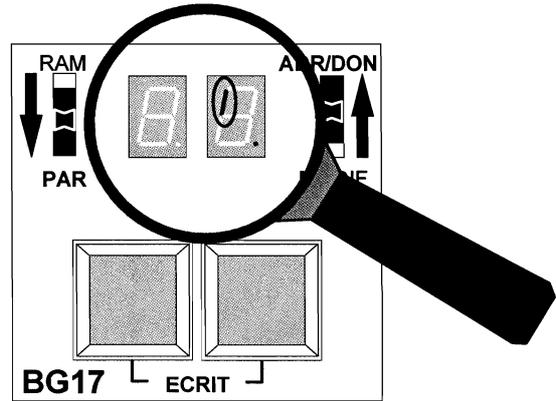
FEUILLE DE PROGRAMMATION POUR AFFICHEURS A MESSAGE DEFILANT

	F	D	GB	SP
Repère du graphisme	MDCREP1	MDCREP3	MDCREP4	MDCREP7
40	∅	∅	∅	∅
41	1	1	1	1
42	2	2	2	2
43	3	3	3	3
44	4	4	4	4
45	5	5	5	5
46	6	6	6	6
47	7	7	7	7
48	8	8	8	8
49	9	9	9	9
4A	1∅	1∅	1∅	1∅
4B	1.1	1.1	1.1	1.1
4C	1.2	1.2	1.2	1.2
4D	1.3	1.3	1.3	1.3
4E	1.4	1.4	1.4	1.4
4F	1.5	1.5	1.5	1.5
50	1.6	1.6	1.6	1.6
51	1.7	1.7	1.7	1.7
52	1.8	1.8	1.8	1.8
53	1.9	1.9	1.9	1.9
54	-∅	-∅	-∅	-∅
55	-1	-1	-1	-1
56	-2	-2	-2	-2
57	-3	-3	F	-3
58	-4	-4	UB	-4
59	-5	-5	B	-5
5A	E S	F	E	E S
5B	R J	H	G	R J
5C	R C	U	LG	R C
5D	R H	B	M	R H
5E	R B	E	LB	R B
5F	S S	G	A	S S
60	P 0	K	C	P 0
61	P 1	L G	D	P 1
62	P 2	M	B 1	P 2
63	P 3	O G	B 2	P 3
64	R S	P	O S	R S
65	M E	U G	2 ∅	M E
66	P 4	W	2 1	P 4
67	P 5	E G	2 2	P 5
68	P 6	D G	2 3	P 6
69	P 7	S G	- 3	P 7
6A	P 8	U 1	U G	P 8
6B	P 9	U 2	P	P 9
6C	2 ∅	O 1	H	2 ∅
6D	2 1	O 2	K	2 1
6E	2 2	O 3	L	2 2
6F	2 3	O 4	B 3	2 3
70				
71				
72	HORS SERVICE	AUSSER BETRIEB	OUT OF SERVICE	SIN SERVICIO
73	SERVICE INCENDIE	BRANDFALLSTEUERUNG	FIRE CONTROL	BOMBEROS
74	CABINE RESERVEE	SONDERFAHRT	SPECIAL SERVICE	PRIORIDAD CABINA
75	MDCREP1-P	MDCREP3-P	MDCREP4-P	MDCREP7-P
	LIBRE	SURCHARGE	IN SERVICE	OVERLOAD
		IN BETRIEB	ÜBERLAST	ELECTRA VITORIA

Table 1 Graphismes affichés sur un indicateur de niveau à messages défilants en fonction de la version de programme

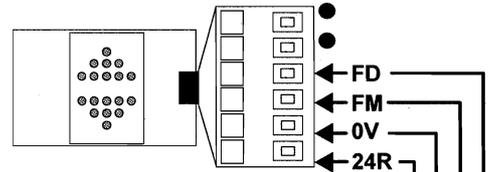
FLECHES DE SENS EN CABINE MODELE FL30 / 50

FLCLIG
Flèches
CLIGnotantes
Adr. 08
Bât. 5

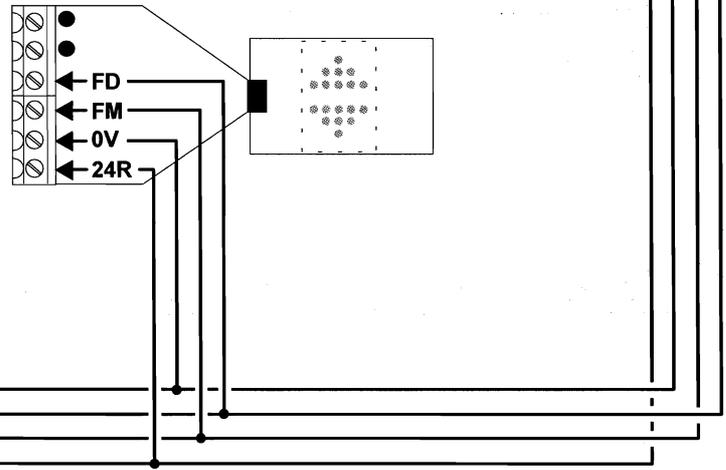


FL 30 / 50

BH12

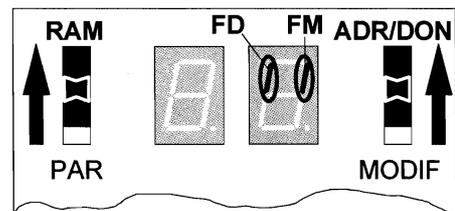


MONTAGE EN FOND DE BOÎTE
OU
MONTAGE EN FACE AVANT



Connexion des flèches de sens en cabine modèle FL30 / 50« »

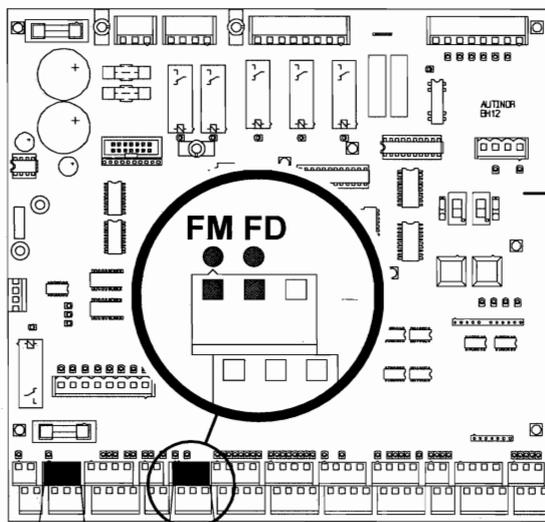
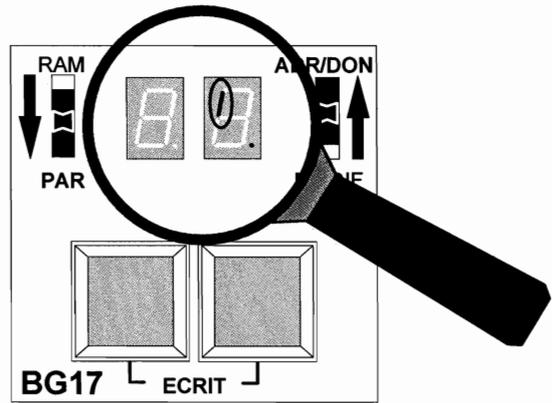
FM & FD
Flèche Montée
et
Flèche Descente
Adr. 15
Bât. 4 & 5



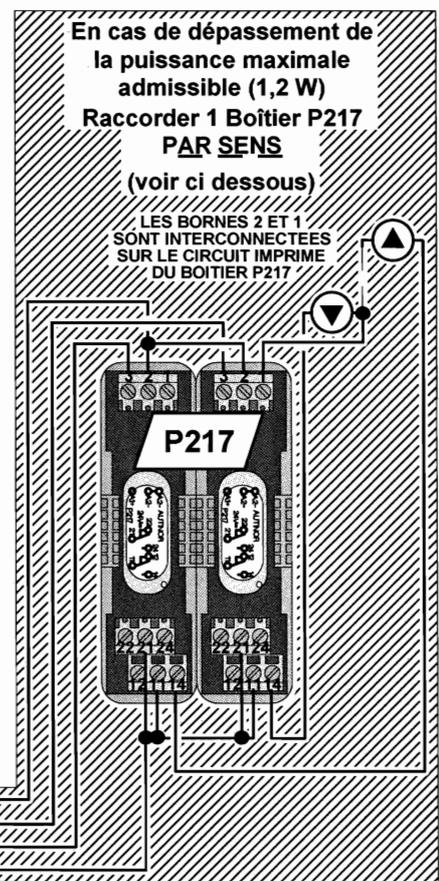
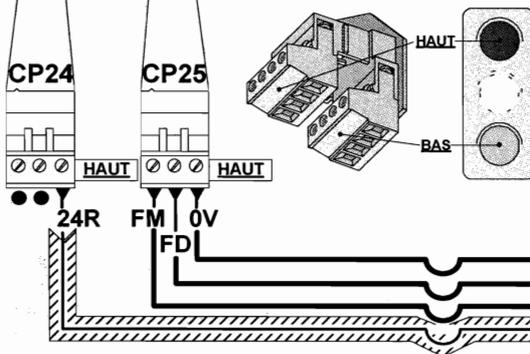
Visualisation de l'état des flèches de sens en cabine modèle FL30 / 50« »

FLECHES DE SENS EN CABINE MODELE AVEC AMPOULES PUISSANCE < OU > A 1,2 W

FLCLIG
**Flèches
CLIGnotantes**
Adr. 08
Bât. 5

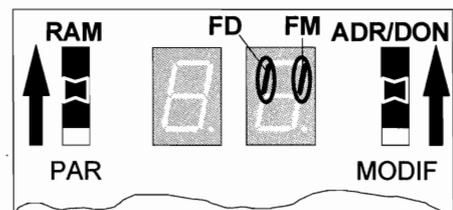


ATTENTION !!!
Voyants 24 V
1,2 W max.
PAR SENS
Tenir compte des
éventuelles flèches
au(x) palier(s)



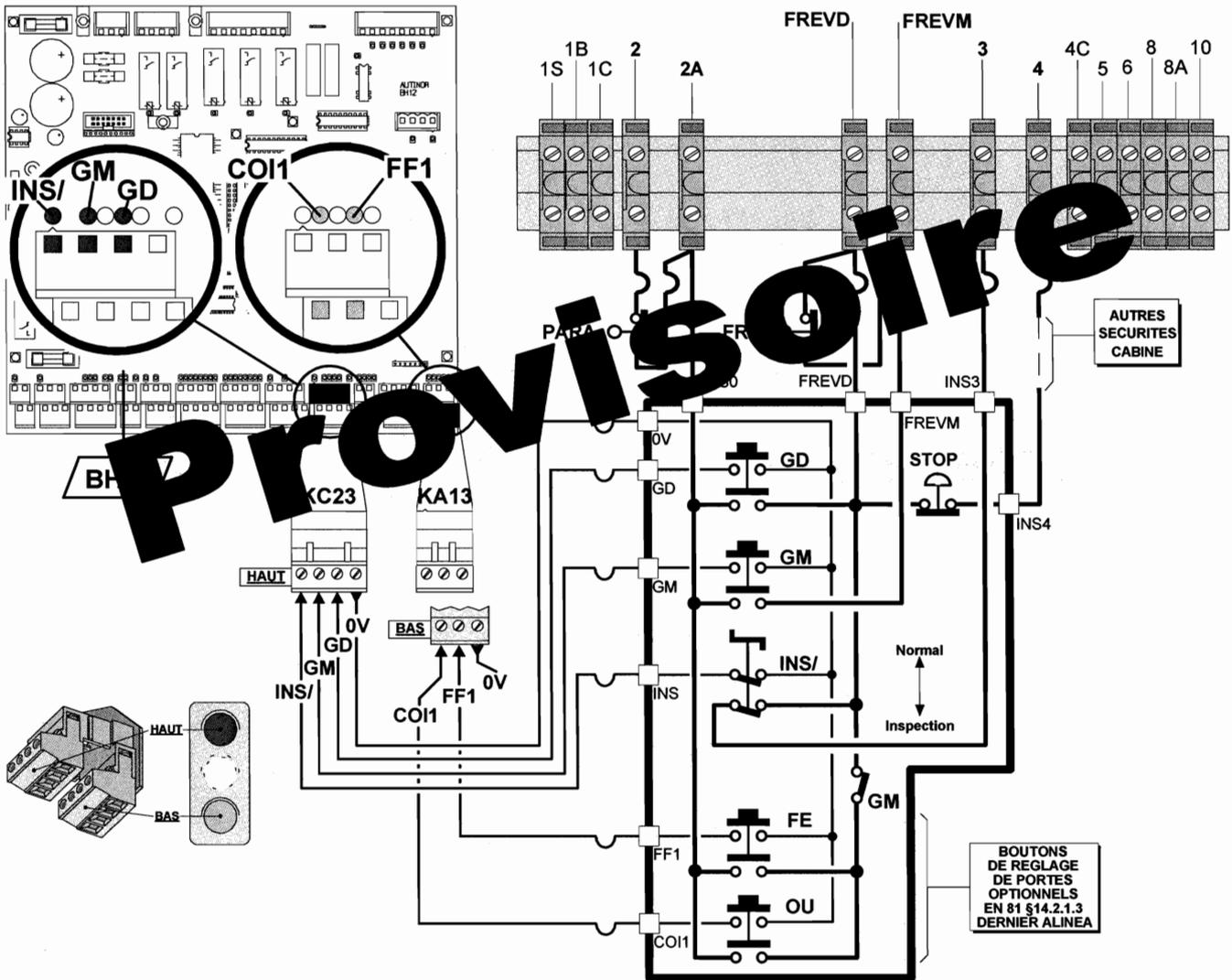
Connexion des flèches de sens en cabine

FM & FD
**Flèche Montée
et
Flèche Descente**
Adr. 15
Bât. 4 & 5



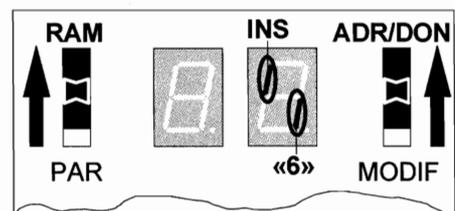
Visualisation de l'état des flèches de sens en cabine

MANOEUVRE D'INSPECTION (1/3)



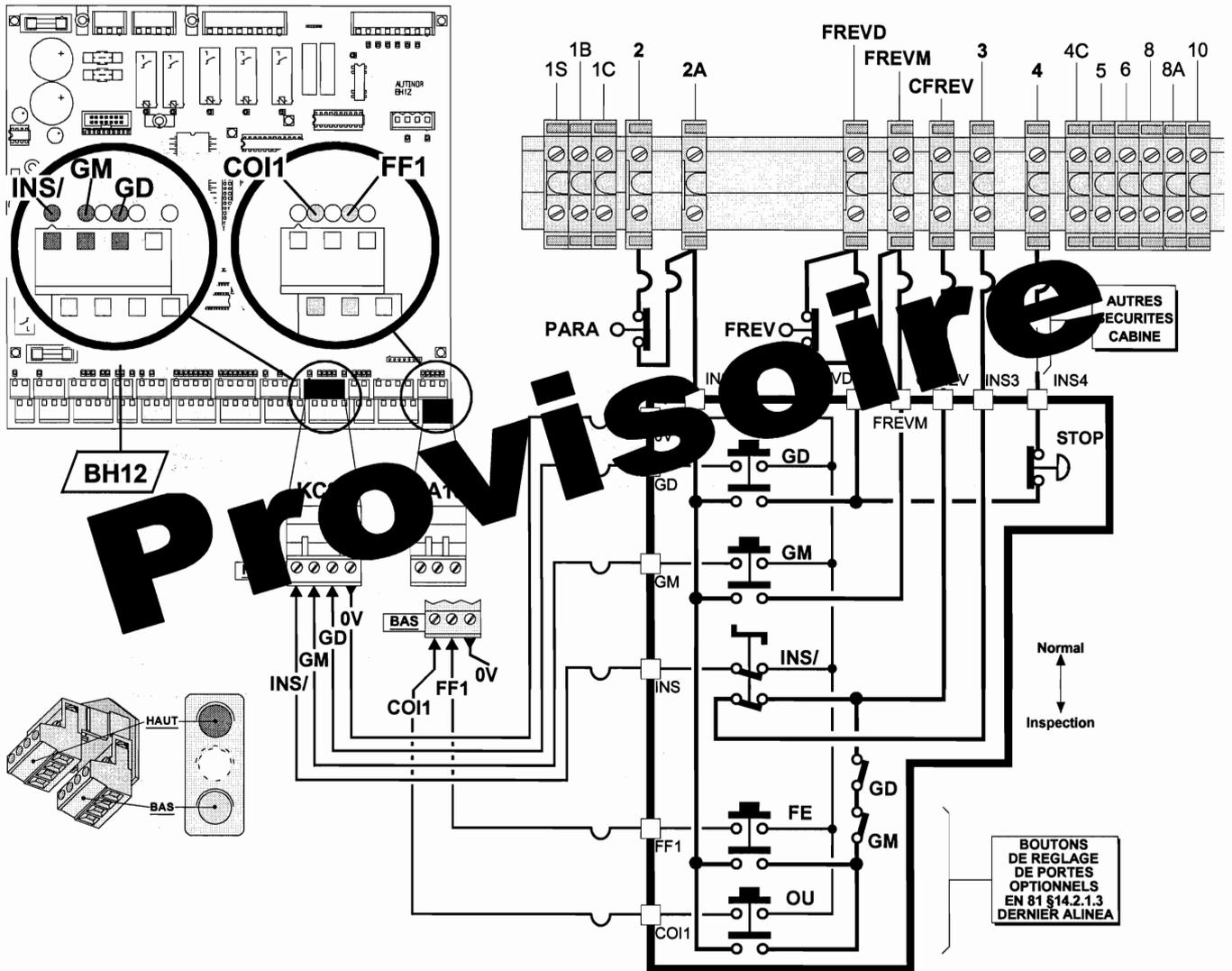
Connexion des contacts de « Manœuvre d'inspection »

Minibloc
INSpection
 Adr. FF
 Bât. 5



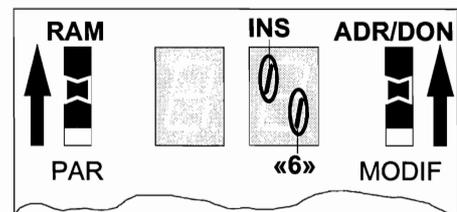
Visualisation de la « Manœuvre d'inspection »

MANOEUVRE D'INSPECTION XP P82-611 (2/3)



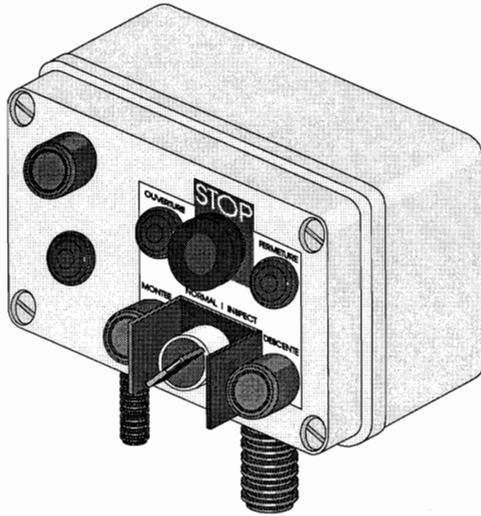
Connexion des contacts de « Manœuvre d'inspection XP P82-511 »

Minibloc
INSpection
 Adr. FF
 Bât. 5

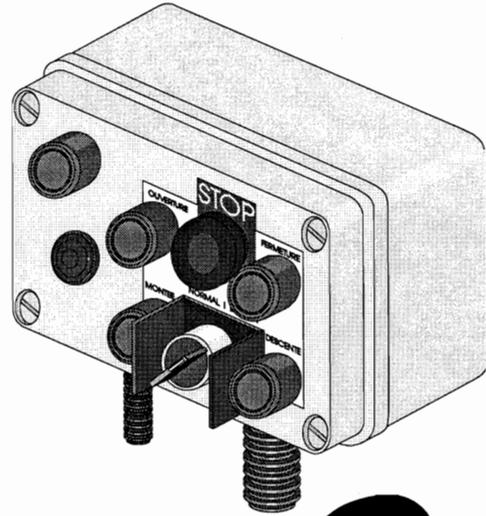


Visualisation de la « Manœuvre d'inspection »

MANOEUVRE D'INSPECTION (3/3)



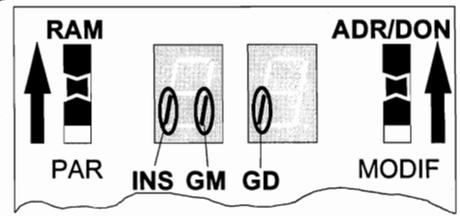
Boîte d'inspection



Boîte d'inspection de réglage

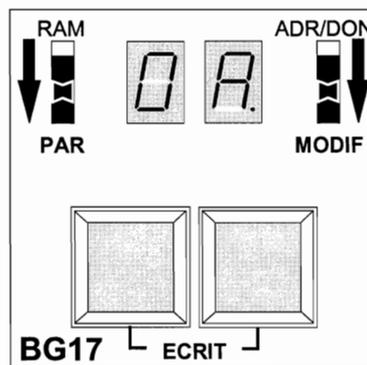
INS, GM & GD
Manœuvre d'INSpection
 Casse de l'unité
 Grossage Descente
 Adr. 0C
 Bât. 1, 2, 3

Provisoire



Visualisation de l'état des contacts de « Manœuvre d'inspection »

TINS
Temporisation d'INSpection
 Adr. 0D



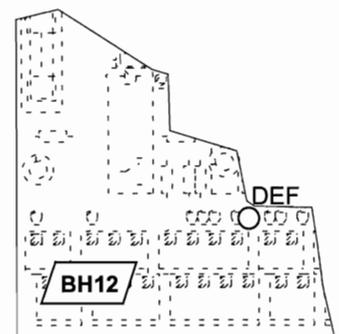
Réglage de la « Temporisation d'inspection »



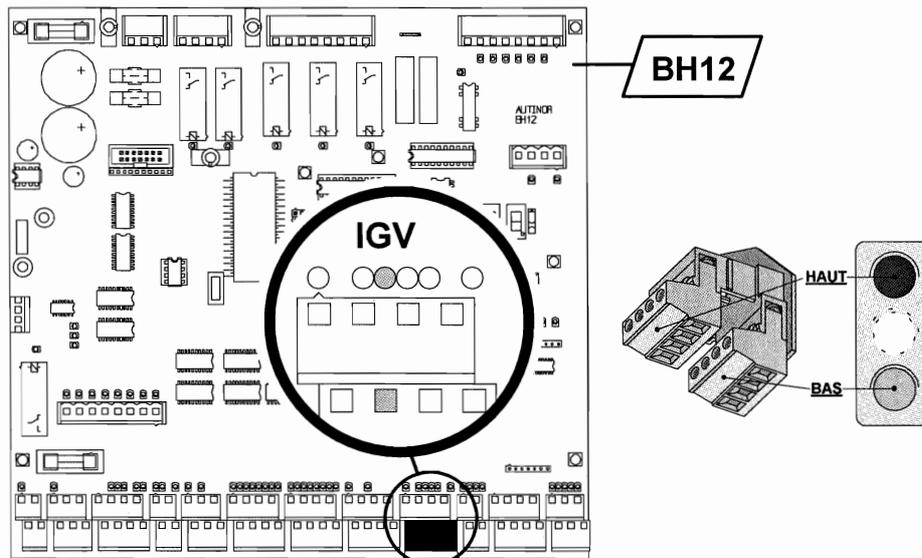
Conséquences d'un mouvement d'inspection trop long



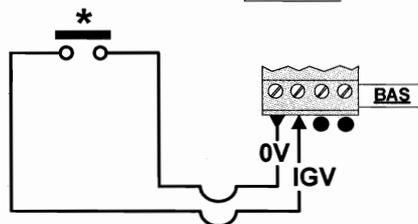
Conséquences de manœuvres d'inspection et de rappel enclenchées simultanément



INSPECTION EN GRANDE VITESSE



*** REMARQUE :**
Uniquement dans le cas
de vitesses montées et
descente inférieures
à 0,63 m/s



Le bouton poussoir « IGV » situé sur le toit de cabine permet de piloter l'appareil en inspection et en grande vitesse (GV).

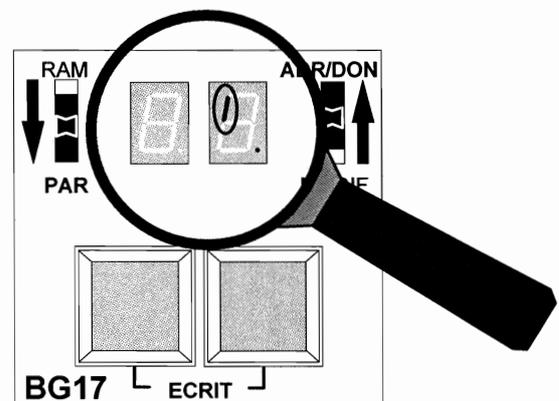
En appuyant sur **GM** ou **GD** seuls, l'appareil se déplace en **PV**.

En appuyant sur **GM** ou **GD** et **IGV**, l'appareil se déplace en **GV**.

Connexion du contact d' « Inspection en grande vitesse »

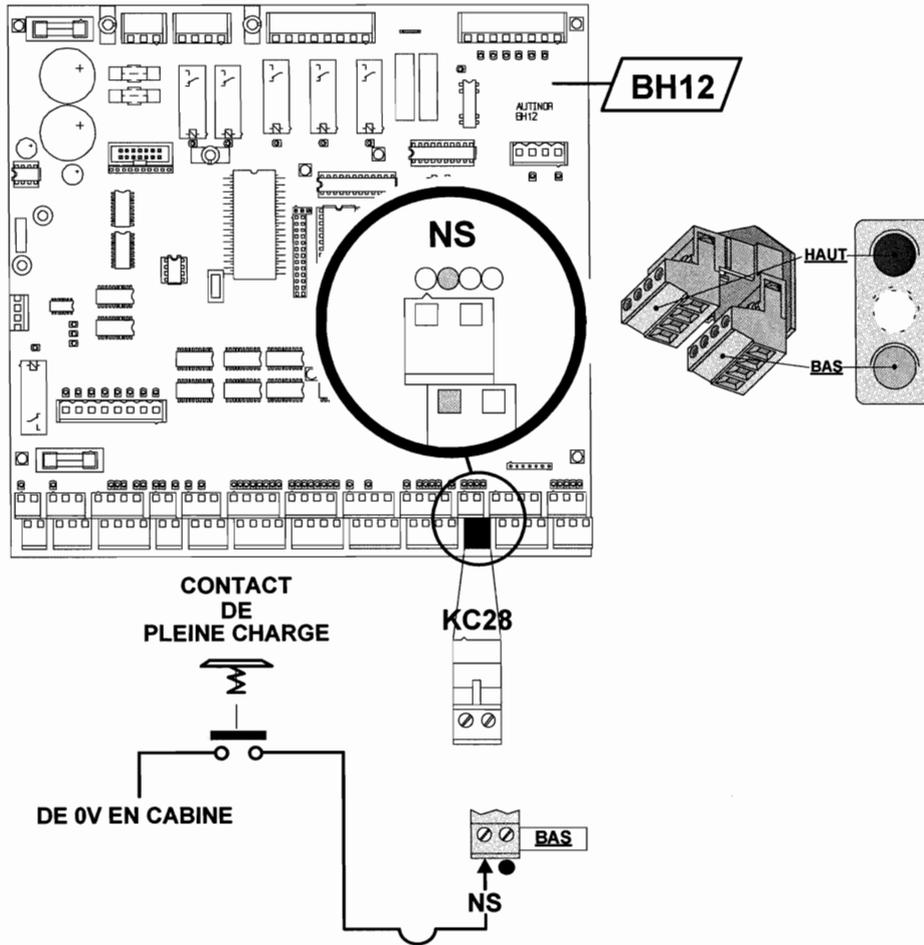
IGV
**Inspection
en
Grande Vitesse**

Adr. 09
Bât. 5



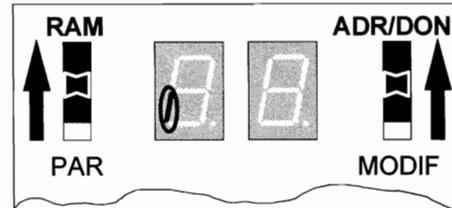
**EN PROGRAMMANT « IGV », L'APPAREIL DEMARRE
INSTANTANEMENT EN GRANDE VITESSE (GV) EN APPUYANT
SUR LES BOUTONS POUSSOIRS « GM » OU « GD »**

PLEINE CHARGE (« NON STOP »)

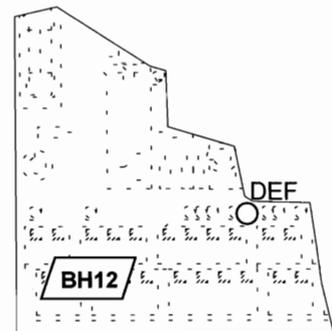
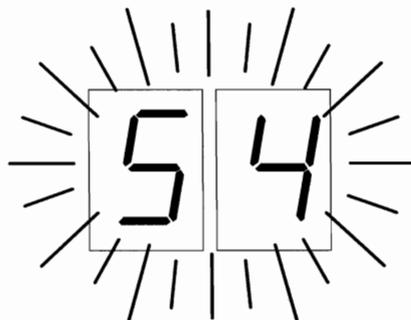


Connexion du contact de « Pleine charge »

NS
Non Stop
 Adr. 0E
 Bât. 3

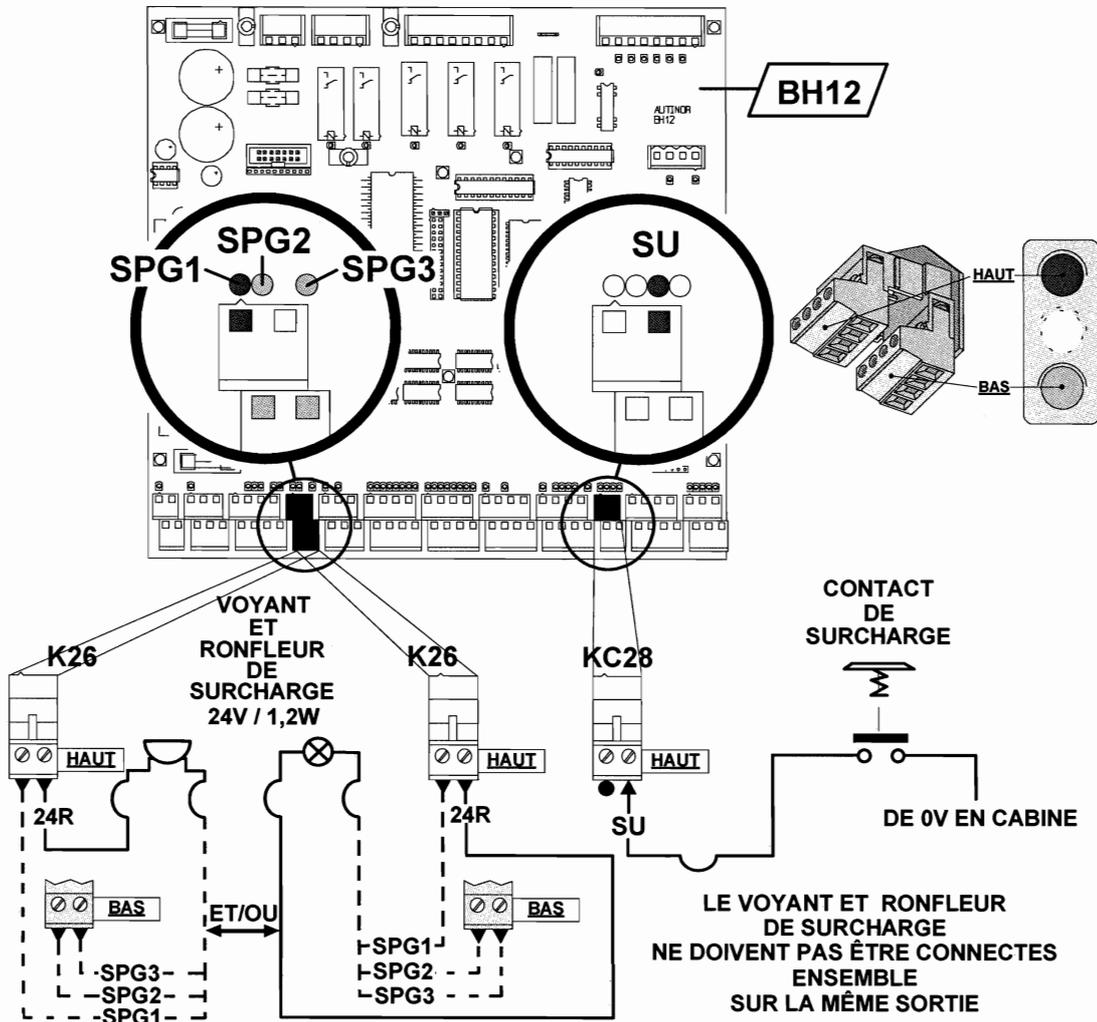


Visualisation de l'état du contact de « Pleine charge »



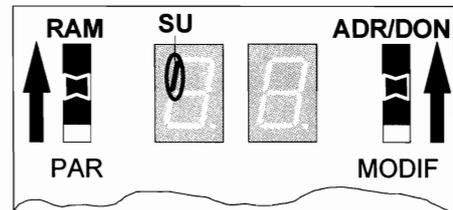
Conséquences de la « Pleine charge »

SURCHARGE DE LA CABINE (1/2)

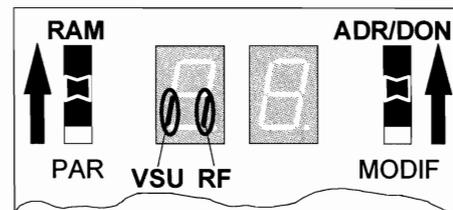


Connexion du contact, voyant et ronfleur de « Surcharge de la cabine »

SU
Surcharge
 Adr. 0C
 Bât. 7

VSU & RF
Voyant et RonFleur
de SURcharge
 Adr. 15
 Bât. 3 & 2

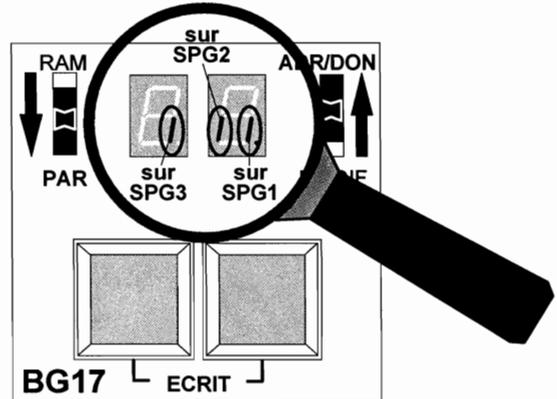



Visualisation du contact, voyant et ronfleur de « Surcharge de la cabine »

SURCHARGE DE LA CABINE (2/2)

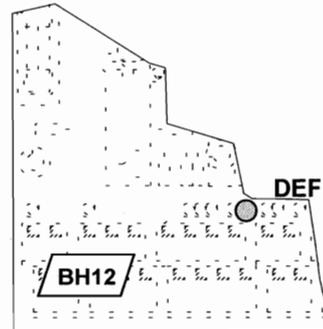
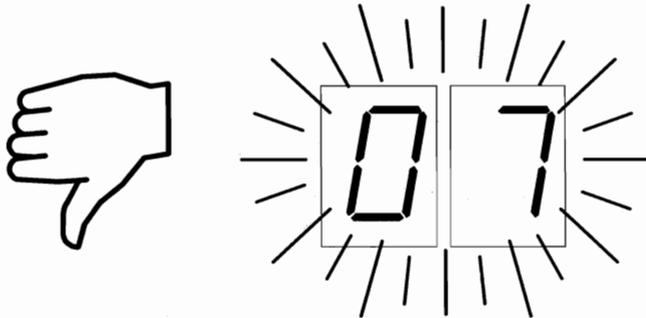
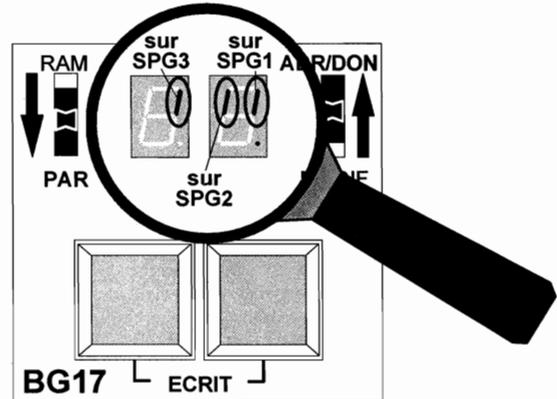
VSU
**Voyant
de Surcharge
sur SPGW**

Adr. 78
Bât. 0, 1, 2

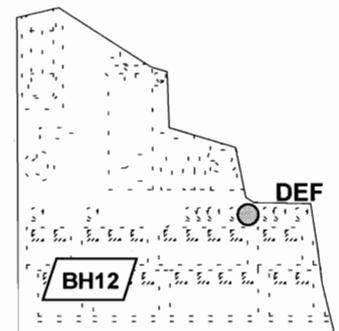
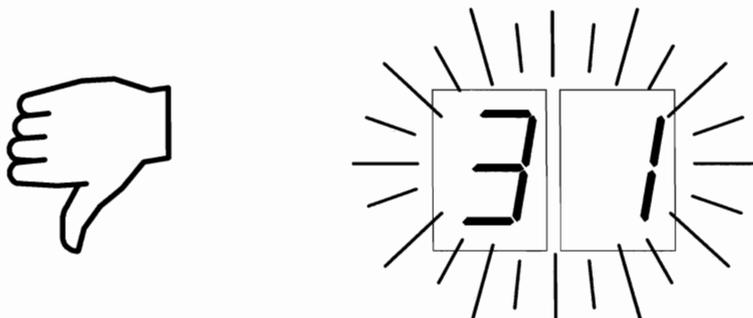


RF
**RonFleur de
Surcharge
sur SPGW**

Adr. 78
Bât. 4, 5, 6

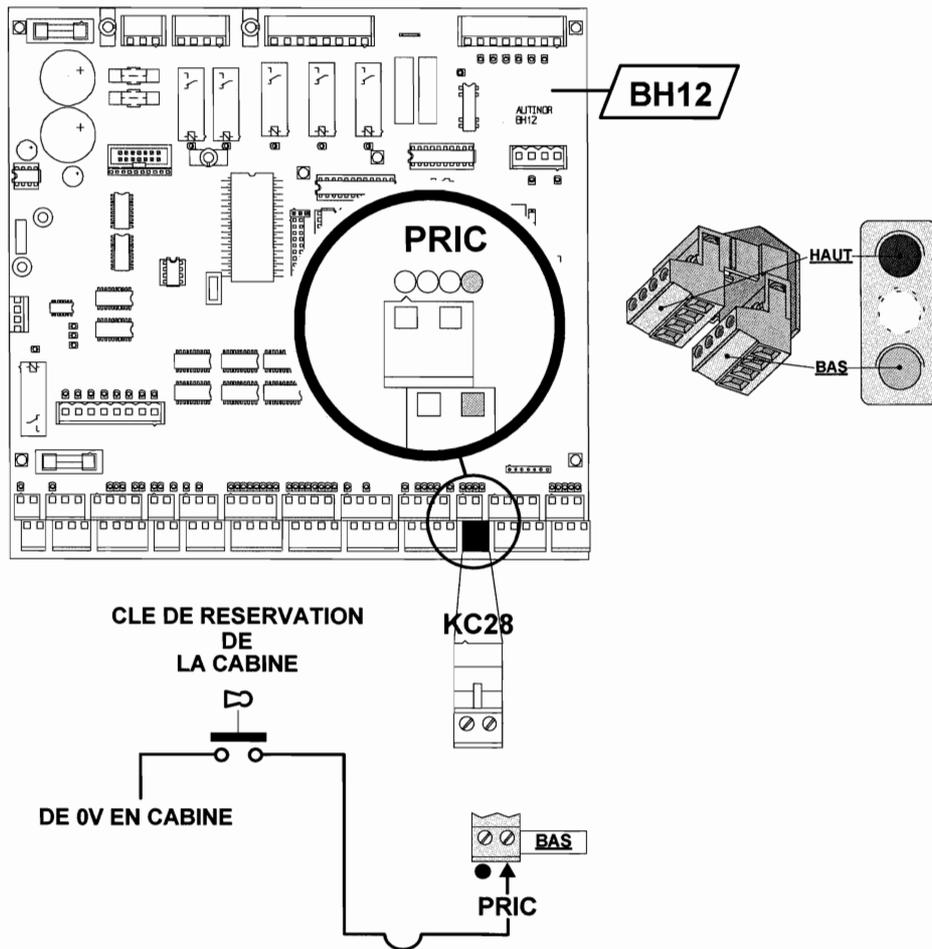


Conséquences d'une erreur de programmation des sorties SPG1, SPG2 et SPG3



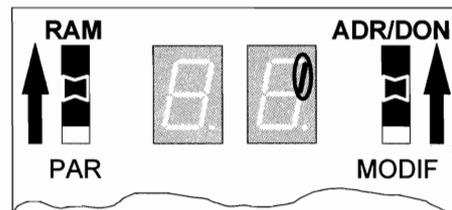
Conséquences de la surcharge de la cabine

RESERVATION DE LA CABINE « PRIORITE CABINE »

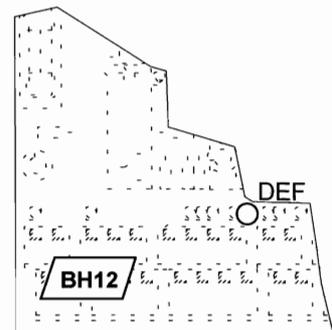
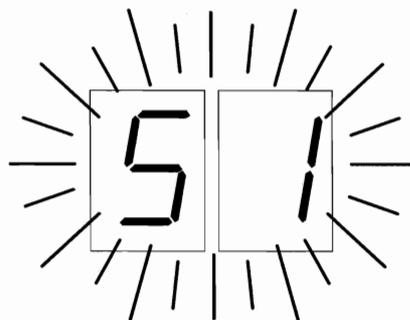


Connexion du contact de « Réservation de la cabine »

PRIC
PRiorité Cabine
 Adr. 0E
 Bât. 4



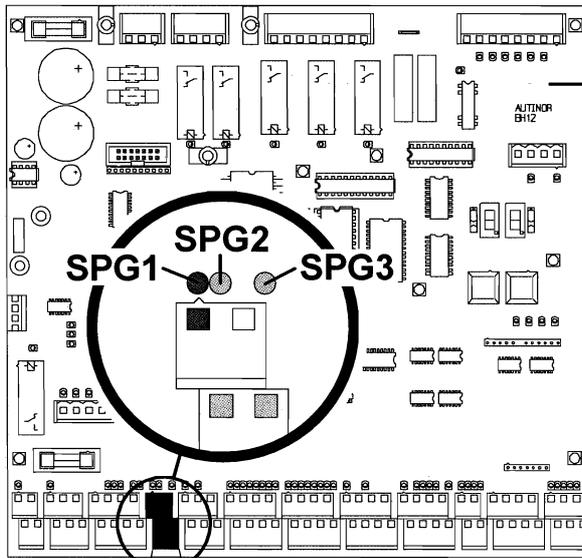
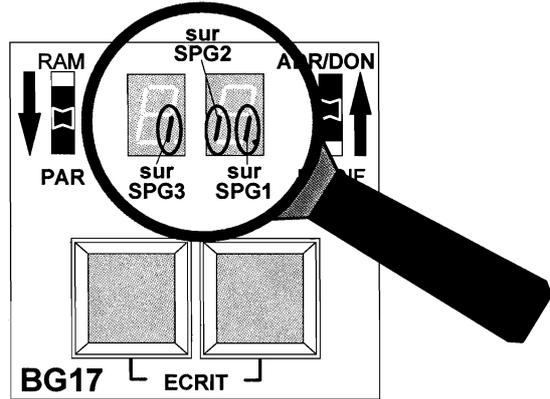
Visualisation de l'état du contact de « Réservation de la cabine »



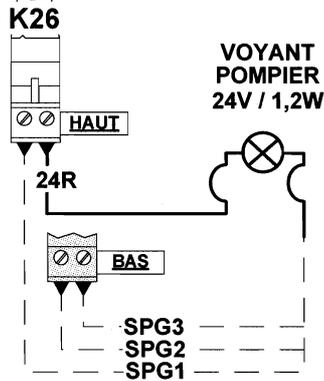
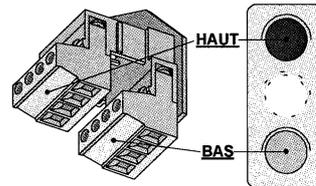
Conséquences de la réservation cabine

VOYANT POMPIER

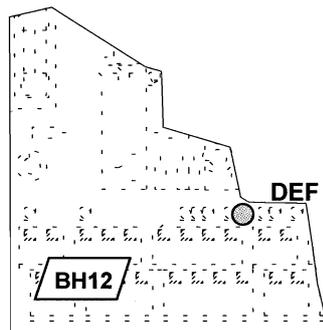
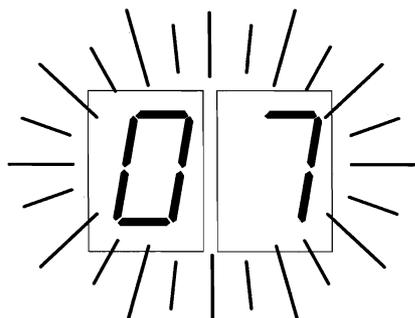
VPMP
Voyant PoMPier
sur SPGY
 Adr. 7A
 Bât. 0, 1, 2



BH12



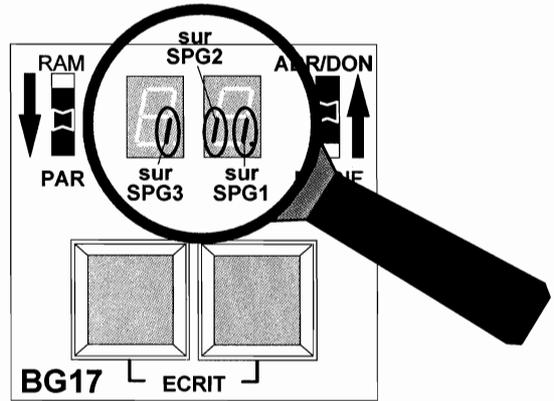
Connexion du voyant pompier



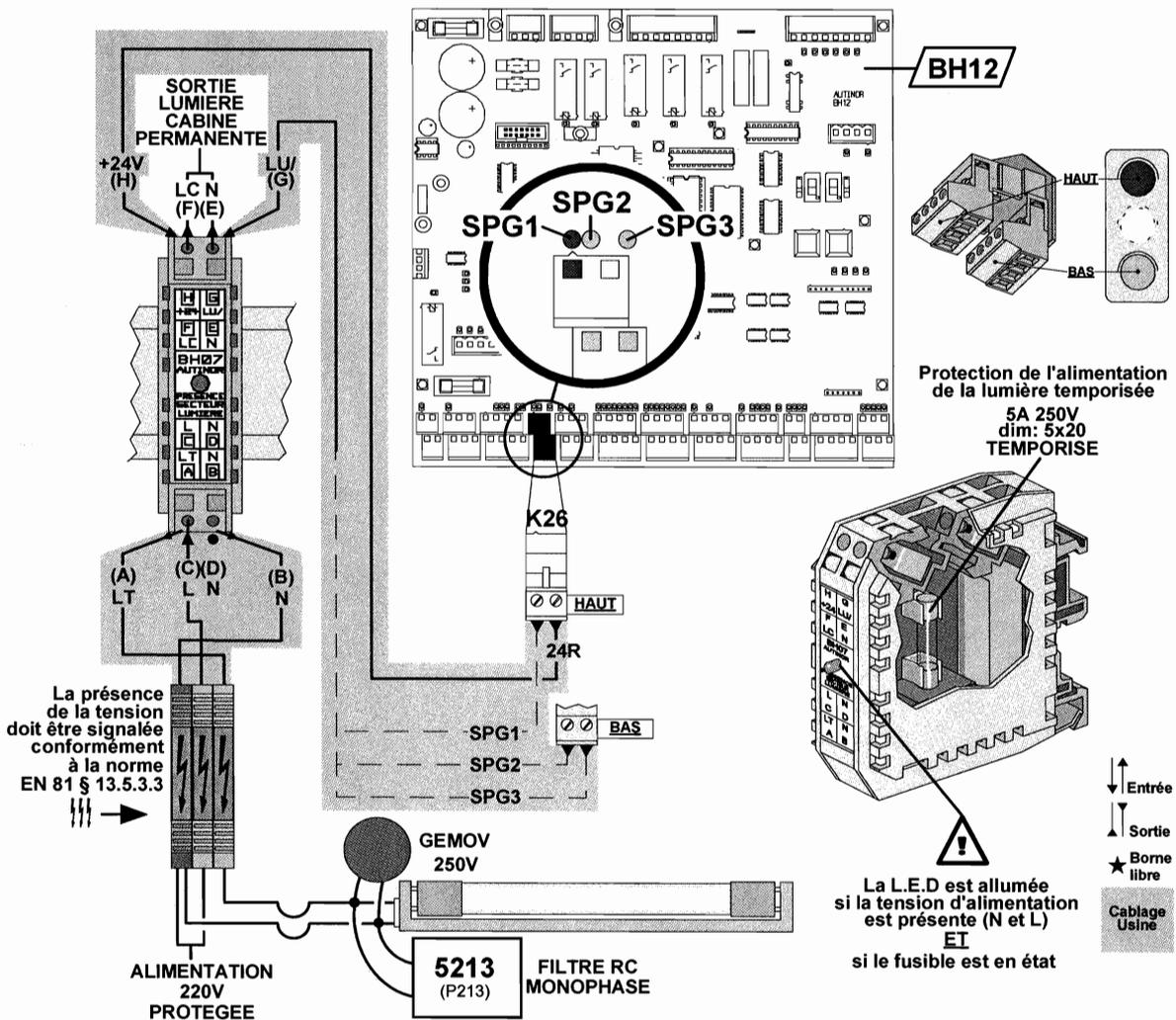
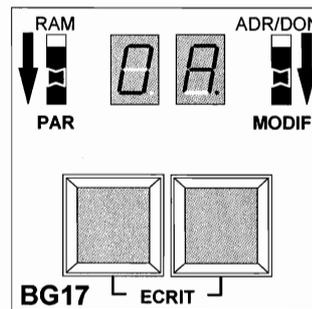
Conséquences d'une erreur de programmation des sorties SPG1, SPG2 et SPG3
 (plusieurs fonctions à la même sortie physique)

LUMIERE AUTOMATIQUE TEMPORISEE (BH07) (1/2)

LU
**Lumière
 automatique
 sur SPGZ**
 Adr. 7B
 Bât. 0, 1, 2



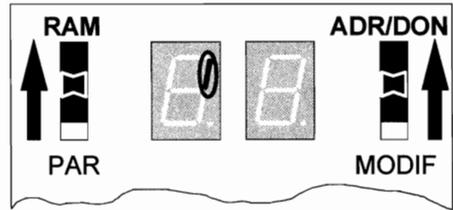
TPLU
**TemPorisation de
 LUmière
 automatique**
 Adr. 0C



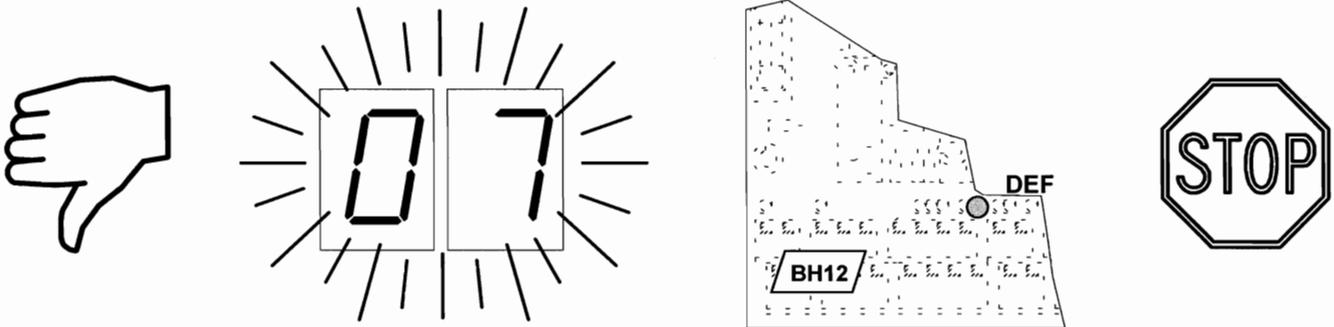
Connexion de la lumière automatique temporisée en cabine

LUMIERE AUTOMATIQUE TEMPORISEE (BH07) (2/2)

LU
**LUMière
automatique**
Adr. 13
Bât. 6



Visualisation de l'état de la lumière automatique



Conséquences d'une erreur de programmation des sorties SPG1, SPG2 et SPG3
(plusieurs fonctions à la même sortie physique)

CHAPITRE VII

PROCEDURE DE MISE EN SERVICE

PROCEDURE A SUIVRE POUR EFFECTUER LE RELEVÉ AUTOMATIQUE DES NIVEAUX (1/3)

AVANT DE COMMENCER :

Ce relevé se fait en mode **INSPECTION (INS)** et non en **Manœuvre électrique de rappel (MAN)**. Pour cela, raccorder le fil d'inspection venant du toit de cabine sur **INS** puis ponter **MAN** et **0V**.

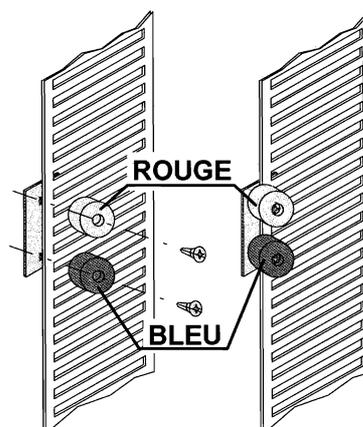
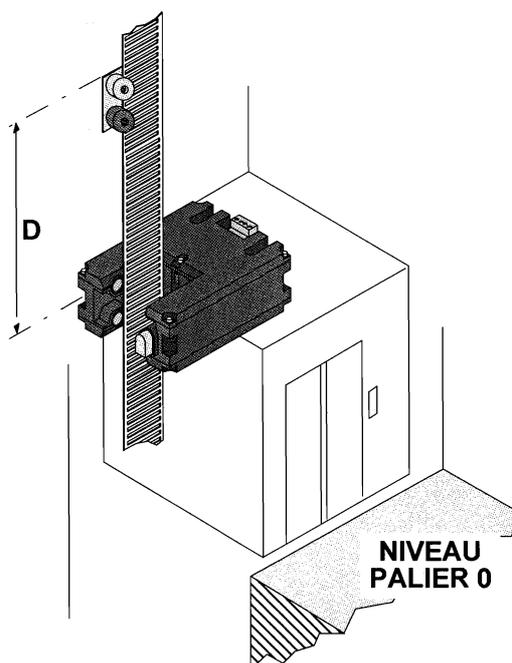
Ne pas positionner les aimants sur la bande mais les emmener avec soi, ainsi que ce manuel d'installation.

La procédure de relevé automatique des niveaux permet d'effectuer la mesure et l'écriture des niveaux dans l'équipement. A chaque niveau correspond une altitude.

Le niveau inférieur correspond à l'altitude **00 00**.

PROCEDURE A SUIVRE :

- 1) Enclencher l'interrupteur d'inspection **INS**.
- 2) Couper puis remettre l'alimentation de l'équipement Alpha HB.
- 3) Ecrire **80** à l'adresse **E0** sur l'outil de paramétrage / diagnostique coté manœuvre, petit interrupteur de gauche en bas sur **PAR**.
- 4) Monter sur le toit de cabine et descendre en inspection jusqu'au niveau le plus bas **Pile à niveau !**
- 5) Enclencher le "**STOP**" sur le toit de cabine.
- 6) Appuyer simultanément sur **GM** et **GD** durant **5 secondes**.
Il est toujours possible de corriger l'enregistrement tant que l'on ne s'est pas déplacé de plus de 20 centimètres au dessus de la dernière altitude enregistrée.
- 7) Positionner l'aimant ED au dessus du capteur O03-1 à la distance (**D**) correspondant à la distance de ralentissement souhaitée. Dans le cas d'un capteur O03-2 positionner l'aimant EM à la même distance de ralentissement (**D**) que celle conseillée pour le ED.



Positionnement de
l'aimant "ED"

PROCEDURE A SUIVRE POUR EFFECTUER LE RELEVÉ AUTOMATIQUE DES NIVEAUX (2/3)

- 8) Enlever le “ **STOP** ” sur le toit de cabine et monter en Inspection jusqu'au niveau **1 Pile à niveau !**
- 9) Enclencher le “ **STOP** ” sur le toit de cabine.
- 10) Appuyer simultanément sur **GM** et **GD** durant **5 secondes**.
Le logiciel mémorise l'altitude correspondant au niveau **1**.
- 11) Répéter les opérations **7)** à **9)** jusqu'au niveau le plus haut.
- 12) Descendre jusqu'au niveau le plus bas.
Le fait de rencontrer les aimants “ **ED** ” en descendant chargera automatiquement la distance de ralentissement utilisée pour tous les niveaux en montée comme en descente. De plus, la valeur **80** programmée à l'adresse **E0** passera à **00** afin de quitter la procédure de relevé automatique des niveaux.
- 13) Déplacer l'appareil vers la machinerie en Inspection, quitter le toit de cabine **en laissant le commutateur sur inspection**.
- 14) Couper puis remettre l'alimentation de l'équipement Alpha HB.

**Si le code de défaut 61 apparaît sur l'outil de paramétrage / diagnostic,
c'est qu'une erreur a été commise lors du relevé des niveaux
et donc qu'il faut recommencer toute la procédure...**

- 15) Si le code de défaut **61** n'apparaît pas, **couper** la chaîne des sécurités.
Recopier chaque altitude lue aux adresses **80** à **97** dans le tableau page 4 afin de permettre, plus tard, une vérification de la précision d'arrêt de l'appareil (**tableau 1**) ainsi que la distance de ralentissement lue aux adresses **d0** et **d1** (**tableau 2**).
- 16) Mettre en position **Normal** l'interrupteur d'inspection situé sur le toit de cabine.
- 17) Revenir en machinerie.
- 18) Lire le chapitre “ **Ce qu'il faut savoir avant de partir en Grande Vitesse (G.V.)** ” avant de rétablir la chaîne des sécurités afin de surveiller que l'appareil effectue son recalage correctement.

PROCEDURE A SUIVRE POUR EFFECTUER LE RELEVÉ AUTOMATIQUE DES NIVEAUX (3/3)

Tableau 1 Relevé des altitudes

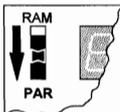
	ADRESSES POUR LES 12 NIVEAUX		ALTITUDES DES NIVEAUX	
Niveau 0 :	81	80		
Niveau 1 :	83	82		
Niveau 2 :	85	84		
Niveau 3 :	87	86		
Niveau 4 :	89	88		
Niveau 5 :	8b	8A		
Niveau 6 :	8d	8C		
Niveau 7 :	8F	8E		
Niveau 8 :	91	90		
Niveau 9 :	93	92		
Niveau 10 :	95	94		
Niveau 11 :	97	96		

Tableau 2 Relevé de la distance de ralentissement

DISTANCE DE RALENTISSEMENT EN MILLIMETRES		
Adresses	d0	d1
	milliers, centaines	dizaines, unités

**VERIFIER QUE LA DISTANCE DE RALENTISSEMENT " D " CORRESPOND A LA
DISTANCE A LAQUELLE VOUS AVEZ POSITIONNE LES AIMANTS.**

CE QU'IL FAUT SAVOIR AVANT DE PARTIR EN GV

CONCERNANT LA MANŒUVRE :

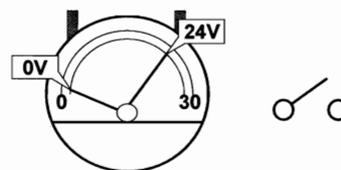
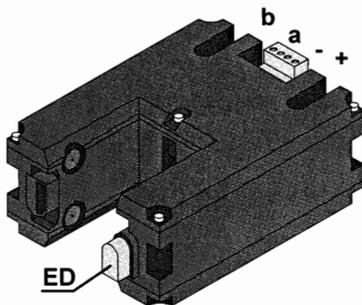
Il faut savoir à l'avance dans quel sens la cabine va partir après une remise sous tension !!!

Lorsqu'on utilise la bande et le capteur **O03**, l'aimant que l'on a placé en bas pendant le relevé automatique des niveaux joue le rôle de l'écran codé et du contact "ED" bien connu quand on travaille avec les écrans plastique.

Cet aimant agit sur le bistable "ED" monté dans le capteur **O03**.

- **Quand le contact est ouvert**, cela signifie que **la cabine est en dessous de l'aimant**. Après coupure de courant, la manœuvre Alpha HB envoie donc la cabine en montée pour croiser l'aimant qui recalera le sélecteur.

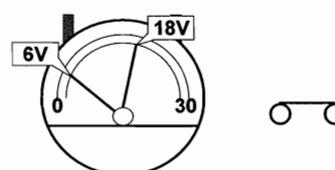
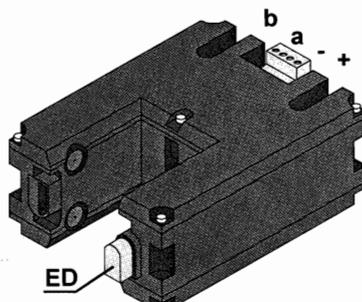
La cabine s'arrêtera au prochain niveau où elle peut ralentir avant de rejoindre le niveau principal. On peut vérifier que le contact "ED" est ouvert en mesurant, en continu, la tension entre les bornes "-" et "b" directement sur le capteur **O03**. La tension mesurée doit être d'environ **0** ou **24** Volts (selon que le faisceau B est obturé ou non).



Le contact ED est ouvert quand la tension mesurée entre le "-" et le "b", en continu, est égale à 0 ou 24 volts.

- **Quand le contact est fermé**, cela signifie que **la cabine est au dessus de l'aimant**. Après coupure de courant, la manœuvre Alpha HB envoie donc la cabine en descente afin de croiser l'aimant qui recalera le sélecteur.

La cabine s'arrêtera au niveau le plus bas avant de rejoindre le niveau principal. On peut vérifier que le contact "ED" est fermé en mesurant, en continu, la tension entre les bornes "-" et "b" directement sur le capteur **O03**. La tension mesurée doit être d'environ **6** ou **18** Volts (selon que le faisceau B est obturé ou non).



Le contact ED est fermé quand la tension mesurée entre le "-" et le "b", en continu, est égale à 6 ou 18 volts.

SI TOUTES LES VALEURS SEMBLANT COHERENTES, VOUS POUVEZ EFFECTUER VOS PREMIERS ESSAIS EN GV EN RETABLISSANT LA CHAÎNE DES SECURITES.

MODIFICATION DE LA DISTANCE DE RALENTISSEMENT

SI APRES ESSAIS, LA DISTANCE DE RALENTISSEMENT NE CONVIENT PAS, IL N'EST PAS NECESSAIRE DE REPRENDRE TOUTE LA PROCEDURE.

- 1) Enclencher l'interrupteur d'inspection **INS**
- 2) Couper puis remettre l'alimentation de l'équipement Alpha HB
- 3) Ecrire **80** à l'adresse **E0** sur l'outil de paramétrage / diagnostique de la manœuvre Alpha HB, petit interrupteur de gauche en bas sur **PAR**.
- 4) Descendre en inspection jusqu'au niveau bas, **pile à niveau**, en prenant soin d'enlever les aimants avant qu'ils ne rencontrent le capteur, si l'on était au dessus de ceux-ci lorsque l'on a écrit **80** à l'adresse **E0**.
- 5) Enclencher le « **STOP** » sur le toit de cabine.
- 6) Appuyer simultanément sur **GM** et **GD** pendant **5** secondes.
- 7) Positionner l'aimant **ED** au dessus du capteur O03 à la nouvelle distance de ralentissement souhaitée.
- 8) Enlever le « **Stop** » sur le toit de cabine et monter en inspection pour dépasser l'aimant. Redescendre en inspection pour croiser l'aimant en descente.

La nouvelle zone petite vitesse est maintenant enregistrée.

REGLAGE AUTOMATIQUE DE LA PRECISION D'ARRET EN MONTEE (ZONARM)

- 1) Placer l'ascenseur au niveau le plus bas.
Ecrire **40** à l'adresse **E0** sur la manœuvre Alpha HB, petit interrupteur de gauche en bas sur **PAR**.
Attention : Après avoir rebasculé l'interrupteur vers le haut, **E0** apparaîtra suivi de la valeur **42**.
- 2) Faire un mouvement normal en Montée à mi-course.
Quand l'appareil se sera immobilisé, la valeur **42** inscrite à l'adresse **E0** passera à **00** pour quitter la procédure de réglage automatique.

**ATTENTION, A CE MOMENT, LA CABINE N'EST PEUT ETRE PAS PILE A NIVEAU !
C'EST NORMAL... C'EST AU PROCHAIN DEPLACEMENT QUE LA CABINE
S'ARRETERA A NIVEAU.**

REGLAGE AUTOMATIQUE DE LA PRECISION D'ARRÊT EN DESCENTE (ZONARD)

- 1) Placer l'ascenseur au niveau le plus haut.
- 2) Ecrire **20** à l'adresse **E0** sur la manœuvre Alpha HB, petit interrupteur de gauche en bas sur **PAR**.

Attention : Après avoir rebasculé l'interrupteur vers le haut, **E0** apparaîtra suivi de **21**.

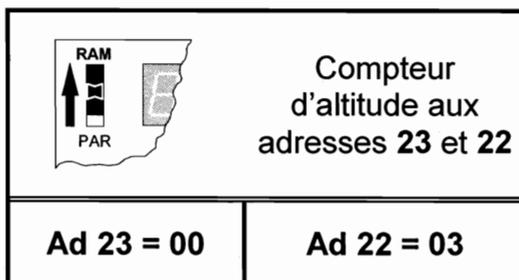
- 3) Faire un mouvement normal en descente à mi-course.

Quand l'appareil se sera immobilisé, la valeur **21** inscrite à l'adresse **E0** passera à **00** afin de quitter la procédure de réglage automatique.

**ATTENTION, A CE MOMENT, LA CABINE N'EST PEUT ETRE PAS PILE A NIVEAU !
C'EST NORMAL... C'EST AU PROCHAIN DEPLACEMENT QUE LA CABINE
S'ARRETERA A NIVEAU.**

Pour connaître la précision d'arrêt à chaque niveau, il suffit d'aller voir le compteur d'altitude en **23** et **22**, petit interrupteur de gauche vers le haut.

La valeur est exprimée en cran et en hexadécimal. **1 cran = 2 millimètres.**



Exemple :

En envoyant l'appareil tout en bas, si on lit **00** en **23** et **03** en **22** soit **0003**, cela signifie que la cabine s'est arrêtée **3** crans de comptage (environ **6 mm**) avant le but.

REGLAGE AUTOMATIQUE DE LA ZONE D'HYSTERISIS

**A FAIRE IMPERATIVEMENT SI LE NIVEAU LE PLUS BAS
EST DIFFERENT DU NIVEAU PRINCIPAL.**

- 1) Positionner l'appareil au dessus des aimants **ED**.
- 2) Ecrire **10** à l'adresse **E0** sur l'outil de paramétrage / diagnostique, petit interrupteur de gauche en bas sur **PAR**.
- 3) Faire deux mouvements normaux pour croiser les aimants **ED** dans un sens, puis dans l'autre.

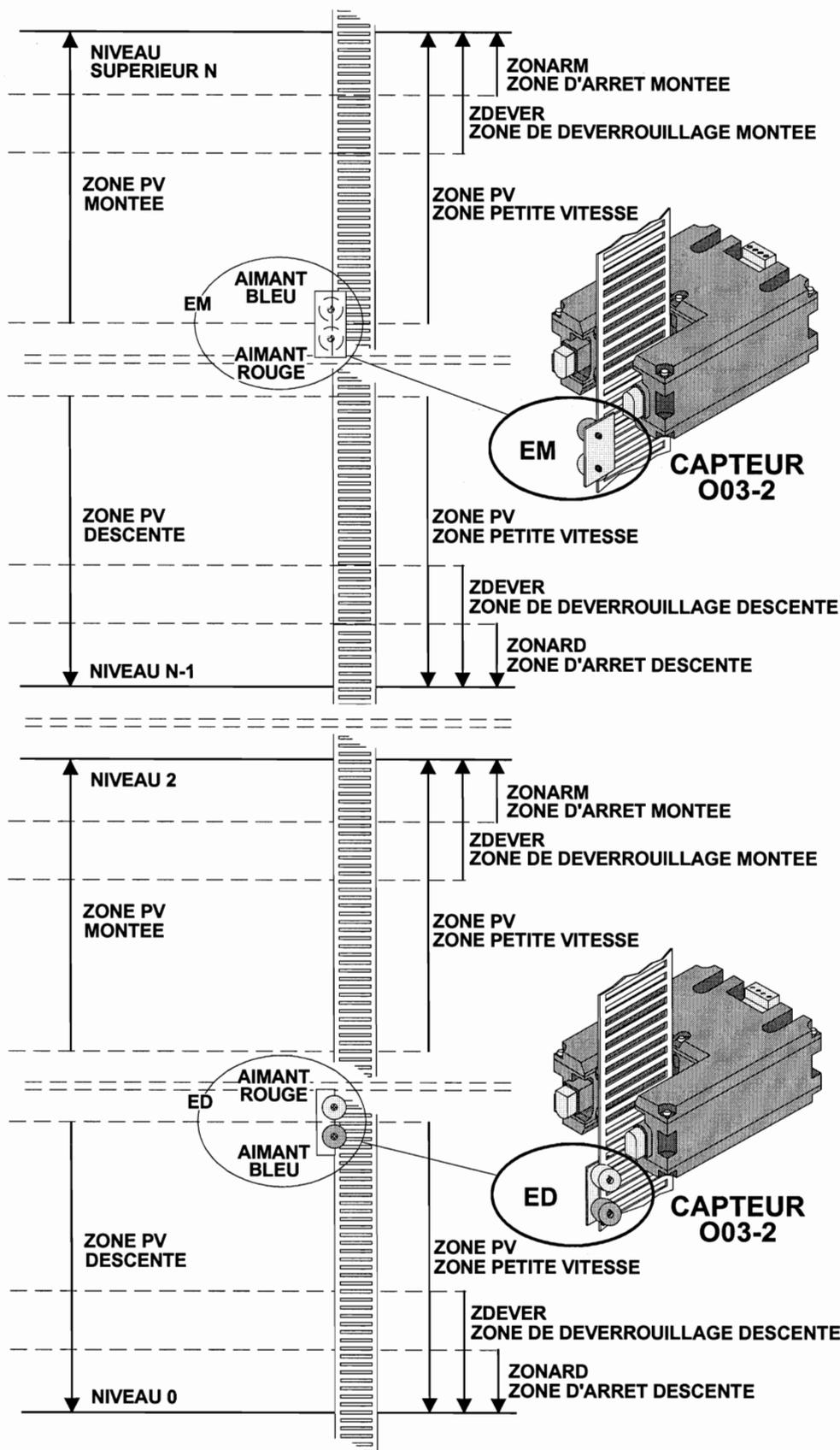
POSITIONNEMENT DES AIMANTS EM AU NIVEAU LE PLUS HAUT

Vous pouvez positionner des aimants de calage **EM** au point de ralentissement du niveau haut, cette possibilité peut être intéressante lorsque l'appareil ne croise pas fréquemment les aimants du bas.

Pour réaliser cette opération il est nécessaire de disposer des éléments ci dessous :

- Un capteur **O03-2**.
 - Une carte **BH05**, interface pour capteur **O03**.
 - Une **paire d'aimant** à positionner comme indiqué page 9.
- 1) En fonctionnement normal, lorsque l'appareil s'arrête précisément au niveau souhaité, envoyez l'ascenseur au niveau le plus haut et positionnez les aimants **EM** pour obtenir la distance de ralentissement désirée (la distance de positionnement des aimants **EM** est pratiquement **semblable** à celle des aimants **ED**).
 - 2) Si par la suite, en revenant au niveau le plus haut, l'ascenseur ne s'arrête pas à niveau, déplacez les aimants **EM** de la valeur correspondant au décalage.

POSITIONNEMENT DES AIMANTS EM SUR LA BANDE DE COMPTAGE (CAPTEUR O03-2)



PARAMETRES A AJUSTER SUR LE SITE ET TABLE DE CONVERSION

Rappel des paramètres à affiner sur le site

- Temporisation de porte 1 : A l'adresse **41** (De 2 à 255 secondes).
- Temporisation de réouverture : A l'adresse **42** (De 1 à 255 secondes).

La programmation de ces paramètres s'effectue en secondes et en hexadécimale, vous pouvez vous aider pour la conversion de la table ci dessous.

Table de conversion Hexadécimal ↔ Décimal

		Chiffre de poids faible (chiffre de droite)															
		0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F
Chiffre de poids fort (chiffre de gauche)	0	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
	1	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31
	2	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47
	3	48	49	50	51	52	53	54	55	56	57	58	59	60	61	62	63
	4	64	65	66	67	68	69	70	71	72	73	74	75	76	77	78	79
	5	80	81	82	83	84	85	86	87	88	89	90	91	92	93	94	95
	6	96	97	98	99	100	101	102	103	104	105	106	107	108	109	110	111
	7	112	113	114	115	116	117	118	119	120	121	122	123	124	125	126	127
	8	128	129	130	131	132	133	134	135	136	137	138	139	140	141	142	143
	9	144	145	146	147	148	149	150	151	152	153	154	155	156	157	158	159
	A	160	161	162	163	164	165	166	167	168	169	170	171	172	173	174	175
	B	176	177	178	179	180	181	182	183	184	185	186	187	188	189	190	191
	C	192	193	194	195	196	197	198	199	200	201	202	203	204	205	206	207
	D	208	209	210	211	212	213	214	215	216	217	218	219	220	221	222	223
	E	224	225	226	227	228	229	230	231	232	233	234	235	236	237	238	239
	F	240	241	242	243	244	245	246	247	248	249	250	251	252	253	254	255

Utilisation de la table :

Pour convertir un octet (2 chiffres) hexadécimal en décimal, repérez le chiffre hexadécimal de poids fort (le chiffre de gauche) dans la colonne de gauche de la table. Suivez la rangée correspondante vers la droite jusqu'à l'intersection avec la colonne à la partie supérieure de laquelle se trouve le chiffre hexadécimal de poids faible (le chiffre de droite). La valeur à l'intersection est l'équivalent décimal du nombre hexadécimal cherché.

Par exemple, pour convertir le nombre hexadécimal **A4** en décimal, trouvez l'intersection de la rangée qui contient **A** en première colonne, avec la colonne qui contient **4** en partie supérieure. L'équivalent décimal de **A4** est la valeur à l'intersection, c'est-à-dire **164**.

Pour convertir un nombre décimal en hexadécimal, cherchez le nombre décimal dans la table. Le nombre hexadécimal correspondant est le nombre composé, de gauche à droite, du chiffre hexadécimal figurant dans la première colonne de la rangée dans laquelle vous avez trouvé le nombre décimal, et du chiffre hexadécimal qui figure à la ligne supérieure de la colonne dans laquelle vous avez trouvé le nombre décimal.

Par exemple, pour trouver l'équivalent hexadécimal de **206**, cherchez cette valeur dans la table ; son équivalent hexadécimal est **CE**.

Table d'addition hexadécimales**Résultat en Hexadécimal**

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F
0	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F
1	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F	10
2	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F	10	11
3	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F	10	11	12
4	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F	10	11	12	13
5	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F	10	11	12	13	14
6	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F	10	11	12	13	14	15
7	7	8	9	A	B	C	D	E	F	10	11	12	13	14	15	16
8	8	9	A	B	C	D	E	F	10	11	12	13	14	15	16	17
9	9	A	B	C	D	E	F	10	11	12	13	14	15	16	17	18
A	A	B	C	D	E	F	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19
B	B	C	D	E	F	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	1A
C	C	D	E	F	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	1A	1B
D	D	E	F	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	1A	1B	1C
E	E	F	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	1A	1B	1C	1D
F	F	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	1A	1B	1C	1D	1E

Résultat en décimal

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F
0	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
1	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16
2	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17
3	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18
4	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19
5	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20
6	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21
7	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22
8	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23
9	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24
A	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25
B	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26
C	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27
D	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28
E	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29
F	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30

Utilisation de la table :

Pour additionner 2 chiffres hexadécimaux, repérez l'un des chiffres dans la colonne de gauche de la table. Suivez la rangée correspondante vers la droite jusqu'à l'intersection avec la colonne à la partie supérieure de laquelle se trouve le second chiffre. La valeur à l'intersection est la somme cherchée.

Par exemple, pour additionner les nombres hexadécimaux **A** et **4** trouvez l'intersection de la rangée qui contient **A** en première colonne, avec la colonne qui contient **4** en partie supérieure. La somme de **A** et **4** est la valeur à l'intersection, c'est-à-dire **E**.

Si vous devez additionner des nombres hexadécimaux à 2 chiffres, procédez chiffre par chiffre de la droite vers la gauche, et n'oubliez pas la retenue équivalente. Par exemple, pour additionner les nombres hexadécimaux **1A** et **B2**, ajoutez **A** à **C** (résultat **16** hexadécimal), qui donne donc une retenue égale à **1**, puis ajoutez **1** et **B** (résultat égal à **C**), auquel vous ajouterez la retenue **1** pour obtenir le résultat final **D6**.

La table supérieure fournit le résultat en hexadécimal, la table inférieure le fournit en décimal.

Tables de multiplication hexadécimales**Résultat en Hexadécimal**

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F
2	0	2	4	6	8	A	C	E	10	12	14	16	18	1A	1C	1E
3	0	3	6	9	C	F	12	15	18	1B	1E	21	24	27	2A	2D
4	0	4	8	C	10	14	18	1C	20	24	28	2C	30	34	38	3C
5	0	5	A	F	14	19	1E	23	28	2D	32	37	3C	41	46	4B
6	0	6	C	12	18	1E	24	2A	30	36	3C	42	48	4E	54	5A
7	0	7	E	15	1C	23	2A	31	38	3F	46	4D	54	5B	62	69
8	0	8	10	18	20	28	30	38	40	48	50	58	60	68	70	78
9	0	9	12	1B	24	2D	36	3F	48	51	5A	63	6C	75	7E	87
A	0	A	14	1E	28	32	3C	46	50	5A	64	6E	78	82	8C	96
B	0	B	16	21	2C	37	42	4D	58	63	6E	79	84	8F	9A	A5
C	0	C	18	24	30	3C	48	54	60	6C	78	84	90	9C	A8	B4
D	0	D	1A	27	34	41	4E	5B	68	75	82	8F	9C	A9	B6	C3
E	0	E	1C	2A	38	46	54	62	70	7E	8C	9A	A8	B6	C4	D2
F	0	F	1E	2D	3C	4B	5A	69	78	87	96	A5	B4	C3	D2	E1

Résultat en Décimal

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
2	0	2	4	6	8	10	12	14	16	18	20	22	24	26	28	30
3	0	3	6	9	12	15	18	21	24	27	30	33	36	39	42	45
4	0	4	8	12	16	20	24	28	32	36	40	44	48	52	56	60
5	0	5	10	15	20	25	30	35	40	45	50	55	60	65	70	75
6	0	6	12	18	24	30	36	42	48	54	60	66	72	78	84	90
7	0	7	14	21	28	35	42	49	56	63	70	77	84	91	98	105
8	0	8	16	24	32	40	48	56	64	72	80	88	96	104	112	120
9	0	9	18	27	36	45	54	63	72	81	90	99	108	117	126	135
A	0	10	20	30	40	50	60	70	80	90	100	110	120	130	140	150
B	0	11	22	33	44	55	66	77	88	99	110	121	132	143	154	165
C	0	12	24	36	48	60	72	84	96	108	120	132	144	156	168	180
D	0	13	26	39	52	65	78	91	104	117	130	143	156	169	182	195
E	0	14	28	42	56	70	84	98	112	126	140	154	168	182	196	210
F	0	15	30	45	60	75	90	105	120	135	150	165	180	195	210	225

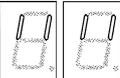
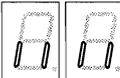
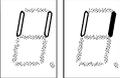
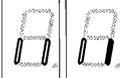
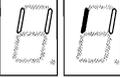
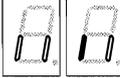
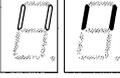
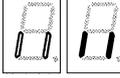
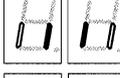
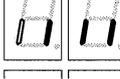
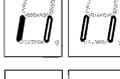
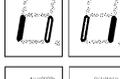
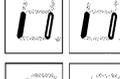
Utilisation de la table :

Pour multiplier 2 chiffres hexadécimaux, repérez l'un des chiffres dans la colonne de gauche de la table. Suivez la rangée correspondante vers la droite jusqu'à l'intersection avec la colonne à la partie supérieure de laquelle se trouve le second chiffre. La valeur à l'intersection est le produit cherché.

La table supérieure fournit le résultat en hexadécimal, la table inférieure le fournit en décimal.

Par exemple, le produit des nombres hexadécimaux **A** et **6** est **3C** en hexadécimal et **60** en décimal.

Table de conversion pour affichage en bâtonnets

<i>Hexadécimal</i>		<i>Décimal</i>		<i>Hexadécimal</i>		<i>Décimal</i>
0		0		0		0
10		16		1		1
20		32		2		2
30		48		3		3
40		64		4		4
50		80		5		5
60		96		6		6
70		112		7		7
80		128	+	8		8
90		144		9		9
A0		160		A		10
B0		176		B		11
C0		192		C		12
D0		208		D		13
E0		224		E		14
F0		240		F		15

Pour obtenir la valeur **décimale** équivalente à une configuration de bâtonnets, relevez dans la table la valeur équivalant aux bâtonnets supérieurs et ajoutez-y la valeur équivalant aux bâtonnets inférieurs. Par exemple :

$$\begin{array}{r}
 \begin{array}{c} \img alt="7-segment display showing 182" data-bbox="128 858 203 893"/> \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array} \\
 = \\
 \begin{array}{c} \img alt="7-segment display showing 176" data-bbox="365 858 440 893"/> \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array} \\
 = \quad \mathbf{176}
 \end{array}
 \quad + \quad
 \begin{array}{c} \img alt="7-segment display showing 6" data-bbox="554 858 629 893"/> \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array}
 \quad = \quad
 \mathbf{6}
 \quad = \quad
 \mathbf{182}
 \end{array}$$



AUTINOR

Liste des

- *PARAMETRES*
- *ENTREES*
- *SORTIES*
- *DEFAULTS*

en Alpha 12

AVERTISSEMENT

Ce document est réputé exact à la date de parution. Il est lié à la version du logiciel indiquée en page de couverture, toutefois cette version peut évoluer sans influencer le contenu de la présente documentation qui pourra être modifié sans préavis.

Les informations qu'il contient ont été scrupuleusement contrôlées. Cependant **AUTINOR** décline toute responsabilité en cas d'erreur ou d'omission.

Si vous constatez une inexactitude ou une imprécision, si vous avez des suggestions, vous pouvez communiquer vos remarques par écrit (courrier, télécopie ou Email) à :

Société **AUTINOR** - Service documentation
Z.A. Les Marlières
59710 AVELIN
 [33] 03-20-62-56-00
 [33] 03-20-62-56-41
 autinor@autinor.com

Cette documentation est la propriété de la société **AUTINOR** auprès de laquelle elle peut être achetée (à l'adresse ci-dessus). Elle peut néanmoins être librement reproduite pour communiquer les informations qu'elle contient à toute personne dont la fonction le justifie.

Seule sa reproduction intégrale, sans addition ni suppression est autorisée.

En cas de citations devront, au moins, être mentionnés :

- le nom de la société **AUTINOR**,
- la version du logiciel auquel elle correspond,
- le numéro et la date de l'édition originale.

TABLE DES MATIERES

DEFINITION DES PARAMETRES	20
DEFINITION DES ENTREES	51
DEFINITION DES SORTIES	59
TABLE DE CONVERSION HEXADECIMAL \Leftrightarrow DECIMAL	65
TABLEAU DES PARAMETRES (1/2).....	66
TABLEAU DES ENTREES / SORTIES	68
LISTE DES CODES DE DEFAUTS (1/3)	69

DEFINITION DES PARAMETRES

Pour visualiser et éventuellement modifier des paramètres, il faut mettre le petit switch de gauche vers le bas c'est-à-dire en position **PAR**.

Devant le mot **ADRESSE**, nous faisons figurer la position dans laquelle doit se trouver le petit switch : **PAR** = vers le bas et **RAM** = vers le haut. Nous définissons le contenu des paramètres et il faut de ce fait **mettre le petit switch vers le bas**.

En bas à droite du digit de droite, apparaît alors un point.

- PAR Adresse **00: CDDEF** (Code du Dernier DEFaut).

Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, la Série Alpha écrit le **code du dernier défaut**.

- PAR Adresse **01: CADDEF** (Code de l'Avant Dernier DEFaut).

Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, la Série Alpha écrit le **code de l'avant-dernier défaut**.

- PAR Adresse **02**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Voir l'Adresse 63 pour modifier les valeurs.

LES BÂTONNETS DE L'ADRESSE 02 NE PEUVENT PAS ÊTRE MODIFIÉS DIRECTEMENT !!!

Bâtonnet **7: REGUL** (REGULation).

On programme le bâtonnet **7** à **1** si la Série Alpha est destinée à piloter une régulation de vitesse INDEPENDANTE.

On programme le bâtonnet **7** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **6**: NON UTILISE.

Bâtonnet **5: ISO** (ISOnivelage).

AUTINOR programme le bâtonnet **5** à **1** si la Série Alpha est destinée à gérer l'option ISO-nivelage (portes ouvertes comme portes fermées).

AUTINOR programme le bâtonnet **5** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **4: RMLIFT** (Régulation MLIFT).

On programme le bâtonnet **4** à **1** si la Série Alpha est destinée à piloter une régulation de vitesse à variation de fréquence "MLift".

On programme le bâtonnet **4** à **0** dans le cas contraire.

DEFINITION DES PARAMETRES

Bâtonnet **3**: NON UTILISE

Bâtonnet **2**: NON UTILISE

Bâtonnet **1**: **OUAVAR** (Ouverture Avant Arrêt).

On programme le bâtonnet **1** à **1** si la Série Alpha est destinée à piloter un système d'ouverture avant arrêt et donc à gérer un dispositif de pontage de la chaîne des sécurités au niveau des portes.

On programme le bâtonnet **1** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **0**: NON UTILISE.

• PAR Adresse **03**: **NBOPER** (NomBre D'OPERATEURS).

A cette adresse, on programme le nombre d'opérateurs de portes à gérer.

La Série Alpha ne pouvant gérer qu'une seule porte automatique, seules les valeurs 00, 01 peuvent être programmées.

• PAR Adresse **04**: **NIVSUP** (NIVEau SUPérieur).

Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, AUTINOR programme le niveau supérieur de l'installation (nombre total de niveaux moins un, donc 1 à 11).

Correspondance entre les nombres décimaux et hexadécimaux de 00 à 11 00 à 0b

00 décimal = 00 hex	06 décimal = 06 hex
01 décimal = 01 hex	07 décimal = 07 hex
02 décimal = 02 hex	08 décimal = 08 hex
03 décimal = 03 hex	09 décimal = 09 hex
04 décimal = 04 hex	10 décimal = 0A hex
05 décimal = 05 hex	11 décimal = 0b hex

DEFINITION DES PARAMETRES

- PAR Adresse **05: NIVINF** (NIVeau INFérieur).

Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme le niveau inférieur (de 00 à 10)

En Série Alpha, on programme 00

- PAR Adresse **06: NIVPRIN** (NIVeau PRINcipal).

Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme le niveau principal ou de recalage (de 0 à 11).

Le niveau de recalage est le même que le niveau principal ainsi que le niveau pompier.

On rappelle que dans le jargon AUTINOR, le niveau le plus bas est le niveau 0.

- si le niveau de recalage est au niveau 0 (RC ou sous-Sol), alors programmez 0.
- si le niveau de recalage est au niveau 1, alors programmez 1.
- si le niveau de recalage est au niveau 2, alors programmez 2.
- etc ...
- si le niveau de recalage est au niveau 11, alors programmez 11.

Correspondance entre les nombres décimaux et hexadécimaux de 00 à 11 00 à 0b

00 décimal = 00 hex	06 décimal = 06 hex
01 décimal = 01 hex	07 décimal = 07 hex
02 décimal = 02 hex	08 décimal = 08 hex
03 décimal = 03 hex	09 décimal = 09 hex
04 décimal = 04 hex	10 décimal = 0A hex
05 décimal = 05 hex	11 décimal = 0b hex

DEFINITION DES PARAMETRES

- PAR Adresse **07**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **7**: **BLOCAG** (BLOCAGe).

On programme le bâtonnet **7** à **1** si la Série Alpha est destinée à travailler en blocage.
On programme le bâtonnet **7** à **0** si la Série Alpha est destinée à travailler en collective.

Bâtonnet **6**: **DCOPRO** (Défauts COntacteurs PROvisoires).

On programme le bâtonnet **6** à **1** si on souhaite que la Série Alpha rende les défauts contacteurs provisoires.

Si c'est le cas, lorsqu'un défaut contacteur apparaît, la Série Alpha attend 6 secondes puis essaie de repartir sur un nouvel ordre.

On programme le bâtonnet **6** à **0** si la Série Alpha rendent les défauts contacteurs définitifs.

Bâtonnet **5**: **OPTSP** (OPTion Suspension Palière).

On programme le bâtonnet **5** à **1** si la suspension palière provisoire est demandée.

Rappel : Ce dispositif est une mémorisation systématique d'une action sur les dispositifs d'arrêt d'urgence (coupure du 6) durant le déplacement de la cabine. En cas de paroi lisse, il permet l'utilisation d'un bouton à action fugitive comme dispositif d'arrêt en cabine. Il constitue, en outre, le seul moyen de contrôle efficace du dispositif de protection de seuil à rayon lumineux. Seule une nouvelle action sur un bouton d'envoi de cabine provoquera le départ et rendra possible ultérieurement les appels. Cette mémorisation, diagnostiquée par le défaut 23, ne s'effectue pas lorsque la cabine est à l'arrêt à l'étage.

On programme le bâtonnet **5** à **0** si la suspension palière provisoire n'est pas demandée.

Bâtonnet **4**: **OPTMAN** (OPTion MANœuvre de Rappel).

On programme le bâtonnet **4** à **1** lorsqu'on souhaite que la Série Alpha traite la manœuvre de rappel en machinerie.

On programme le bâtonnet **4** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **3**: **OPREVM** (OPTion REVision en Montée).

On programme le bâtonnet **3** à **1** lorsqu'on souhaite que la Série Alpha autorise un mouvement MONTEE en inspection directement après un 'Reset', alors que la cabine se trouve au-dessus du contact ED (Extrême descente).

On ne cale pas le sélecteur si on rencontre l'écran codé.

On programme le bâtonnet **3** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **2**: **MPVHZ** (Mouvement PV Hors Zone).

On programme le bâtonnet **2** à **1** lorsqu'on souhaite autoriser un mouvement PV hors zone de déverrouillage.

Cette possibilité est appréciable en régulation lorsqu'on sort d'inspection du toit de la cabine et qu'on fait un appel palier pour monter dedans.

Si la cabine est arrêtée dans la zone PV au moment où on fait l'appel et que l'option est programmée, alors elle rejoindra le niveau ce qui pose parfois des problèmes selon le type de régulation. Si l'option n'est pas programmée, elle ne bouge pas et seul un mouvement qui commence par la GV sera autorisé.

On programme le bâtonnet **2** à **0** si on ne souhaite pas une telle réaction.

DEFINITION DES PARAMETRES

Bâtonnet **1**: **OPED** (OPTion ED).

On programme le bâtonnet **1** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser le contact ED dans le cas de fosses réduites.

On programme le bâtonnet **1** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **0**: **OUPRE** (OUVerture sur PREsence).

On programme le bâtonnet **0** à **1** lorsqu'on souhaite que la porte qui est en train de se fermer se réouvre sur l'appel palier du niveau où se trouve la cabine et bien évidemment uniquement si on a appuyé sur le bouton d'appel correspondant à l'orientation. (Réouverture sur présence).

On programme le bâtonnet **0** à **0** dans le cas contraire.

- PAR Adresse **08**: pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **7**: **2V** (2 Vitesses).

On programme le bâtonnet **7** à **1** si la Série Alpha est destinée à piloter un moteur 2 vitesses.

On programme le bâtonnet **7** à **0** si la Série Alpha est destinée à piloter un moteur 1 vitesse.

Bâtonnet **7**: **RECAV1** (RECAlage en V1) Avec la bande Alu.

On programme le bâtonnet **7** à **1** si la Série Alpha effectue son recalage en Vitesse V1.

On programme le bâtonnet **7** à **0** si la Série Alpha effectue son recalage en Vitesse V2.

Bâtonnet **6**: **APCL** (Appels Paliers CLignotant).

On programme le bâtonnet **6** à **1** si on souhaite faire clignoter les quittances palières.

On programme le bâtonnet **6** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **5**: **FLCLIG** (FLèches CLIGNotantes).

On programme le bâtonnet **5** à **1** si on souhaite que les flèches de sens ou prochain départ (voir aussi Bât 4) **CLIGNOTENT**.

On programme le bâtonnet **5** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **4**: **FLPDP** (FLèches Prochain DéPart).

On programme le bâtonnet **4** à **1** si on souhaite avoir les flèches prochain départ.

On programme le bâtonnet **4** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **3**: **EFFNSEL** (EFFacement Non SElectif).

On programme le bâtonnet **3** à **1** lorsqu'on souhaite que les 2 quittances montée et descente s'effacent lorsque la cabine arrive à niveau et ce, quelle que soit sa provenance. Cette programmation est indispensable lorsqu'on raccorde l'unique bouton du palier principal sur la montée ou sur la descente dans le cas de site configuré en collective descente avec sous-sol.

On programme le bâtonnet **3** à **0** dans le cas contraire.

DEFINITION DES PARAMETRES

Bâtonnet **2**: NON UTILISE

Bâtonnet **1**: **IPF** (Isonivelage Portes Fermées).

On programme le bâtonnet 1 à 1 si on souhaite que la Série Alpha effectue un **Isonivelage portes fermées**.

Cette fonction est à programmer en relation avec le PAR adresse **02** ou **63** - bâtonnet **5**.

On programme le bâtonnet 1 à 0 dans le cas contraire.

Bâtonnet **0**: **IPO** (Isonivelage Portes Ouvertes).

On programme le bâtonnet 0 à 1 si on souhaite que la Série Alpha effectue un **Isonivelage portes ouvertes** et donc à gérer un dispositif de pontage des sécurités de portes.

Cette fonction est à programmer en relation avec le PAR adresse **02** ou **63** - bâtonnet **5**.

On programme le bâtonnet 0 à 0 dans le cas contraire.

- PAR Adresse **09**: pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **7**: **GONGAR** (GONG à l'Arrêt).

On programme le bâtonnet 7 à 1 si on souhaite que la sortie **Gong s'active lorsque l'appareil s'immobilise**.

On programme le bâtonnet 7 à 0 si on souhaite que la sortie **Gong s'active au passage petite vitesse**.

Bâtonnet **6**: **IGPPRO** (IntéGrateur Porte PROvisoire).

On programme le bâtonnet 6 à 1 si on souhaite rendre provisoire le défaut d'intégrateur de portes.

On programme le bâtonnet 6 à 0 dans le cas contraire.

Bâtonnet **5**: **IGV** (Inspection en Grande Vitesse).

On programme le bâtonnet 5 à 1 si on souhaite que la vitesse d'inspection soit la grande vitesse (souvent en manœuvre Hydraulique).

On programme le bâtonnet 5 à 0 dans le cas contraire.

Bâtonnet **4**: **PFLSGV** (Pas de FLèches de Sens en GV).

On programme le bâtonnet 4 à 1 si on souhaite que les flèches de sens ne soient pas activées pendant la grande vitesse.

On programme le bâtonnet 4 à 0 dans le cas contraire.

Bâtonnet **3**: **OPTPOM** (OPTion POMpier).

On programme le bâtonnet 3 à 1 si on souhaite que la Série Alpha gère la fonction POMPIER.

On programme le bâtonnet 3 à 0 dans le cas contraire.

Dans ce cas de la Série Alpha ignore l'état de l'entrée POM

DEFINITION DES PARAMETRES

Bâtonnet **2**: **MHSPF** (Mise Hors Service Portes Fermées).

On programme le bâtonnet **2** à **1** pour qu'en arrivant au niveau de mise hors service, les portes s'ouvrent puis se referment définitivement jusqu'à ce que l'on quitte la fonction.

On programme le bâtonnet **2** à **0** pour qu'après la mise hors service, la cabine stationne portes ouvertes.

Bâtonnet **1** et **0**: **TYPOMP** (TYpe de POMPIer)

On programme à ces 2 bâtonnets le code du type de pompier que l'on souhaite utiliser.
Rappel du code des différents types de pompier.

		Bât 1	Bât 0
le pompier FRANÇAIS	... code 00 ...	ETEINT	ETEINT
le pompier SUISSE	... code 10 ...	ALLUME	ETEINT
le pompier ANGLAIS	... code 01 ...	ETEINT	ALLUME

• PAR Adresse **0A**: **TIG** (Tempo d'Intégrateur).

Pratique de visualiser en chiffre Hexadécimal.

A cette adresse, on programme la temporisation d'intégrateur en secondes et en hexadécimal.

On peut programmer une valeur qui va de 02 à 45 secondes.

Si une valeur inférieure à 2 secondes est programmée, la Série Alpha force la valeur à 02 secondes (Norme).

Si une valeur supérieure à 45 secondes est programmée, la Série Alpha force la valeur à 45 secondes (Norme).

Voir à la page **65** la correspondance entre les nombres décimaux et hexadécimaux de 00 à 255 00 to FF.

• PAR Adresse **0b**: **TPV** (Tempo Petite Vitesse).

Pratique de visualiser en chiffre Hexadécimal.

A cette adresse, on programme la temporisation de petite vitesse de 3 à 255 secondes.

Voir à la page **65** la correspondance entre les nombres décimaux et hexadécimaux de 00 à 255 00 to FF.

• PAR Adresse **0C**: **TPLU** (TemPo LUmière Automatique).

Pratique de visualiser en chiffre Hexadécimal.

A cette adresse, on programme la temporisation de la lumière automatique en seconde et en hexadécimal.

On peut programmer une valeur comprise entre 02 et 255 secondes

Voir à la page **65** la correspondance entre les nombres décimaux et hexadécimaux de 00 à 255 00 to FF.

DEFINITION DES PARAMETRES

• PAR Adresse **0d**: **TINS** (Tempo d'INSpection).

Pratique de visualiser en chiffre Hexadécimal.

A cette adresse, on programme la durée maximale, en seconde et en hexadécimal, pendant laquelle on peut tourner en inspection.

On peut programmer une valeur comprise entre 01 et 255 secondes

Si on s'arrête et qu'on repart, on dispose à nouveau de cette durée maximale.

Si la Série Alpha interrompt le mouvement parce qu'on a dépassé le temps programmé, il faudra alors attendre un moment équivalent à cette temporisation avant de pouvoir repartir en inspection.

Le comportement est le même en manœuvre de rappel.

Si la temporisation de révision est programmée à 0 alors la limitation de déplacement en inspection n'existe pas.

Voir à la page 65 la correspondance entre les nombres décimaux et hexadécimaux de 00 à 255 00 to FF.

• PAR Adresse **0E**: **TCAPGV** (Tempo CAPteur en Grande Vitesse).

Pratique de visualiser en chiffre Hexadécimal.

A cette adresse, on programme la temporisation maximum pendant laquelle un faisceau du capteur peut être obturé en Grande Vitesse.

On peut programmer une valeur qui va de 02 à 25,5 secondes par bonds de 0,1 seconde.

Si on programme une valeur inférieure à 2 secondes (20 dixièmes de seconde), la Série Alpha force la valeur de 2 secondes.

Voir à la page 65 la correspondance entre les nombres décimaux et hexadécimaux de 00 à 255 00 to FF.

• PAR Adresse **0F**: **TCAPPV** (Tempo CAPteur en Petite Vitesse).

Pratique de visualiser en chiffre Hexadécimal.

A cette adresse, on programme la temporisation maximum pendant laquelle un faisceau du capteur peut être obturé en Grande Vitesse.

On peut programmer une valeur qui va de 03 à 25,5 secondes par bonds de 0,1 seconde.

Si on programme une valeur inférieure à 3 secondes (30 dixièmes de seconde), la Série Alpha force la valeur de 3 secondes.

Voir à la page 65 la correspondance entre les nombres décimaux et hexadécimaux de 00 à 255 00 to FF.

• PAR Adresse **10**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **0** à **7**: Masques des envois cabine 0 à 7

A cette adresse, on programme ou non la desserte du niveau par la cabine.

On programme le bâtonnet correspondant au niveau à **1** si l'on désire que la Série Alpha **autorise la desserte de ce niveau**.

On programme le bâtonnet correspondant au niveau à **0** si l'on désire que la Série Alpha **n'autorise pas la desserte de ce niveau**.

DEFINITION DES PARAMETRES

- PAR Adresse **11**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **0** à **3**: Masques des envois cabine 8 à 11.

A cette adresse, on programme ou non la desserte du niveau par la cabine.

On programme le bâtonnet correspondant au niveau à **1** si l'on désire que la Série Alpha **autorise la desserte de ce niveau**.

On programme le bâtonnet correspondant au niveau à **0** si l'on désire que la Série Alpha **n'autorise pas la desserte de ce niveau**.

- PAR Adresse **12**: NON UTILISE

- PAR Adresse **13**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **0** to **7**: Masque des appels paliers en montée 0 à 7

A cette adresse, on programme ou non l'appel palier pour monter.

On programme le bâtonnet correspondant au niveau à **1** si l'on désire que la Série Alpha **autorise l'appel palier pour monter**.

On programme le bâtonnet correspondant au niveau à **0** si l'on désire que la Série Alpha **n'autorise pas l'appel palier pour monter**.

- PAR Adresse **14**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **0** à **2**: Masque des appels paliers en montée 8 à 10

A cette adresse, on programme ou non l'appel palier pour monter.

On programme le bâtonnet correspondant au niveau à **1** si l'on désire que la Série Alpha **autorise l'appel palier pour monter**.

On programme le bâtonnet correspondant au niveau à **0** si l'on désire que la Série Alpha **n'autorise pas l'appel palier pour monter**.

- PAR Adresse **15**: NON UTILISE

- PAR Adresse **16**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **1** à **7**: Masque des appels paliers en descente 1 à 7.

A cette adresse, on programme ou non l'appel palier pour descendre.

On programme le bâtonnet correspondant au niveau à **1** si l'on désire que la Série Alpha **autorise l'appel palier pour descendre**.

On programme le bâtonnet correspondant au niveau à **0** si l'on désire que la Série Alpha **n'autorise pas l'appel palier pour descendre**.

DEFINITION DES PARAMETRES

- PAR Adresse **17**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **0** à **3**: Masque des appels paliers en descente 8 à 11

A cette adresse, on programme ou non l'appel palier pour descendre.

On programme le bâtonnet correspondant au niveau à **1** si l'on désire que la Série Alpha **autorise l'appel palier pour descendre**.

On programme le bâtonnet correspondant au niveau à **0** si l'on désire que la Série Alpha **n'autorise pas l'appel palier pour descendre**.

- PAR Adresse **18**: NON UTILISE

- PAR Adresse **19**: (Seulement en Hydraulique).

Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnets **2, 3, 4, 5, 6, 7**: NON UTILISES.

Bâtonnet **1**: **PVCRH** (Petite Vitesse CROisée Haut)

On programme le bâtonnet **1** à **1** lorsque la configuration du site est telle qu'il faut croiser les zones de petite vitesse au dernier entre-niveau du Haut.

On programme le bâtonnet **1** à **0** dans le cas contraire.

⇒ Voir aussi, PAR Adresses 1A et 1B

Bâtonnet **0**: **PVCRB** (Petite Vitesse CROisée Bas)

On programme le bâtonnet **0** à **1** lorsque la configuration du site est telle qu'il faut croiser les zones de petite vitesse au dernier entre-niveau du Bas.

On programme le bâtonnet **0** à **0** dans le cas contraire.

⇒ Voir aussi, PAR Adresses 1A et 1B

- PAR Adresse **19**: **TPISO** (Seulement avec Capteur O03) (TemPo d'ISONivelage).

Pratique de visualiser en mode hexadécimal.

A cette adresse, on programme le temps maximum que peut durer un mouvement d'isonivelage.

On peut programmer une valeur comprise entre 02 et 10 secondes (bond de 1 seconde)

Si on programme une valeur inférieure à 2 secondes, la Série Alpha force la valeur à 2 s.

Si on programme une valeur supérieure à 10 secondes, la Série Alpha force la valeur à 10 s.

Voir à la page **65** la correspondance entre les nombres décimaux et hexadécimaux de 00 à 255 00 to FF.

DEFINITION DES PARAMETRES

- PAR Adresse **1A**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet 0: Programmation de PV croisée pour l'entre-niveau 0-1.

On programme le bâtonnet **0** à **1** lorsque la configuration du site est telle qu'il faut croiser les zones de petite vitesse entre le niveau 0 et le niveau 1.

On programme le bâtonnet **0** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet 0 :	Programmation de PV croisée pour l'entre-niveau 0 - 1.
Bâtonnet 1 :	Programmation de PV croisée pour l'entre-niveau 1 - 2.
Bâtonnet 2 :	Programmation de PV croisée pour l'entre-niveau 2 - 3.
Bâtonnet 3 :	Programmation de PV croisée pour l'entre-niveau 3 - 4.
Bâtonnet 4 :	Programmation de PV croisée pour l'entre-niveau 4 - 5.
Bâtonnet 5 :	Programmation de PV croisée pour l'entre-niveau 5 - 6.
Bâtonnet 6 :	Programmation de PV croisée pour l'entre-niveau 6 - 7.
Bâtonnet 7 :	Programmation de PV croisée pour l'entre-niveau 7 - 8.

- PAR Adresse **1b**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet 0: Programmation de PV croisée pour l'entre-niveau 8-9.

On programme le bâtonnet **0** à **1** lorsque la configuration du site est telle qu'il faut croiser les zones de petite vitesse entre le niveau 8 et le niveau 9.

On programme le bâtonnet **0** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet 0 :	Programmation de PV croisée pour l'entre-niveau 8 - 9.
Bâtonnet 1 :	Programmation de PV croisée pour l'entre-niveau 9 - 10.
Bâtonnet 2 :	Programmation de PV croisée pour l'entre-niveau 10 - 11.

Bâtonnets 3, 4, 5, 6, 7: NON UTILISES.

- PAR Adresse **1C**: NON UTILISE

- PAR Adresse **1d**: **NUSPLX** (NUMéro de SimPLeX).

Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal

A cette adresse, on programme le numéro du simplex en cas de Duplex

Le nombre maximum d'appareils que l'on peut mettre en batterie étant de 2, le numéro de simplex sera 00 ou 01.

La Série Alpha n'étant à ce jour pas conçue pour réaliser la fonction Multiplex, ce paramètre sera toujours à 00.

DEFINITION DES PARAMETRES

- PAR Adresse **1E: TFR10** (Tempo de Filtrage des Rebonds sur le 10).

Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal

A cette adresse, on programme la temporisation qui s'écoule entre l'instant où le 10 de la chaîne des sécurités est vérifié et l'instant où l'on donne le mouvement.

Cette temporisation est destinée à filtrer les rebonds mécaniques sur le 10 et peut durer jusqu'à 500 millisecondes.

Cette temporisation est programmable par bonds de 10 millisecondes et en hexadécimal.

Voir aussi le Paramètre Adresse 20 – NIVRAU – Niveau de rappel automatique

Voir à la page 65 la correspondance entre les nombres décimaux et hexadécimaux de 00 à 255 00 to FF.

- PAR Adresse **1F: TPRAU** (Tempo de Rappel AUtomatique).

Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal

A cette adresse, on programme le temps qui s'écoule entre le moment où l'appareil n'est plus sollicité et son retour automatique à un certain niveau.

Cette temporisation se programme en secondes et en hexadécimal.

On peut programmer une valeur qui va de 1 à 255 secondes.

Si on programme 00, il n'y a pas de retour automatique.

Voir aussi le Paramètre Adresse 20 – NIVRAU – Niveau de rappel automatique à programmer

Voir à la page 65 la correspondance entre les nombres décimaux et hexadécimaux de 00 à 255 00 to FF.

- PAR Adresse **20: NIVRAU** (NIVEau de Rappel AUtomatique).

Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal

A cette adresse, on programme en hexadécimal le niveau auquel on souhaite que la cabine retourne si elle n'est plus sollicitée après le délai programmé à l'adresse 1F.

NOTE : Il est de plus possible, en cas de double service, de préciser la porte qui restera ouverte à la suite du rappel automatique. Pour ce faire, il suffit d'allumer le bâtonnet 7 pour la porte 1 ou le bâtonnet 6 pour la porte 2 (voir ci-dessous).

Voir à la page 65 la correspondance entre les nombres décimaux et hexadécimaux de 00 à 255 00 to FF.

- Bâtonnet **5: TRAPM** (Temporisation de Rappel Automatique Par Minute)

On programme le bâtonnet 5 à 1 lorsque l'on souhaite que la temporisation de rappel automatique soit en minutes.

- Si le bâtonnet 5 = 1 \Rightarrow 5 min < VALEUR < 10 minutes
- Si le bâtonnet 5 = 0 \Rightarrow 1 sec < VALEUR < 2,5 seconde.

- Bâtonnet **6: NON UTILISE.**

- Bâtonnet **7: RAUFAC1** (Rappel AUtomatique sur FACe 1).

On programme le bâtonnet 7 à 1 lorsque l'on désire que le Rappel automatique se fasse sur la FACE 1.

On programme le bâtonnet 7 à 0 dans le cas contraire.

DEFINITION DES PARAMETRES

- PAR Adresse **21: TGONG** (Tempo de GONG).

Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal

A cette adresse, on programme la durée pendant laquelle la sortie GONG (SPG1 à 3) est activée.

Cette Temporisation se programme par bonds de 0,1 secondes et en Hex.

On peut programmer une valeur qui va de 0,1 à 10 secondes.

Voir à la page 65 la correspondance entre les nombres décimaux et hexadécimaux de 00 à 255 00 to FF.

- PAR Adresse **22, 23 & 24: COMDEM** (COMpteur de DEMmarrage).

Pratique de visualiser en mode chiffre

Le Série Alpha dispose d'un compteur de démarrage à 6 chiffres qui mémorise donc 999999 mouvements.

Ad. 24	Ad. 23	Ad. 22
9 9	9 9	9 9

- PAR Adresse **25, 26 & 27: NUMAR0, 1 & 2** (NUMéro d'ARmoire).

Pratique de visualiser en mode chiffre

Chaque armoire Série Alpha dispose de sa carte d'identité formatée de la façon suivante : année / mois / numéro de position.

Exemple : une armoire comportant le numéro 93/09/157 est une armoire qui a été fabriquée en 1993, au mois de septembre en 157^{ième} position.

" NUMAR2 "	" NUMAR1 "	" NUMAR0 "		
Ad. 27	Ad. 26	Ad. 25		
9 3	9 1	5	7	
Année de production (En Decimal.)	Mois de production (en Hexa [1 à C])	CENTAINES	DIZAINES	UNITÉ
		Position de l'armoire dans le mois de production (En decimal)		

DEFINITION DES PARAMETRES

- PAR Adresse **28**: **REPT00** (REPetiteur au niveau 00).

Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse on programme en hexadécimal le nombre que doivent indiquer les afficheurs 7 segments ou la matrice à points AUTINOR (ID30, ID50, IDFL30, IDFL50) quand la cabine est au niveau 0.

Voir le tableau de correspondance entre les codes et les différents caractères possibles à afficher. Ce tableau est fourni avec les afficheurs.

- | |
|---|
| • PAR Adresse 29 : Idem pour le niveau 01. |
| • PAR Adresse 2A : Idem pour le niveau 02. |
| • PAR Adresse 2b : Idem pour le niveau 03. |
| • PAR Adresse 2C : Idem pour le niveau 04. |
| • PAR Adresse 2d : Idem pour le niveau 05. |
| • PAR Adresse 2E : Idem pour le niveau 06. |
| • PAR Adresse 2F : Idem pour le niveau 07. |
| • PAR Adresse 30 : Idem pour le niveau 08. |
| • PAR Adresse 31 : Idem pour le niveau 09. |
| • PAR Adresse 32 : Idem pour le niveau 10. |
| • PAR Adresse 33 : Idem pour le niveau 11. |

DEFINITION DES PARAMETRES

- PAR Adresse **38 à 3F**: Pratique de visualiser en mode bâtonnet.

Nous verrons plus loin, à l'adresse 5b (programmée à 04), que l'on peut programmer le type d'hydraulique qui doit être piloté par la Série Alpha.

Il se peut qu'un nouveau type d'hydraulique de fonctionnement différent apparaisse et ne corresponde pas tout à fait à un des types connus pré-programmés.

De l'adresse 38 à l'adresse 3F, il est possible de définir un fonctionnement particulier pour une centrale hydraulique particulière.

Chaque adresse que l'on va définir correspond à un état des vannes et des contacteurs pour chaque étape d'un mouvement.

Cette séquence est la même quel que soit le type de centrale hydraulique mais bien évidemment, la façon de réaliser chaque étape diffère selon la centrale (nombre de type de vannes différents, procédure différente etc...).

Chaque adresse, de 38 à 3F représente une étape et on y définit les contacteurs et les vannes qui doivent y être activés.

On programme le bâtonnet à 1 lorsqu'on souhaite activer l'organe dans cette étape.

EXEMPLE D'UNE SEQUENCE HYDRAULIQUE

Adr.	V4	V3	V2	V1		L	Δ	Y	Etapes
38	1	1	1			1		1	Montée en GV : L, Y
39	1	1	1			1	1		Montée en GV : L, Δ
3A		1	1			1		1	Montée en PV : L, Y
3b		1	1			1	1		Montée en PV : L, Δ
3C			1			1	1		Arrêt Complet, Montée
3d	1	1		1		1	1	1	Descente, GV, L
3E		1		1		1	1	1	Descente, PV, L
3F				1		1	1	1	Arrêt complet, Descente L
Bât.	Bât 7	Bât 6	Bât 5	Bât 4	Bât 3	Bât 2	Bât 1	Bât 0	
Electrovannes	Electrovane Grande vitesse	Electrovane Petite vitesse	Electrovane Montée	Electrovane Descente					

DEFINITION DES PARAMETRES

Bâtonnet **7**: **V4** (Vanne 4).

On programme le bâtonnet **7** à **1** si l'on souhaite activer la vanne N°4 dans cette étape.
On programme le bâtonnet **7** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **6**: **V3** (Vanne 3).

On programme le bâtonnet **6** à **1** si l'on souhaite activer la vanne N°3 dans cette étape.
On programme le bâtonnet **6** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **5**: **V2** (Vanne 2).

On programme le bâtonnet **5** à **1** si l'on souhaite activer la vanne N°2 dans cette étape.
On programme le bâtonnet **5** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **4**: **V1** (Vanne 1).

On programme le bâtonnet **4** à **1** si l'on souhaite activer la vanne N°1 dans cette étape.
On programme le bâtonnet **4** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **3**: NON UTILISE

Bâtonnet **2**: **LIGNE** (Contacteur LIGNE).

On programme le bâtonnet **2** à **1** si l'on souhaite activer le Contacteur LIGNE dans cette étape.
On programme le bâtonnet **2** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **1**: **TRIANGLE** (Contacteur TRIANGLE).

On programme le bâtonnet **1** à **1** si l'on souhaite activer le Contacteur TRIANGLE dans cette étape.
On programme le bâtonnet **1** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **0**: **ETOILE** (Contacteur ETOILE).

On programme le bâtonnet **0** à **1** si l'on souhaite activer le Contacteur ETOILE dans cette étape.
On programme le bâtonnet **0** à **0** dans le cas contraire.

- PAR Adresse **39**: Pratique de visualiser en mode bâtonnet.

Idem PAR Adresse **38** pour l'étape.

- PAR Adresse **3A**: Pratique de visualiser en mode bâtonnet.

Idem PAR Adresse **38** pour l'étape.

- PAR Adresse **3B**: Pratique de visualiser en mode bâtonnet.

Idem PAR Adresse **38** pour l'étape.

DEFINITION DES PARAMETRES

- PAR Adresse **3C**: Pratique de visualiser en mode bâtonnet.

Idem PAR Adresse **38** pour l'étape.

- PAR Adresse **3D**: Pratique de visualiser en mode bâtonnet.

Idem PAR Adresse **38** pour l'étape.

- PAR Adresse **3E**: Pratique de visualiser en mode bâtonnet.

Idem PAR Adresse **38** pour l'étape.

- PAR Adresse **3F**: Pratique de visualiser en mode bâtonnet.

Idem PAR Adresse **38** pour l'étape.

- PAR Adresse **40**: Pratique de visualiser en mode bâtonnet.

A cette adresse, on précise les caractéristiques mécaniques de la porte 1 que la Série Alpha doit gérer.

Bâtonnet **7: RGPT**

Réglementation Générale pour la Protection du Travailleur
(Spécificité Belgique)

Bâtonnet **6: VERSTF1** (VERrouillage Sur Témoin Fermeture de la porte 1).

On programme le bâtonnet **6** à **1** lorsqu'on souhaite que la Série Alpha redonne "un coup de fermeture" dans le cas où désirant faire un mouvement, elle constate que le fin de course fermeture de la porte 1 est bien ouvert mais que le **8** de la chaîne des sécurités n'est pas établi.

Si un problème mécanique fait que malgré tout le **8** de la chaîne des sécurités ne s'établit pas, le relais fermeture tombera quand la temporisation de l'intégrateur de porte se sera écoulée.

On programme le bâtonnet **6** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **5: P1SFCOU** (Porte 1 Sans Fin de Course OUverture).

On programme le bâtonnet **5** à **1** lorsqu'on souhaite que la Série Alpha gère la porte automatique N°1 sans fin de course ouverture (FCOU).

On programme le bâtonnet **5** à **0** lorsque la Série Alpha doit gérer une porte automatique équipée d'un fin de course ouverture (FCOU).

Bâtonnet **4: P1SFCFE** (Porte 1 Sans Fin de Course FERmeture).

On programme le bâtonnet **4** à **1** lorsqu'on souhaite que la Série Alpha gère la porte automatique N°1 sans fin de course fermeture (FCFE).

On programme le bâtonnet **4** à **0** lorsque la Série Alpha doit gérer une porte automatique équipée d'un fin de course fermeture (FCFE).

DEFINITION DES PARAMETRES

Bâtonnet 3: PMAFCP1 (Prolongation du Mouvement Après le Fin de Course Porte 1).

On programme le bâtonnet **3** à **1** lorsqu'on souhaite que la Série Alpha maintienne pendant 300 millisecondes encore le mouvement après que la porte N°1 ait rencontré les fins de courses.

On programme le bâtonnet **3** à **0** lorsqu'on souhaite que la Série Alpha arrête le mouvement dès que la porte N°1 a rencontré le fin de course.

Bâtonnet 2: MSTPMP1 (Maintien Sous Tension Pendant la Marche de la Porte 1).

On programme le bâtonnet **2** à **1** lorsqu'on souhaite que la Série Alpha maintienne le moteur de la porte N°1 sous tension pendant la marche.

On programme le bâtonnet **2** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet 1: AMPSEC1 (Arrêt du Mouvement de la Porte 1 sur arrivée SECurités).

On programme le bâtonnet **1** à **1** lorsqu'on souhaite que la Série Alpha gère une porte sans fins de course et qui a tendance à se ré-ouvrir lorsque le moteur n'est plus alimenté. Le **8** de la chaîne des sécurités étant alors "perdu", on redonnerait un "coup" de fermeture afin d'obtenir le **8** à nouveau et la porte "batterait" ainsi éternellement si cette option n'était pas programmée. En fait, le moteur cesse d'être alimenté en fermeture dès la première apparition du **8**

Avec ce type de porte, on programme toujours l'option maintien sous tension pendant la marche (Ad. 40 - Bât 2).

On programme le bâtonnet **1** à **0** quand cette option n'est pas nécessaire.

Bâtonnet 0: MSTPRP1 (Maintien Sous Tension PeRmanent de la Porte 1).

On programme le bâtonnet **0** à **1** lorsqu'on souhaite maintenir sous tension permanente le moteur de l'opérateur de porte N°1 en ouverture et en fermeture.

On programme le bâtonnet **0** à **0** dans le cas contraire.

• PAR Adresse **41: TPO1** (Tempo de PORTes 1).

Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme la temporisation de porte N°1 en secondes et en hexadécimal.

On peut programmer une valeur qui va de 2 à 255 secondes.

Voir à la page **65** la correspondance entre les nombres décimaux et hexadécimaux de 00 à 255 00 to FF.

• PAR Adresse **42: TREP1** (Tempo de REouverture Portes 1).

Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal

A cette adresse, on programme la temporisation pendant laquelle la porte N°1 reste ouverte après qu'une réouverture sur COI ou sur CS ait été provoquée.

Cette temporisation se programme en secondes et en hexadécimal.

Sa valeur peut être comprise entre 1 et 255 secondes.

Voir à la page **65** la correspondance entre les nombres décimaux et hexadécimaux de 00 à 255 00 to FF.

DEFINITION DES PARAMETRES

- PAR Adresse **43: NIVMHS** (NIVEau de Mise Hors Service).

Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme le niveau où la cabine doit se rendre lorsqu'on utilise la fonction mise Hors Service.

Si on souhaite que la cabine reste là où elle se trouve au moment où on active la fonction, il suffit de programmer à **0** les bâtonnets **6** et **7**.

Si on souhaite que la cabine stationne portes ouvertes, il faut le préciser en allumant le bâtonnet **7** pour la porte N°1 (ou le bâtonnet **6** pur la porte N°2).

⇒ Bâtonnet **2** à l'adresse **09 (MHSPF)** sera alors éteint.

- PAR Adresse **44: TIRP1** (Tempo d'Inversion des Relais de la Porte1).

Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme la temporisation qui s'écoule entre l'instant où la Série Alpha relâche le relais fermeture et l'instant où elle active le relais ouverture de la porte 1. Sa valeur peut être comprise entre 00 millisecondes et 2,55 secondes. (bond de 0,01 s)

Voir à la page **65** la correspondance entre les nombres décimaux et hexadécimaux de 00 à 255 00 to FF.

- PAR Adresse **45: TFR8** (Tempo Filtrage des Rebonds sur le 8).

Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme le délai qui s'écoule entre l'instant où le "8" de la chaîne des sécurités est vérifié et l'instant où l'on commande les cames et la fermeture des portes 1 et 2.

Cette temporisation est destinée à filtrer les rebonds mécaniques sur le "8" et peut durer de 10 millisecondes à 2,55 secondes.

On programme cette temporisation par bond de 0,01 secondes et en hexadécimal.

- PAR Adresse **46: TPV1/2** (TemPorisation de Verrouillage).

Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme le délai maximum qui peut s'écouler entre le moment où le "8" de la chaîne des sécurités étant établi, une action de verrouillage est entreprise devant aboutir à l'arrivée du "10".

Exemple : Dans le cas d'un Monte charge à paroi lisse équipé donc de portes palières battantes et d'une came mobile.

Le circuit de chaîne des sécurités est tel que lorsque l'ascenseur ne bouge pas et que toutes les portes sont fermées, le "8" doit être établi. Le fait de passer un appel, conjugué au fait que le "8" est vérifié, fait activer la came mobile. Si tout se passe bien, le "10" doit arriver presque instantanément. On programmera une temporisation de verrouillage très petite (3 secondes). Si par contre, le verrouillage ne se fait pas, on désactive la came une fois la temporisation écoulée, ceci afin d'éviter qu'elle reste sous tension éternellement !!!

Cette temporisation est la même pour la porte 1 ou la porte 2

Sa valeur peut être comprise entre 00 seconde et 255 secondes. (bond de 1 s)

Voir à la page **65** la correspondance entre les nombres décimaux et hexadécimaux de 00 à 255 00 to FF.

DEFINITION DES PARAMETRES

- PAR Adresse **47: TIGP01** (Tempo d'Intégrateur POrte 1).

Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme la temporisation de l'intégrateur de la porte N°1 en secondes et en hexadécimal.

On peut programmer une valeur qui va de 1 à 255 secondes.

Voir à la page 65 la correspondance entre les nombres décimaux et hexadécimaux de 00 à 255 00 to FF.

Si on programme 00, il n'y a pas d'intégrateur de porte.

- PAR Adresse **48**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet

A cette adresse, on définit le fonctionnement de la porte N°1 pour le niveau 0.

Bâtonnet 7: RCAME (Retard CAME).

Si on programme le bâtonnet 7 et le bâtonnet 4 porte cabine seule à 1, en arrivant à un niveau, on commencera à piloter l'ouverture de la porte pendant 1,5 secondes avant de relâcher la Came.

Ceci limite le risque de se coincer les doigts dans la porte cabine qui entame à peine son mouvement d'ouverture dans la mesure où on ne sait pas ouvrir la porte battante avant 1,5 seconde.

Si on programme le bâtonnet 7 à 1 dans le cas de portes automatique complètes, en arrivant à un niveau, on relâche la came 1 seconde avant de piloter l'ouverture de la porte.

Ceci peut être intéressant dans le cas de porte automatique complète verrouillée par une came. En effet, des problèmes de coincement peuvent apparaître si on commande l'ouverture de la porte en même temps que l'on relâche la came.

Bâtonnet 5 & 6 : NON UTILISES

Bâtonnet 4: PORCAB1N0 (PORte CABine 1 au Niveau 0).

On programme le bâtonnet 4 à 1 lorsqu'on a une cabine équipée d'une porte automatique commandée par les relais de la Série Alpha, les portes palières étant battantes.

On programme le bâtonnet 4 à 0 lorsqu'on est en paroi lisse ou en porte automatique cabine seule pilotée par une came ou en porte automatique cabine et palière.

Bâtonnet 3: OUAVAP1N0 OUverture AVant Arrêt de la Porte 1 au Niveau 0).

On programme le bâtonnet 3 à 1 lorsqu'on souhaite que la Série Alpha effectue une ouverture avant arrêt de la porte 1 au niveau 0.

On programme le bâtonnet 3 à 0 dans le cas contraire.

Bâtonnet 2: STP1OUN0 (STationnement Porte 1 OUverte au Niveau 0).

On programme le bâtonnet 2 à 1 lorsqu'on souhaite que la cabine stationne avec la porte 1 ouverte au niveau 0.

On programme le bâtonnet 2 à 0 dans le cas contraire.

Bâtonnet 1: SER1INO (SERvice 1 INterdit au niveau 0).

On programme le bâtonnet 1 à 1 lorsqu'on interdit l'ouverture de la porte 1 au niveau 0.

On programme le bâtonnet 1 à 0 lorsqu'on autorise l'ouverture de la porte 1 au niveau 0.

DEFINITION DES PARAMETRES

Bâtonnet 0: OUNSIMNO (OUverture Non SIMultanée au Niv 0).

On programme le bâtonnet **0** à **1** lorsqu'on interdit l'ouverture simultanée des portes 1 et 2 au niveau 0 (Effet de sas).

On programme le bâtonnet **0** à **0** lorsqu'on autorise l'ouverture simultanée des portes 1 et 2 au niveau 0.

⇒ Cette fonction ne peut être exploitée qu'en double service sélectif (Ad. 5d - bât 2)

• PAR Adresse **49** : Pratique de visualiser en mode Bâtonnet

A cette adresse, on définit le fonctionnement de la porte N°1 pour le niveau 1.

• PAR Adresse 4A : Idem pour niveau 02	• PAR Adresse 51 : Idem pour niveau 09
• PAR Adresse 4b : Idem pour niveau 03	• PAR Adresse 52 : Idem pour niveau 10
• PAR Adresse 4C : Idem pour niveau 04	• PAR Adresse 53 : Idem pour niveau 11
• PAR Adresse 4d : Idem pour niveau 05	
• PAR Adresse 4E : Idem pour niveau 06	
• PAR Adresse 4F : Idem pour niveau 07	
• PAR Adresse 50 : Idem pour niveau 08	

• PAR Adresse **58: TDEMYD** (Tempo de DEMarrage Y/D).

Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme le temps pendant lequel on souhaite que le contacteur ETOILE colle.

On peut programmer un tempo qui va de 0 à 25,5 secondes par bonds de 0,1 seconde.

Voir à la page 65 la correspondance entre les nombres décimaux et hexadécimaux de 00 à 255 00 to FF.

• PAR Adresse **59: TARMVT** (Tempo d'ARrêt du MouVemenT).

Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme le temps pendant lequel la vanne petite vitesse montée continue à être alimentée après le point d'arrêt.

On peut programmer un tempo qui va de 0 à 2,55 secondes par bonds de 0,01 seconde.

Voir à la page 65 la correspondance entre les nombres décimaux et hexadécimaux de 00 à 255 00 to FF.

• PAR Adresse **5A: TPMPVM** (Tempo de Prolongation de MouVement Petite Vitesse Montée).

Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme le tempo de prolongation d'alimentation du moteur de pompe.

On peut programmer un tempo qui va de 0 à 2,55 secondes par bonds de 0,01 seconde.

Voir à la page 65 la correspondance entre les nombres décimaux et hexadécimaux de 00 à 255 00 to FF.

DEFINITION DES PARAMETRES

• PAR Adresse **5b**: **TYPHYD** (TYPe d'HYDraulique).

Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme le type de centrale d'hydraulique que la Série Alpha doit piloter.

Voir dans la liste ci-dessous le numéro qui a été attribué aux principaux types de centrales hydrauliques connues à ce jour.

0	=	GMV-MARTINI 3 Vannes. / MORIS / OMAR
1	=	H&C / ALGI
2	=	DOVER
3	=	BERINGER ELECTRONIQUE
4	=	SPÉCIFIQUE à définir aux adresse 38 à 3F
5	=	START ELEVATOR
6	=	BERINGER + ESTART ELECTRONIQUE

• PAR Adresse **5C**: pratique de visualiser en mode Bâtonnet

Bâtonnet **7**: NON UTILISE

Bâtonnet **6**: **RAMDES** (RAMassage DEScente).

On programme le bâtonnet **6** à **1** lorsqu'on souhaite que la Série Alpha effectue le ramassage Descente.

On programme le bâtonnet **6** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **5**: NON UTILISE

Bâtonnet **4**: NON UTILISE

Bâtonnet **3**: **DNH** (Défaut de Niveau d'Huile).

On programme le bâtonnet **3** à **1** lorsqu'on souhaite que la Série Alpha gère le contact de défaut niveau d'huile.

On programme le bâtonnet **3** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **2**: NON UTILISE

Bâtonnet **1**: **DEMDIR** (DEMarrage DIRect).

On programme le bâtonnet **1** à **1** lorsqu'on souhaite que la Série Alpha effectue un démarrage direct.

On programme le bâtonnet **1** à **0** lorsqu'on souhaite que la Série Alpha effectue un démarrage Etoile-Triangle.

Bâtonnet **0**: **TAQUET** (TAQUET).

On programme le bâtonnet **0** à **1** lorsqu'on souhaite que la Série Alpha gère des Taquets.
On programme le bâtonnet **0** à **0** dans le cas contraire.

DEFINITION DES PARAMETRES

- PAR Adresse **5E: TRAUN0** (Tempo de Rappel AUTomatique au Niveau 0).

Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme le temps qui s'écoule entre le moment où l'appareil n'est plus sollicité et son retour automatique au niveau 0.

On peut programmer un tempo qui va de 1 à 15 Minutes par bonds de 1 minute.

Voir à la page 65 la correspondance entre les nombres décimaux et hexadécimaux de 00 à 255 00 to FF.

En programmant 00, la fonction est inhibée.

- PAR Adresse **5F**: Pratique de visualiser en mode bâtonnet.

Bâtonnet **0, 2, 5, 6, 7** : NON UTILISE

Bâtonnet **4: STPREG** (Sonde de Température pour REGulation).

On programme le bâtonnet **4** à **1** lorsque la Série Alpha est destinée à gérer une sonde de température pour la fonction **VARIATION DE LA DISTANCE DE TEMPERATURE EN FONCTION DE LA TEMPERATURE DE L'HUILE DE LA CENTRALE HYDRAULIQUE** (voir aussi les adresses, 5F-Bât 1, C0 à C7, C8 à CF).

On programme le bâtonnet **4** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **3: DCTQET** (Doublement de la temporisation de Contrôle des TaQuETs).

On programme le bâtonnet **3** à **1** lorsqu'on double le temps imparti au contrôle des taquets.

On programme le bâtonnet **3** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **1: REGDRAL** (REGulation de la Distance de RALentissement).

On programme le bâtonnet **1** à **1** lorsque la Série Alpha est destinée à gérer la fonction **VARIATION DE LA DISTANCE DE TEMPERATURE EN FONCTION DE LA TEMPERATURE DE L'HUILE DE LA CENTRALE HYDRAULIQUE** (voir aussi les adresses, 5F-Bât 4, C0 à C7, C8 à CF).

On programme le bâtonnet **1** à **0** dans le cas contraire.

DEFINITION DES PARAMETRES

- PAR Adresse **63**: Pratique de visualiser en mode bâtonnet.

Bâtonnet **7**: **CABVID** (Option CABine VIdE).

On programme le bâtonnet **7** à **1** lorsqu'on souhaite que la Série Alpha gère l'option cabine vide.

On rappelle que cette option consiste à effacer tous les ordres cabine si après 2 arrêts sur envois cabine, la cellule n'a pas été coupée.

On programme le bâtonnet **7** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **6**: **SHTCS** (Option SHunTage de CS).

On programme le bâtonnet **6** à **1** lorsqu'on souhaite que la Série Alpha ponte le CS (cellule de seuil) après la temporisation programmée à l'adresse 41 et si un ordre a été enregistré. De plus, on active la sortie INH1 qui peut alimenter un ronfleur pour indiquer aux passagers que la porte va se refermer.

On programme le bâtonnet **6** à **0** dans le cas contraire.

(Voir aussi Sortie programmable SPGx - Paramètre Adresse 7A, Bâtonnets 4 à 7).

Bâtonnet **5**: **ISO** (ISOnivelage).

On programme le bâtonnet **5** à **1** lorsque la Série Alpha est destinée à gérer l'option isonivelage (portes ouvertes ou portes fermées).

On programme le bâtonnet **5** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **4**: **RMLIFT** (Regulation MLIFT).

On programme le bâtonnet **4** à **1** lorsque la Série Alpha est destinée à piloter une régulation de vitesse à variation de fréquence MLIFT.

On programme le bâtonnet **4** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **3**: NON UTILISE

Bâtonnet **2**: **REGUL** (REGULation).

On programme le bâtonnet **2** à **1** lorsque la Série Alpha est destinée à effectuer la fonction Ouverture Avant Arrêt et donc gérer le dispositif de pontage des sécurités de porte.

On programme le bâtonnet **2** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **1**: **OUAVAR** (Ouverture Avant ARrêt).

On programme le bâtonnet **1** à **1** lorsque la Série Alpha est destinée à effectuer la fonction Ouverture Avant Arrêt et donc gérer le dispositif de pontage des sécurités de porte.

On programme le bâtonnet **1** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **0**: **TPRAL** (Tempo de Porte RALlongée).

On programme le bâtonnet **0** à **1** lorsque l'on souhaite que la temporisation de rappel automatique soit en minutes (donc RALlongée) voir Ad. 20 - bât 5.

- Si le bâtonnet 0 = 1 \Rightarrow 5 min < VALEUR < 10 minutes
- Si le bâtonnet 0 = 0 \Rightarrow 1 sec < VALEUR < 2,5 seconde.

On programme le bâtonnet **0** à **0** dans le cas contraire.

DEFINITION DES PARAMETRES

- PAR Adresse **78**: Pratique de visualiser en mode bâtonnet.

Bâtonnet **7**: NON UTILISE

Bâtonnet **6**: **RF / SPG3** (Sortie ProGrammable n°3)

On programme le bâtonnet **6** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG3** pour le **Ronfleur de surcharge**. (RF)

On programme le bâtonnet **6** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **5**: **RF / SPG2** (Sortie ProGrammable n°2)

On programme le bâtonnet **5** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG2** pour le **Ronfleur de surcharge**. (RF)

On programme le bâtonnet **5** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **4**: **RF / SPG1** (Sortie ProGrammable n°1)

On programme le bâtonnet **4** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG1** pour le **Ronfleur de surcharge**. (RF)

On programme le bâtonnet **4** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **3**: NON UTILISE

On programme le bâtonnet **3** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG4** pour le **Voyant de surcharge**. (VSU)

On programme le bâtonnet **3** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **2**: **VSU / SPG3** (Sortie ProGrammable n°3)

On programme le bâtonnet **2** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG3** pour le **Voyant de surcharge**. (VSU)

On programme le bâtonnet **2** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **1**: **VSU / SPG2** (Sortie ProGrammable n°2)

On programme le bâtonnet **1** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG2** pour le **Voyant de surcharge**. (VSU)

On programme le bâtonnet **1** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **0**: **VSU / SPG1** (Sortie ProGrammable n°1)

On programme le bâtonnet **0** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG1** pour le **Voyant de surcharge**. (VSU)

On programme le bâtonnet **0** à **0** dans le cas contraire.

DEFINITION DES PARAMETRES

- **PAR Adresse 79**: Pratique de visualiser en mode bâtonnet.

Bâtonnet **7**: NON UTILISE

On programme le bâtonnet **7** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG4** pour le **Voyant Hors Service**. (VHS)

On programme le bâtonnet **7** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **6**: **VHS / SPG3** (Sortie ProGrammable n°3)

On programme le bâtonnet **6** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG3** pour le **Voyant Hors Service**. (VHS)

On programme le bâtonnet **6** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **5**: **VHS / SPG2** (Sortie ProGrammable n°2)

On programme le bâtonnet **5** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG2** pour le **Voyant Hors Service**. (VHS)

On programme le bâtonnet **5** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **4**: **VHS / SPG1** (Sortie ProGrammable n°1)

On programme le bâtonnet **4** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG1** pour le **Voyant Hors Service**. (VHS)

On programme le bâtonnet **4** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **3**: NON UTILISE

On programme le bâtonnet **3** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG4** pour le **GONG**. (GONG)

On programme le bâtonnet **3** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **2**: **GONG / SPG3** (Sortie ProGrammable n°3)

On programme le bâtonnet **2** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG3** pour le **GONG**. (GONG)

On programme le bâtonnet **2** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **1**: **GONG / SPG2** (Sortie ProGrammable n°2)

On programme le bâtonnet **1** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG2** pour le **GONG**. (GONG)

On programme le bâtonnet **1** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **0**: **GONG / SPG1** (Sortie ProGrammable n°1)

On programme le bâtonnet **0** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG1** pour le **GONG**. (GONG)

On programme le bâtonnet **0** à **0** dans le cas contraire.

DEFINITION DES PARAMETRES

- PAR Adresse **7A**: Pratique de visualiser en mode bâtonnet.

Bâtonnet **7**: NON UTILISE

On programme le bâtonnet **7** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG4** pour l'**Inhibition**. (INH1)

On programme le bâtonnet **7** à **0** dans le cas contraire.
(Voir aussi paramètre Adresse 63, Bâtonnets 4 à 7).

Bâtonnet **6**: **INH1 / SPG3** (Sortie ProGrammable n°3)

On programme le bâtonnet **6** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG3** pour l'**Inhibition**. (INH1)

On programme le bâtonnet **6** à **0** dans le cas contraire.
(Voir aussi paramètre Adresse 63, Bâtonnets 4 à 7).

Bâtonnet **5**: **INH1 / SPG2** (Sortie ProGrammable n°2)

On programme le bâtonnet **5** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG2** pour l'**Inhibition**. (INH1)

On programme le bâtonnet **5** à **0** dans le cas contraire.
(Voir aussi paramètre Adresse 63, Bâtonnets 4 à 7).

Bâtonnet **4**: **INH1 / SPG1** (Sortie ProGrammable n°1)

On programme le bâtonnet **4** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG1** pour l'**Inhibition**. (INH1)

On programme le bâtonnet **4** à **0** dans le cas contraire.
(Voir aussi paramètre Adresse 63, Bâtonnets 4 à 7).

Bâtonnet **3**: NON UTILISE

On programme le bâtonnet **3** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG4** pour le **Voyant Pompier**. (VPMP)

On programme le bâtonnet **3** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **2**: **VPMP / SPG3** (Sortie ProGrammable n°3)

On programme le bâtonnet **2** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG3** pour le **Voyant Pompier**. (VPMP)

On programme le bâtonnet **2** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **1**: **VPMP / SPG2** (Sortie ProGrammable n°2)

On programme le bâtonnet **1** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG2** pour le **Voyant Pompier**. (VPMP)

On programme le bâtonnet **1** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **0**: **VPMP / SPG1** (Sortie ProGrammable n°1)

On programme le bâtonnet **0** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG1** pour le **Voyant Pompier**. (VPMP)

On programme le bâtonnet **0** à **0** dans le cas contraire.

DEFINITION DES PARAMETRES

- PAR Adresse **7b**: Pratique de visualiser en mode bâtonnet.

Bâtonnet **7**: NON UTILISE

Bâtonnet **6**: **CAM / SPG3** (Sortie ProGrammable n°3)

On programme le bâtonnet **6** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG3** pour la **CAMe.** (CAM)

On programme le bâtonnet **6** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **5**: **CAM / SPG2** (Sortie ProGrammable n°2)

On programme le bâtonnet **5** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG2** pour la **CAMe.** (CAM)

On programme le bâtonnet **5** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **4**: **CAM / SPG1** (Sortie ProGrammable n°1)

On programme le bâtonnet **4** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG1** pour la **CAMe.** (CAM)

On programme le bâtonnet **4** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **3**: NON UTILISE

Bâtonnet **2**: **LU / SPG3** (Sortie ProGrammable n°3)

On programme le bâtonnet **2** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG3** pour la **LUMière automatique.** (LU)

On programme le bâtonnet **2** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **1**: **LU / SPG2** (Sortie ProGrammable n°2)

On programme le bâtonnet **1** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG2** pour la **LUMière automatique.** (LU)

On programme le bâtonnet **1** à **0** dans le cas contraire.

Bâtonnet **0**: **LU / SPG1** (Sortie ProGrammable n°1)

On programme le bâtonnet **0** à **1** lorsqu'on souhaite utiliser la sortie programmable **SPG1** pour la **LUMière automatique.** (LU)

On programme le bâtonnet **0** à **0** dans le cas contraire.

- PAR Adresse **7E**: **CAADDEF** (Code de l'Avant Avant Dernier DEFaut).

Pratique de visualiser en chiffre Hexadecimal.

A cette adresse, la Série Alpha écrit **le code du troisième défaut.**

- PAR Adresse **7F**: **CDEFPA** (Code de DEFaut le Plus Ancien).

Pratique de visualiser en chiffre Hexadecimal.

A cette adresse, la Série Alpha écrit **le code du quatrième défaut.**

DEFINITION DES PARAMETRES

- PAR Adresse **C0**: Température jusqu'à laquelle la distance **C8** est choisie, Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, dans le cadre de la fonction **VARIATION DE LA DISTANCE DE RALENTISSEMENT EN FONCTION DE LA TEMPERATURE DE L'HUILE DANS LA CENTRALE HYDRAULIQUE**, on programme la température jusqu'à laquelle on prendra la distance de ralentissement programmée à l'adresse **C8** (en %).

- PAR Adresse **C1**: Température jusqu'à laquelle la distance **C9** est choisie, Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme la température jusqu'à laquelle on prendra la distance de ralentissement programmée à l'adresse **C9** (en %).

- PAR Adresse **C2**: Température jusqu'à laquelle la distance **CA** est choisie, Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme la température jusqu'à laquelle on prendra la distance de ralentissement programmée à l'adresse **CA** (en %).

- PAR Adresse **C3**: Température jusqu'à laquelle la distance **Cb** est choisie, Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme la température jusqu'à laquelle on prendra la distance de ralentissement programmée à l'adresse **Cb** (en %).

- PAR Adresse **C4**: Température jusqu'à laquelle la distance **CC** est choisie, Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme la température jusqu'à laquelle on prendra la distance de ralentissement programmée à l'adresse **CC** (en %).

- PAR Adresse **C5**: Température jusqu'à laquelle la distance **Cd** est choisie, Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme la température jusqu'à laquelle on prendra la distance de ralentissement programmée à l'adresse **Cd** (en %).

- PAR Adresse **C6**: Température jusqu'à laquelle la distance **CE** est choisie, Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme la température jusqu'à laquelle on prendra la distance de ralentissement programmée à l'adresse **CE** (en %).

- PAR Adresse **C7**: Température jusqu'à laquelle la distance **CF** est choisie, Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme la température jusqu'à laquelle on prendra la distance de ralentissement programmée à l'adresse **CF** (en %).

DEFINITION DES PARAMETRES

- PAR Adresse **C8**: Distance de ralentissement choisie en fonction de la température programmée en **C0**, Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, dans le cadre de la fonction **VARIATION DE LA DISTANCE DE RALENTISSEMENT EN FONCTION DE LA TEMPERATURE DE L'HUILE DANS LA CENTRALE HYDRAULIQUE**, on programme la distance de ralentissement (en %) choisie. Cette distance est fonction de la température programmée à l'adresse **C0** (en %).

- PAR Adresse **C9**: Distance de ralentissement choisie en fonction de la température programmée en **C1**, Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme la distance de ralentissement (en %) choisie en fonction de la température programmée en **C1**.

- PAR Adresse **CA**: Distance de ralentissement choisie en fonction de la température programmée en **C2**, Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme la distance de ralentissement (en %) choisie en fonction de la température programmée en **C2**.

- PAR Adresse **Cb**: Distance de ralentissement choisie en fonction de la température programmée en **C3**, Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme la distance de ralentissement (en %) choisie en fonction de la température programmée en **C3**.

- PAR Adresse **CC**: Distance de ralentissement choisie en fonction de la température programmée en **C4**, Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme la distance de ralentissement (en %) choisie en fonction de la température programmée en **C4**.

- PAR Adresse **Cd**: Distance de ralentissement choisie en fonction de la température programmée en **C5**, Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme la distance de ralentissement (en %) choisie en fonction de la température programmée en **C5**.

- PAR Adresse **CE**: Distance de ralentissement choisie en fonction de la température programmée en **C6**, Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme la distance de ralentissement (en %) choisie en fonction de la température programmée en **C6**.

- PAR Adresse **CF**: Distance de ralentissement choisie en fonction de la température programmée en **C7**, Pratique de visualiser en chiffre hexadécimal.

A cette adresse, on programme la distance de ralentissement (en %) choisie en fonction de la température programmée en **C7**.

EXPLICATION DES PARAMÈTRES C0 À CF

Afin d'assurer la régulation Distance / Température d'huile, 2 tables de 8 paramètres ont été créées dans l'E2PROM :

- Une table de températures (adresses C0 Hex à C7 Hex),
- Une table de coefficients de distance (adresses C8 Hex à CF Hex).

La **table des températures** contient de 1 à 8 seuils de température d'huile susceptibles d'influer sur la distance de ralentissement, la **table de coefficients** contient les pourcentages de réduction de la distance de ralentissement à appliquer en fonction des températures ci-dessus.

TEMPERATURE DE L'HUILE EN °C / DISTANCE DE RALENTISSEMENT EN %				
Adr	Exemple (température)		Exemple (pourcentage)	Adr
			Distance 0 en % : 100	C8
C0	Température 0	15° C		
			Distance 1 en % : 85	C9
C1	Température 1	25° C		
			Distance 2 en % : 75	CA
C2	Température 2	35° C		
			Distance 3 en % : 70	Cb
C3	Température 3	45° C		
			Distance 4 en % : 65	CC
C4	Température 4	55° C		
			Distance 5 en % : 60	Cd
C5	Température 5	60° C		
			Distance 6 en % : 55	CE
C6	Température 6	65° C		
			Distance 7 en % : 50	CF
C7	Température 7	70° C		

Comme le montre le tableau ci-dessus, le programme :

- utilise 100 % de la distance PV (adresses C8 Hex) lorsque la température de l'huile est **inférieure ou égale** au paramètre **Température 0 (15 °C)** (adresses C0 Hex),
- le pourcentage **Distance 1 (85 %)** lorsque la température de l'huile est **strictement supérieure** au paramètre **Température 0** et **inférieure ou égale** au paramètre **Température 1 (25 °C)**

et ainsi de suite. Cette technique implique donc que :

- La variation de la tension fournie par la sonde doit être *monotone*,⁽¹⁾
- Les valeurs de tension de la sonde doivent être rangées dans la table par ordre croissant⁽²⁾

Les **pourcentages** de distance peuvent, par contre être placés dans **un ordre quelconque**, soit continûment croissants, soit continûment décroissants, soit dans tout autre arrangement.

Note : Il n'est pas indispensable de remplir totalement la table des températures. Le programme utilise 100 % de la distance dès qu'il rencontre une valeur nulle dans la table des températures.

- (1) C'est-à-dire continûment croissante ou décroissante en fonction de la température,
- (2) Si la sonde est du type "à Coefficient de Température Positif" (CTP), ce qui signifie que la résistance de la sonde augmente avec la température, cela revient à ranger les températures dans l'ordre croissant dans la table, s'il s'agit d'une sonde "à Coefficient de Température Négatif" (CTN), cela revient à ranger les températures dans l'ordre décroissant.

DEFINITION DES ENTREES

Pour visualiser les entrées et les sorties, il faut mettre le petit switch situé à gauche des afficheurs vers le Haut c'est-à-dire en position RAM.

- Ram Adresse **00**: Pratique de visualiser en mode bâtonnet.

Bâtonnets **0 à 7**: **C0-7** (Envois Cabine 0 à 7)

Ils nous indiquent respectivement l'état des contacts d'envois cabine C0 à C7 avec le commun bouton COMB.

Les bâtonnets correspondant sont allumés lorsque les contacts sont établis pour faire un envoi.

Les bâtonnets correspondant sont éteints dans le cas contraire.

- Ram Adresse **01**: Pratique de visualiser en mode bâtonnet.

Bâtonnets **0 à 7**: **C8-11** (Envois Cabine 8 à 11).

Ils nous indiquent respectivement l'état des contacts d'envois cabine C8 à C11 avec le commun bouton COMB.

Les bâtonnets correspondant sont allumés lorsque les contacts sont établis pour faire un envoi.

Les bâtonnets correspondant sont éteints dans le cas contraire.

- Ram Adresse **03**: Pratique de visualiser en mode bâtonnet.

Bâtonnets **0 à 7**: **M0-7** (Appels Paliers Montée 0 à 7).

Ils nous indiquent respectivement l'état des contacts des appels paliers pour monter M0 (Ad 06-bât0) à M7 avec le commun bouton COMB.

Les bâtonnets correspondant sont allumés lorsque les contacts sont établis pour faire un appel.

Les bâtonnets correspondant sont éteints dans le cas contraire.

- Ram Adresse **04**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnets **0 à 7**: **M8-10** (Appels Paliers Montée 8 à 105).

Ils nous indiquent respectivement l'état des contacts des appels paliers pour monter M8 à M10 avec le commun bouton COMB.

Les bâtonnets correspondant sont allumés lorsque les contacts sont établis pour faire un appel.

Les bâtonnets correspondant sont éteints dans le cas contraire.

DEFINITION DES ENTREES

- Ram Adresse **06**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnets **1 à 7**: **D1-7** (Appels Paliers Descente 1 à 7).

Ils nous indiquent respectivement l'état des contacts des appels paliers pour descendre D1 à D7 avec le commun bouton COMB.

Les bâtonnets correspondant sont allumés lorsque les contacts sont établis pour faire un appel.

Les bâtonnets correspondant sont éteints dans le cas contraire.

Bâtonnet **0**: **MO** (Appel Palier MONTée 0).

- Ram Adresse **07**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnets **0 à 7**: **D8-11** (Appels Paliers Descente 8 à 11).

Ils nous indiquent respectivement l'état des contacts des appels paliers pour descendre D8 à D11 avec le commun bouton COMB.

Les bâtonnets correspondant sont allumés lorsque les contacts sont établis pour faire un appel.

Les bâtonnets correspondant sont éteints dans le cas contraire.

- Ram Adresse **0C**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **7**: **SU** (SURcharge)

Il nous indique l'état du contact surcharge. (SU et 0V).

Le bâtonnet **7** est allumé lorsque le contact est établi c'est-à-dire en surcharge.

Le bâtonnet **7** est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **6**: NON UTILISE

Bâtonnet **5**: **ED** (contact ED). ⇒ *Uniquement si 003*

Il nous indique l'état du contact ED (ED et 0V).

Le bâtonnet **5** est allumé lorsque la cabine est sur le ED.

Le bâtonnet **5** est éteint lorsque le contact est établi, c'est-à-dire lorsque la cabine n'est pas sur le ED.

DEFINITION DES ENTREES

Bâtonnet **4**: **MAN** (MANœuvre de rappel).

Il nous indique l'état du contact de mise en manœuvre de rappel (MAN et 0V).

Le bâtonnet **4** est allumé lorsque le contact est ouvert, c'est-à-dire lorsqu'on est en manœuvre de rappel.

Le bâtonnet **4** est éteint lorsque le contact est établi, c'est-à-dire lorsqu'on est en normal.

Bâtonnet **3**: **INS** (INSpection).

Il nous indique l'état du contact de mise en inspection (INS et 0V).

Le bâtonnet **3** est allumé lorsque le contact est ouvert, c'est-à-dire lorsqu'on est en inspection.

Le bâtonnet **3** est éteint lorsque le contact est établi, c'est-à-dire lorsqu'on est en normal.

Bâtonnet **2**: **GM** (Graissage Montée).

Il nous indique l'état du contact de demande de mouvement en graissage montée (GM et 0V).

Le bâtonnet **2** est allumé lorsque le contact est établi pour une demande de déplacement en montée.

Le bâtonnet **2** est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **1**: **GD** (Graissage Descente).

Il nous indique l'état du contact de demande de mouvement en graissage descente (GD et 0V).

Le bâtonnet **1** est allumé lorsque le contact est établi pour une demande de déplacement en descente.

Le bâtonnet **1** est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **0**: **MASS** (relais de MASSe).

Il nous indique l'état du relais de masse.

Le bâtonnet **0** est allumé s'il y a un défaut de masse.

Le bâtonnet **0** est éteint dans le cas contraire.

- Ram Adresse **0D**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **7**: NON UTILISE

Bâtonnet **6**: NON UTILISE

Bâtonnet **5**: **PH** (relais de PHase).

Il nous indique l'état du relais de phase (PH et 0V).

Le bâtonnet **5** est allumé lorsqu'il manque une phase.

Le bâtonnet **5** est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **4**: **THV** (THERmique de Ventilation) **TRACTION**.

Il nous indique l'état du Thermique de ventilation (THV et 0V).

Le bâtonnet **4** est allumé lorsque le contact est fermé en défaut.

Le bâtonnet **4** est éteint dans le cas contraire.

DEFINITION DES ENTREES

Bâtonnet 4: **DNH** (Défaut Niveau d'Huile) **HYDRAULIQUE**.

Il nous indique l'état du contact détectant un défaut de niveau d'huile pouvant rendre les prochains déplacements dangereux pour le matériel.

Le bâtonnet 4 est allumé lorsque le contact est fermé donc en défaut.

Le bâtonnet 4 est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet 3: **RP** (Contrôle contacteur Petite Vitesse) **TRACTION**.

Il nous indique l'état du contacteur Petite Vitesse (PV).

Le bâtonnet 3 est allumé lorsque le contacteur PV est collé.

Le bâtonnet 3 est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet 3: **NHM** (Niveau Minimum d'Huile) **HYDRAULIQUE**.

Il nous indique l'état du contact détectant le niveau d'huile minimum pas encore dangereux pour le matériel mais nécessitant un appoint d'huile.

Le bâtonnet 3 est allumé lorsque le contact est fermé s'il manque de l'huile.

Le bâtonnet 3 est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet 2: **RG** (Contrôle contacteur Grande Vitesse) **TRACTION**.

Il nous indique l'état du contacteur Grande Vitesse (GV).

Le bâtonnet 2 est allumé lorsque le contacteur GV est collé.

Le bâtonnet 2 est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet 2: **RL** (Contrôle contacteur Ligne) **HYDRAULIQUE**.

Il nous indique l'état du contacteur Ligne (L).

Le bâtonnet 2 est allumé lorsque le contacteur L est collé.

Le bâtonnet 2 est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet 1: **RM** (Contrôle contacteur Montée) **TRACTION**.

Il nous indique l'état du contacteur Montée (MO).

Le bâtonnet 1 est allumé lorsque le contacteur MO est collé.

Le bâtonnet 1 est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet 1: **RY** (Contrôle contacteur Etoile) **HYDRAULIQUE**.

Il nous indique l'état du contacteur Etoile (Y).

Le bâtonnet 1 est allumé lorsque le contacteur Y est collé.

Le bâtonnet 1 est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet 0: **RD** (Contrôle contacteur Descente) **TRACTION**.

Il nous indique l'état du contacteur Descente (DE).

Le bâtonnet 0 est allumé lorsque le contacteur DE est collé.

Le bâtonnet 0 est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet 0: **R Δ** (Contrôle contacteur D (Delta)) **HYDRAULIQUE**.

Il nous indique l'état du contacteur Delta (Δ ou D).

Le bâtonnet 0 est allumé lorsque le contacteur Δ est collé.

Le bâtonnet 0 est éteint dans le cas contraire.

DEFINITION DES ENTREES

- Ram Adresse **0E**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **7**: NON UTILISE

Bâtonnet **6**: **ZONE** (Relais de ZONE des portes).

Il nous indique si le dispositif de pontage des sécurités de porte (N62 / N57) donne la zone de déverrouillage (P01 ou I.L.S.).

Le bâtonnet **6** est allumé si l'appareil est dans la zone.

Le bâtonnet **6** est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **5**: NON UTILISE

Bâtonnet **4**: **PRIC** (PRiorité Cabine).

Il nous indique l'état du contact de priorité cabine (PRIC et 0V).

Le bâtonnet **4** est allumé lorsque le contact est établi.

Le bâtonnet **4** est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **3**: **NS** (Non-Stop).

Il nous indique l'état du contact de Non Stop (NS et 0V).

Le bâtonnet **3** est allumé lorsque le contact est établi.

Le bâtonnet **3** est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **2**: **SUSD** (SUSpension de Départ).

Il nous indique l'état du contact de Suspension de départ (SUSD et 0V).

Le bâtonnet **2** est allumé lorsque le contact est établi.

Le bâtonnet **2** est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **1**: **MHS** (Mise Hors Service).

Il nous indique l'état du contact de Mise Hors Service (MHS et 0V).

Le bâtonnet **1** est allumé lorsque le contact est établi.

Le bâtonnet **1** est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **0**: **POM** (service POMpier).

Il nous indique l'état du contact pompier (POM et 0V).

Le bâtonnet **0** est allumé lorsque le contact est ouvert (le pompier est demandé).

Le bâtonnet **0** est éteint dans le cas contraire.

DEFINITION DES ENTREES

- Ram Adresse **0F**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **7**: NON UTILISE

Bâtonnet **6**: NON UTILISE

Bâtonnet **5**: NON UTILISE

Bâtonnet **4**: **FF1** (Fermeture Forcée de la porte 1).

Il nous indique l'état du contact du bouton fermeture forcée de la porte 1 (FF1 et 0V).

Le bâtonnet **4** est allumé lorsque le contact est établi.

Le bâtonnet **4** est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **3**: **COI1** (contact de COIncement de la porte 1).

Il nous indique l'état du contact de coincement de la porte (COI1 et 0V).

Le bâtonnet **3** est allumé lorsque le contact est établi.

Le bâtonnet **3** est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **2**: **CS1** (Cellule de la porte 1).

Il nous indique l'état du contact de cellule de la porte 1 (CS1 et 0V).

Le bâtonnet **2** est allumé lorsque la cellule détecte quelque chose.

Le bâtonnet **2** est éteint lorsque le contact est établi, la cellule n'est pas coupée.

Bâtonnet **1**: **FCFE1** (Fin de Course FERmeture de la porte 1).

Il nous indique l'état du fin de course fermeture de la porte 1 (FCFE1 et 0V).

Le bâtonnet **1** est allumé lorsque le fin de course fermeture est ouvert, c'est-à-dire lorsque la porte 1 est complètement fermée.

Le bâtonnet **1** est éteint lorsque le fin de course fermeture est établi, c'est-à-dire lorsque la porte 1 n'est pas complètement fermée.

Bâtonnet **0**: **FCOU1** (Fin de Course OUverture de la porte 1).

Il nous indique l'état du fin de course ouverture de la porte 1 (FCOU1 et 0V).

Le bâtonnet **0** est allumé lorsque le fin de course ouverture est ouvert, c'est-à-dire lorsque la porte 1 est complètement ouverte.

Le bâtonnet **0** est éteint lorsque le fin de course ouverture est établi, c'est-à-dire lorsque la porte 1 n'est pas complètement ouverte.

DEFINITION DES ENTREES

- Ram Adresse **11**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **7**: NON UTILISE

Bâtonnet **6**: NON UTILISE

Bâtonnet **5**: NON UTILISE

Bâtonnet **4**: NON UTILISE

Bâtonnet **3**: **EXD** (EXtrême Descente).

Il nous indique l'état du contact ED.

Le bâtonnet **3** est **allumé** lorsque le contact est ouvert, c'est-à-dire lorsque la cabine est **au dessous** de l'aimant bas **ED**.

Le bâtonnet **3** est **éteint** lorsque le contact est établi, c'est-à-dire lorsque la cabine est **au dessus** de l'aimant bas **ED**.

Bâtonnet **2**: **EXM** (EXtrême Montée).

Il nous indique l'état du contact EM.

Le bâtonnet **2** est **allumé** lorsque le contact est ouvert, c'est-à-dire lorsque la cabine est **au dessus** de l'aimant haut **EM**.

Le bâtonnet **2** est **éteint** lorsque le contact est établi, c'est-à-dire lorsque la cabine est **au dessous** de l'aimant haut **EM**.

Bâtonnet **1**: **CAB** (CApteur, faisceau B).

Il nous indique l'état du faisceau B.

Le bâtonnet **1** est allumé lorsque le faisceau B est coupé.

Le bâtonnet **1** est éteint lorsque le faisceau B n'est pas coupé.

Bâtonnet **0**: **CAA** (CApteur, faisceau A).

Il nous indique l'état du faisceau A.

Le bâtonnet **0** est allumé lorsque le faisceau A est coupé.

Le bâtonnet **0** est éteint lorsque le faisceau A n'est pas coupé.

DEFINITION DES ENTREES

- Ram Adresse **12**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **5, 6, 7**: NON UTILISES

Bâtonnet **4**: **MTH** (Mesure de la Température de l'Huile).

Le bâtonnet 4 est allumé lorsque le contact est ouvert (MTH et 0V) ou lorsque la sonde de température a atteint une certaine valeur.

Le bâtonnet 4 est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **3**: **STH** (Sonde THERmique).

Il nous indique l'état de la sonde thermique (STH et 0V).

Le bâtonnet 3 est éteint lorsque le contact est établi en fonctionnement normal.

Le bâtonnet 3 est allumé dans le cas contraire.

Bâtonnet **2**: **10** (" 10 " de la chaîne des sécurités).

Il nous indique l'état des sécurités au niveau du 10 de la chaîne des sécurités.

Le bâtonnet 2 est allumé lorsque la chaîne des sécurités est établie jusqu'au 10.

Le bâtonnet 2 est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **1**: **8** (" 8 " de la chaîne des sécurités).

Il nous indique l'état des sécurités au niveau du 8 de la chaîne des sécurités.

Le bâtonnet 1 est allumé lorsque la chaîne des sécurités est établie jusqu'au 8.

Le bâtonnet 1 est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **0**: **6** (" 6 " de la chaîne des sécurités).

Il nous indique l'état des sécurités au niveau du 6 de la chaîne des sécurités.

Le bâtonnet 0 est allumé lorsque la chaîne des sécurités est établie jusqu'au 6.

Le bâtonnet 0 est éteint dans le cas contraire.

- Ram Adresse **62**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **3, 4, 5, 6, 7**: NON UTILISES

Bâtonnet **2**: **IGV** (Inspection Grande Vitesse).

Il nous indique l'état du contact d'inspection en grande vitesse.

Le bâtonnet 2 est allumé lorsque le contact est établi.

Le bâtonnet 2 est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **1**: **TACQ2** (TAQuet 2).

Il nous indique l'état du taquet 2.

Le bâtonnet 1 est allumé si le contact est établi lorsque le taquet 2 est rentré.

Le bâtonnet 1 est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **0**: **TACQ1** (TAQuet 1).

Il nous indique l'état du taquet 1.

Le bâtonnet 0 est allumé si le contact est établi lorsque le taquet 1 est rentré.

Le bâtonnet 0 est éteint dans le cas contraire.

DEFINITION DES SORTIES

Pour visualiser les entrées et les sorties, il faut mettre le petit switch situé à gauche des afficheurs vers le haut c'est-à-dire en position RAM.

NOTE CONCERNANT LES SORTIES :

- (S ELEC)** = Sorties de type ELECTRONIQUES, ne pouvant débiter que 50mA sous 24V (1,2W max).
- (S CONT)** = Sorties de CONTACT SEC de relais dont le commun est accessible.
- (S CONT 24R)** = Sorties de CONTACT SEC de relais dont le commun n'est pas accessible car déjà relié de façon interne au potentiel 24R.

⇒ Il conviendra d'interfacer les sorties en fonction de l'élément à commander.

- Ram Adresse **13**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **7**: **CREP** (Commun REpétiteur de Position) (S ELEC).

Il nous donne l'état du commun répéteur de position (CREP).

Si le bâtonnet **7** clignote, c'est que le signal CREP est actif.

Si le bâtonnet **7** est éteint ou allumé fixe, c'est que le signal CREP est inactif.

Bâtonnet **6**: **LU** (LUmière automatique) (S ELEC).

Il nous indique l'état de la sortie lumière automatique (LU).

Le bâtonnet **6** est allumé lorsque la sortie LU est activée et sort du 0 Volt.

Le bâtonnet **6** est éteint lorsque la sortie LU est désactivée et sort du 24 Volts.

Bâtonnet **5**: **FE1** (relais FERmeture de la porte 1) (S CONT).

Il nous donne l'état du relais de fermeture porte 1 (FE1).

Le bâtonnet **5** est allumé si le relais fermeture est alimenté.

Le bâtonnet **5** est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **4**: **OU1** (relais OUverture de la porte 1) (S CONT).

Il nous donne l'état du relais d'ouverture porte 1 (OU1).

Le bâtonnet **4** est allumé si le relais ouverture est alimenté.

Le bâtonnet **4** est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **3**: **CAM** (relais de CAME).

Il nous donne l'état du relais de came (CAM).

Le bâtonnet **3** est allumé si le relais de came est alimenté.

Le bâtonnet **3** est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **2**: **GV/PV** (relais Grande Vitesse / Petite Vitesse) (S CONT), **ou V2** (en cas de Variation de fréquence).

Il nous donne l'état du relais Grande Vitesse / Petite Vitesse (GV / PV).

Le bâtonnet **2** est allumé, le relais GV/PV est alimenté pour commander le contacteur GV.

Le bâtonnet **2** est éteint, le relais GV/PV est au repos pour commander le contacteur PV.

DEFINITION DES SORTIES

Bâtonnet 1: DE (relais DEscente) (S CONT).

Il nous donne l'état du relais Descente (DE).

Le bâtonnet 1 est allumé si le relais DE est alimenté.

Le bâtonnet 1 est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet 0: MO (Relais Montée) (S CONT).

Il nous donne l'état du relais Montée (MO).

Le bâtonnet 0 est allumé si le relais MO est alimenté.

Le bâtonnet 0 est éteint dans le cas contraire.

• Ram Adresse **14**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet 7: V1 (Vitesse V1) (S ELEC).

Il nous donne l'état de la sortie V1.

Le bâtonnet 7 est allumé si la sortie V1 est activée.

Le bâtonnet 7 est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet 6: V0 (Vitesse 0) (S ELEC).

Il nous donne l'état de la sortie V0.

Le bâtonnet 6 est allumé si la sortie V0 est activée.

Le bâtonnet 6 est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet 5: NON UTILISE

Bâtonnet 4: SH8 (SHuntage du 8) (S ELEC).

Il nous donne l'état de la sortie SH8.

Le bâtonnet 4 est allumé lorsque la sortie SH8 est activée et sort du 0 Volt.

Le bâtonnet 4 est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet 3: NON UTILISE

Bâtonnet 2: INH1 (INHibition porte 1) (S ELEC).

Il nous donne l'état de la sortie INH1 qui dépend de l'option SHTCS (SHuntage de CS Ad.63 - bât 6).

Le bâtonnet 2 est allumé lorsque la sortie INH1 est activée et sort du 0 Volt.

Le bâtonnet 2 est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet 1: NON UTILISE

Bâtonnet 0: NON UTILISE.

DEFINITION DES SORTIES

- Ram Adresse **15**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **7**: **DEF** (voyant DEFaut) (S ELEC).

Il nous donne l'état de la sortie défaut (DEF).

Le bâtonnet **7** est allumé lorsque la sortie défaut DEF est activée et sort du 0 Volt.

Le bâtonnet **7** est éteint lorsque la sortie défaut est désactivée et sort du 24 Volts.

Bâtonnet **6**: **GONG** (GONG) (S ELEC).

Il nous donne l'état de la sortie Gong (GONG).

Le bâtonnet **6** est allumé lorsque la sortie Gong GONG est activée et sort du 24 Volts.

Le bâtonnet **6** est éteint lorsque la sortie défaut est désactivée et sort du 0 Volt.

Bâtonnet **5**: **FD** (Flèche Descente) (S ELEC).

Il nous donne l'état de la sortie Flèche Descente (FD).

Le bâtonnet **5** est allumé, la sortie Flèche Descente FD est activée et sort du 24 Volts.

Le bâtonnet **5** est éteint, la sortie Flèche Descente est désactivée et sort du 0 Volt.

Bâtonnet **4**: **FM** (Flèche Montée) (S ELEC).

Il nous donne l'état de la sortie Flèche Montée (FM).

Le bâtonnet **4** est allumé, la sortie Flèche Montée FM est activée et sort du 24 Volts.

Le bâtonnet **4** est éteint, la sortie Flèche Montée est désactivée et sort du 0 Volt.

Bâtonnet **3**: **VSU** (Voyant SURcharge) (S ELEC).

Il nous donne l'état de la sortie du voyant surcharge (VSU).

Le bâtonnet **3** est allumé lorsque la sortie VSU est activée et sort du 0 Volt.

Le bâtonnet **3** est éteint lorsque la sortie VSU est désactivée et sort du 24 Volts.

Bâtonnet **2**: **RF** (RonFleur) (S ELEC).

Il nous donne l'état de la sortie du ronfleur de surcharge (RF).

Le bâtonnet **2** est allumé lorsque la sortie RF est activée et sort du 0 Volt.

Le bâtonnet **2** est éteint lorsque la sortie RF est désactivée et sort du 24 Volts.

Bâtonnet **1**: **VHS** (Voyant Hors Service) (S ELEC).

Il nous donne l'état de la sortie du Voyant Hors Service (VHS).

Le bâtonnet **1** est allumé lorsque la sortie VHS est activée et sort du 0 Volt.

Le bâtonnet **1** est éteint lorsque la sortie VHS est désactivée et sort du 24 Volts.

Bâtonnet **0**: **VPMP** (Voyant PoMPier) (S ELEC).

Il nous donne l'état de la sortie du voyant pompier (VPMP).

Le bâtonnet **0** est allumé lorsque la sortie VPMP est activée et sort du 0 Volt.

Le bâtonnet **0** est éteint lorsque la sortie VPMP est désactivée et sort du 24 Volts.

DEFINITION DES SORTIES

- Ram Adresse **16**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **0 à 7: QC0-7** (Quittances Cabine 0 à 7) (S ELEC).

Ils nous indiquent respectivement l'état des quittances cabine QC0 à QC7.

On rappelle que les sorties QC0 à QC7 sont les bornes C0 à C7.

Les bâtonnets correspondant sont allumés lorsque les sorties sont activées et sortent du 0 Volt.

Les bâtonnets correspondant sont éteints lorsque les sorties sont désactivées et sortent du 24 Volts.

- Ram Adresse **17**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **0 à 7: QC8-11** (Quittances Cabine 8 à 11) (S ELEC).

Ils nous indiquent respectivement l'état des quittances cabine QC8 à QC11.

On rappelle que les sorties QC8 à QC11 sont les bornes C8 à C11.

Les bâtonnets correspondant sont allumés lorsque les sorties sont activées et sortent du 0 Volt.

Les bâtonnets correspondant sont éteints lorsque les sorties sont désactivées et sortent du 24 Volts.

- Ram Adresse **19**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **0 à 7: QM0-7** (Quittances Montées 0 à 7) (S ELEC).

Ils nous indiquent respectivement l'état des quittances palières pour Monter QM0 à QM7.

On rappelle que les sorties QM0 à QM7 sont les bornes P0 à P7.

Les bâtonnets correspondant sont allumés lorsque les sorties sont activées et sortent du 0 Volt.

Les bâtonnets correspondant sont éteints lorsque les sorties sont désactivées et sortent du 24 Volts.

- Ram Adresse **1A**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **0 à 7: QM8-11** (Quittances Montées 8 à 11) (S ELEC).

Ils nous indiquent respectivement l'état des quittances palières pour Monter QM8 à QM11.

On rappelle que les sorties QM8 à QM11 sont les bornes P8 à P11.

Les bâtonnets correspondant sont allumés lorsque les sorties sont activées et sortent du 0 Volt.

Les bâtonnets correspondant sont éteints lorsque les sorties sont désactivées et sortent du 24 Volts.

DEFINITION DES SORTIES

- Ram Adresse **1C**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **1 à 7**: **QD1- 7** (Quittances Descentes 0 à 7) (S ELEC).

Ils nous indiquent respectivement l'état des quittances palières pour Descendre QD1 à QD7.

On rappelle que les sorties QD1 à QD7 sont les bornes P1 à P7.

Les bâtonnets correspondant sont allumés lorsque les sorties sont activées et sortent du 0 Volt.

Les bâtonnets correspondant sont éteints lorsque les sorties sont désactivées et sortent du 24 Volts.

Bâtonnet **0**: NON UTILISE

- Ram Adresse **1D**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet (S ELEC).

Bâtonnet **0 à 7**: **QD8-11** (Quittances Descentes 8 à 11).

Ils nous indiquent respectivement l'état des quittances palières pour Descendre QD8 à QD11.

On rappelle que les sorties QD8 à QD11 sont les bornes P8 à D11.

Les bâtonnets correspondant sont allumés lorsque les sorties sont activées et sortent du 0 Volt.

Les bâtonnets correspondant sont éteints lorsque les sorties sont désactivées et sortent du 24 Volts.

- Ram Adresse **1F**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **0 à 7**: **POS0-7** (POSitionnement 0 à 7) (S ELEC).

Ils nous indiquent respectivement l'état des sorties positionnement POS0 à POS7.

Les bâtonnets correspondant sont allumés lorsque les sorties sont activées et sortent du 0 Volt.

Les bâtonnets correspondant sont éteints lorsque les sorties sont désactivées et sortent du 24 Volts.

- Ram Adresse **20**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **0 à 7**: **POS8-11** (POSitionnement 8 à 11) (S ELEC).

Ils nous indiquent respectivement l'état des sorties positionnement POS8 à POS11.

Les bâtonnets correspondant sont allumés lorsque les sorties sont activées et sortent du 0 Volt.

Les bâtonnets correspondant sont éteints lorsque les sorties sont désactivées et sortent du 24 Volts.

DEFINITION DES SORTIES

- Ram Adresse **61**: Pratique de visualiser en mode Bâtonnet.

Bâtonnet **7**: **V4** (Vanne N°4) (S CONT).

Il nous indique l'état du relais de vanne N°4.

Le bâtonnet **7** est allumé lorsque le relais de vanne N°4 est alimenté.

Le bâtonnet **7** est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **6**: **V3** (Vanne N°3) (S CONT).

Il nous indique l'état du relais de vanne N°3.

Le bâtonnet **6** est allumé lorsque le relais de vanne N°3 est alimenté.

Le bâtonnet **6** est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **5**: **V2** (Vanne N°2) (S CONT).

Il nous indique l'état du relais de vanne N°3.

Le bâtonnet **5** est allumé lorsque le relais de vanne N°3 est alimenté.

Le bâtonnet **5** est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **4**: **V1** (Vanne N°1) (S CONT).

Il nous indique l'état du relais de vanne N°1.

Le bâtonnet **4** est allumé lorsque le relais de vanne N°1 est alimenté.

Le bâtonnet **4** est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **3**: NON UTILISE

Bâtonnet **2**: **L** (Relais Ligne) (S CONT).

Il nous indique l'état du relais Ligne (L).

Le bâtonnet **2** est allumé lorsque le relais Ligne est alimenté.

Le bâtonnet **2** est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **1**: Δ ou **D** (Relais Triangle) (S CONT).

Il nous indique l'état du relais Triangle (Δ ou D).

Le bâtonnet **1** est allumé lorsque le relais Triangle est alimenté.

Le bâtonnet **1** est éteint dans le cas contraire.

Bâtonnet **0**: **Y** (Relais Etoile) (S CONT).

Il nous indique l'état du relais Etoile (Y).

Le bâtonnet **0** est allumé lorsque le relais Etoile est alimenté.

Le bâtonnet **0** est éteint dans le cas contraire.

TABLE DE CONVERSION HEXADÉCIMAL ↔ DECIMAL

		Chiffre de poids faible (chiffre de droite)															
		0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	b	C	d	E	F
Chiffre de poids fort (chiffre de gauche)	0	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
	1	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31
	2	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47
	3	48	49	50	51	52	53	54	55	56	57	58	59	60	61	62	63
	4	64	65	66	67	68	69	70	71	72	73	74	75	76	77	78	79
	5	80	81	82	83	84	85	86	87	88	89	90	91	92	93	94	95
	6	96	97	98	99	100	101	102	103	104	105	106	107	108	109	110	111
	7	112	113	114	115	116	117	118	119	120	121	122	123	124	125	126	127
	8	128	129	130	131	132	133	134	135	136	137	138	139	140	141	142	143
	9	144	145	146	147	148	149	150	151	152	153	154	155	156	157	158	159
	A	160	161	162	163	164	165	166	167	168	169	170	171	172	173	174	175
	b	176	177	178	179	180	181	182	183	184	185	186	187	188	189	190	191
	C	192	193	194	195	196	197	198	199	200	201	202	203	204	205	206	207
	d	208	209	210	211	212	213	214	215	216	217	218	219	220	221	222	223
	E	224	225	226	227	228	229	230	231	232	233	234	235	236	237	238	239
	F	240	241	242	243	244	245	246	247	248	249	250	251	252	253	254	255

Utilisation de la table :

Pour convertir un octet (2 chiffres) hexadécimal en décimal, repérez le chiffre hexadécimal de poids fort (le chiffre de gauche) dans la colonne de gauche de la table. Suivez la rangée correspondante vers la droite jusqu'à l'intersection avec la colonne à la partie supérieure de laquelle se trouve le chiffre hexadécimal de poids faible (le chiffre de droite). La valeur à l'intersection est l'équivalent décimal du nombre hexadécimal cherché.

Par exemple, pour convertir le nombre hexadécimal **A4** en décimal, trouvez l'intersection de la rangée qui contient A en première colonne, avec la colonne qui contient 4 en partie supérieure. L'équivalent décimal de A4 est la valeur à l'intersection, c'est-à-dire **164**.

Pour convertir un nombre décimal en hexadécimal, cherchez le nombre décimal dans la table. Le nombre hexadécimal correspondant est le nombre composé, de gauche à droite, du chiffre hexadécimal figurant dans la première colonne de la rangée dans laquelle vous avez trouvé le nombre décimal, et du chiffre hexadécimal qui figure à la ligne supérieure de la colonne dans laquelle vous avez trouvé le nombre décimal.

Par exemple, pour trouver l'équivalent hexadécimal de **206**, cherchez cette valeur dans la table ; son équivalent hexadécimal est **CE**.

TABLEAU DES PARAMETRES (1/2)

Ad.	Bât. 7	Bât. 6	Bât. 5	Bât. 4	Bât. 3	Bât. 2	Bât. 1	Bât. 0
00	DEF N (CDDEF) CODE DU DERNIER DEFAULT							
01	DEF N-1 (CADDEF) CODE DE L'AVANT DERNIER DEFAULT							
02	REGUL		ISO	RMLIFT			OUAVAR	USINE
03	NBOPER - NOMBRE D'OPERATEUR							
04	NIVSUP - NIVEAU SUPERIEUR							
05	NIVINF - NIVEAU INFERIEUR							
06	NVPRIN - NIVEAU PRINCIPAL							
07	BLOCAG	DCOPRO	OPTSP	OPTMAN	OPREVM	MPVHZ	OPED	OUPPRE
08	2V/RECAV1	APCL	FLCLIG	FLPDP	EFFNSEL		IPF	IPO
09	GONGAR	IGPPRO	IGV	PFLSGV	OPTPOM	MHSPF	TYPOMP	
0A	TIG - TEMPO D'INTEGRATEUR (2 A 45 SECONDES [EN SECONDES])							
0b	TPV - TEMPO PETITE VITESSE (3 A 255 SECONDES [EN SECONDES])							
0C	TPLU - TEMPO DE LUMIERE AUTOMATIQUE (2 A 255 SECONDES [EN SECONDES])							
0d	TINS - TEMPO D'INSPECTION (1 A 255 SECONDES [EN SECONDES])							
0E	TCAPGV - TEMPO CAPTEUR EN G.V. (2 A 25,5 SECONDES [EN 1/10 SECONDES])							
0F	TCAPPV - TEMPO CAPTEUR EN P.V. (3 A 25,5 SECONDES [EN 1/10 SECONDES])							
10	MSQCAB - MASQUES DES ENVOIS CABINE DE 7 A 0							
11	MSQCAB - MASQUES DES ENVOIS CABINE DE 11 A 8							
12								
13	MSQMO - MASQUES DES APPELS PALIERS POUR MONTER DE 7 A 1							
14	MSQMO - MASQUES DES APPELS PALIERS POUR MONTER DE 10 A 8							
15								
16	MSQDE - MASQUES DES APPELS PALIERS POUR DESCENDRE DE 7 A 0							
17	MSQDE - MASQUES DES APPELS PALIERS POUR DESCENDRE DE 11 A 8							
18								
19	TPISO - TEMPORISATION D'ISONIVELAGE (2 à 10 SECONDES [EN SECONDES]) (avec bande Alu)						PVCRH (avec écrans)	PVCRB (avec écrans)
1A	Non utilisé avec		PROG. DES PV CROISEES POUR ENTRES NIVEAUX 7-8 / 0-1				Seulement	
1b	la bande Alu		PROG. DES PV CROISEES POUR ENTRES NIVEAUX 10-11 / 8-9				Avec les vannes	
1C								
1d	NUSPLX - TOUJOURS A 00							
1E	TFR10 - TEMPO DE FILTRAGE SUR LE 10 (0 A 0,5 SECONDES [EN 1/100 SECONDES])							
1F	TPRAU - TEMPO DE RAPPEL AUTOMATIQUE (1 A 255 SECONDES [EN SECONDES])							
20	RAUFAC1		TRAPM	NIVRAU - NIVEAU DE RAPPEL AUTOMATIQUE				
21	TGONG - TEMPO DU GONG (0,1 A 10 SECONDES [EN 1/10 SECONDES])							
22	COMDEM - COMPTEUR DE DEMARRAGES : 2 CHIFFRES DE DROITE							
23	COMDEM - COMPTEUR DE DEMARRAGES : 2 CHIFFRES DU MILIEU							
24	COMDEM - COMPTEUR DE DEMARRAGES : 2 CHIFFRES DE GAUCHE							
25	NUMAR0 - NUMERO D'ORDRE DANS LE MOIS DE PRODUCTION (UNITES / DIZAINES)							
26	NUMAR1 - MOIS DE PRODUCTION EN HEXADECIMAL (CENTAINES DU N° DE POSITION)							
27	NUMAR2 - ANNEE DE PRODUCTION DE L'ARMOIRE							
28	REPT00 - REPETITEUR DE POSITION AU NIVEAU 00							
29 à 32	REPTxx - REPETITEUR DE POSITION AU NIVEAU xx							
33	REPT11 - REPETITEUR DE POSITION AU NIVEAU 11							
ADAPTATION A UNE CENTRALE HYDRAULIQUE SPECIFIQUE NON TYPÉE (CYHYD)								
38	V4	V3	V2	V1		LIGNE	TRIANGLE	ETOILE
39	V4	V3	V2	V1		LIGNE	TRIANGLE	ETOILE
3A	V4	V3	V2	V1		LIGNE	TRIANGLE	ETOILE
3b	V4	V3	V2	V1		LIGNE	TRIANGLE	ETOILE
3C	V4	V3	V2	V1		LIGNE	TRIANGLE	ETOILE
3d	V4	V3	V2	V1		LIGNE	TRIANGLE	ETOILE
3E	V4	V3	V2	V1		LIGNE	TRIANGLE	ETOILE
3F	V4	V3	V2	V1		LIGNE	TRIANGLE	ETOILE
40	RGPT	VERSTF1	P1SFCOU	P1SFCFE	PMAFCP1	MSTPMP1	AMPSEC1	MSTPRP1
41	TP01 - TEMPO DE PORTE 1 (2 A 255 SECONDES [EN SECONDES])							
42	TREP1 - TEMPO DE REOUVERTURE DE PORTE 1 (1 A 255 SECONDES [EN SECONDES])							
43	FACE1		NIVMHS - NIVEAU DE MISE HORS SERVICE					
44	TIRP1 - TEMPO D'INVERSION DES RELAIS DE LA PORTE1 (0 A 2,55 S. [EN 1/100 SECONDES])							
45	TFR8 - TEMPO DE FILTRAGE DES REBONDS SUR LE '8' (0 A 2,55 S. [EN 1/100 SECONDES])							
46	TVP1/2 - TEMPORISATION DE VERROUILLAGE DE PORTES 1&2 (1 A 255 S. [EN SECONDES])							
47	TIGPO1 - TEMPO D'INTEGRATEUR DE PORTE 1 (1 A 255 SECONDES [EN SECONDES])							

TABLEAU DES PARAMETRES (2/2)

Ad.	Bât. 7	Bât. 6	Bât. 5	Bât. 4	Bât. 3	Bât. 2	Bât. 1	Bât. 0
48	RCAME1 N00			PORCAB1 N00	OAVAP1 N00	STP1OU N00	SER1I N00	OUNSIM1 N00
49 à 52	RCAME1 Nxx			PORCAB1 Nxx	OAVAP1 Nxx	STP1OU Nxx	SER1I Nxx	OUNSIM1 Nxx
53	RCAME1 N11			PORCAB1 N11	OAVAP1 N11	STP1OU N11	SER1I N11	OUNSIM1 N11
58	TDEMYD - TEMPO DE DEMARRAGE Y/D (0 A 6 SECONDES [EN 1/10 SECONDES])							
59	TARMVT - TEMPO D'ARRET DU MOUVEMENT (0 A 2,55 S. [EN 1/100 SEC])							
5A	TPMPVM - TEMPO DE PROLONGATION DU MVT PETITE VITESSE (0 A 0,5 S. [EN 1/100 SEC])							
5b	TYPHYD - TYPE DE CENTRALE HYDRAULIQUE							
5C		RAMDES			DNH		DEMDIR	TAQUET
5d								
5E	TRAUN0 - TEMPO DE RAPPEL AUTOMATIQUE AU NIVEAU 0 (0 A 15 MINUTES. [EN MINUTE])							
5F				STPREG	DCTQET		REGDRAL	
60								
61								
62								
63	CABVID	SHTCS/	ISOCLI	RMLIFT		REGUL	OuAvARCLi	TPRAL
64								
67								
68								
69 à 76								
77								
		SPG3	SPG2	SPG1		SPG3	SPG2	SPG1
78		RF - RONFLEUR DE SURCHARGE				VSU - VOYANT DE SURCHARGE		
79		VHS - VOYANT HORS SERVICE				GONG - SORTIE GONG		
7A		INH1 - SORTIE INHIBITION				VPMP - VOYANT POMPIER		
7b		CAM - SORTIE CAME				LU - LUMIERE AUTOMATIQUE		
7E	DEF N-2 - CODE DE DEFAUT 3							
7F	DEF N-3 - CODE DE DEFAUT 4							
	OPTION DISTANCE DE RALENTISSEMENT EN FONCTION DE LA T° D'HUILE							
C0	TEMPERATURE JUSQUE LAQUELLE LA DISTANCE C8 EST CHOISIE							
C1	TEMPERATURE JUSQUE LAQUELLE LA DISTANCE C9 EST CHOISIE							
C2	TEMPERATURE JUSQUE LAQUELLE LA DISTANCE CA EST CHOISIE							
C3	TEMPERATURE JUSQUE LAQUELLE LA DISTANCE CB EST CHOISIE							
C4	TEMPERATURE JUSQUE LAQUELLE LA DISTANCE CC EST CHOISIE							
C5	TEMPERATURE JUSQUE LAQUELLE LA DISTANCE CD EST CHOISIE							
C6	TEMPERATURE JUSQUE LAQUELLE LA DISTANCE CE EST CHOISIE							
C7	TEMPERATURE JUSQUE LAQUELLE LA DISTANCE CF EST CHOISIE							
	OPTION DISTANCE DE RALENTISSEMENT EN FONCTION DE LA T° D'HUILE							
C8	DISTANCE DE RALENTISSEMENT ⤴ (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPERATURE C0							
C9	DISTANCE DE RALENTISSEMENT ⤴ (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPERATURE C1							
CA	DISTANCE DE RALENTISSEMENT ⤴ (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPERATURE C2							
Cb	DISTANCE DE RALENTISSEMENT ⤴ (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPERATURE C3							
CC	DISTANCE DE RALENTISSEMENT ⤴ (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPERATURE C4							
Cd	DISTANCE DE RALENTISSEMENT ⤴ (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPERATURE C5							
CE	DISTANCE DE RALENTISSEMENT ⤴ (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPERATURE C6							
CF	DISTANCE DE RALENTISSEMENT ⤴ (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPERATURE C7							
	OPTION DISTANCE DE RALENTISSEMENT EN FONCTION DE LA T° D'HUILE							
A8	DISTANCE DE RALENTISSEMENT ⤵ (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPERATURE C0							
A9	DISTANCE DE RALENTISSEMENT ⤵ (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPERATURE C1							
AA	DISTANCE DE RALENTISSEMENT ⤵ (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPERATURE C2							
Ab	DISTANCE DE RALENTISSEMENT ⤵ (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPERATURE C3							
AC	DISTANCE DE RALENTISSEMENT ⤵ (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPERATURE C4							
Ad	DISTANCE DE RALENTISSEMENT ⤵ (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPERATURE C5							
AE	DISTANCE DE RALENTISSEMENT ⤵ (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPERATURE C6							
AF	DISTANCE DE RALENTISSEMENT ⤵ (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPERATURE C7							
	MINIBLOC							
FF	CA	CB	INS	POMP	NIV	10	8	6

TABLEAU DES ENTREES / SORTIES

= ON / REC OFF

Ad.	Bât. 7	Bât. 6	Bât. 5	Bât. 4	Bât. 3	Bât. 2	Bât. 1	Bât. 0
00	C7	C6	C5	C4	C3	C2	C1	C0
01					C11	C10	C9	C8
02								
03	M7	M6	M5	M4	M3	M2	M1	M0
04						M10	M9	M8
05								
06	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	M0
07					D11	D10	D9	D8
08								
09								
0A								
0b			↓ Si 003 ↓					
0C	SU		ED	MAN/	INS/	GM	GD	MASS/
0d			PH/	THV/DNH	RP/NHM	RG/RL	RM/RY	RD/RΔ
0E	RKISO	RZONE		PRIC	NS	SUSD	MHS	POMP/
0F				FF1	COI1	CS1/	FCFE1/	FCOU1/
10								
11					EXD	EXM	CAB	CAA
12				MTH/	STH/	« 10 »	« 8 »	« 6 »
13	CREP	LU/	FE1	OU1	CAM	GV/PV ou V2(VF)	DE	MO
14	V1(VF)	V0(VF)		SH8		INH1		
15	DEF	GONG	FD	FM	VSU	RF	VHS	VPMP
16	QC7	QC6	QC5	QC4	QC3	QC2	QC1	QC0
17					QC11	QC10	QC9	QC8
18								
19	QM7	QM6	QM5	QM4	QM3	QM2	QM1	QM0
1A					QM11	QM10	QM9	QM8
1b								
1C	QD7	QD6	QD5	QD4	QD3	QD2	QD1	QD0
1d					QD11	QD10	QD9	QD8
1E								
1F	POS7	POS6	POS5	POS4	POS3	POS2	POS1	POS0
20					POS11	POS10	POS9	POS8
21								
22	POIDS FAIBLE - ALTITUDE DE LA CABINE							
23	POIDS FORT - ALTITUDE DE LA CABINE							
24	POSLOG - POSITION LOGIQUE DE L'APPAREIL							
28			CL					
3F	Raccordement sur EPG5 ⇨				ED	EM	⇨ Si Capt. I.L.S. / P202	
61	V4(H)	V3(H)	V2(H)	V1(H)	ECOTAQ	L	Δ	Y
62						IGV	TACQ2	TACQ1
65	T°HUILE - TEMPERATURE D'HUILE							
	MINIBLOC							
FF	CA	CB	INS/	POMP/	NIV/ZDEVR	« 10 »	« 8 »	« 6 »

LISTE DES CODES DE DEFAUTS (1/3)

Les codes de défauts de la Série Alpha (carte BH12)

La lettre située entre parenthèses précise le type de Défaut.

- (A) Signifie que le défaut est définitif et qu'il faut couper puis remettre l'alimentation pour faire une réinitialisation (RESET).
- (B) Signifie que le défaut est provisoire et donc que si la cause disparaît, la manœuvre travaille à nouveau normalement.
- (C) Signifie que le défaut est provisoire si le technicien l'a demandé en programmant l'option « défaut provisoire ». (DCOPRO - Ad.07 - Bât.06)
- (D) Signifie que le défaut peut être ignoré si le technicien l'a demandé.
- (*) Signifie que le code du défaut n'est pas enregistré dans la pile de défauts. La pile de défauts de la **SERIE ALPHA** se trouve aux paramètres adresses **00, 01, 7E** et **7F**, petit interrupteur de gauche vers le bas. A l'adresse **00** on trouve le dernier défaut et à l'adresse **7F** le plus ancien enregistré.

AVANT DE QUITTER LE CHANTIER, NOUS VOUS CONSEILLONS DE METTRE LA PILE DE DEFAUT A 00 AFIN DE MIEUX SURVEILLER LES PANNES.

DEFAULT N°	DESIGNATION	
-01-	DEFAUT DE MASSE.	(B)
-02-	TEMPO DE PETITE VITESSE.	(A)
-03-	TEMPO DE REVISION.	(D)
-04-	COUPURE DES SECURITES AVANT LE « 6 ».	(B)
-05-	THERMIQUE DE VENTILATION (THV).	(B)
-06-	ABSENCE REPETITIVE DU « 10 » AU RECALAGE.	(A)
-07-	ERREUR DANS LA PROGRAMMATION DES SORTIE SPG1 A SPG4.	(A)
-08-	SUSPENSION DEPART (SUSD).	(B,*)
-09-	SONDE THERMIQUE OU THERMOCONTACT DE SECURITE (STH).	(B)
-10-	INVERSION DU SENS DE ROTATION (DETECTION PAR CAPTEUR).	(A)
-11-	INTERPRETATION IMPOSSIBLE DU CAPTEUR OU FUSION DU/DES FUSIBLES FU3, FU4.	(A)
-12-	UN DES CONTACTEURS NON DECOLLE A L'ARRIVEE.	(C)
-13-	CONTACTEUR « GV » NON DECOLLE AU PASSAGE « PV ».	(C)
-14-	CONTACTEUR « PV » NON COLLE LORS DE SA COMMANDE.	(C)
-15-	CONTACTEUR « MO » OU « DE » NON COLLE LORS DE LEUR COMMANDE OU FUSION DU FUSIBLE FU9 (24R).	(C)
-16-	FIN DE COURSE HAUT POUR LA REVISION (FREV).	(B,*)

ATTENTION :

POUR TOUT REMPLACEMENT DE CARTES ELECTRONIQUES, RESPECTER LES PRECAUTIONS NECESSAIRES A L'ENVOI DE CELLES-CI (SACHET ANTISTATIQUE)

LISTE DES CODES DE DEFAUTS (2/3)

FAULT N°	DESIGNATION	
-17-	MANQUE OU INVERSION DE PHASES (PH).	(B)
-18-	RECALAGE IMPOSSIBLE PAR SUITE D'INFORMATIONS ERRONEES DU CAPTEUR.	(A)
-19-	COUPURE DU « 8 » EN MARCHE.	(B)
-20-	TEMPERATURE DE L'HUILE SUPERIEURE A 100° OU SONDE NON RACCORDEE.	(B)
-21-	ABSENCE DU « 10 ».	(B)
-22-	INTEGRATEUR DE GLISSEMENT.	(A)
-23-	COUPURE DU « 6 » EN MARCHE OU VOIR SHUNT 0V, CS EN PAROI LISSE.	(B)
-26-	COUPURE ANORMALEMENT LONGUE DU FAISCEAU A.	(A)
-27-	COUPURE ANORMALEMENT LONGUE DU FAISCEAU B.	(A)
-28-	UN DES CONTACTEURS N'EST PAS DECOLLE AU DEMARRAGE.	(C)
-29-	CONTACTEUR « GV » NON COLLE LORS DE SA COMMANDE.	(C)
-30-	CONTACTEUR « PV » COLLE LORS DE LA COMMANDE « GV ».	(C)
-31-	DEFAUT DE SURCHARGE (SU).	(B,*)
-36-	LE NIVEAU DE PRINCIPAL EST SUPERIEUR AU NIVEAU LE PLUS HAUT.	(A)
-37-	LA PROGRAMMATION DU NIVEAU SUPERIEUR EST PLUS GRANDE QUE 11	(A)
-38-	NIVEAU DE RECALAGE, DE RAPPEL AUTOMATIQUE OU DE « MISE HORS SERVICE » PLUS ELEVE QUE LE NIVEAU SUPERIEUR.	(A)
-39-	LA TENSION SECTEUR EST TROP FAIBLE.	(B)
-40-	LA TENSION SECTEUR EST TROP IMPORTANTE.	(B)
-41-	« 8 » COUPE, PORTE AUTO FERMEE SOUS ORIENTATION.	(B)
-42-	PROGRAMMATION ERRONEE DU NOMBRE D'OPERATEURS DE PORTES (SUPERIEUR A 1).	(A)
-43-	FIN DE COURSE NECESSAIRE SUR OPERATEUR CABINE	(A)
-44-	ABSENCE DU « 10 ».	(B)
-46-	BLOCAGE PORTE EN « OUVERTURE ».	(C)
-48-	BLOCAGE PORTE EN « FERMETURE ».	(C)
-50-	FONCTION « MISE HORS SERVICE » ENCLENCHEE (MHS).	(B,*)
-51-	FONCTION « PRIORITE CABINE » EN COURS (PRIC).	(B,*)
-52-	COUPURE DU « 10 » EN MARCHE.	(B)
-53-	FONCTION « POMPIER » EN COURS (POM).	(B,*)
-54-	FONCTION « NON STOP » OU « COMPLET » EN COURS (NS).	(B,*)
-55-	NON DECOLLAGE DU CONTACTEUR « ISO ».	(A)
-56-	NON COLLAGE DU CONTACTEUR « ISO » LORS DE SA COMMANDE.	(B)

ATTENTION :

POUR TOUT REMPLACEMENT DE CARTES ELECTRONIQUES, RESPECTER LES PRECAUTIONS NECESSAIRES A L'ENVOI DE CELLES-CI (SACHET ANTISTATIQUE)

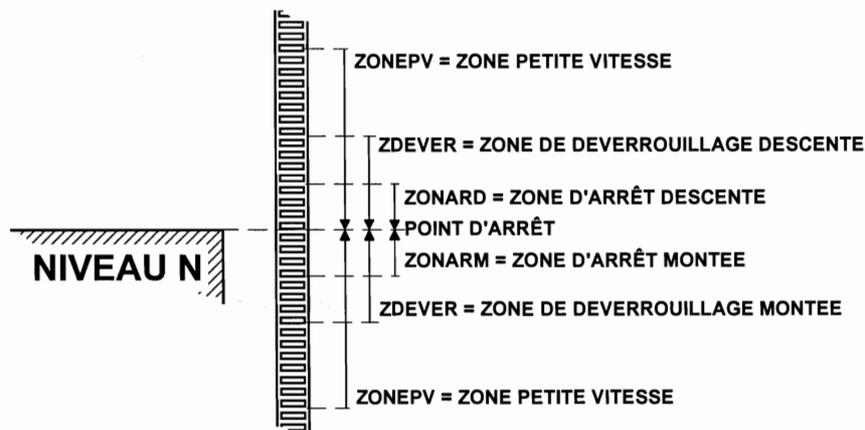
LISTE DES CODES DE DEFAUTS (3/3)

FAULT N°	DESIGNATION	
-57-	DEPASSEMENT DE LA « ZONE ISO » EN MOUVEMENT « ISO ».	(A)
-58-	« POMPAGE ISO » SUPERIEURE A 6.	(B)
-59-	MOUVEMENT D'ISO SUPERIEUR A LA TEMPO ISO.	(A)
-60-	ALTITUDE MAXIMUM PROGRAMMEE TROP ELEVEE.	(A)
-61-	ERREUR DE PROGRAMMATION DES NIVEAUX.	(A)
-62-	DEFAUT CAPTEUR O03.	(A)
-63-	CABINE SIMULTANEMENT PRESENTE EN HAUT ET EN BAS OU CAPTEUR O03 NON ALIMENTE.	(A)
-64-	MANŒUVRES DE RAPPEL ET D'INSPECTION ENCLENCHEES SIMULTANEMENT.	(B)
-65-	DEFAUT DEFINITIF DE REGULATION. ALLER LIRE LE CODE DU DEFAUT SUR LE MLIFT.	
-66-	DEFAUT PROVISOIRE DE REGULATION. ALLER LIRE LE CODE DU DEFAUT SUR LE MLIFT.	
-69-	DERIVE APRES COUPURE DU DISPOSITIF HORS-COURSE DE SECURITE.	(A)
-70-	TAQUETS NON RETRACTES LORS DE LEUR COMMANDE.	(A)
-71-	TAQUETS RELACHES EN MARCHÉ.	(B)
-72-	TAQUETS NON RELACHES A L'ARRET.	(A)
-73-	DEFAUT DE NIVEAU D'HUILE/DEFAUT FIN DE COURSE HAUT (COUPURE DU 1S)	(A)
-74-	NIVEAU D'HUILE MINIMUM.	(A)
-75-	NON COLLAGE DU CONTACTEUR « ETOILE "Y" » LORS DE SA COMMANDE. FUSION DE FUSIBLE FU9 (24R) OU COUPURE DU CONTACT DE SURPRESSION.	(C)
-76-	NON COLLAGE DU CONTACTEUR « TRIANGLE "D" » LORS DE SA COMMANDE. FUSION DE FUSIBLE FU9 (24R) OU COUPURE DU CONTACT DE SURPRESSION.	(C)
-77-	NON COLLAGE DU CONTACTEUR « LIGNE "L" » LORS DE SA COMMANDE. FUSION DE FUSIBLE FU9 (24R) OU COUPURE DU CONTACT DE SURPRESSION.	(C)
-78-	NON DECOLLAGE DU CONTACTEUR « ETOILE » OU « TRIANGLE ».	(C)
-79-	TEMPERATURE DE L'HUILE TROP ELEVEE.	(C)

ATTENTION :

POUR TOUT REMPLACEMENT DE CARTES ELECTRONIQUES, RESPECTER LES PRECAUTIONS NECESSAIRES A L'ENVOI DE CELLES-CI (SACHET ANTISTATIQUE)

LES PARAMETRES LIES A LA BANDE



NOM	DESIGNATION	ADRESSE
ZDEVER	Zone de DEVERrouillage	d4 et d5
ZONARM	ZONe d'ARrêt en Montée	d2
ZONARD	ZONe d'ARrêt en Descente	d3
ZONYST	ZONe d'HYSTérisis	b6

PARAMETRES LIES A L'ISONIVELAGE		
TPISO	TemPorisation d'ISONivelage	19
BNDISO	BoND d'ISONivelage	bC
ZONARI	ZONe d'ARrêt Isonivelage	d7

PARAMETRES LIES A LA DISTANCE DE RALENTISSEMENT		
DMINV2	Distance MINimum pour utiliser V2.....	d8 et d9
ZONPV1	ZONe Petite Vitesse 1 = Distance de ralentissement V1	dA et dB
ZONPV2	ZONe Petite Vitesse 2 = Distance de ralentissement V2	d0 et d1

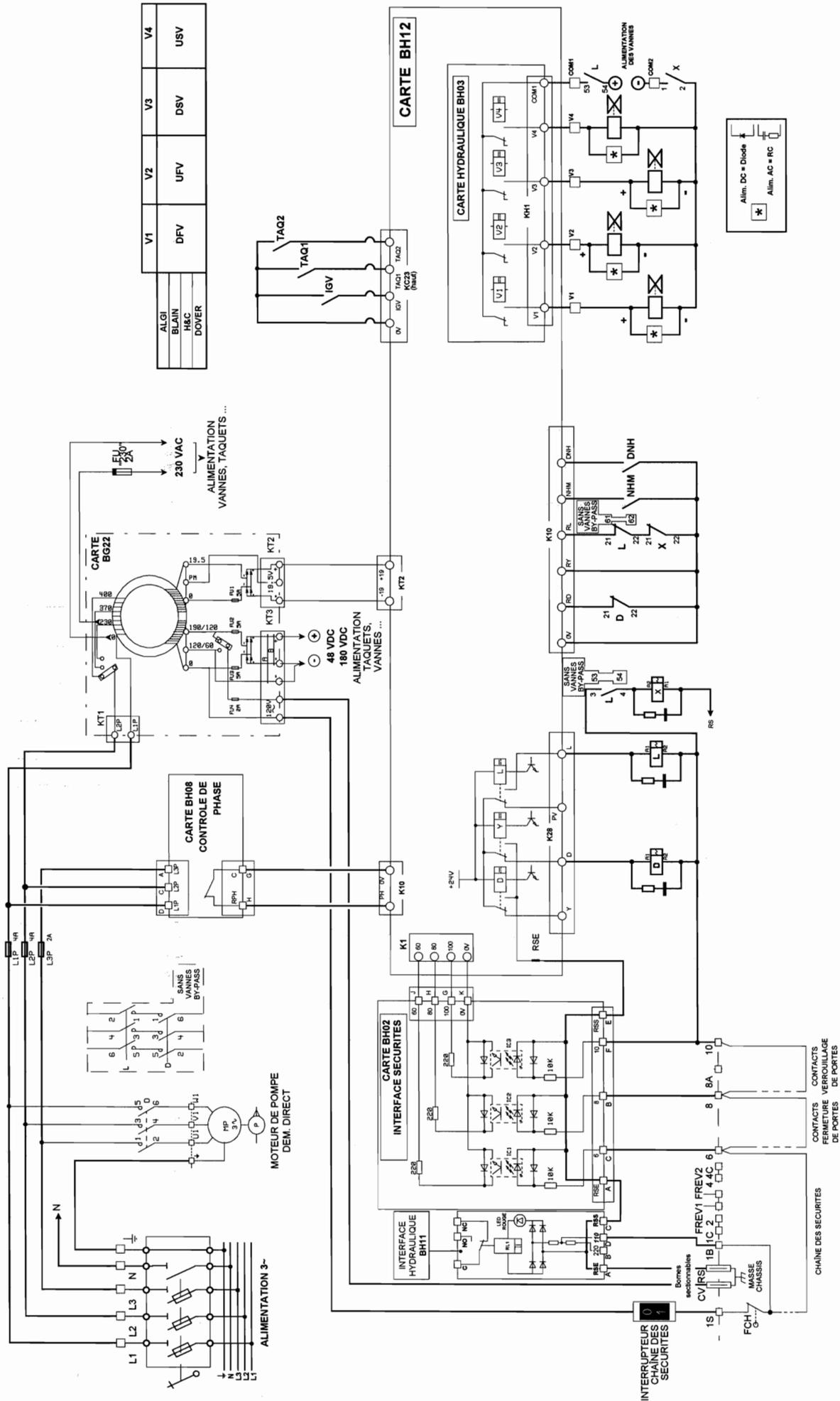
PARAMETRES LIES AUX ALTITUDES		
ALTNIV00	ALTitude du NIVEau 00	81 et 80
à	à	à
ALTNIV11	ALTitude du NIVEau 11 (Série Alpha)	97 et 96
...
ALTNIV15	ALTitude du NIVEau 15 (Série 32)	9F et 9E
	Pour les altitudes voir Chapitre VII <i>Relevé des niveaux</i>	

Toutes les informations contenues dans le tableau ci-dessus s'expriment en millimètres et en décimal hormis les altitudes.

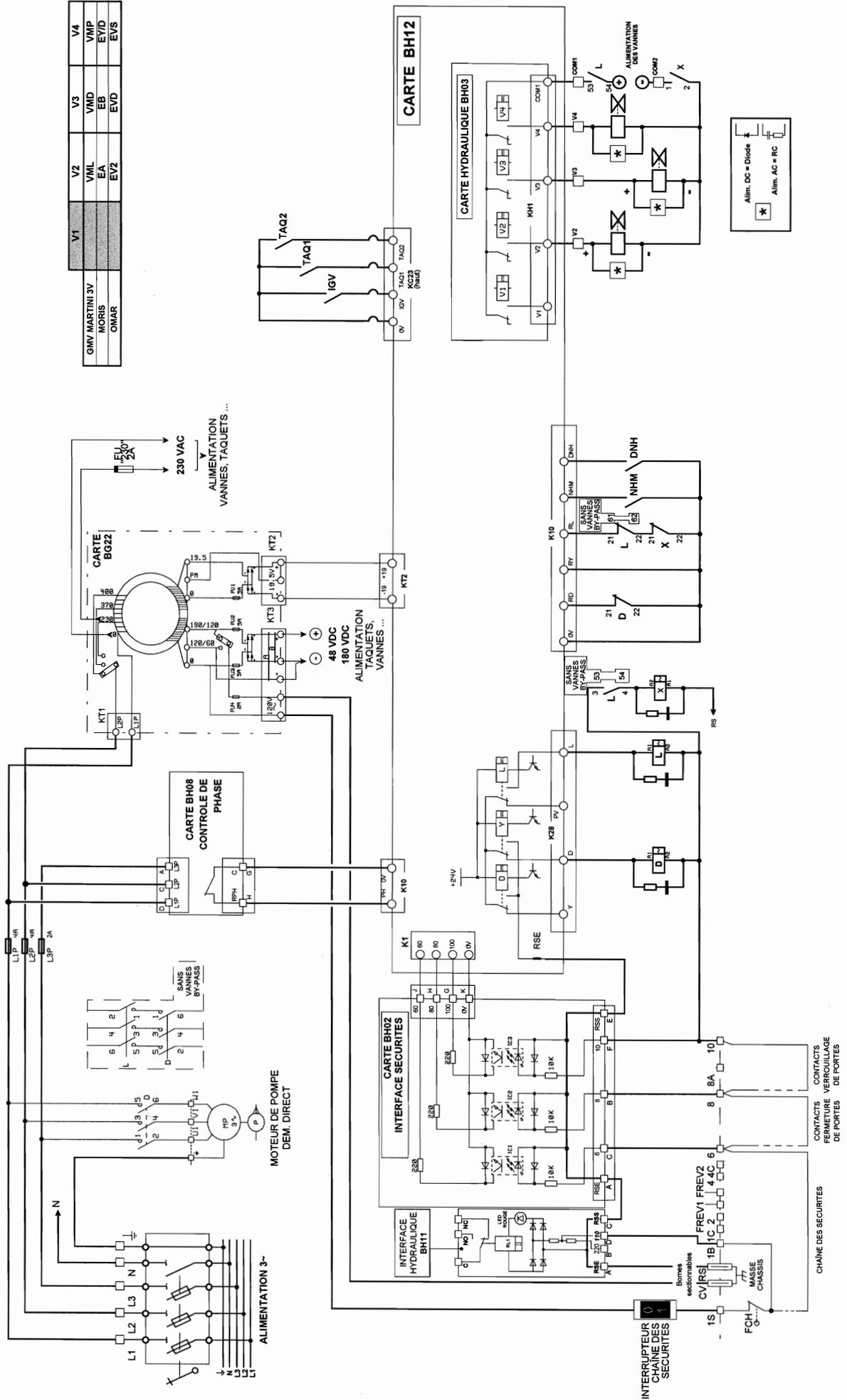
Lorsqu'une information est donnée sur 2 adresses, la première adresse correspond aux chiffres des milliers et des centaines, la seconde, aux chiffres des dizaines et des unités.

Exemple : Soit une distance de ralentissement (ou Zone petite vitesse) de **800 mm** (80 cm), on pourra lire à l'adresse **d0, 08** et à l'adresse **d1, 00** soit **0800** millimètres.

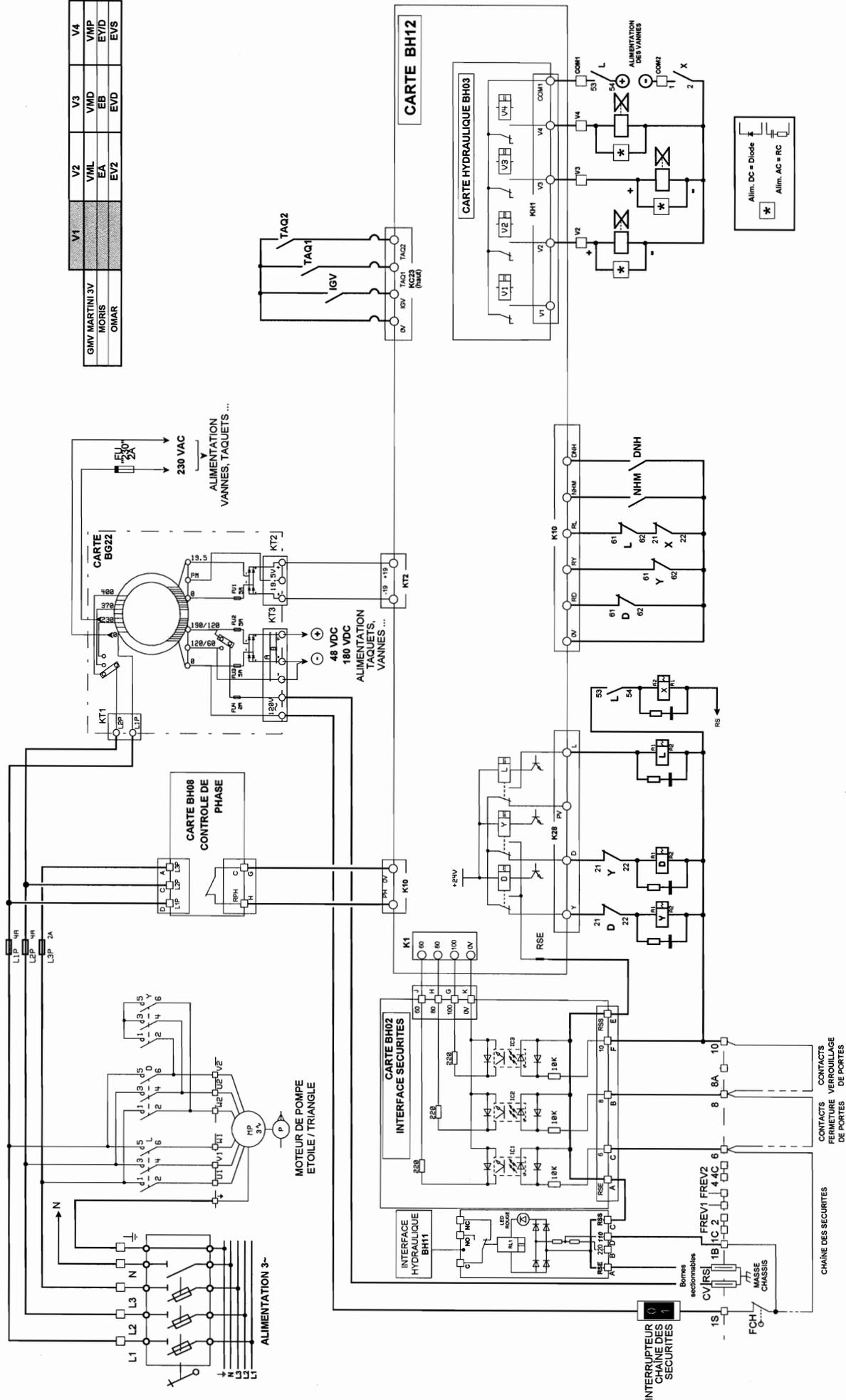
SCHEMA ELECTRIQUE POUR DEMARRAGE DIRECT - 4 VANNES (1/4)



SCHEMA ELECTRIQUE POUR DEMARRAGE DIRECT - 3 VANNES (3/4)



SCHEMA ELECTRIQUE POUR DEMARRAGE ETOILE / TRIANGLE - 3 VANNES (4/4)



	V1	V2	V3	V4
GMV MARTINI 3V	VML	VMD	VMD	VMP
MORIS	EA	EB	EB	EY/D
OMAR	EV2	EVD	EVD	EVS

RACCORDEMENTS DU MOTEUR DE PORTE

