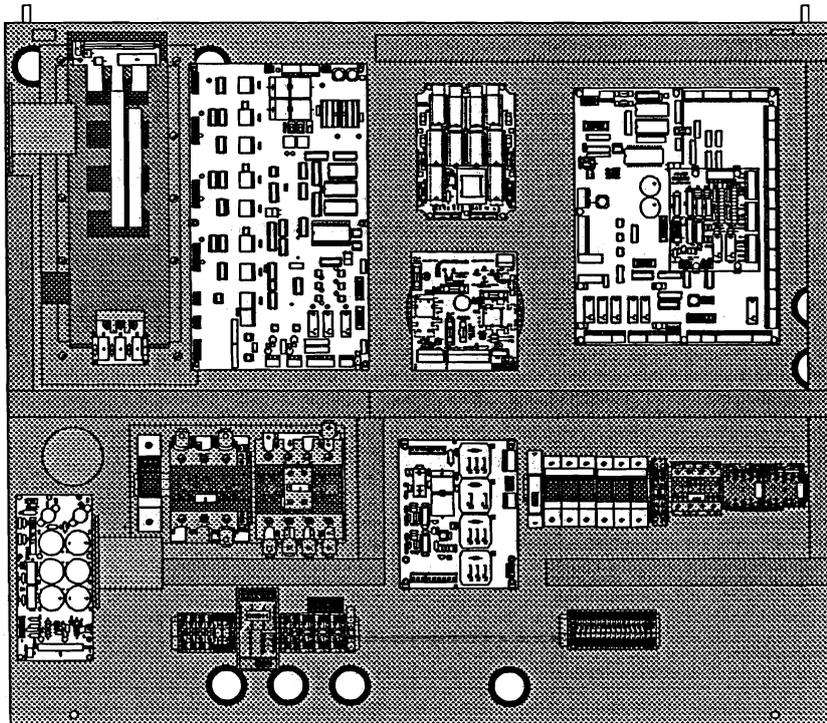


(7459)



# AUTINOR

## Manuel de l'installateur



Variation de tension  
Variation de fréquence

# MLIFT + B32

1947

...

...

...

...

...

## AVERTISSEMENTS

Ce document est réputé exact à la date de parution. Il est lié à la version du logiciel indiquée en page de couverture, toutefois cette version peut évoluer sans influencer le contenu de la présente documentation qui pourra être modifié sans préavis.

Les informations qu'il contient ont été scrupuleusement contrôlées. Cependant AUTINOR décline toute responsabilité en cas d'erreur ou d'omission.

Si vous constatez une inexactitude ou une imprécision, si vous avez des suggestions, vous pouvez communiquer vos remarques par écrit (courrier et/ou télécopie) à :

Société AUTINOR  
Z.A. Les Marlières  
59710 AVELIN  
☎ [33] 03-20-62-56-00  
📠 [33] 03-20-62-56-01

Cette documentation est la propriété de la société AUTINOR auprès de laquelle elle peut être achetée (à l'adresse ci-dessus). Elle peut néanmoins être librement reproduite pour communiquer les informations qu'elle contient à toute personne dont la fonction le justifie.

**Seule sa reproduction intégrale, sans addition ni suppression est autorisée.**

En cas de citations devront, au moins, être mentionnés:

- le nom de la société AUTINOR,
- la version du logiciel auquel elle correspond,
- le numéro et la date de l'édition originale.

### COMPATIBILITE ELECTROMAGNETIQUE

Depuis le 1<sup>er</sup> Janvier 1996, les installations d'ascenseurs sont tenues de respecter les exigences essentielles de la Directive Européenne 89/336/CEE relative à la Compatibilité Electromagnétique (CEM).

L'équipement MB-32 n'est qu'un composant de l'installation ; il n'est donc pas soumis à l'obligation du marquage  $\text{CE}$  prévu par cette directive. Cependant, pour vous permettre de rédiger en toute tranquillité la déclaration de conformité prévue par la directive, et conformément aux règles professionnelles, tous les équipements AUTINOR sont livrés avec un **engagement de conformité**.

Votre déclaration de conformité ne peut cependant s'appuyer sur cet engagement

**que si l'équipement MB-32 est installé en suivant intégralement les consignes données dans la présente documentation.**

...

...

...

...

...

...

...

...

...

...

...

...

...

...

...

...

...

...

...

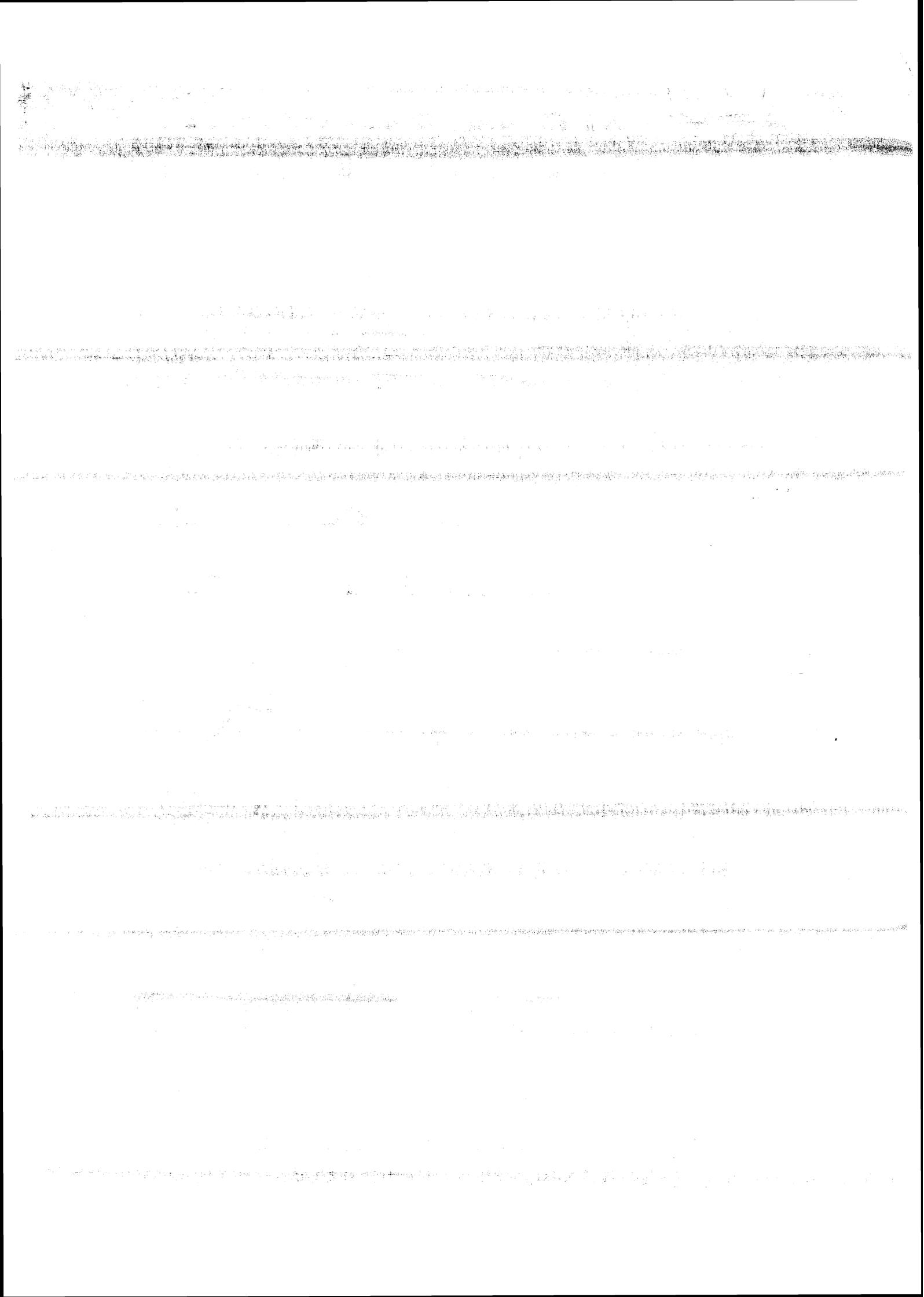
...

...

...

## TABLE DES MATIÈRES

<b>Chapitre I - Généralités .....</b>	<b>7</b>
I.1) Fixation du coffret.....	9
I.2) Raccordement minimal pour les premiers déplacements .....	10
I.3) Schémas des raccordements électriques .....	12
I.4) Localisation et rôles des fusibles .....	20
I.5) Localisation des voyants, cavaliers et relais .....	22
I.6) Localisation des borniers .....	26
I.7) Dispositif de paramétrage / diagnostique .....	31
I.8) A propos des symboles (☺, ☹, ◀, ✎, ⛔, ✎, 🔍, 💡➔) .....	38
 <b>Chapitre II - Installation et raccordements des éléments .....</b>	 <b>41</b>
II.1) Raccordement des SÉCURITÉS .....	43
II.2) Installation & raccordements en MACHINERIE .....	51
II.3) Installation & raccordements en GAINE .....	63
II.4) Installation & raccordements aux PALIERS .....	71
II.5) Installation & raccordements en CABINE .....	109
 <b>Chapitre III - Procédures de mise en service .....</b>	 <b>153</b>
III.1) Le relevé automatique des niveaux .....	155
Ce qu'il faut savoir avant de partir en GV .....	158
III.2) Réglage des options .....	164
III.3) Tables de conversion .....	167
III.4) Précautions en matières de C.E.M. ....	171
III.5) Liste des paramètres .....	179
III.6) Liste des entrées / sorties .....	187
III.7) Liste des codes de défauts .....	193



# Chapitre I

## GÉNÉRALITÉS

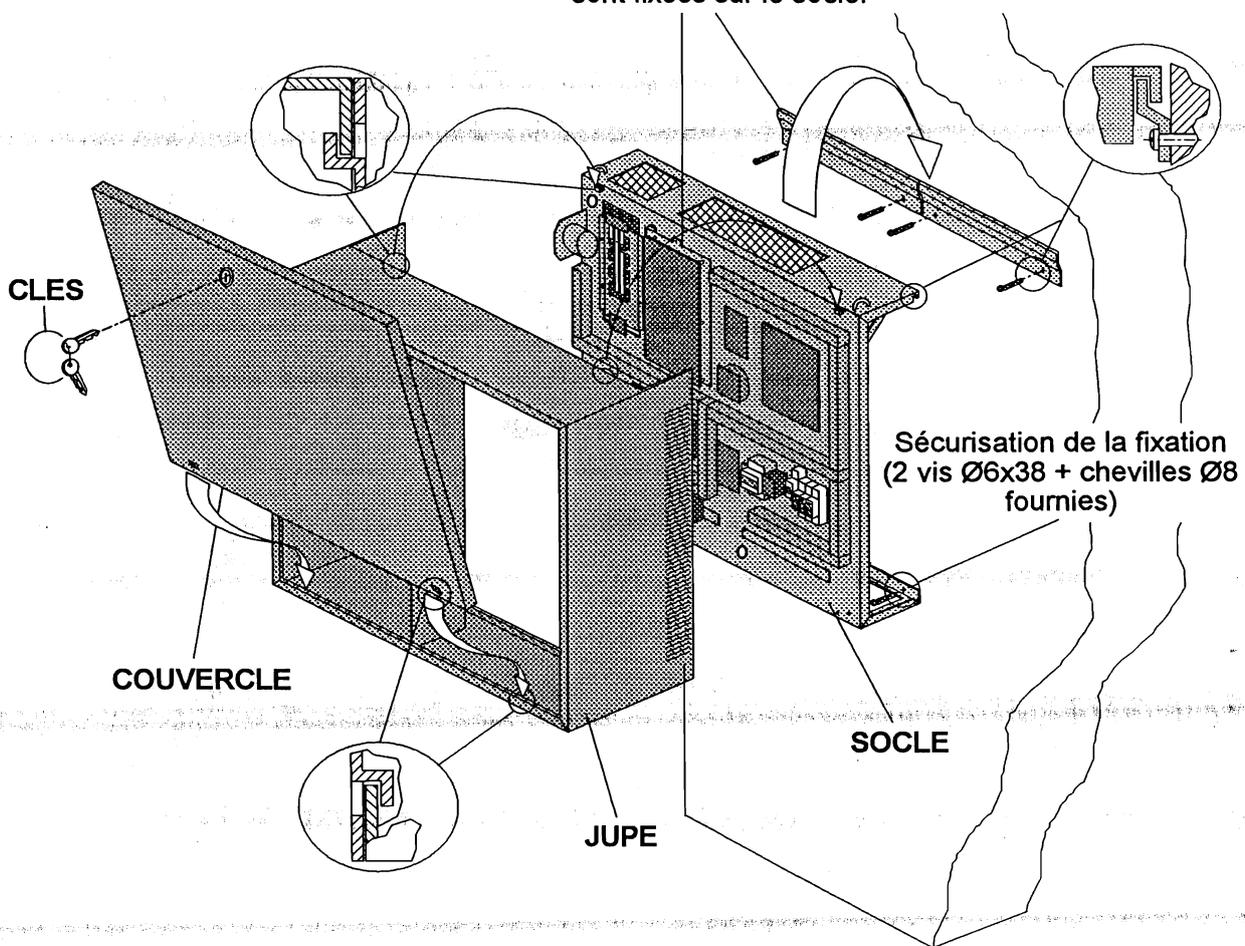
I.1) Fixation du coffret.....	9
I.2) Raccordement minimal pour les premiers déplacements.....	10
I.3) Schémas des raccordements électriques	
– Schéma général - MLift Modèles 1 & 2 .....	12
– Schéma général - MLift Modèles 3 & 4 .....	13
– Schéma général - MLift Modèle 5 .....	14
– Schéma général - MLift Modèle 6 .....	15
– Détails de la partie MLift .....	16
– Détail de la partie B32 liée à la carte MLift .....	17
– Ventilateur moteur de traction / moteur de porte .....	18
– Raccordement des cartes OND11 et OND05 avec présence ou non du neutre.....	19
I.4) Localisation et rôles des fusibles .....	20
I.5) Localisation des voyants, cavaliers et relais .....	22
I.6) Localisation des borniers.....	26
I.7) Dispositifs de paramétrage / diagnostique .....	31
I.8) A propos des symboles (☺, ⊗, ◀, ✎, ⊞, ☞, 🔍, 💡, ➔) .....	38

## I.1) FIXATION DU COFFRET

### 2 BARRES DE SOUTIEN.

(fixées par 4 vis  $\varnothing 6 \times 38$  + chevilles  $\varnothing 8$  fournies).

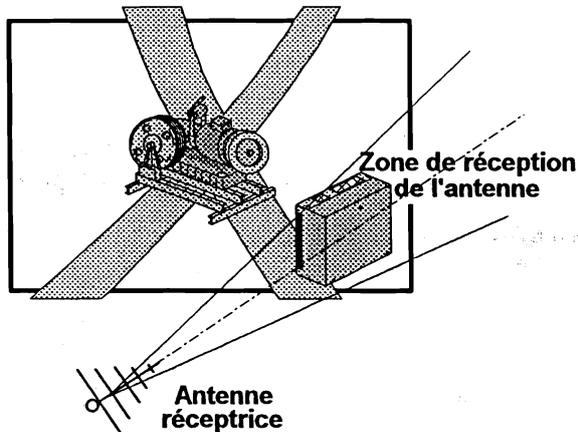
Lors de la livraison, les barres de soutien sont fixées sur le socle.



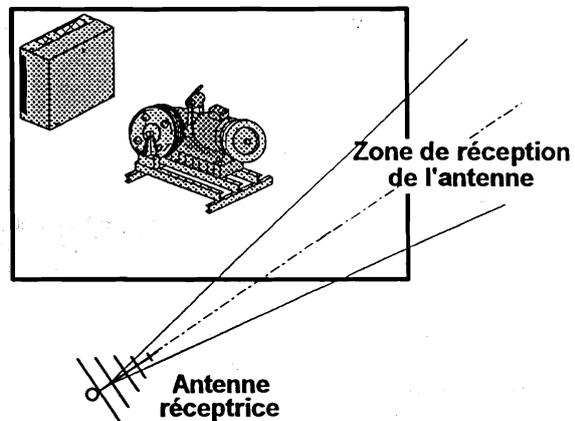
Dimensions du coffret : L = 930 mm, H = 860 mm, P = 430 mm

## FIXATION DU COFFRET CONSEILS ET PRESCRIPTIONS NORMATIVES

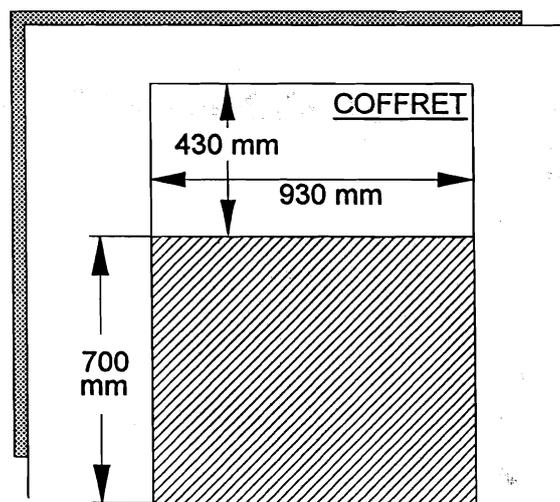
### MAUVAIS !



### BON !



**Placer le variateur de fréquence à l'extérieur de la zone de réception de l'antenne**



**N'oubliez pas que vous devez respecter les prescriptions de la Norme EN 81-1 § 6.3.2.1 :**

### 6.3 Construction et équipement des locaux de machine

#### 6.3.2 Dimensions

6.3.2.1 Les dimensions du local doivent être suffisantes pour permettre au personnel d'entretien d'accéder en toute sécurité et facilement à tous les organes, notamment aux équipements électriques.

En particulier, les exigences suivantes doivent être satisfaites,

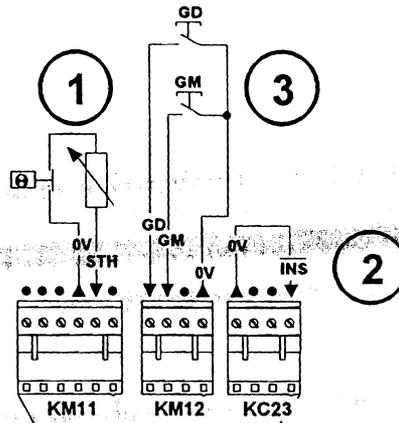
- a) Une surface libre horizontale, devant les tableaux et armoires. Cette surface est définie comme suit ;
  - profondeur, mesurée à partir de la surface extérieure des enveloppes, au moins 0,7 m. Cette distance peut être réduite à 0,6 m au niveau des organes de commande (poignées, etc.) faisant saillie ;
  - largeur, la plus grande des 2 dimensions suivantes :
    - 0,5 m
    - largeur totale de l'armoire ou du tableau ;
- b) une surface libre horizontale minimale de 0,5 m x 0,6 m pour l'entretien, la vérification des parties en mouvement où cela est nécessaire et, le cas échéant, la manoeuvre de secours manuelle (12.5.1) ;
- c) les accès à ces surfaces libres doivent avoir une largeur minimale de 0,5 m. Cette valeur peut être réduite à 0,4 m si aucun organe en mouvement ne se trouve dans cette zone.

(N)

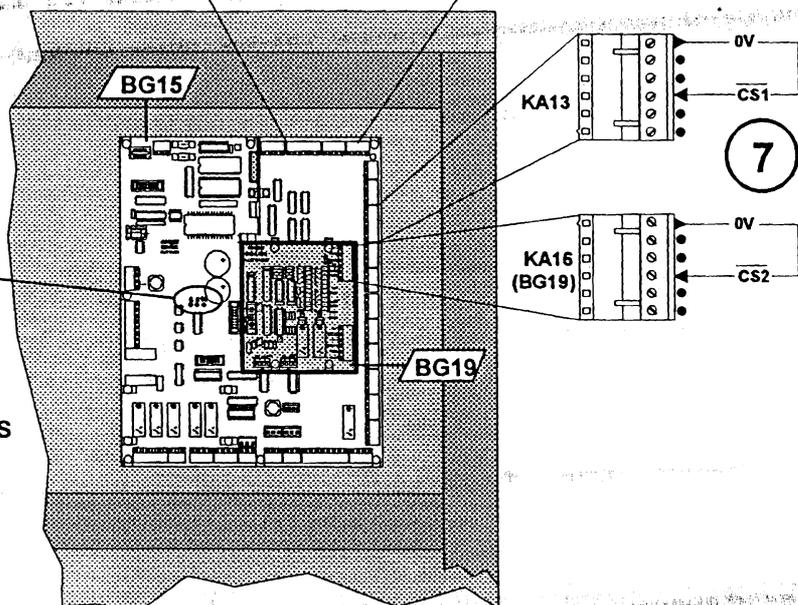
(F)

## I.2) RACCORDEMENT MINIMAL POUR LES PREMIERS DEPLACEMENTS (1/2)

3 VERIFIEZ QUE L'OPTION MANOEUVRE DE RAPPEL EST BIEN PROGRAMMEE "OPTMAN" DOIT ÊTRE ALLUME Adresse 07 - bâtonnet 4



ETAT DES SECURITES  
6 8 10  
POUR QUE L'APPAREIL PUISSE PARTIR, LES 3 DIODES LUMINEUSES SITUEES SUR LE PORTEUR ET BAPTISEES 6, 8 & 10 DOIVENT ÊTRE ALLUMES



BORNIER COTE REGULATION

BORNIERS COTE MANOEUVRE

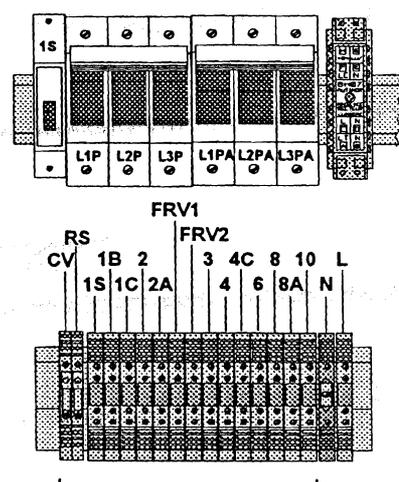
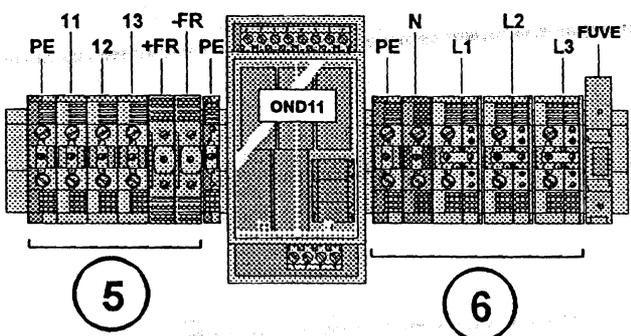


Figure 1 Raccordement minimal pour les premiers déplacements - Traction à bande + Variation de fréquence

## RACCORDEMENT MINIMAL POUR LES PREMIERS DÉPLACEMENTS (2/2)

Durant la période de montage, vous pouvez utiliser temporairement les entrées **0V**, **GM** et **GD** du connecteur **KM12** pour vous déplacer respectivement en montée et en descente.

**VERIFIEZ QUE L'OPTION MANOEUVRE DE RAPPEL EST BIEN PROGRAMMÉE  
LE BATÔNNET "OPTMAN" EST ALLUMÉ :** (Adresse **07** - bâtonnet **4**)

**RÉALISEZ LES CONNEXIONS SUIVANTES :**

(voir figure 1 page ci-contre où réaliser ces connexions)

- 1) La sonde thermique et/ou le thermo-contact de sécurité du moteur de traction entre les bornes **STH** et **0V** du connecteur **KM11**. ( page 55)
- 2) Pontez temporairement les bornes **0V** et **INS** du connecteur **KC23**.
- 3) Les boutons poussoir « montée » et « descente » de la boîte d'inspection sur le toit de cabine aux bornes **GM**, **GD** et **0V** du connecteur **KM12**.
- 4) Les circuits de sécurité **1S**, **6**, **8** et **10** sur le **bornier électromécanique**. ( page 44)
- 5) Le moteur de traction à **11**, **12**, **13** sur le bornier électromécanique et la **TERRE** sur **la barre collectrice de terre**, ainsi que l'alimentation du frein **+FR** & **-FR** ( page 53)
- 6) L'alimentation par le réseau électrique à **L1**, **L2**, **L3** ainsi que le **NEUTRE** s'il est disponible et la **TERRE** sur **la barre collectrice de terre**.



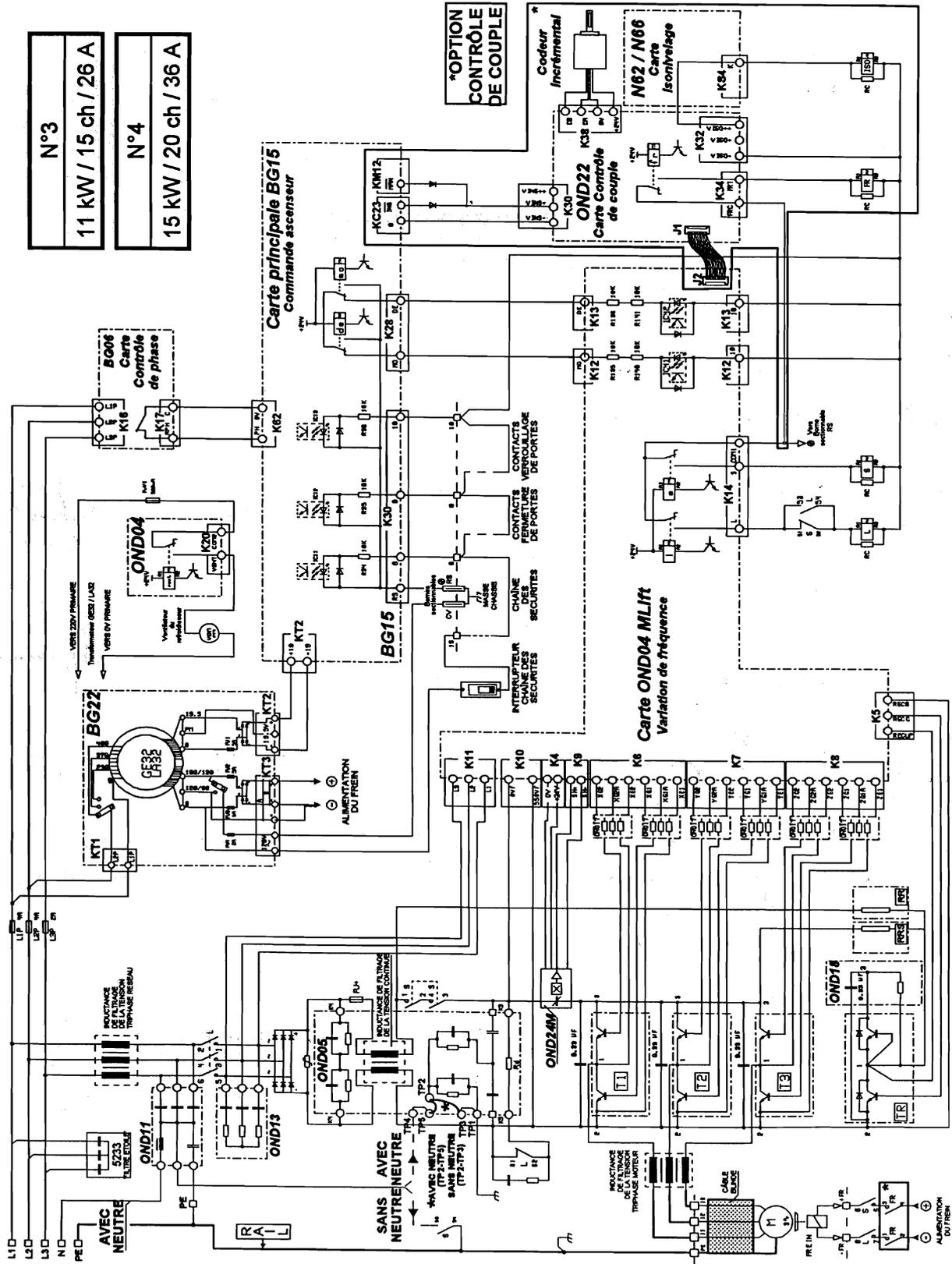
**ATTENTION : NE PAS RACCORDER L'ARRIVÉE FORCE L1, L2, L3 SUR 11, 12, 13  
SOUS PEINE DE DÉTRUIRE LES TRANSISTORS DE SORTIE.**

- 7) Pontez temporairement **CS1** et **0V** sur **KA13** et éventuellement **CS2** et **0V** du connecteur **KA16** de la carte **BG19** (dans le cas de 2 opérateurs de portes automatiques). ( pages 127, 128)

Nota : N'oubliez pas de remplacer les connexions indiquées comme « temporaires » dans la liste ci-dessus par les connexions définitives au fur et à mesure de l'avancement des travaux.



SCHEMA GÉNÉRAL DES RACCORDEMENTS ÉLECTRIQUES - MLift MODÈLES 3 & 4 (2/4)



N°3
11 kW / 15 ch / 26 A
N°4
15 kW / 20 ch / 36 A

Figure 3 Schéma général des raccordements électriques en MLift + B32 - Modèles 3 & 4



SCHEMA GENERAL DES RACCORDEMENTS ELECTRIQUES - MLift MODELE 6 (4/4)

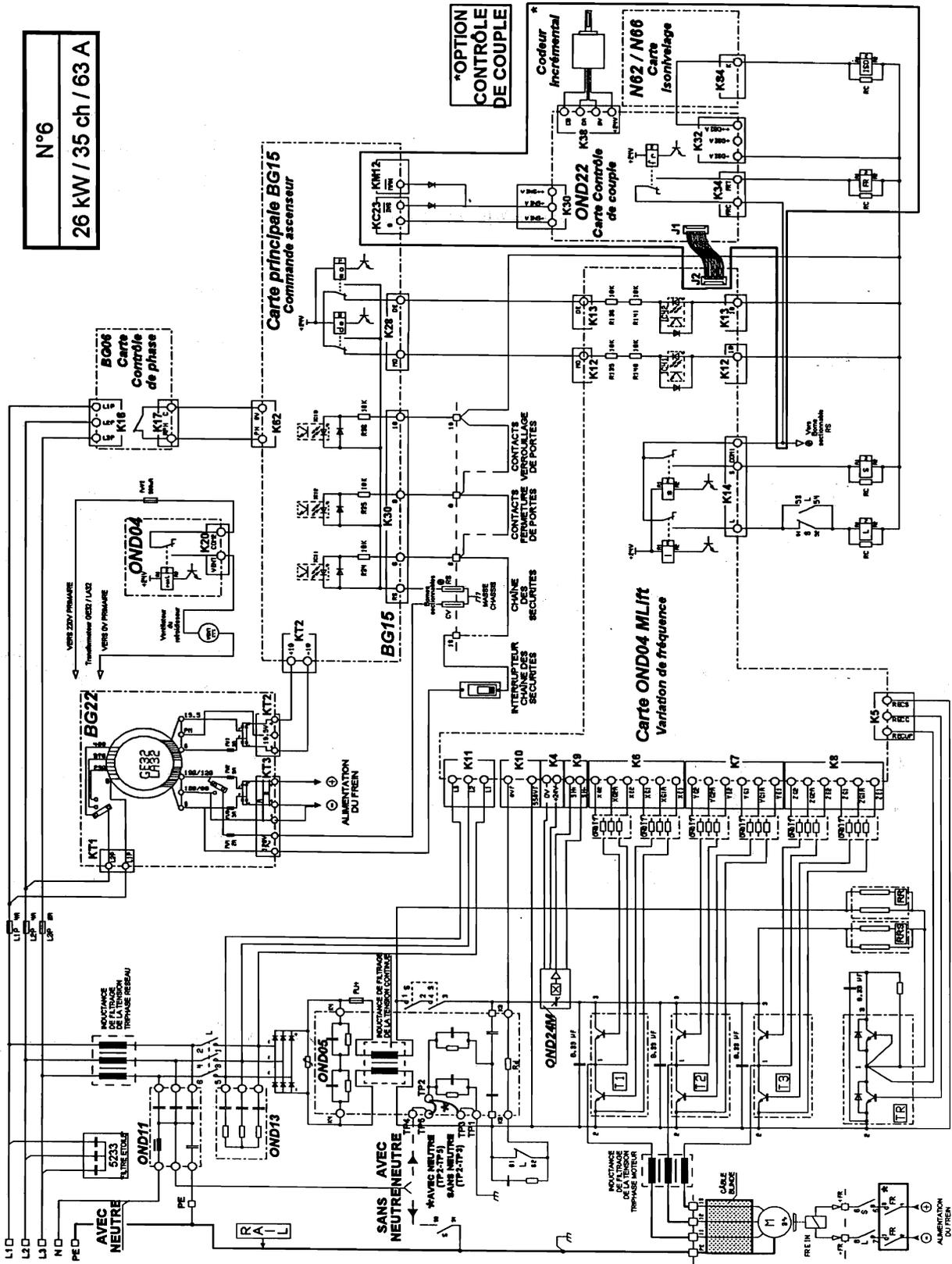
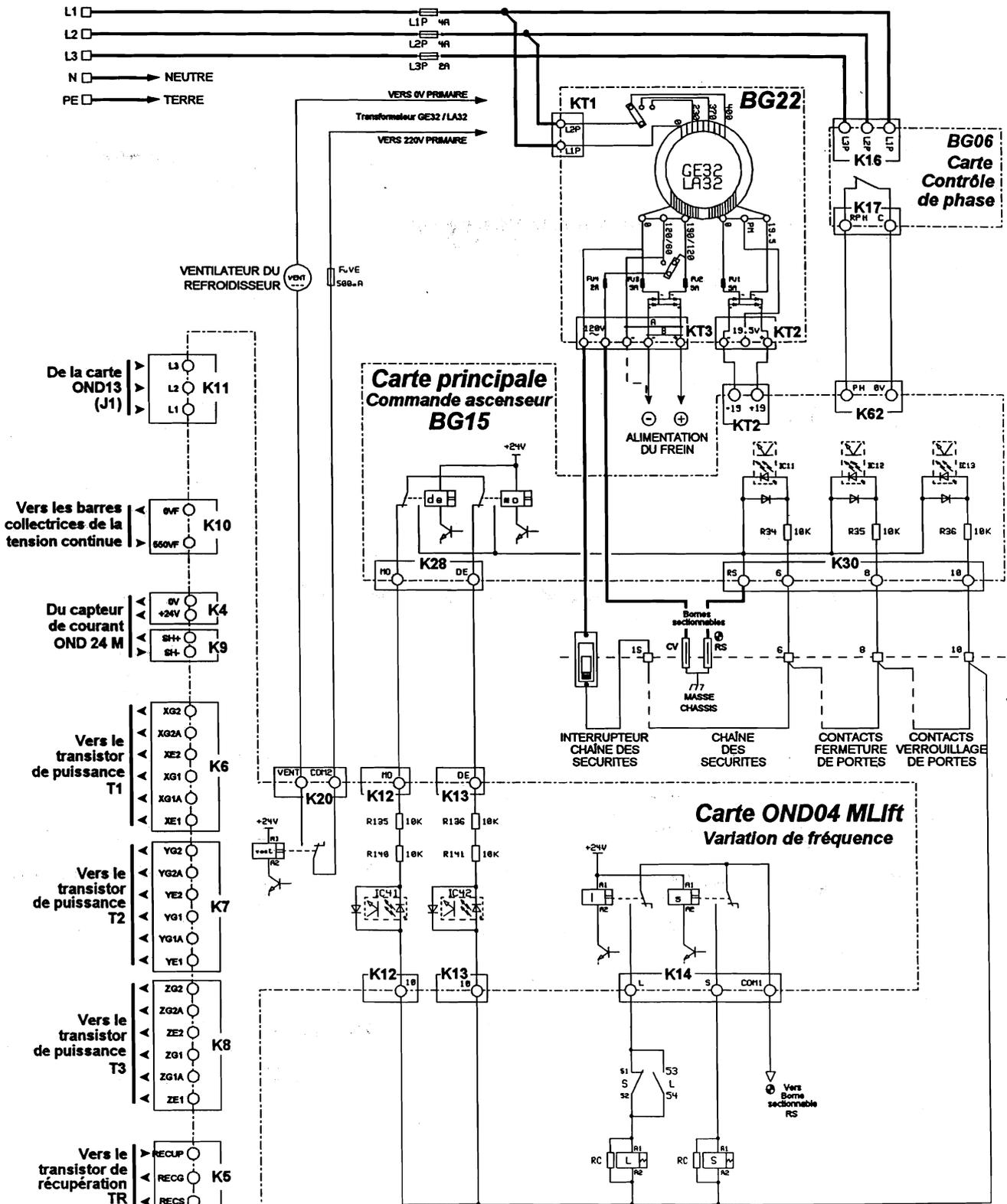


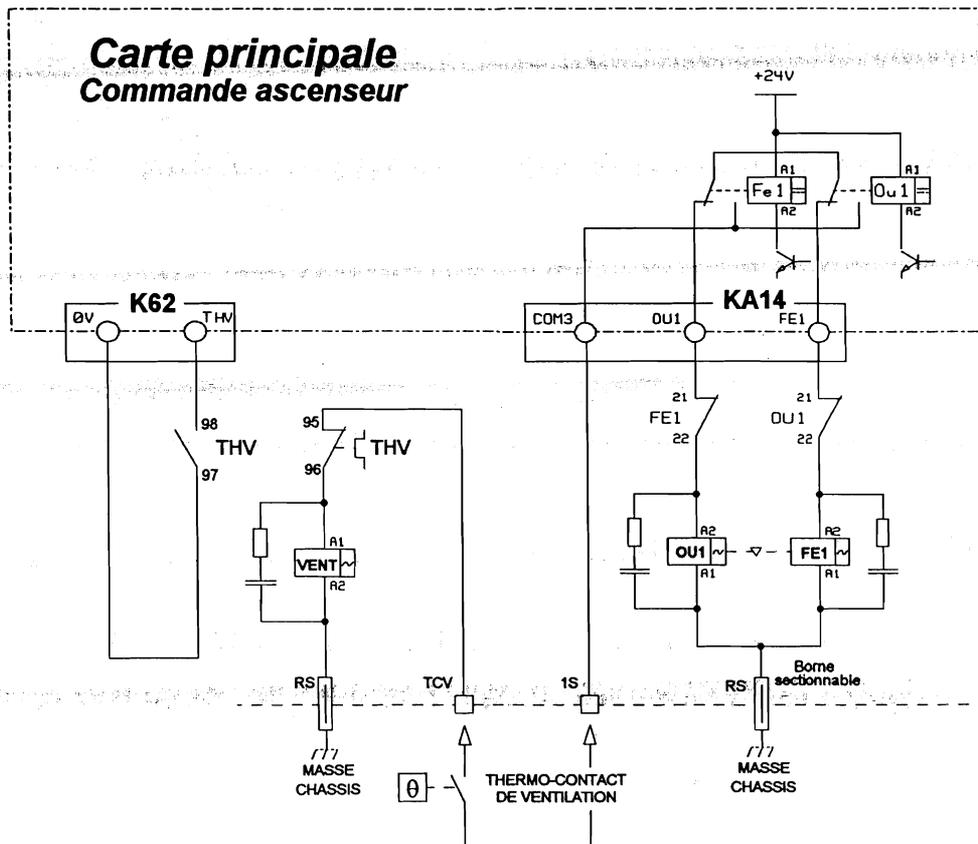
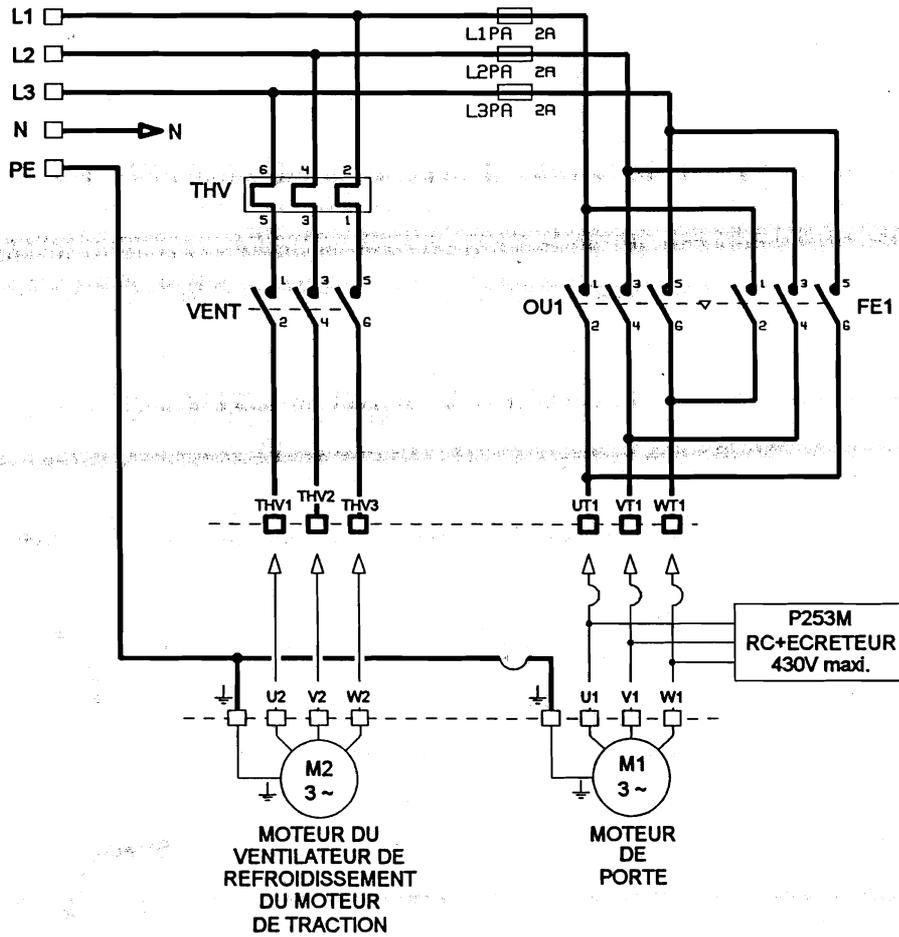
Figure 5 Schéma général des raccordements électriques en MLift + B32 - Modèle 6



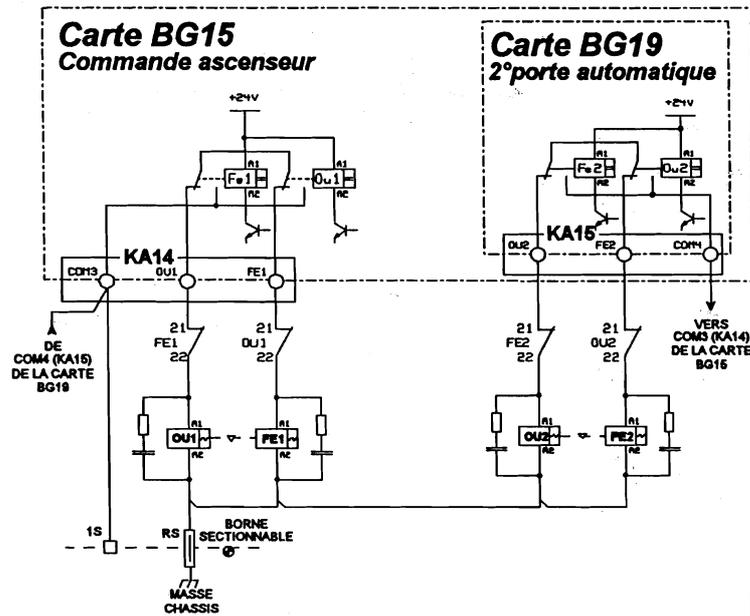
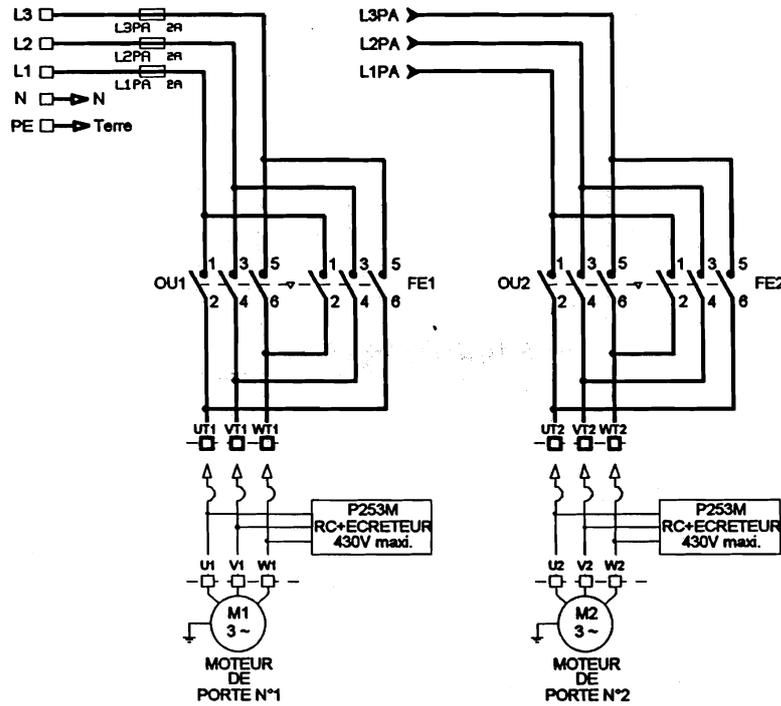
# DÉTAIL DE LA PARTIE B32 MANOEUVRE LIÉE AU MLIFT (TOUS MODÈLES)



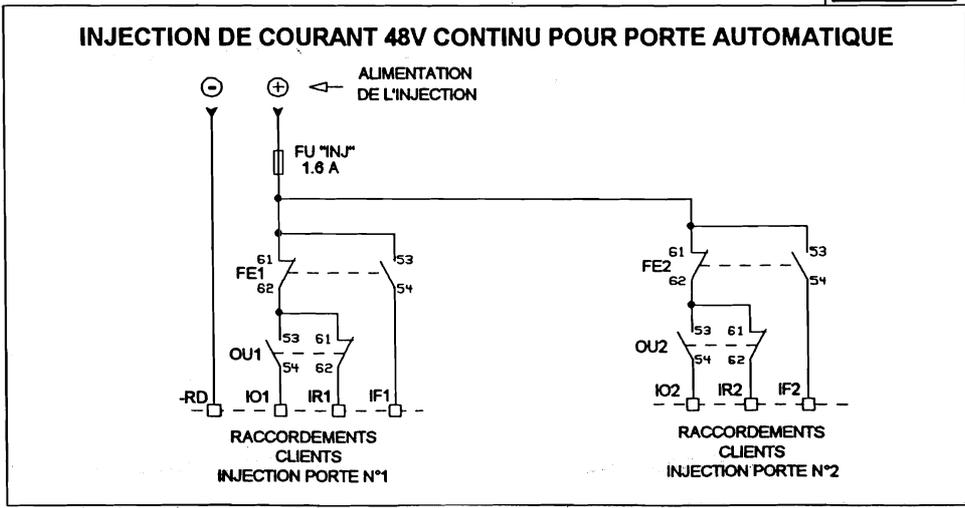
# RACCORDEMENTS DU MOTEUR DE PORTE ET DU MOTEUR DE VENTILATION DU MOTEUR DE TRACTION

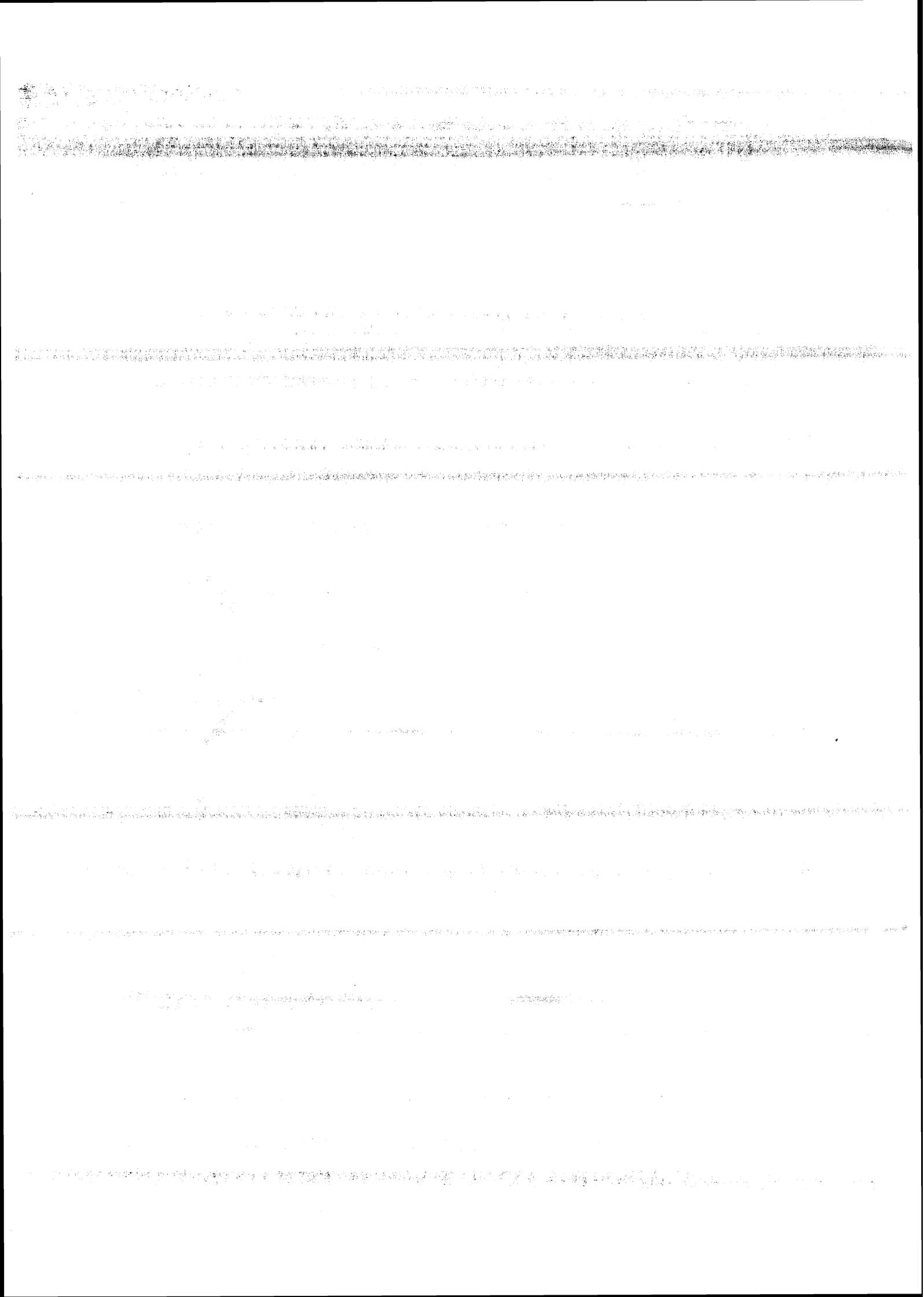


# SCHEMAS DES RACCORDEMENTS ÉLECTRIQUES POUR 2 OPÉRATEURS DE PORTE AUTOMATIQUE



**OPTION**

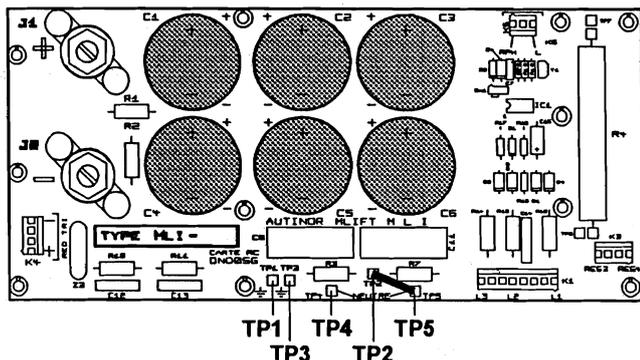
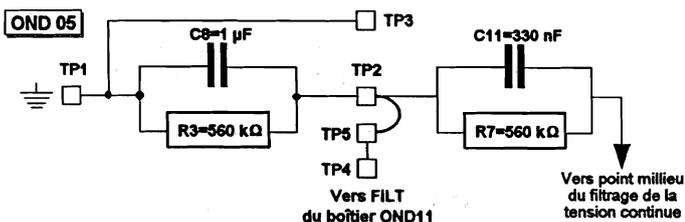
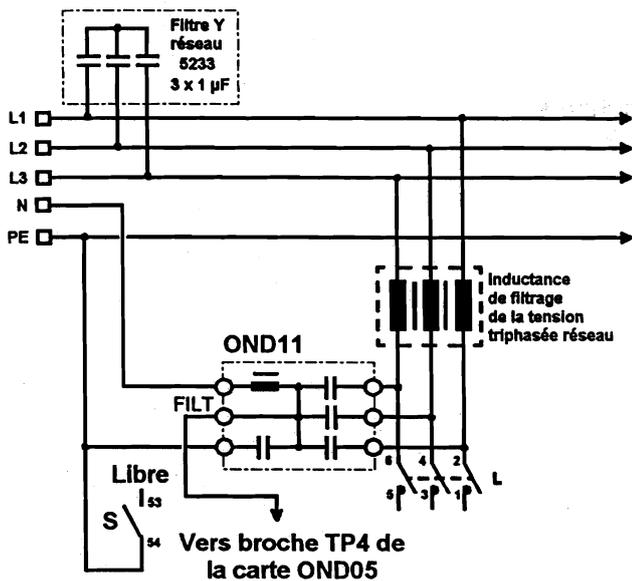




# RACCORDEMENT DES CARTES OND11 ET OND05 AVEC PRÉSENCE OU NON DU NEUTRE (MLIFT / MLI MODÈLES 1 À 6)

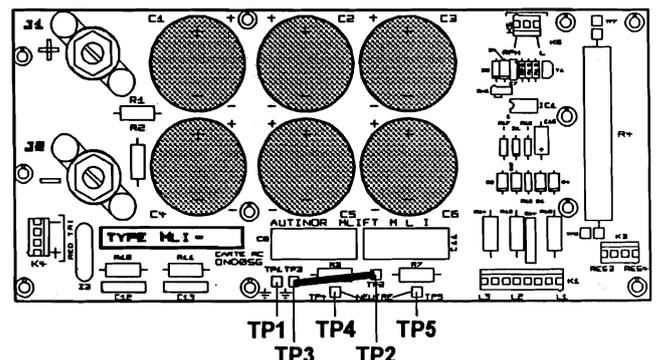
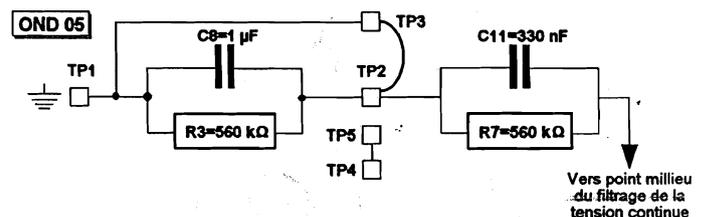
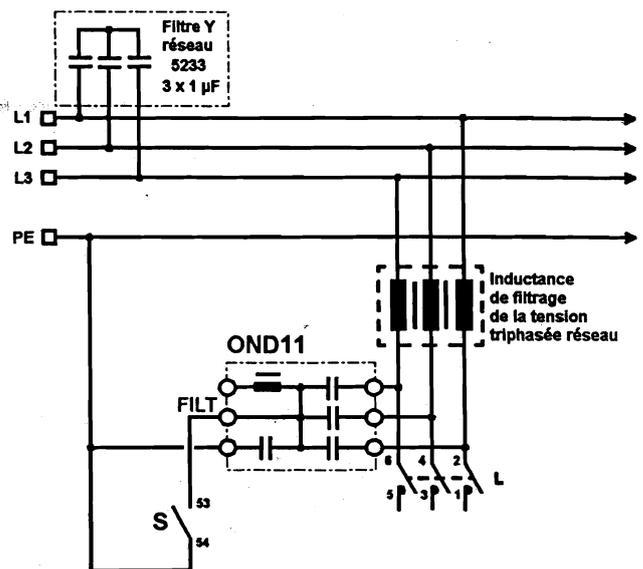


## Câblage **AVEC** Neutre



## Modification à apporter

## Câblage **SANS** Neutre



Note : Le nombre de condensateurs câblés sur la carte varie en fonction du modèle de variateur de fréquence

- ❶ Déconnectez le fil qui arrive à la broche TP4 de la carte OND05,
- ❷ Coupez la broche de ce fil,
- ❸ Connectez-le à la borne 53 du contacteur S. (le fil d'origine est suffisamment long et la borne 54 du contacteur est déjà connectée à la terre).
- ❹ Déplacez le fil de pontage issu de TP2 de TP5 vers TP3

# I.4) LOCALISATION ET RÔLES DES FUSIBLES (1/2)

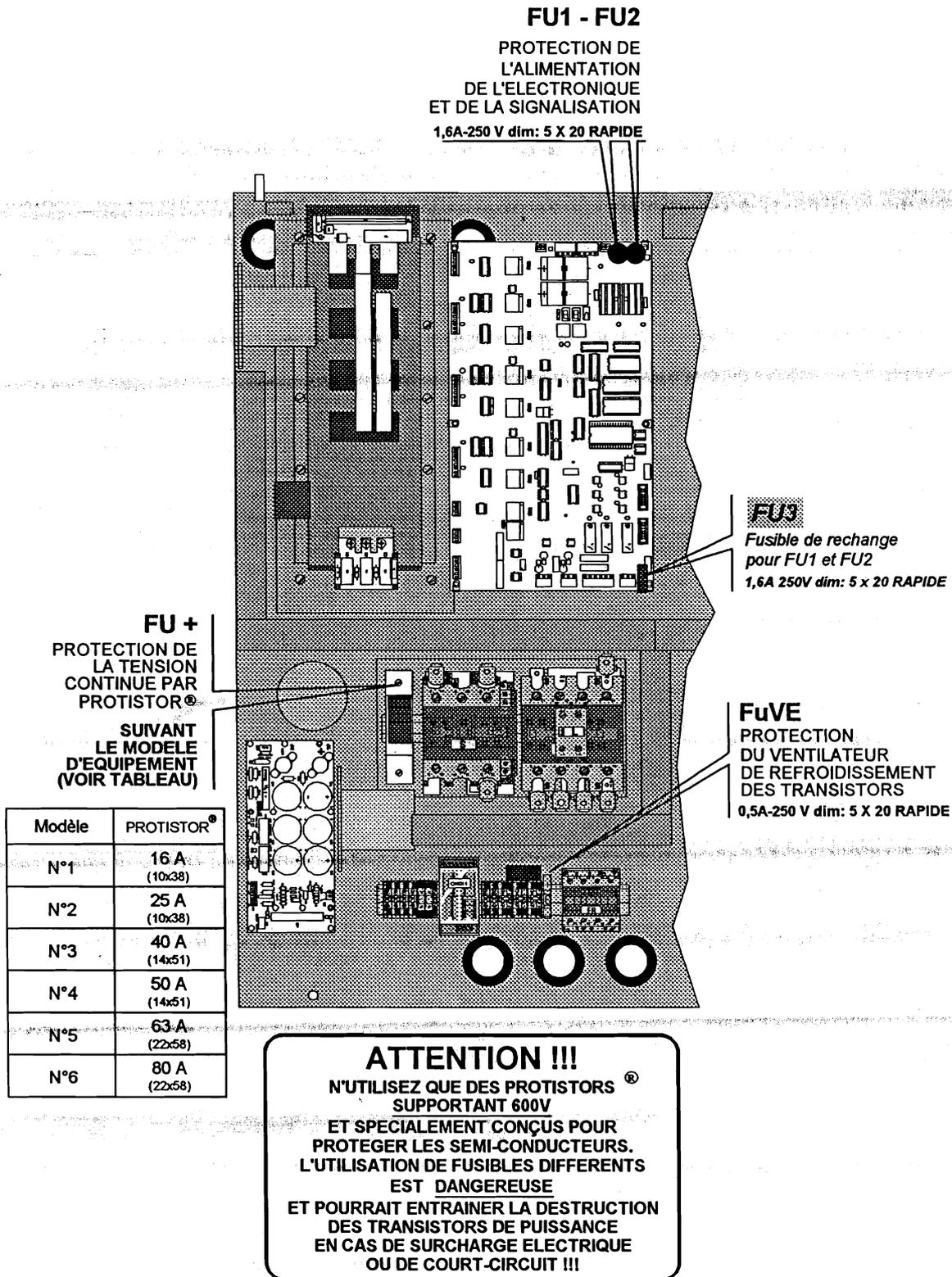


Figure 6 Localisation et rôles des fusibles - Partie régulation

## LOCALISATION ET RÔLES DES FUSIBLES (2/2)

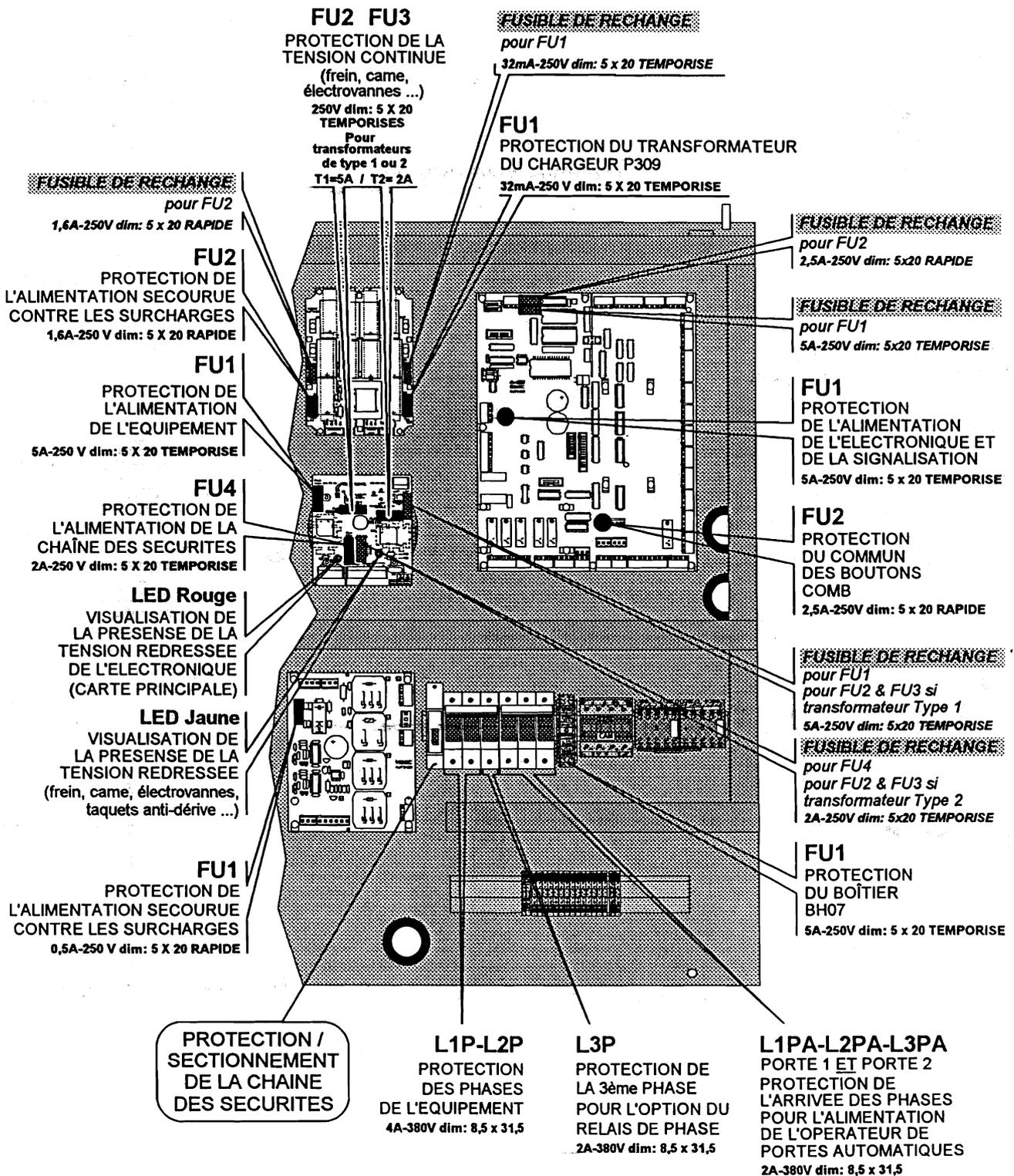
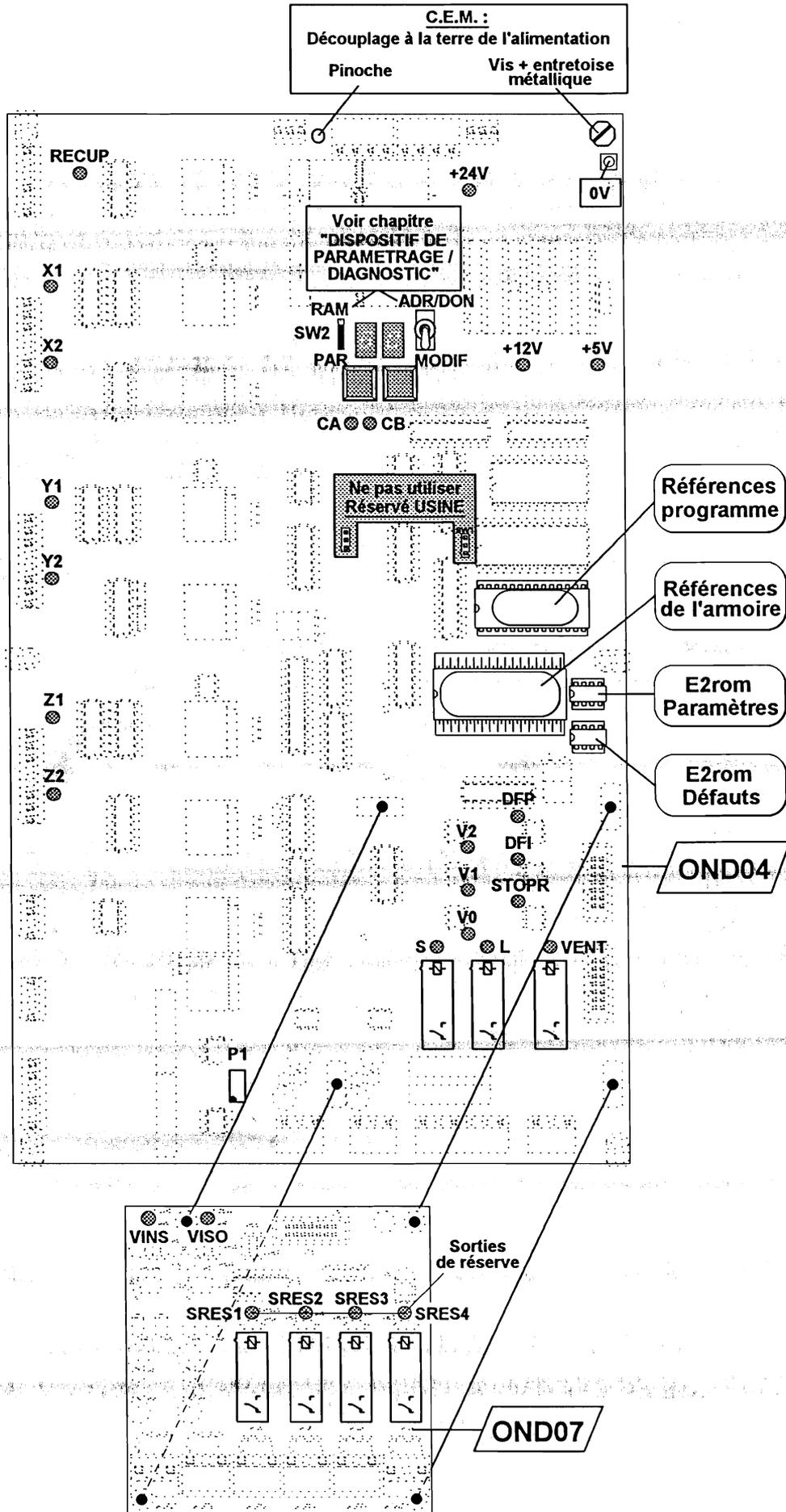
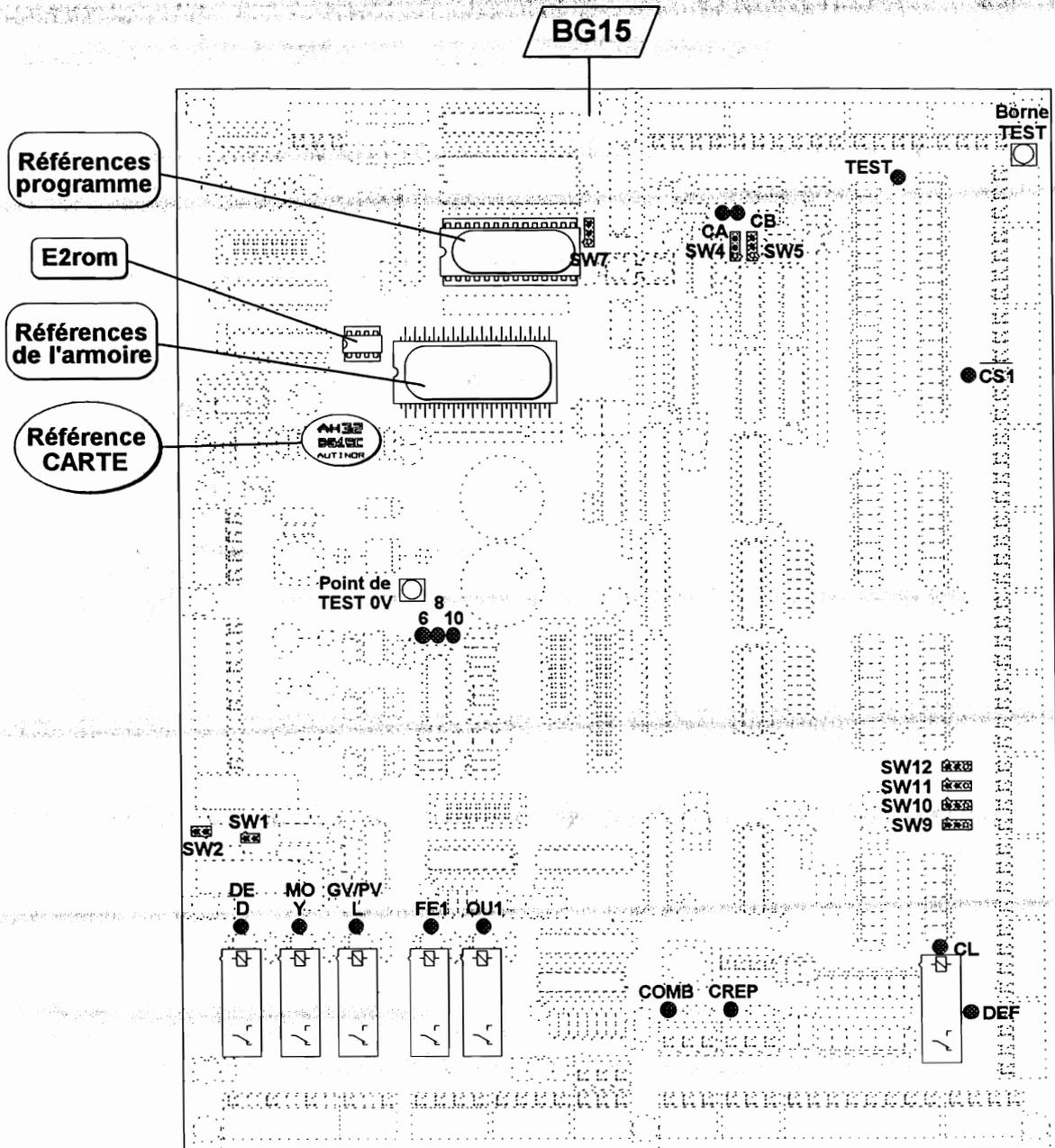


Figure 7 Localisation et rôles des fusibles - Partie manoeuvre

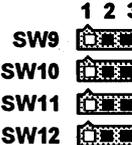
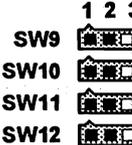
# I.5) LOCALISATION DES VOYANTS, CAVALIERS INTERRUPTEURS A GLISSIERE ET RELAIS



# LOCALISATION DES VOYANTS, CAVALIERS ET RELAIS DE LA CARTE PRINCIPALE BG15

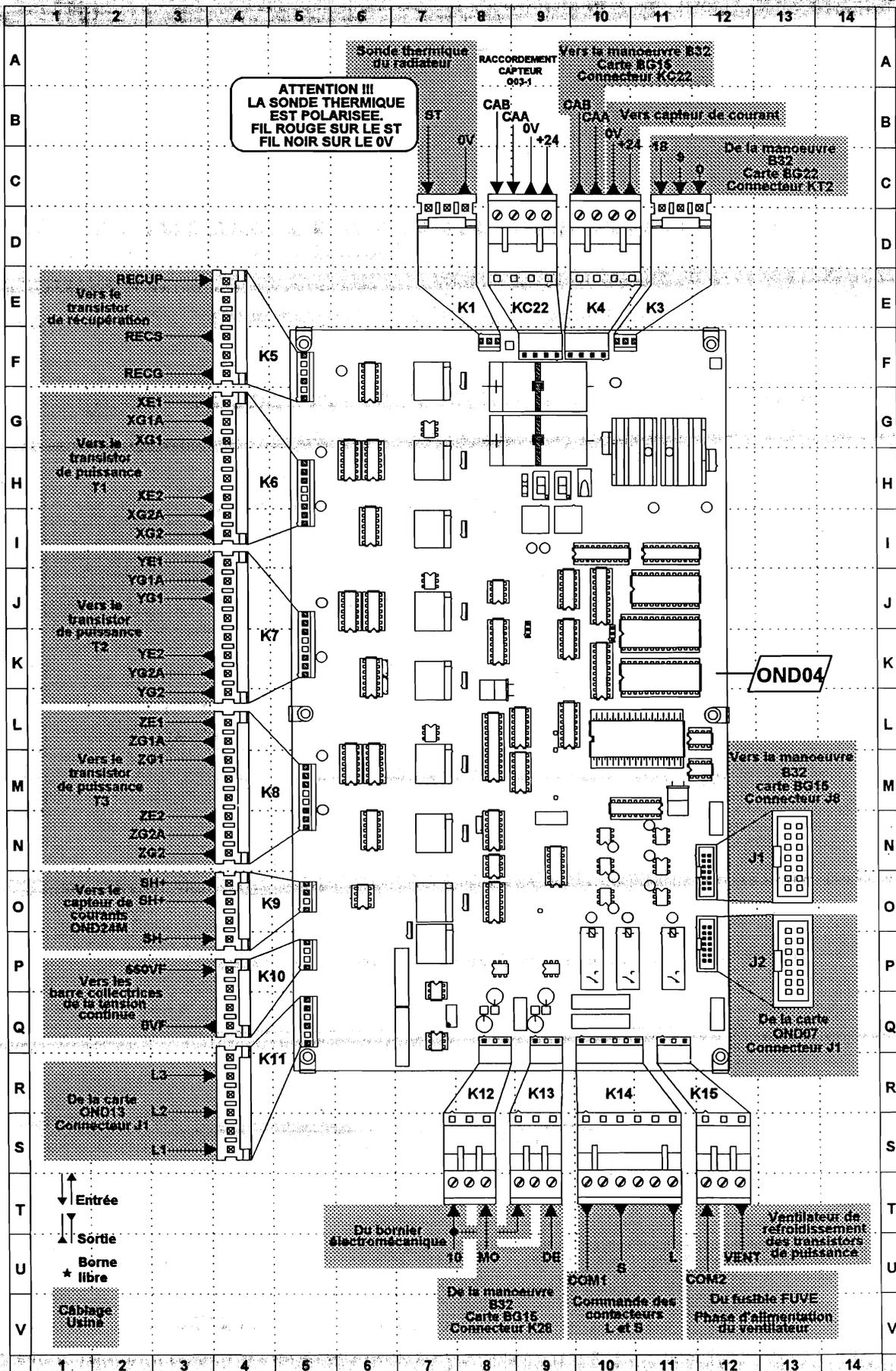


## FONCTION DES CAVALIERS SW1, SW2, SW4-SW5, SW7, SW9-SW10-SW11 & SW12 SUR LA CARTE PRINCIPALE BG15

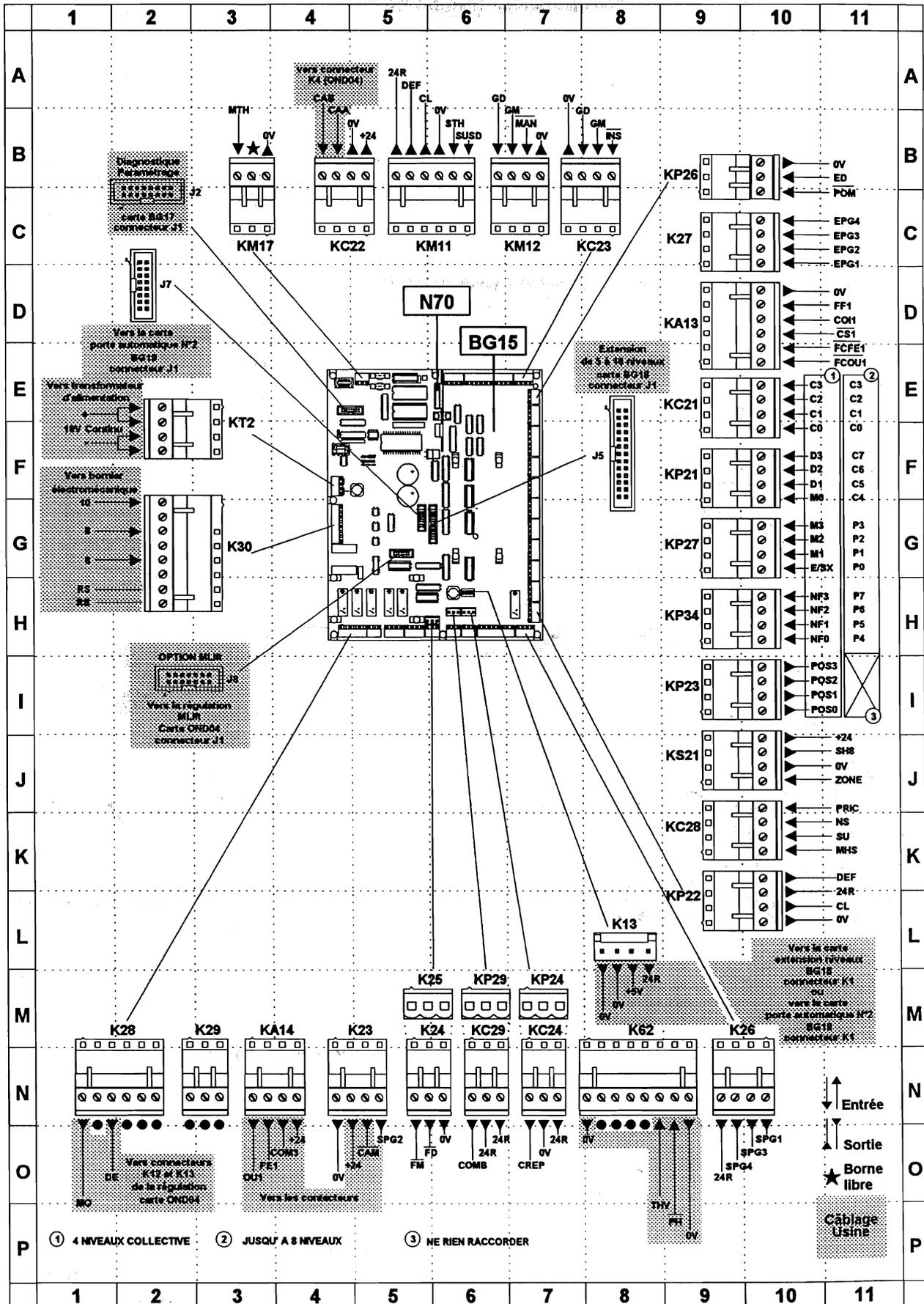
 SW1	Lorsque le cavalier est <b>présent</b> , on augmente la sensibilité du relais de masse par rapport <b>24V</b>
 SW2	Lorsque le cavalier est <b>présent</b> , on augmente la sensibilité du relais de masse par rapport <b>0V</b>
SW3	<b>N'EXISTE PAS</b>
 SW4 SW5	Lorsque les cavaliers sont <b>en bas</b> (position 1-2), la manoeuvre utilise un capteur à écrans type <b>P202U</b>
 SW4 SW5	Lorsque les cavaliers sont <b>en haut</b> (position 2-3), la manoeuvre utilise un capteur à bande type <b>O03</b>
SW6	<b>N'EXISTE PAS</b>
 SW7	Lorsque le cavalier est <b>en bas</b> (position <b>HYDR</b> ), l'armoire commande une installation de type <b>HYDRAULIQUE</b> .
 SW7	Lorsque le cavalier est <b>en haut</b> (position <b>TRAC</b> ), l'armoire commande une installation de type <b>TRACTION</b> .
SW8	<b>N'EXISTE PAS</b>
 SW9 SW10 SW11 SW12	On placera les cavaliers à <b>droite</b> (position 2-3) en cas de manoeuvre 1 bouton - 2 à 8 niveaux utilisant la <b>BG15 seule</b> .
 SW9 SW10 SW11 SW12	On placera les cavaliers à <b>gauche</b> (position 1-2) dans tous les autres cas.



# I.6) LOCALISATION DES CONNECTEURS DE LA CARTE OND04



# LOCALISATION DES BORNES DE LA CARTE BG15



① 4 NIVEAUX COLLECTIVE    ② JUSQU' A 8 NIVEAUX    ③ NE RIEN RACCORDER

Entrée  
Sortie  
Borne libre  
Cablage Usine

## LOCALISATION DES CONNECTEURS ET BORNIERES

Pour vous aider à localiser aisément les connecteurs les figures pages précédentes comportent un quadrillage, et les tables ci-dessous vous donnent les coordonnées de chacun des connecteurs, classés par ordre alphanumérique de leur nom; les coordonnées correspondent au carré dans lequel se trouve le coin supérieur gauche du connecteur sur le quadrillage des figures. (pages 26 et 27)

### Coté régulation

Connect.	Coord	Connect.	Coord	Connect.	Coord
K1	C7	K7	I4	K12	S7
K3	C11	K8	L4	K13	S8
K4	C10	K9	O4	K14	S10
K5	E4	K10	P4	K15	S12
K6	G4	K11	Q4	KC22	C8

Table 1 Localisation des connecteurs en MB-32 partie régulation

### Coté manoeuvre

Connect.	Coord	Connect.	Coord	Connect.	Coord
K13	L8	KA14	M3	KP21	F9
K23	M4	KC21	E9	KP22	K9
K24	M5	KC22	B4	KP23	I9
K25	M5	KC23	B7	KP24	M7
K26	M9	KC24	M7	KP26	B9
K27	C9	KC28	J9	KP27	G9
K28	M1	KC29	M6	KP29	M6
K30	G2	KM11	B5	KP34	H9
K62	M8	KM12	B6	KS21	J9
KA13	D9	KM17	B3	KT2	E2

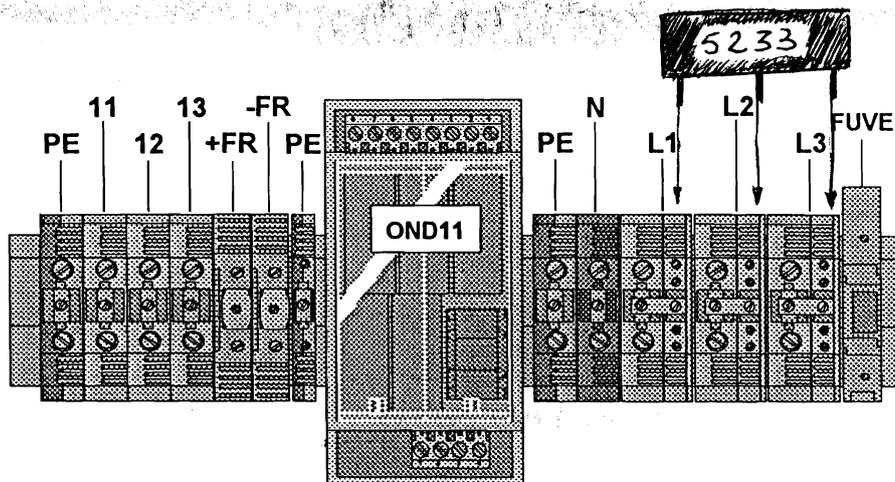
Table 2 Localisation des connecteurs en MB-32 partie manoeuvre

Autant que faire se peut il existe un connecteur distinct pour chaque fonction ou groupe de fonctions. La partie alphabétique du nom du connecteur rappelle la destination des connexions :

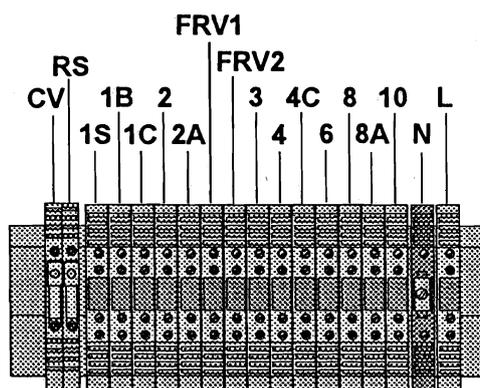
Nom	Destination des connexions	Nom	Destination des connexions
Kxx	Réservé aux connexions internes à l'équipement (« connexions usine »)	KMxx	connexions en <u>M</u> achinerie
KAxx	connexions vers les portes <u>A</u> utomatiques	KPxx	connexions vers les <u>P</u> aliers
KCxx	connexions vers la <u>C</u> abine	KSxx	connexions relatives à la chaîne des <u>S</u> écurités
		KTxx	connexions au <u>T</u> ransformateur d'alimentation de l'équipement

Le regroupement de fonction est conçu de telle sorte que vous n'avez, en principe, à connecter qu'un seul fil par borne ; c'est pourquoi il existe 2 connecteurs distincts si une même fonction coexiste à la fois en cabine et aux paliers (cas du répéteur de position -connecteurs KC24 & KP24-, par exemple).

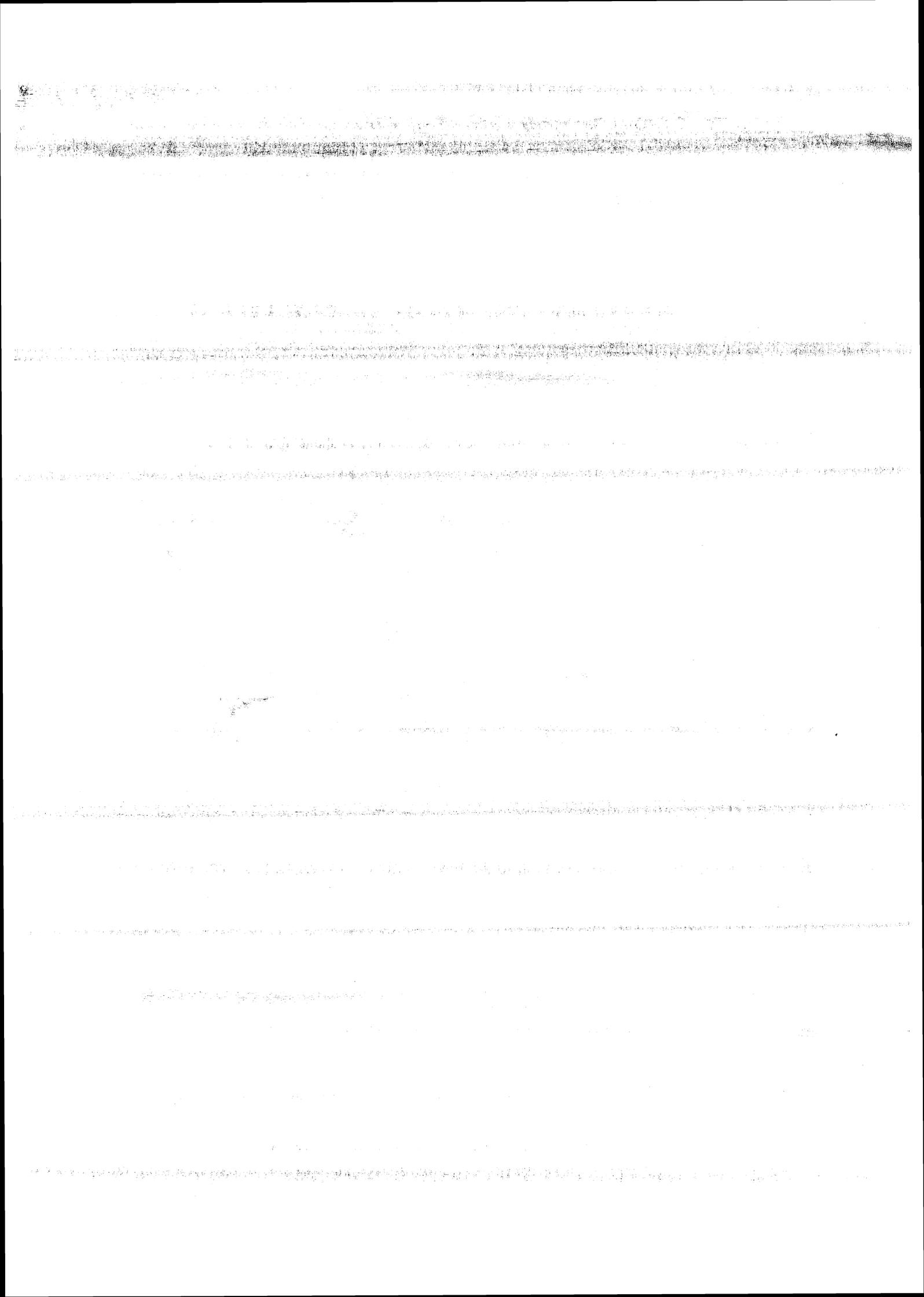
**BORNIER ÉLECTROMÉCANIQUE CÔTÉ RÉGULATION :**



**BORNIER ÉLECTROMÉCANIQUE CÔTÉ MANOEUVRE :**



\* Les borniers ci-dessus sont des borniers types équipants les armoires MB-32, ils peuvent cependant être composés différemment suivant les options choisies.



# **Chapitre I.7) DISPOSITIF DE PARAMÉTRAGE / DIAGNOSTIC**

**I.7) DISPOSITIF DE PARAMÉTRAGE / DIAGNOSTIC**

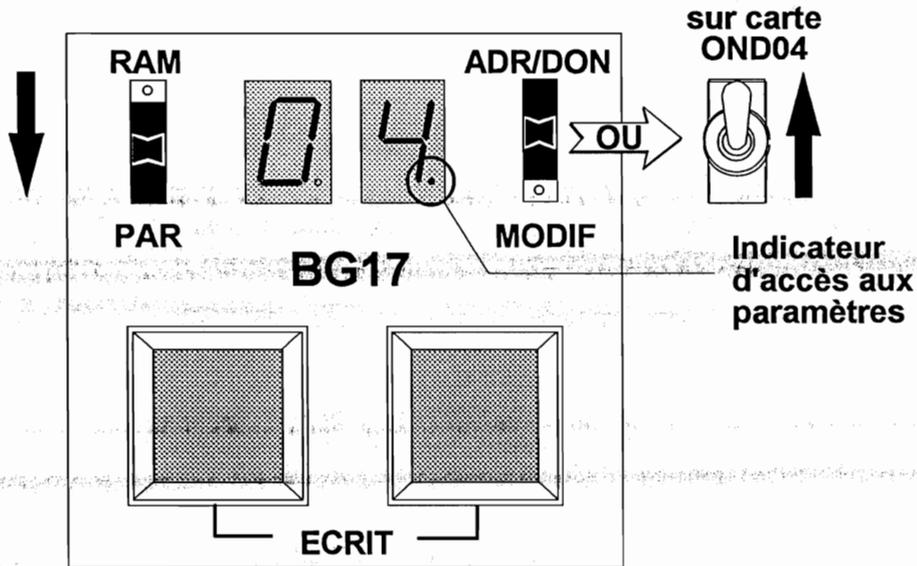


Figure 8 Position des interrupteurs à glissière ou à levier pour accéder aux paramètres

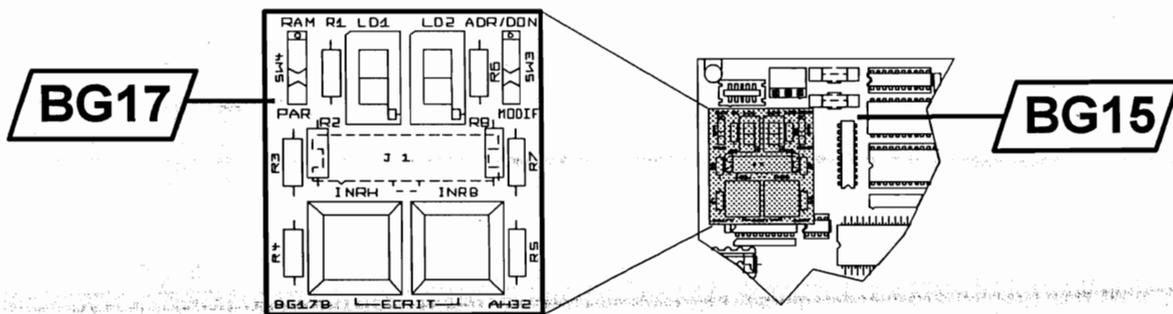


Figure 9 Positionnement du dispositif de paramétrage / diagnostic sur la carte manoeuvre BG15

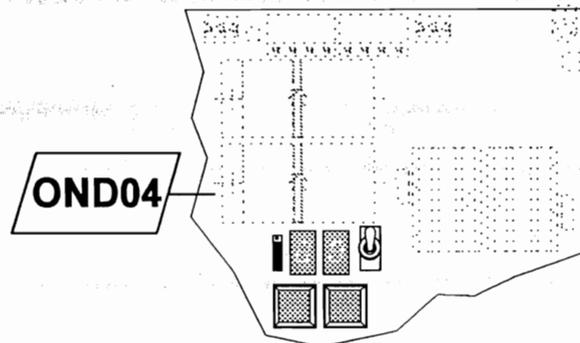


Figure 10 Positionnement du dispositif de paramétrage / diagnostic sur la carte régulation OND04

## LES PARAMÈTRES ET LEURS MYSTÈRES

Ce chapitre contient les informations qui vous permettront d'adapter le fonctionnement de l'équipement MB-32 aux conditions spécifiques de l'ascenseur sur lequel il est installé.

Cette adaptation est contrôlée par des paramètres, que vous pouvez modifier en fonction de vos besoins par l'intermédiaire d'un dispositif de paramétrage/diagnostic<sup>1</sup> amovible ou non décrit plus bas au paragraphe *L'accès aux paramètres*.

Les paramètres sont mémorisés dans une mémoire de type particulier appelée **EEPROM**<sup>2</sup> (ou E2PROM) qui **conserve les informations même lorsque l'équipement est mis hors tension**.

Chaque paramètre est repéré par un nom abrégé et une adresse qui correspond à la position à laquelle il est mémorisé dans la mémoire EEPROM. Comme les systèmes informatiques sont des bêtes étranges, les adresses sont exprimées dans un système de numération particulier, appelé système hexadécimal (= système de numération à base 16), et comportent aussi bien des chiffres (de 0 à 9) que des lettres (de A à F). Peu importe cette particularité, il vous suffit de considérer l'adresse comme un repère (pensez au jeu de bataille navale).

### L'accès aux paramètres

Comme indiqué plus haut, vous pouvez visualiser et modifier les paramètres par l'intermédiaire du dispositif de paramétrage/diagnostic ; ce dernier, est constitué de la carte électronique BG17 qui s'enfiche sur la **BG15**, (figure 9, page 32) ou est intégré à la carte **OND04** (figure 10, page 32).

La carte BG17 comporte 2 afficheurs à 7 segments, 2 boutons poussoirs et 2 interrupteurs à glissière (figure 8, page 32).

Pour accéder aux paramètres, l'interrupteur à glissière de gauche doit être en position basse ; cette position est repérée par la mention **PAR** (comme PARAmètres) sur la sérigraphie de la carte.

Lorsque l'interrupteur à glissière est dans cette position, le point décimal de l'afficheur de droite est allumé pour vous rappeler que vous visualisez ou modifiez les paramètres.

---

1 Note aux habitués des documentations précédentes :

le vocable «dispositif de paramétrage/diagnostic» remplace l'ancienne appellation «outil de communication» pour éviter tout risque de confusion avec les dispositifs qui permettent ou permettront à l'équipement de communiquer (directement ou par liaison téléphonique) avec un système informatique (télésurveillance et/ou télédiagnostic).

2 EEPROM est l'abréviation de *Electrically Erasable Programmable Read Only Memory* qui signifie *Mémoire programmable à lecture seule, effaçable électriquement*.

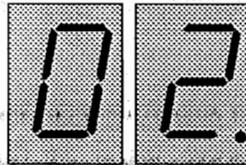
## MODES D'AFFICHAGE

En fonction des informations à afficher, l'équipement MB-32 utilise le mode de représentation le plus approprié à la nature de l'information.

### Mode Chiffres

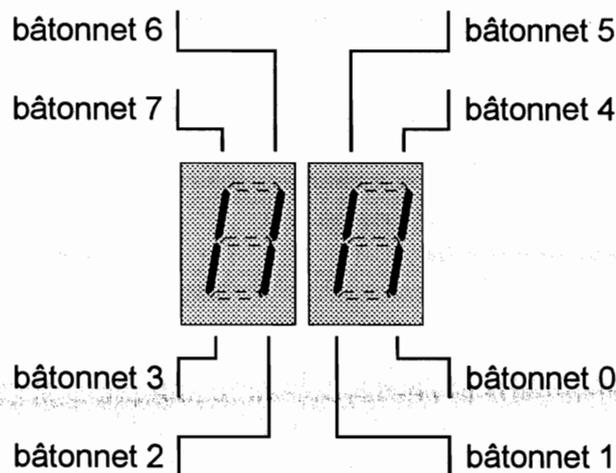
Le mode « **chiffre** » est pratique lorsqu'on a des temporisations ou le nombre de niveaux ou le nombre de porte, par exemple ... , à lire et à programmer.

Exemple : Si l'on a 2 opérateurs de porte, on programme **02** à l'adresse **03**.



### Mode Bâtonnets

On appelle affichage en mode « **bâtonnets** » la méthode qui consiste à utiliser individuellement les segments verticaux des afficheurs. (voir ci-dessous la désignation des bâtonnets).



Le mode bâtonnet est pratique lorsqu'on a des fonctions à activer ou à désactiver :

Exemple : Si on souhaite activer la fonction « flèches clignotantes », le bâtonnet **5** à l'adresse **08** doit être **allumé**.

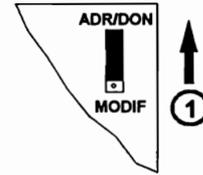
Le mode bâtonnet est également pratique pour visualiser l'état des entrées et des sorties :

Exemple : Si on souhaite vérifier que l'entrée **C0** (envoi cabine au niveau 0) est bien vue de l'équipement MB-32, on s'intéressera au bâtonnet **0** de l'adresse **00**.

Pour passer du « **mode chiffre** » au « **mode bâtonnet** » et réciproquement, il suffit de positionner l'interrupteur « **ADR/DON-MODIF** » sur « **ADR/DON** », d'appuyer sur les 2 poussoirs en même temps puis de relâcher.

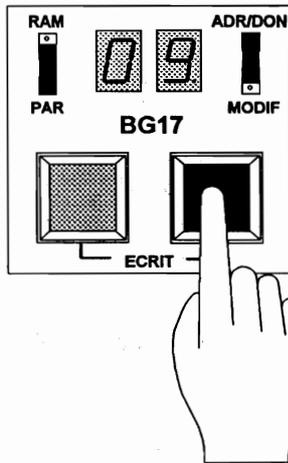
## Sélection de l'adresse / visualisation des Entrées-Sorties et des Paramètres

- 1 Vérifiez que l'interrupteur «ADR/DON-MODIF» est bien en position «ADR/DON» vers le haut.



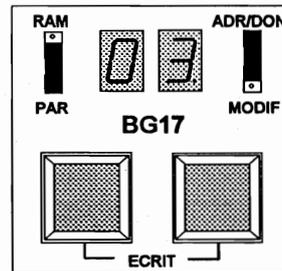
- 2 Affichez l'adresse souhaitée (exemple : 03) sur les 2 digits en appuyant sur le bouton poussoir situé en dessous de l'afficheur.

Le premier appui sur l'un des boutons poussoirs provoque l'affichage de l'adresse et chaque impulsion sur le bouton augmente de 1 la valeur visualisée.

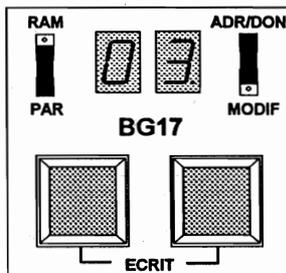


Appuyer 10 fois sur le poussoir de droite pour

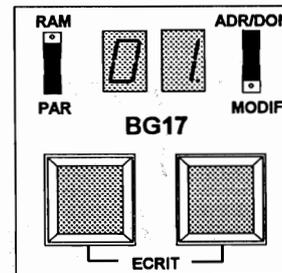
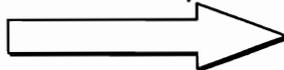
passer de l'adresse 09 à l'adresse 03.



1 seconde après le relâchement des boutons poussoirs, apparaît de façon permanente le contenu de l'adresse précédemment sélectionnée.



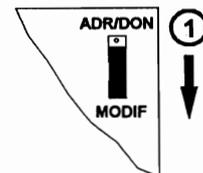
1 seconde après ...



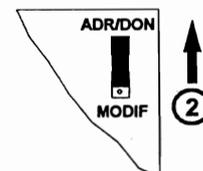
### Rappel de l'adresse «courante»

Lorsque vous avez oublié l'adresse de la valeur visualisée, l'outil de diagnostic de l'équipement **MB-32** met à votre disposition un moyen pour retrouver cette adresse sans la modifier :

- 1 Basculez l'interrupteur «ADR/DON-MODIF» en position «MODIF».

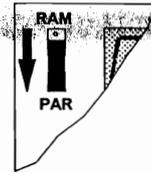


- 2 Revenez en position «ADR/DON», vous visualisez alors l'adresse courante durant 1 seconde puis son contenu de façon permanente.



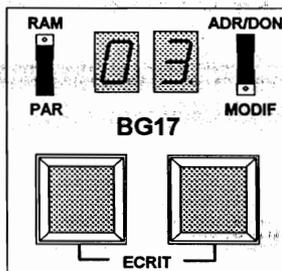
## MODIFICATION DES PARAMÈTRES

Vérifiez que l'interrupteur «RAM-PAR» est bien en position «PAR» vers le bas.

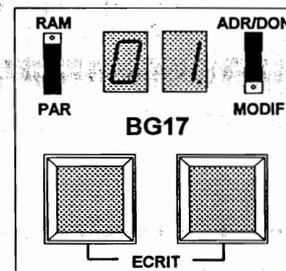
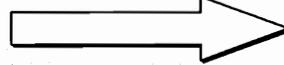


### A) En mode « chiffres »

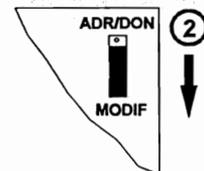
- 1 Sélectionner l'adresse du paramètre comme expliqué à la page précédente (exemple : 03)



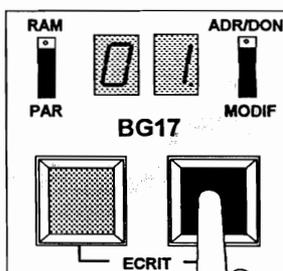
1 seconde après ...



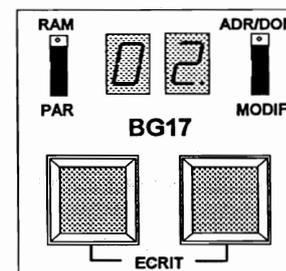
- 2 Basculez l'interrupteur «ADR/DON-MODIF» en position «MODIF».



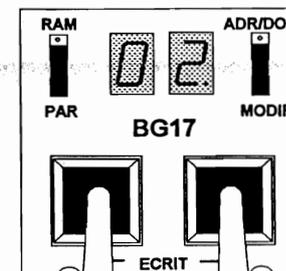
- 3 Utilisez les boutons poussoirs pour afficher la nouvelle valeur désirée (exemple : 02)



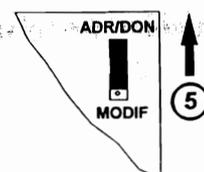
Appuyer 1 fois sur le poussoir de droite pour passer de la valeur 01 à la valeur 02



- 4 Mémorisez la nouvelle valeur en appuyant sur les 2 poussoirs simultanément puis relâchez



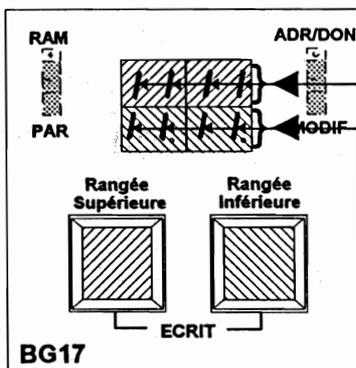
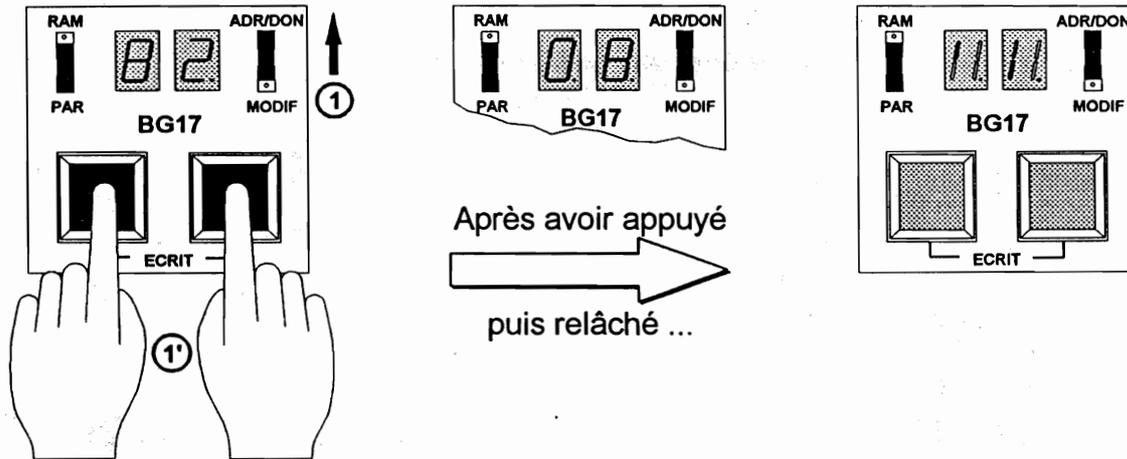
- 5 Rebasculez l'interrupteur «ADR/DON-MODIF» en position «ADR/DON». L'adresse 03 apparaît suivi de sa valeur 02 de façon permanente



**B) En mode « bâtonnets »**

**1** Sélectionner l'adresse du paramètre comme précédemment indiqué (exemple : 08)

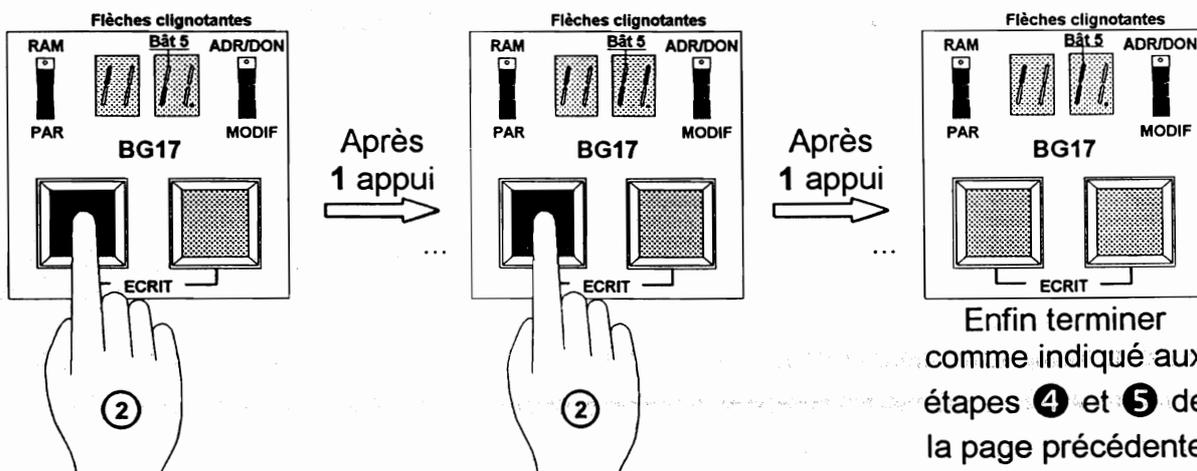
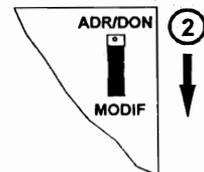
Si le contenu apparaît en mode chiffre (dans l'exemple : 82), Après avoir vérifié que l'interrupteur de droite est bien positionné vers le haut, passez en mode bâtonnet en appuyant simultanément sur les 2 boutons poussoir. L'adresse en cours apparaît puis son contenu en « **bâtonnets** ». Sinon passez à l'étape **2**.



- le poussoir de GAUCHE agit sur les bâtonnets de la RANGÉE SUPÉRIEURE (bâtonnets de 4 à 7),
- le poussoir de DROITE agit sur les bâtonnets de la RANGÉE INFÉRIEURE (bâtonnets de 0 à 3).

**2** Basculez l'interrupteur «ADR/DON-MODIF» en position «MODIF».

Dans notre exemple, on souhaite activer la fonction « **flèches clignotantes** » (Adresse 08 - bâtonnet 5)  
Il nous faut donc **allumer** le bâtonnet 5 tout en conservant l'état des autres bâtonnets.

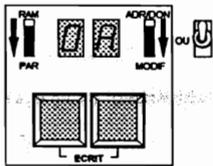


## I.8) A PROPOS DES SYMBOLES (1/2)

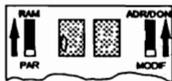
Chacun des raccordements que vous devez réaliser fait l'objet d'un commentaire explicatif et d'une illustration. Les illustrations tentent de résumer sur une page unique tous les éléments importants qui vous sont nécessaires lors de la mise en oeuvre de la fonction correspondante ; c'est-à-dire :

- Les **PARAMÈTRES** que vous devez contrôler ou ajuster,
- Les **CONNEXIONS** proprement dites,
- Les **VARIABLES (ENTRÉES/SORTIES)** correspondantes,
- Les **CONSÉQUENCES** d'une **ANOMALIE** éventuelle de la fonction considérée.

Pour atteindre ce but (ou du moins essayer), la présente documentation utilise les symboles suivants :



Vue du système de paramétrage/diagnostic<sup>3</sup> lorsque vous devez contrôler ou modifier la valeur d'un **paramètre**. Notez la présence des boutons poussoir dans ce cas. La figure précise aussi la position des interrupteurs à glissière.



Vue du système de paramétrage/diagnostic lorsque vous pouvez visualiser l'état ou la valeur d'une **variable (entrée/sortie)**. Notez l'absence des boutons poussoir dans ce cas. La figure précise aussi la position des interrupteurs à glissière.

**XXXXXX**

**Adr. YY**

**Bât. Z**

Nom, adresse et numéro de bâtonnet éventuel, de la variable (entrée/sortie) ou du paramètre illustré par l'une des 2 figures précédentes.



Vous devez **contrôler** la valeur ou l'état du paramètre indiqué... et naturellement corriger le paramètre s'il ne correspond pas à la valeur ou l'état indiqué.



Vous devez **réglé ou ajuster** la valeur du paramètre indiqué. L'unité de paramétrage (seconde, 1/10 de seconde, millimètre, etc...) et la base de numération (décimal ou hexadécimal) sont indiquées.

Note : Vous trouverez toutes précisions utiles sur les bases de numération et les conversions entre bases dans le chapitre consacré aux paramètres « Tables de conversion ».

### **Tout va bien !**



Le paramètre indiqué est à la **bonne valeur**, ou la variable (entrée/sortie) indiquée reflète un **fonctionnement normal** de la fonction objet du raccordement.



### **Rien ne va plus !**

Le paramètre indiqué possède une **valeur erronée**, ou la variable indiquée reflète un **dysfonctionnement** (une panne) de la fonction objet du raccordement.

<sup>3</sup> Un chapitre de la documentation est consacré à la description et à l'utilisation du système de paramétrage/diagnostic ; vous y trouverez toutes les informations utiles.

## A PROPOS DES SYMBOLES (2/2)

### Ayez l'oeil !



Ce symbole vous signale que vous pouvez visualiser l'état de la fonction objet du raccordement. Il est utilisé à la place des figurines 😊 ou ☹️ lorsqu'il n'y a pas, à proprement parler, d'état correct ou incorrect. Ce sera le cas, par exemple, du contact autorisant les déplacements en manoeuvre d'inspection à grande vitesse.



### Défaut !

Le dysfonctionnement de la fonction objet du raccordement a entraîné l'apparition d'un code de défaut sur le système de paramétrage/diagnostic.



### Défaut définitif !

Ce symbole accompagne le symbole précédent lorsque le dysfonctionnement de la fonction objet du raccordement provoque un arrêt définitif de l'ascenseur. Dans ce cas, seule une intervention de votre part (ou une coupure de courant) peut autoriser la remise en service de l'ascenseur.



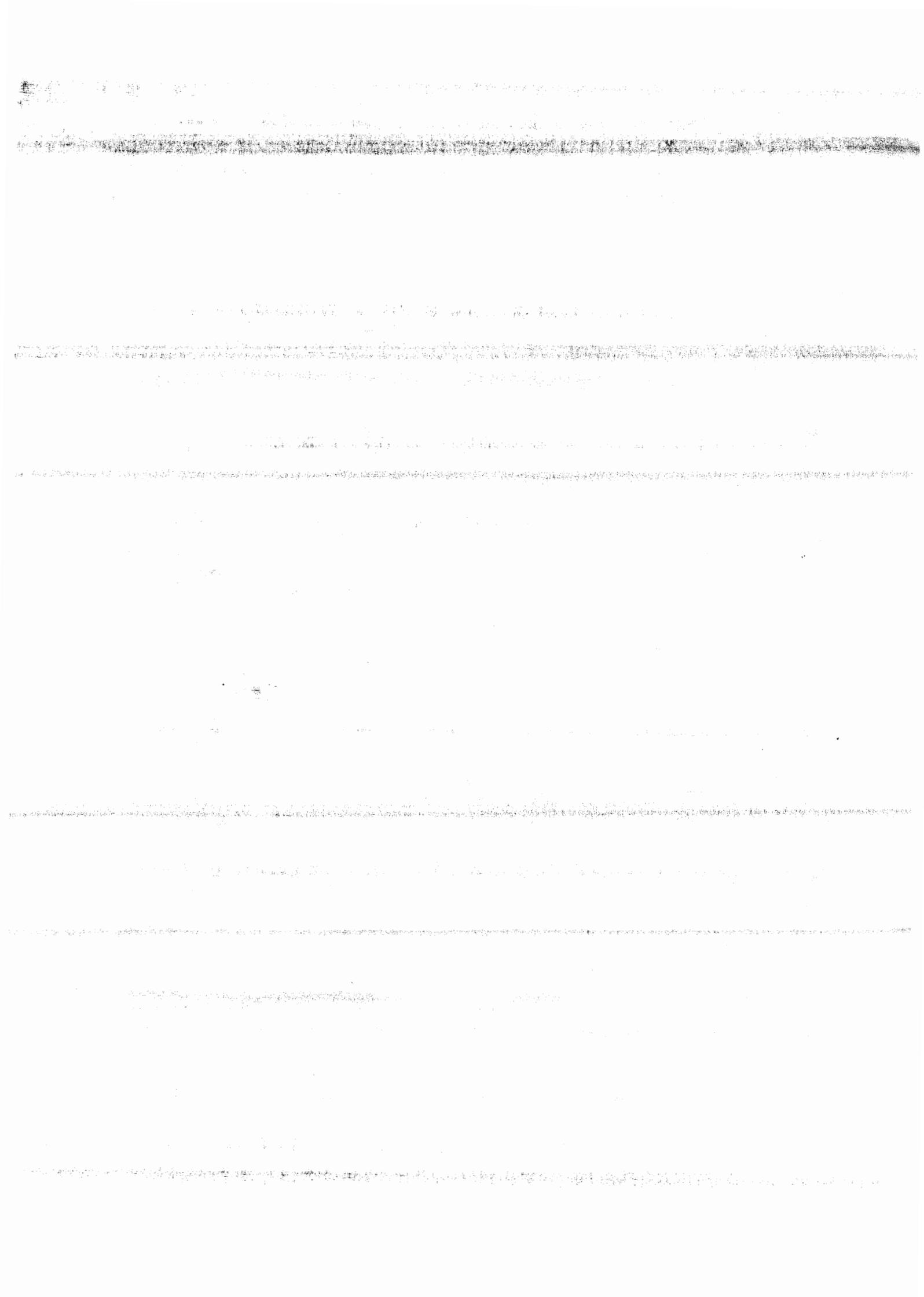
### Code du défaut

Code du défaut en cas de dysfonctionnement de la fonction objet du raccordement.



### Pour plus d'informations

Ce symbole vous invite à vous rendre à la page indiquée afin d'en savoir plus sur l'action en cours.



# Chapitre II

## INSTALLATION

### &

## RACCORDEMENTS

## DES ÉLÉMENTS

II.1) Les sécurités .....	43
II.2) Machinerie.....	51
II.3) Gaine.....	63
II.4) Paliers .....	71
II.5) Cabine.....	109

### **Attention !**

**Toutes interventions, raccordements, maintenance, dans l'armoire de manoeuvre doivent faire l'objet d'une coupure systématique de l'interrupteur principal de la machinerie prévue par la Norme EN 81 § 13.1.1.1.**

1. The first part of the document discusses the importance of maintaining accurate records of all transactions and activities. It emphasizes that this is crucial for ensuring transparency and accountability in the organization's operations.

2. The second part of the document outlines the various methods and tools used to collect and analyze data. It highlights the need for consistent and reliable data collection processes to support effective decision-making.

3. The third part of the document focuses on the role of technology in modern data management. It discusses how advanced software solutions can streamline data collection, storage, and analysis, leading to more efficient and accurate results.

4. The fourth part of the document addresses the challenges associated with data management, such as data quality, security, and privacy. It provides strategies to mitigate these risks and ensure the integrity and confidentiality of the organization's data.

5. The fifth part of the document discusses the importance of data governance and the establishment of clear policies and procedures. It stresses that a strong data governance framework is essential for maximizing the value of the organization's data assets.

6. The sixth part of the document explores the role of data in driving innovation and growth. It highlights how data-driven insights can identify new market opportunities and inform the development of innovative products and services.

7. The seventh part of the document discusses the importance of data literacy and training for all employees. It emphasizes that a data-driven culture requires that all staff members have the skills and knowledge to effectively use and interpret data.

8. The eighth part of the document addresses the ethical considerations of data management. It discusses the need to ensure that data is collected and used in a fair, transparent, and responsible manner, respecting individual privacy and rights.

9. The ninth part of the document discusses the future of data management and the emerging trends in the field. It highlights the potential of artificial intelligence, machine learning, and big data to revolutionize data analysis and decision-making.

10. The tenth part of the document provides a summary of the key points discussed and offers final thoughts on the importance of data in the modern business landscape. It concludes that data is a valuable asset that, when managed effectively, can drive significant organizational success.

11. The eleventh part of the document discusses the importance of data in the context of the current global economic environment. It highlights how data-driven insights can help organizations navigate uncertainty and identify new growth opportunities in a competitive market.

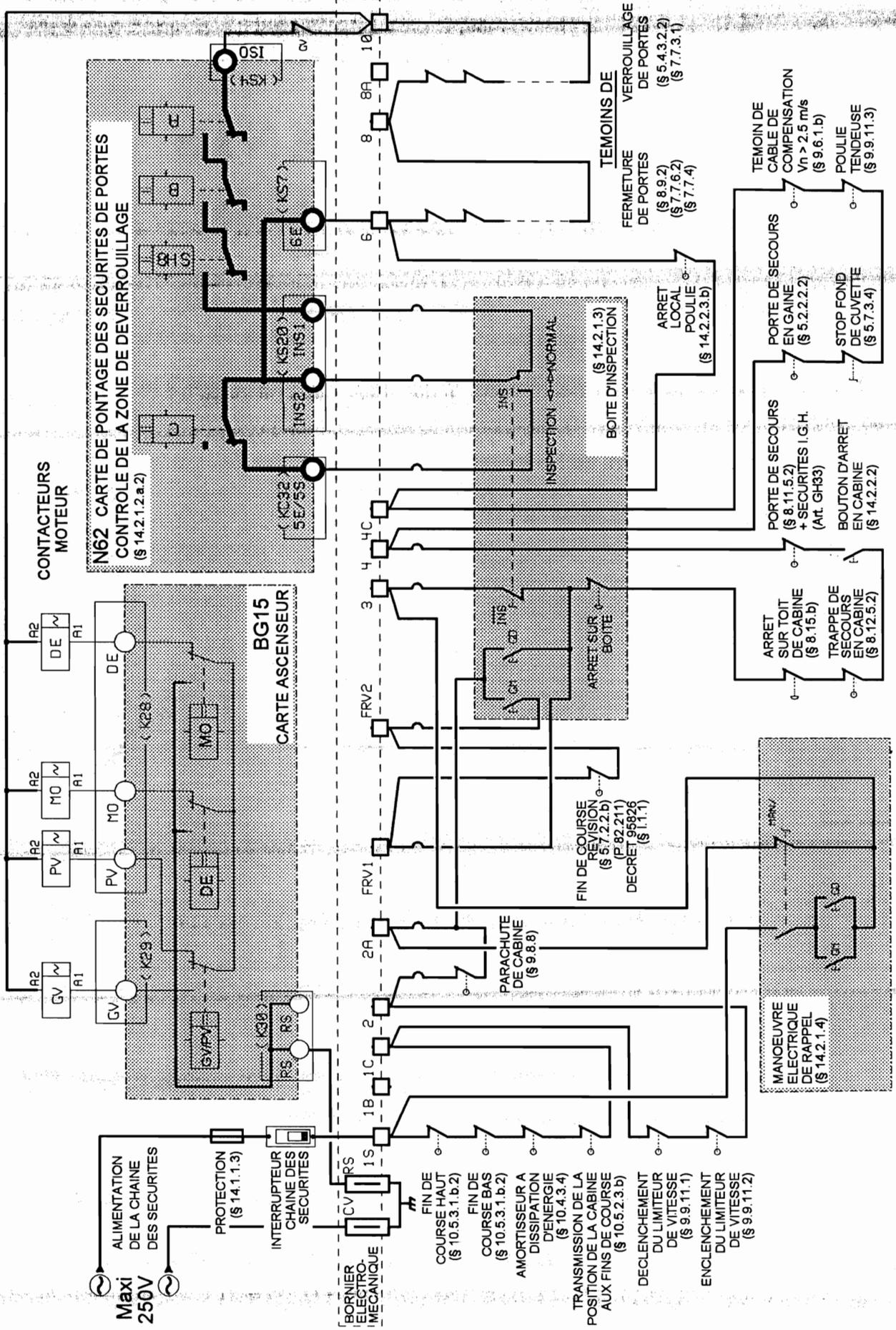
12. The twelfth part of the document provides a final conclusion and a call to action for the organization. It encourages all employees to embrace a data-driven mindset and work together to maximize the value of the organization's data assets.

# Chapitre II.1)

## RACCORDEMENTS DES SÉCURITÉS

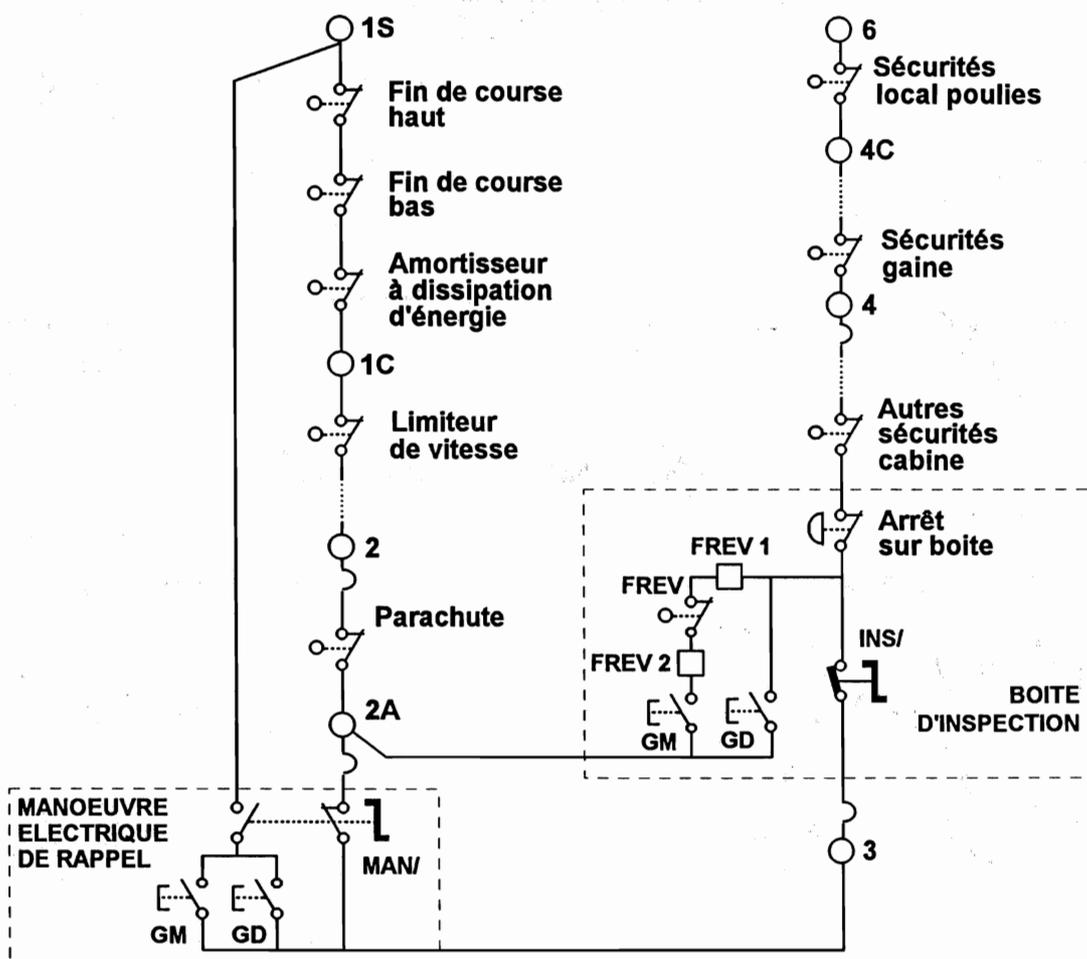
II.1.1) Raccordement de la chaîne des sécurités .....	44
II.1.2) Raccordement du 1er groupe de contact situés entre le 1S et le 6 .....	45
II.1.3) Prescriptions pour le raccordement des dispositifs connectés à la chaîne des sécurités .....	46
II.1.4) Mesure d'isolement de la chaîne des sécurités .....	47
II.1.5) Raccordement des sécurités de porte .....	48

# II.1.1) RACCORDEMENT DE LA CHAÎNE DES SÉCURITÉS EN MANŒUVRE TRACTION

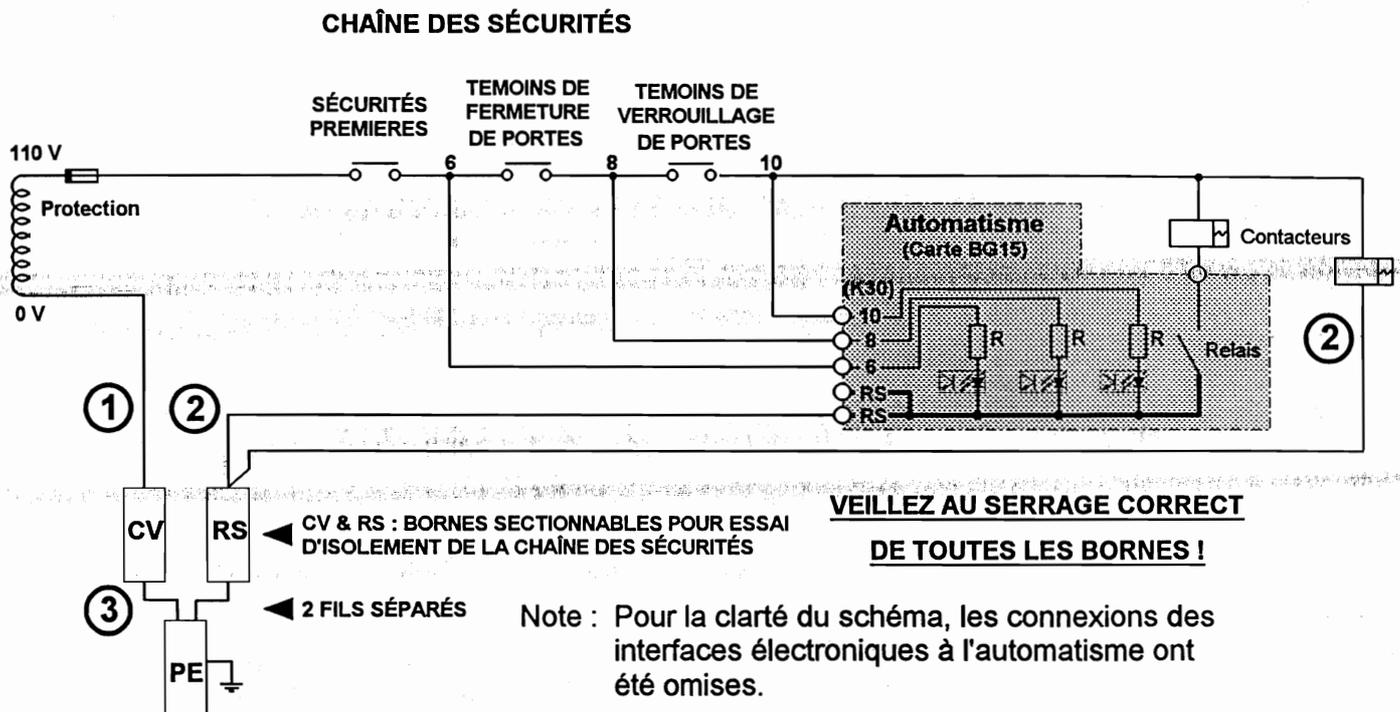


## II.1.2) RACCORDEMENT DU 1ER GROUPE DE CONTACTS SITUÉS ENTRE LE 1S ET LE 6

### SCHEMA THEORIQUE



## II.1.3) PRESCRIPTIONS POUR LE RACCORDEMENT DES DISPOSITIFS CONNECTÉS À LA CHAÎNE DES SÉCURITÉS



Connexion des interfaces à la chaîne des sécurités d'un ascenseur

- ① Le point **0 V** de l'enroulement secondaire du transformateur qui alimente la chaîne des sécurités doit être connecté **uniquement à la borne sectionnable CV**, par un fil dont la couleur n'est **ni jaune-vert, ni bleue**.  
Seule la borne sectionnable mentionnée ci-dessus devra porter l'appellation **CV** ; aucune autre borne de l'équipement ne devra porter cette appellation.
- ② À l'exception des contacteurs de mouvement (connectés aux relais de commande de l'automatisme) **TOUS** les dispositifs (contacteurs, interfaces électroniques) ayant un pôle connecté à la chaîne des sécurités doivent avoir leur autre pôle connecté **uniquement à la borne sectionnable RS** (**R**éférence **S**écurités), par un fil dont la couleur n'est **ni jaune-vert, ni bleue**.
- ③ Les bornes sectionnables **RS et CV** ne doivent **jamais être directement interconnectées** ; elles doivent être reliées au conducteur de protection PE **par 2 fils séparés** dont la couleur n'est **ni jaune-vert, ni bleue**.

Les raisons détaillées de ces prescriptions figurent dans un document intitulé « Sécurité et Analyse de risques », non diffusé à l'extérieur d'AUTINOR.

## II.1.4) MESURE D'ISOLEMENT DE LA CHAÎNE DES SÉCURITÉS

La Norme EN 81 § 13.1.3 a), fixe la résistance d'isolement minimum de la chaîne des sécurités à  $500\,000\ \Omega^1$  :

**13.1.3** La résistance d'isolement entre conducteurs, et entre conducteur et terre doit être supérieure à 1 000 Ohms par volt avec un minimum de : (1)

- a) 500 000 Ohms pour les circuits de puissance et les circuits des dispositifs électriques de sécurité ;
  - b) 250 000 Ohms pour les autres circuits (commande, éclairage, signalisation, etc.).
- (1) Ces valeurs sont provisoires et seront alignées ultérieurement sur celles qui seront adoptées par le Comité d'Étude 64 du CENELEC.

Pour faciliter la mesure de la résistance d'isolement de la chaîne des sécurités avant la mise en service, tel qu'indiqué dans la Norme EN 81-1 Annexe D § D.2 f) 1), les équipements AUTINOR sont dotés de 2 bornes sectionnables repérées CV et RS.

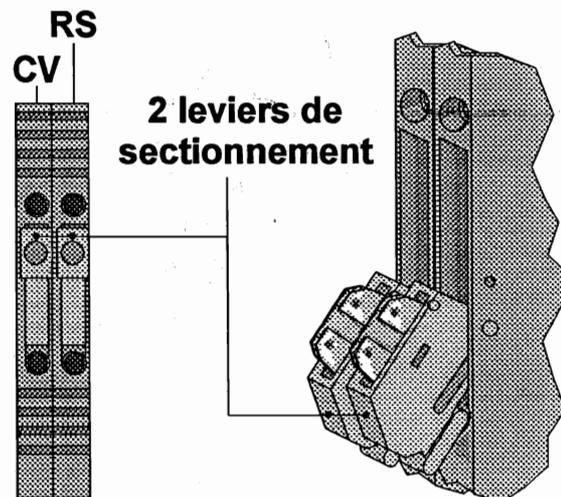
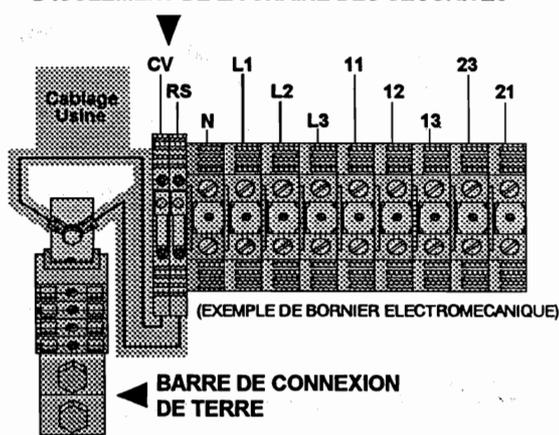
Il s'agit de 2 bornes de marque Weidmüller modèle WTR 2.5, référence 101110 dont les caractéristiques, selon la publication CEI 947-7-1 sont les suivantes :

Tension 500 V, Intensité 16 A, Section 2,5 mm<sup>2</sup>

Par commodité, les bornes sont installées côte-à-côte sur le bornier électromécanique, et chaque borne est dotée d'un levier de sectionnement de couleur jaune ; lorsque les 2 leviers sont en position de sectionnement, tous les éléments de l'équipement en relation avec la chaîne des sécurités sont isolés de la terre.

**POUR ÉVITER TOUTE DÉTÉRIORATION DU MATÉRIEL ÉLECTRONIQUE, PLACEZ LES LEVIERS DES 2 BORNES CV ET RS EN POSITION DE SECTIONNEMENT AVANT DE PRATIQUER LA MESURE D'ISOLEMENT !**

**CV & RS : BORNES SECTIONNABLES POUR ESSAI D'ISOLEMENT DE LA CHAÎNE DES SÉCURITÉS**



**Mesure de la résistance d'isolement de la chaîne des sécurités : exemple pour équipements MB-32**

<sup>1</sup> Ces valeurs sont identiques à celles indiquées dans le tableau 61 A de la norme NF C 15-100, identiques aux valeurs indiquées dans la publication CEI 364-6, non encore harmonisées au niveau du CENELEC (mais qui faisaient l'objet du projet d'harmonisation PrHD 384-6 en Mars 1990).

## II.1.5) RACCORDEMENT DES SÉCURITÉS DE PORTE ENTRE LE 6 ET LE 10 (1/2)

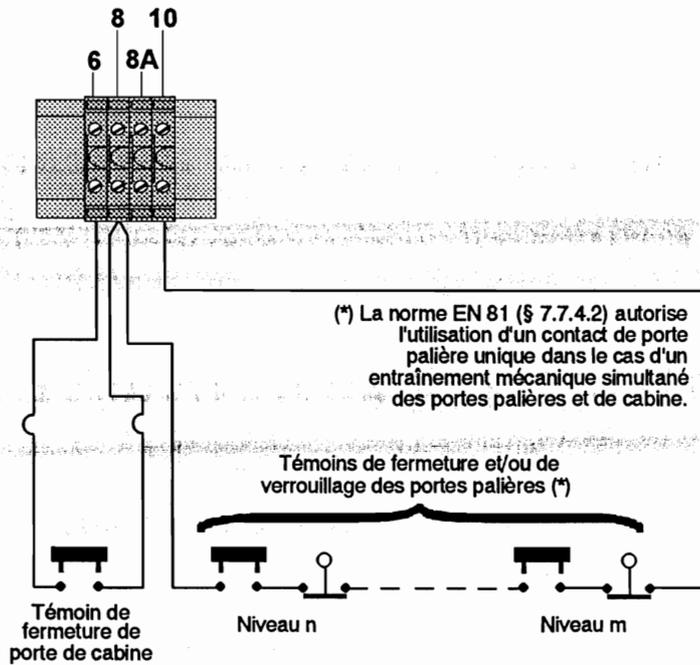


Figure 1

### RACCORDEMENT DANS LE CAS DE PORTES AUTOMATIQUES CABINE ET PALIÈRE

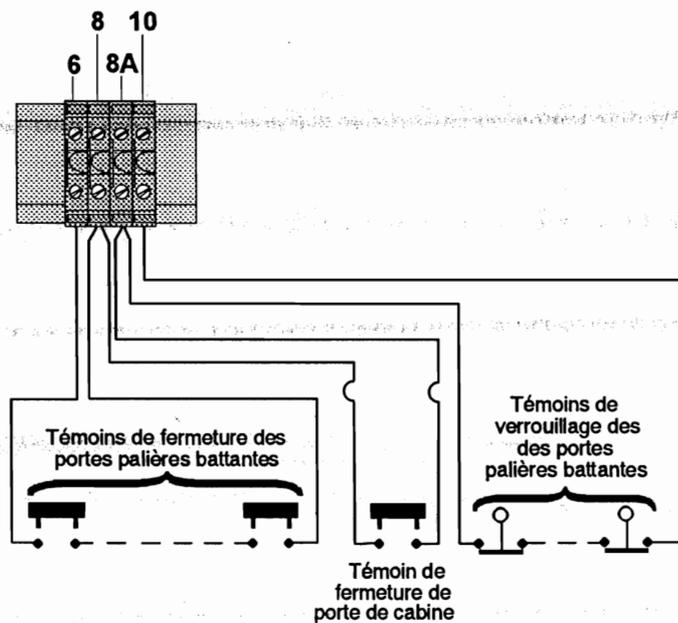
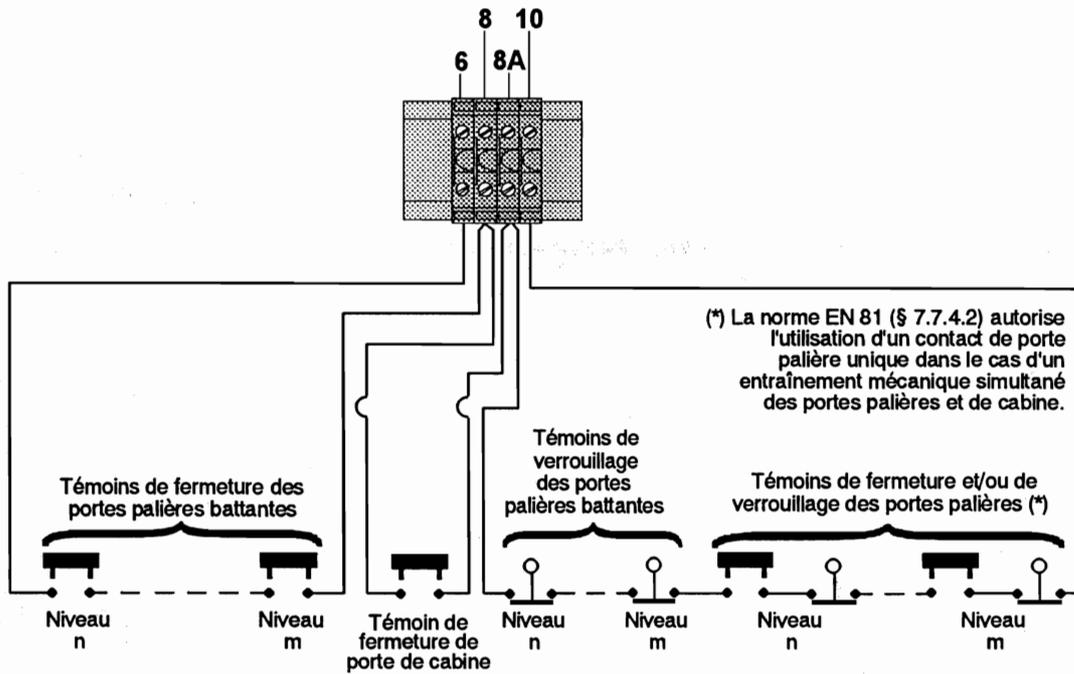


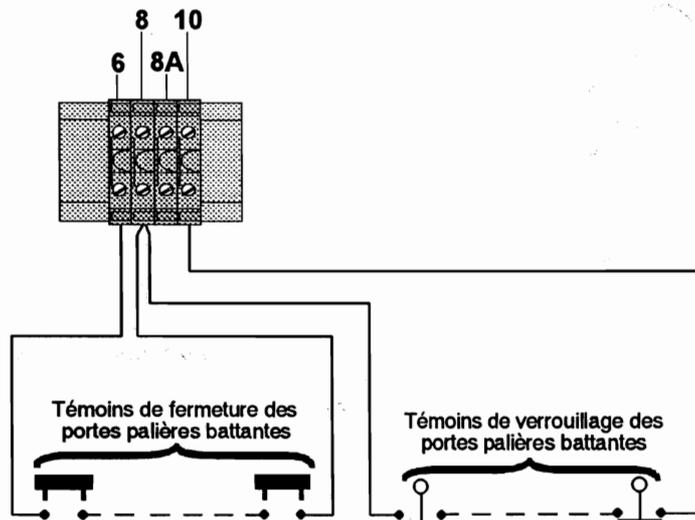
Figure 2

### CAS DE PORTES PALIÈRES BATTANTES ET PORTE DE CABINE AUTOMATIQUE

## RACCORDEMENT DES SÉCURITÉS DE PORTE ENTRE LE 6 ET LE 10 (2/2)



**Figure 3**  
**CAS DU SERVICE MIXTE**  
**PORTE AUTOMATIQUE EN CABINE,**  
**PORTES PALIÈRES BATTANTES OU AUTOMATIQUES À CERTAINS NIVEAUX**



**Figure 4**  
**CAS DE PORTES PALIÈRES BATTANTES SANS PORTE DE CABINE (PAROI LISSE)**

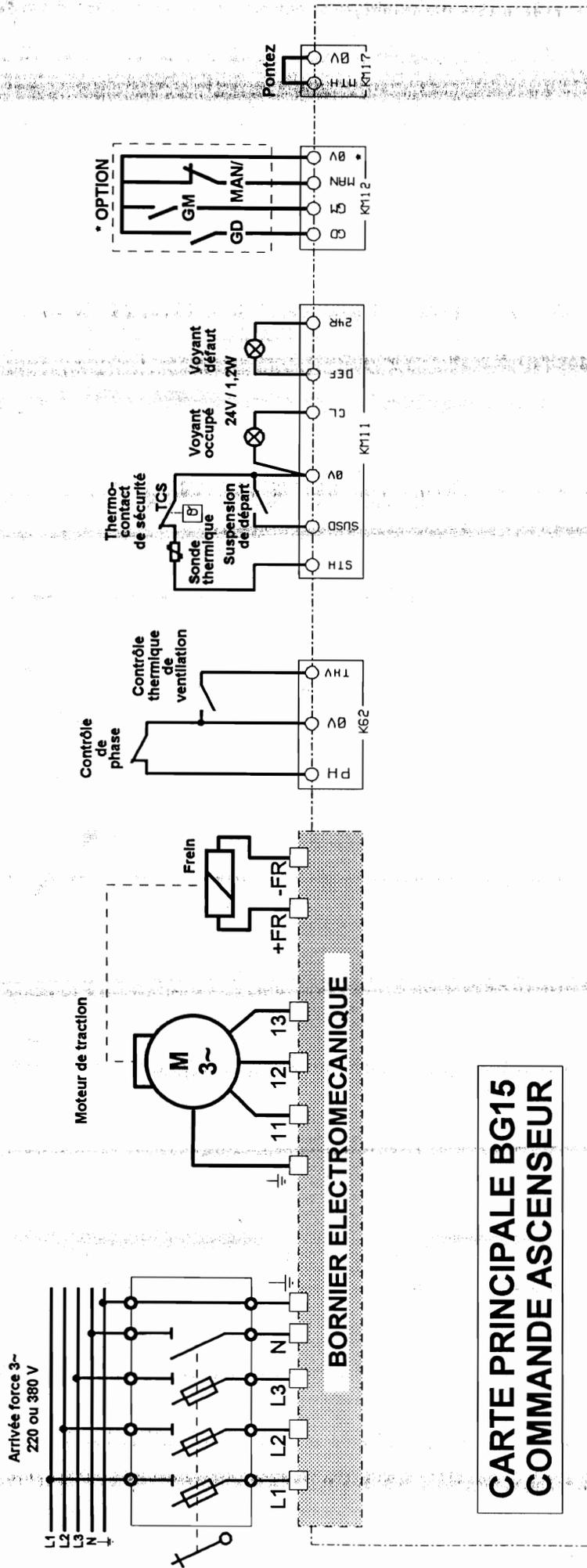
[Heavily obscured and illegible text]

# Chapitre II.2)

## INSTALLATION & RACCORDEMENTS EN MACHINERIE

II.2.1) Schémas blocs des raccordements machinerie .....	52
II.2.2) Moteur du câble blindé du moteur de traction .....	53
II.2.3) Ventilation du moteur de traction (THV) .....	54
II.2.4) Protection du moteur de traction contre les surcharges (STH) .....	55
II.2.5) Manoeuvre électrique de rappel (MAN, GM, GD) .....	56
II.2.6) Visualisation de la zone de déverrouillage en secours (VZD) .....	58
II.2.7) Suspension de départ (SUSD) .....	59
II.2.8) Signalisation défaut (DEF) .....	60
II.2.9) Interphonie machinerie .....	61

II.2.1) SCHEMAS BLOCS DES RACCORDEMENTS MACHINERIE

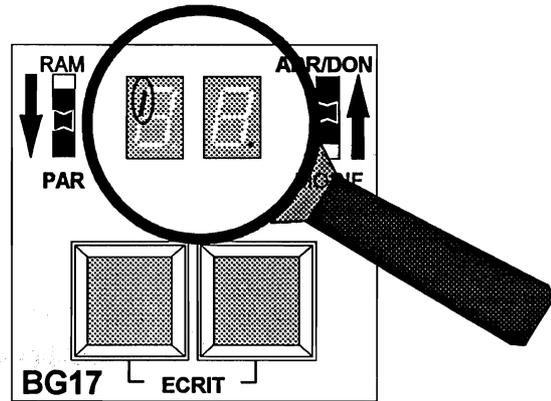


**CARTE PRINCIPALE BG15  
COMMANDE ASCENSEUR**

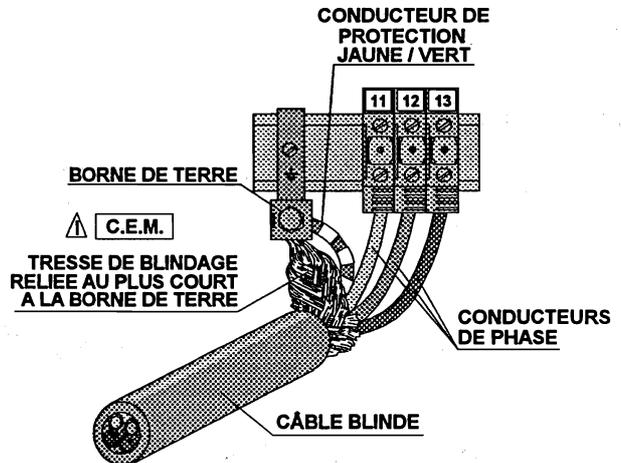
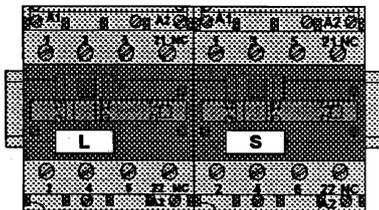
Figure 1 Raccordements machinerie

**II.2.2) CABLE BLINDE DU MOTEUR DE TRACTION**

RECAV1  
**RECAIage en  
 vitesse V1 ?**  
 Adr. 08  
 Bât. 7 ALLUME

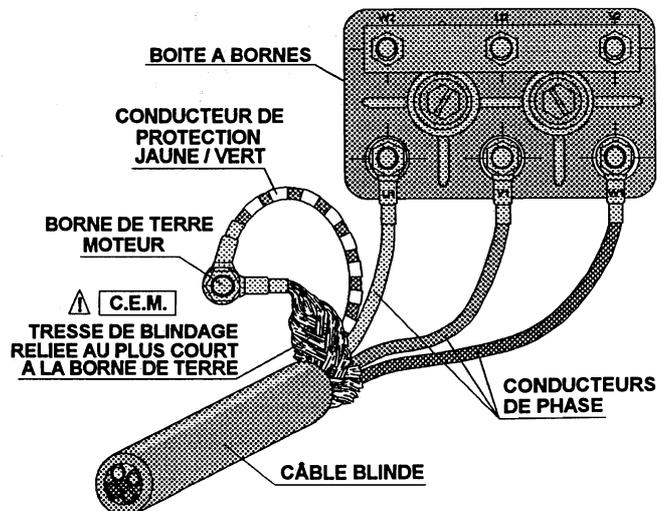
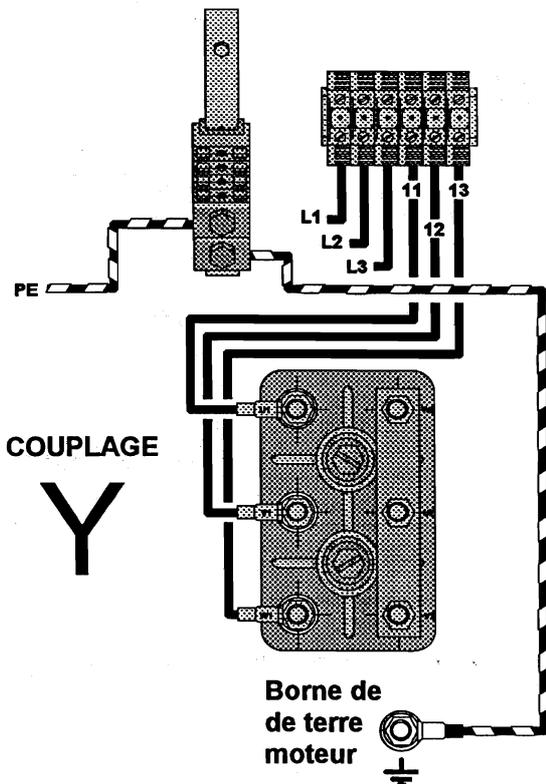


**COTE ARMOIRE :**



Remarque : Espacer au maximum le câble moteur du câble secteur à l'intérieur comme à l'extérieur de l'armoire.

**COTE MOTEUR :**

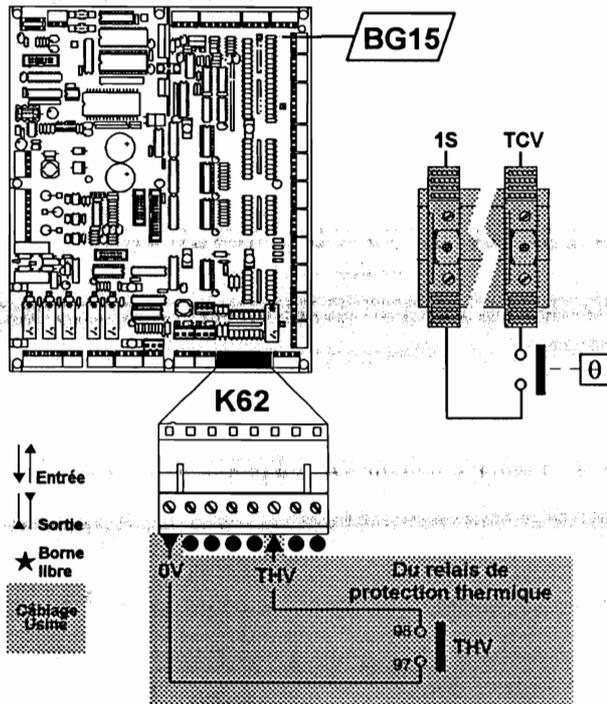


Remarque : Les conducteurs ne doivent être dégagés de la tresse de blindage qu'à l'intérieur de la boîte à bornes.

**Couplage Étoile**  
**Moteur 220 V / 380 V sur réseau 380 V**

Figure 2 Moteur de traction MLift : connexions

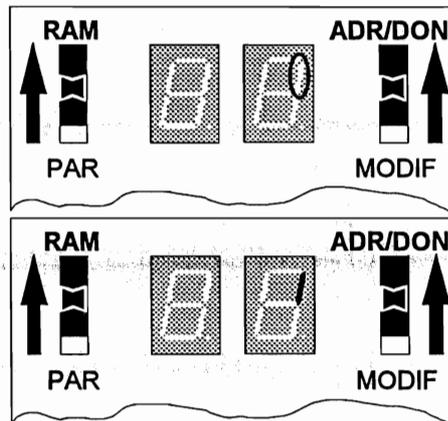
## II.2.3) VENTILATION DU MOTEUR DE TRACTION DÉTECTION PAR THERMOCONTACT DE VENTILATION



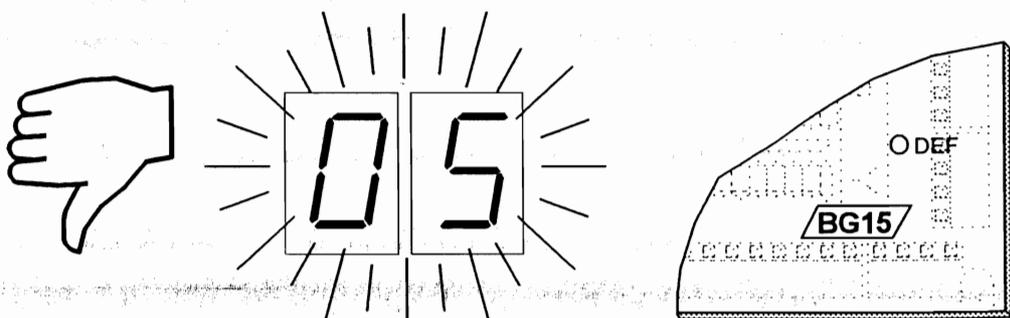
**Figure 3**  
 Déclenchement de la ventilation du  
 moteur de traction - Détection de  
 la surchauffe du moteur par  
 thermo-contact de ventilation -  
 Contrôle thermique de ventilation

Schéma de  
 raccordement page 18,  
 « Raccordement du moteur  
 de ventilation »

**THV**  
**Thermique de**  
**Ventilation**  
 Adr. 0d  
 Bât. 4



**Figure 4** Visualisation de l'état du thermo-contact de ventilation



**Figure 5** Conséquences d'un déclenchement du moteur de ventilation

## II.2.4) PROTECTION DU MOTEUR DE TRACTION & CONTROLE DE LA TEMPERATURE DE MACHINERIE

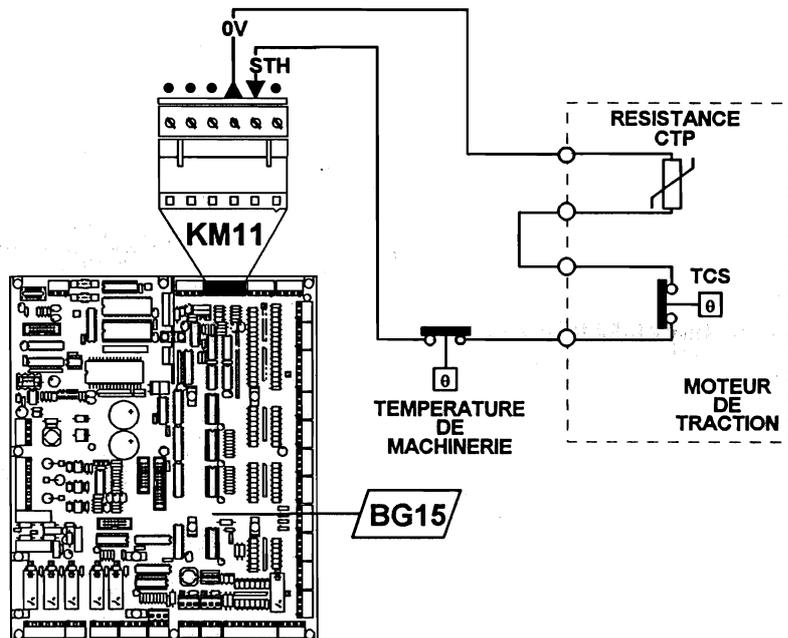


Figure 6  
 Protection du moteur de traction contre les surcharges :  
 Raccordement de la « sonde thermique » et/ou du « thermo-contact de sécurité » & Contrôle de la température de machinerie par « thermo-contact de sécurité »

STH  
**Sonde Thermique**

Adr. 12  
 Bât. 3

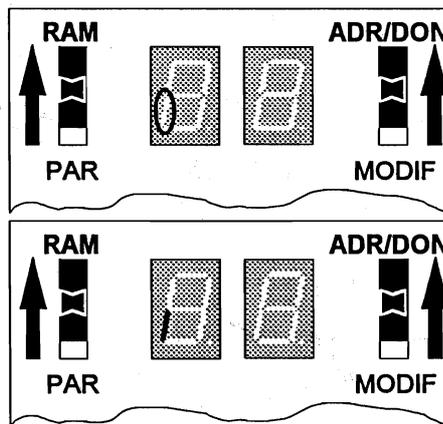


Figure 7 Visualisation de l'état du thermo-contact ou de la sonde thermique du moteur de traction

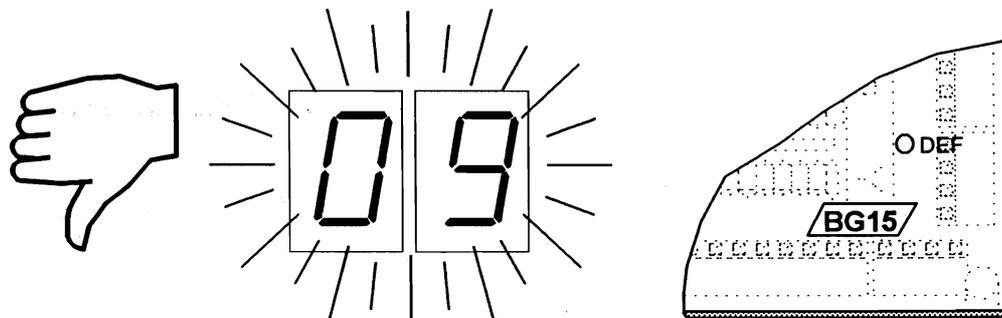


Figure 8 Conséquences d'une élévation anormale de la température du moteur de traction ou de la machinerie

**II.2.5) MANOEUVRE ELECTRIQUE DE RAPPEL (1/2)**

OptMan  
**OPTION**  
**MANoeuvre de**  
**rappel ?**  
 Adr. 07  
 Bât. 4

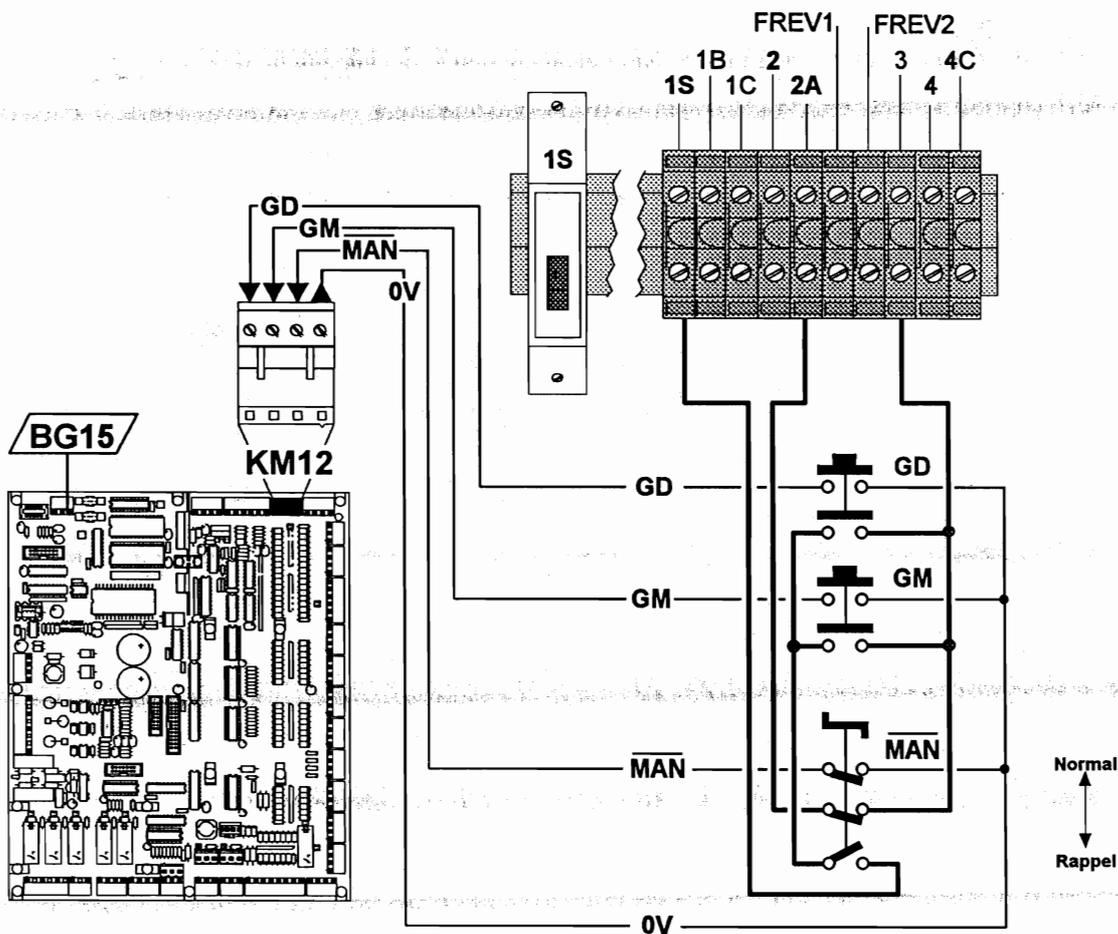
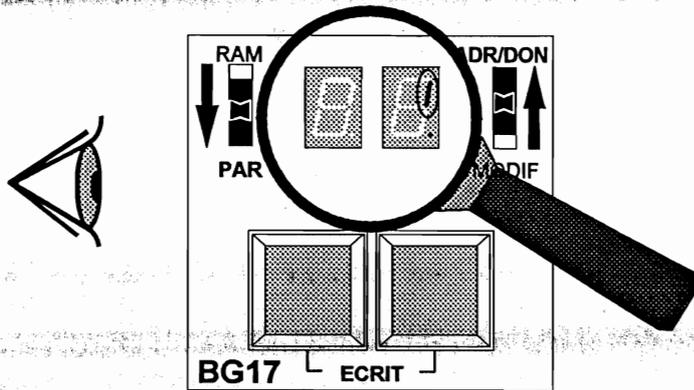


Figure 9 Raccordement de la manoeuvre de rappel.

MINIBLOC  
**MANoeuvre de**  
**rappel**  
 Adr. FF  
 Bât. 5

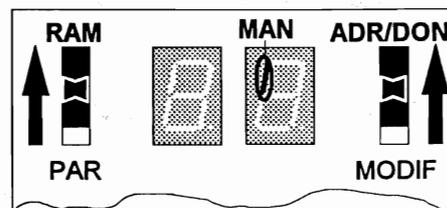
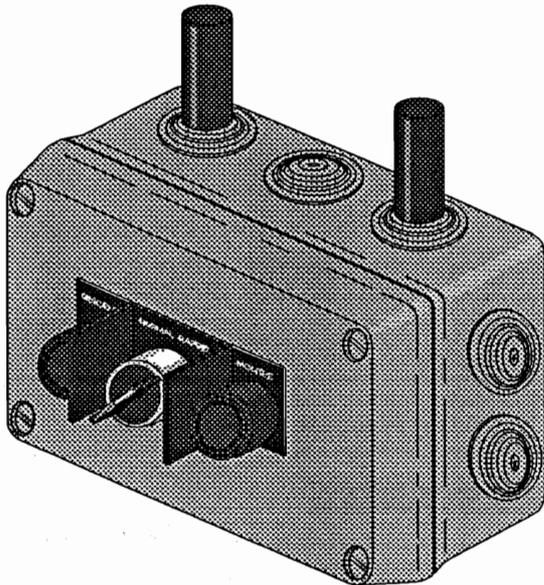


Figure 10 Visualisation de la présence de « Manoeuvre de rappel »

## MANOEUVRE ELECTRIQUE DE RAPPEL (1/2)



### MANOEUVRE ELECTRIQUE DE RAPPEL

**EN CAS DE PANNE :**

Avant toute manœuvre de dégagement d'un usager bloqué dans la cabine ou en cas d'immobilisation de celle-ci en un point quelconque de sa course, les opérations suivantes doivent être effectuées pour amener la cabine au droit d'une porte palière :

1. Informer l'usager bloqué dans la cabine de ne pas tenter d'en sortir avant qu'elle ne soit ramenée au niveau d'un palier.
2. Basculer le commutateur « Normal Rappel » en position « Rappel ».
3. Par pression continue sur le bouton « Montée » ou « Descente », ramener la cabine face à une porte palière (position indiquée par un repère pointé sur les câbles de traction).
4. Durant l'action sur le bouton contrôler la rotation de la machine.
5. Couper le courant en agissant sur l'interrupteur principal.
6. Replacer le commutateur « Normal Rappel » en position « Normal ».
7. Dégager le(s) passager(s) bloqué(s).

SI VOUS AVEZ UTILISE LA CLEF SERVANT AU DEVERROUILLAGE DES PORTES PALIERES, ASSUREZ-VOUS QUE TOUTES LES PORTES SONT FERMÉES ET VERROUILLÉES APRÈS VOTRE INTERVENTION.

Figure 11 Boîte de manoeuvre électrique de rappel

MAN, GM & GD  
**Manoeuvre de rappel**  
**Graissage montée**  
**Graissage descente**

Adr. 0C  
 Bât. 4, 2 & 1

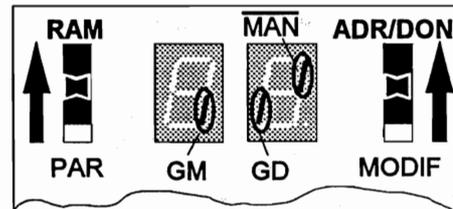


Figure 12 Visualisation de l'état des contacts associés à la manoeuvre de rappel

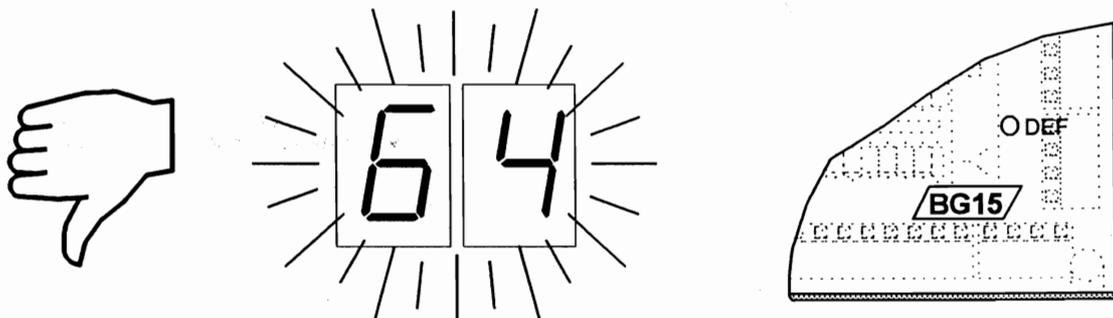


Figure 13 Conséquences d'un enclenchement simultané de manoeuvre de rappel et d'inspection

## II.2.6) VISUALISATION DE LA ZONE DE DÉVERROUILLAGE

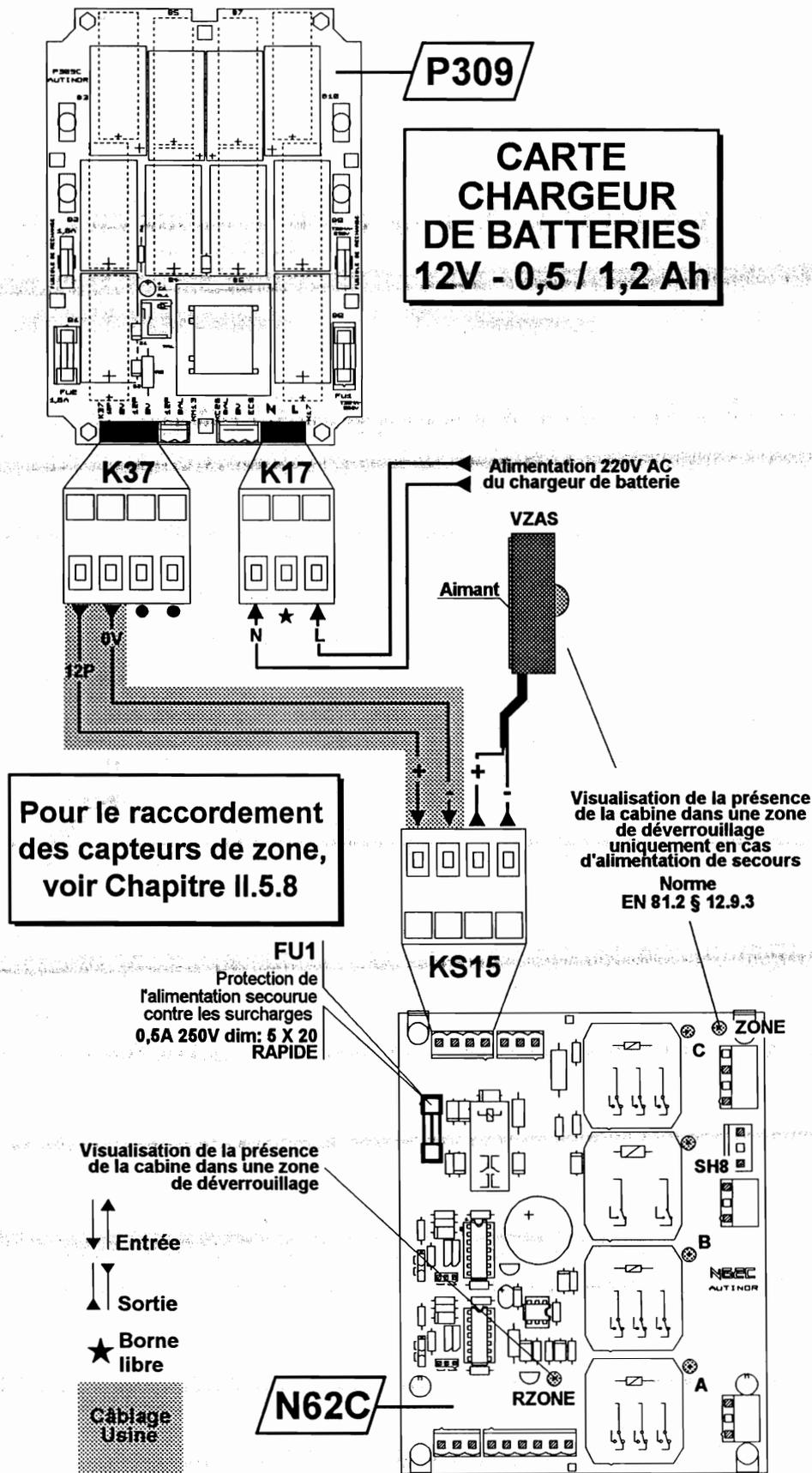


Figure 14 Visualisation de la zone de déverrouillage en alimentation de secours.

## II.2.7) SUSPENSION DE DÉPART

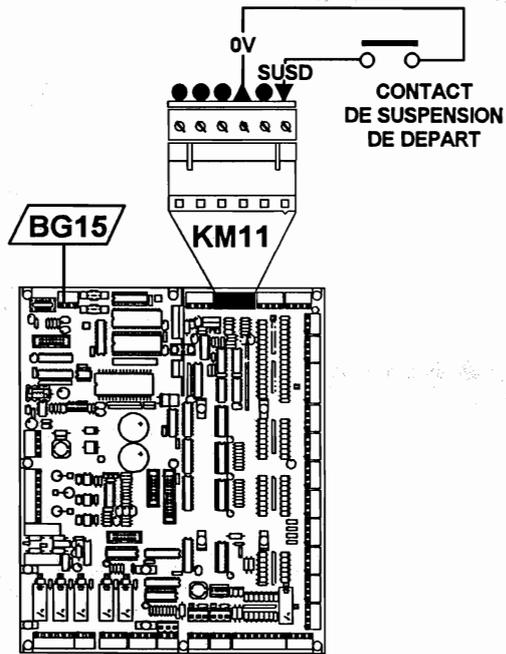


Figure 15 Raccordement du contact de suspension de départ.

SUSD  
**SUS**ension de  
**Dé**part  
 Adr. 0E  
 Bât. 2

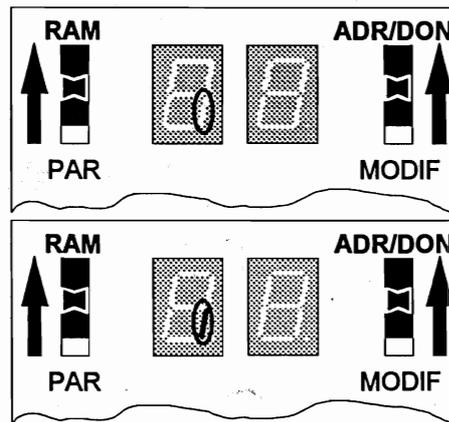


Figure 16 Visualisation de l'état du contact de suspension de départ

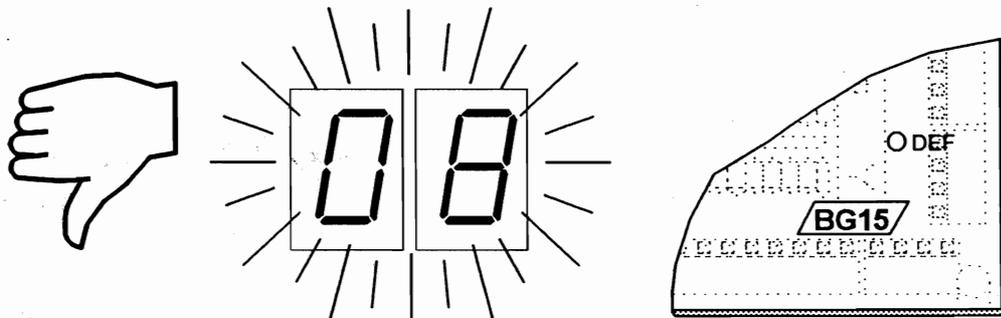


Figure 17 Conséquences d'une suspension de départ

## II.2.8) VOYANT DÉFAUT (SIGNALISATION)

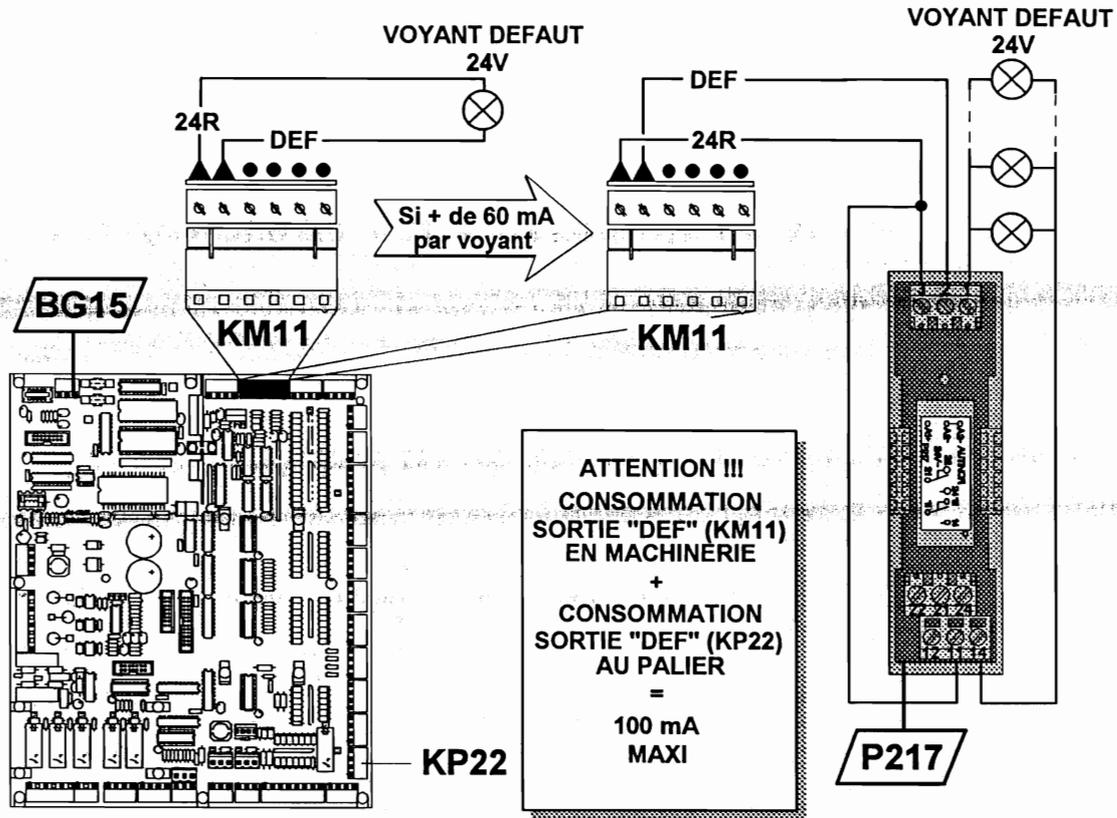


Figure 18 Raccordement du voyant défaut.

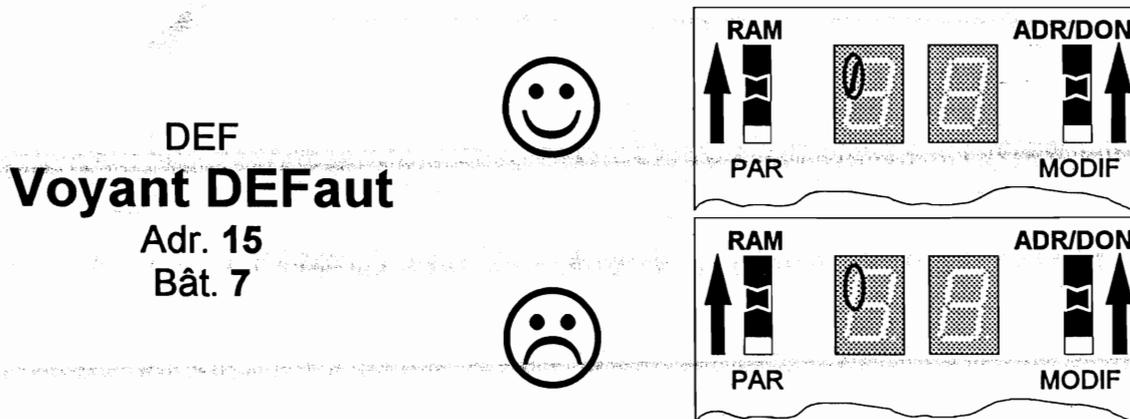


Figure 19 Visualisation de l'état du voyant défaut

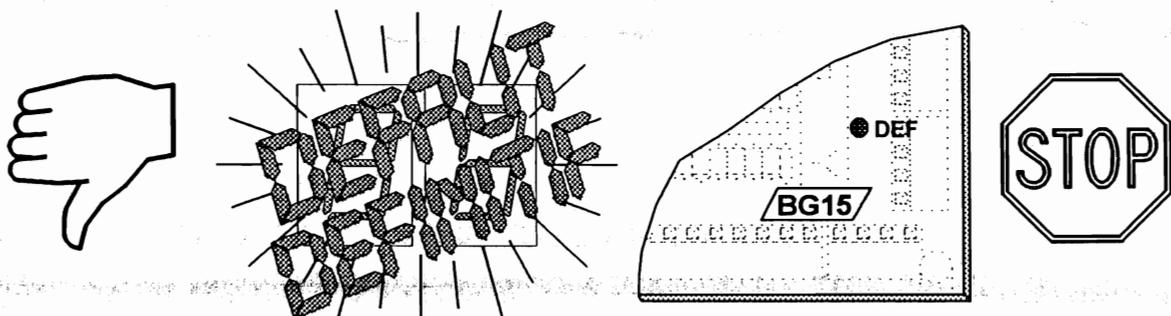


Figure 20 Conséquences de l'état du voyant défaut

## II.2.9) INTERPHONE MACHINERIE

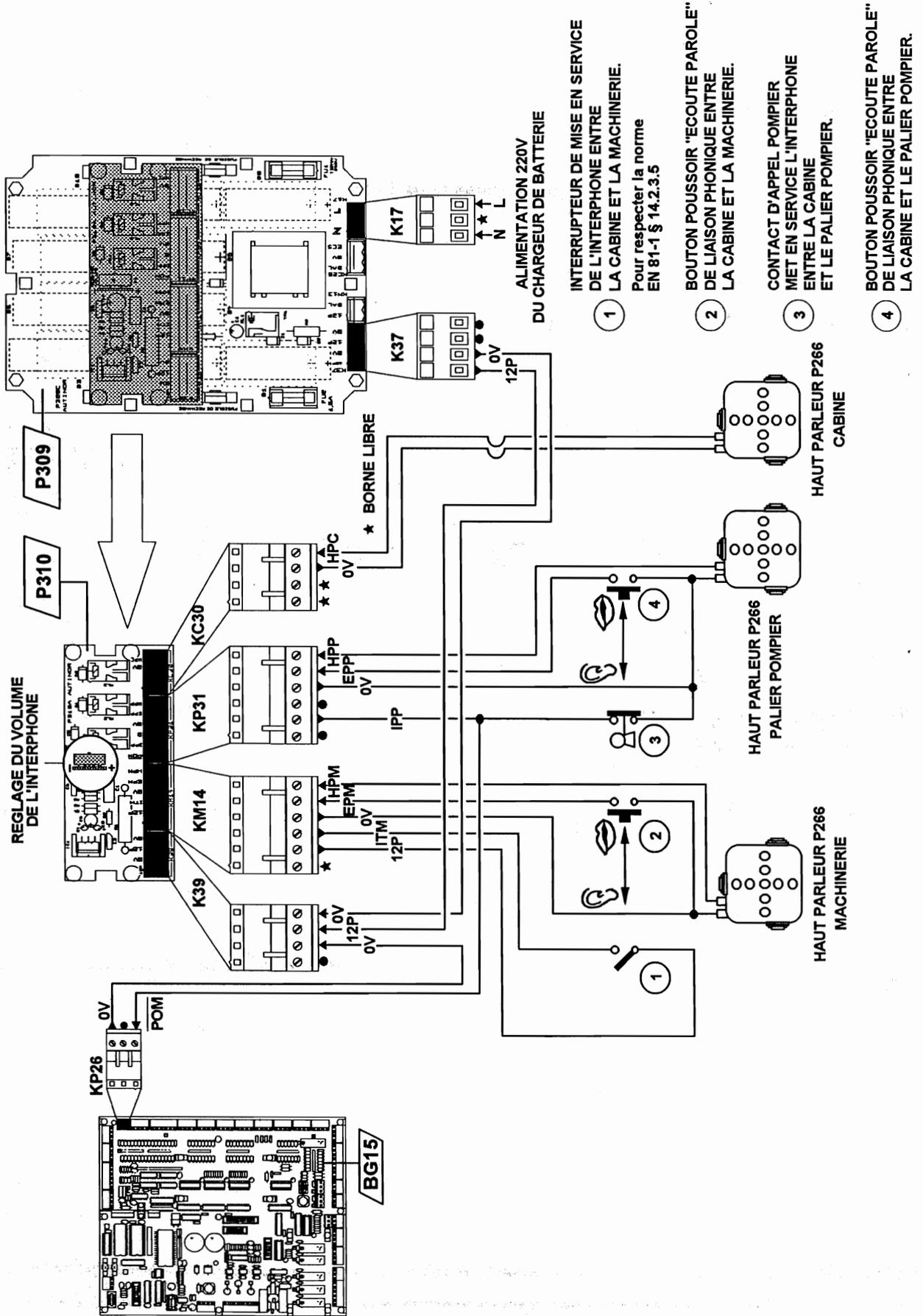


Figure 21  
Raccordement de l'interphonie

1. The first part of the document discusses the importance of maintaining accurate records of all transactions and activities. It emphasizes that this is crucial for ensuring transparency and accountability in the organization's operations.

2. The second part of the document outlines the various methods and tools used to collect and analyze data. It highlights the need for consistent data collection procedures and the use of advanced analytical techniques to derive meaningful insights from the data.

3. The third part of the document focuses on the implementation of data-driven strategies. It discusses how the insights gained from data analysis can be used to inform decision-making and optimize organizational performance across different departments and functions.

4. The fourth part of the document addresses the challenges and risks associated with data management. It identifies common pitfalls such as data silos, poor data quality, and security concerns, and provides recommendations to mitigate these risks.

5. The fifth part of the document discusses the future of data management and analytics. It explores emerging trends such as artificial intelligence, machine learning, and cloud-based data solutions, and their potential impact on the organization's data strategy.

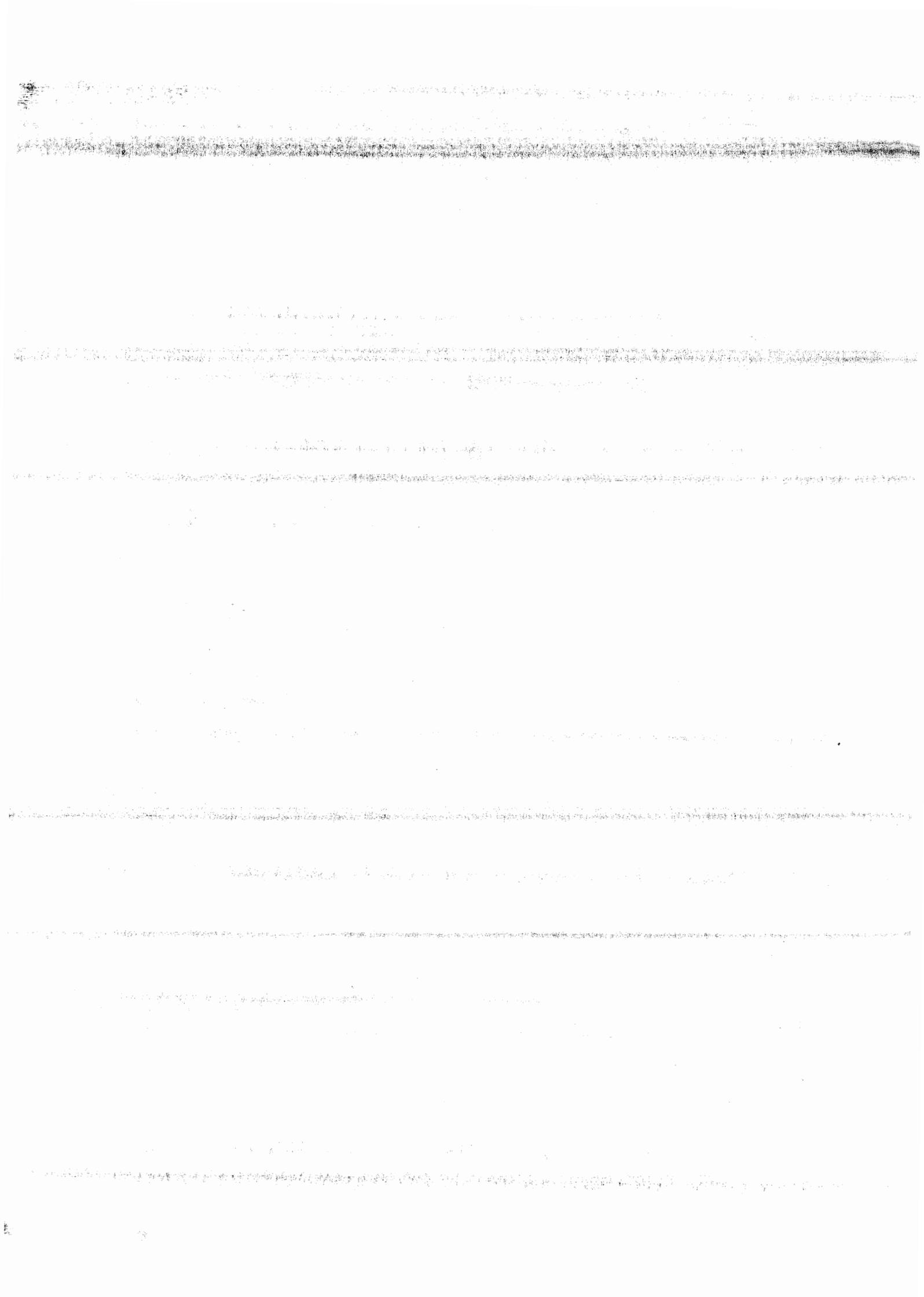
6. The sixth part of the document provides a summary of the key findings and conclusions. It reiterates the importance of a data-driven approach and the need for continuous improvement in data management practices.

7. The seventh part of the document includes a list of references and sources used in the research. It also provides contact information for the authors and a disclaimer regarding the use of the information presented in the document.

8. The final part of the document is a concluding statement that expresses the authors' commitment to providing high-quality, data-driven insights to support the organization's strategic goals.

# Chapitre II.3) INSTALLATION & RACCORDEMENTS EN GAINÉ

II.3.1) Montage des support de bande de comptage .....	65
II.3.2) Correspondance entre les écranet la bande de comptage .....	66
II.3.3) Position des capteurs de zone de déverrouillage (P01 ou I.L.S.) et du capteur de comptage (O03) .....	67
II.3.4) Montage des supports de drisse pour écrans de zone.....	68
II.3.5) Position des écrans pour le contrôle de zone de déverrouillage par P01 ..	69
II.3.6) Position des bandes d'aimant pour le contrôle de zone de déverrouillage par I.L.S.....	70



### II.3.1) MONTAGE DES SUPPORTS DE BANDE DE COMPTAGE

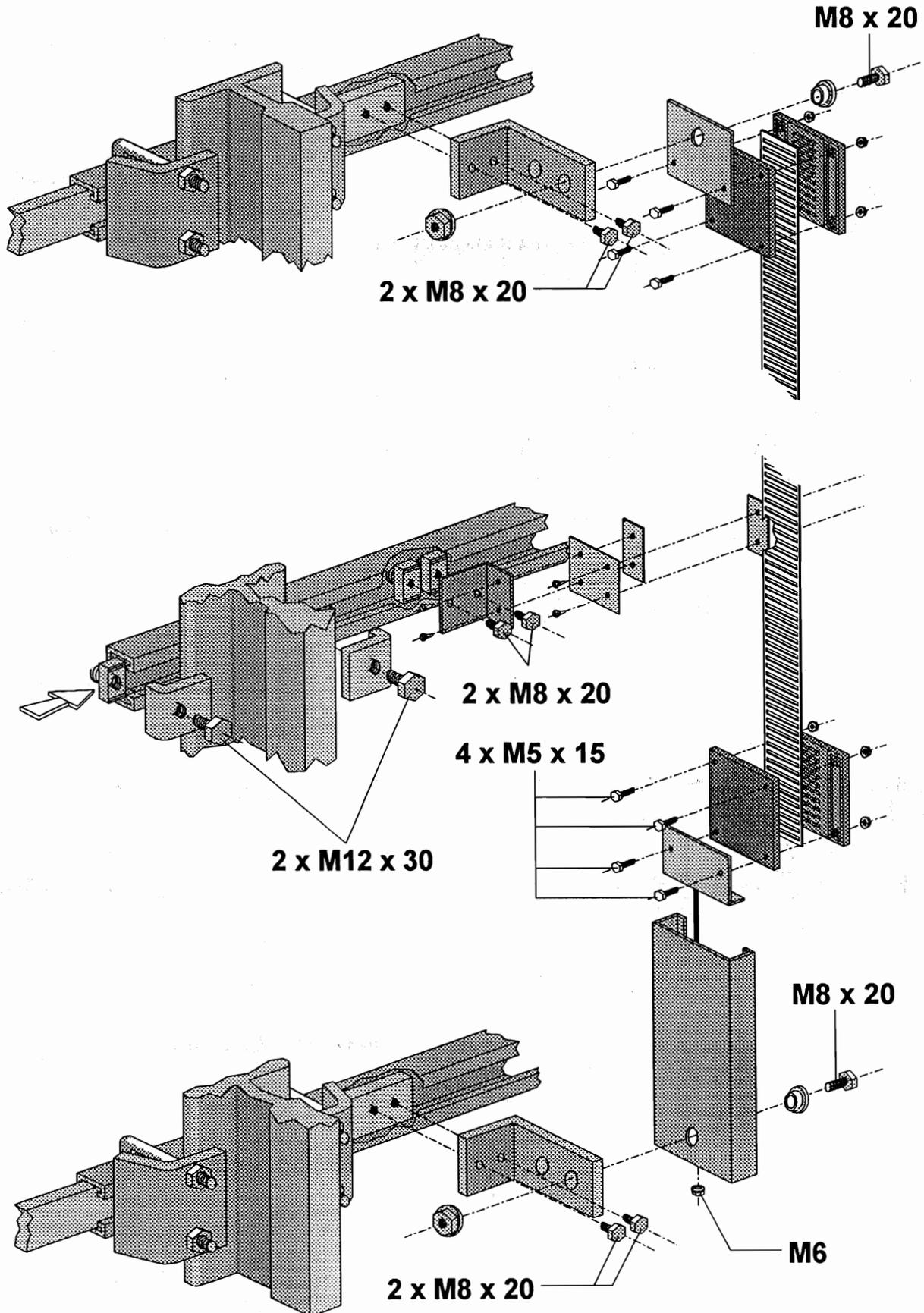
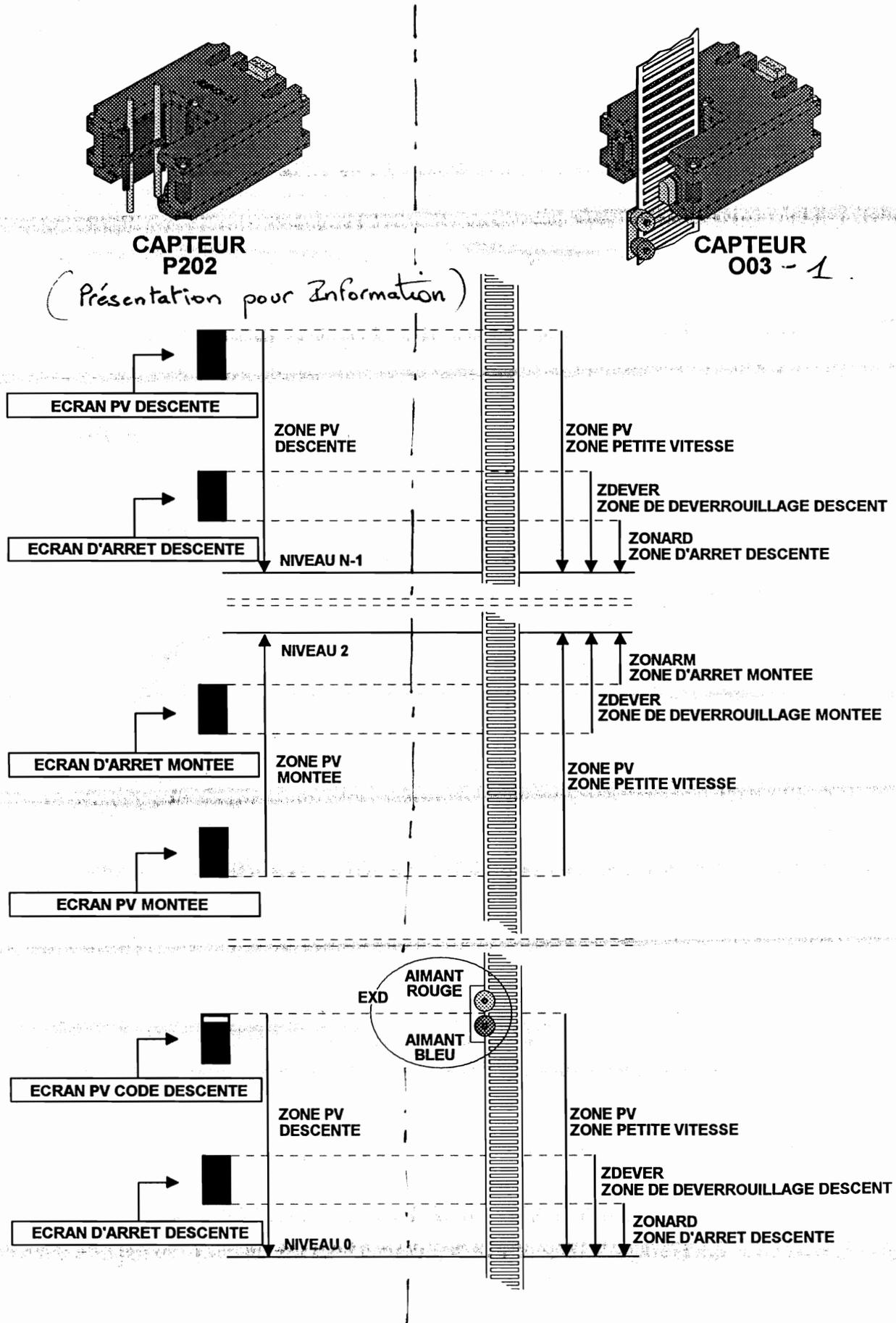


Figure 1 Montage des supports de bande de comptage

## II.3.2) CORRESPONDANCE ENTRE LES ECRANS ET LA BANDE DE COMPTAGE



### II.3.3) POSITION DES CAPTEURS DE ZONE DE DÉVERROUILLAGE P01 OU I.L.S. ET DU CAPTEUR DE COMPTAGE O03

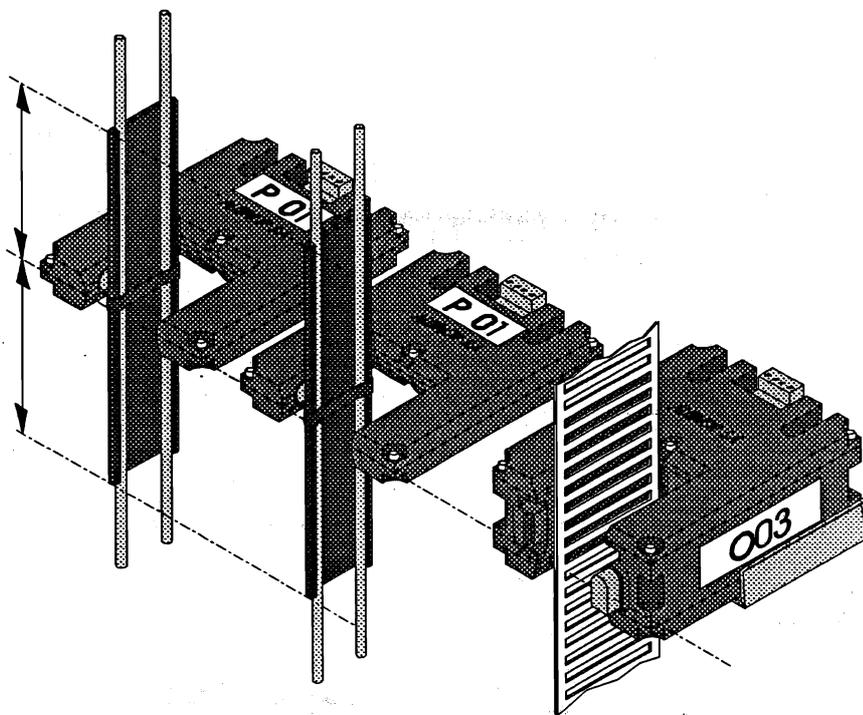


Figure 2 Position des capteurs de zone P01 et de comptage O03

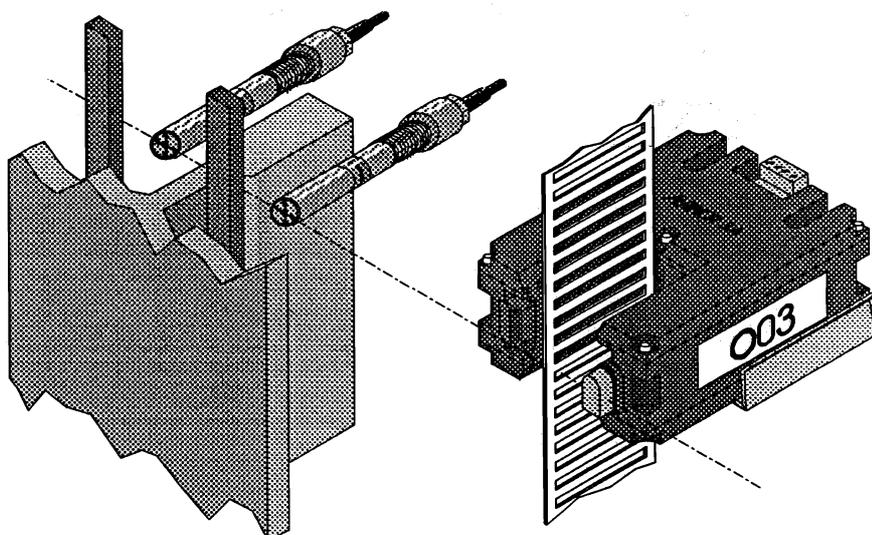


Figure 3 Position des I.L.S. de zone et du capteur de comptage O03

## II.3.4) MONTAGE DES SUPPORTS DE DRISSE POUR ECRANS DE ZONE

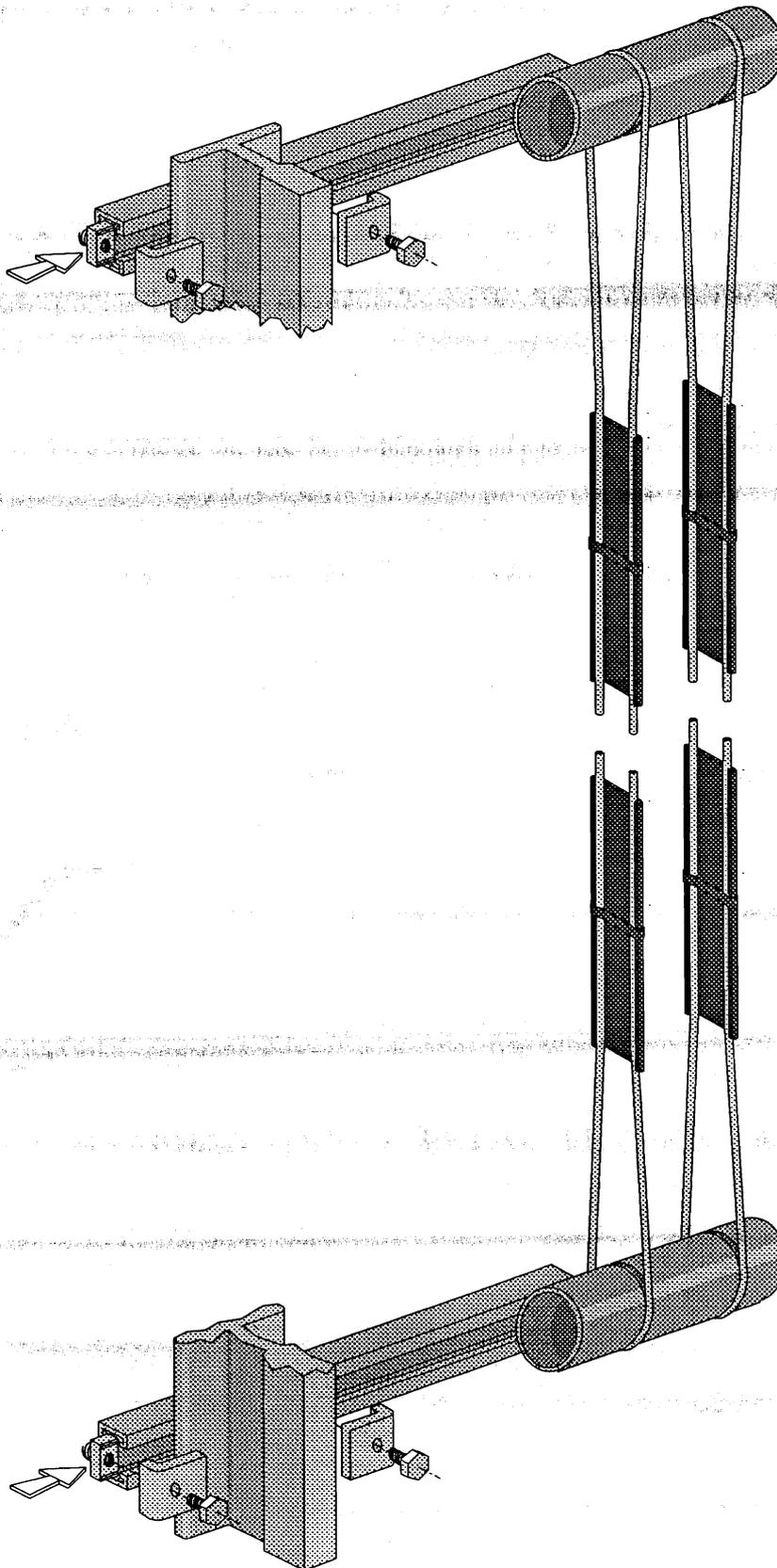


Figure 4 Montage des supports de drisse pour écrans de zone et capteurs P01

**II.3.5) POSITION DES ECRANS POUR LE  
 CONTROLE DE ZONE DE DEVERROUILLAGE  
 PAR CAPTEURS P01  
 DANS LE CAS DE MOUVEMENTS PORTES OUVERTES.**

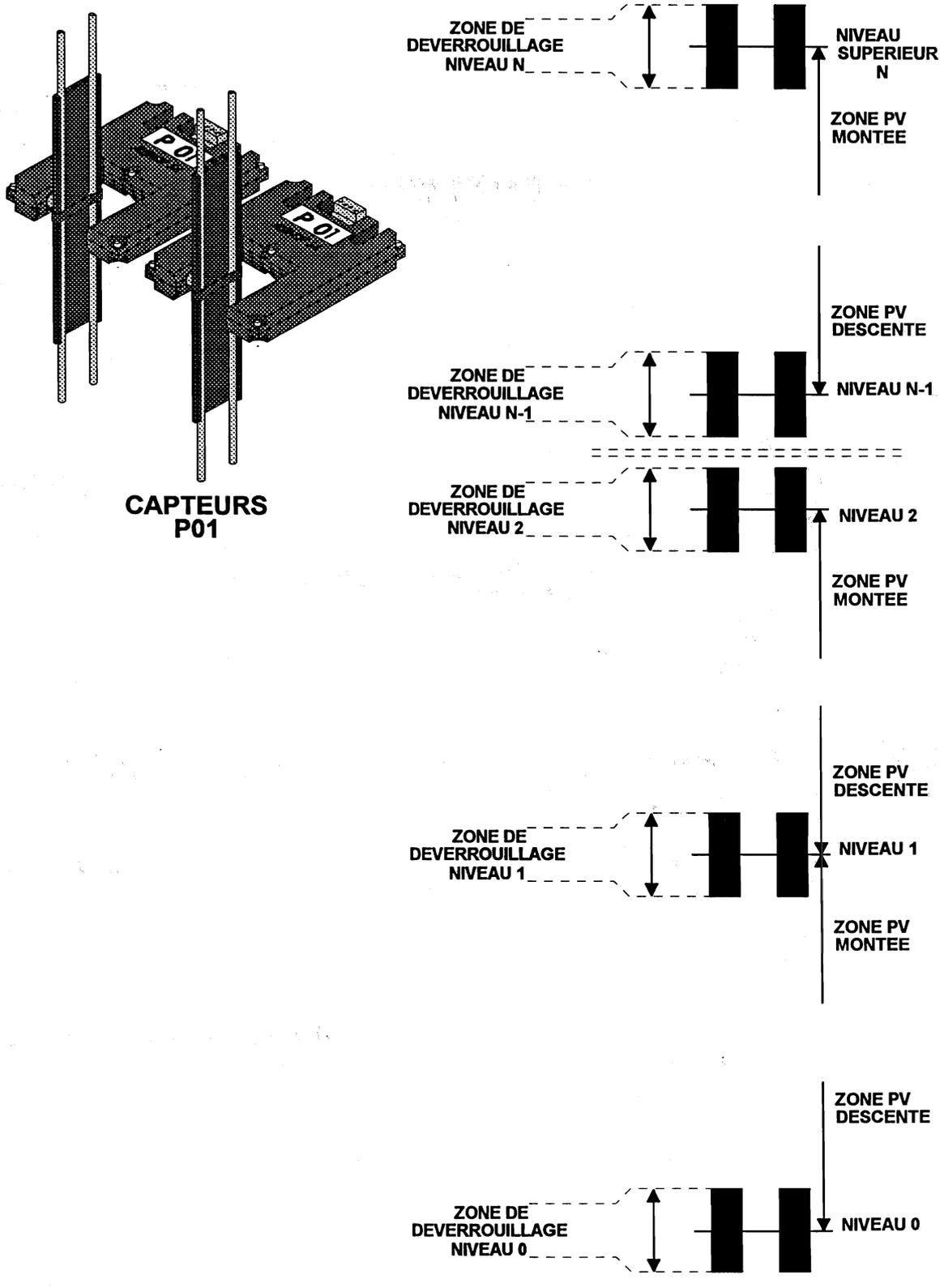


Figure 5 Position des écrans pour le contrôle de déverrouillage par capteurs P01

**II.3.6) POSITION DES BANDES D'AIMANT POUR LE  
 CONTRÔLE DE ZONE DE DEVERROUILLAGE PAR I.L.S.  
 DANS LE CAS DE MOUVEMENTS PORTES OUVERTES.**

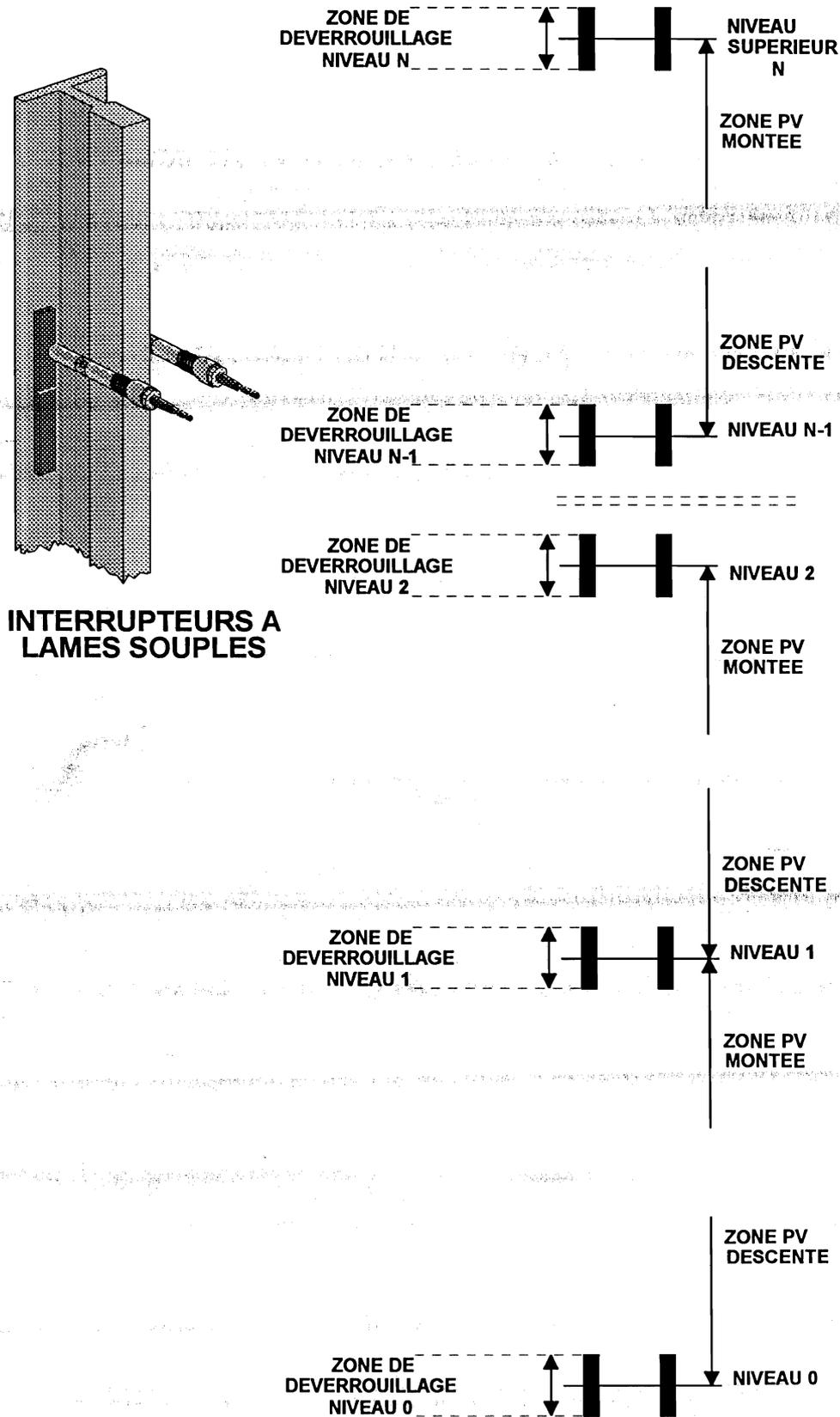


Figure 6 Position des bandes d'aimant pour le contrôle de zone de déverrouillage par I.L.S.

# Chapitre II.4)

## INSTALLATION

### &

## RACCORDEMENTS

### AUX

## PALIER

<b>II.4.1) Schémas blocs des raccordements paliers .....</b>	<b>72</b>
II.4.2) Combinaison de cartes électroniques BG18 (cartes étages) .....	75
II.4.3) Boutons d'appel pour manoeuvre à blocage 2 à 8 niveaux .....	76
II.4.4) Boutons d'appel pour manoeuvre à blocage 2 à 16 niveaux .....	78
II.4.5) Boutons d'appel pour manoeuvre collective 1 bouton de 2 à 8 niveaux .....	80
II.4.6) Boutons d'appel pour manoeuvre collective 1 bouton de 2 à 16 niveaux .....	82
II.4.7) Boutons d'appel pour manoeuvre collective complète de 2 à 16 niveaux .....	84
II.4.8) Boutons d'appel pour double service sélectif .....	86
II.4.9) Répétiteur de position (ID30) .....	89
II.4.10) Répétiteur de position (ID50-1) .....	90
II.4.11) Répétiteur de position (ID50) .....	91
II.4.12) Répétiteur de position + flèches (IDFL 30/50) .....	92
II.4.13) Feuille de programmation des afficheurs standards .....	93
II.4.14) Répétiteur de position + flèches à messages défilants (IDFL 30/50 MD) .....	94
II.4.15) Feuille de programmation des afficheurs à messages défilants .....	95
II.4.16) Flèches de sens (FL 30/50) .....	96
II.4.17) Flèches de sens avec ampoules (puissance < 1,2 Watt) .....	97
II.4.18) Flèches de sens avec ampoules (puissance > 1,2 Watt) .....	98
II.4.19) Flèches prochain départ .....	99
II.4.20) Gong sélectif (Sortie programmable) .....	102
II.4.21) Contact et voyant de mise hors service (MHS, VHS (sortie programmable))	104
II.4.22) Voyants « occupé » (CL) .....	105
II.4.23) Interphonie pompier .....	107



# SCHÉMAS BLOCS DES RACCORDEMENTS PALIERS EN MANOEUVRE COLLECTIVE COMPLETE DE 2 À 16 NIVEAUX

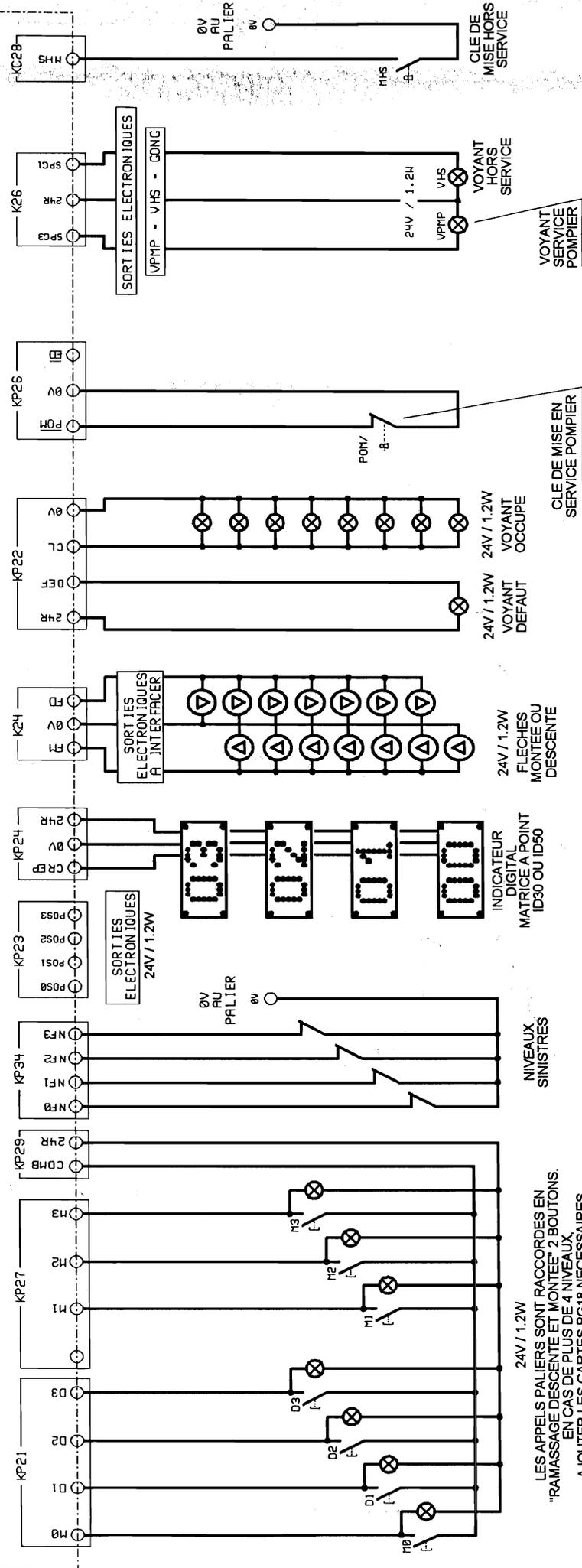
**ATTENTION !!!**

POSITION DES CAVALIERS SW9 A SW12 SUR BG15

SW12 :   
 SW11 :   
 SW9 :   
 SW8 :

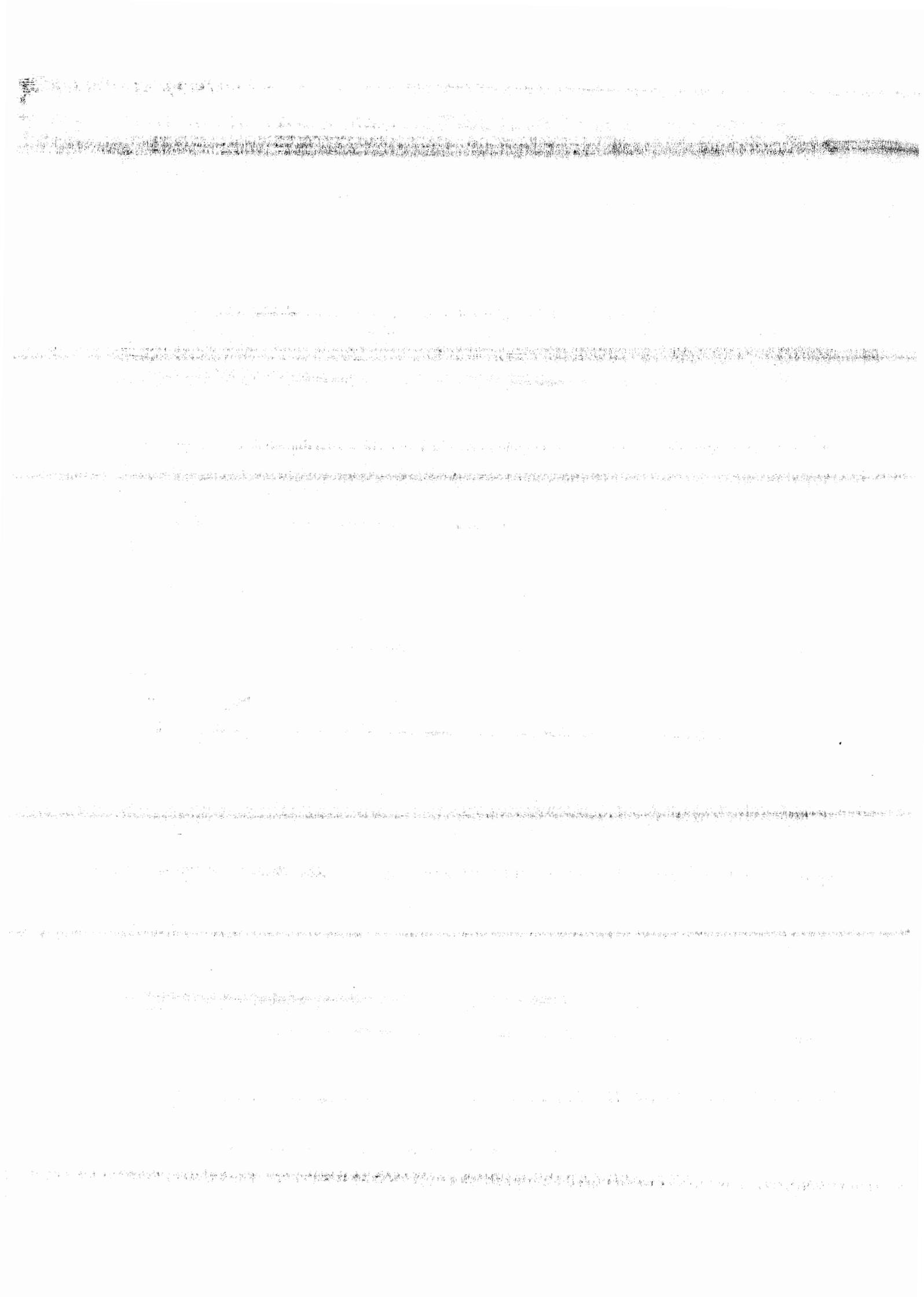
24

CARTE PRINCIPALE BG15  
COMMANDE ASCENSEUR



**PROGRAMMATION :**

- EN COLLECTIVE 2 BOUTONS : Ad 07-Bat 7-ETEINT ; Ad 5C-Bat 5-ETEINT, Bat 6-ETEINT (VOIR LES MASQUES AUX ADRESSES 13, 14 ET 16, 17)



## II.4.2) COMBINAISON DE CARTES ÉLECTRONIQUES

**En fonction :** du nombre de niveaux, du nombre de bouton à chaque palier et du type de manoeuvre

Le tableau ci-dessous, vous présente les différentes combinaisons entre les cartes électroniques **BG15** (carte principale), **BG18** (cartes étages) et **BG19** (carte 2ème accès) composant votre armoire, en fonction du nombre de niveaux (2 à 16 niveaux), du nombre de bouton à chaque palier (1 ou 2 boutons) ainsi que du type de manoeuvre (blocage, collective 1 bouton, collective complète, double service sélectif).

	BG15	BG18 (1)	BG18 (2)	BG18 (3)	BG19	Schéma page
Blocage de 2 à 8 niveaux	X	-	-	-	-	77
Blocage de 9 à 12 niveaux	X	X	X	-	-	79
Blocage de 13 à 16 niveaux	X	X	X	X	-	79
Collective 1 bouton 2 à 8 niveaux	X	-	-	-	-	81
Collective 1 bouton 2 à 16 niveaux	X	X	X	X	-	83
Collective complète 2 à 4 niveaux	X	-	-	-	-	85
Collective complète 5 à 8 niveaux	X	X	-	-	-	85
Collective complète 9 à 12 niveaux	X	X	X	-	-	85
Collective complète 13 à 16 niveaux	X	X	X	X	-	85
Double service sélectif 2 à 4 niveaux	X	X	-	-	X	88
Double service sélectif 5 à 8 niveaux	X	X	X	X	X	88

Le tableau ci-dessous vous indique quel sera le sens d'interception à un palier donné, en fonction de l'état des différents paramètres.

Dans tous les cas le bâtonnet <b>Base 8N</b> est allumé !				
Bâtonnet <b>BLOCAG</b>	Bâtonnet <b>Ramdes</b>	Bâtonnet <b>MSQDE</b>	Bâtonnet <b>MSQMO</b>	Type d'interception au palier
Allumé	indifférent	indifférent	indifférent	manoeuvre à blocage
Eteint	Eteint	indifférent	indifférent	en Descente pour tous les niveaux
Eteint	Allumé	Eteint	Eteint	pas d'interception
Eteint	Allumé	Allumé	Eteint	en Descente
Eteint	Allumé	Eteint	Allumé	en Montée
Eteint	Allumé	Allumé	Allumé	dans les 2 sens (*)

(\*) Lorsque les bâtonnets **Base 8N** et **Ramdes** sont tous les deux allumés, le logiciel de l'équipement MB-32 force l'allumage du paramètre-bâtonnet **EFFNSEL** (**EFFacement Non Sélectif ?**) -adresse **08**, bâtonnet 3.

Lorsque le bâtonnet **Base 8N** est allumé, l'équipement **MB-32** fonctionne en manoeuvre à **blocage** ou en manoeuvre collective à **1 seul bouton par palier**.

Lorsque le bâtonnet **BLOCAG** est allumé, l'équipement **MB-32** fonctionne en manoeuvre à blocage, dans le cas contraire, l'équipement **MB-32** fonctionne en manoeuvre collective descente.

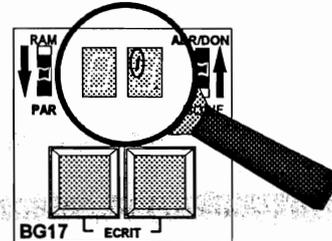
Pour les raisons évoquées dans la description du paramètre bâtonnet **Base 8N**, le logiciel de l'équipement **MB-32** force l'extinction du bâtonnet **Ramdes** si vous avez allumé l'un des bâtonnets suivants :

- **DServS** -adresse 02, bâtonnet 2. (*Double SERVICE Sélectifs ?*)
- **NivSin** -adresse 02, bâtonnet 3, (*NIVEaux SINistrés ?*)
- **DPLX** -adresse 02, bâtonnet 6. (*DuPLeX ?*)

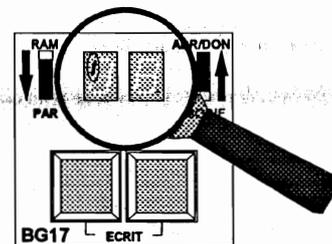
## II.4.3) BOUTONS D'APPEL POUR MANOEUVRE À BLOCAGE DE 2 À 8 NIVEAUX (1/2)

 : Sans positionnement 1 fil par niveau - sans multiplex - sans niveaux sinistrés

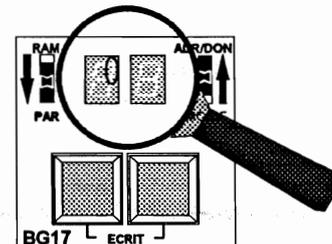
BASE 8N  
**BASE 8 Niveaux ?**  
 Adr. 5C  
 Bât. 5



BLOCAG  
**BLOCAGe ?**  
 Adr. 07  
 Bât. 7



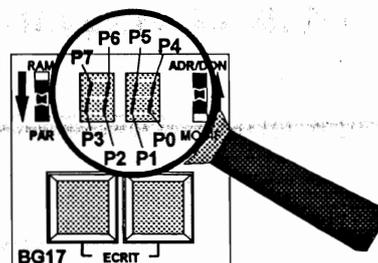
RAMDES  
**RAMassage  
 DEScente ?**  
 Adr. 5C  
 Bât. 6



**Pour les masques :**

Allumer les bâtonnets correspondant aux boutons à activer.

MSQDE  
**MaSQue des appels  
 « pour DEscendre »**  
 Adr. 16  
 Bât. 0 à 7



# BOUTONS D'APPEL POUR MANOEUVRE À BLOCAGE DE 2 À 8 NIVEAUX (2/2)

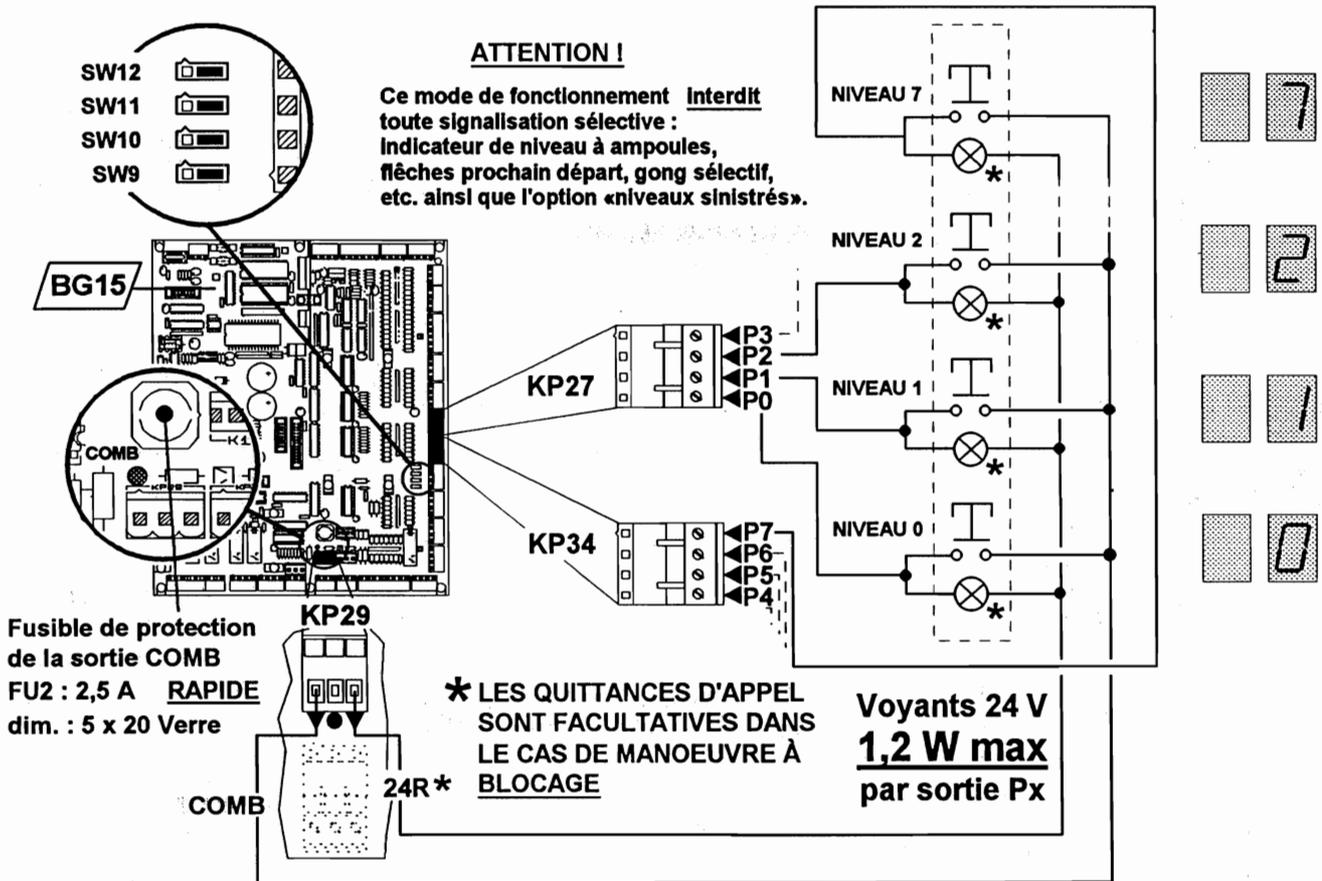


Figure 1 Connexion des boutons d'appel

Px - APPALD  
**Appels « PALiers »**  
pour Descendre  
Adr. 06  
Bât. 0 à 7

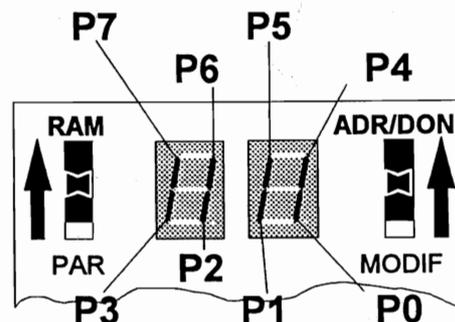
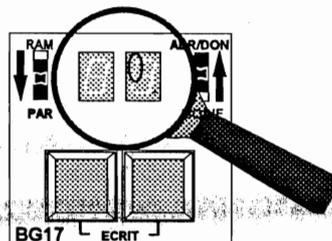


Figure 2 Visualisation de l'état des boutons d'appel

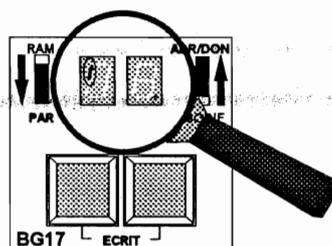
## II.4.4) BOUTONS D'APPEL POUR MANOEUVRE À BLOCAGE DE 2 À 16 NIVEAUX (1/2)

 : Avec possibilité de positionnement 1 fil par niveau - multiplex - niveaux sinistres

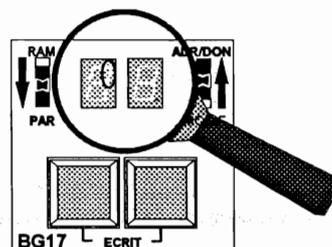
BASE 8N  
**BASE 8 Niveaux ?**  
Adr. 5C  
Bât. 5



BLOCAG  
**BLOCAGe ?**  
Adr. 07  
Bât. 7



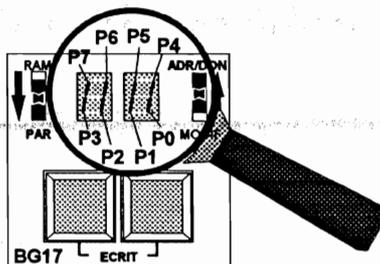
RAMDES  
**RAMassage  
DEScente ?**  
Adr. 5C  
Bât. 6



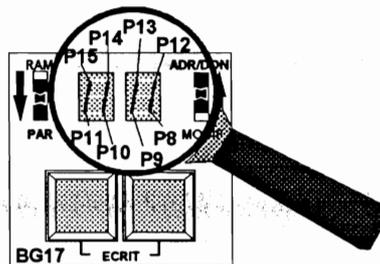
Pour les masques :

Allumer les bâtonnets correspondant aux boutons à activer.

MSQDE  
**MaSQue des appels  
« pour DEscendre »**  
Adr. 16  
Bât. 0 à 7



MSQDE  
**MaSQue des appels  
« pour DEscendre »**  
Adr. 17  
Bât. 0 à 7



# BOUTONS D'APPEL POUR MANOEUVRE À BLOCAGE DE 2 À 16 NIVEAUX (2/2)

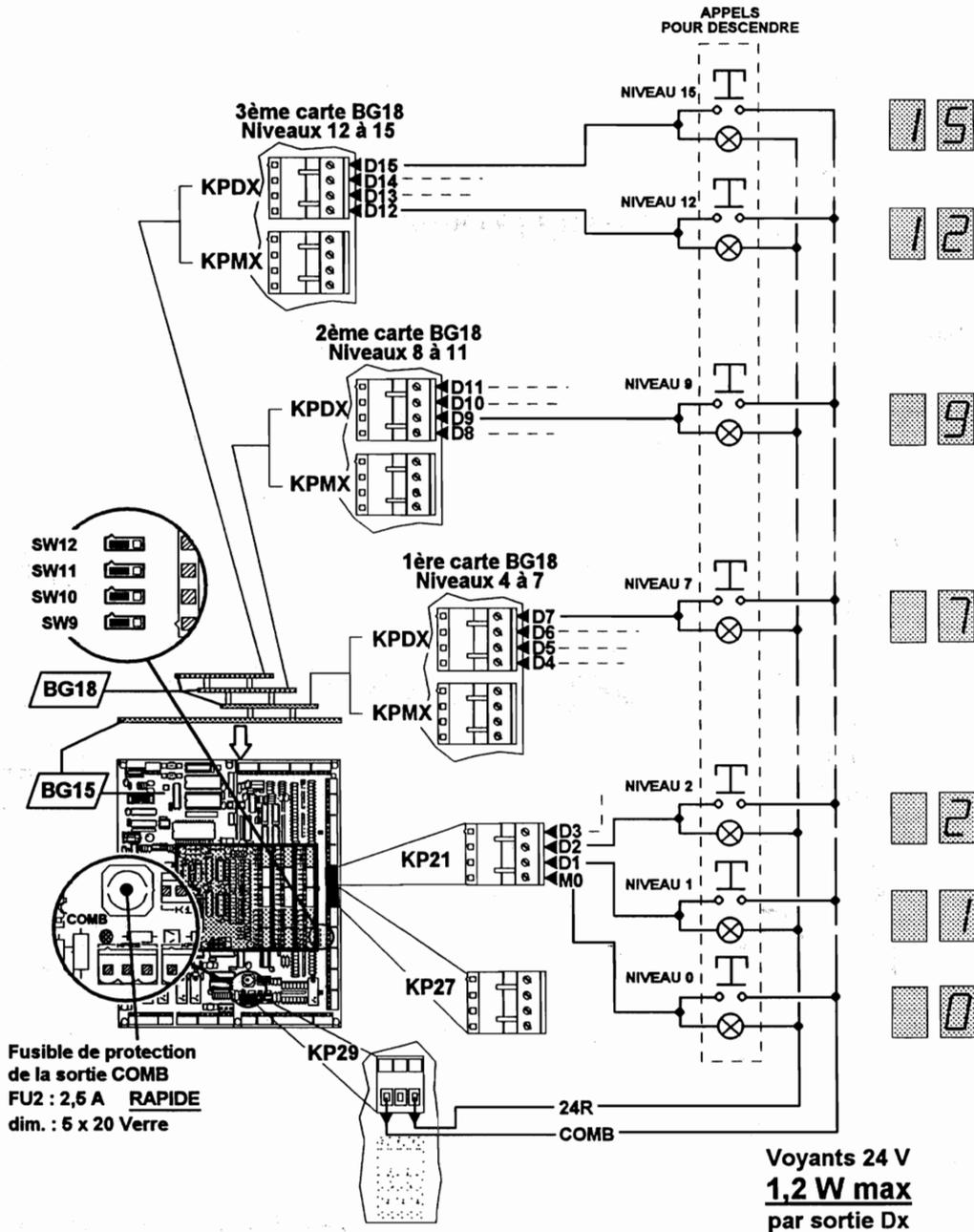
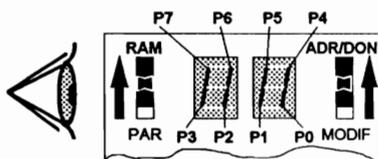


Figure 3 Connexion des boutons d'appel

Px - APPALD  
Appels  
« PALiers »  
pour  
Descendre  
Adr. 06  
Bât. 0 à 7



Px - APPALD  
Appels  
« PALiers »  
pour  
Descendre  
Adr. 07  
Bât. 0 à 7

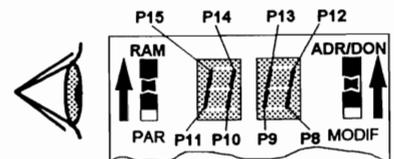
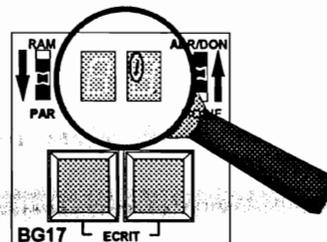


Figure 4 Visualisation de l'état des boutons d'appel

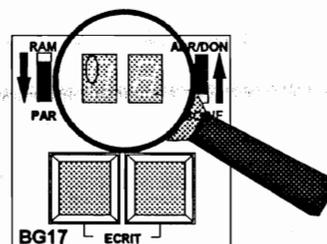
**II.4.5) BOUTONS D'APPEL POUR MANOEUVRE COLLECTIVE 1 BOUTON DE 2 À 8 NIVEAUX (1/2)**

**!** : Sans positionnement 1 fil par niveau - sans multiplex - sans niveaux sinistrés

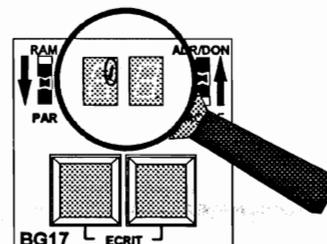
BASE 8N  
**BASE 8 Niveaux ?**  
 Adr. 5C  
 Bât. 5



BLOCAG  
**BLOCAGe ?**  
 Adr. 07  
 Bât. 7



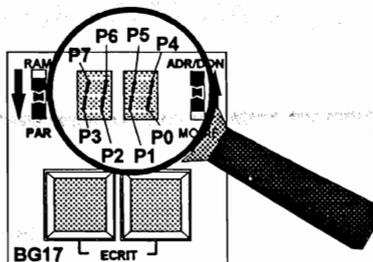
RAMDES  
**RAMassage  
 DEScente ?**  
 Adr. 5C  
 Bât. 6



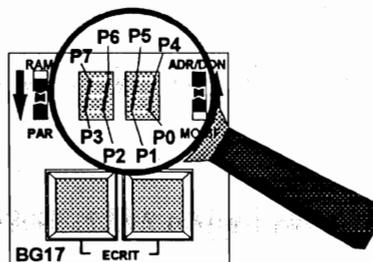
**Pour les masques :**

Allumer les bâtonnets correspondant aux boutons et orientations à activer.

MSQMO  
**MaSQue des appels  
 « pour MOnter »**  
 Adr. 13  
 Bât. 0 à 7



MSQDE  
**MaSQue des appels  
 « pour DEscendre »**  
 Adr. 16  
 Bât. 0 à 7



# BOUTONS D'APPEL POUR MANOEUVRE COLLECTIVE 1 BOUTON DE 2 À 8 NIVEAUX (2/2)

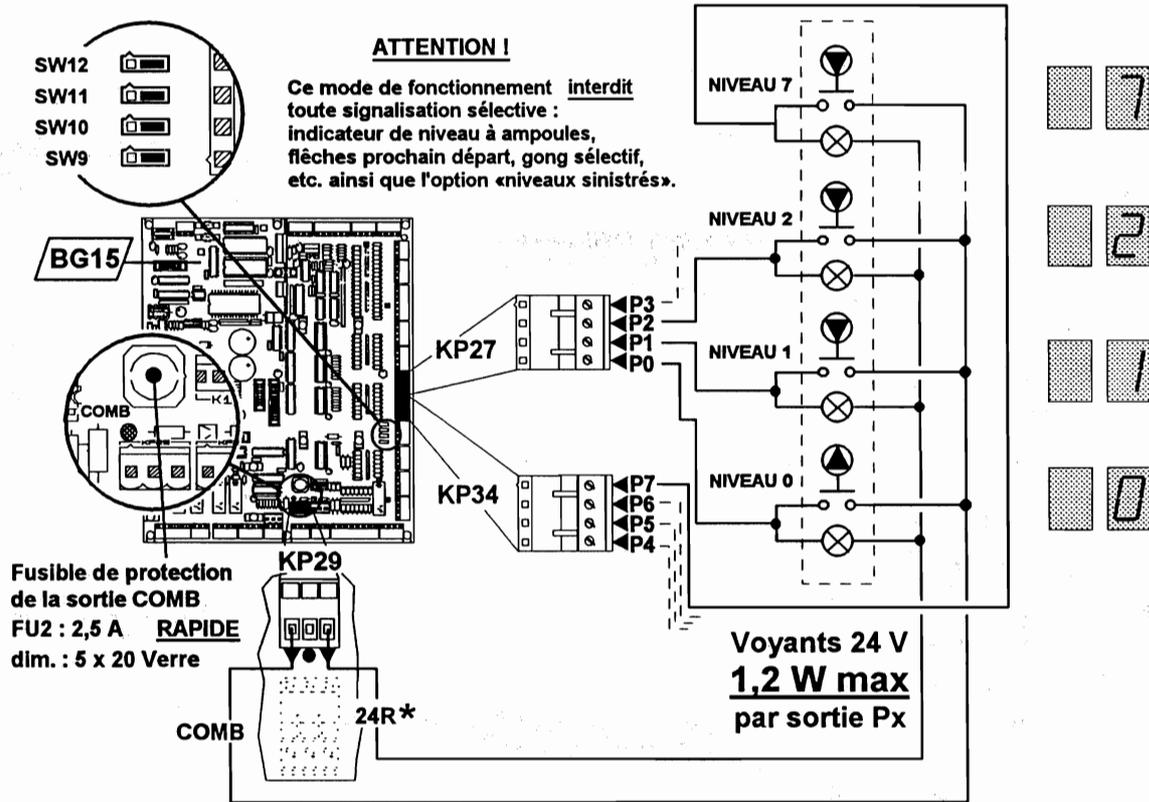


Figure 5 Connexion des boutons d'appel

Px - APPALD  
**APpels « PALiers »**  
pour Descendre  
Adr. 06  
Bât. 0 à 7

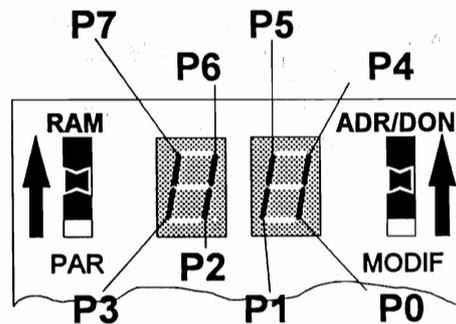
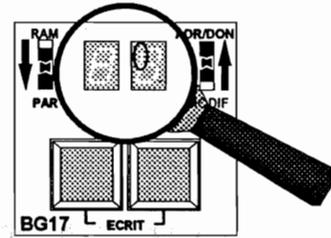


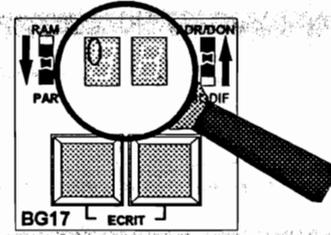
Figure 6 Visualisation de l'état des boutons d'appel

**II.4.6) BOUTONS D'APPEL POUR MANOEUVRE COLLECTIVE 1 BOUTON 2 À 16 NIVEAUX (1/2)**

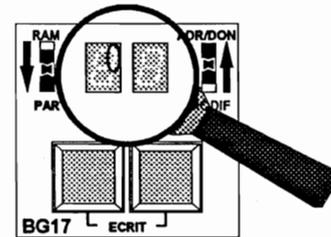
BASE 8N  
**BASE 8 Niveaux ?**  
 Adr. 5C  
 Bât. 5



BLOCAG  
**BLOCAGe ?**  
 Adr. 07  
 Bât. 7



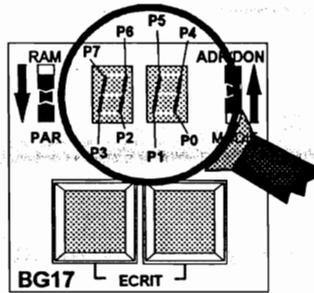
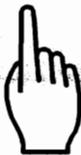
RAMDES  
**RAMassage  
 DEScente ?**  
 Adr. 5C  
 Bât. 6



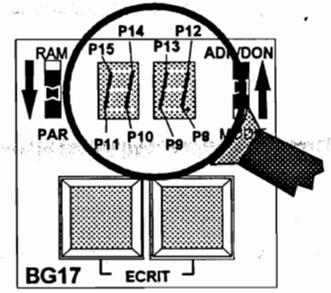
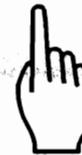
Pour les masques :

Allumer les bâtonnets correspondant aux boutons et orientations à activer.

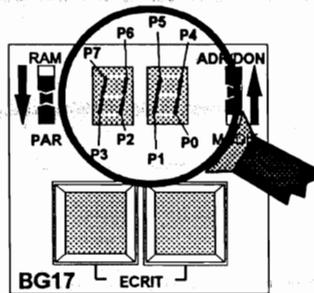
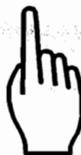
MSQMO  
**MaSQue des  
 appels « pour  
 MOnter »**  
 Adr. 13  
 Bât. 0 à 7



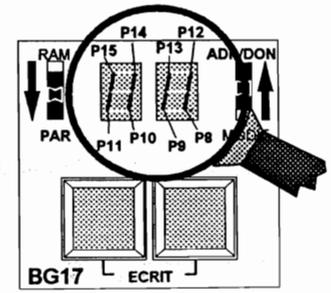
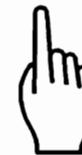
MSQMO  
**MaSQue des  
 appels « pour  
 MOnter »**  
 Adr. 14  
 Bât. 0 à 7



MSQDE  
**MaSQue des  
 appels « pour  
 DEscendre »**  
 Adr. 16  
 Bât. 0 à 7



MSQDE  
**MaSQue des  
 appels « pour  
 DEscendre »**  
 Adr. 17  
 Bât. 0 à 7



# BOUTONS D'APPEL POUR MANOEUVRE COLLECTIVE 1 BOUTON DE 2 À 16 NIVEAUX (2/2)

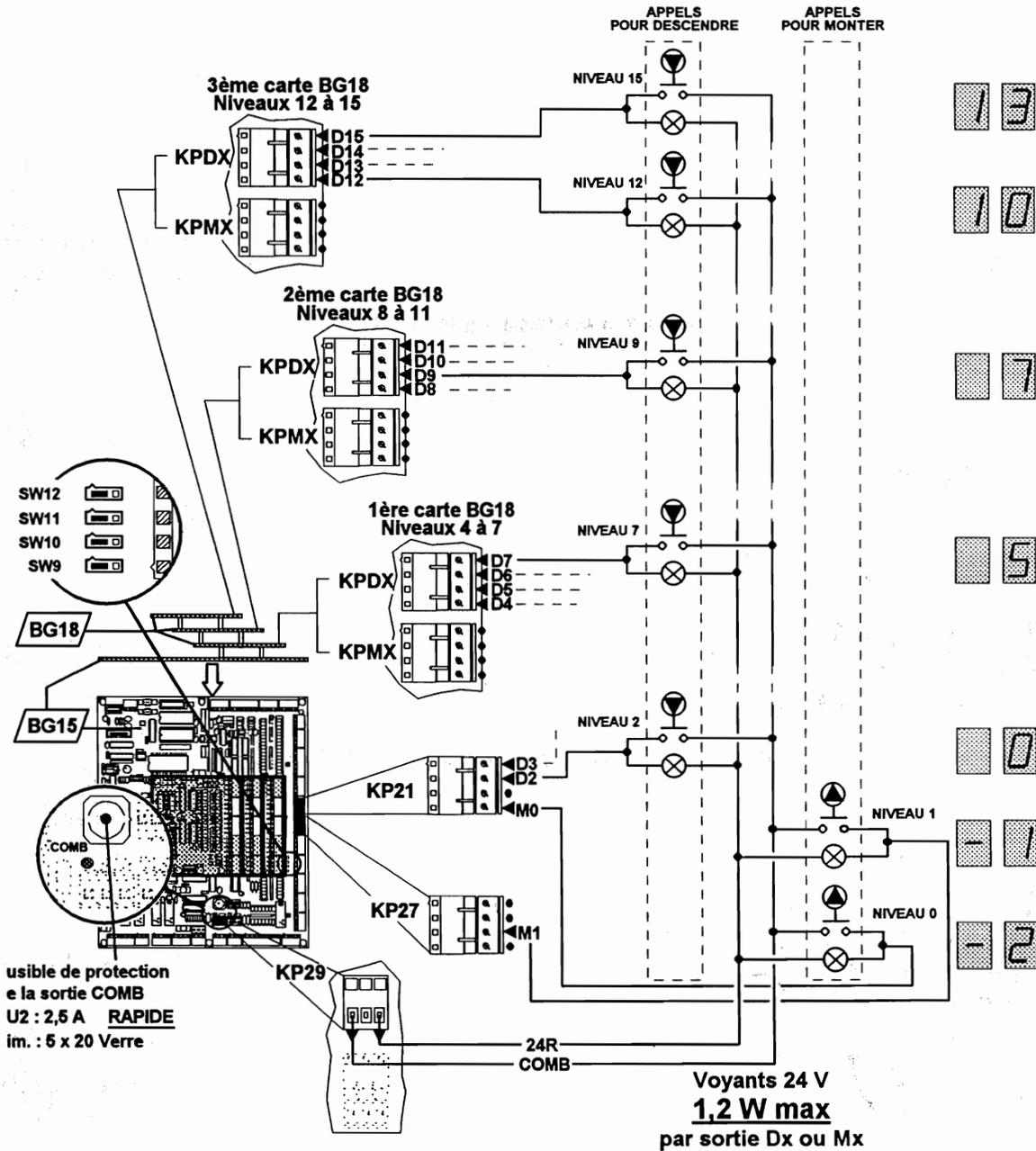
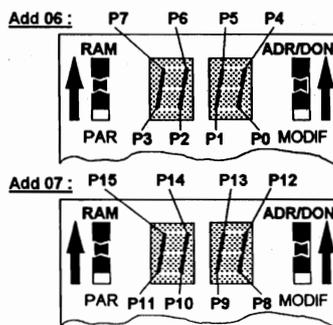


Figure 7 Connexion des boutons d'appel

Px - APPALD  
Appels  
« PALiers »  
pour  
Descendre  
Adr. 06 & 07  
Bât. 0 à 7



Px - APPALM  
Appels  
« PALiers »  
pour Monter  
Adr. 03 & 04  
Bât. 0 à 7

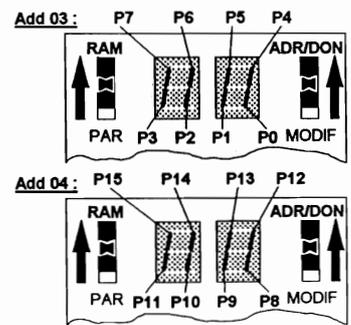
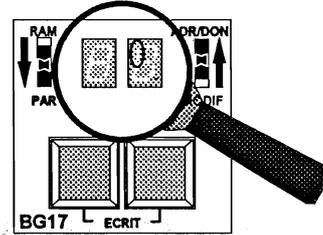


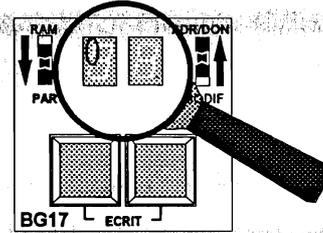
Figure 8 Visualisation de l'état des boutons d'appel

## II.4.7) BOUTONS D'APPEL POUR MANOEUVRE COLLECTIVE COMPLETE 2 À 16 NIVEAUX (1/2)

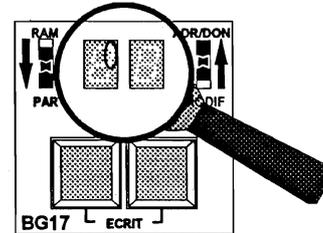
BASE 8N  
**BASE 8 Niveaux ?**  
 Adr. 5C  
 Bât. 5



BLOCAG  
**BLOCAGe ?**  
 Adr. 07  
 Bât. 7



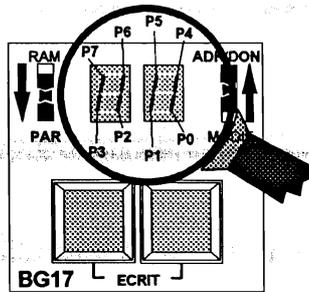
RAMDES  
**RAMassage  
 DEScente ?**  
 Adr. 5C  
 Bât. 6



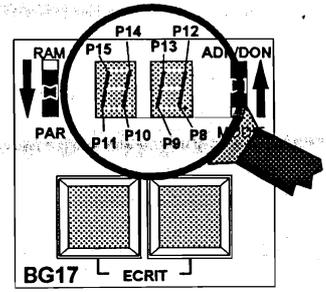
### Pour les masques :

Allumer les bâtonnets correspondant aux boutons et orientations à activer.

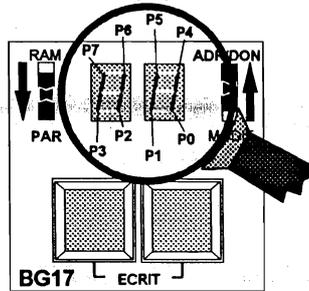
MSQMO  
**MaSQue des  
 appels « pour  
 MOnter »**  
 Adr. 13  
 Bât. 0 à 7



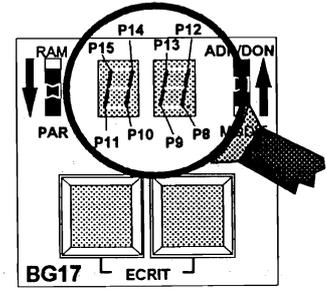
MSQMO  
**MaSQue des  
 appels « pour  
 MOnter »**  
 Adr. 14  
 Bât. 0 à 7



MSQDE  
**MaSQue des  
 appels « pour  
 DEscendre »**  
 Adr. 16  
 Bât. 0 à 7



MSQDE  
**MaSQue des  
 appels « pour  
 DEscendre »**  
 Adr. 17  
 Bât. 0 à 7



# BOUTONS D'APPEL POUR MANOEUVRE COLLECTIVE COMPLETE DE 2 À 16 NIVEAUX (2/2)

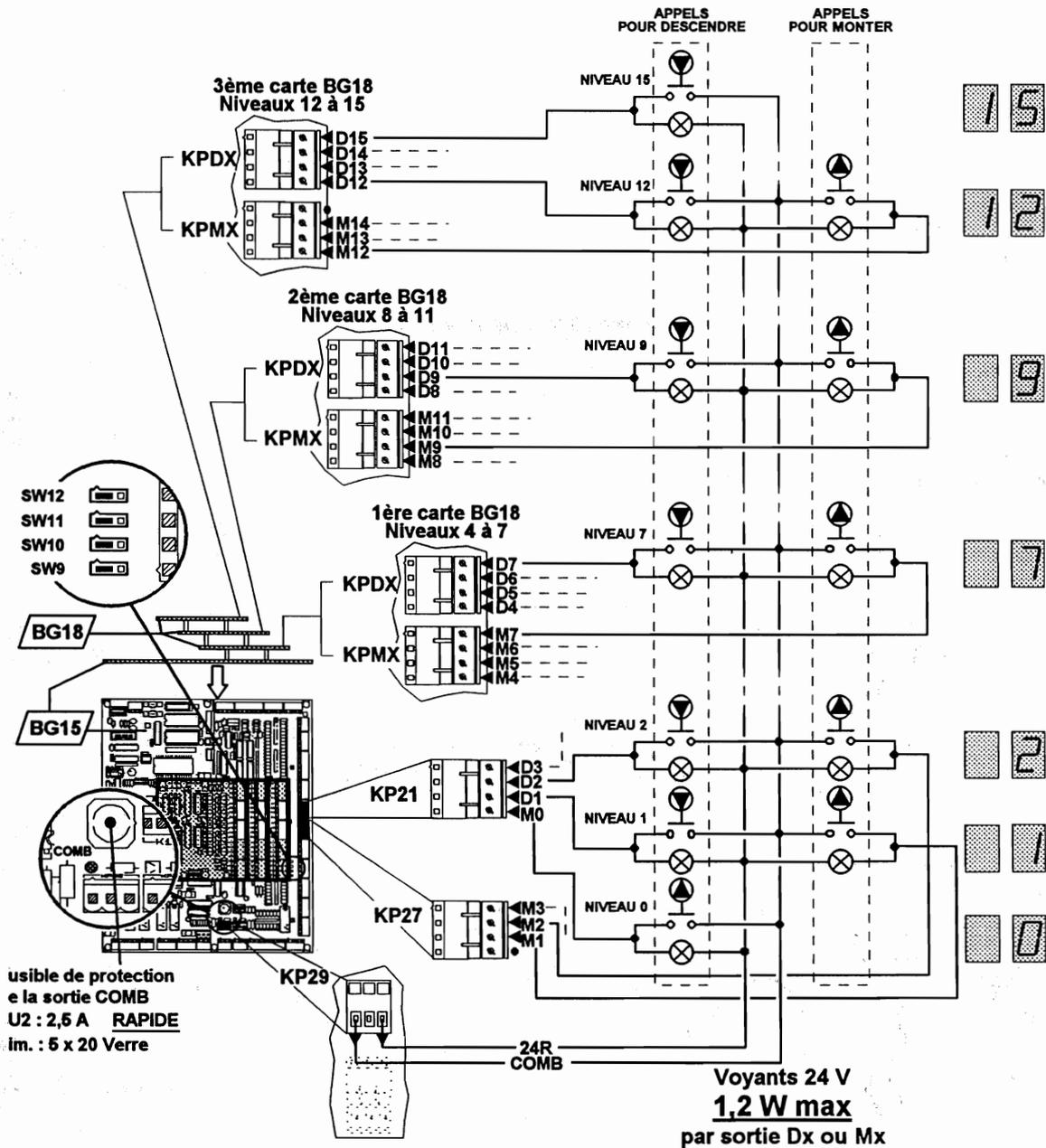
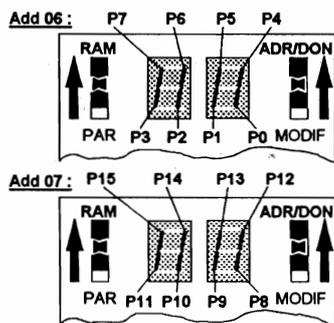


Figure 9 Connexion des boutons d'appel

Px - APPALD  
**APpels**  
 « **PALiers** »  
 pour  
**Descendre**  
 Adr. 06 & 07  
 Bât. 0 à 7



Px - APPALM  
**APpels**  
 « **PALiers** »  
 pour  
**Monter**  
 Adr. 03 & 04  
 Bât. 0 à 7

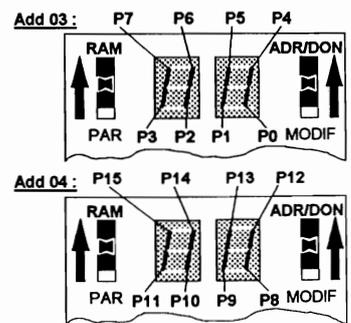


Figure 10 Visualisation de l'état des boutons d'appel

## II.4.8) BOUTONS D'APPEL POUR DOUBLE SERVICE SÉLECTIF (1/3)

### Principe :

La notion même de double services sélectifs impose de pouvoir ouvrir sélectivement la face 1 ou 2.

Ceci nécessite deux boîtes à boutons cabines (une pour chaque face !).

Dans le même esprit pour les appels paliers, il faut pouvoir raccorder les appels de la face 1 et de la face 2 pour un même niveau.

Dans le cas où la **SÉRIE 32** est destinée à gérer deux services sélectivement, il faut doubler les envois cabine et appels paliers.

La **SÉRIE 32** ayant une capacité maximum de **16 niveaux** (BG15 + 3 cartes étages BG18 ) en **simple ou double service NON sélectif**, cette capacité se voit réduite à **8 niveaux** en cas de **double service SÉLECTIF**.

### Remarque :

- Pour la réalisation d'une armoire de 2 à 4 niveaux en **double service sélectif**, il vous faut la carte principale **BG15 + une carte étages BG18**;
- Pour la réalisation d'une armoire de 5 à 8 niveaux en **double service sélectif**, il vous faut la carte principale **BG15 + trois cartes étages BG18**.

	NIVEAU	CABINE				PALIER POUR DESCENDRE				PALIER POUR MONTER			
		BG15	BG18 (1)	BG18 (2)	BG18 (3)	BG15	BG18 (1)	BG18 (2)	BG18 (3)	BG15	BG18 (1)	BG18 (2)	BG18 (3)
FACE 1	7			C7			D7					X	
	6			C6			D6					M6	
	5			C5			D5					M5	
	4			C4			D4					M4	
	3	C3				D3				M3			
	2	C2				D2				M2			
	1	C1				D1				M1			
	0	C0				M0				X			
FACE 2	7				C7			D7					X
	6				C6			D6					M6
	5				C5			D5					M5
	4				C4			D4					M4
	3		C7				D7				M7		
	2		C6				D6				M6		
	1		C5				D5				M5		
	0		C4				D4				X		

### EX : RACCORDEMENTS POUR UNE CONFIGURATION 4 NIVEAUX

#### CONCERNANT LES ENVOIS CABINE :

Les entrées **C0 à C3** (BG15, KC21) correspondent aux envois pour les niveaux 0 à 3 de la face 1.

Les entrées **C4 à C7** (BG18 (1), KCx) correspondent aux envois pour les niveaux 0 à 3 de la face 2.

#### CONCERNANT LES APPELS PALIERS POUR DESCENDRE :

Les entrées **M0, D1 à D3** (BG15, KP21) correspondent aux appels pour les niveaux 0 à 3 de la face 1.

Les entrées **D4 à D7** (BG18 (1), KPDx) correspondent aux appels pour les niveaux 0 à 3 de la face 2.

#### CONCERNANT LES APPELS PALIERS POUR MONTER :

Les entrées **M1 à M3** (BG15, KP27) correspondent aux appels pour les niveaux 1 à 3 de la face 1.

Les entrées **M5 à M7** (BG18 (1), KPMx) correspondent aux appels pour les niveaux 1 à 3 de la face 2.

S'il n'existe pas de porte à certain niveaux, il n'y a évidemment rien à raccorder sur l'entrée correspondante !!!

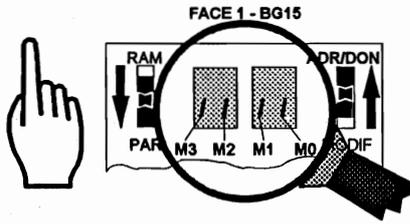
**BOUTONS D'APPEL POUR DOUBLE SERVICE SÉLECTIF (2/3)**

**FACE DE SERVICE N°1**

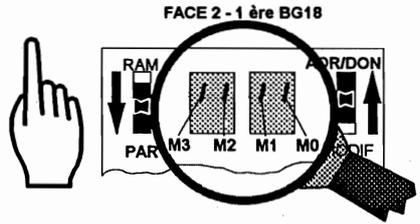
**FACE DE SERVICE N°2**

Pour le masques, allumer les bâtonnets correspondants aux boutons et orientations à activer

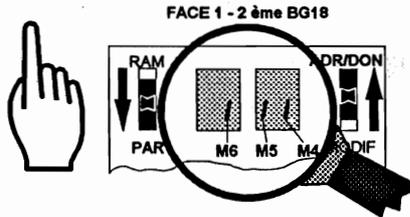
**MSQMO**  
**MaSQue des**  
**appels « pour**  
**MONter »**  
Adr. 13  
Bât. 0 à 3



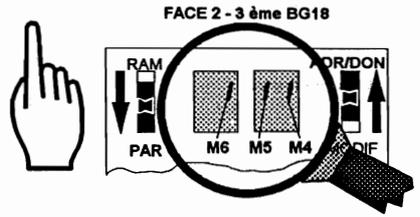
**MSQMO**  
**MaSQue des**  
**appels « pour**  
**MONter »**  
Adr. 13  
Bât. 4 à 7



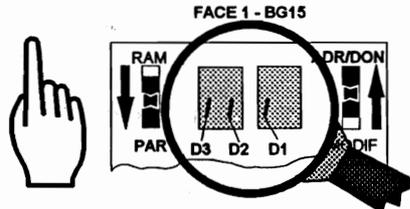
&  
Adr. 14  
Bât. 0 à 2



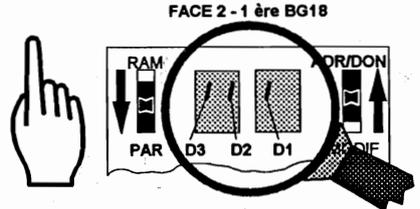
&  
Adr. 14  
Bât. 4 à 6



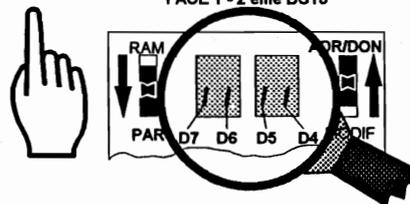
**MSQDE**  
**MaSQue des**  
**appels « pour**  
**DEscendre »**  
Adr. 16  
Bât. 1 à 3



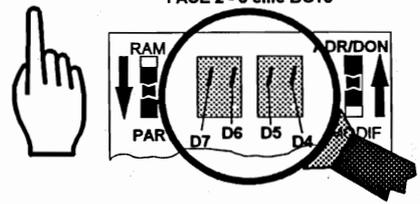
**MSQDE**  
**MaSQue des**  
**appels « pour**  
**DEscendre »**  
Adr. 16  
Bât. 5 à 7



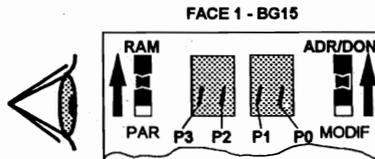
&  
Adr. 17  
Bât. 0 à 3



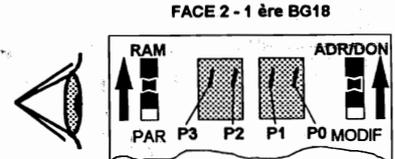
&  
Adr. 17  
Bât. 4 à 7



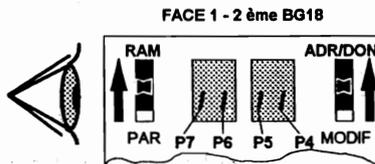
**Px - APPALM**  
**APPels**  
**« PALiers »**  
**pour Monter**  
Adr. 03  
Bât. 0 à 3



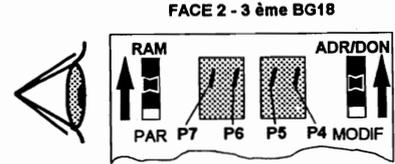
**Px - APPALM**  
**APPels**  
**« PALiers »**  
**pour Monter**  
Adr. 03  
Bât. 4 à 7



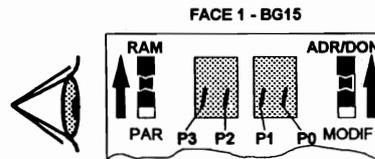
&  
Adr. 04  
Bât. 0 à 3



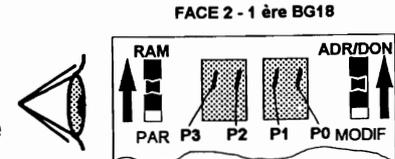
&  
Adr. 04  
Bât. 4 à 7



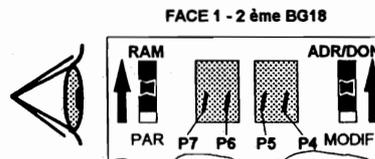
**Px - APPALD**  
**APPels**  
**« PALiers »**  
**pour Descendre**  
Adr. 06  
Bât. 0 à 3



**Px - APPALD**  
**APPels**  
**« PALiers »**  
**pour Descendre**  
Adr. 06  
Bât. 4 à 7



&  
Adr. 07  
Bât. 0 à 3



&  
Adr. 07  
Bât. 4 à 7

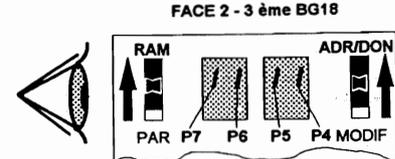
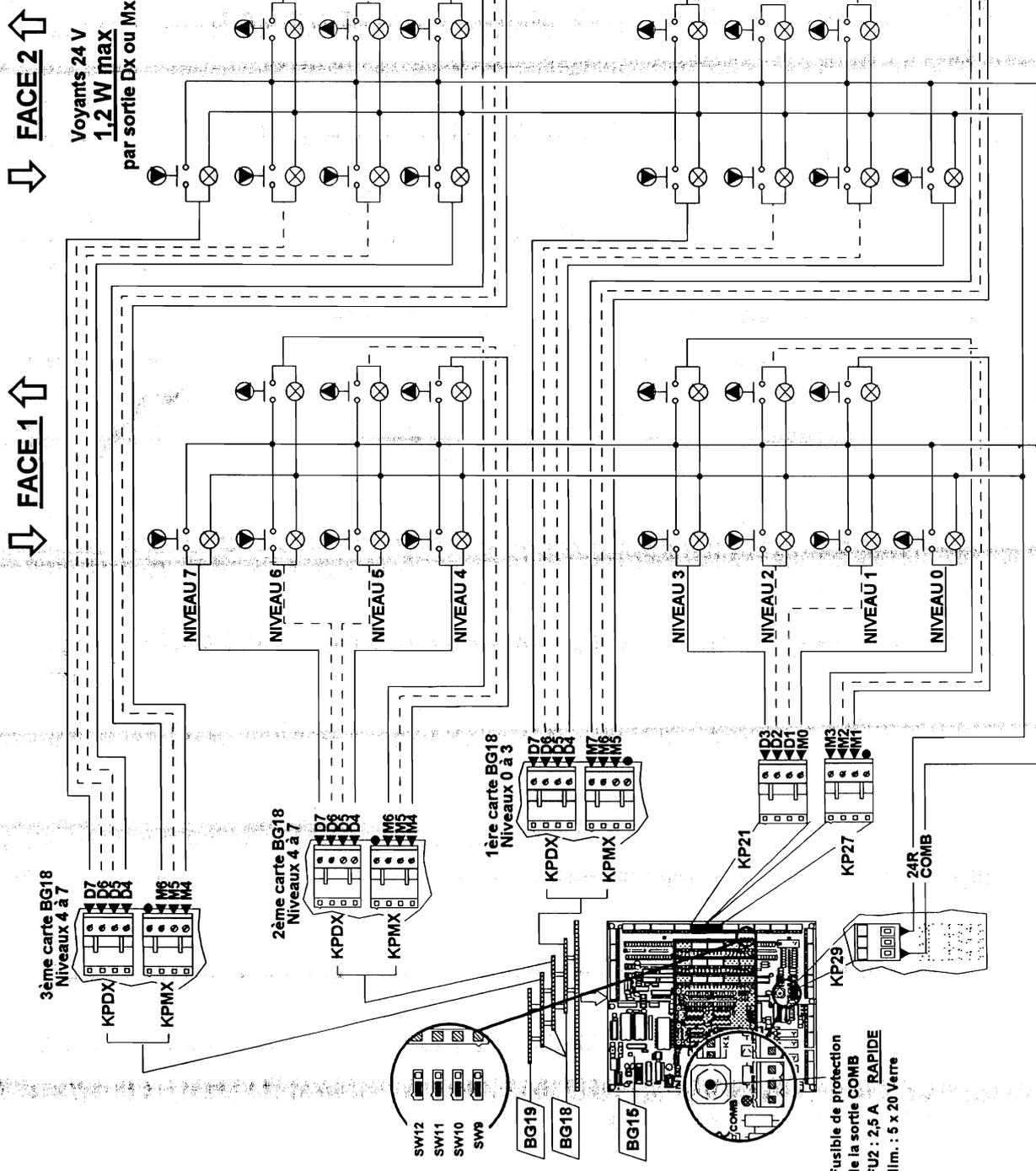


Figure 11 Visualisation des signaux d'appel

# BOUTONS D'APPEL POUR DOUBLE SERVICE SÉLECTIF (3/3)



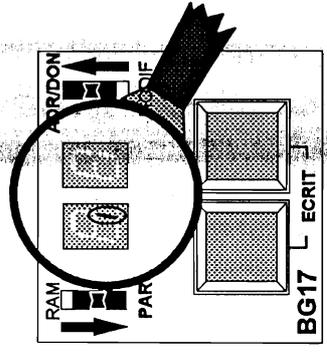
FACE 2 ↑  
 ↓

↓ FACE 1 ↑

Voyants 24 V  
 1,2 W max  
 par sortie Dx ou Mx

## DSERVS Double SERVICE Sélectifs ?

Adr. 02  
 Bât 2



↔ Figure 12  
 Connexion des boutons d'appel  
 pour double service sélectif



Fusible de protection  
 de la sortie COMB  
 FU2 : 2,5 A RAPIDE  
 dim. : 5 x 20 Verre

## II.4.9) RÉPÉTITEUR DE POSITION AU(X) PALIER(S) MODÈLE ID30

### REPTxx REPétiteur au niveau xx Adr. 28 à 37

A programmer si nécessaire.  
Les codes de signalisation vous  
sont fournis avec les afficheurs.

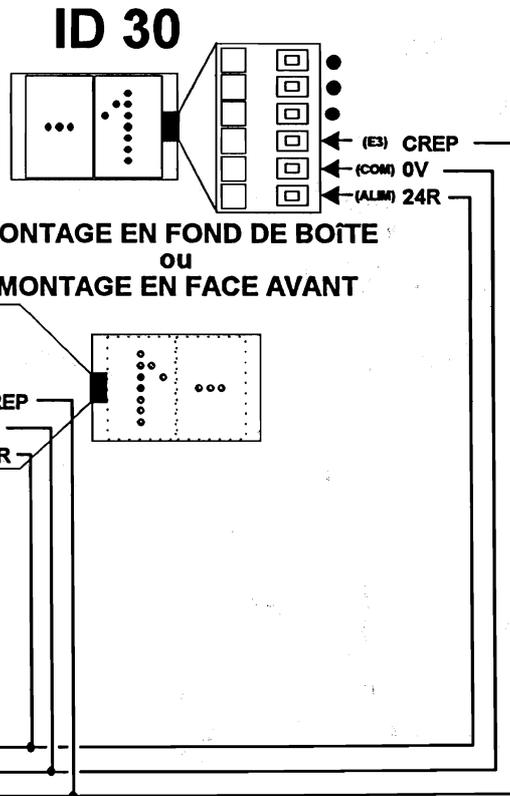
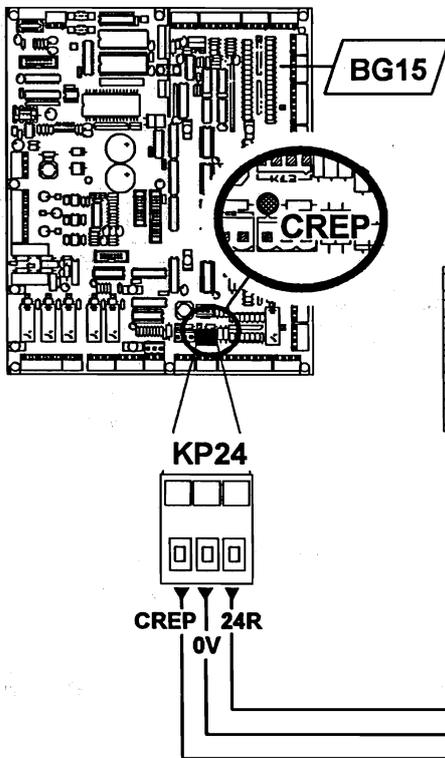
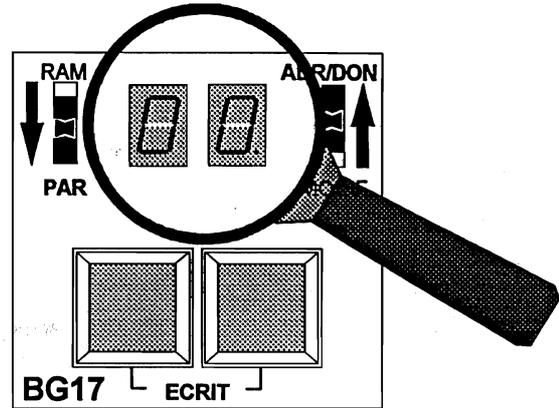
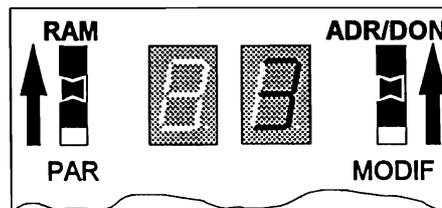


Figure 13 Connexion du répéteur de position au(x) palier(s) modèle ID 30

### POSLOG POSITION LOGique de l'appareil Adr. 24



Ex : La cabine est au 1er étage, l'afficheur de la cabine indiquera 1 alors que la PosLog indiquera 3.

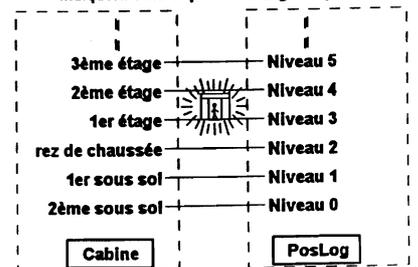


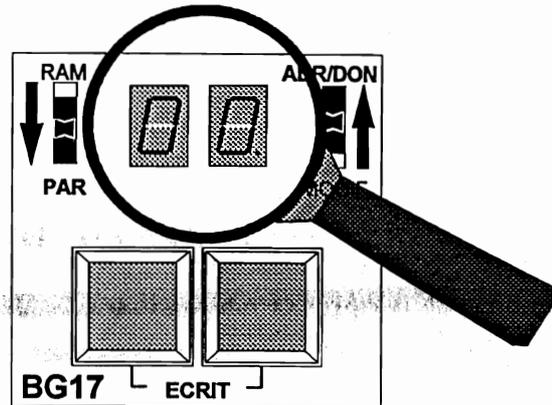
Figure 14 Visualisation de la « Position logique »

## II.4.10) RÉPÉTITEUR DE POSITION AU(X) PALIER(S) MODÈLE ID 50-1

REPTxx  
**REP**étiteur au  
**niveau xx**  
Adr. 28 à 37

A programmer si nécessaire.  
Les codes de signalisation vous  
sont fournis avec les afficheurs.

 93



**ID 50-1**

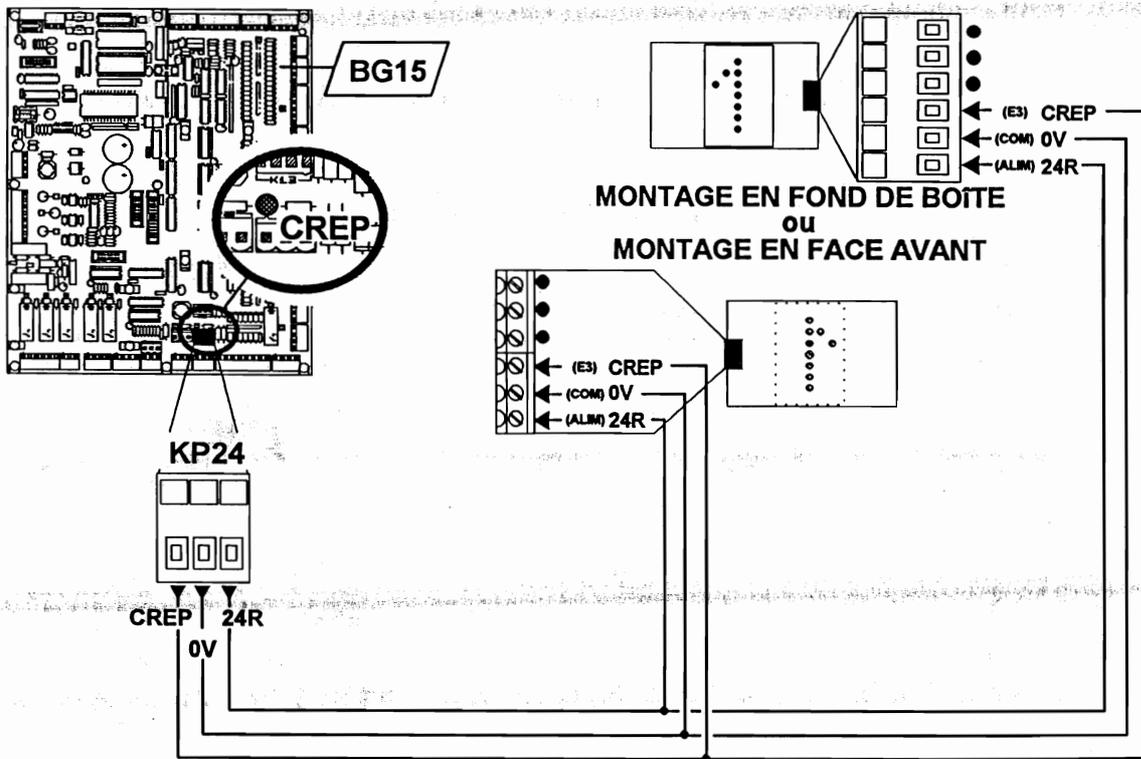
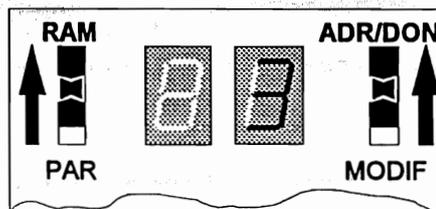


Figure 15 Connexion du répéteur de position au(x) palier(s) modèle ID 50 1 DIGIT

POSLOG  
**POS**ition  
**LOG**ique de  
**l'appareil**  
Adr. 24



Ex : La cabine est au 1er étage, l'afficheur de la cabine  
indiquera 1 alors que la PosLog indiquera 3.

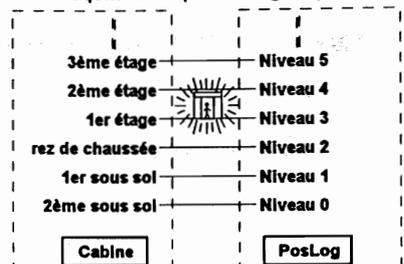
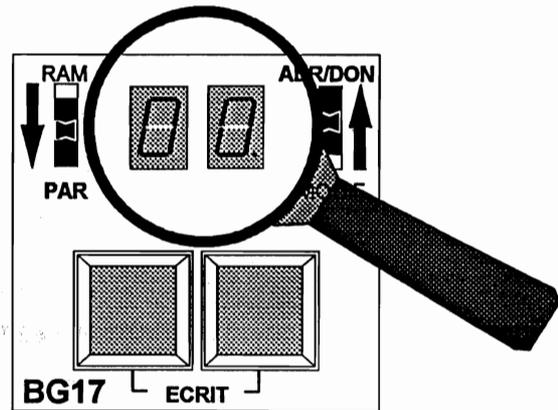


Figure 16 Visualisation de la « Position logique »

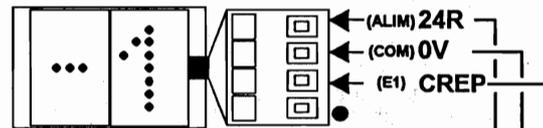
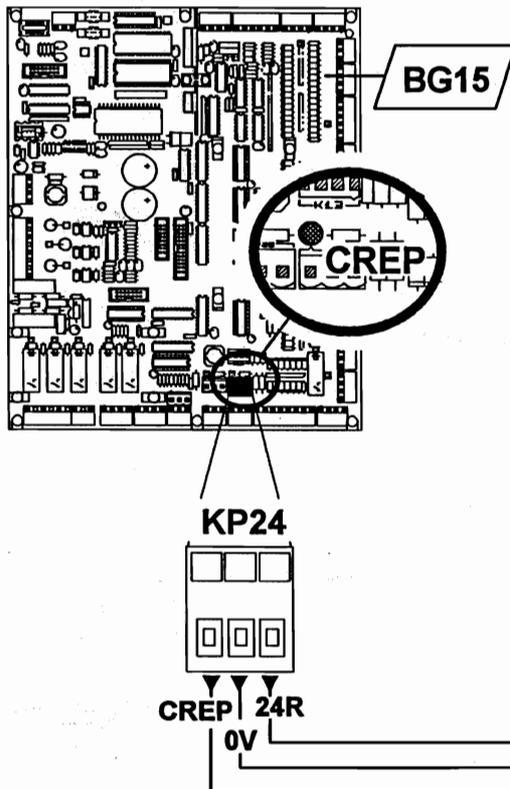
## II.4.11) RÉPÉTITEUR DE POSITION AU(X) PALIER(S) MODÈLE ID 50

### REPTxx REPétiteur au niveau xx Adr. 28 à 37

A programmer si nécessaire.  
Les codes de signalisation vous  
sont fournis avec les afficheurs.



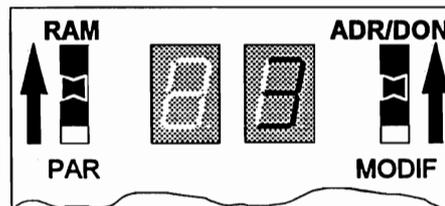
### ID 50



MONTAGE EN FOND DE BOÎTE

Figure 17 Connexion du répéteur de position au(x) palier(s) modèle ID 50 2 DIGITS

### POSLOG POSITION LOGique de l'appareil Adr. 24



Ex : La cabine est au 1er étage, l'afficheur de la cabine  
indiquera 1 alors que la PosLog indiquera 3.

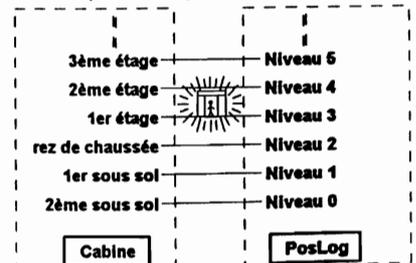
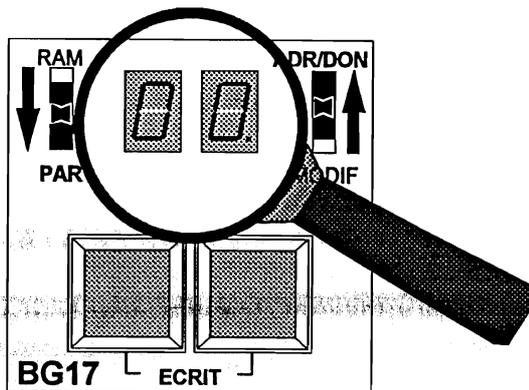
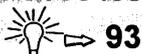


Figure 18 Visualisation de la « Position logique »

## II.4.12) RÉPÉTITEUR DE POSITION ET FLÈCHES AU(X) PALIER(S) MODÈLE IDFL 30/50

REPTxx  
**REP**étiteur au  
**niveau xx**  
 Adr. 28 à 37

A programmer si nécessaire.  
 Les codes de signalisation vous  
 sont fournis avec les afficheurs.



### IDFL 30 / 50

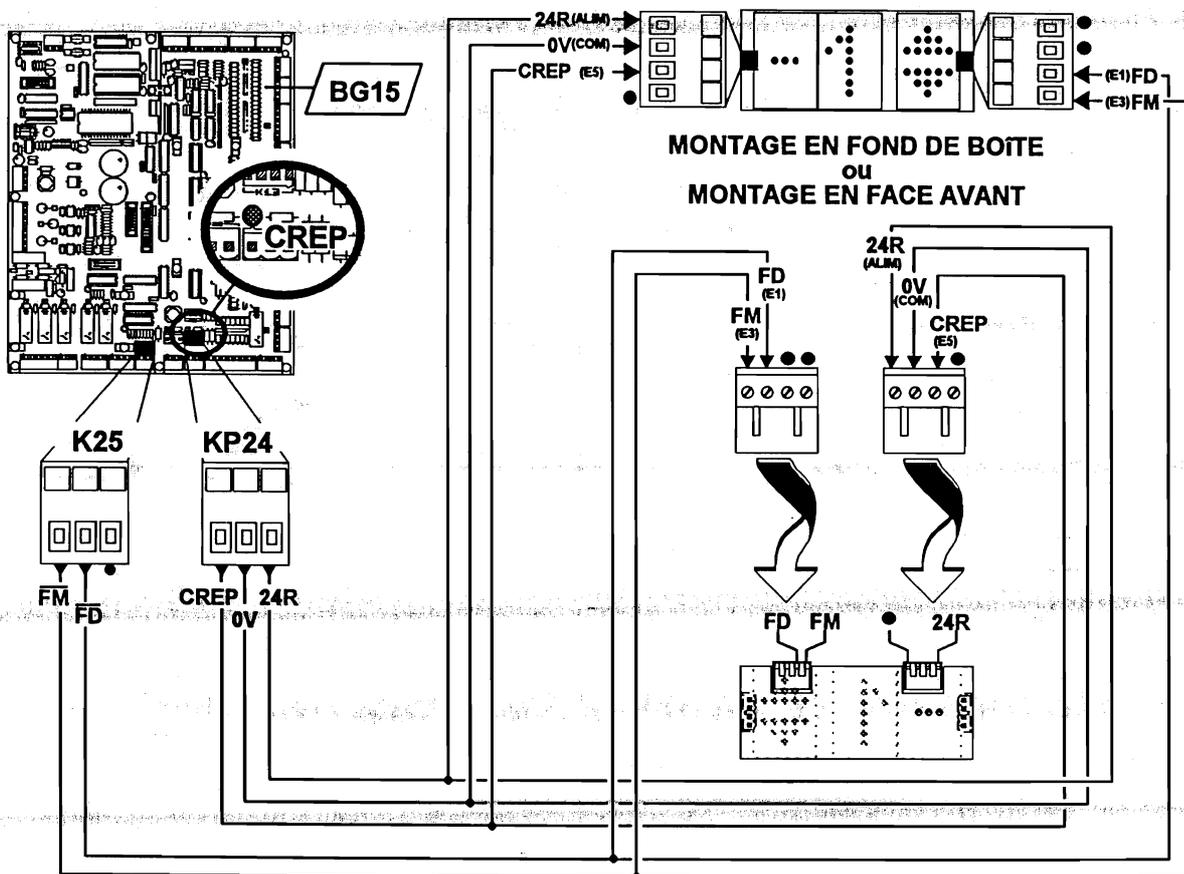
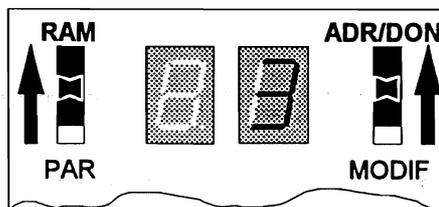


Figure 19 Connexion du répéteur de position au(x) palier(s) modèle IDFL 30/50

POSLOG  
**POS**ition  
**LOG**ique de  
 l'appareil  
 Adr. 24



Ex : La cabine est au 1er étage, l'afficheur de la cabine  
 indiquera 1 alors que la PosLog indiquera 3.

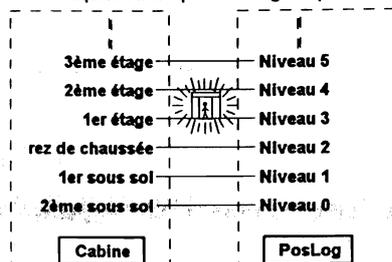


Figure 20 Visualisation de la « Position logique »

## II.4.13) FEUILLE DE PROGRAMMATION STANDARD

Niveaux	Adresses associées
15	37
14	36
13	35
12	34
11	33
10	32
9	31
8	30
7	2F
6	2E
5	2d
4	2C
3	2b
2	2A
1	29
0	28

Caractère à afficher sur l'indicateur	Code de programmation associé
0	00
1	01
2	02
3	03
4	04
5	05
6	06
7	07
8	08
9	09
10	0A
11	0b
12	0C

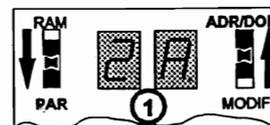
Caractère à afficher sur l'indicateur	Code de programmation associé
13	0d
14	0E
15	0F
16	10
17	11
18	12
19	13
-0	14
-1	15
-2	16
-3	17
-4	18
-5	19

Caractère à afficher sur l'indicateur	Code de programmation associé
ES	1A
RJ	1b
RC	1C
RH	1d
RB	1E
SS	1F
P0	20
P1	21
P2	22
P3	23
RS	24
ME	25

**Exemple :** CONFIGURATION D'UNE INSTALLATION 8 NIVEAUX DONT 2 SOUS-SOL.

Si au Niveau 2 - Rez de chaussée (Adresse 2A), on désire afficher « RC », il suffit de programmer 1C au niveau du paramètre adresse 2A (REPTxx : REPÉtiteur au niveau xx).

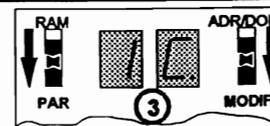
- 1 Sélectionner l'adresse 2A correspondant au niveau 2 à l'aide des boutons poussoirs



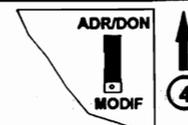
- 2 1 seconde après, une valeur s'affiche, si cette valeur vous convient (à savoir dans notre exemple 1C) ne changer rien sinon basculer l'interrupteur ADR/DON - MODIF sur MODIF



- 3 Modifier cette valeur de façon à obtenir 1C afin d'afficher « RC » au niveau 2. Valider la nouvelle valeur par pression simultanée des boutons poussoirs.



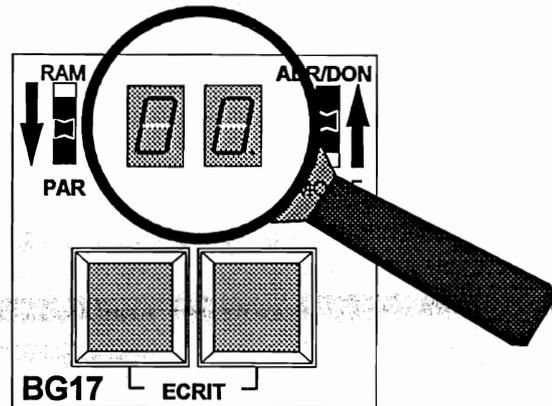
- 4 Rebasculer l'interrupteur ADR/DON - MODIF sur ADR/DON. La nouvelle donnée est mémorisée.



## II.4.14) RÉPÉTITEUR DE POSITION ET FLÈCHES A MESSAGE DÉFILANT AU(X) PALIER(S) MODÈLE IDFL 30/50 MD

### REPTxx REPétiteur au niveau xx Adr. 28 à 37

A programmer si nécessaire.  
Les codes de signalisation vous  
sont fournis avec les afficheurs.



### IDFL 30 / 50 MD

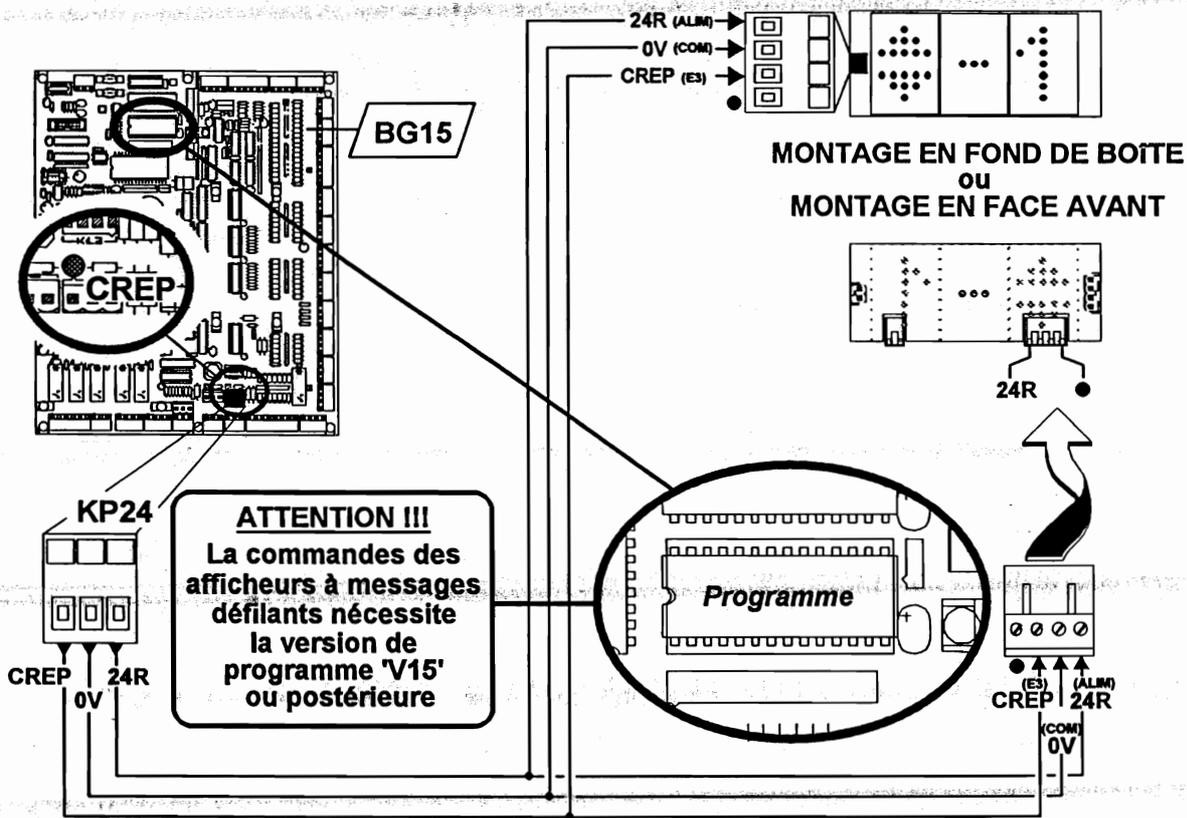
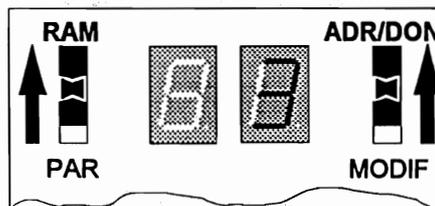


Figure 21 Connexion du répéteur de position au(x) palier(s) modèle IDFL 30/50 MD

### POSLOG POSITION LOGique de l'appareil Adr. 24



Ex : La cabine est au 1er étage, l'afficheur de la cabine indiquera 1 alors que la PosLog indiquera 3.

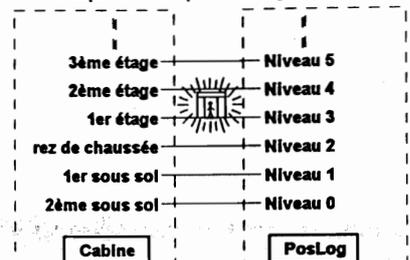


Figure 22 Visualisation de la « Position logique »

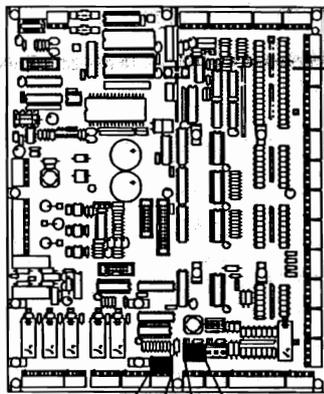
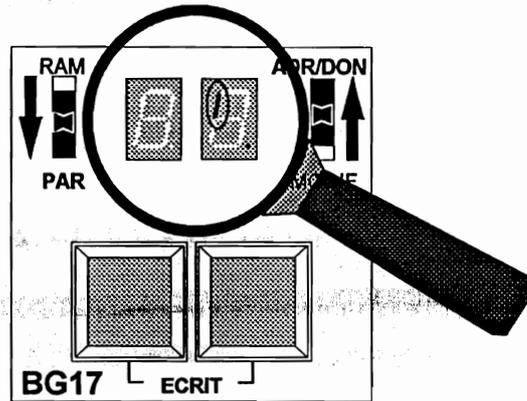
## II.4.15) FEUILLE DE PROGRAMMATION DES AFFICHEURS À MESSAGES DÉFILANTS

Repère du graphisme	(F)	(D)	(GB)	(SP)
	MDCREP1	MDCREP3	MDCREP4	MDCREP7
40	∅ 0	∅ 0	∅	∅ 0
41	∅ 1	∅ 1	1	∅ 1
42	∅ 2	∅ 2	2	∅ 2
43	∅ 3	∅ 3	3	∅ 3
44	∅ 4	∅ 4	4	∅ 4
45	∅ 5	∅ 5	5	∅ 5
46	∅ 6	∅ 6	6	∅ 6
47	∅ 7	∅ 7	7	∅ 7
48	∅ 8	∅ 8	8	∅ 8
49	∅ 9	∅ 9	9	∅ 9
4A	∅ 10	∅ 10	10	∅ 10
4B	∅ 11	∅ 11	11	∅ 11
4C	∅ 12	∅ 12	12	∅ 12
4D	∅ 13	∅ 13	13	∅ 13
4E	∅ 14	∅ 14	14	∅ 14
4F	∅ 15	∅ 15	15	∅ 15
50	∅ 16	∅ 16	16	∅ 16
51	∅ 17	∅ 17	17	∅ 17
52	∅ 18	∅ 18	18	∅ 18
53	∅ 19	∅ 19	19	∅ 19
54	∅ 20	∅ -0	-0	∅ -0
55	∅ 21	∅ -1	-1	∅ -1
56	∅ 22	∅ -2	-2	∅ -2
57	∅ 23	∅ -3	F	∅ -3
58	∅ 24	∅ -4	UB	∅ -4
59	∅ 25	∅ -5	B	∅ -5
5A	∅ ES	∅ F	E	∅ ES
5B	∅ RJ	∅ H	G	∅ RJ
5C	∅ RC	∅ U	LG	∅ RC
5D	∅ RH	∅ B	M	∅ RH
5E	∅ RB	∅ E	LB	∅ RB
5F	∅ SS	∅ G	A	∅ SS
60	∅ P0	∅ K	C	∅ P0
61	∅ P1	∅ L G	D	∅ P1
62	∅ P2	∅ M	B1	∅ P2
63	∅ P3	∅ O G	B2	∅ P3
64	∅ RS	∅ P	OS	∅ RS
65	∅ ME	∅ U G	20	∅ ME
66	∅ P4	∅ W	21	∅ P4
67	∅ P5	∅ E G	22	∅ P5
68	∅ P6	∅ D G	23	∅ P6
69	∅ P7	∅ S G		∅ P7
6A	∅ P8	∅ U1		∅ P8
6B	∅ P9	∅ U2		∅ P9
6C	∅ 20	∅ O1		∅ 20
6D	∅ 21	∅ O2		∅ 21
6E	∅ 22	∅ O3		∅ 22
6F	∅ 23	∅ O4		∅ 23
70				
71				
72	HORS SERVICE	AUSSER BETRIEB	OUT OF SERVICE	SIN SERVICIO
73	SERVICE INCENDIE	BRANDFALLSTEUERUNG	FIRE CONTROL	BOMBEROS
74	CABINE RESERVEE	SONDERFAHRT	SPECIAL SERVICE	PRIORIDAD CABINA
75	LIBRE	MDCREP3-P	MDCREP3-C	ELECTRA VITORIA
		IN BETRIEB	ÜBERLAST	

**Table 1 Graphismes affichés sur un indicateur de niveau à messages défilants en fonction de la version de programme**

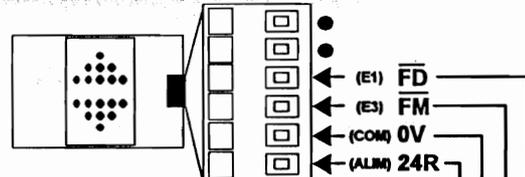
## II.4.16) FLÈCHES DE SENS AUX PALIERS MODÈLE FL30 / 50

**FLCLIG**  
**FLèches**  
**CLIGNotantes ?**  
Adr. 08  
Bât. 5



BG15

**FL 30 / 50**



**MONTAGE EN FOND DE BOÎTE  
OU  
MONTAGE EN FACE AVANT**

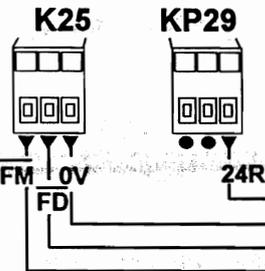
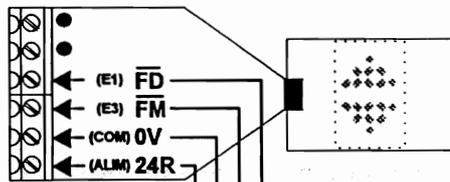


Figure 23 Connexion des flèches de sens aux paliers modèle FL30 / 50

**FM & FD**  
**Flèche Montée**  
**& Flèche Descente**  
Adr. 15  
Bât. 4 et 5

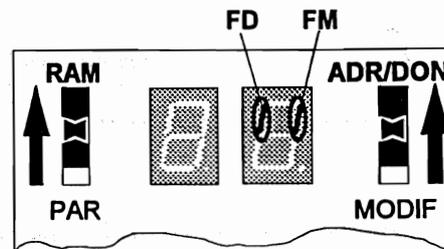
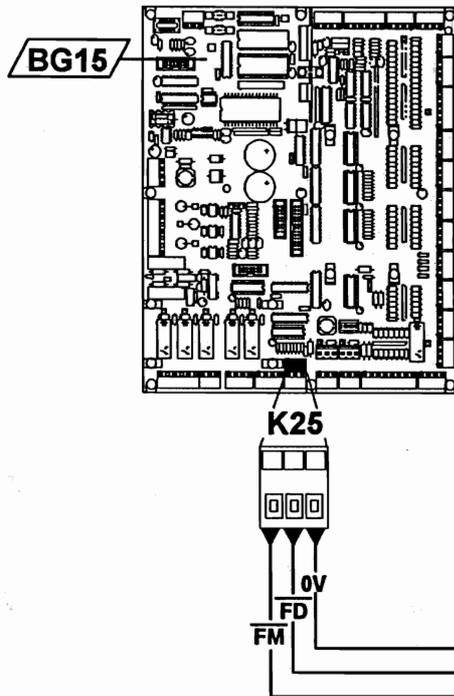
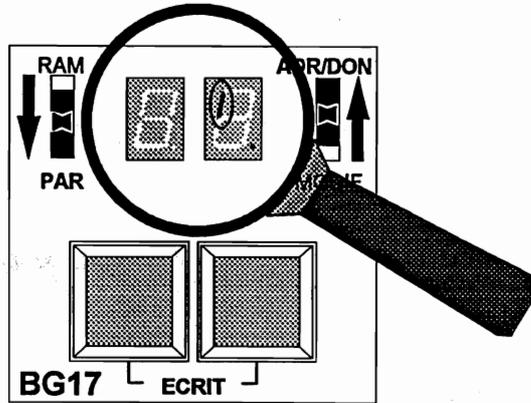


Figure 24 Visualisation de l'état des flèches de sens aux paliers modèle FL30 / 50

**II.4.17) FLÈCHES DE SENS AUX PALIERS  
MODÈLE AVEC AMPOULES DE PUISSANCE  
INFÉRIEURE À 1,2 W (TOTAL 2,4 W MAXI)**

FLCLIG  
**FLèches**  
**CLIGnotantes ?**  
Adr. 08  
Bât. 5



**ATTENTION !!!**  
Voyants 24 V  
**2,4 W max.**  
**PAR SENS**  
Tenir compte des  
éventuelles flèches  
en cabine

En cas de dépassement de  
la puissance maximale  
admissible (2,4 W)  
Raccorder 1 Boîtier P217  
**PAR SENS**  
(voir feuille 2/2)

Figure 25 Connexion des flèches de sens aux paliers

FM & FD  
**Flèche Montée**  
**& Flèche Descente**  
Adr. 15  
Bât. 4 et 5

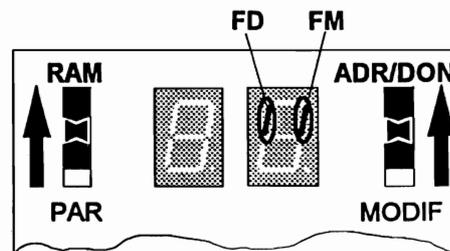
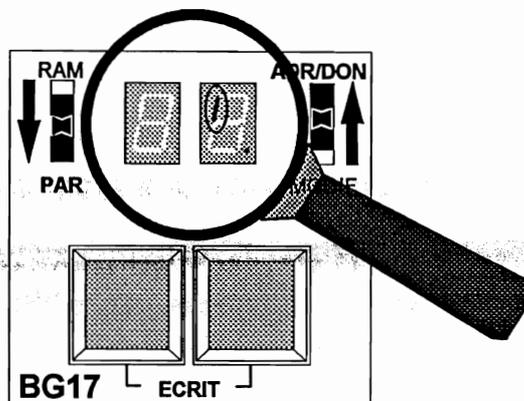


Figure 26 Visualisation de l'état des flèches de sens aux paliers - Puissance inférieure 1,2 W

**II.4.18) FLÈCHES DE SENS AUX PALIERS  
MODÈLE AVEC AMPOULES DE PUISSANCE  
SUPÉRIEURE À 1,2 W (TOTAL 2,4 W MAXI)**

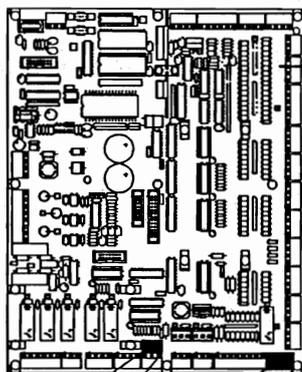
**FLCLIG  
FLèches  
CLIGNotantes ?**

Adr. 08  
Bât. 5

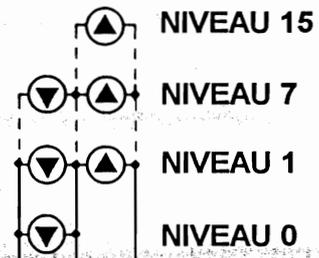


**ATTENTION !!!**  
Voyants 24 V  
**2,4 W max.**  
PAR SENS  
Tenir compte des  
éventuelles flèches  
en cabine

En cas de dépassement de  
la puissance maximale  
admissible (2,4 W)  
Tenir compte du schéma  
de raccordement ci-dessous  
(voir aussi feuille 1/2)



BG15



LES BORNES 2 ET 1  
SONT INTERCONNECTÉES  
SUR LE CIRCUIT IMPRIME  
DU BOITIER P217

P217

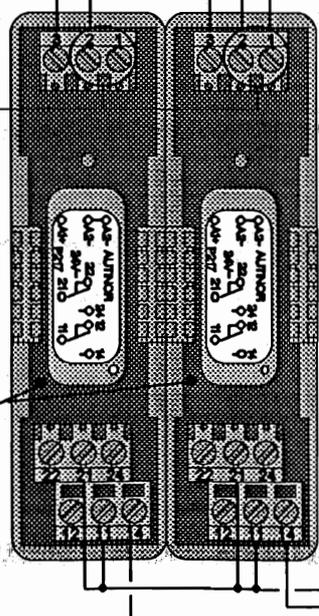


Figure 27 Connexion des flèches de sens aux paliers - Puissance supérieure 1,2 W

# II.4.19) FLÈCHES PROCHAIN DÉPART AVEC AFFICHEUR À MESSAGES DÉFILANTS TYPE IDFL 30/50 MD (1/3)

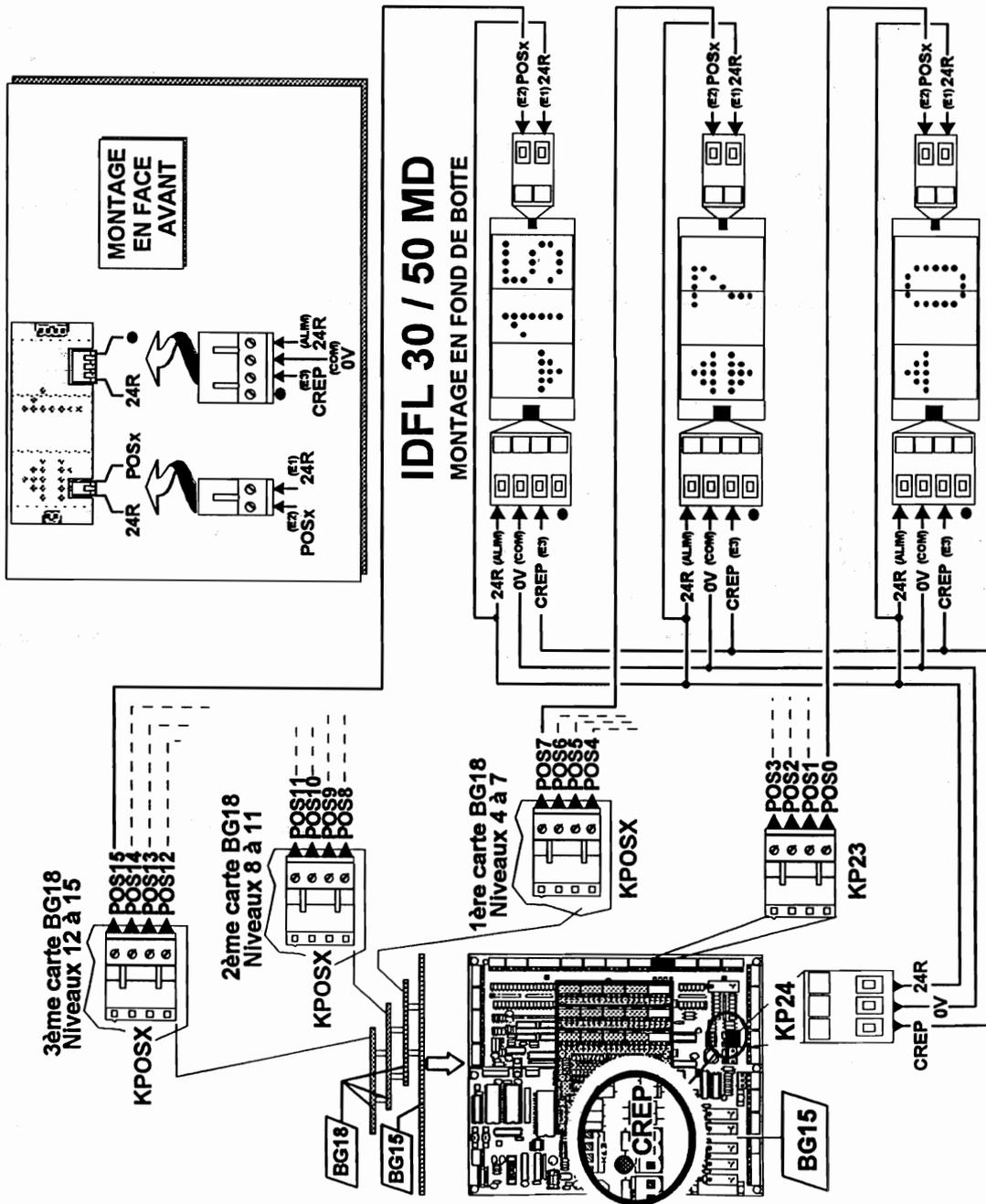
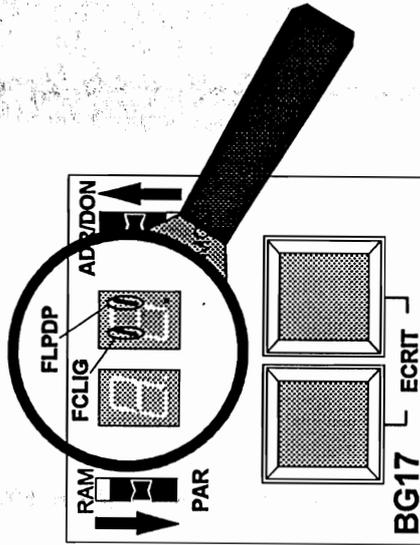


Figure 28 Connexion des flèches prochain départ avec afficheur à messages défilants aux paliers

## FLPDP & FLCLIG Flèches Prochain Départ ? & Flèches CLIGNotantes ?

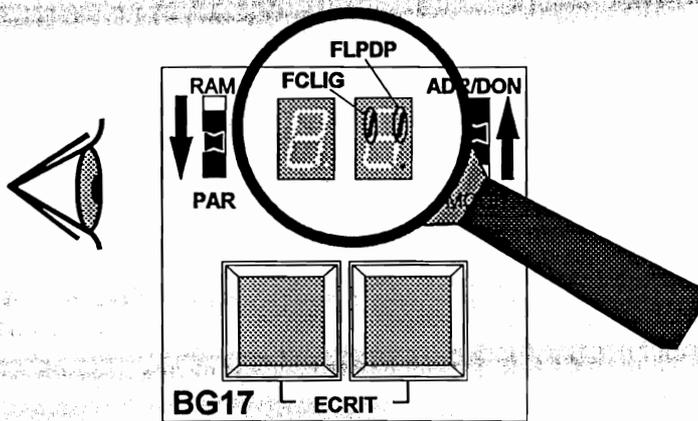
Adr. 08  
Bât. 4 & 5



**FLÈCHES PROCHAIN DÉPART AVEC AMPOULES (2/3)**

**FLPDP & FLCLIG  
Flèches Prochain  
Départ ? &  
Flèches  
CLIGNotantes ?**

Adr. 08  
Bât. 4 & 5



**ATTENTION !**  
100 mA par sorties de positionnement  
POS x, tenir compte de tous les  
éléments raccordés à ces sorties.  
(Gong sélectif, Flèches prochain départ, etc ...)

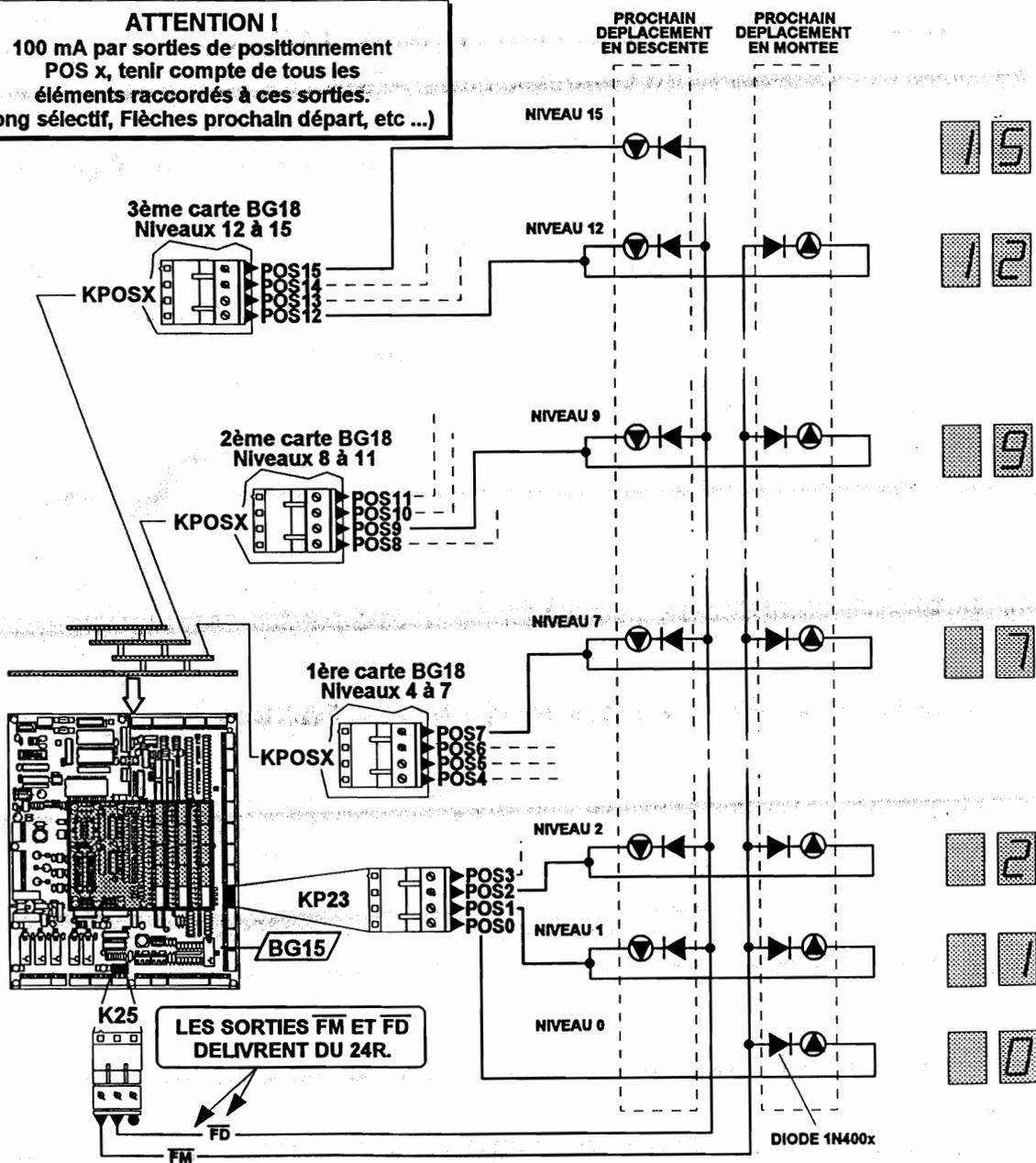


Figure 29 Connexion des flèches prochain départ aux paliers

**FLÈCHES PROCHAIN DÉPART (3/3)**

FM & FD  
**Flèche Montée  
 & Flèche Descente**  
 Adr. 15  
 Bât. 4 et 5

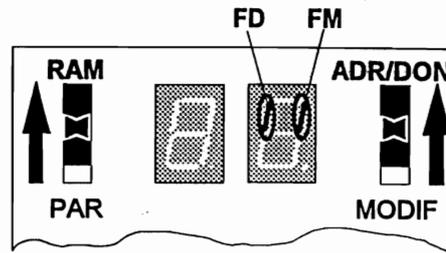


Figure 30 Visualisation de l'état des flèches de sens aux paliers

POS0-7  
**sorties de  
 POSitionnement**  
 Adr. 1F  
 Bât. 0 à 7

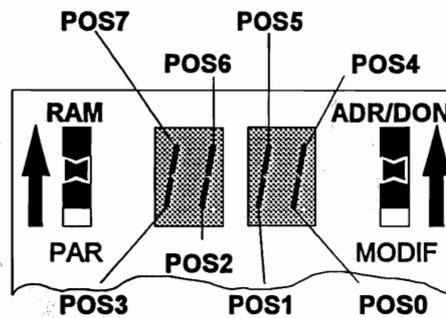


Figure 31 Visualisation de l'état des sorties de positionnement niveaux 0 à 7

POS8-15  
**sorties de  
 POSitionnement**  
 Adr. 20  
 Bât. 0 à 7

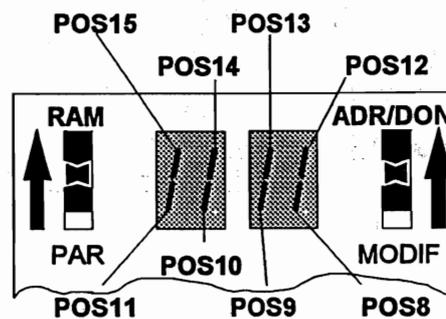
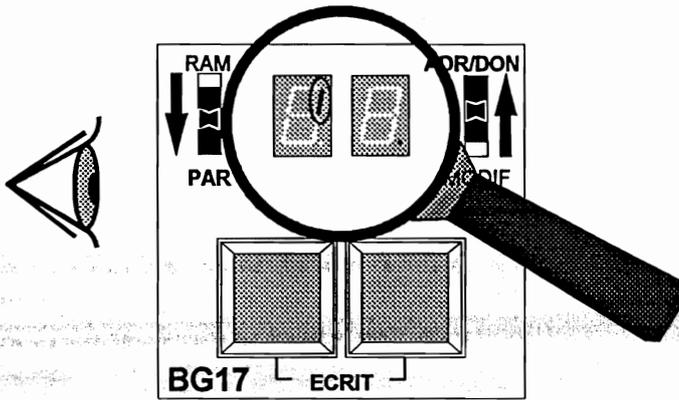


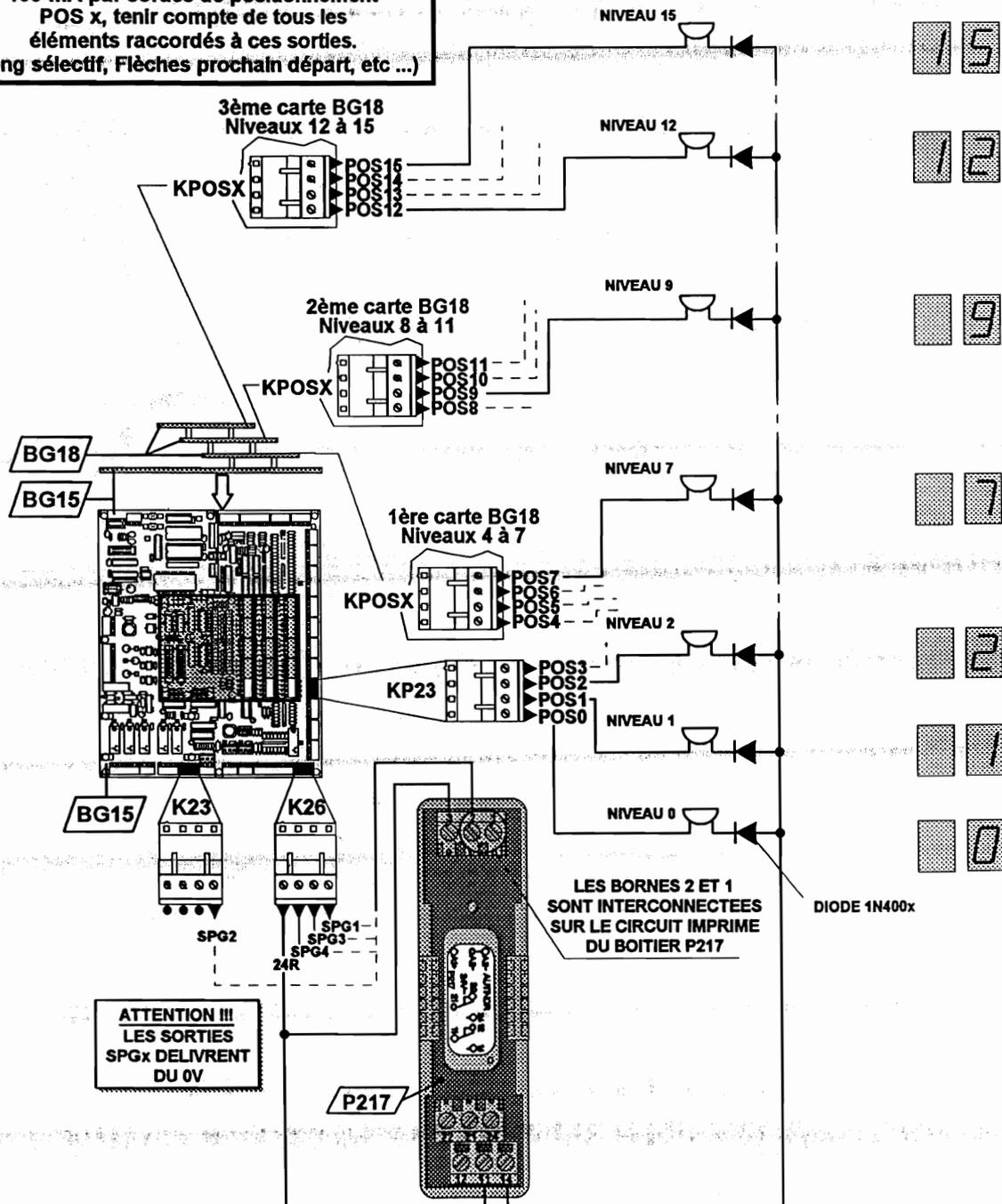
Figure 32 Visualisation de l'état des sorties de positionnement niveaux 8 à 15

# II.4.20) GONG SÉLECTIF AUX PALIERS (1/2)

GongAr  
**GONG à l'ARrêt ?**  
 Adr. 09  
 Bât. 7



**ATTENTION !**  
 100 mA par sorties de positionnement  
 POS x, tenir compte de tous les  
 éléments raccordés à ces sorties.  
 (Gong sélectif, Flèches prochain départ, etc ...)



**ATTENTION !!!**  
 LES SORTIES  
 SPGx DELIVRENT  
 DU 0V

Figure 33 Signalisation par « gong » sélectif aux paliers

# GONG SÉLECTIF AUX PALIERS (2/2)

GONGx  
GONG sur  
SPGx  
Adr. 79  
Bât. 0 à 3

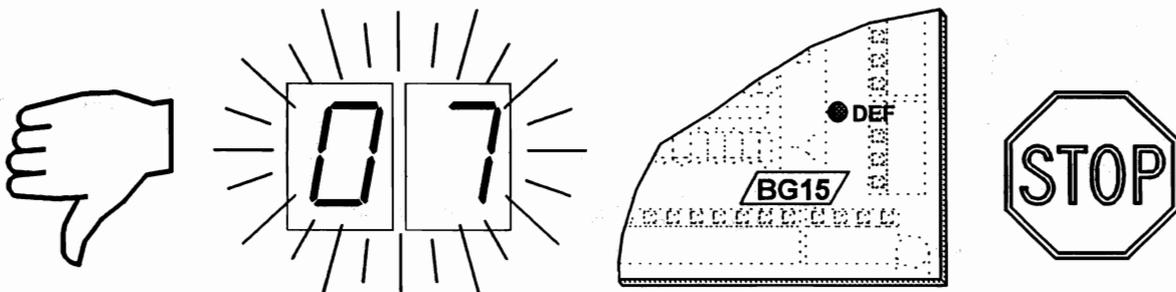
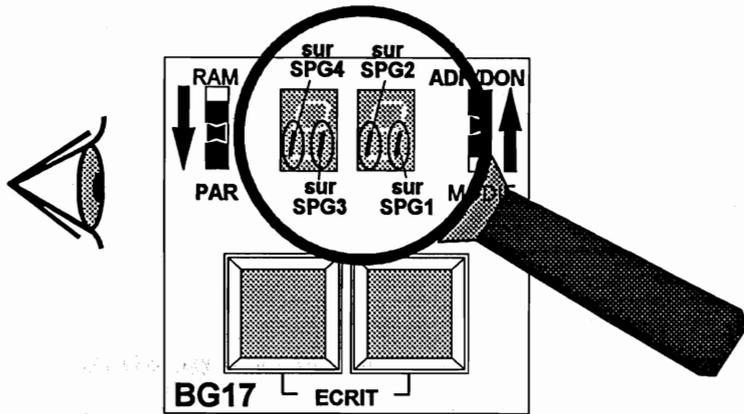


Figure 34 Conséquences d'une erreur de paramétrage des sorties SPG1, SPG2, SPG3 et SPG4 (plusieurs fonctions à la même sortie physique)

II.4.21) VOYANT HORS SERVICE AU(X) PALIER(S) (1/2)

VHS  
**Voyant Hors Service  
 sur SPGx**  
 Adr. 79  
 Bât. 4 à 7

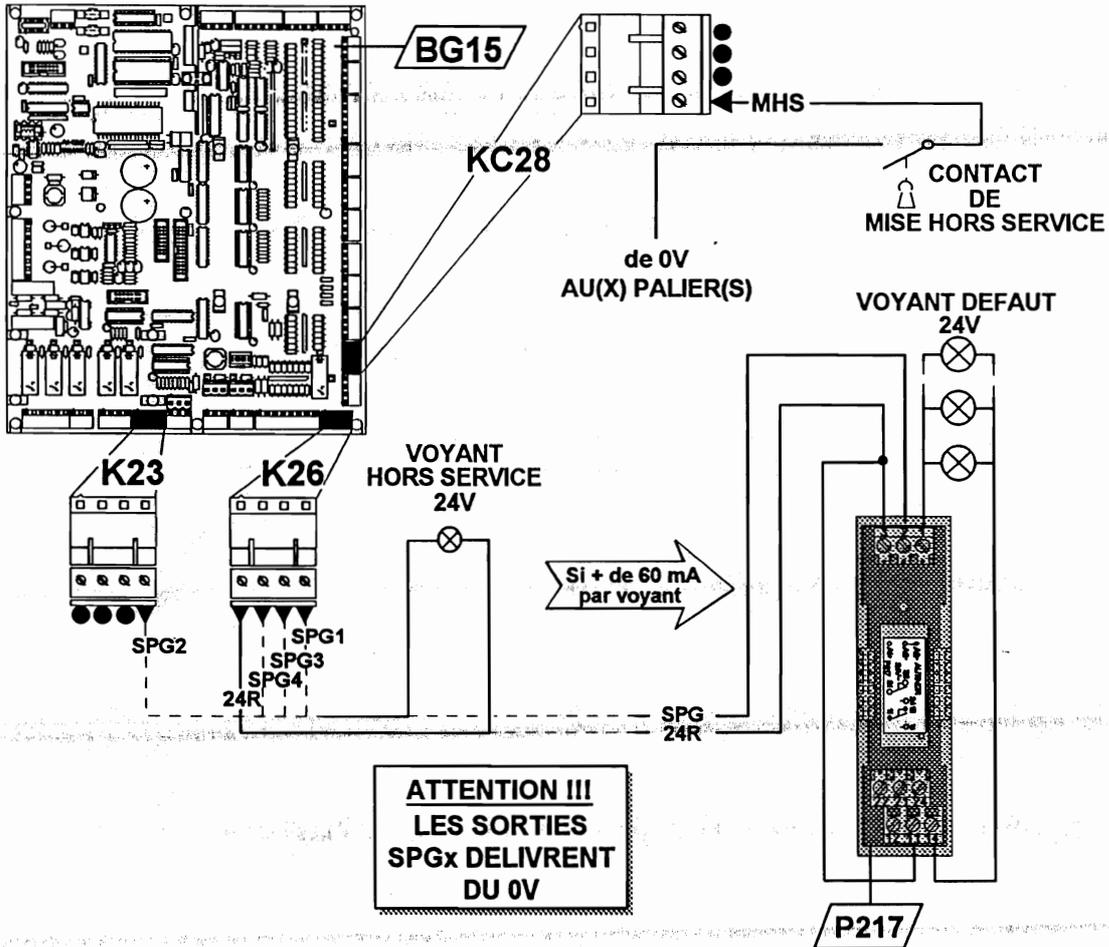
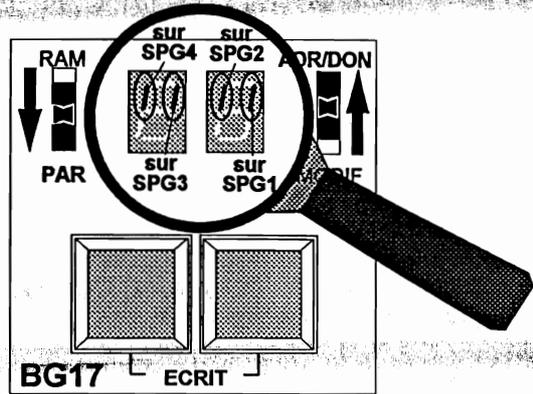


Figure 35 Connexion du contact et du voyant de « Mise hors service »

VHS  
**Voyant hors  
 service**  
 Adr. 15  
 Bât. 1

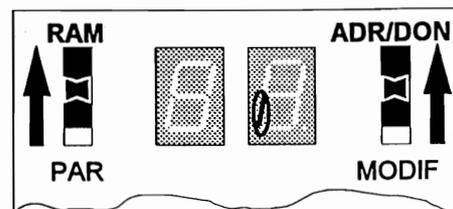


Figure 36 Visualisation de l'état du voyant hors service

**VOYANT HORS SERVICE AU(X) PALIER(S) (2/2)**

**NIVMHS**  
**NIVEau de Mise**  
**Hors Service**  
 Adr. 43

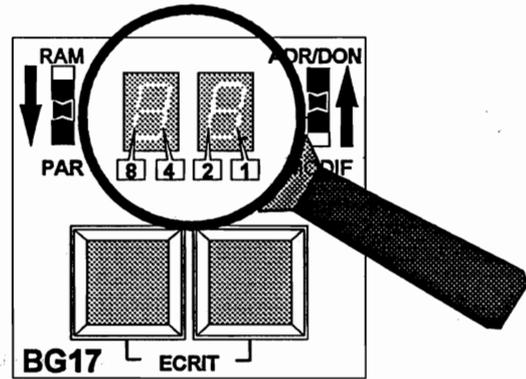


Figure 37 Choix du niveau de mise hors service (en mode hexadécimal)

**MHS**  
**Mise hors service**  
 Adr. 0E  
 Bât. 1

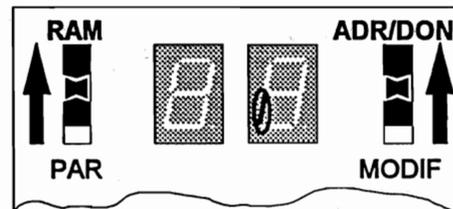


Figure 38 Visualisation de l'état du contact de mise hors service

**MHSPF**  
**Mise Hors Service**  
**Portes Fermées ?**  
 Adr. 09  
 Bât. 2

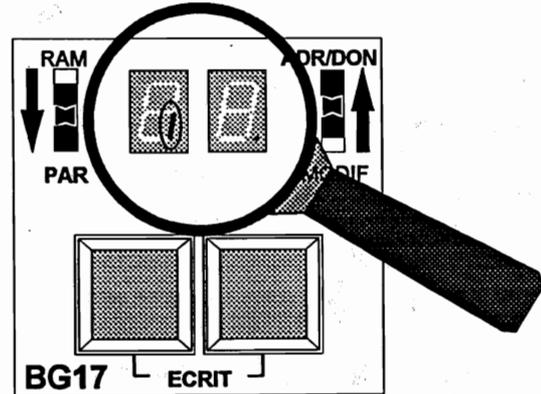


Figure 39 Choix de la mise hors service portes fermées

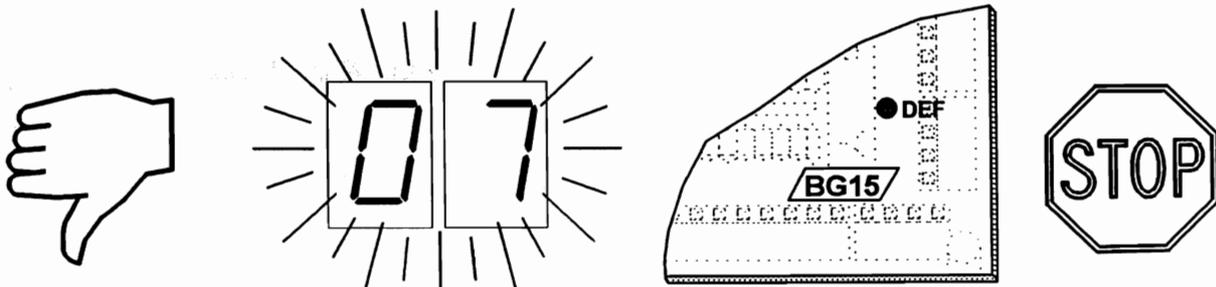


Figure 40 Conséquences d'une erreur de paramétrage des sorties SPG1, SPG2, SPG3 et SPG4 (plusieurs fonctions à la même sortie physique)

## II.4.22) VOYANTS « OCCUPÉ » AUX PALIERS

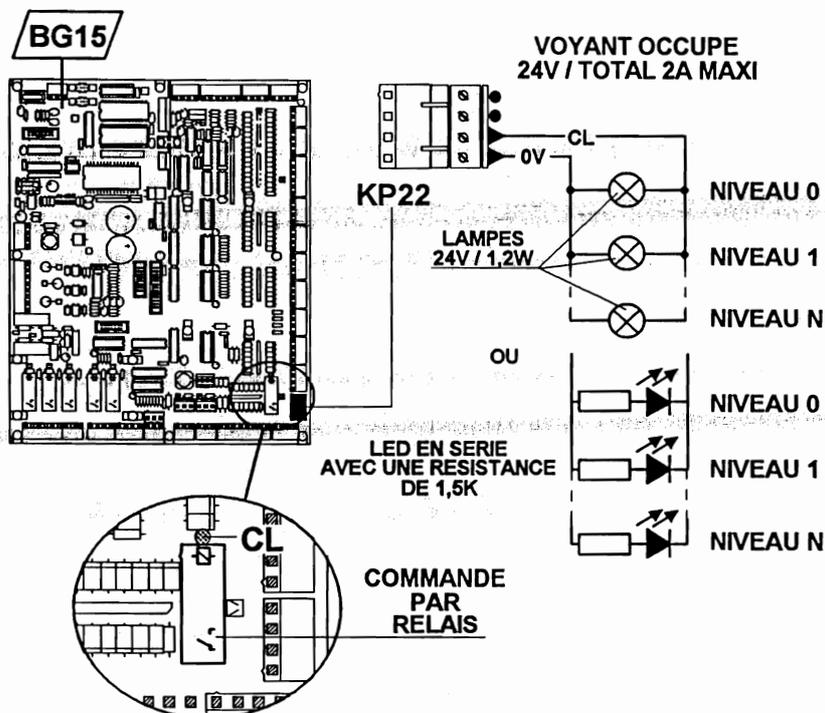


Figure 41 Connexion des voyants « Occupé » aux paliers

CL  
**Signalisation  
occupé  
(Clignotant)**

Adr. 28  
Bât. 5

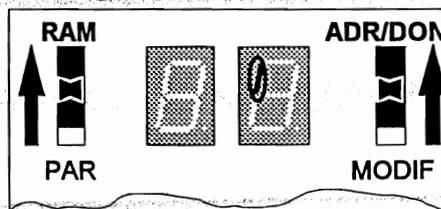


Figure 42 Visualisation de l'état des voyants « Occupé »

### II.4.23) INTERPHONE

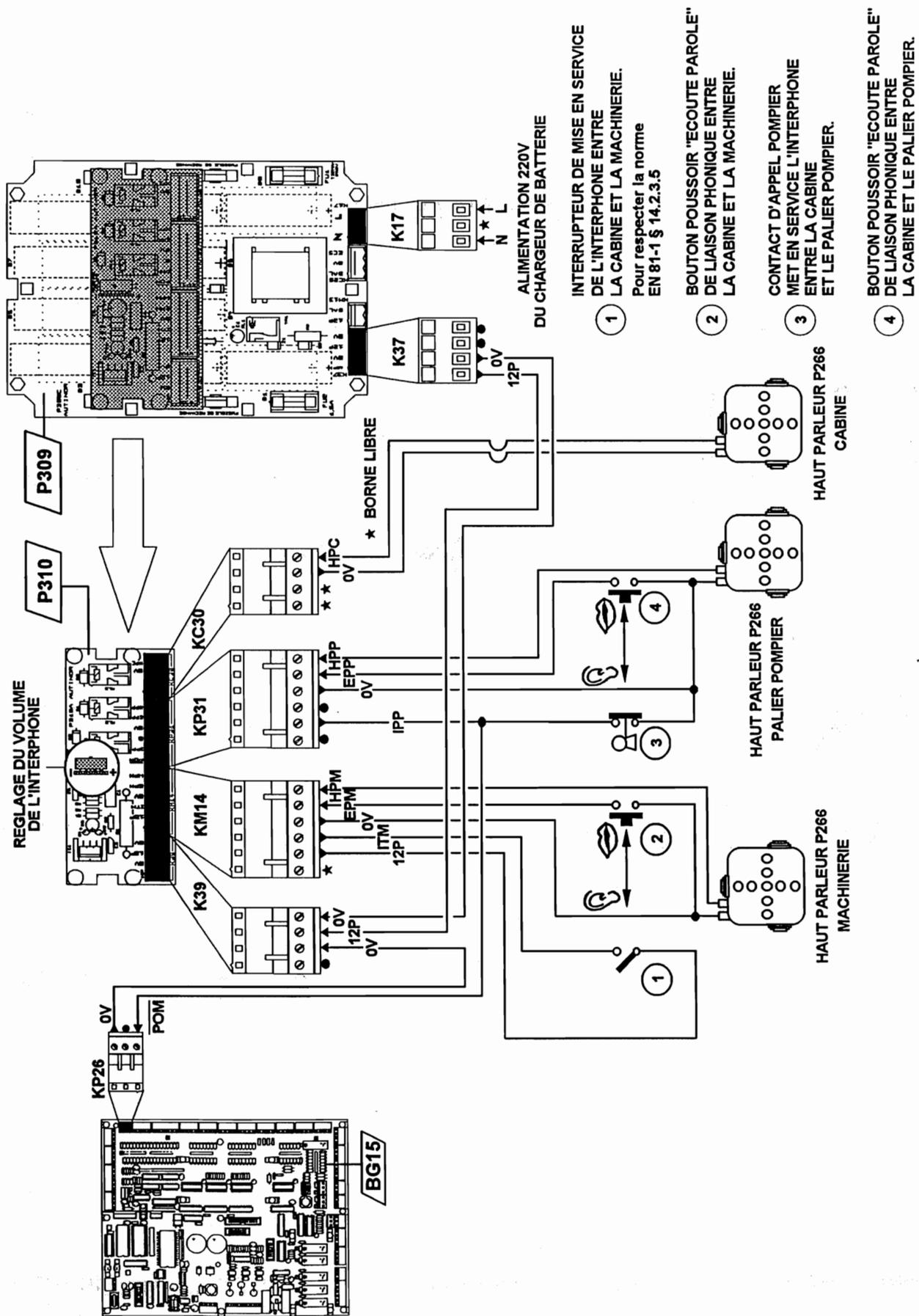


Figure 43  
Raccordement de l'interphonie

[Faint, illegible text at the top of the page]

[Faint, illegible text in the upper middle section]

[Faint, illegible text in the middle section]

[Faint, illegible text in the lower middle section]

[Faint, illegible text in the lower section]

[Faint, illegible text in the bottom section]

[Faint, illegible text at the very bottom of the page]

# Chapitre II.5)

## INSTALLATION

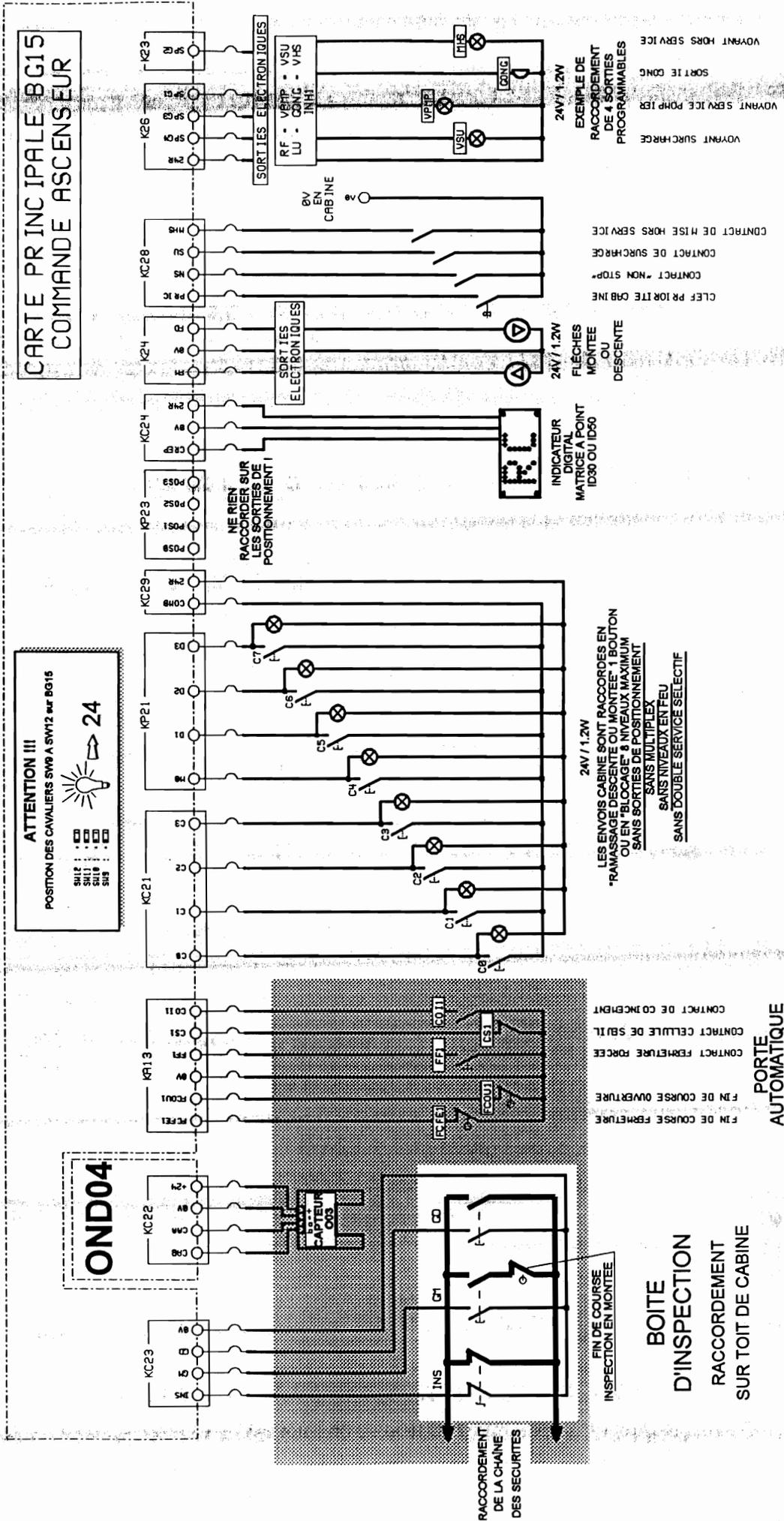
### &

## RACCORDEMENTS

### EN CABINE

II.5.1) Schémas blocs des raccordements cabine .....	110
II.5.2) Boutons d'envoi pour manoeuvre à blocage et collective 1 bouton de 2 à 8 niveaux ..	112
II.5.3) Boutons d'envoi pour manoeuvre 1 ou 2 boutons de 2 à 16 niveaux.....	114
II.5.4) Boutons d'envoi pour double service sélectif .....	116
II.5.5) Le dispositif de comptage à bande (O03) .....	118
II.5.6) Bouton d'alarme .....	120
II.5.7) Pontage des sécurités de portes (N62) .....	121
II.5.8) Bouton d'arrêt .....	122
II.5.9) Gong en cabine .....	123
II.5.10) Came mobile de déverrouillage à tension continue .....	126
II.5.11) Raccordement de l'opérateur de porte N°1 à moteur triphasé .....	127
II.5.12) Raccordement de l'opérateur de porte N°2 à moteur triphasé .....	128
II.5.13) Opérateur de porte automatique de cabine commandé par la came .....	129
II.5.14) Raccordement de l'onduleur de porte type OP06 .....	130
II.5.15) Raccordement de l'onduleur de porte type OP11 .....	131
II.5.16) Répétiteur de position (ID30) .....	132
II.5.17) Répétiteur de position (ID50-1) .....	133
II.5.18) Répétiteur de position (ID50) .....	134
II.5.19) Répétiteur de position et flèches (IDFL 30/50) .....	135
II.5.20) Feuille de programmation standard .....	136
II.5.21) Répétiteur de position et flèches à messages défilants (IDFL 30/50 MD) .....	137
II.5.22) Feuille de programmation des afficheurs à messages défilants .....	138
II.5.23) Flèches de sens (FL 30/50) .....	139
II.5.24) Flèches de sens avec ampoules (puissance < 1,2 Watt) .....	140
II.5.25) Flèches de sens avec ampoules (puissance > 1,2 Watt) .....	141
II.5.26) Manoeuvre d'inspection .....	142
II.5.27) Inspection en grande vitesse (IGV) .....	144
II.5.28) Pleine charge (NS « Non Stop ») .....	145
II.5.29) Surcharge de la cabine (Sortie programmable) .....	146
II.5.30) Réserve de la cabine (PRIC) .....	148
II.5.31) Voyant pompier (Sortie programmable) .....	149
II.5.32) Lumière automatique temporisée (Sortie programmable) .....	150
II.5.33) Interphonie cabine .....	152

# II.5.1) SCHEMAS BLOCS DES RACCORDEMENTS CABINES EN MANOEUVRE : 2 A 8 NIVEAUX BLOCCAGE OU COLLECTIVE 1 BOUTON



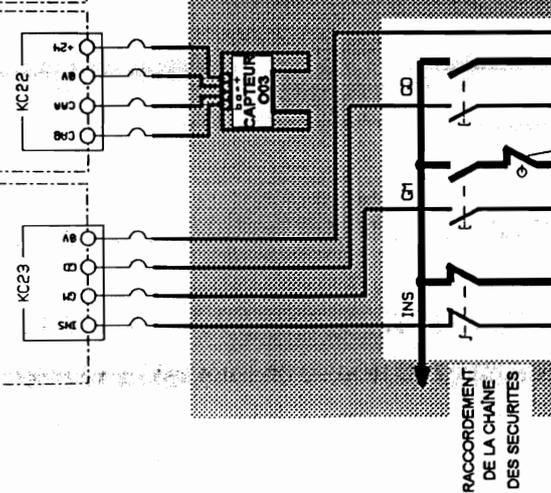
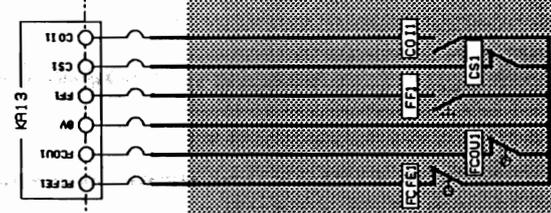
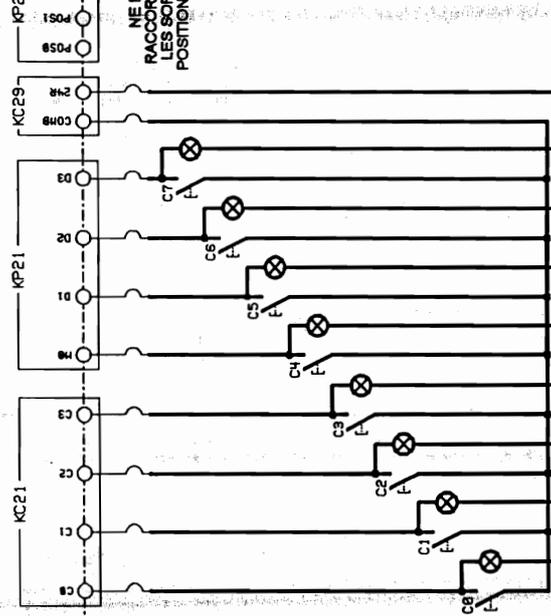
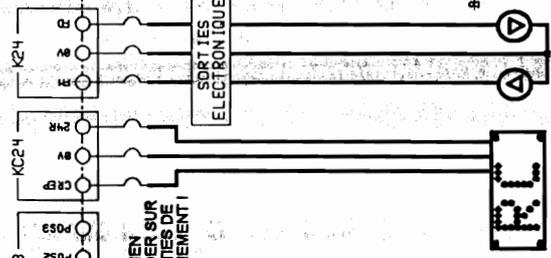
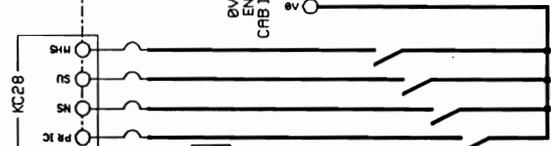
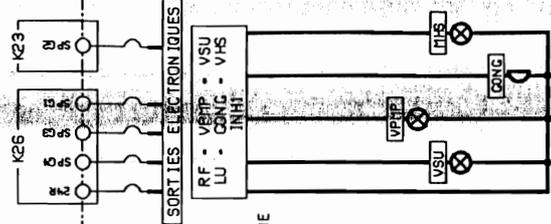
**ATTENTION !!!**  
POSITION DES CAVALIERS SWP A SW12 sur BG15

SW1 :  
SW2 :  
SW3 :  
SW4 :  
SW5 :

24

**OND04**

**CARTE PRINCIPALE BG15  
COMMANDE ASCENSEUR**



VOYANT SURCHARGE  
VOYANT SERVICE POMPIER  
SORTIE D'URGENCE  
VOYANT HORS SERVICE

CLÉ PRIORITÉ CABINE  
CONTACT "NON STOP"  
CONTACT DE SURCHARGE  
CONTACT DE MISE HORS SERVICE

INDICATEUR DIGITAL MATRICE A POINT ID30 OU ID50

FLÈCHES MONTÉE OU DESCENTE

LES ENVOIS CABINE SONT RACCORDES EN "RAMASSAGE DESCENTE OU MONTÉE" 1 BOUTON OU EN "BLOCCAGE" 8 NIVEAUX MAXIMUM SANS SORTIES DE POSITIONNEMENT SANS MULTIPLEX SANS NIVEAUX EN FEU SANS DOUBLE SERVICE SELECTIF

BOITE D'INSPECTION RACCORDEMENT SUR TOIT DE CABINE

FIN DE COURSE INSPECTION EN MONTÉE

FIN DE COURSE FERMETURE  
FIN DE COURSE OUVREURE  
CONTACT FERMETURE FORCEE  
CONTACT CELLULE DE SBJL  
CONTACT DE COINCIDENT

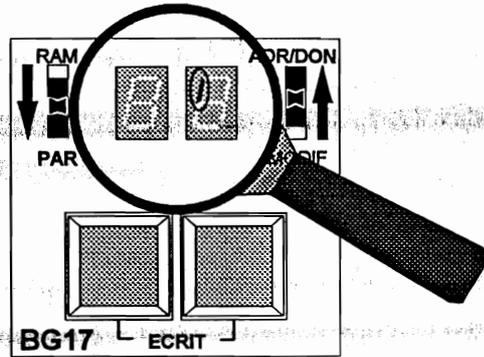
PORTE AUTOMATIQUE



**II.5.2) BOUTONS D'ENVOI POUR MANOEUVRE À BLOCAGE OU COLLECTIVE 1 BOUTON DE 2 À 8 NIVEAUX (1/2)**

**⚠ : Sans positionnement 1 fil par niveau - sans multiplex - sans niveaux sinistrés**

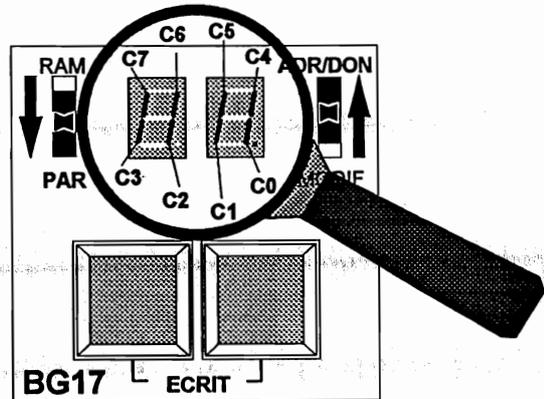
Base 8N  
**BASE 8 Niveaux**  
 Adr. 5C  
 Bât. 5



**Pour les masques :**

Allumer les bâtonnets correspondant aux boutons à activer.

MSQCAB  
**MaSQue des envois**  
 « **CABine** »  
 Adr. 10  
 Bât. 0 à 7



# BOUTONS D'ENVOI POUR MANOEUVRE (2/2) BLOCAGE & COLLECTIVE À 1 BOUTON DE 2 À 8 NIVEAUX

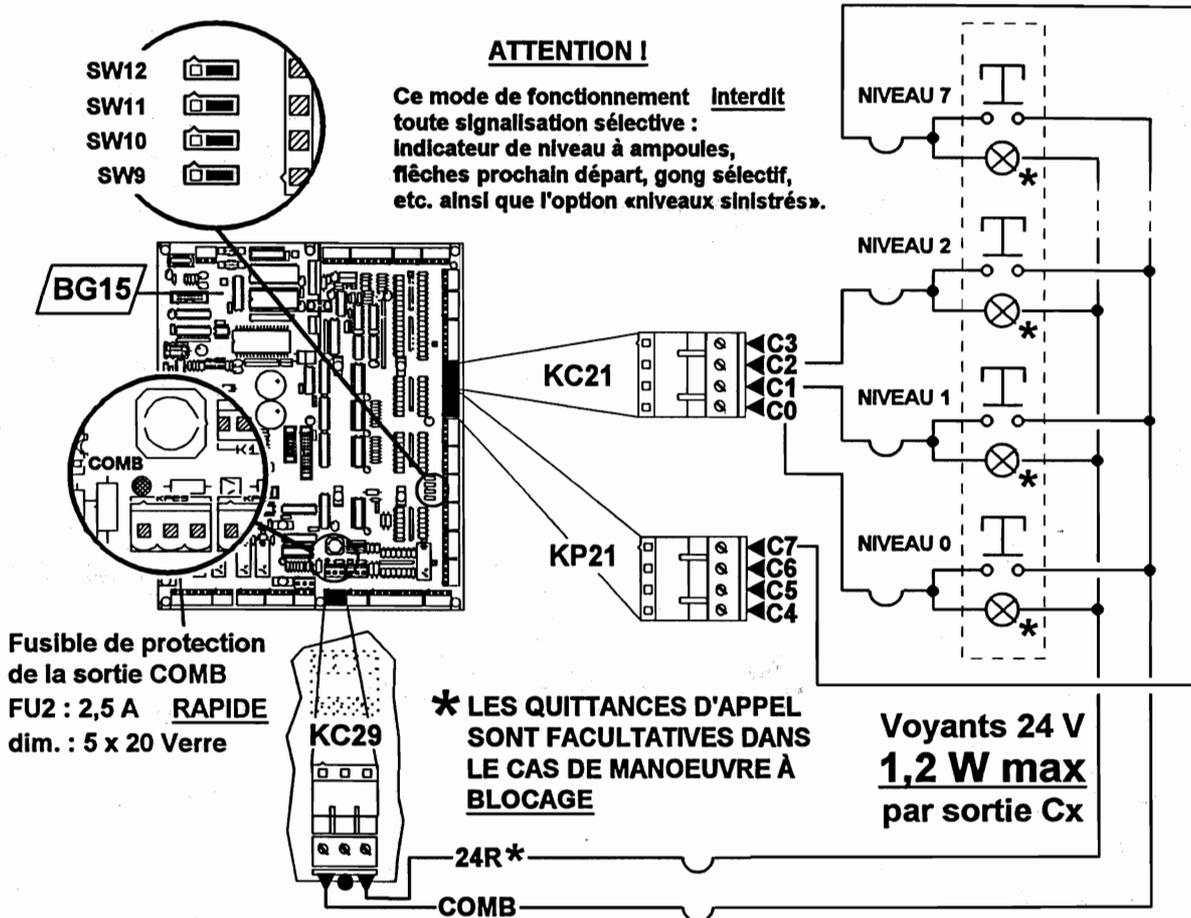


Figure 1 Connexion des boutons d'envoi « cabine »

Cx - ENVCAB  
**ENVois « Cabine »**  
Adr. 00  
Bât. 0 à 7

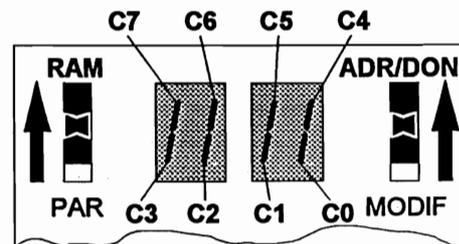
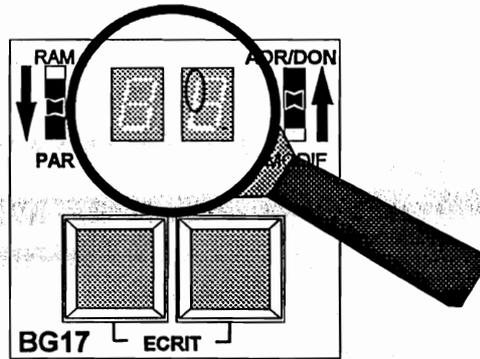


Figure 2 Visualisation de l'état des boutons d'envoi « cabine »

**II.5.3) BOUTONS D'ENVOI POUR MANOEUVRE (1/2)  
COLLECTIVE À 1 OU 2 BOUTON(S) DE 2 À 16 NIVEAUX**

Base 8N  
**BASE 8 Niveaux**

Adr. 5C  
Bât. 5

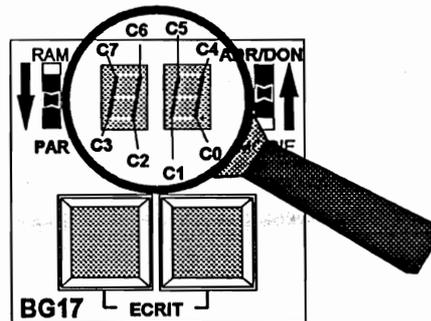


**Pour les masques :**

Allumer les bâtonnets correspondant aux boutons à activer.

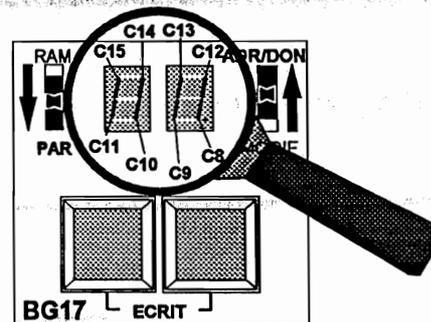
MSQCAB  
**MaSQue des  
envois « CABine »**

Adr. 10  
Bât. 0 à 7



MSQCAB  
**MaSQue des  
envois « CABine »**

Adr. 11  
Bât. 0 à 7



# BOUTONS D'ENVOI POUR MANOEUVRE COLLECTIVE A 1 OU 2 BOUTON(S) DE 2 A 16 NIVEAUX (2/2)

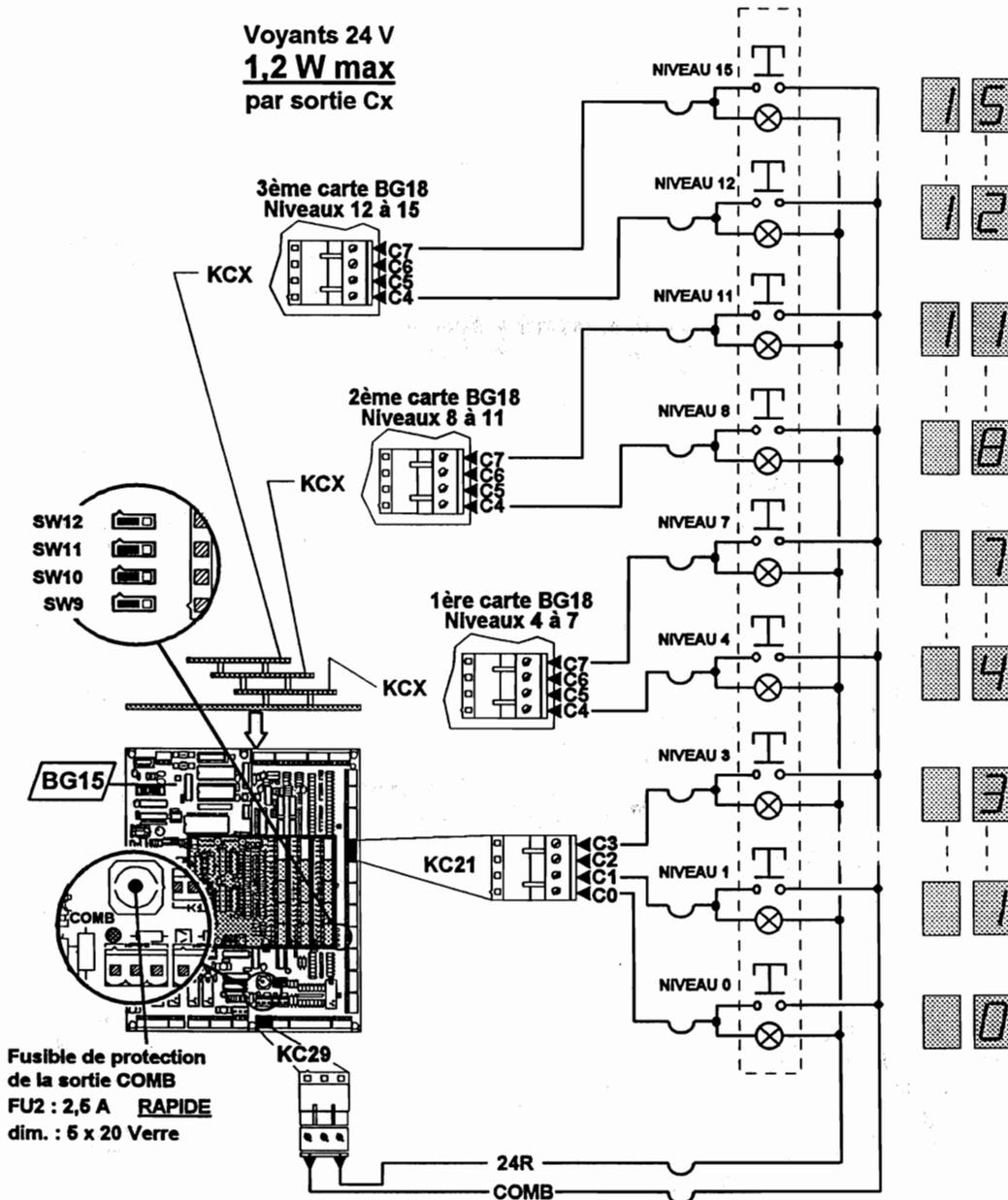
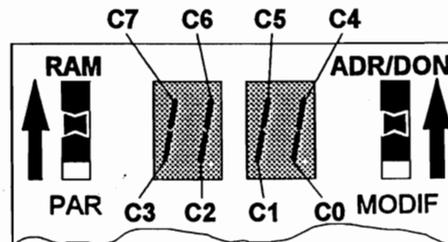


Figure 3 Connexion des boutons d'envoi « cabine »

Cx - ENVCAB  
**ENVois « CABine »**  
Adr. 00  
Bât. 0 à 7



Cx - ENVCAB  
**ENVois « CABine »**  
Adr. 01  
Bât. 0 à 7

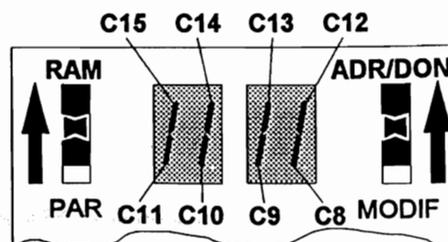


Figure 4 Visualisation de l'état des boutons d'envoi « cabine »

## II.5.4) BOUTONS D'ENVOI POUR DOUBLE SERVICE SELECTIF (1/2)

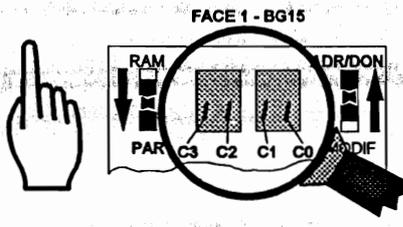
FACE DE SERVICE N°1

FACE DE SERVICE N°2

### Pour les masques :

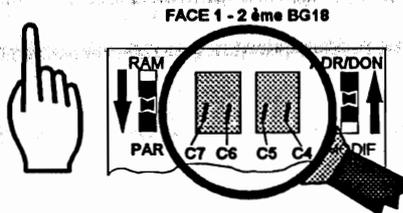
Allumer les bâtonnets correspondant aux boutons à activer.

**MSQCAB**  
**MaSQue**  
**des envois**  
**« CABine »**  
Adr. 10  
Bât. 0 à 3

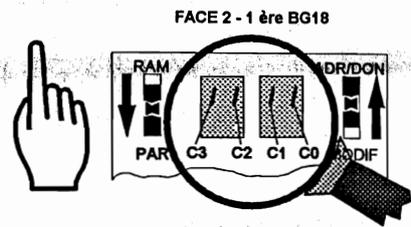


&

Adr. 11  
Bât. 0 à 3

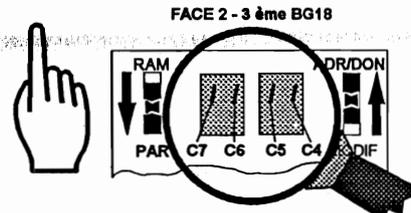


**MSQCAB**  
**MaSQue**  
**des envois**  
**« CABine »**  
Adr. 10  
Bât. 4 à 7

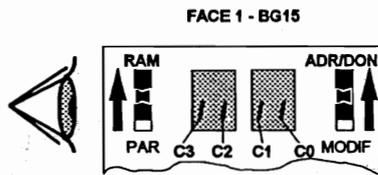


&

Adr. 11  
Bât. 4 à 7

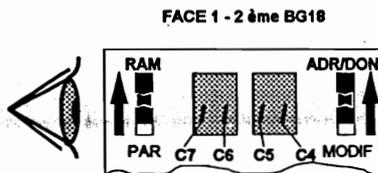


**Cx - ENVCAB**  
**ENVois**  
**« CABine »**  
Adr. 00  
Bât. 0 à 3

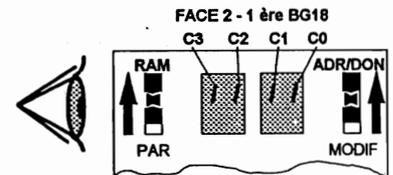


&

Adr. 01  
Bât. 0 à 3

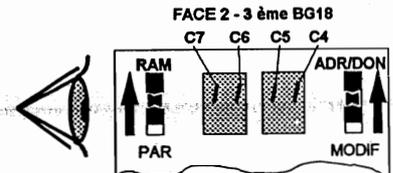


**Cx - ENVCAB**  
**ENVois**  
**« CABine »**  
Adr. 00  
Bât. 4 à 7



&

Adr. 01  
Bât. 4 à 7



**Figure 5 Visualisation des signaux d'envoi « cabine »**

# BOUTONS D'ENVOI POUR DOUBLE SERVICE SÉLECTIF (2/2)

## DServS Double SERVICE Sélectifs ?

Adr. 02  
Bât. 2

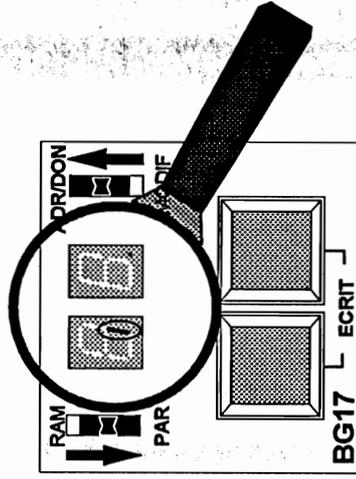
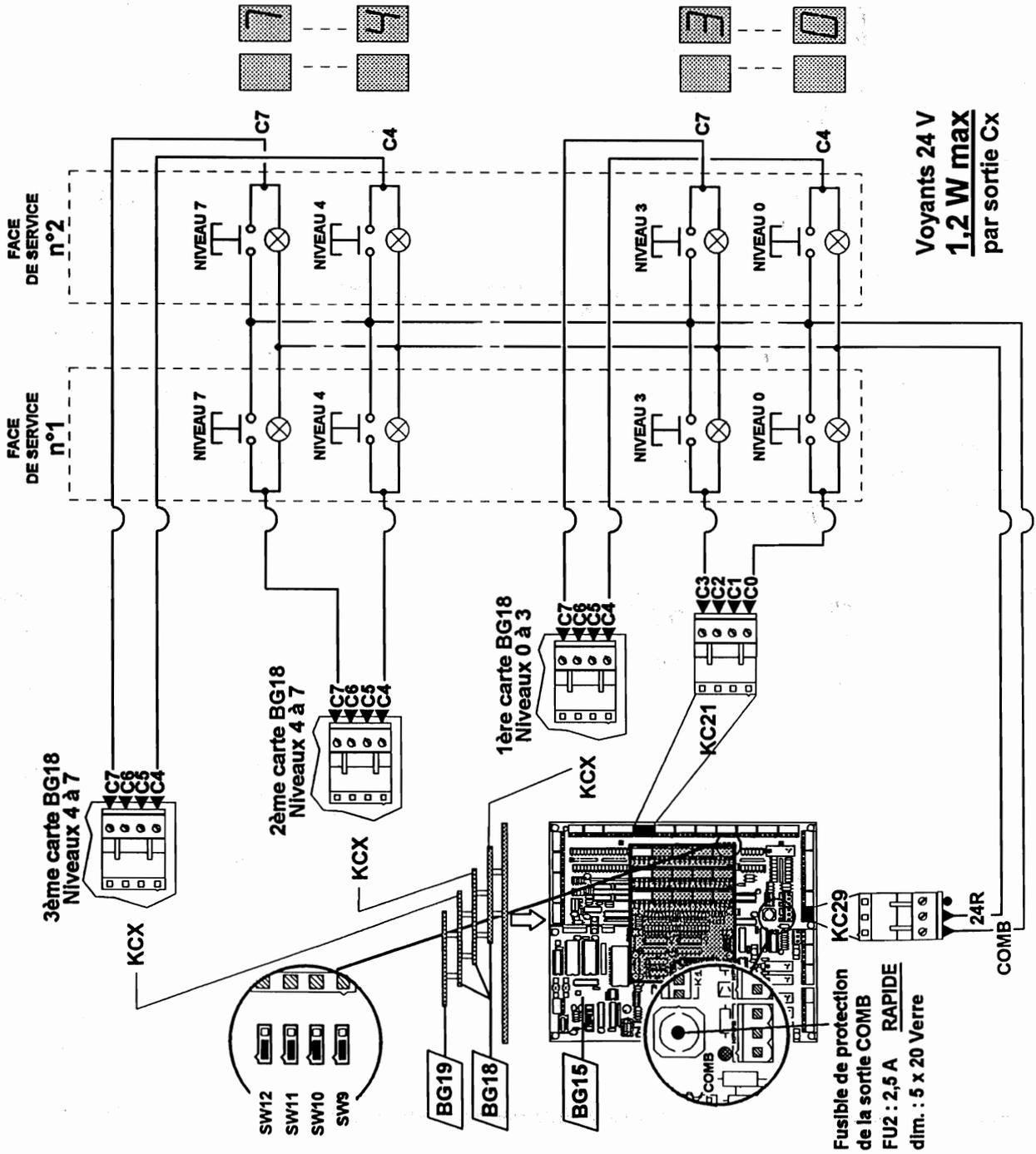


Figure 6  
Connexion des boutons d'envoi  
pour double service sélectif



Voyants 24 V  
**1,2 W max**  
par sortie Cx

Voir aussi page 86 Chapitre II.4.8)  
« Raccordements paliers

**II.5.5) DISPOSITIF DE COMPTAGE A BANDE (1/2)**

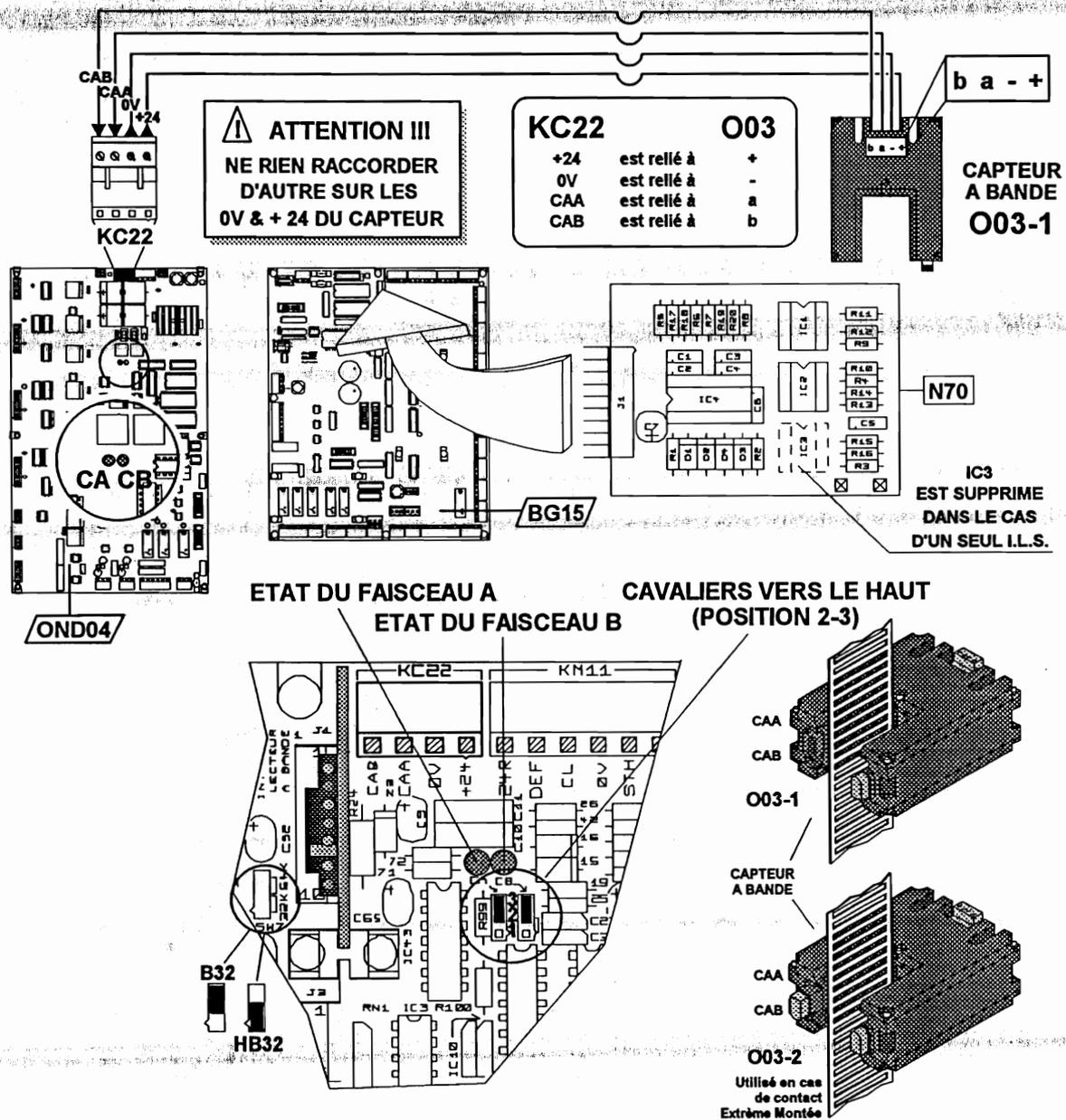


Figure 7 Connexion du capteur O03-1 (ou O03-2) (comptage à bande)

**MINIBLOC**  
CA & CB  
Faisceau supérieur A  
Faisceau inférieur B  
Adr. FF  
Bât. 7 & 6

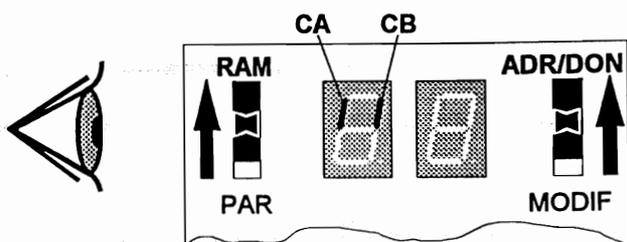


Figure 8 Visualisation de l'état des faisceaux CA & CB du capteur O03-1 (ou O03-2)

**DISPOSITIF DE COMPTAGE A BANDE (CAPTEUR O03) 2/2**

CAA, CAB, EXD (& EXM (003-2))

Faisceau supérieur A

Faisceau inférieur B

Extrême Descente

(& Extrême Montée)

Adr. 11

Bât. 0, 1, 3 (& 2 (EXM))

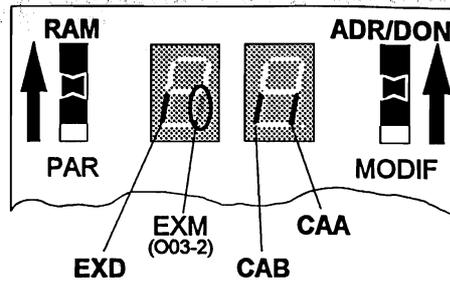


Figure 9 Visualisation de l'état des faisceaux du capteur O03-1 (ou O03-2) et des interrupteurs magnétiques

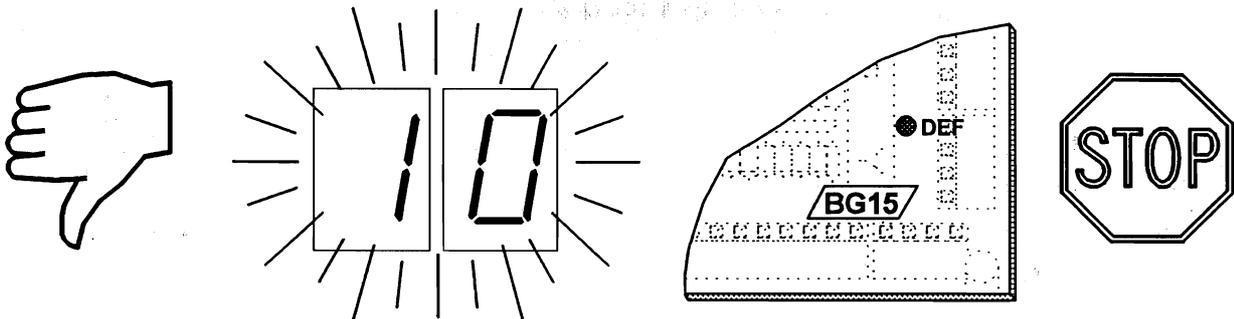


Figure 10 Conséquences d'un déplacement de la cabine inverse au sens commandé

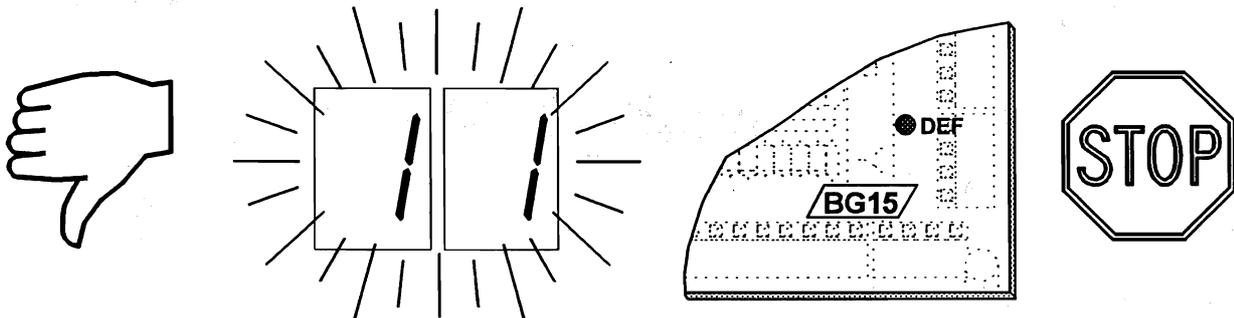


Figure 11 Conséquences d'un changement d'état simultané des signaux CA & CB

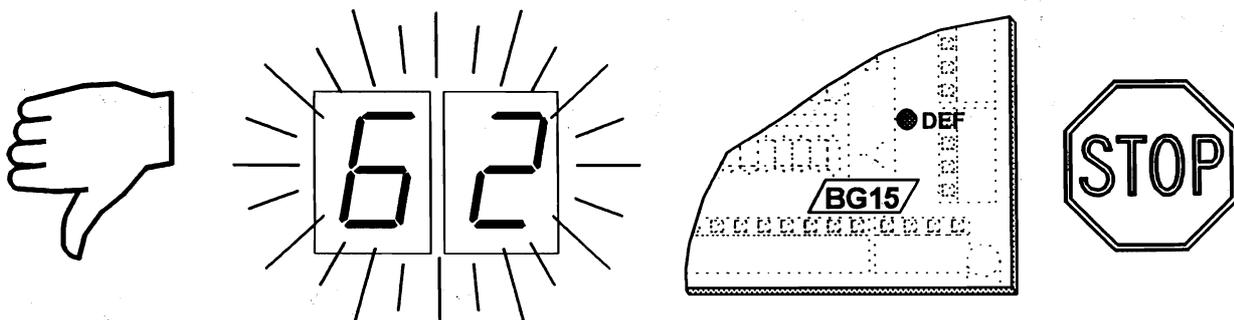


Figure 12 Conséquence d'un défaut du capteur O03

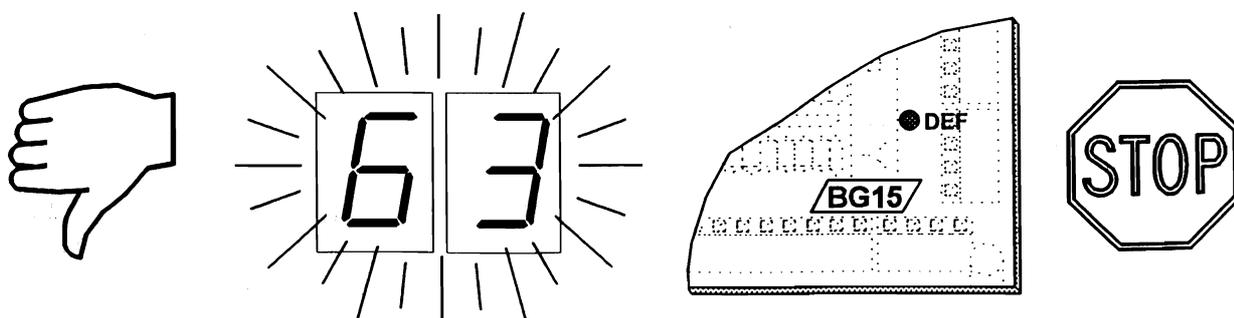


Figure 13 Conséquence d'une coupure d'alimentation du capteur O03

**II.5.6) BOUTON D'ALARME EN CABINE**

**CARTE  
CHARGEUR  
DE BATTERIES  
12V - 0,5 / 1,2 Ah**

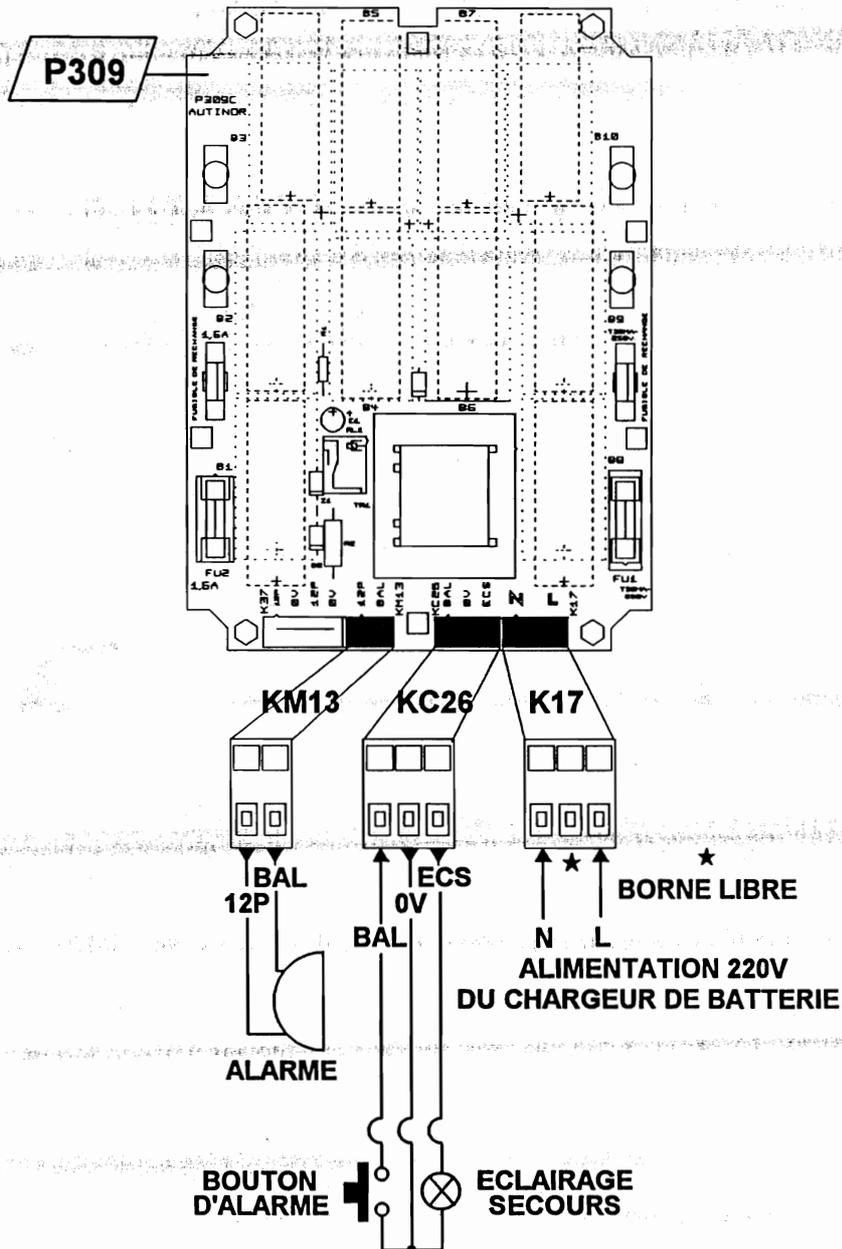
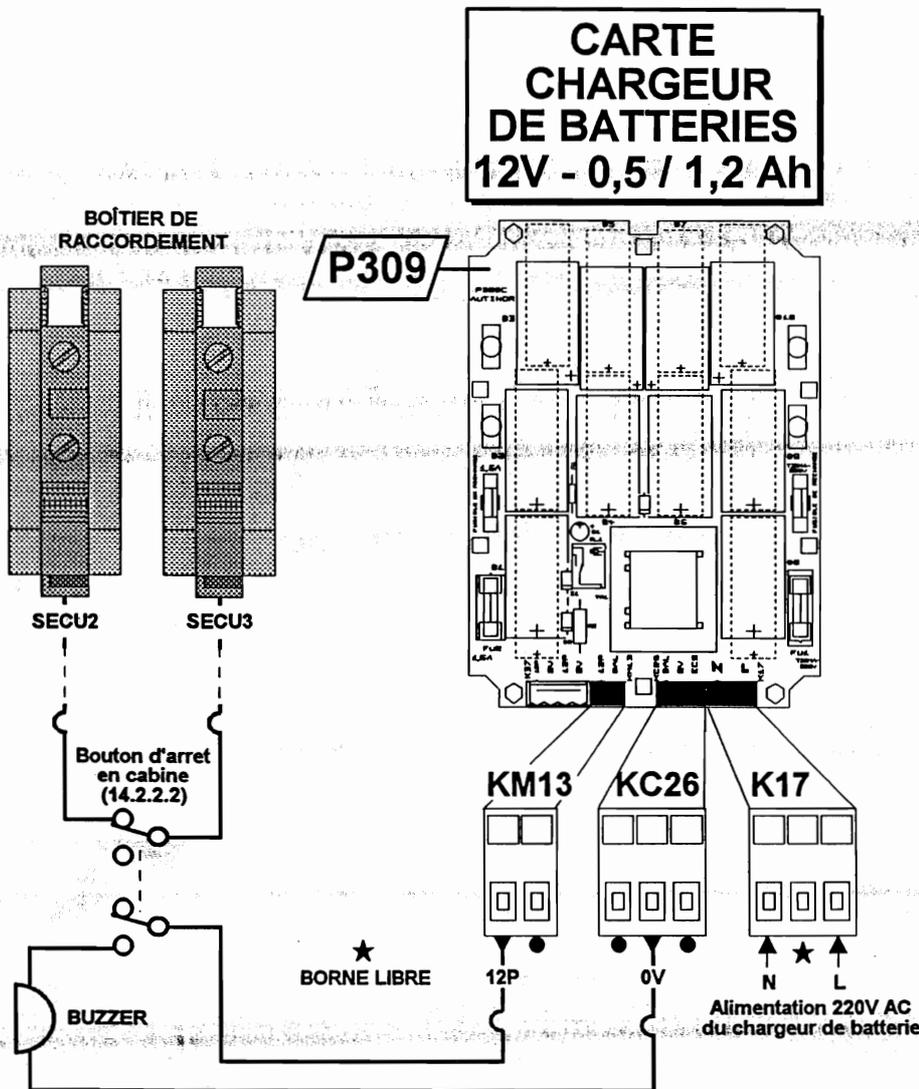


Figure 14 Raccordement du bouton d'alarme



**II.5.8) BOUTON D'ARRET EN CABINE**



**Figure 16 Raccordement du bouton d'arrêt en cabine**



## II.5.9) GONG EN CABINE 1/2

GONG  
GONG sur  
SPGx  
Adr. 79  
Bât. 0 à 3

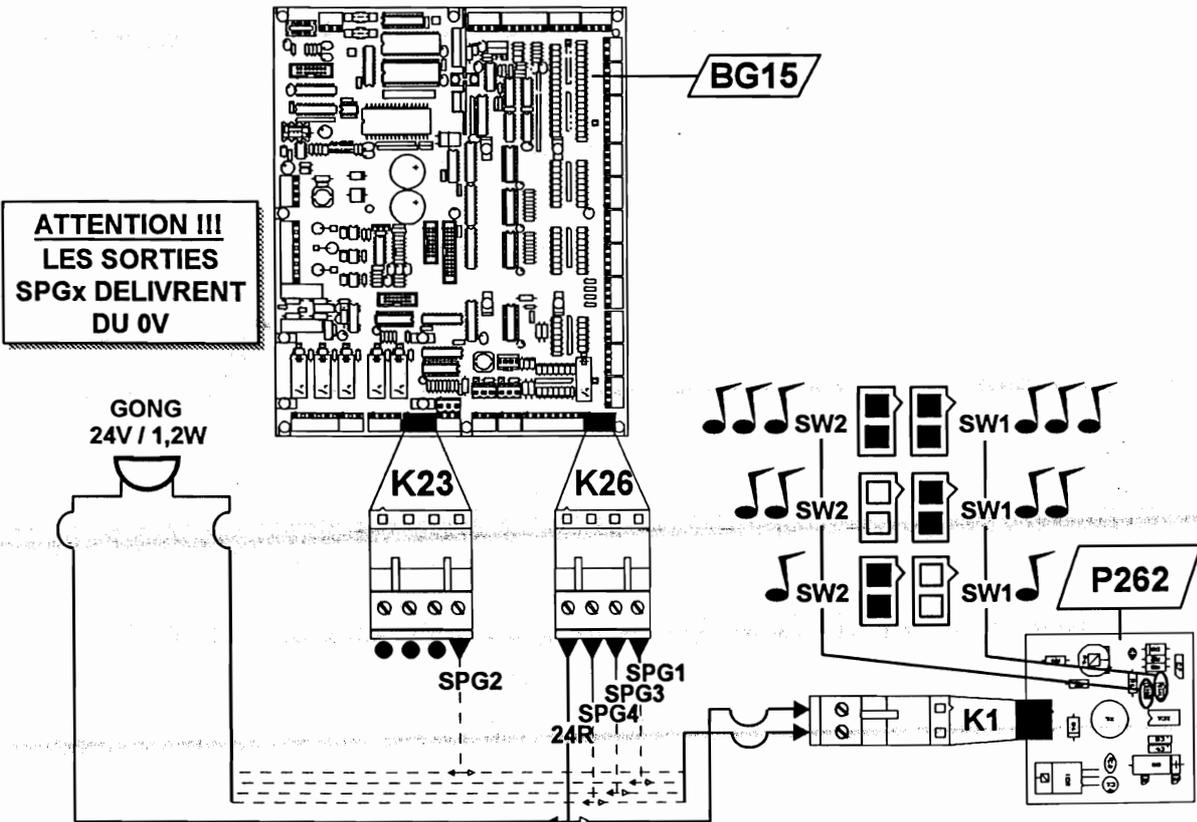
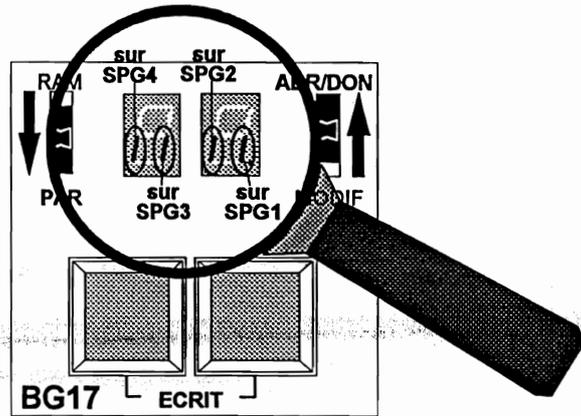


Figure 17 Signalisation par « gong non sélectif » (en cabine)

GONG EN CABINE (2/2)

GONG  
GONG  
Adr. 15  
Bât. 6

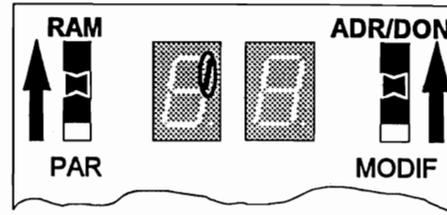


Figure 18 Visualisation de l'état du gong

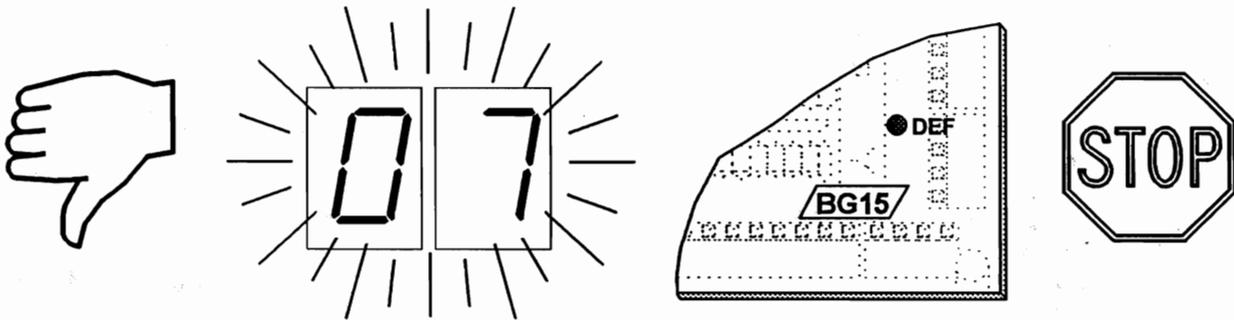


Figure 19 Conséquences d'une erreur de paramétrage des sorties SPG1, SPG2, SPG3 et SPG4 (plusieurs fonctions à la même sortie physique)

## II.5.10) CAME MOBILE DE DÉVERROUILLAGE A TENSION CONTINUE

TFR8  
**Temporisation  
 de Filtrage des  
 Rebonds sur le**  
 « 8 »  
 Adr. 45

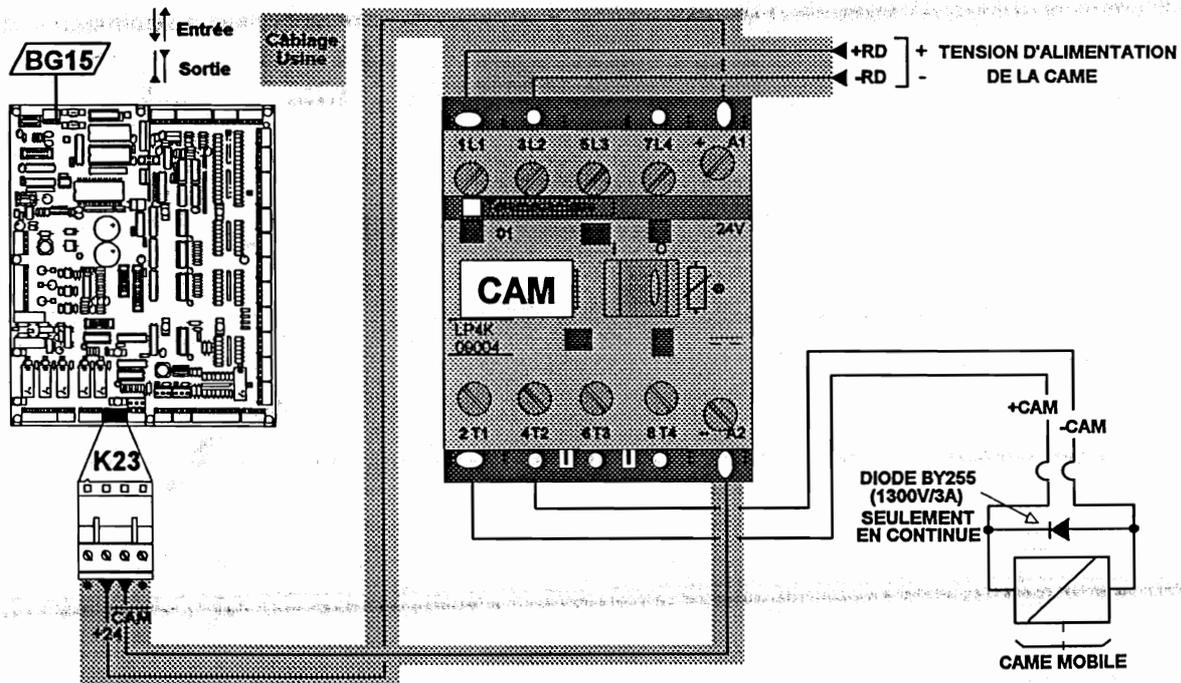
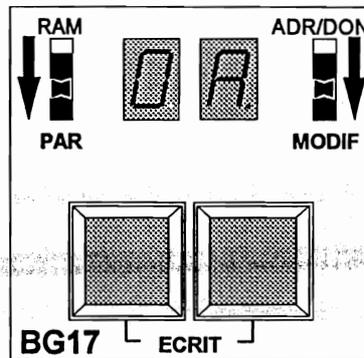


Figure 20 Connexion de la « Came mobile de déverrouillage »

CAM  
**CAMe**  
 Adr. 13  
 Bât. 3

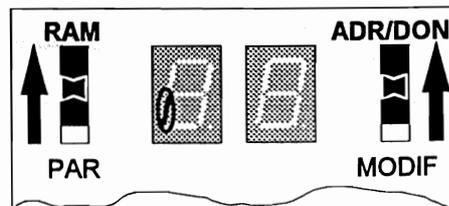


Figure 21 Visualisation de l'état de la sortie « Came »

## II.5.11) RACCORDEMENT DE L'OPÉRATEUR DE PORTE N°1 À MOTEUR TRIPASÉ ~

CARPO1  
**Gestion des caractéristiques mécaniques de la porte 1**

Adr. 40  
 Bât. 0 à 7

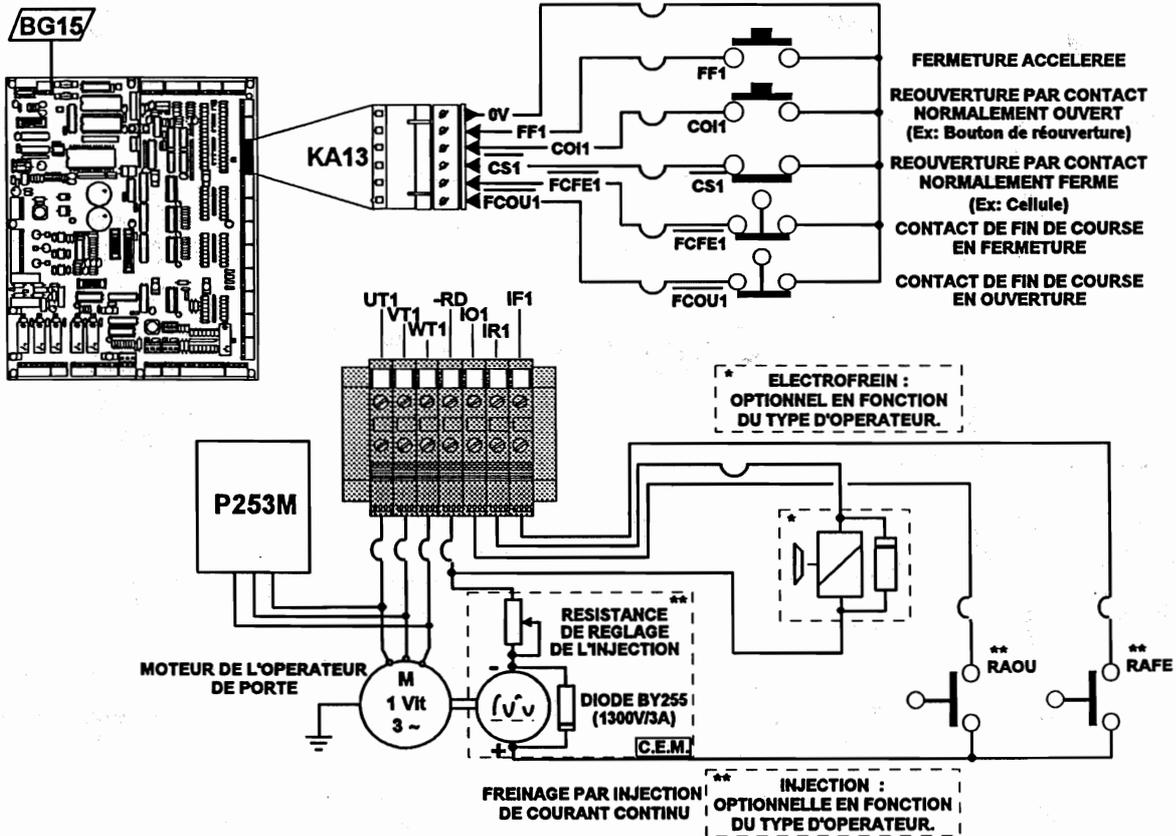
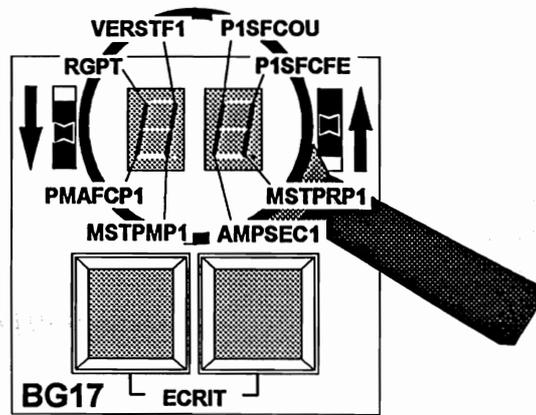
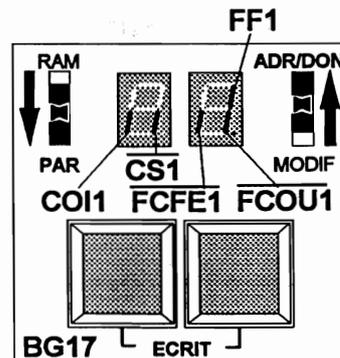


Figure 22 Raccordement de l'opérateur de porte

PAUTO  
 FCOU1, FCFE1, CS1,  
 COI1, FF1  
**Porte AUTOMatique n°1**

Adr. 0F  
 Bat 0 à 4



## II.5.12) RACCORDEMENT DE L'OPÉRATEUR DE PORTE N°2 À MOTEUR TRIPASÉ ~

**CARPO2**  
**Gestion des caractéristiques mécaniques de la porte 2**

Adr. 60  
 Bât. 0 à 6

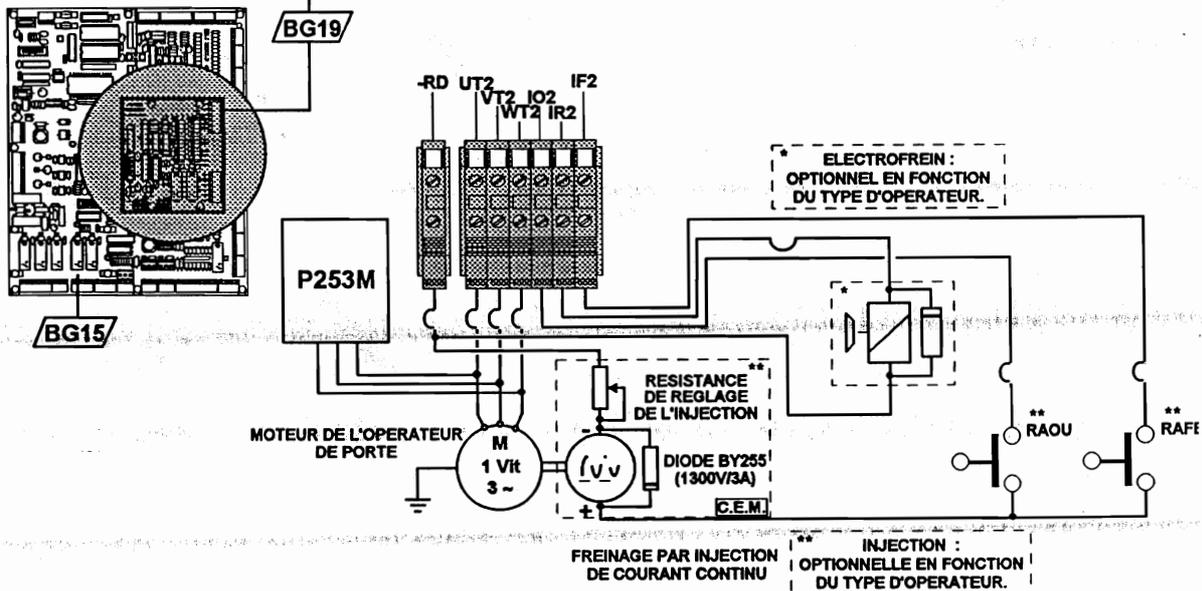
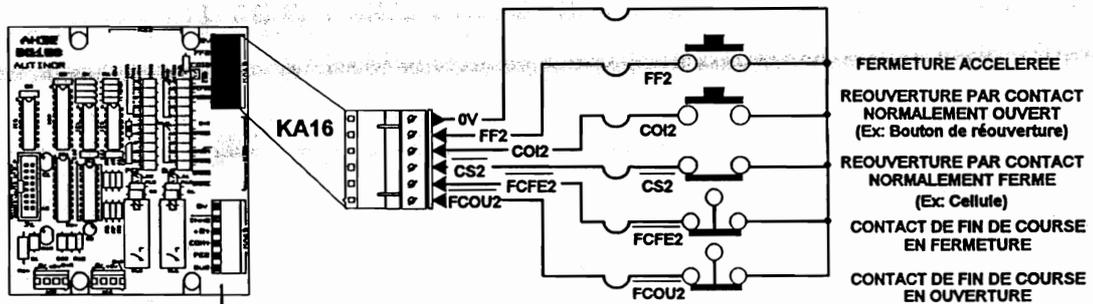
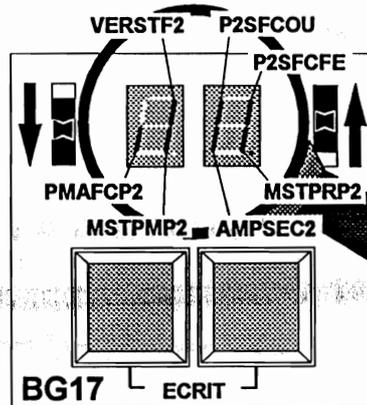
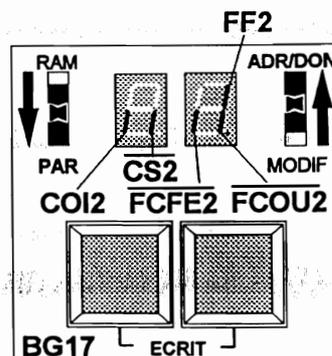


Figure 23 Raccordement de l'opérateur de porte

**PAUTO**  
 FCOU2, FCFE2, CS2,  
 COI2, FF2

**Porte AUTOMatique n°2**

Adr. 10  
 Bat 0 à 4



## II.5.13) OPÉRATEUR DE PORTE AUTOMATIQUE DE CABINE « COMMANDÉ PAR LA CAME »

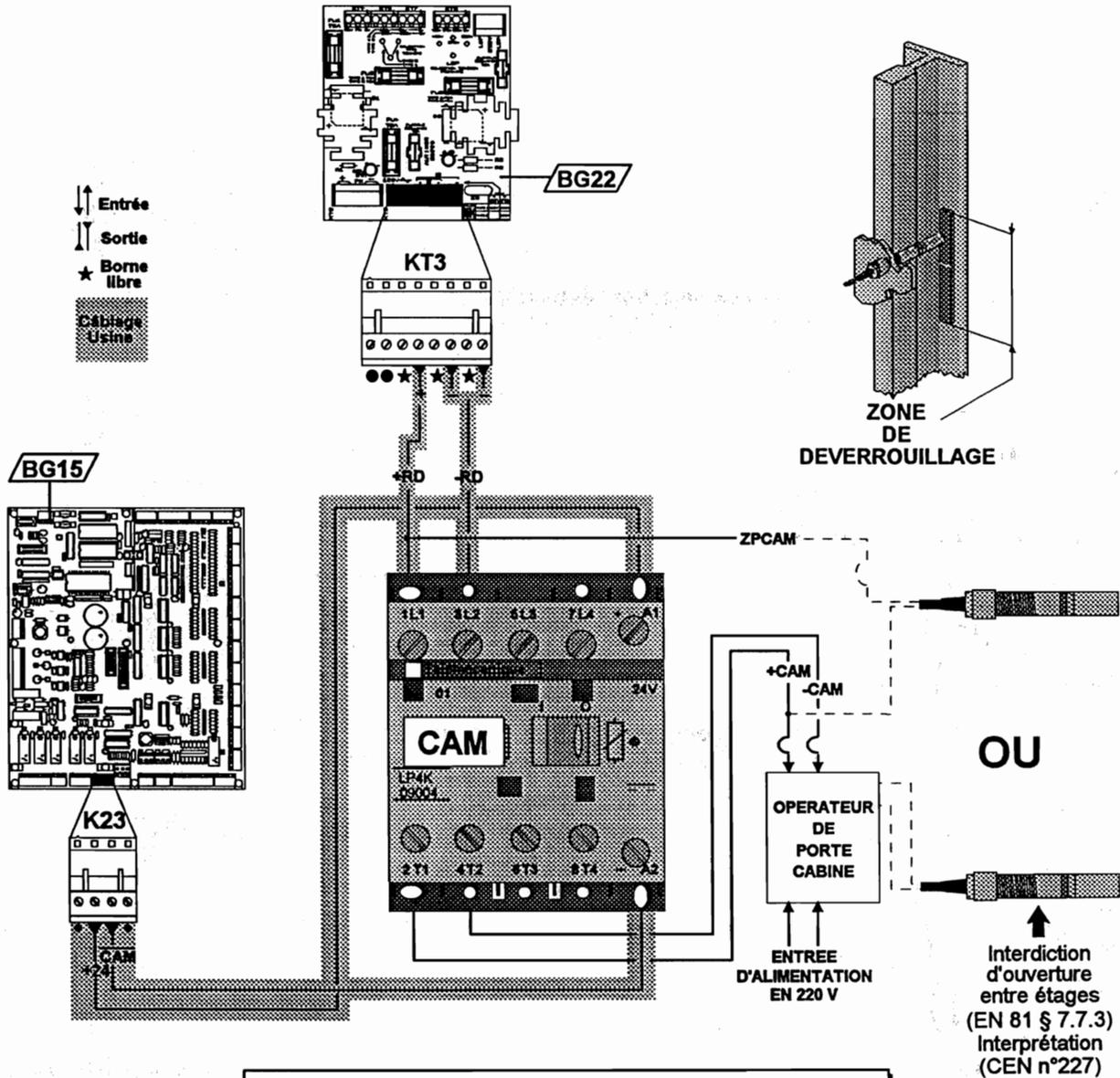


Figure 24 Connexion de l'opérateur de porte automatique de cabine commandé par la came

CAM  
**CAMe**  
Adr. 13  
Bât. 3

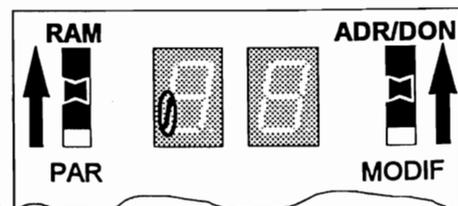


Figure 25 Visualisation de l'état de la sortie « Came »

II.5.14) ONDULEUR DE PORTE (OP06)

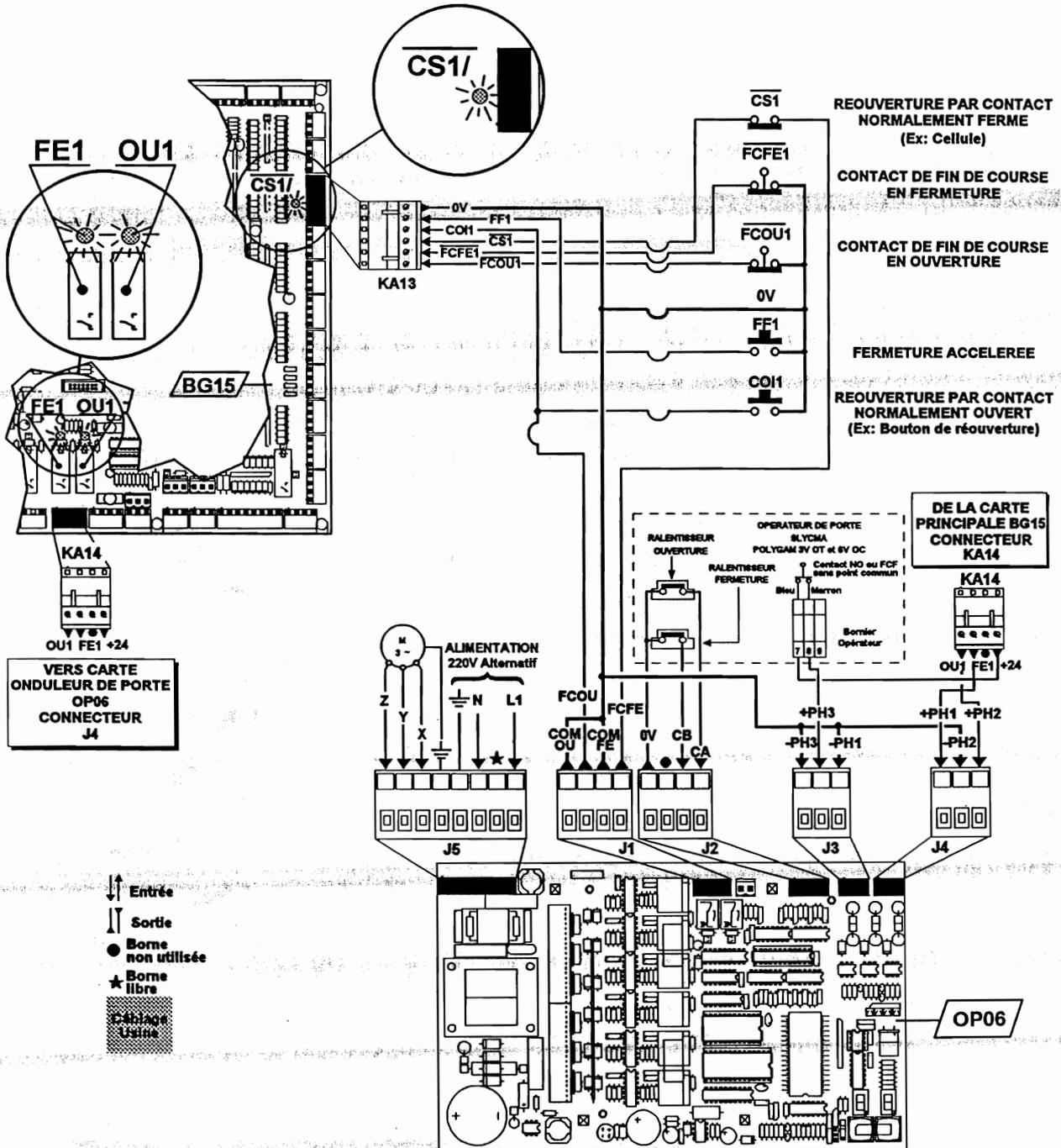


Figure 26 Raccordement de l'onduleur de porte OP06

II.5.15) ONDULEUR DE PORTE (OP11)

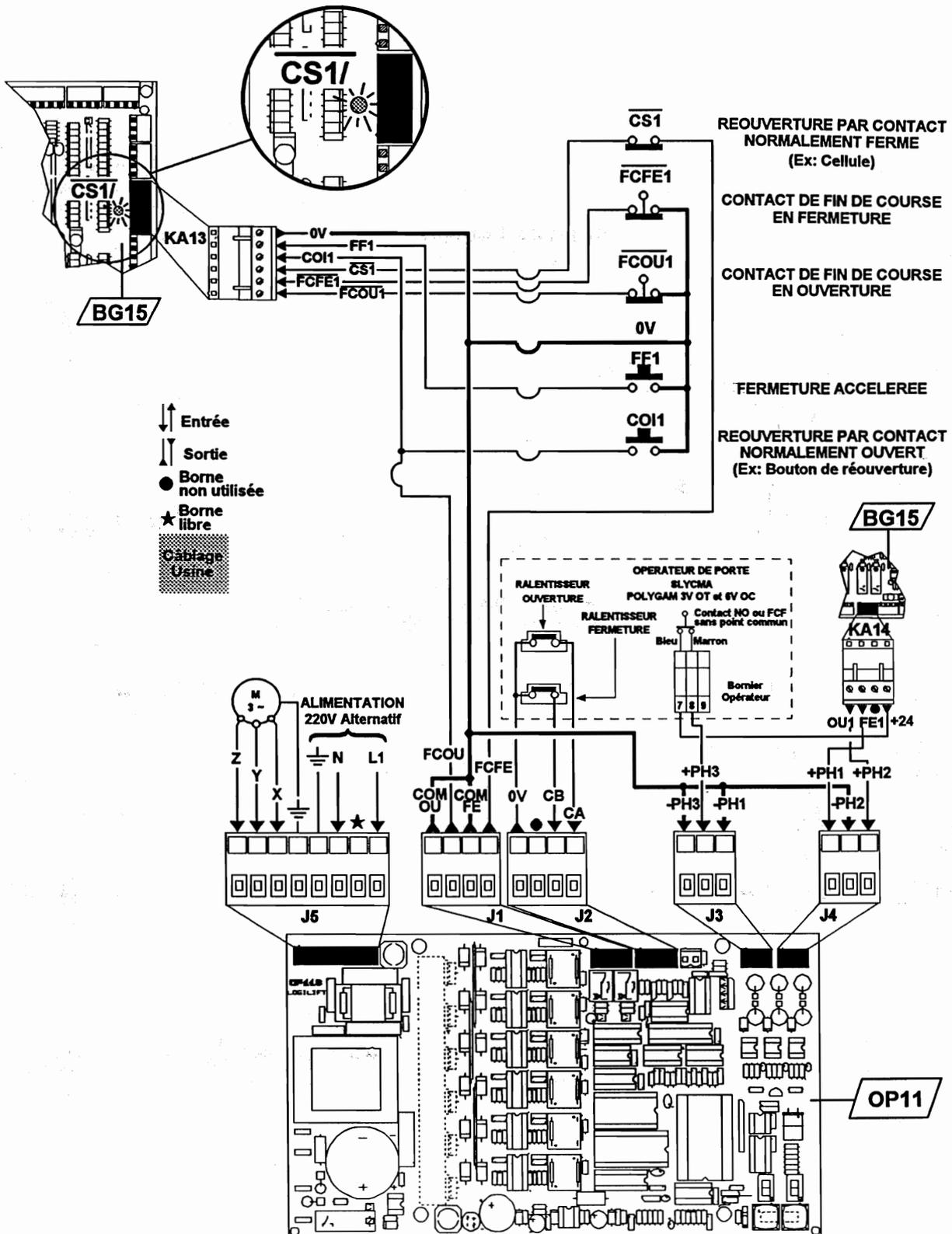


Figure 27 Raccordement de l'onduleur de porte OP11

## II.5.16) RÉPÉTITEUR DE POSITION EN CABINE MODÈLE ID30

REPTxx  
**REPétiteur au  
niveau xx**  
Adr. 28 à 37

A programmer si nécessaire.  
Les codes de signalisation vous  
sont fournis avec les afficheurs.

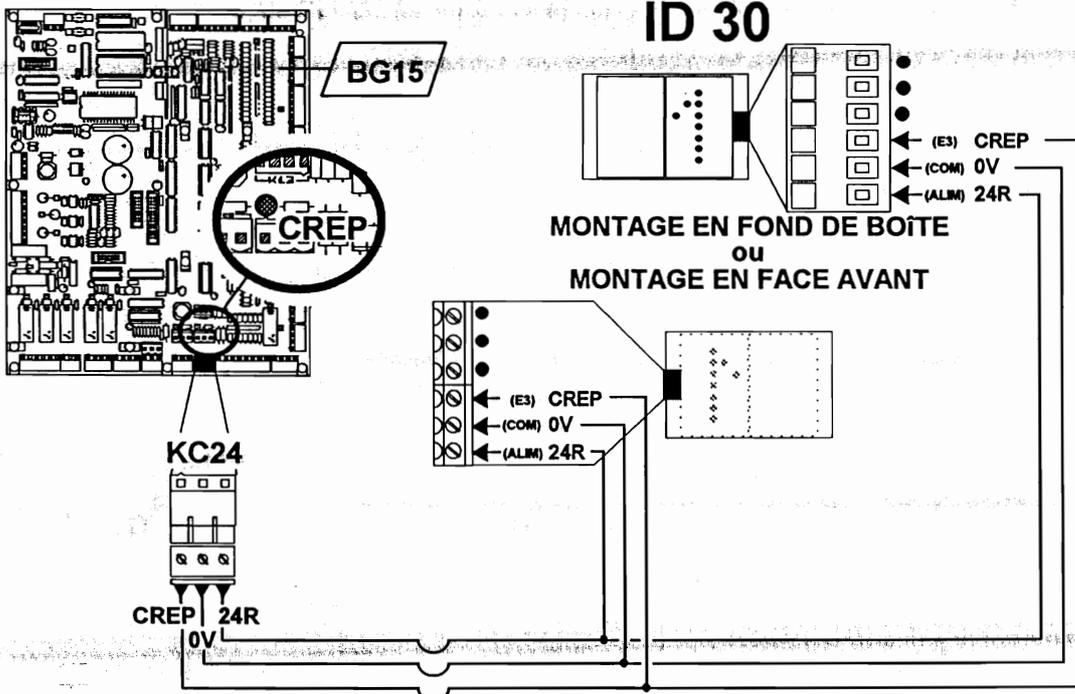
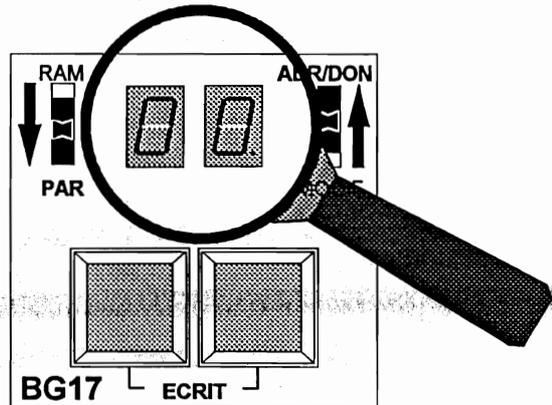
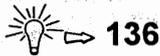
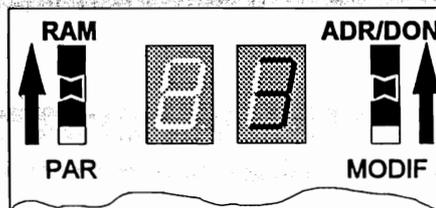


Figure 28 Connexion du répéteur de position en cabine modèle ID 30

POSLOG  
**POSITION  
LOGique de  
l'appareil**  
Adr. 24



Ex: La cabine est au 1er étage, l'afficheur de la cabine  
indiquera 1 alors que la PosLog indiquera 3.

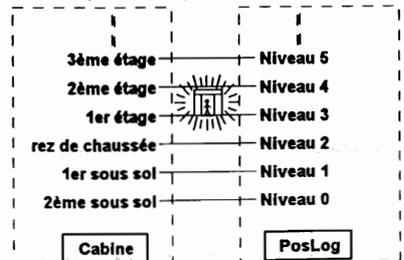


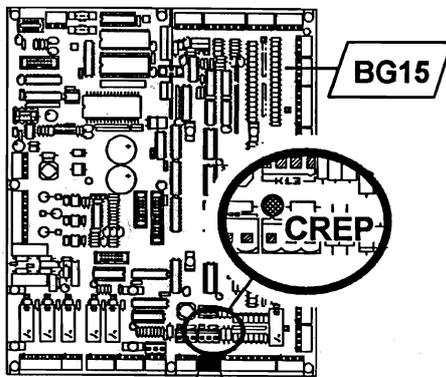
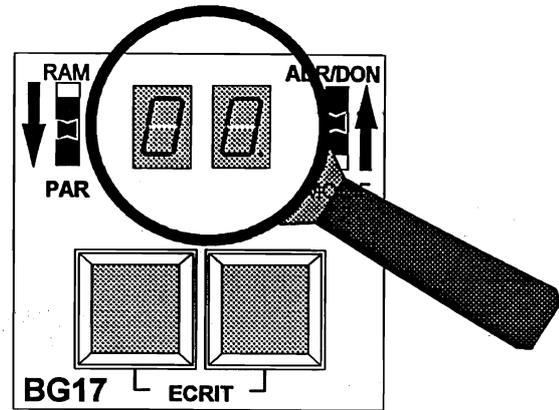
Figure 29 Visualisation de la « Position logique »

## II.5.17) RÉPÉTITEUR DE POSITION EN CABINE MODÈLE ID 50-1

### REPTxx REPéTiteur au niveau xx Adr. 28 à 37

A programmer si nécessaire.  
Les codes de signalisation vous  
sont fournis avec les afficheurs.

 136



### ID 50-1

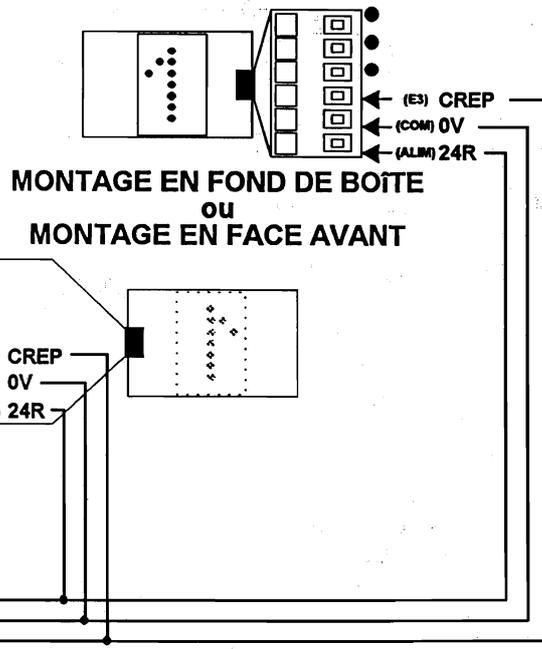
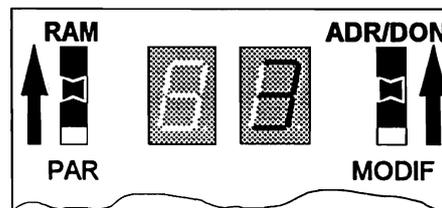


Figure 30 Connexion du répéteur de position en cabine modèle ID 50 1 DIGIT

### POSLOG POSITION LOGique de l'appareil Adr. 24



Ex : La cabine est au 1er étage, l'afficheur de la cabine  
indiquera 1 alors que la PosLog indiquera 3.

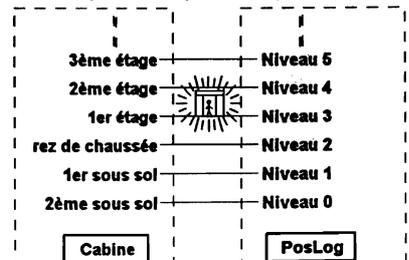
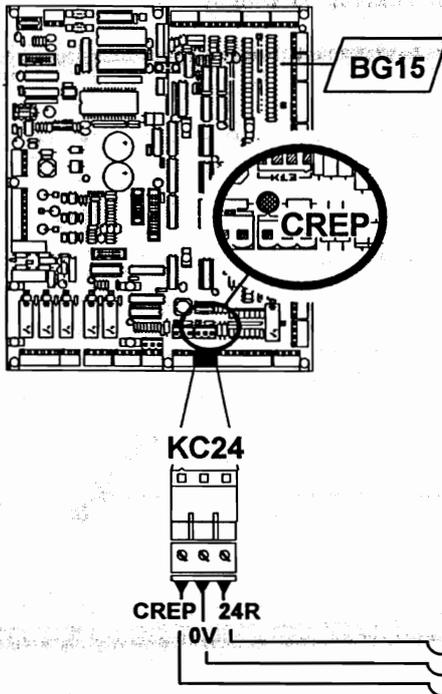
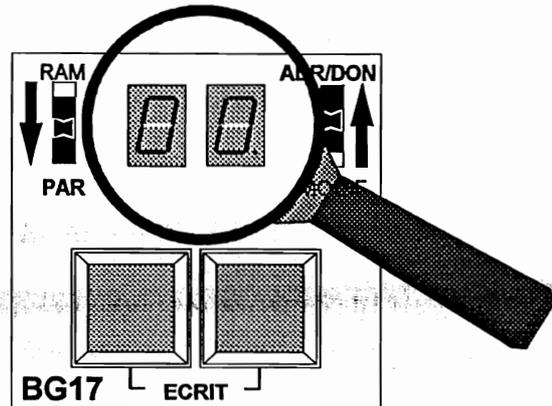
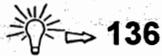


Figure 31 Visualisation de la « Position logique »

## II.5.18) RÉPÉTITEUR DE POSITION EN CABINE MODÈLE ID 50

### REPTxx REPéTiteur au niveau xx Adr. 28 à 37

A programmer si nécessaire.  
Les codes de signalisation vous  
sont fournis avec les afficheurs.



### ID 50

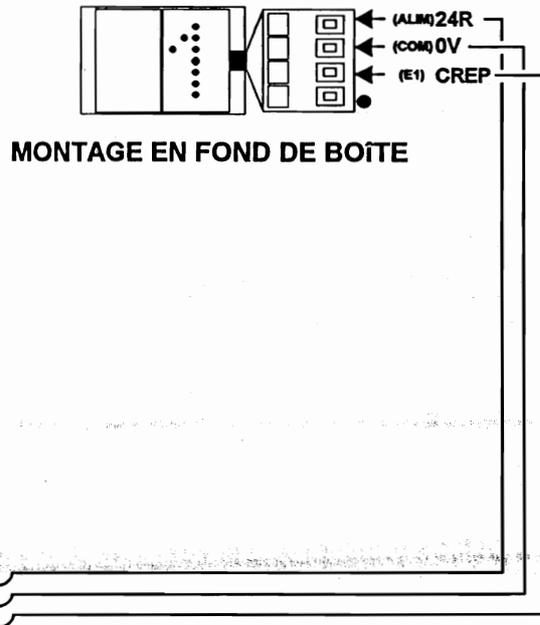
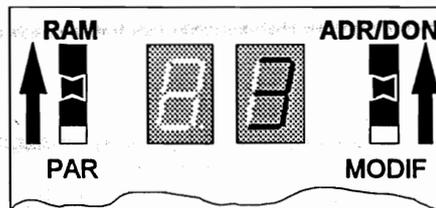


Figure 32 Connexion du répéteur de position en cabine modèle ID 50 2 DIGITS

### POSLOG POSITION LOGIQUE de l'appareil Adr. 24



Ex : La cabine est au 1er étage, l'afficheur de la cabine  
indiquera 1 alors que la PosLog indiquera 3.

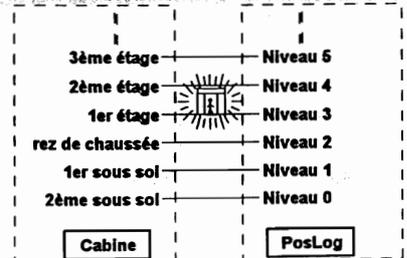


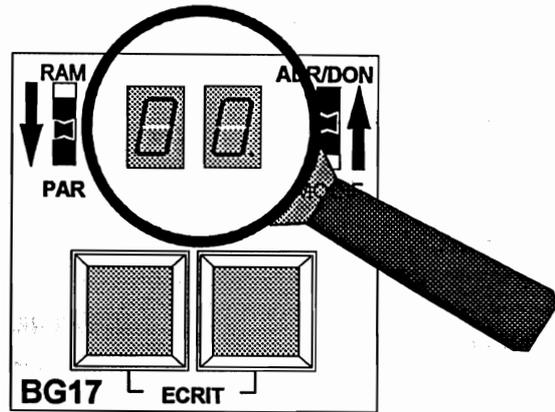
Figure 33 Visualisation de la « Position logique »

## II.5.19) RÉPÉTITEUR DE POSITION ET FLÈCHES EN CABINE MODÈLE IDFL 30/50

### REPTxx REPÉtiteur au niveau xx Adr. 28 à 37

A programmer si nécessaire.  
Les codes de signalisation vous  
sont fournis avec les afficheurs.

 136



### IDFL 30 / 50

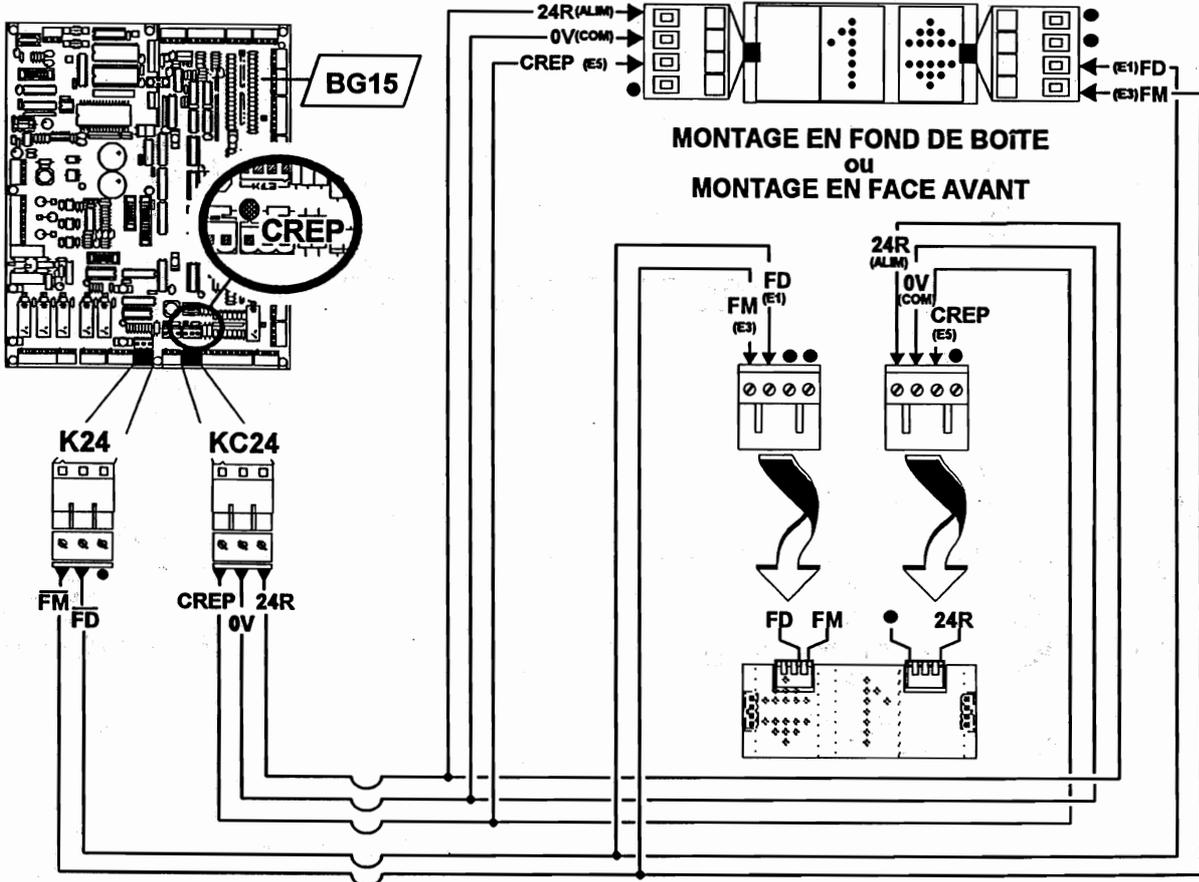
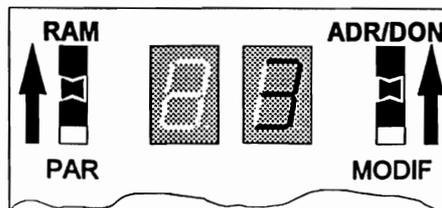


Figure 34 Connexion du répéteur de position en cabine modèle IDFL 30/50

### POSLOG POSITION LOGique de l'appareil Adr. 24



Ex : La cabine est au 1er étage, l'afficheur de la cabine  
indiquera 1 alors que la PosLog indiquera 3.

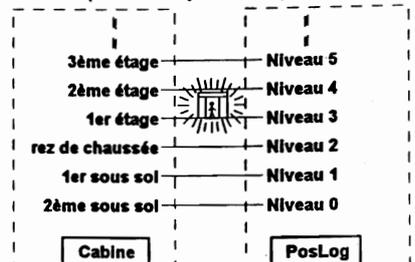


Figure 35 Visualisation de la « Position logique »

## II.5.20) FEUILLE DE PROGRAMMATION STANDARD

Niveaux	Adresses associées
15	37
14	36
13	35
12	34
11	33
10	32
9	31
8	30
7	2F
6	2E
5	2d
4	2C
3	2b
2	2A
1	29
0	28

Caractère à afficher sur l'indicateur	Code de programmation associé
0	00
1	01
2	02
3	03
4	04
5	05
6	06
7	07
8	08
9	09
10	0A
11	0b
12	0C

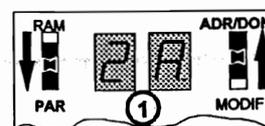
Caractère à afficher sur l'indicateur	Code de programmation associé
13	0d
14	0E
15	0F
16	10
17	11
18	12
19	13
-0	14
-1	15
-2	16
-3	17
-4	18
-5	19

Caractère à afficher sur l'indicateur	Code de programmation associé
ES	1A
RJ	1b
RC	1C
RH	1d
RB	1E
SS	1F
P0	20
P1	21
P2	22
P3	23
RS	24
ME	25

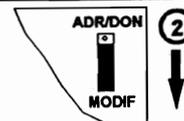
### Exemple : CONFIGURATION D'UNE INSTALLATION 8 NIVEAUX DONT 2 SOUS-SOL.

Si au Niveau 2 - Rez de chaussée (Adresse 2A), on désire afficher « RC », il suffit de programmer 1C au niveau du paramètre adresse 2A (REPTxx : REPÉ\_titeur au niveau xx).

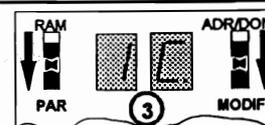
- 1 Sélectionner l'adresse 2A correspondant au niveau 2 à l'aide des boutons poussoirs



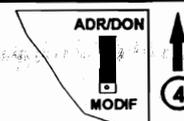
- 2 1 seconde après, une valeur s'affiche, si cette valeur vous convient (à savoir dans notre exemple 1C) ne changer rien sinon basculer l'interrupteur ADR/DON - MODIF sur MODIF



- 3 Modifier cette valeur de façon à obtenir 1C afin d'afficher « RC » au niveau 2. Valider la nouvelle valeur par pression simultanée des boutons poussoirs.



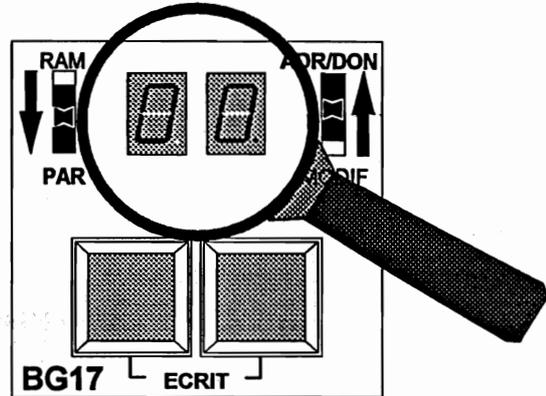
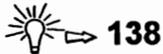
- 4 Rebasculer l'interrupteur ADR/DON - MODIF sur ADR/DON. La nouvelle donnée est mémorisée.



**II.5.21) RÉPÉTITEUR DE POSITION ET FLÈCHES À MESSAGE DÉFILANT EN CABINE MODÈLE IDFL 30/50 MD**

REPTxx  
**REPÉtiteur au niveau xx**  
 Adr. 28 à 37

A programmer si nécessaire.  
 Les codes de signalisation vous sont fournis avec les afficheurs.



**IDFL 30 / 50 MD**

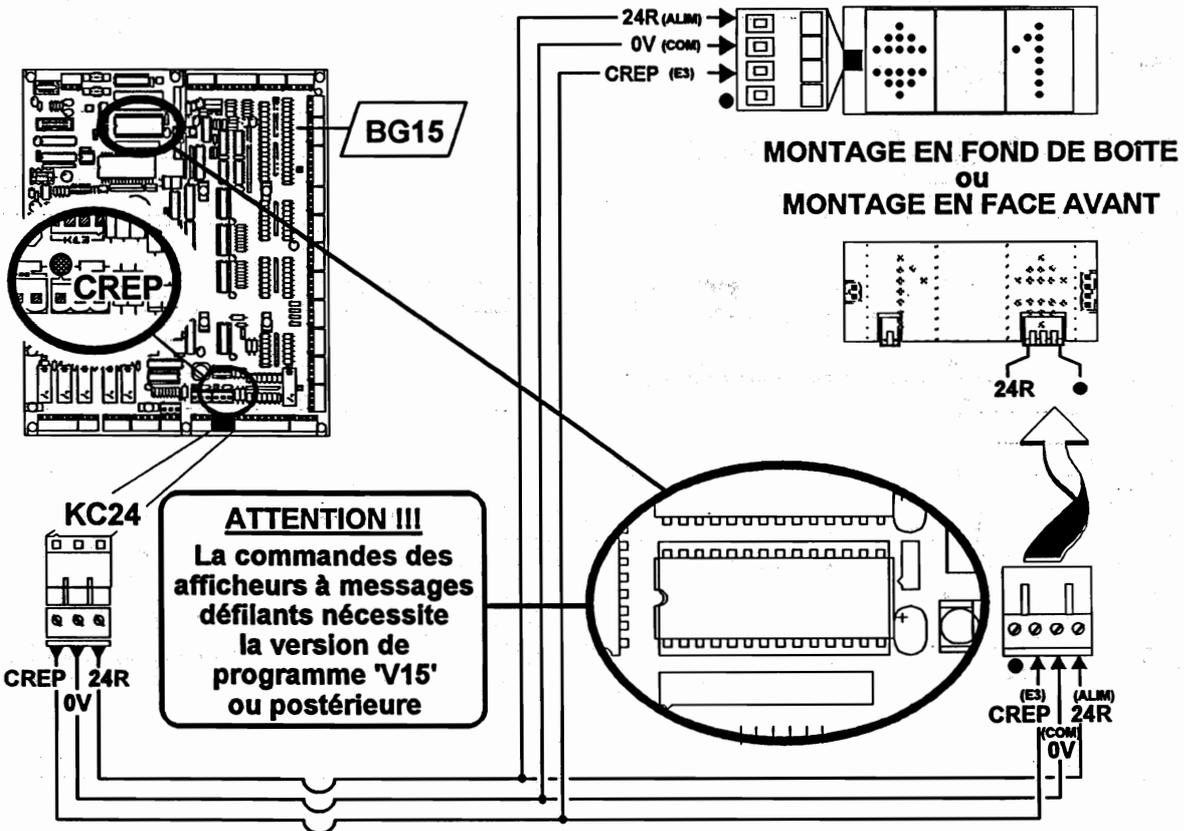
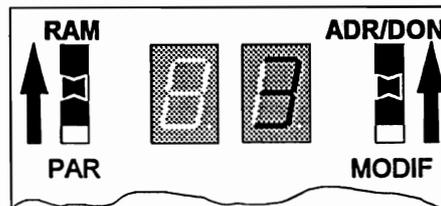


Figure 36 Connexion du répéteur de position en cabine modèle IDFL 30/50 MD

POSLOG  
**POSITION LOGIQUE de l'appareil**  
 Adr. 24



Ex : La cabine est au 1er étage, l'afficheur de la cabine indiquera 1 alors que la PosLog indiquera 3.

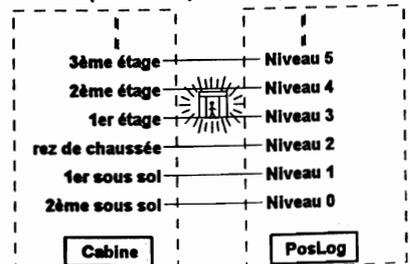


Figure 37 Visualisation de la « Position logique »

## II.5.22) FEUILLE DE PROGRAMMATION DES AFFICHEURS À MESSAGES DÉFILANTS

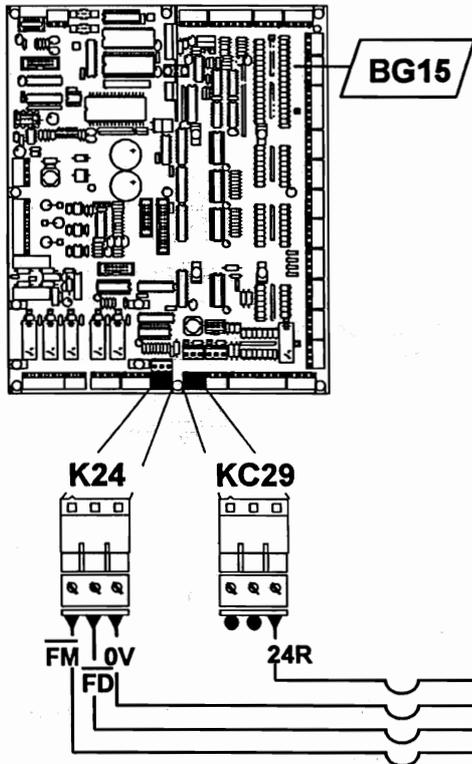
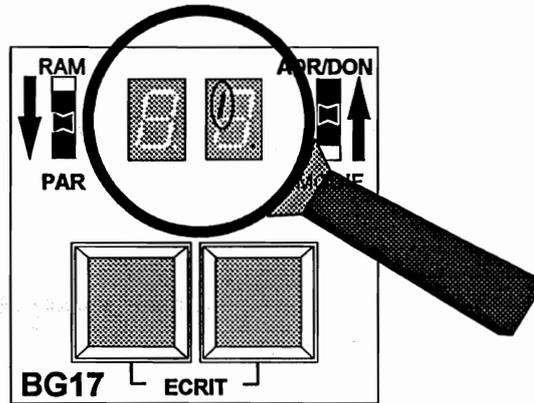
Repère du graphisme	(F)	(D)	(GB)	(SP)
	MDCREP1	MDCREP3	MDCREP4	MDCREP7
40	∅ 0	∅ 0	∅ 0	∅ 0
41	∅ 1	∅ 1	1	∅ 1
42	∅ 2	∅ 2	2	∅ 2
43	∅ 3	∅ 3	3	∅ 3
44	∅ 4	∅ 4	4	∅ 4
45	∅ 5	∅ 5	5	∅ 5
46	∅ 6	∅ 6	6	∅ 6
47	∅ 7	∅ 7	7	∅ 7
48	∅ 8	∅ 8	8	∅ 8
49	∅ 9	∅ 9	9	∅ 9
4A	∅ 10	∅ 10	10	∅ 10
4B	∅ 11	∅ 11	11	∅ 11
4C	∅ 12	∅ 12	12	∅ 12
4D	∅ 13	∅ 13	13	∅ 13
4E	∅ 14	∅ 14	14	∅ 14
4F	∅ 15	∅ 15	15	∅ 15
50	∅ 16	∅ 16	16	∅ 16
51	∅ 17	∅ 17	17	∅ 17
52	∅ 18	∅ 18	18	∅ 18
53	∅ 19	∅ 19	19	∅ 19
54	∅ 20	∅ -0	-0	∅ -0
55	∅ 21	∅ -1	-1	∅ -1
56	∅ 22	∅ -2	-2	∅ -2
57	∅ 23	∅ -3	F	∅ -3
58	∅ 24	∅ -4	UB	∅ -4
59	∅ 25	∅ -5	B	∅ -5
5A	∅ ES	∅ F	E	∅ ES
5B	∅ RJ	∅ H	G	∅ RJ
5C	∅ RC	∅ U	LG	∅ RC
5D	∅ RH	∅ B	M	∅ RH
5E	∅ RB	∅ E	LB	∅ RB
5F	∅ SS	∅ G	A	∅ SS
60	∅ P0	∅ K	C	∅ P0
61	∅ P1	∅ LG	D	∅ P1
62	∅ P2	∅ M	B1	∅ P2
63	∅ P3	∅ OG	B2	∅ P3
64	∅ RS	∅ P	OS	∅ RS
65	∅ ME	∅ UG	20	∅ ME
66	∅ P4	∅ W	21	∅ P4
67	∅ P5	∅ EG	22	∅ P5
68	∅ P6	∅ DG	23	∅ P6
69	∅ P7	∅ SG		∅ P7
6A	∅ P8	∅ U1		∅ P8
6B	∅ P9	∅ U2		∅ P9
6C	∅ 20	∅ O1		∅ 20
6D	∅ 21	∅ O2		∅ 21
6E	∅ 22	∅ O3		∅ 22
6F	∅ 23	∅ O4		∅ 23
70				
71				
72	HORS SERVICE	AUSSER BETRIEB	OUT OF SERVICE	SIN SERVICIO
73	SERVICE INCENDIE	BRANDFALLSTEUERUNG	FIRE CONTROL	BOMBEROS
74	CABINE RESERVEE	SONDERFAHRT	SPECIAL SERVICE	PRIORIDAD CABINA
75	LIBRE	MDCREP3-P IN BETRIEB	MDCREP3-C ÜBERLAST	IN SERVICE ELECTRA VITORIA

**Table 1 Graphismes affichés sur un indicateur de niveau à messages défilants en fonction de la version de programme**

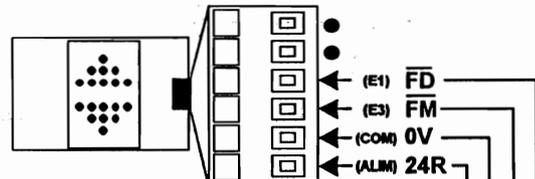
**II.5.23) FLÈCHES DE SENS EN CABINE  
MODELE FL30 / 50**

**FLCLIG  
Flèches  
CLIGNotantes ?**

Adr. 08  
Bât. 5



**FL 30 / 50**



**MONTAGE EN FOND DE BOÎTE  
ou  
MONTAGE EN FACE AVANT**

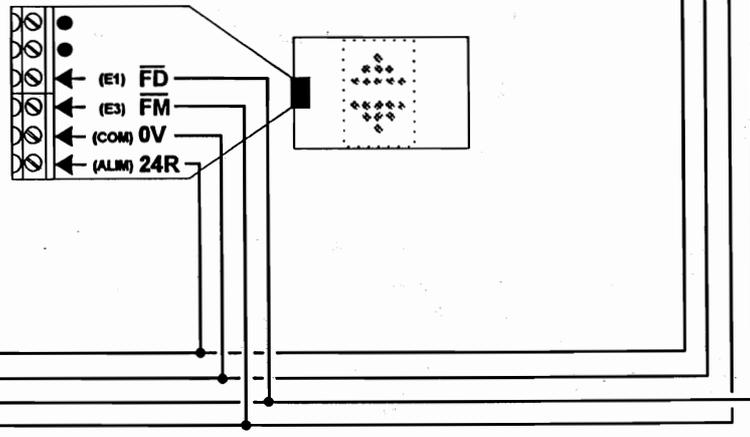


Figure 38 Connexion des flèches de sens en cabine modèle FL30 / 50

**FM & FD  
Flèche Montée  
& Flèche Descente**

Adr. 15  
Bât. 4 et 5

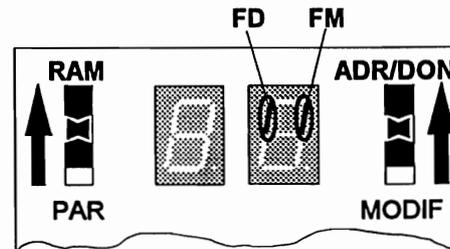
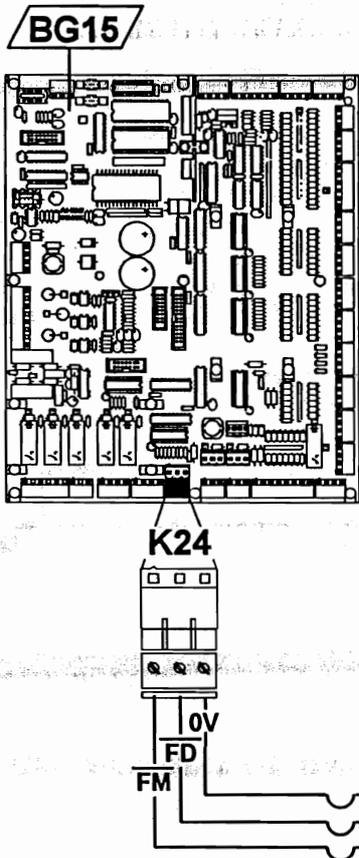
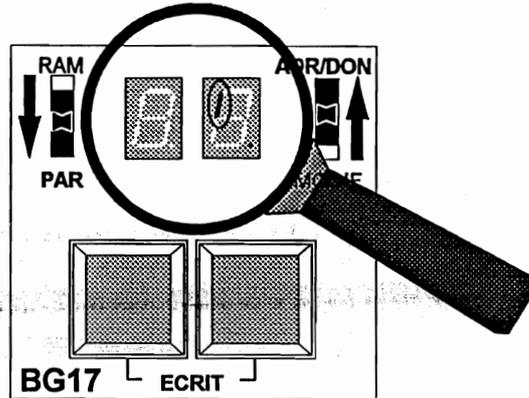


Figure 39 Visualisation de l'état des flèches de sens en cabine modèle FL30 / 50

**II.5.24) FLÈCHES DE SENS EN CABINE : 1/2  
MODELE AVEC AMPOULES - PUISSANCE < 1,2 W**

**FLCLIG  
Flèches  
CLIGNotantes ?**  
Adr. 08  
Bât. 5



**ATTENTION !!!**  
Voyants 24 V  
**1,2 W max.**  
**PAR SENS**  
Tenir compte des  
éventuelles flèches  
au(x) palier(s)

En cas de dépassement de  
la puissance maximale  
admissible (1,2 W)  
Raccorder 1 Boîtier P217  
**PAR SENS**  
(voir aussi feuille 2/2)

Figure 40 Connexion des flèches de sens en cabine

**FM & FD  
Flèche Montée  
& Flèche Descente**  
Adr. 15  
Bât. 4 et 5

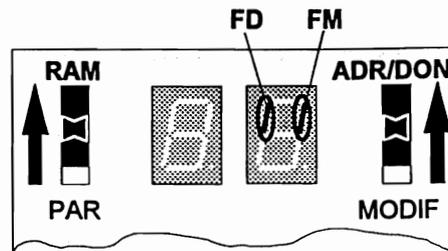
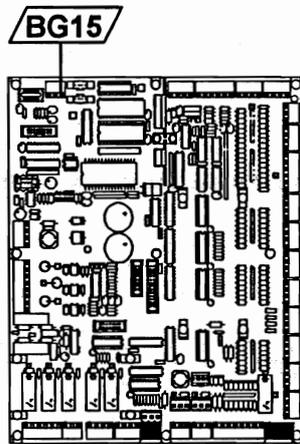
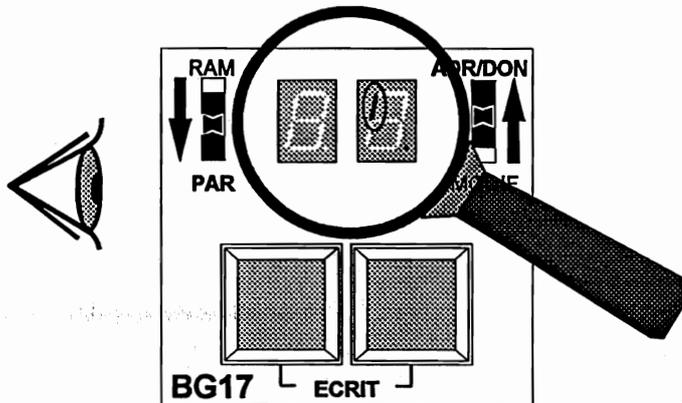


Figure 41 Visualisation de l'état des flèches de sens en cabine

# II.5.25) FLÈCHES DE SENS EN CABINE : 2/2 MODÈLE AVEC AMPOULES - PUISSANCE > 1,2 W

**FLCLIG  
FLèches  
CLIGNotantes ?**  
Adr. 08  
Bât. 5



**ATTENTION !!!**  
Voyants 24 V  
1,2 W max.  
PAR SENS  
Tenir compte des  
éventuelles flèches  
au(x) palier(s)

En cas de dépassement de  
la puissance maximale  
admissible (1,2 W)  
Tenir compte du schéma  
de raccordement ci-dessous  
(voir aussi feuille 1/2)

LES BORNES 2 ET 1  
SONT INTERCONNECTÉES  
SUR LE CIRCUIT IMPRIME  
DU BOITIER P217

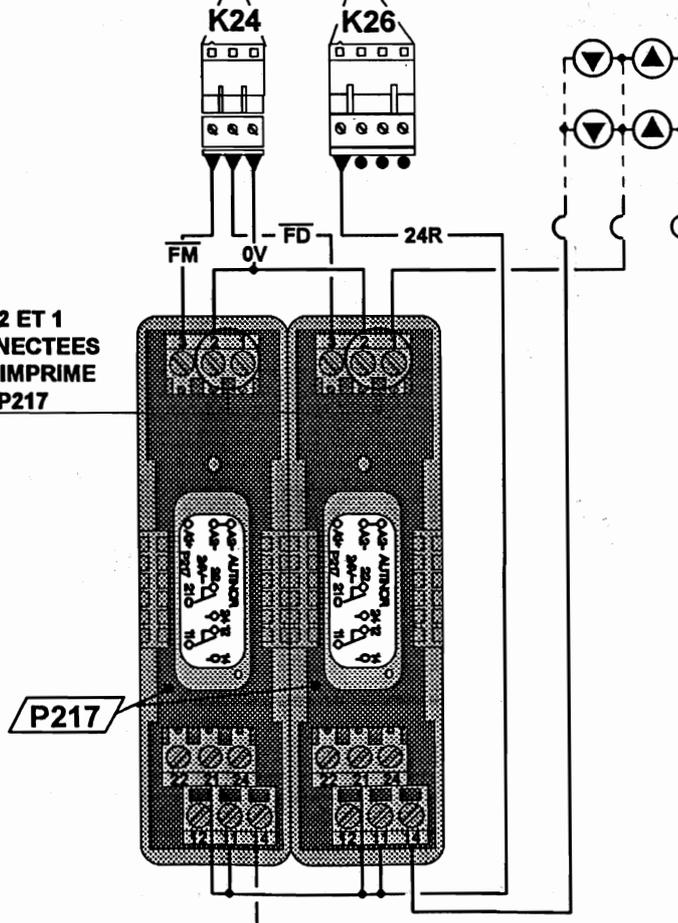


Figure 42 Connexion des flèches de sens en cabine

**II.5.26) MANOEUVRE D'INSPECTION (1/2)**

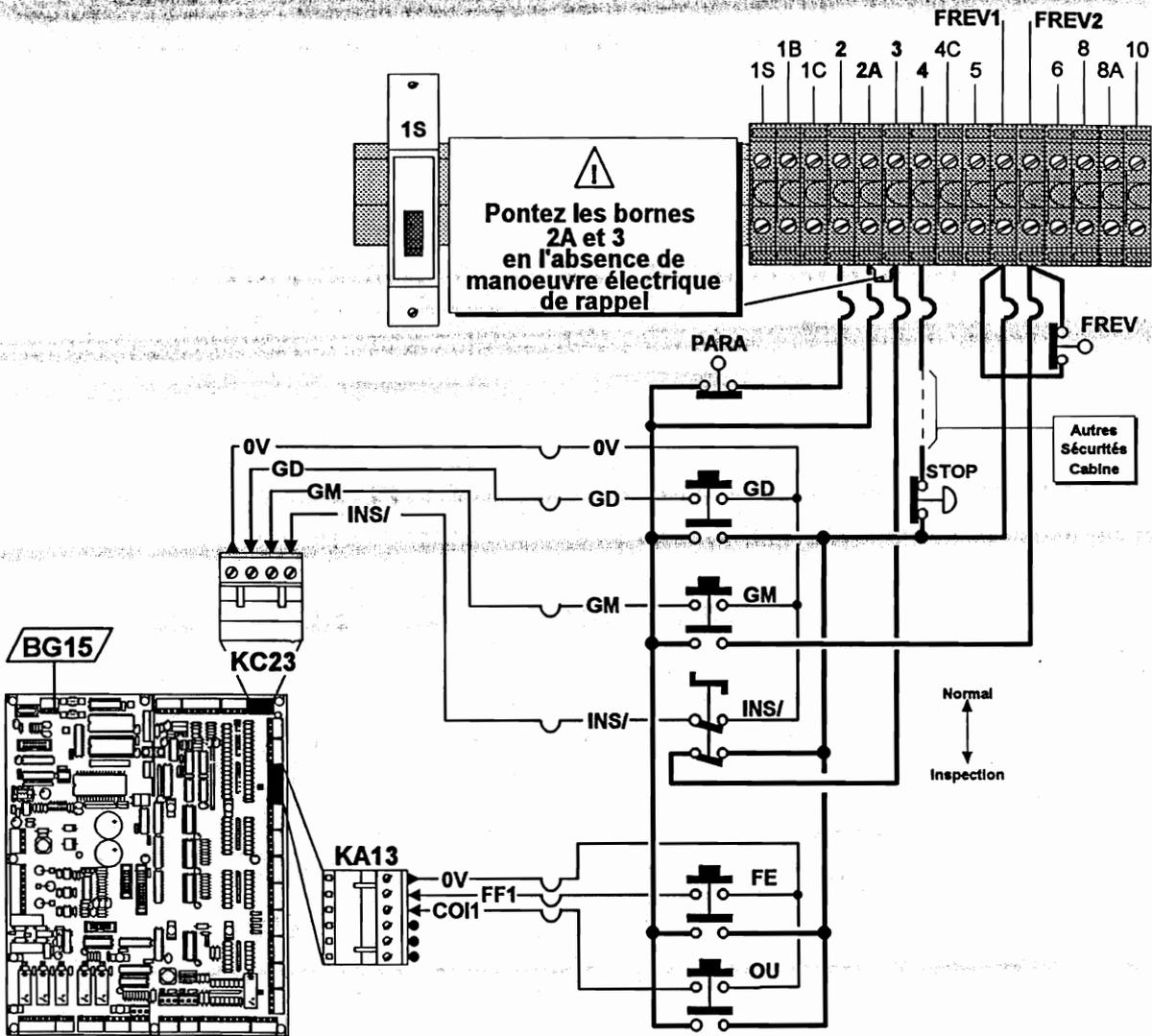


Figure 43 Connexion de la boîte d'inspection

**MINIBLOC  
INSpection**  
Adr. FF  
Bât. 5

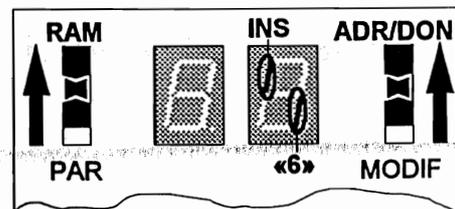


Figure 44 Visualisation de la « Manoeuvre d'inspection »

# MANOEUVRE D'INSPECTION (2/2)

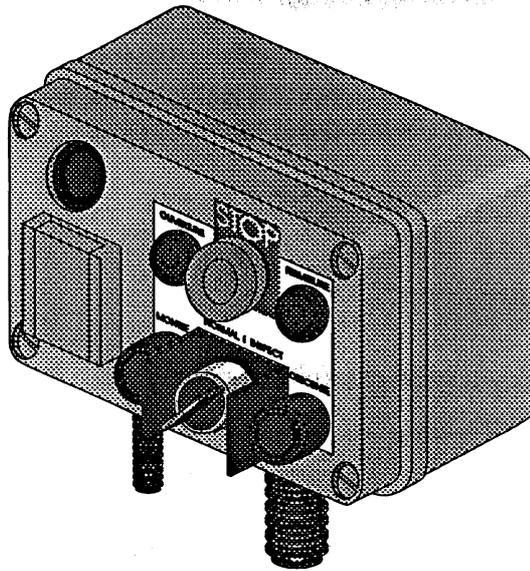


Figure 45 Boîte d'inspection

INS, GM & GD  
**MANoeuvre d'INSpection**  
**Graissage Montée**  
**Graissage Descente**  
 Adr. 0C  
 Bât. 3, 2 & 1

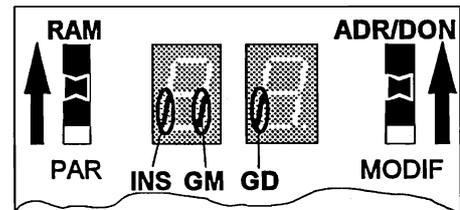


Figure 46 Visualisation de l'état de la boîte d'inspection

TINS  
**Temporisation**  
**d'INSpection**  
 Adr. 0D

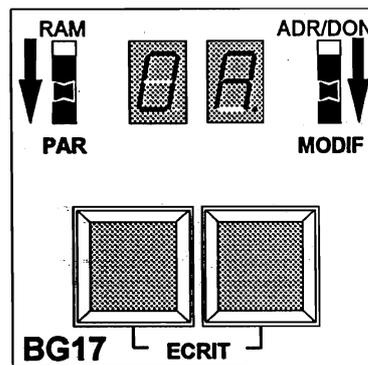


Figure 47 Réglage de la « Temporisation d'inspection »

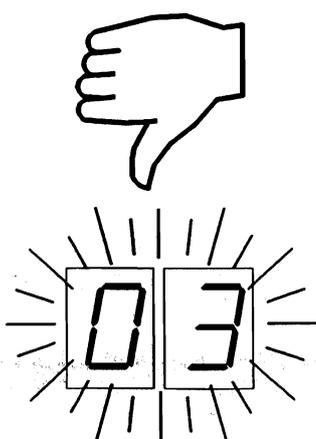


Figure 48 Conséquences d'un mouvement d'inspection trop long

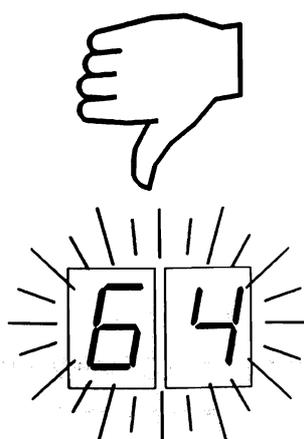
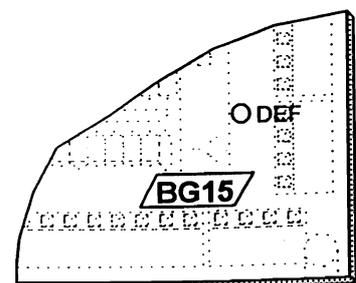
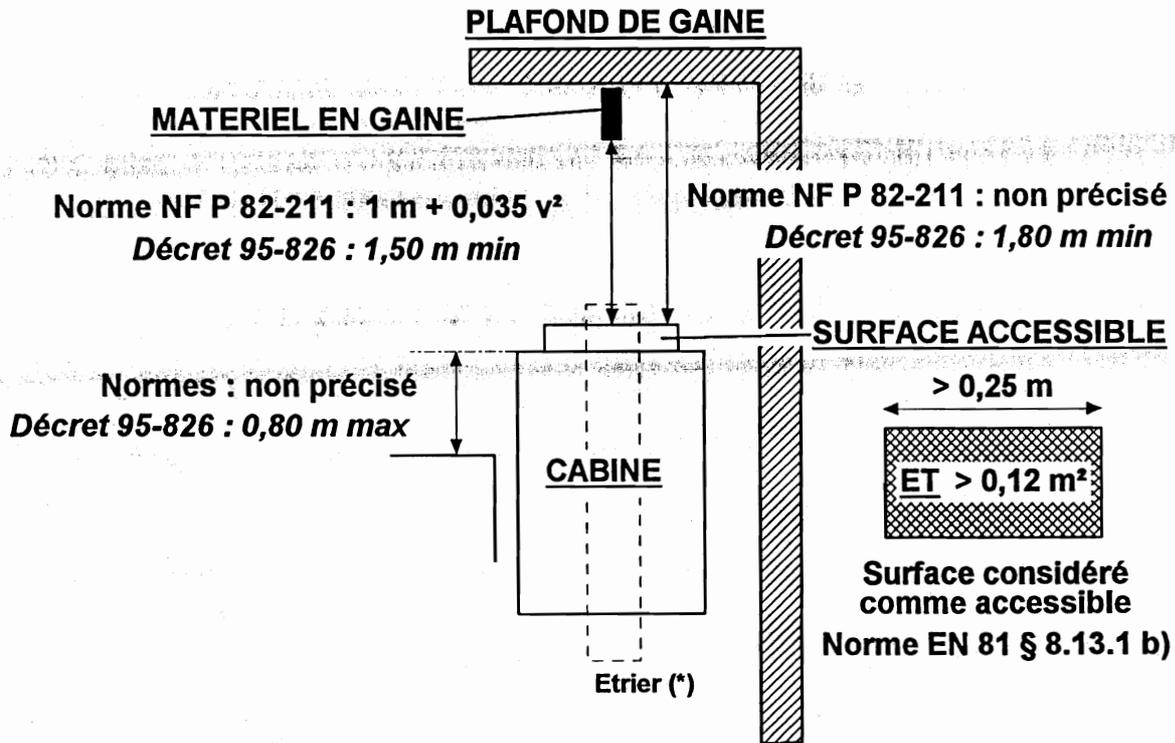


Figure 49 Conséquences de manoeuvres d'inspection et de rappel enclenchées simultanément



**LE DISPOSITIF DE FIN DE COURSE D'INSPECTION**

En FRANCE, pour respecter le Code du Travail, modifié par le Décret n° 95-826 du 30 Juin 1995, il est vivement conseillé d'installer  **systématiquement**  un dispositif de fin de course d'inspection. Les  **distances à respecter**  lors de l'action de ce dispositif de fin de course sont indiquées ci dessous.

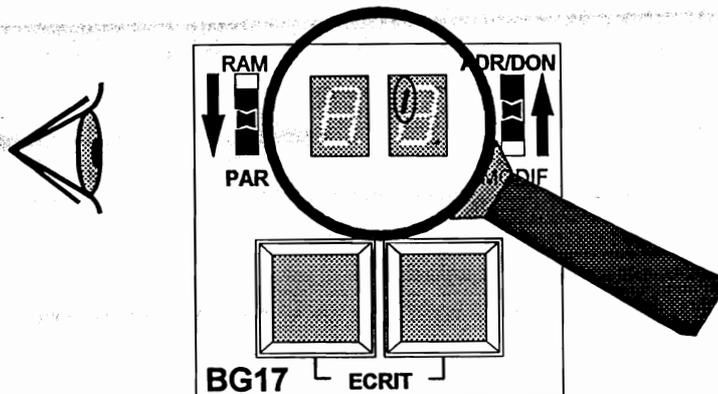


(\*) Les traverses supérieures de l'étrier ne sont pas considérées comme surface de travail car elles ne doivent pas être utilisées pendant le déplacement de la cabine (interprétation CEN n° 139)

**II.5.27) INSPECTION EN GRANDE VITESSE**

IGV  
**Inspection en Grande Vitesse ?**

Adr. 09  
 Bât. 5



**EN PROGRAMMANT « IGV », L'APPAREIL DÉMARRE INSTANTANÉMENT EN GRANDE VITESSE (GV) EN APPUYANT SUR LES BOUTONS POUSSOIRS « GM » OU « GD »**

## II.5.28) PLEINE CHARGE (« NON STOP »)

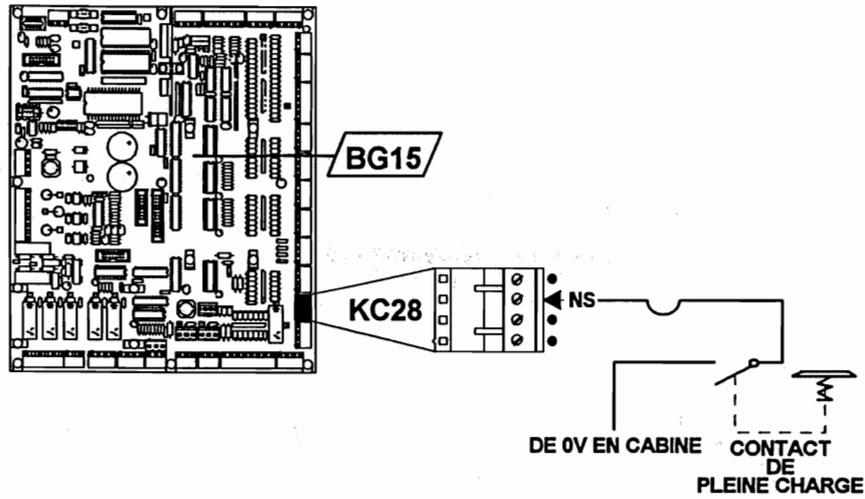


Figure 50 Connexion du contact de « Pleine charge »

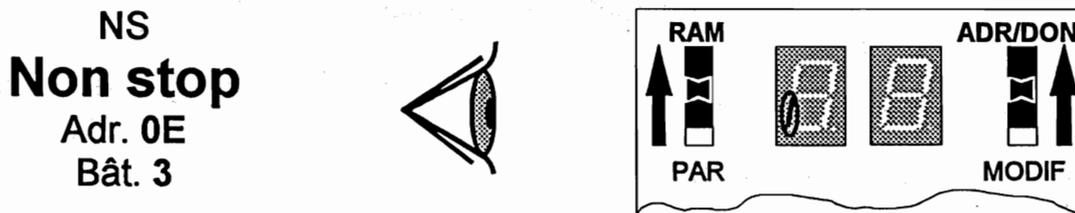


Figure 51 Visualisation de l'état du contact de « Pleine charge »

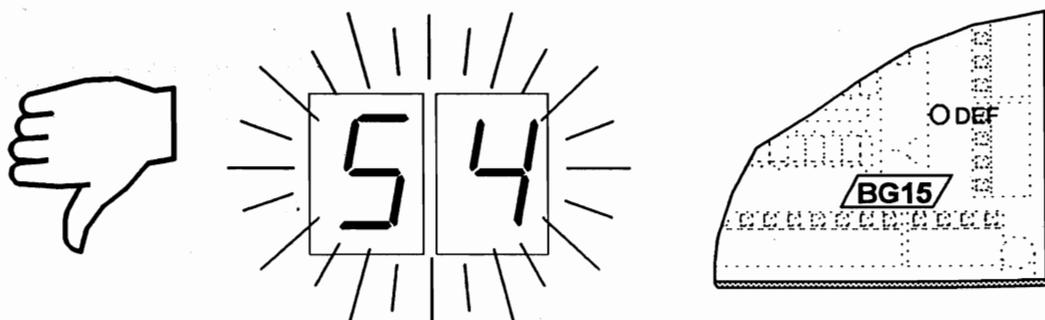


Figure 52 Conséquences de la « Pleine charge »

**II.5.29) SURCHARGE DE LA CABINE (1/2)**

**VSU**  
**Voyant de**  
**SURcharge sur**  
**SPGw**  
 Adr. 78  
 Bât. 0 à 3



**RF**  
**RonFleur de**  
**surcharge sur**  
**SPGw**  
 Adr. 78  
 Bât. 4 à 7

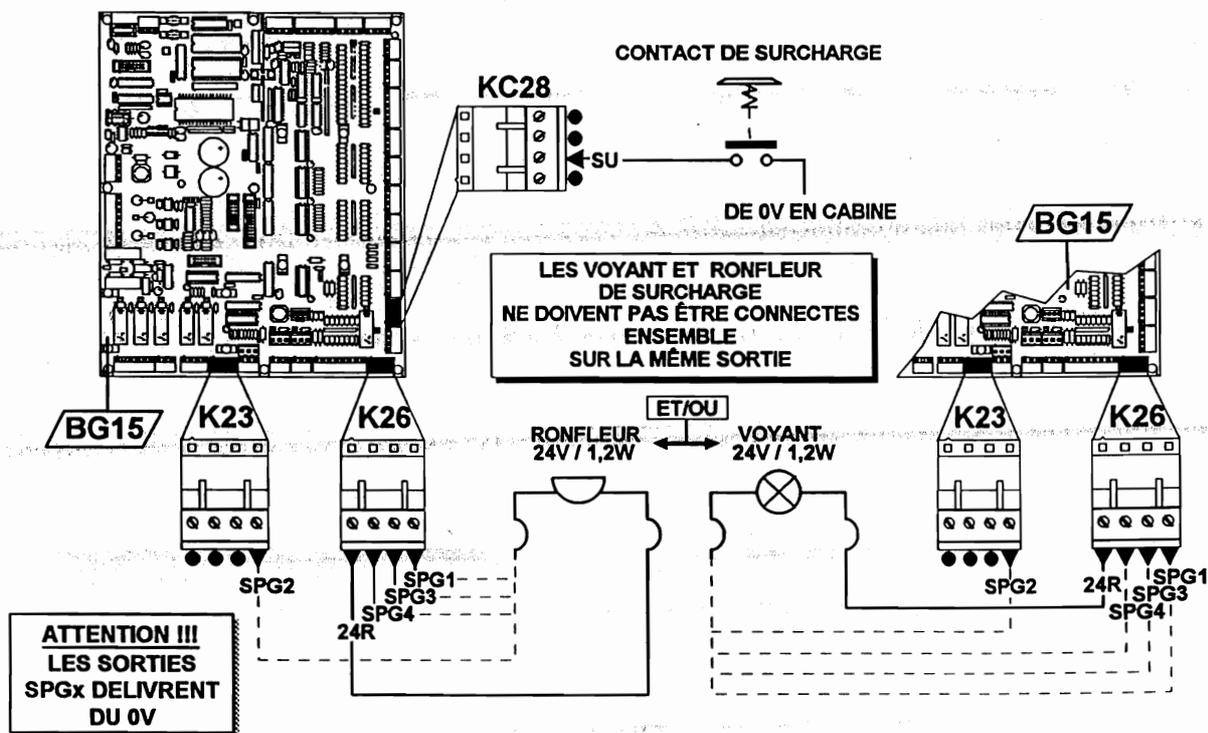
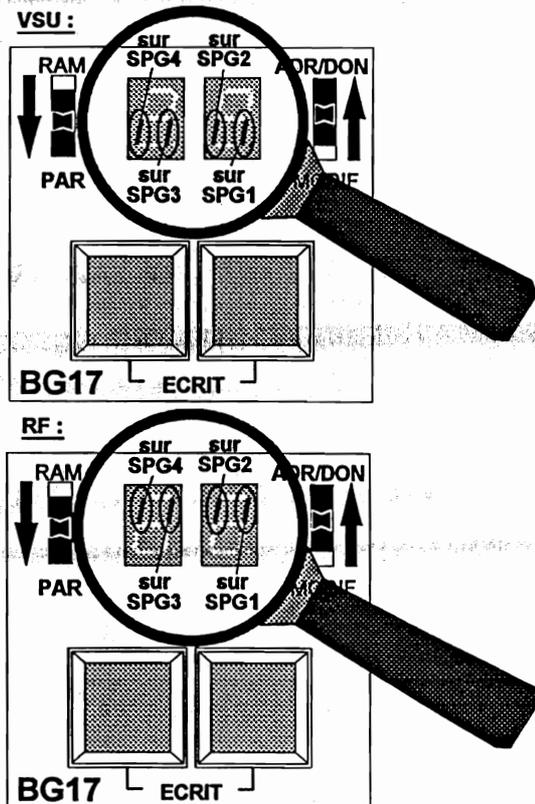
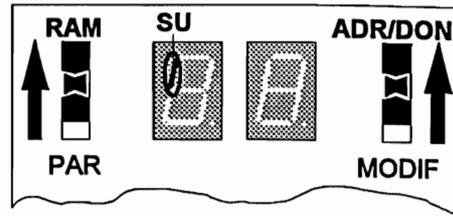


Figure 53 Connexion des contact, voyant, et ronfleur de « surcharge » (en cabine)

# SURCHARGE DE LA CABINE (2/2)

## SU SURcharge

Adr. 0C  
Bât. 7



VSU & RF

## Voyant de SURcharge & Ronfleur de SURcharge

Adr. 15  
Bât. 2 & 3

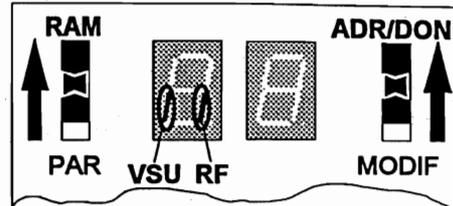


Figure 54 Visualisation du contact, voyant et ronfleur de « Surcharge de la cabine »

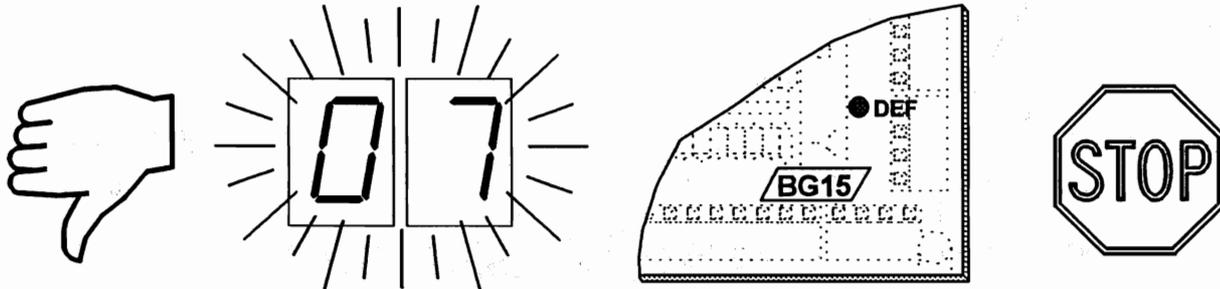


Figure 55 Conséquences d'une erreur de paramétrage des sorties SPG1, SPG2 SPG3 et SPG4 (plusieurs fonctions à la même sortie physique)

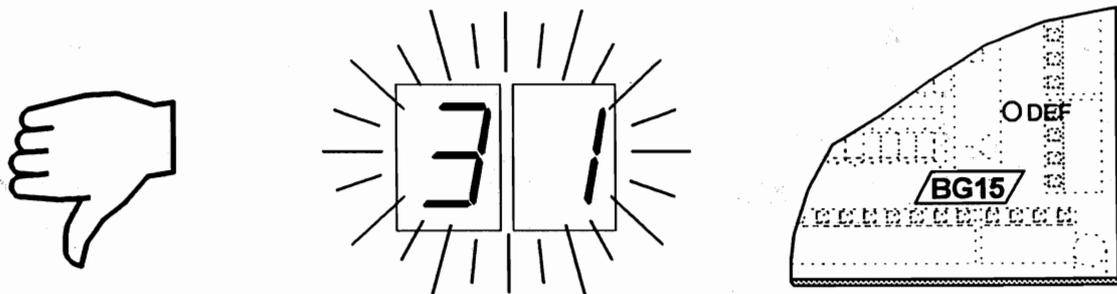


Figure 56 Conséquences de la surcharge de la cabine

## II.5.30) RÉSERVATION DE LA CABINE « PRIORITE CABINE »

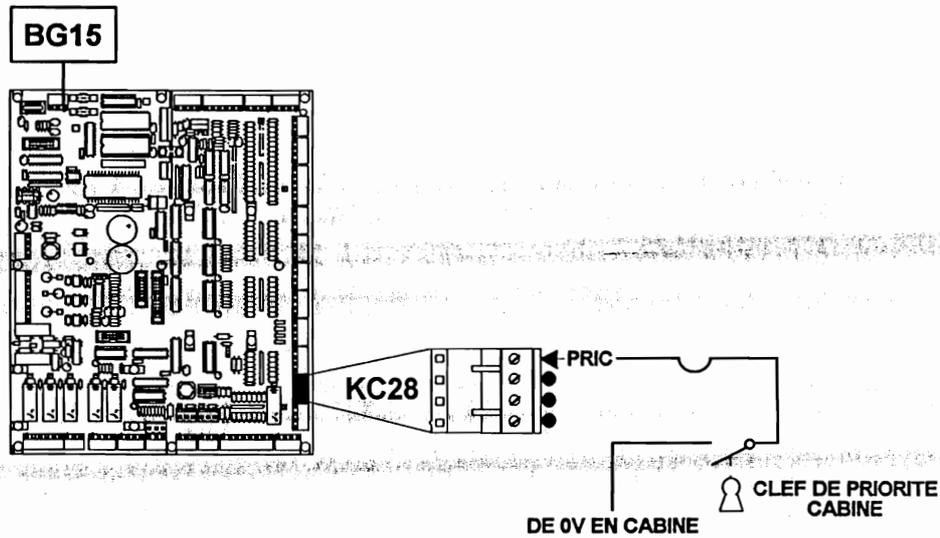


Figure 57 Connexion du contact de « Réservation de la cabine »

**PRIC**  
**Priorité cabine**  
Adr. 0E  
Bât. 4

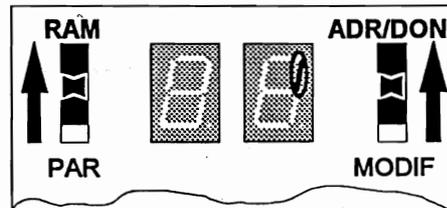


Figure 58 Visualisation de l'état du contact de « Réservation de la cabine »

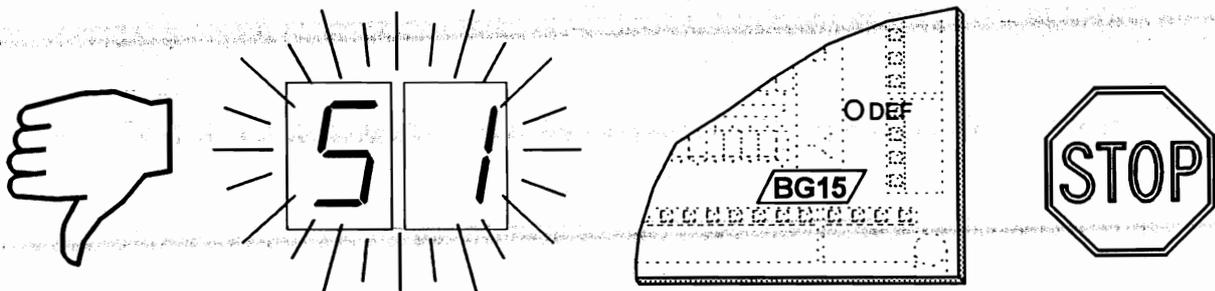


Figure 59 Conséquences de la réservation cabine (en cours)

### II.5.31) VOYANT POMPIER

VPMP  
**Voyant**  
**PoMPier sur**  
**SPGy**  
 Adr. 7A  
 Bât. 0 à 3

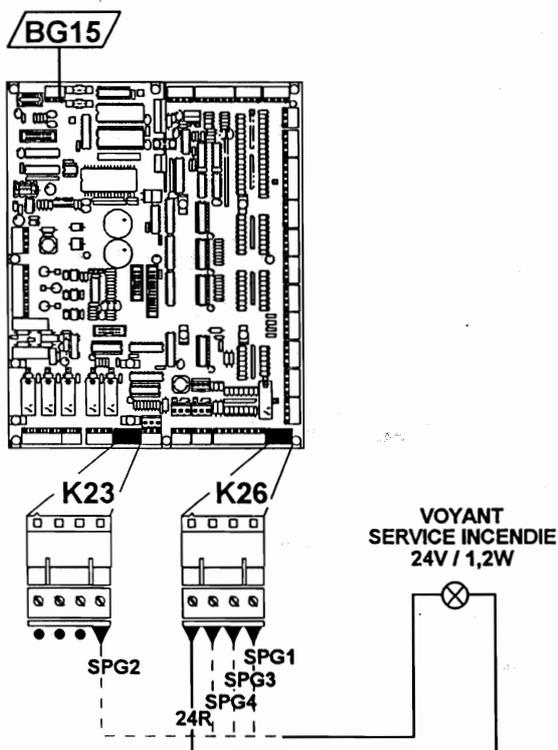
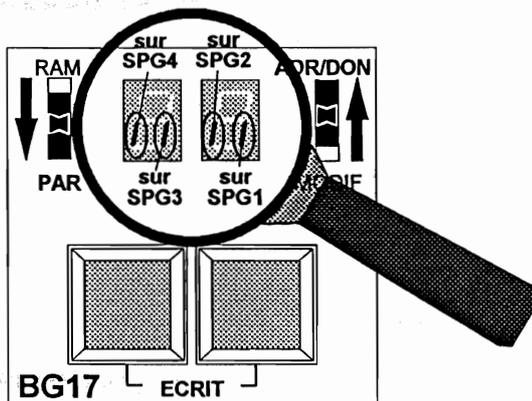


Figure 60 Connexion du voyant pompier

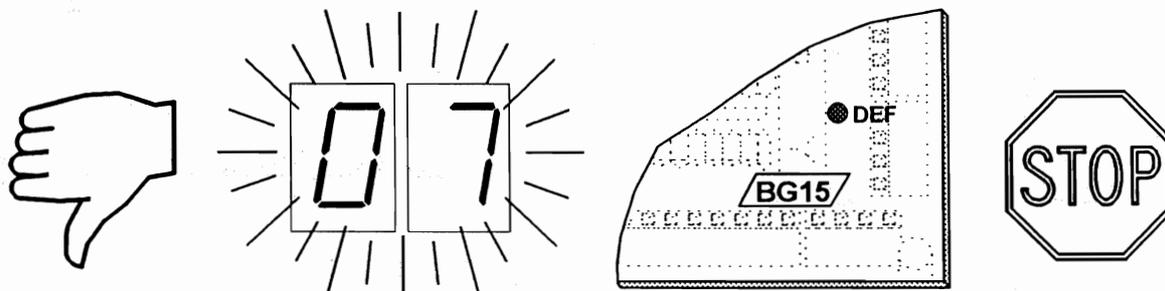
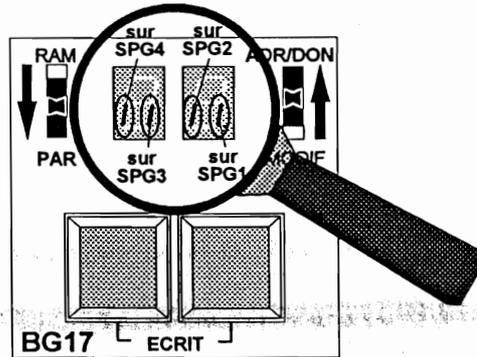


Figure 61 Conséquences d'une erreur de paramétrage des sorties SPG1, SPG2, SPG3 et SPG4 (plusieurs fonctions à la même sortie physique)

## II 5.32) LUMIÈRE AUTOMATIQUE TEMPORISÉE (BH07)

LU  
**LUMIÈRE**  
**automatique**  
**sur SPGz**  
 Adr. 7B  
 Bât. 0 à 3



TPLU  
**Temporisation**  
**LUMIÈRE**  
**automatique**  
 Adr. 0C

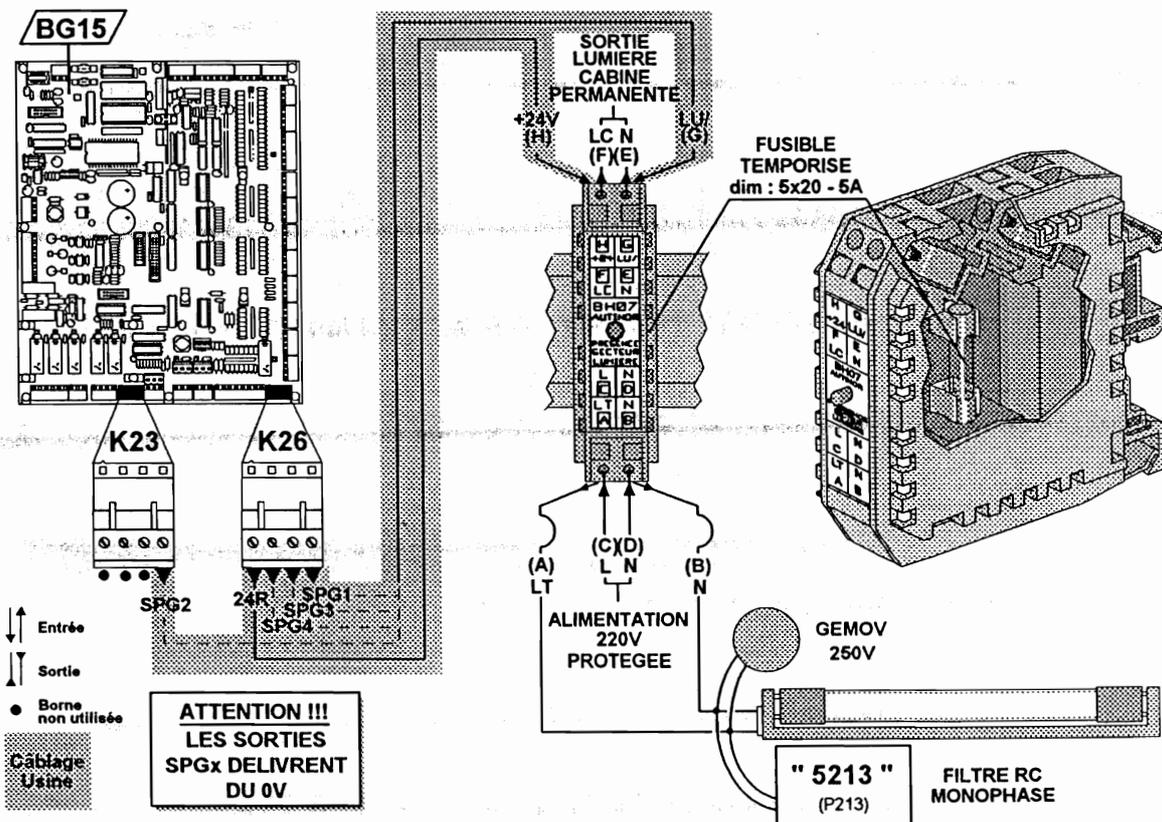
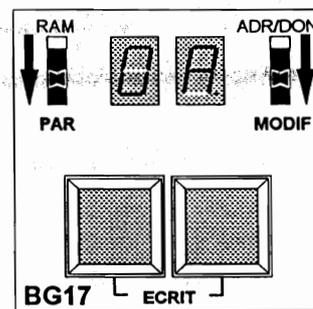


Figure 62 Connexion de la lumière automatique temporisée en cabine

Nota : Le boîtier BH07 est un produit de substitution au boîtier L70. Il est installé sur tous les équipements AUTINOR depuis Juillet 96. Cependant le boîtier L70 peut être installé en cas de demande spécifique (voir raccordement page ci-contre).

LUMIÈRE AUTOMATIQUE TEMPORISÉE (L70)

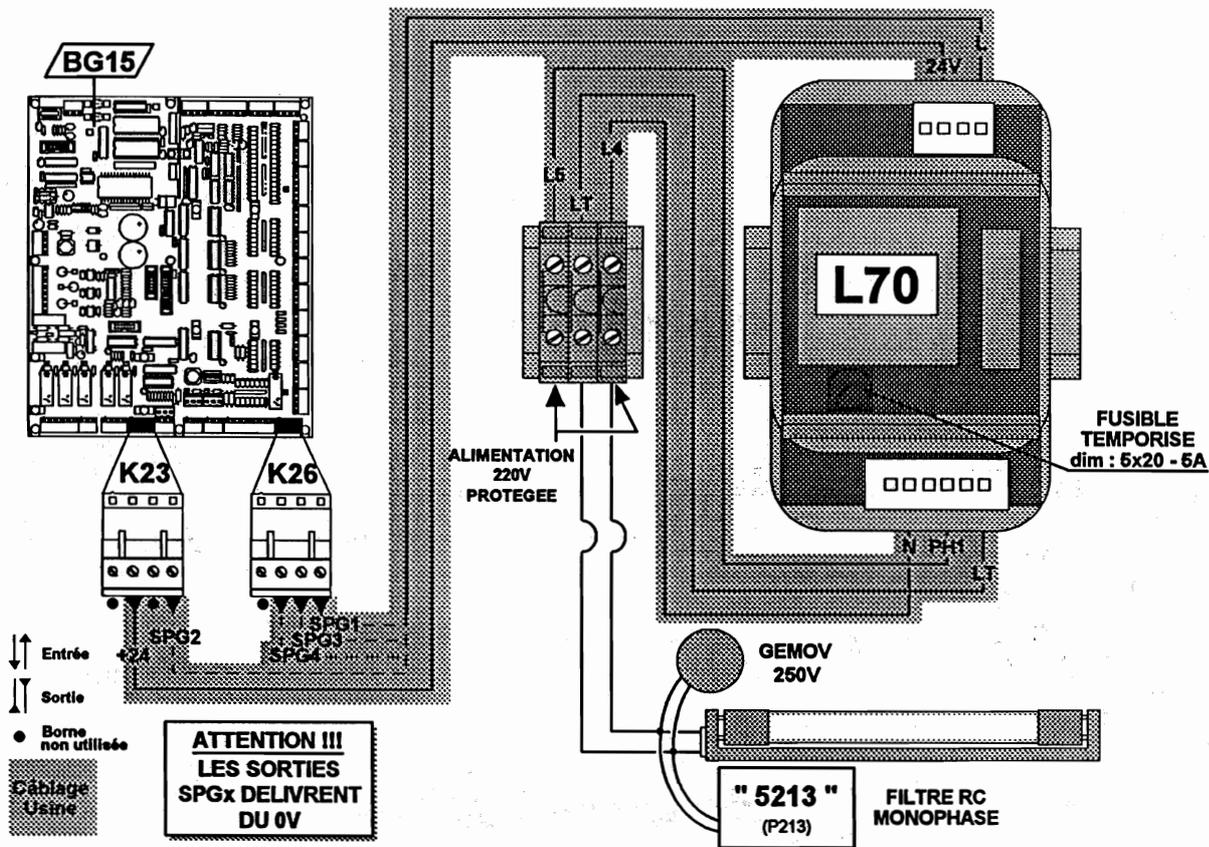


Figure 63 Connexion de la lumière automatique temporisée en cabine

LU  
Lumière  
automatique  
Adr. 13  
Bât. 6

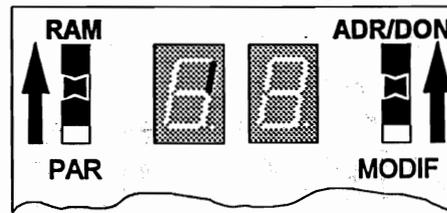


Figure 64 Visualisation de l'état de la lumière automatique

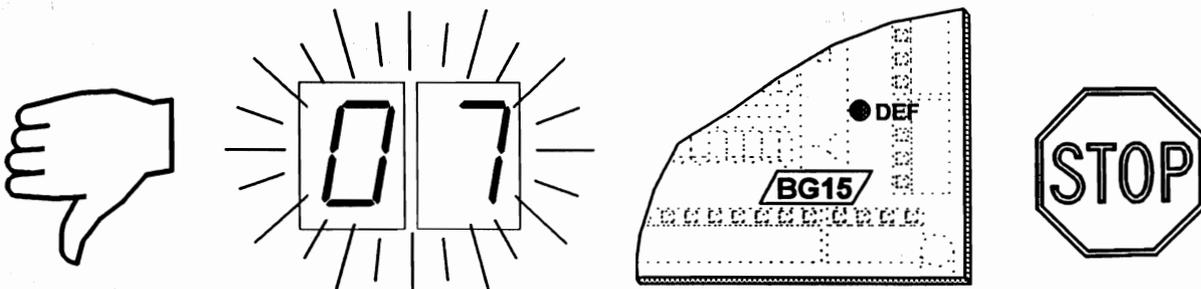


Figure 65 Conséquences d'une erreur de paramétrage des sorties SPG1, SPG2, SPG3 et SPG4 (plusieurs fonctions à la même sortie physique)

### II.5.33) INTERPHONIE CABINE

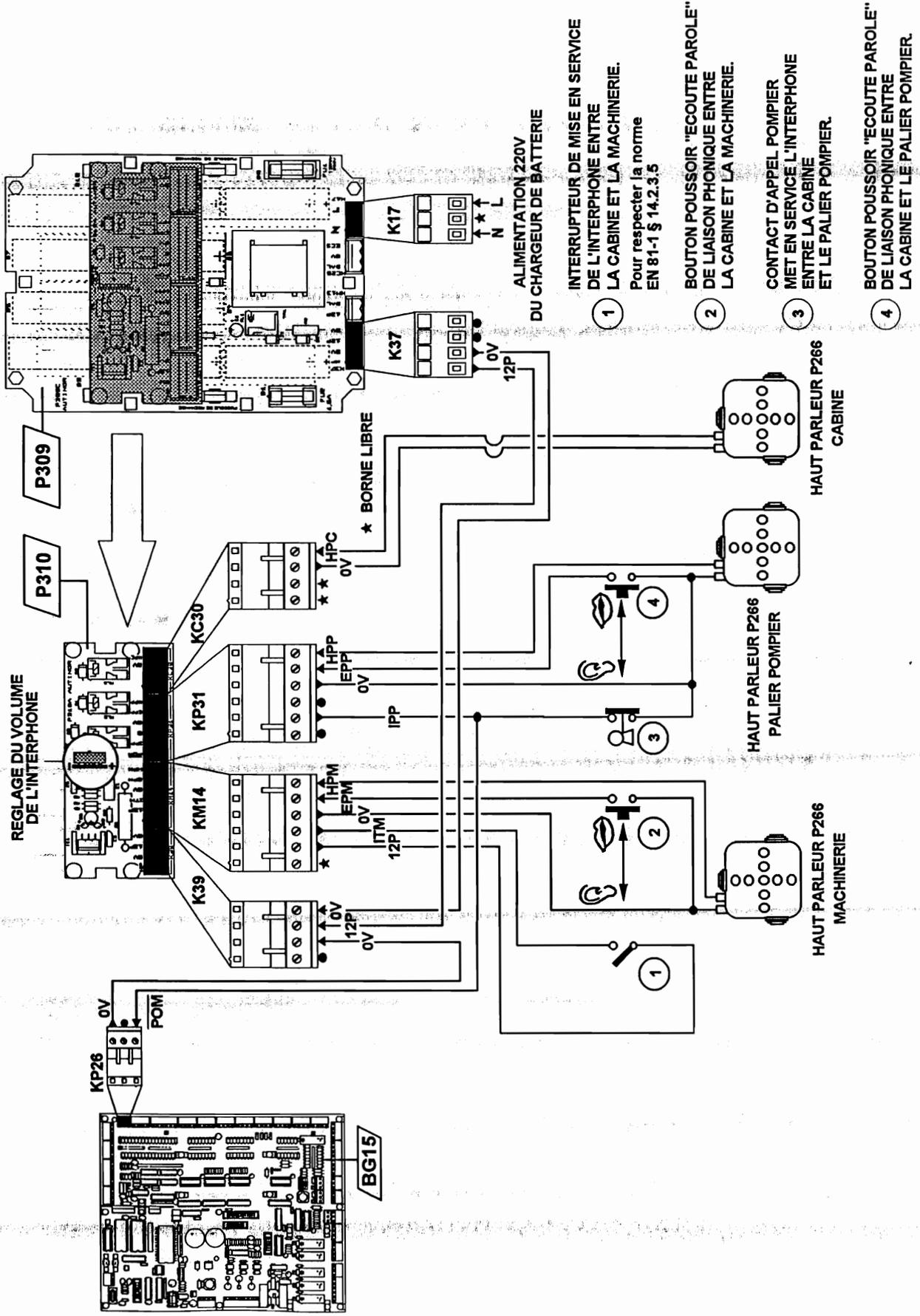


Figure 66  
Raccordement de l'interphonie

# Chapitre III

## PROCÉDURES DE MISE EN SERVICE

III.1) Le relevé automatique des niveaux .....	155
Ce qu'il faut savoir avant de partir en GV .....	158
– Modification de la distance de ralentissement.....	161
– Réglage automatique de la précision d'arrêt en montée (ZONARM) .....	161
– Réglage automatique de la précision d'arrêt en descente (ZONARD) ...	162
– Réglage automatique de la zone d'hystérisis .....	162
– Description de la séquence des signaux du démarrage en GV (V2) jusqu'à l'arrêt. ....	163
III.2) Réglage des options	
– L'isonivelage portes ouvertes ou portes fermées .....	164
– L'ouverture avant arrêt .....	166
III.3) Tables de conversion .....	167
III.4) Précautions en matière de compatibilité électromagnétique .....	171
III.5) Liste des paramètres .....	179
– Les paramètres du Variateur de fréquence .....	185
– Les paramètres liés à la bande.....	186
III.6) Liste des Entrées / Sorties .....	187
– Les Entrées / Sorties du Variateur de fréquence.....	188
III.7) Liste des codes de défaut .....	193
– Les codes de défaut du Variateur de fréquence.....	194
– Les codes de défaut de la série 32.....	195

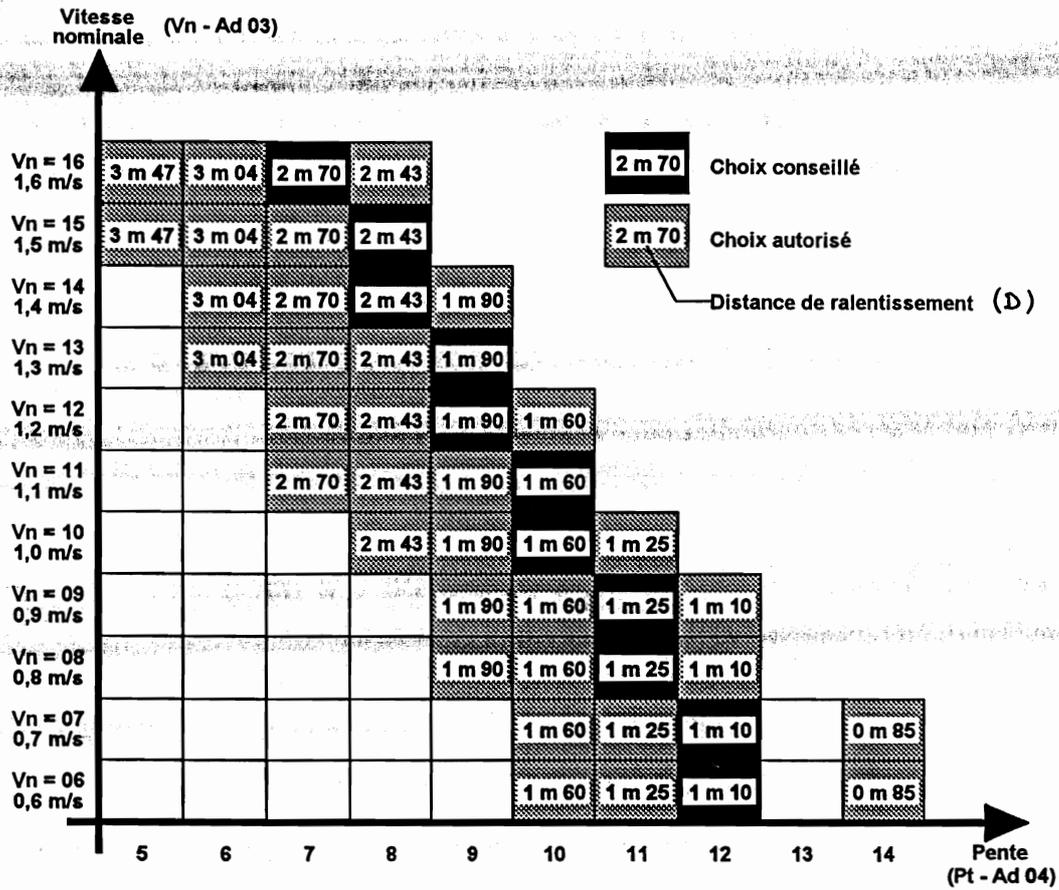


Figure 1 Valeurs de la distance de ralentissement D en fonction de la Vitesse nominale et de la Pente choisie

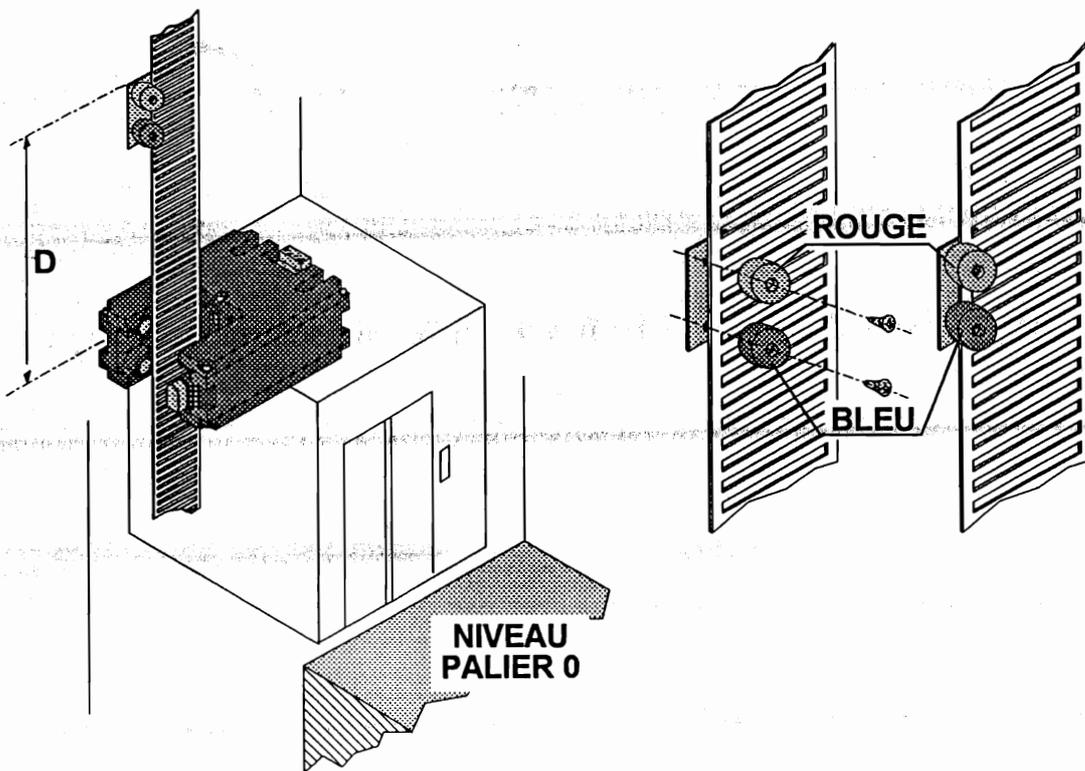


Figure 2 Positionnement de l'aimant "ED"

### III.1) PROCÉDURE À SUIVRE POUR EFFECTUER LE RELEVÉ AUTOMATIQUE DES NIVEAUX (1/3)

#### AVANT DE COMMENCER :

**Ce relevé se fait en mode INSPECTION (INS)  
et non en Manoeuvre électrique de rappel (MAN).  
Pour cela, raccorder le fil d'inspection venant du toit de cabine  
sur INS puis ponter MAN et 0V.**

Ne pas positionner les aimants sur la bande mais les emmener avec soi, ainsi que le manuel d'installation.

La procédure de relevé automatique des niveaux permet d'effectuer la mesure et l'écriture des niveaux dans l'équipement. A un niveau correspond une altitude.

Le niveau inférieur correspond à l'altitude **00 00**.

#### PROCÉDURE À SUIVRE :

- 1) Enclencher l'interrupteur d'inspection **INS**.
- 2) Couper puis remettre l'alimentation de l'équipement **MB-32**.
- 3) Écrire **80** à l'adresse **E0** sur l'outil de paramétrage / diagnostique coté manoeuvre, petit interrupteur de gauche en bas sur **PAR**. Adapter éventuellement une vitesse d'inspection plus lente en ajustant le paramètre **V1** (Ad 01) sur le dispositif de paramétrage/diagnostique de la carte MLIFT afin de faciliter le positionnement à niveau de la cabine.
- 4) Monter sur le toit de cabine et descendre en inspection jusqu'au niveau le plus bas **Pile à niveau I**
- 5) Enclencher le « **STOP** » sur le toit de cabine.
- 6) Appuyer simultanément sur **GM** et **GD** durant **5 secondes**.  
Il est toujours possible de corriger l'enregistrement tant que l'on ne s'est pas déplacé de plus de 20 centimètres au dessus de la dernière altitude enregistrée.
- 7) Positionner l'aimant **ED** au dessus du capteur **O03-1** à la distance (**D**) correspondant à la distance de ralentissement conseillée lue dans le tableau (voir page ci-contre); dans le cas d'un capteur **O03-2** positionner l'aimant **EM** à la même distance de ralentissement (**D**) que celle conseillée pour le ED.

**Vn** : Vitesse Nominale de l'appareil en mètres par seconde.

**Pt** : Pente de décélération conseillée.

**D** : Distance de ralentissement en mètre.

**Exemple** : Si la vitesse de votre appareil est **0,80 m/s**, le tableau vous conseille de prendre une pente de **11**. La distance de ralentissement (**D**) associée vaut **1 m 25**.

## PROCEDURE A SUIVRE POUR EFFECTUER LE RELEVÉ AUTOMATIQUE DES NIVEAUX (2/3)

8) Enlever le « **STOP** » sur le toit de cabine et monter en Inspection jusqu'au niveau 1  
**Pile à niveau I**

9) Enclencher le « **STOP** » sur le toit de cabine.

10) Appuyer simultanément sur **GM** et **GD** durant **5 secondes**.

Le logiciel mémorise l'altitude correspondant au niveau 1.

11) Répéter les opérations **7) à 9)** jusqu'au niveau le plus haut.

12) Descendre jusqu'au niveau le plus bas.

Le fait de rencontrer les aimants « **ED** » en descendant chargera automatiquement la distance de ralentissement utilisée pour tous les niveaux en montée comme en descente. De plus, la valeur **80** programmée en **E0** passera à **00** afin de quitter la procédure de relevé automatique des niveaux.

13) Déplacer l'appareil vers la machinerie en Inspection, quitter le toit de cabine en laissant le commutateur sur inspection.

14) Couper puis remettre l'alimentation de l'équipement **MB-32**.

**Si le code de défaut 61 apparaît sur l'outil de paramétrage / diagnostic, c'est qu'une erreur a été commise lors du relevé des niveaux et donc qu'il faut recommencer toute la procédure ...**

15) Si le code de défaut **61** n'apparaît pas, **couper** la chaîne des sécurités.

Recopier chaque altitude lue aux adresses **80 à 9F** dans le tableau page **157** afin de permettre, plus tard, une vérification de la précision d'arrêt de l'appareil (**tableau 1**), ainsi que la distance de ralentissement lue aux adresses **d0 et d1** (**tableau 2**).

16) Mettre en position **Normal** l'interrupteur d'inspection situé sur le toit de cabine.

17) Revenir en machinerie.

18) Lire le chapitre « **Ce qu'il faut savoir avant de partir en Grande Vitesse (G.V.)** » avant de rétablir la chaîne des sécurités afin de surveiller que l'appareil effectue son recalage correctement.

## PROCEDURE A SUIVRE POUR EFFECTUER LE RELEVÉ AUTOMATIQUE DES NIVEAUX (3/3)

Tableau 1 Relevé des altitudes

	ADRESSES POUR LES 16 NIVEAUX		ALTITUDES DES NIVEAUX	
Niveau 0 :	81	80		
Niveau 1 :	83	82		
Niveau 2 :	85	84		
Niveau 3 :	87	86		
Niveau 4 :	89	88		
Niveau 5 :	8b	8A		
Niveau 6 :	8d	8C		
Niveau 7 :	8F	8E		
Niveau 8 :	91	90		
Niveau 9 :	93	92		
Niveau 10 :	95	94		
Niveau 11 :	97	96		
Niveau 12 :	99	98		
Niveau 13 :	9b	9A		
Niveau 14 :	9d	9C		
Niveau 15 :	9F	9E		

Tableau 2 Relevé de la distance de ralentissement

DISTANCE DE RALENTISSEMENT EN MILLIMÈTRES		
Adresses	d0	d1
	milliers, centaines	dizaines, unités

**VERIFIER QUE LA DISTANCE DE RALENTISSEMENT « D » CORRESPOND À LA  
DISTANCE À LAQUELLE VOUS AVEZ POSITIONNÉ LES AIMANTS.**

## CE QU'IL FAUT SAVOIR AVANT DE PARTIR EN GV

### MÉCANIQUEMENT :

**Il faut que l'appareil soit équilibré à 50%.**

La charge du contrepoids est égale au poids de la cabine augmenté de la moitié de la charge utile.

Le volant d'inertie doit être de taille adaptée. En effet, même si un volant reste nécessaire, on pourra en adapter un plus petit que celui monté pour adoucir le passage PV en 2 vitesses.

### CONCERNANT LA RÉGULATION :

Avant « d'affiner » le réglage, nous allons lancer l'appareil avec des paramètres de base. Sur le **MLIFT**, petit interrupteur vers le bas, nous allons vérifier, voir adapter, les différents paramètres.

	VISU	NOM	VALEURS DE BASE	VALEURS DÉFINITIVES
00	U0	V0	04 (Hz)	
01	U1	V1	20 (Hz)	
02	U2	V2	50 (Hz)	
03	Un	Vn	Vitesse nominale en m/s (voir exemples ci-contre)	
04	Pt	Pt	Pente (voir page 154)	
05	Ac	Ac	03 secondes	
06	St	St	30 (0.01 seconde)	
07	Sf	Sf	50 (0.01 seconde)	
08	tt	tt	00 Couple moteur 00 à 09	
09	th	th	Thermique moteur (voir tableau ci-contre)	
0A	lg	lg	00	
0b	td	td	25	
0C	Vr	Vr	12 (Hz)	
0d	Vμ	Vμ	02 (Hz)	
0E	hd	hd	Option usine (fonction du client)	
0F	d°	d°	03 Etalonnage de la sonde de t° (Degrés)	
10	nr	nr	Modèle de capteur de courant (nb de résistance) (voir tableau ci-contre)	
11	Mt	Mt	00 Couple minimum (tt) pris en Montée	
12	dt	dt	00 Couple minimum (tt) pris en descente	
13	Et	Et	03 Nombre d'impulsion minimum à visualiser	
14	At	At	00 Couple (tt) choisi en V0	
15	tP	tP	03 Temporisation de relayage des contacteurs	

**Vn** : on doit trouver la vitesse nominale de l'appareil en décimètres par seconde.

Exemple: Pour un appareil se déplaçant à **0,8 m/s**, on programmera **08** (ad **03**).

Exemple 2: Pour un appareil se déplaçant à **1,2 m/s**, on programmera **12** (ad **03**).

**Pt** : on programme la Pente proposée dans le tableau page 154.

Exemple : Pour un appareil se déplaçant à **0,8 m/s**, on programmera la pente conseillée, soit **11** (ad **04**).

**tt** : on doit trouver une valeur entre **0** et **9** selon la puissance du moteur (ad **08**).

**th** : on programme la valeur du courant secteur à ne pas dépasser sous peine d'avoir le défaut définitif **81**. On programme la valeur correspondante à la puissance Moteur en se référant au tableau ci-dessous (ad **09**).

<b>kW</b>	2.2	2.9	3.7	4.4	5.2	5.9	6.6	7.4	8.1	8.8	9.6	10.3	11.0	11.8	12.5	13.2
<b>ch</b>	03	04	05	06	07	08	09	10	11	12	13	14	15	16	17	18
<b>th</b>	08	10	12	14	16	18	20	22	24	26	28	30	32	34	36	38

<b>kW</b>	14.0	14.7	15.5	16.2	16.9	17.7	18.4	19.1	19.9	20.6	21.3	22.1	22.8	23.6	24.3	25.0
<b>ch</b>	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34
<b>th</b>	40	42	44	46	48	50	52	54	56	58	60	62	64	66	68	70

**d°** à cette adresse, on trouve une valeur étalonnée en usine pour le thermomètre du radiateur (ad **0F**).

**nr** : Nombre de Résistance de Précision de 0,068 Ω.

Nota : Depuis le 11/96, le capteur de courant **OND24M** est un produit de substitution aux résistances de mesure de courant. En ce qui concerne le paramétrage, aucune modification n'est à apporter; cependant le tableau ci-dessous vous rappelle la valeur du paramètre **Nr - Ad 10 - Valeur xx** en fonction du type de variateur de fréquence.

<b>Type de Vf</b>	<b>MLI - 1</b>	<b>MLI - 2</b>	<b>MLI - 3</b>	<b>MLI - 4</b>	<b>MLI - 5</b>	<b>MLI - 6</b>
<b>Paramètre Nr</b>	01	01	02	02	03	04
<b>Référence Capteur</b>	OND24M A 1-2		OND24M A 3-4		OND24M A 5-6	

**Etalonnage de la tension condensateurs (tc) : (U<sub>eff</sub> réseau = 380V)**

- Couper la chaîne des sécurités.
- Sur le **MLift**, mettre le petit interrupteur vers le haut sur **RAM** et sélectionner à l'adresse **05** la variable **tc** (tension condensateur). Appuyer sur le contacteur ligne **L** et ajuster le potentiomètre de la carte **OND04** pour faire apparaître **51** sur l'afficheur.

U <sub>eff</sub> réseau = 220V → tc = 30	U <sub>eff</sub> réseau = 380V → tc = 51	U <sub>eff</sub> réseau = 400V → tc = 54
--	--	--

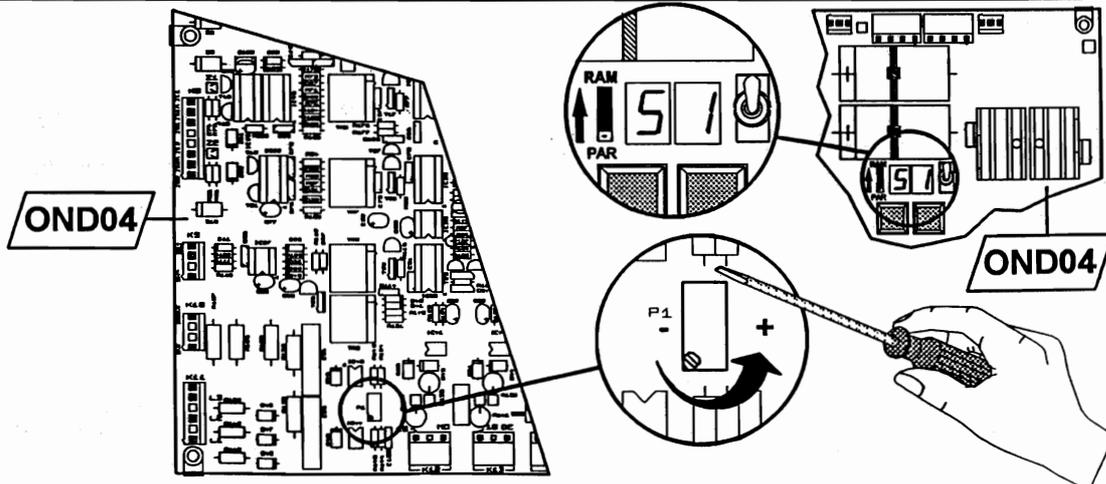


Figure 3 Etalonnage de la mesure de la tension aux bornes des condensateurs de filtrage de la tension continue du variateur de fréquence

## CONCERNANT LA MANOEUVRE B32 :

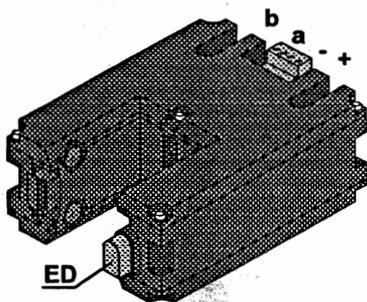
**Il faut savoir à l'avance dans quel sens la cabine va partir après une remise sous tension !!!**

Lorsqu'on utilise la bande et le capteur O03, l'aimant que l'on a placé en bas pendant le relevé automatique des niveaux joue le rôle de l'écran codé et du contact « ED » bien connu quand on travaille avec les écrans plastique.

Cet aimant agit sur le bistable « ED » monté dans le capteur O03.

- **Quand le contact est ouvert**, cela signifie que la cabine est en dessous de l'aimant. Après coupure de courant, la manoeuvre MB-32 envoie donc la cabine en montée pour croiser l'aimant qui recalera le sélecteur.

La cabine s'arrêtera au prochain niveau où elle peut ralentir avant de rejoindre le niveau principal. On peut vérifier que le contact « ED » est ouvert en mesurant, en continu, la tension entre le 0V et CAB sur le connecteur KC22 (côté RÉGUL) de l'équipement MB-32 ou entre les bornes « - » et « b » directement sur le capteur O03. La tension mesurée doit être environ zéro Volt ou 24 Volts (selon que le faisceau B est obturé ou non).

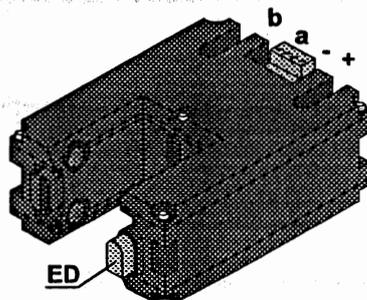


Le contact ED est ouvert quand la tension mesurée entre le " - " et le " b ", en continu, est égale à 0 ou 24 volts.

- **Quand le contact est fermé**, cela signifie que la cabine est au dessus de l'aimant. Après coupure de courant, la manoeuvre MB-32 envoie donc la cabine en descente afin de croiser l'aimant qui recalera le sélecteur.

La cabine s'arrêtera au niveau le plus bas avant de rejoindre le niveau principal.

On peut vérifier que le contact « ED » est fermé en mesurant, en continu, la tension entre le 0V et CAB sur le connecteur KC22 (côté RÉGUL) de l'équipement MB-32 ou entre les bornes « - » et « b » directement sur le capteur O03. La tension mesurée doit être environ 6 Volts ou 18 Volts (selon que le faisceau B est obturé ou non).



Le contact ED est fermé quand la tension mesurée entre le " - " et le " b ", en continu, est égale à 6 ou 18 volts.

**Si toutes les valeurs semblent cohérentes, vous pouvez laisser partir la cabine en rétablissant la chaîne des sécurités.**

**MODIFICATION DE LA DISTANCE DE RALENTISSEMENT**

**Si après essais, la distance de ralentissement ne convient pas, il n'est pas nécessaire de reprendre toute la procédure.**

- 1) Enclencher l'interrupteur d'inspection **INS**
- 2) Couper puis remettre l'alimentation de l'équipement **MB-32**
- 3) Écrire **80** à l'adresse **E0** sur l'outil de paramétrage / diagnostique coté manoeuvre, petit interrupteur de gauche en bas sur **PAR**.
- 4) Descendre en inspection jusqu'au niveau bas, **pile à niveau**, en prenant soin d'enlever les aimants avant qu'ils ne rencontrent le capteur, si on était au dessus de ceux-ci quand on a écrit **80** dans **E0**.
- 5) Enclencher le « **STOP** » sur le toit de cabine.
- 6) Appuyer simultanément sur **GM** et **GD** pendant **5** secondes.
- 7) Positionner l'aimant **ED** au dessus du capteur **O03** à la nouvelle distance de ralentissement souhaitée.
- 8) Enlever le « **STOP** » sur le toit de cabine et monter en inspection pour dépasser l'aimant. Redescendre en inspection pour croiser l'aimant en descente. La nouvelle zone petite vitesse est maintenant enregistrée.

**RÉGLAGE AUTOMATIQUE DE LA PRÉCISION D'ARRÊT EN MONTÉE (ZONARM)**

- 1) Placer l'ascenseur au niveau le plus bas.
- 2) Écrire **40** à l'adresse **E0** sur l'outil de paramétrage / diagnostique coté manoeuvre, petit interrupteur de gauche en bas sur **PAR**.

Attention : Après avoir rebasculé l'interrupteur vers le haut, **E0** apparaîtra suivi de la valeur **42**.

- 3) Faire un mouvement normal en Montée à mi-course.

Quand l'appareil se sera immobilisé, la valeur **42** inscrite à l'adresse **E0** passera à **00** pour quitter la procédure de réglage automatique.

**Attention, à ce moment, la cabine n'est peut-être pas pile à niveau ! C'est normal ... c'est au prochain déplacement que la cabine s'arrêtera à niveau.**

## RÉGLAGE AUTOMATIQUE DE LA PRÉCISION D'ARRÊT EN DESCENTE (ZONARD)

- 1) Placer l'ascenseur au niveau le plus haut.
- 2) Écrire **20** à l'adresse **E0** sur l'outil de paramétrage / diagnostique coté manoeuvre, petit interrupteur de gauche en bas sur **PAR**.

Attention : Après avoir rebasculé l'interrupteur vers le haut, **E0** apparaîtra suivi de **21**.

- 3) Faire un mouvement normal en descente à mi-course.

Quand l'appareil se sera immobilisé, la valeur **21** inscrite à l'adresse **E0** passera à **00** afin de quitter la procédure de réglage automatique.

**Attention, à ce moment, la cabine n'est peut-être pas pile à niveau ! C'est normal ... c'est au prochain déplacement que la cabine s'arrêtera à niveau.**

Pour connaître la précision d'arrêt à chaque niveau, il suffit d'aller voir le compteur d'altitude en **23** et **22** petit interrupteur de gauche vers le haut.

La valeur est exprimée en cran et en hexadécimal. 1 cran = 2 millimètres.

	<p>Compteur d'altitude aux adresses <b>23</b> et <b>22</b></p>
<p><b>Ad 23 = 00</b></p>	<p><b>Ad 22 = 03</b></p>

### Exemple :

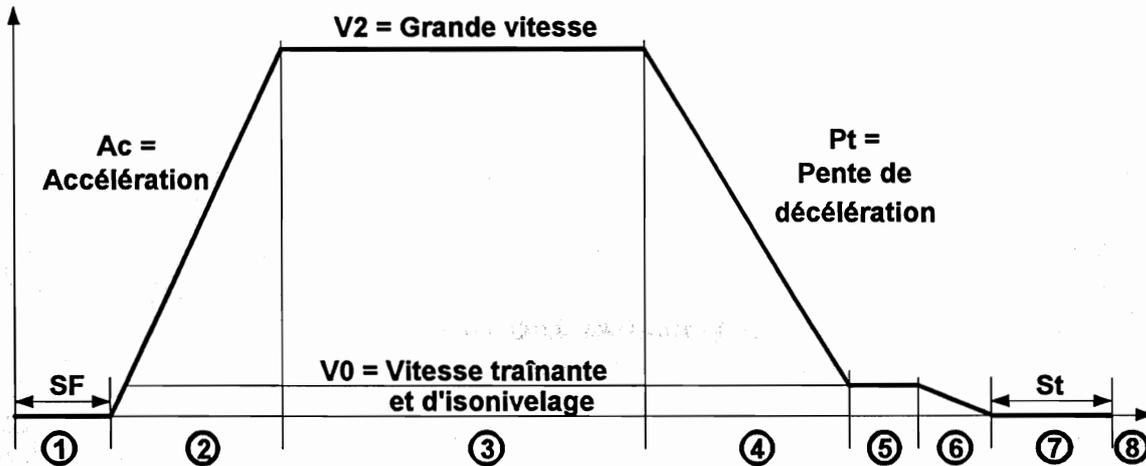
En envoyant l'appareil tout en bas, si on lit **00** en **23** et **03** en **22** soit **0003**, cela signifie que la cabine s'est arrêtée **3** crans de comptage (environ **6 mm**) avant le but.

## RÉGLAGE AUTOMATIQUE DE LA ZONE D'HYSTÉRISIS

**A faire impérativement si le niveau le plus bas est différent du niveau principal.**

- 1) Positionner l'appareil au dessus des aimants **ED**.
- 2) Écrire **10** à l'adresse **E0** sur l'outil de paramétrage / diagnostique coté manoeuvre, petit interrupteur de gauche en bas sur **PAR**.
- 3) Faire deux mouvements normaux pour croiser les aimants **ED** dans un sens, puis dans l'autre.

## DESCRIPTION DE LA SÉQUENCE DES SIGNAUX DU DÉMARRAGE EN GRANDE VITESSE V2 JUSQU'À L'ARRÊT.



1. Lorsque la manoeuvre a déterminé qu'elle peut utiliser la grande vitesse **V2**, elle active **V2**, **V0** et donne l'orientation Montée ou Descente. La régulation ayant reçu une demande de mouvement, fait coller le contacteur de Ligne **L** puis, environ 200ms plus tard, le contacteur de sécurité **S**. Le collage de **L** et **S** permet de faire lever le frein pendant qu'est effectuée une stabilisation électrique du rotor pour éviter tout dévirage. Cette stabilisation électrique dure la valeur programmée dans le paramètre « **SF** ».
2. On commence à appliquer les tensions à basses fréquences et l'appareil accélère. L'accélération dure le temps programmé dans le paramètre « **Ac** ».
3. L'appareil a atteint la vitesse correspondant à la fréquence programmée dans « **V2** ».
4. Le point de passage en petite vitesse arrive, **V2** disparaît mais **V0** demeure. La cabine décélère selon la pente programmée dans le paramètre **Pt** pour atteindre la vitesse **V0**.
5. La vitesse **V0** est atteinte, on la maintient jusqu'au point d'arrêt.
6. Le point d'arrêt arrive, **V0** disparaît et la transition de **V0** à la vitesse nulle commence (tout en maintenant l'orientation **MO** ou **DE**).
7. Quand la vitesse nulle est atteinte, la régulation stabilise électriquement le rotor pendant « **St** ».
8. La régulation **MB-32** fait tomber le frein en désactivant les contacteurs **L** et **S**. Pendant le temps nécessaire à la retombée du frein, les condensateurs stabilisent encore suffisamment le rotor. (Un contact de **L** ou de **S** informe le contrôleur que le mouvement est terminé et ce afin de désactiver l'orientation **MO** ou **DE** et d'ouvrir les portes).

### Remarque :

Les étapes (5), (6), et (7) ont été volontairement exagérées pour éclaircir le dessin.

## III.2) RÉGLAGE DES OPTIONS

### L'ISONIVELAGE PORTES OUVERTES OU PORTES FERMÉES

**Fonction :**

La fonction « **ISONIVELAGE** » consiste à remettre la cabine à niveau lorsque celle-ci s'en écarte pour une raison ou pour une autre.

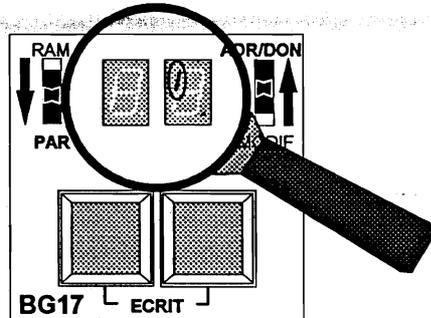
La mise en service de cette fonction nécessite, par rapport à la base, une **modification MATERIELLE** ainsi qu'une **PROGRAMMATION** spécifique.

**Au niveau du MATERIEL :**

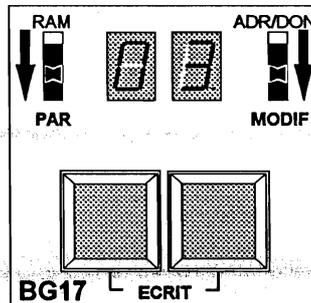
Il est impératif de monter le dispositif de pontage de la chaîne des sécurités au niveau de la zone d'ouverture des portes (**N62 + 2 capteurs P01 (ou I.L.S.) + contacteur ISO.** - voir chapitre II.5.7) page 121)

**Au niveau de la PROGRAMMATION :** (les valeurs affichées sont les valeurs usine)

**ISOCLI**  
**ISONivelage**  
**Client ?**  
 Adr. 63  
 Bât. 5

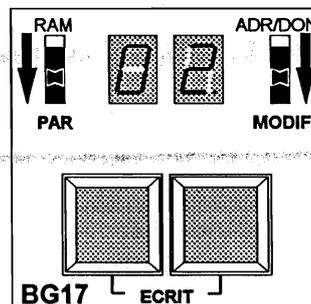


**ZONARI**  
**ZONE d'ARrêt**  
**Isonivelage**  
 Adr. B7



**Nombre**  
**Impulsions**  
  
**Hex**

**BNDISO**  
**BoND**  
**d'ISONivelage**  
 Adr. BC

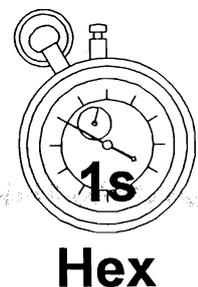
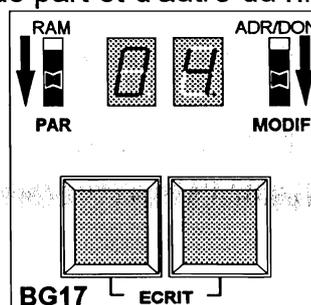


**Nombre**  
**Impulsions**  
  
**Hex**

**Remarque:**

La zone d'arrêt isonivelage est la même de part et d'autre du niveau.

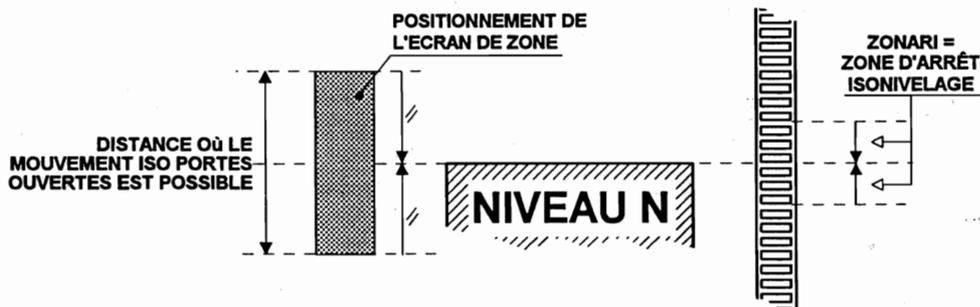
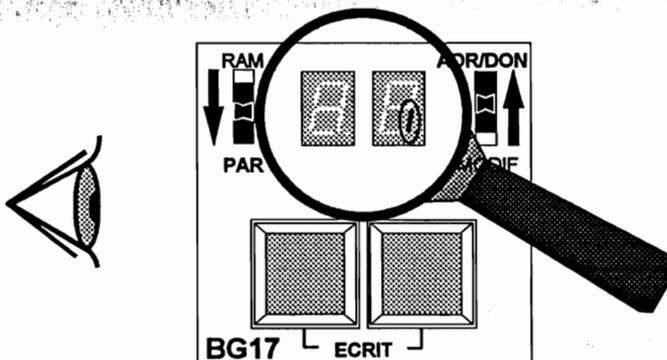
**TPISO**  
**TemPorisation**  
**ISONivelage**  
 Adr. 19



### 1) L'ISONIVELAGE PORTES OUVERTES.

## IPO Isonivelage Portes Ouvertes ?

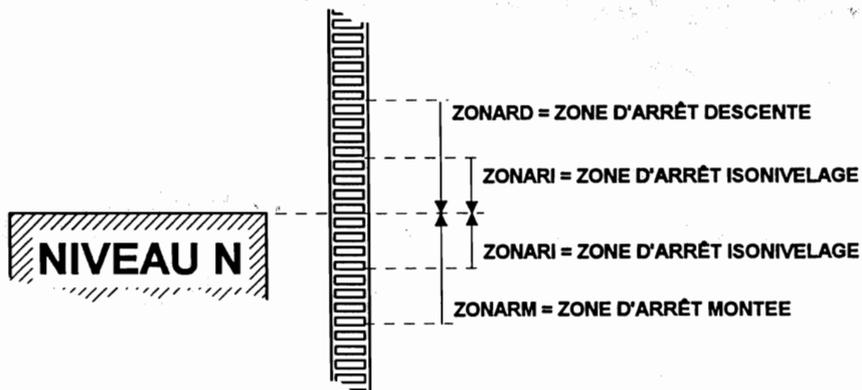
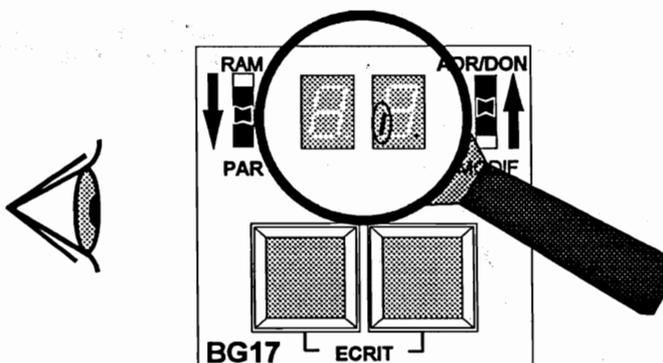
Adr. 08  
Bât. 0



### 2) L'ISONIVELAGE PORTES FERMEES.

## IPF Isonivelage Portes Fermées ?

Adr. 08  
Bât. 1



**LES DÉFAUTS ÉVENTUELS.**

- La régulation **MB-32** surveille si la cabine ne sort pas de la zone de déverrouillage en mouvement d'isonivelage.

Si c'est le cas, la régulation **MB-32** affiche le code **57** du défaut « **Dépassement de la zone ISO** ».

- La régulation **MB-32** surveille si le dispositif d'isonivelage n'est pas en train de « **Pomper** » c'est-à-dire que la cabine n'arrive pas à se stabiliser dans la zone d'arrêt d'isonivelage.

Si la régulation **MB-32** compte six mouvements de « **Pompage** » en suivant et au même niveau, elle stoppe alors le mouvement et affiche le code de défaut **58** « **Plus de 6 pompages ISO au même niveau** ».

Le défaut **58** ne met pas l'appareil à l'arrêt.

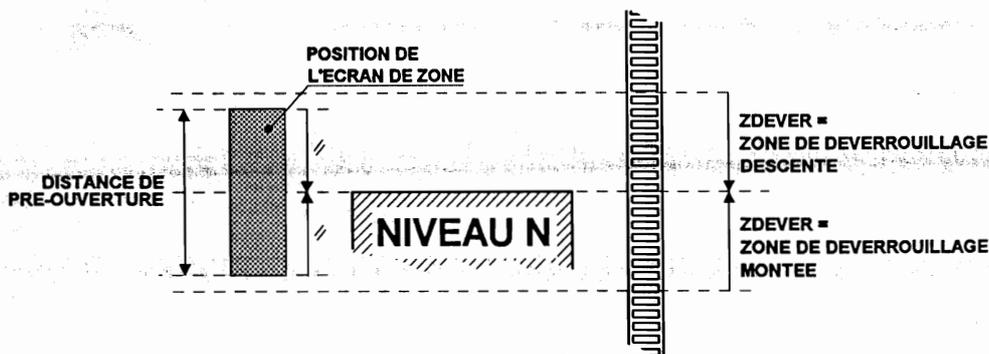
- La régulation **MB-32** surveille si le mouvement d'isonivelage ne dure pas plus longtemps que la durée autorisée dans le paramètre « **TPISO** » à l'adresse **19**.

Si c'est le cas, la régulation **MB-32** affiche le code **59** du défaut « **Dépassement de la temporisation petite vitesse en isonivelage** ».

**L'OUVERTURE AVANT ARRÊT**

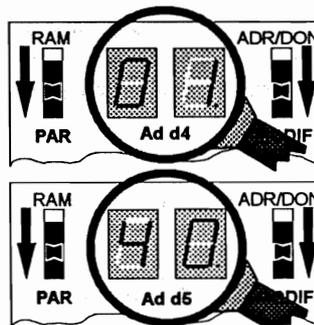
**Fonction:**

La fonction « **Ouverture Avant Arrêt** » a pour but d'augmenter le trafic en démarrant l'ouverture des portes avant que la cabine soit totalement arrêtée.



Prendre soin de programmer le paramètre **ZDEVER** :

**ZDEVER**  
**Zone de**  
**DEVERrouillage**  
 Adr. d4 & d5



en  
mm

Dec

### III.3) TABLES DE CONVERSION

## Tables Hexadécimales

#### Tables de conversion Hexadécimal ↔ décimal

TABLE DE CONVERSION HEXADÉCIMAL ↔ DÉCIMAL

Chiffre de poids faible (chiffre de droite)

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F
0	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
1	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31
2	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47
3	48	49	50	51	52	53	54	55	56	57	58	59	60	61	62	63
4	64	65	66	67	68	69	70	71	72	73	74	75	76	77	78	79
5	80	81	82	83	84	85	86	87	88	89	90	91	92	93	94	95
6	96	97	98	99	100	101	102	103	104	105	106	107	108	109	110	111
7	112	113	114	115	116	117	118	119	120	121	122	123	124	125	126	127
8	128	129	130	131	132	133	134	135	136	137	138	139	140	141	142	143
9	144	145	146	147	148	149	150	151	152	153	154	155	156	157	158	159
A	160	161	162	163	164	165	166	167	168	169	170	171	172	173	174	175
B	176	177	178	179	180	181	182	183	184	185	186	187	188	189	190	191
C	192	193	194	195	196	197	198	199	200	201	202	203	204	205	206	207
D	208	209	210	211	212	213	214	215	216	217	218	219	220	221	222	223
E	224	225	226	227	228	229	230	231	232	233	234	235	236	237	238	239
F	240	241	242	243	244	245	246	247	248	249	250	251	252	253	254	255

Chiffre de poids fort (chiffre de gauche)

Utilisation de la table

Pour convertir un octet (2 chiffres) hexadécimal en décimal, repérez le chiffre hexadécimal de poids fort (le chiffre de gauche) dans la colonne de gauche de la table. Suivez la rangée correspondante vers la droite jusqu'à l'intersection avec la colonne à la partie supérieure de laquelle se trouve le chiffre hexadécimal de poids faible (le chiffre de droite). La valeur à l'intersection est l'équivalent décimal du nombre hexadécimal cherché.

Par exemple, pour convertir le nombre hexadécimal **A4** en décimal, trouvez l'intersection de la rangée qui contient **A** en première colonne, avec la colonne qui contient **4** en partie supérieur. L'équivalent décimal de **A4** est la valeur à l'intersection, c'est-à-dire **164**.

Pour convertir un nombre décimal en hexadécimal, cherchez le nombre décimal dans la table. Le nombre hexadécimal correspondant est le nombre composé, de gauche à droite, du chiffre hexadécimal figurant dans la première colonne de la rangée dans laquelle vous avez trouvé le nombre décimal, et du chiffre hexadécimal qui figure à la ligne supérieure de la colonne dans laquelle vous avez trouvé le nombre décimal.

Par exemple, pour trouver l'équivalent hexadécimal de **206**, cherchez cette valeur dans la table ; son équivalent hexadécimal est **CE**.

**Table d'addition hexadécimales****Résultat en Hexadécimal**

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F
0	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F
1	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F	10
2	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F	10	11
3	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F	10	11	12
4	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F	10	11	12	13
5	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F	10	11	12	13	14
6	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F	10	11	12	13	14	15
7	7	8	9	A	B	C	D	E	F	10	11	12	13	14	15	16
8	8	9	A	B	C	D	E	F	10	11	12	13	14	15	16	17
9	9	A	B	C	D	E	F	10	11	12	13	14	15	16	17	18
A	A	B	C	D	E	F	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19
B	B	C	D	E	F	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	1A
C	C	D	E	F	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	1A	1B
D	D	E	F	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	1A	1B	1C
E	E	F	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	1A	1B	1C	1D
F	F	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	1A	1B	1C	1D	1E

**Résultat en décimal**

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F
0	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
1	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16
2	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17
3	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18
4	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19
5	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20
6	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21
7	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22
8	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23
9	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24
A	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25
B	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26
C	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27
D	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28
E	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29
F	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30

**Utilisation de la table**

Pour additionner 2 chiffres hexadécimaux, repérez l'un des chiffres dans la colonne de gauche de la table. Suivez la rangée correspondante vers la droite jusqu'à l'intersection avec la colonne à la partie supérieure de laquelle se trouve le second chiffre. La valeur à l'intersection est la somme cherchée.

Par exemple, pour additionner les nombres hexadécimaux A et 4 trouvez l'intersection de la rangée qui contient A en première colonne, avec la colonne qui contient 4 en partie supérieur. La somme de A et 4 est la valeur à l'intersection, c'est-à-dire E.

Si vous devez additionner des nombres hexadécimaux à 2 chiffres, procédez chiffre par chiffre de la droite vers la gauche, et n'oubliez pas la retenue équivalents. Par exemple, pour additionner les nombres hexadécimaux 1A et B2, ajoutez A à C (résultat 16 hexadécimal), qui donne donc une retenue égale à 1, puis ajoutez 1 et B (résultat égal à C), auquel vous ajouterez la retenue 1 pour obtenir le résultat final D6.

La table supérieure fournit le résultat en hexadécimal, la table inférieure le fournit en décimal.

**Tables de multiplication hexadécimales**

**Résultat en Hexadécimal**

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F
2	0	2	4	6	8	A	C	E	10	12	14	16	18	1A	1C	1E
3	0	3	6	9	C	F	12	15	18	1B	1E	21	24	27	2A	2D
4	0	4	8	C	10	14	18	1C	20	24	28	2C	30	34	38	3C
5	0	5	A	F	14	19	1E	23	28	2D	32	37	3C	41	46	4B
6	0	6	C	12	18	1E	24	2A	30	36	3C	42	48	4E	54	5A
7	0	7	E	15	1C	23	2A	31	38	3F	46	4D	54	5B	62	69
8	0	8	10	18	20	28	30	38	40	48	50	58	60	68	70	78
9	0	9	12	1B	24	2D	36	3F	48	51	5A	63	6C	75	7E	87
A	0	A	14	1E	28	32	3C	46	50	5A	64	6E	78	82	8C	96
B	0	B	16	21	2C	37	42	4D	58	63	6E	79	84	8F	9A	A5
C	0	C	18	24	30	3C	48	54	60	6C	78	84	90	9C	A8	B4
D	0	D	1A	27	34	41	4E	5B	68	75	82	8F	9C	A9	B6	C3
E	0	E	1C	2A	38	46	54	62	70	7E	8C	9A	A8	B6	C4	D2
F	0	F	1E	2D	3C	4B	5A	69	78	87	96	A5	B4	C3	D2	E1

**Résultat en Décimal**

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
2	0	2	4	6	8	10	12	14	16	18	20	22	24	26	28	30
3	0	3	6	9	12	15	18	21	24	27	30	33	36	39	42	45
4	0	4	8	12	16	20	24	28	32	36	40	44	48	52	56	60
5	0	5	10	15	20	25	30	35	40	45	50	55	60	65	70	75
6	0	6	12	18	24	30	36	42	48	54	60	66	72	78	84	90
7	0	7	14	21	28	35	42	49	56	63	70	77	84	91	98	105
8	0	8	16	24	32	40	48	56	64	72	80	88	96	104	112	120
9	0	9	18	27	36	45	54	63	72	81	90	99	108	117	126	135
A	0	10	20	30	40	50	60	70	80	90	100	110	120	130	140	150
B	0	11	22	33	44	55	66	77	88	99	110	121	132	143	154	165
C	0	12	24	36	48	60	72	84	96	108	120	132	144	156	168	180
D	0	13	26	39	52	65	78	91	104	117	130	143	156	169	182	195
E	0	14	28	42	56	70	84	98	112	126	140	154	168	182	196	210
F	0	15	30	45	60	75	90	105	120	135	150	165	180	195	210	225

Utilisation de la table

Pour multiplier 2 chiffres hexadécimaux, repérez l'un des chiffres dans la colonne de gauche de la table. Suivez la rangée correspondante vers la droite jusqu'à l'intersection avec la colonne à la partie supérieure de laquelle se trouve le second chiffre. La valeur à l'intersection est le produit cherché. La table supérieure fournit le résultat en hexadécimal, la table inférieure le fournit en décimal.

Par exemple, le produit des nombre hexadécimaux A est 6 est 3C hexadécimal et 60 décimal.

## Table de conversion pour affichage en bâtonnets

Hexadécimal		Décimal		Hexadécimal		Décimal
0		0		0		0
10		16		1		1
20		32		2		2
30		48		3		3
40		64		4		4
50		80		5		5
60		96		6		6
70		112		7		7
80		128	+	8		8
90		144		9		9
A0		160		A		10
B0		176		B		11
C0		192		C		12
D0		208		D		13
E0		224		E		14
F0		240		F		15

Pour obtenir la valeur décimale équivalente à une configuration de bâtonnets, relevez dans la table la valeur équivalant aux bâtonnets supérieurs et ajoutez-y la valeur équivalant aux bâtonnets inférieurs. Par exemple :

$$\begin{array}{ccccccc}
 \begin{array}{|c|c|} \hline \text{A} & \text{A} \\ \hline \end{array} & = & \begin{array}{|c|c|} \hline \text{A} & \text{A} \\ \hline \end{array} & + & \begin{array}{|c|c|} \hline \text{A} & \text{A} \\ \hline \end{array} \\
 & & = & 176 & + & 6 & = & 184
 \end{array}$$

### III.4) PRÉCAUTIONS EN MATIÈRE DE COMPATIBILITÉ ÉLECTROMAGNÉTIQUE (1/7)

Tous les Automatismes industriels pilotés par un système électronique (Automate programmable, Calculateur etc...) sont sujets à des risques de perturbations parasites si un certain nombre de précautions ne sont pas prises.

Ces perturbations peuvent venir soit de l'extérieur du système, comme par exemple la fluctuation de la tension du réseau, soit être générées par l'Automatisme lors du pilotage d'un organe de puissance.

De grosses précautions sont bien évidemment déjà prises par les constructeurs afin de protéger les ENTRÉES et les SORTIES des systèmes de pilotage dans le but de rendre les équipements le moins sensible possible à l'environnement parasite.

LES AUTOMATISMES INDUSTRIELS DESTINÉS À LA GESTION ET AU PILOTAGE DES ASCENSEURS APPELÉ COMMUNÉMENT « MANOEUVRE D'ASCENSEUR » N'ÉCHAPPENT PAS À CES PHÉNOMÈNES ET SONT ÉGALEMENT SOUMIS À UN NIVEAU CERTAIN DE PERTURBATIONS.

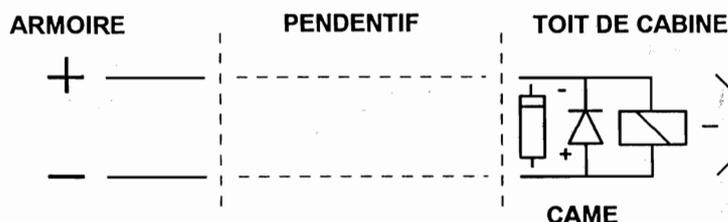
IL EST SOUVENT TRÈS FACILE DE S'OPPOSER A CES « AGRESSIONS » MOYENNANT QUELQUES PRÉCAUTIONS ÉLÉMENTAIRES ET PEU COÛTEUSES LORSQU'ELLES SONT PRISES DES LE DÉBUT DU CHANTIER.

Dans les pages qui suivent, vous trouverez les précautions indispensables à prendre principalement au niveau des organes pilotés par les manoeuvres **AUTINOR**, des contacteurs de commande et du pendentif, sous peine de voir votre installation irrémédiablement défailir après un certain temps de bon fonctionnement apparent !!!

#### A PROPOS DE LA CAME MOBILE.

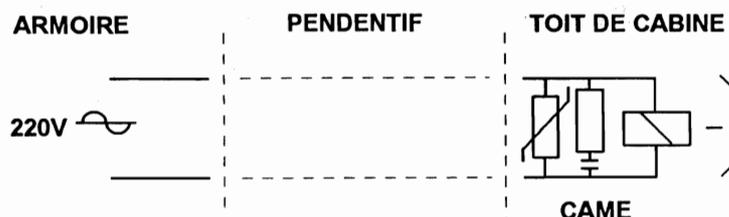
##### - ALIMENTÉE EN TENSION CONTINUE :

Il faut impérativement monter une DIODE BY 255 (1300 V / 3 A) en INVERSE et le plus près possible de la bobine de la CAME sur LE TOIT DE LA CABINE !



##### - ALIMENTÉE EN TENSION ALTERNATIVE MONOPHASÉE :

Il faut impérativement monter un ÉCRÉTEUR DE TENSION (GEMOV) ainsi qu'un réseau CONDENSATEUR - RÉSISTANCE série, le tout raccordé en PARALLÈLE et le plus près possible de la bobine de la CAME sur LE TOIT DE LA CABINE !

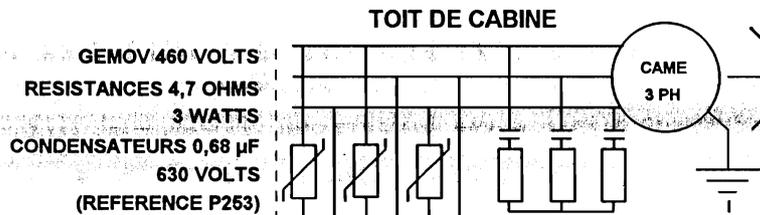


- La valeur de la résistance est de 4,7 Ω.
- La valeur du condensateur est 0,68 µF, 630 VOLTS.
- La tension d'écrêtage du GEMOV est égale à 250 VOLTS.

## PRECAUTIONS EN MATIERE DE COMPATIBILITE ELECTROMAGNETIQUE (2/7)

### - ALIMENTÉE EN TENSION ALTERNATIVE TRIPHASÉE :

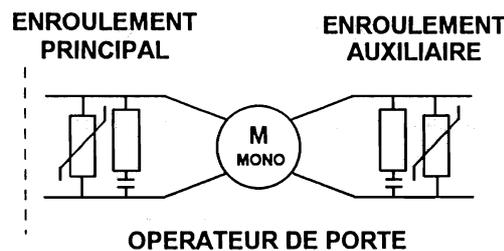
Il faut impérativement monter un ÉCRÉTEUR DE TENSION (GEMOV) entre chaque phase ainsi qu'un triple réseau CONDENSATEUR RÉSISTANCE série monté en ÉTOILE et le tout monté le plus près possible sur LE TOIT DE LA CABINE !



### A PROPOS DU MOTEUR D'OPÉRATEUR DE PORTE AUTOMATIQUE.

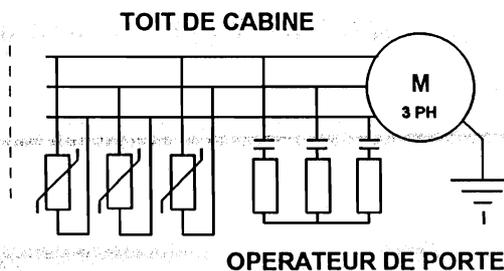
#### - ALIMENTÉ EN TENSION ALTERNATIVE MONOPHASÉE SANS FREINAGE :

Il faut impérativement monter un ÉCRÉTEUR DE TENSION (GEMOV) ainsi qu'un réseau CONDENSATEUR - RÉSISTANCE série, le tout raccordé en PARALLÈLE sur les ENROULEMENTS PRINCIPAUX et AUXILIAIRES, cela le plus près possible du MOTEUR sur LE TOIT DE LA CABINE !



#### - ALIMENTÉ EN TENSION ALTERNATIVE TRIPHASÉE SANS FREINAGE :

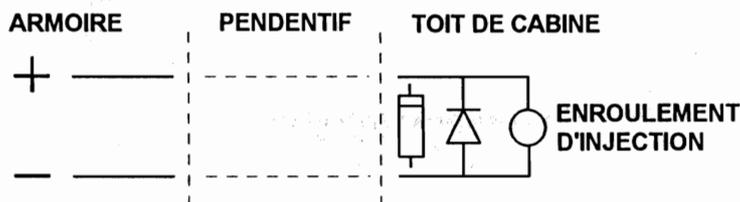
Il faut impérativement monter un ÉCRÉTEUR DE TENSION (GEMOV) entre chaque phase ainsi qu'un triple réseau CONDENSATEUR RÉSISTANCE série monté en ÉTOILE sur LE TOIT DE LA CABINE !



## PRECAUTIONS EN MATIERE DE COMPATIBILITE ELECTROMAGNETIQUE (3/7)

### - ALIMENTÉ EN TENSION MONO OU TRIPHASÉE AVEC FREINAGE PAR INJECTION :

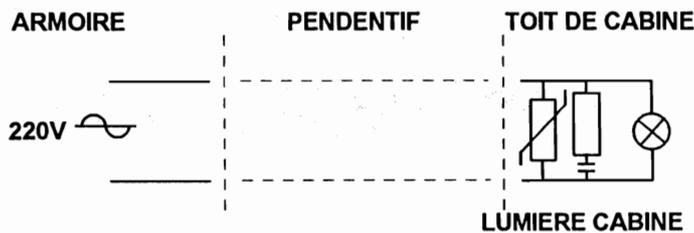
Il faut impérativement monter une DIODE BY 255 (1300 V / 3 A) en INVERSE et le plus près possible sur l'ENROULEMENT D'INJECTION CONTINUE sur LE TOIT DE LA CABINE ! Il est bien évident que cette protection vient en complément de celles décrites plus haut concernant les enroulements du moteur d'opérateur de porte.



### A PROPOS DE LA LUMIÈRE CABINE.

#### - DE TYPE FILAMENT A INCANDESCENCE ALIMENTÉ EN ALTERNATIF :

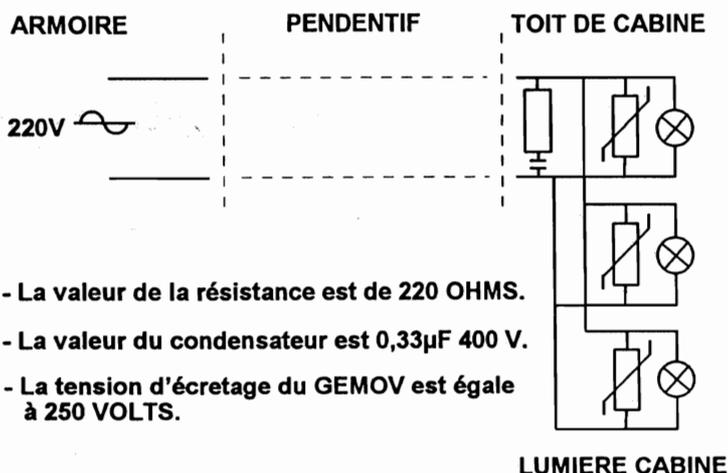
Il faut impérativement monter un ÉCRÉTEUR DE TENSION (GEMOV) ainsi qu'un réseau CONDENSATEUR - RÉSISTANCE série (P213), le tout raccordé en PARALLÈLE et le plus près possible du filament de la LUMIÈRE sur LE TOIT DE LA CABINE.



- La valeur de la résistance est de 220  $\Omega$ .
- La valeur du condensateur est 0,33  $\mu\text{F}$ , 400 VOLTS.
- La tension d'écrêtage du GEMOV est égale à 250 VOLTS.

#### - DE TYPE NÉON DONC ALIMENTÉ EN TENSION ALTERNATIVE :

Il faut impérativement monter un ÉCRÉTEUR DE TENSION (GEMOV) par tube NÉON ainsi qu'un réseau CONDENSATEUR - RÉSISTANCES série (P213) aux bornes de l'ensemble, le tout raccordé en PARALLÈLE et ce, le plus près possible sur LE TOIT DE LA CABINE.



- La valeur de la résistance est de 220 OHMS.
- La valeur du condensateur est 0,33 $\mu\text{F}$  400 V.
- La tension d'écrêtage du GEMOV est égale à 250 VOLTS.

## PRECAUTIONS EN MATIERE DE COMPATIBILITE ELECTROMAGNETIQUE (4/7)

### A PROPOS D'AUTRES ORGANES DE PUISSANCE.

TELS QUE DES VANNES, DES TAQUETS ANTI-DÉRIVE UTILISÉS PARFOIS EN CAS DE SYSTÈME HYDRAULIQUE, DES VENTILATEURS D'AÉRATION, OU TOUT AUTRE SYSTÈME CONSOMMANT UN COURANT NON NÉGLIGEABLE ET SURTOUT SUSCEPTIBLE DE GÉNÉRER DES PARASITES LORS DE LA COMMUTATION.

**IL EST INDISPENSABLE D'ANTIPARASITER LEURS DIFFÉRENTS TYPES D'ENROULEMENTS DE LA MÊME FAÇON QUE VU PRÉCÉDEMMENT !**

TOUS LES ORGANES DE PUISSANCE QUE NOUS AVONS ÉVOQUÉS SONT COMMANDES PAR DES CONTACTEURS MONTÉS DANS LA MANOEUVRE D'ASCENSEUR.

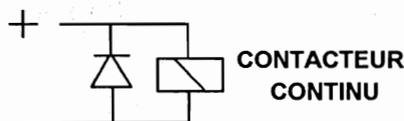
IL EST ÉVIDENT QUE LES BOBINES DE CES CONTACTEURS DOIVENT ÊTRE ANTIPARASITÉES !!!

TOUS LES CONTACTEURS IMPLANTÉS D'ORIGINE DANS LA MANOEUVRE D'ASCENSEUR SUITE AUX SPÉCIFICATIONS PRÉCISÉES PAR LE CLIENT SONT ANTIPARASITÉS PAR LA SOCIÉTÉ AUTINOR !

SI L'UTILISATEUR, DE SA PROPRE INITIATIVE, AJOUTE DES CONTACTEURS, IL EST IMPÉRATIF DE LES ANTIPARASITER DE LA MÊME FAÇON !!!

#### - CONTACTEURS ALIMENTÉS EN TENSION CONTINUE :

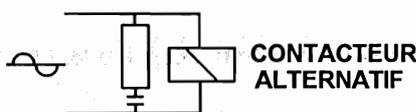
Il est indispensable de monter une DIODE BY 255 (1300 V / 3 A) et en INVERSE le plus près possible de la bobine du contacteur comme indiqué ci-dessous :



#### - CONTACTEURS ALIMENTÉS EN TENSION ALTERNATIVE :

Il faut impérativement monter un réseau CONDENSATEUR RÉSISTANCE série, le tout raccordé en PARALLÈLE et le plus près possible de la bobine du contacteur.

RESISTANCES 4,7 OHMS  
CONDENSATEURS 0,22 µF  
400 VOLTS  
DANS LE CAS DE  
CONTACTEURS 110V



EN TENTANT DE SUPPRIMER, OU TOUT AU MOINS DE LIMITER LES PARASITES GÉNÉRÉS PAR LES DIFFÉRENTS ORGANES DE PUISSANCE, NON SEULEMENT NOUS AUGMENTONS LE TAUX DE FIABILITÉ DES INSTALLATIONS MAIS NOUS PARTICIPONS ÉGALEMENT A UNE « DÉPOLLUTION RADIO ».

L'EXPÉRIENCE NOUS A MONTRE QUE LA PROTECTION LA PLUS EFFICACE EST CELLE EFFECTUÉE LE PLUS PRÈS POSSIBLE DE LA SOURCE D'ENNUIS.

C'EST POUR CETTE RAISON QUE DANS L'ÉLABORATION DE NOS FUTURS PRODUITS, IL EST PRÉVU DE NE PLUS METTRE LES CONDENSATEURS DESTINÉS AU DÉPARASITAGE DES MOTEURS DE PORTES DANS L'ARMOIRE.

## PRECAUTIONS EN MATIERE DE COMPATIBILITE ELECTROMAGNETIQUE (5/7)

### A PROPOS DE LA SÉPARATION DES PENDENTIFS.

Les organes pilotés par les contacteurs sont alimentés par des fils qui passent dans le pendentif

D'autres fils conducteurs du pendentif ne véhiculent non pas des courants forts pour activer des organes de puissance, mais des « INFORMATIONS » électriques par courants faibles. Ces informations sont l'état des fins de courses portes nécessaire à la gestion de l'opérateur de portes automatiques ou les envois cabine par exemple.

Pour situer la différence d'importance entre les deux types de courants, certains moteurs d'opérateurs peuvent consommer 3 ampères alors que le courant qui sert d'information quant à l'état du fin de course fermeture porte ne vaut que 3 milliampères.

Il existe dans cet exemple tout à fait banal un rapport de 1 à 1000.

Ce rapport est souvent encore plus élevé notamment si on considère les courants de transitions au début de l'alimentation d'un organe de puissance. Il est clair que les gros courants influenceront les petits par induction si on ne prend pas soin de les séparer.

LE FAIT DE NE PAS SÉPARER CES COURANTS DANS LE PENDENTIF MÈNERA A :

- L'ENVOI D'INFORMATIONS ERRONÉES A LA MANOEUVRE,
- LA DÉGRADATION PROGRESSIVE DE COMPOSANTS ÉLECTRONIQUES PLUS OU MOINS RAPIDEMENT (DE 3 JOURS A QUELQUES MOIS).

LES CONSÉQUENCES A COURT OU MOYEN TERME SERONT DES FONCTIONNEMENTS « BIZARRES » DE L'APPAREIL, PUIS IMPARABLEMENT ET IRRÉMÉDIABLEMENT LA PANNE !!!

EN RÉSUMÉ, LES FILS CONDUCTEURS DU PENDENTIF VÉHICULANT DES COURANTS FORTS POUR LA CAME MOBILE OU LE MOTEUR D'OPÉRATEUR DE PORTE OU L'INJECTION DE FREINAGE OU LES TAQUETS ANTI-DERIVE OU LE MOTEUR DE VENTILATION CABINE SANS OUBLIER LA LUMIÈRE CABINE ET LA CHAÎNE DE SÉCURITÉ DOIVENT IMPÉRATIVEMENT ÊTRE SÉPARÉS DES AUTRES CONDUCTEURS VÉHICULANT DES INFORMATIONS PAR COURANTS FAIBLES.



LES PENDENTIFS DOIVENT ÊTRE SÉPARÉS SUR LA PLUS LONGUE DISTANCE POSSIBLE ET ON S'ARRANGERA POUR LE FAIRE DANS LA GAINÉ COMME INDIQUE CI-DESSUS :

DANS LE CAS DE L'UTILISATION DE BOITES « MI-COURSE », ON PRENDRA ÉGALEMENT SOIN DE SÉPARER LES FILS.

Les précautions effectuées plus haut méritent d'être prises jusqu'au niveau de l'armoire. En effet, nous éviterons de croiser les fils dans tous les sens derrière l'armoire et laisserons un peu de mou afin de faciliter la maintenance.

## PRECAUTIONS EN MATIERE DE COMPATIBILITE ELECTROMAGNETIQUE (6/7)

### A PROPOS DES FILS DE TERRE.

La cabine doit être reliée à la terre par le fil vert et jaune qui passe également dans le pendentif. Il est souhaitable de faire passer un fil de terre par pendentif.

### A PROPOS DU CÂBLE MOTEUR POUR LES MANOEUVRES MLI ET MLIFT.

Même lorsque le câble moteur est protégé mécaniquement par un tube ou une goulotte métallique, l'utilisation d'un **câble blindé est indispensable** pour limiter les perturbations. Le blindage doit être composé au minimum d'une tresse, l'augmentation du nombre de tresses améliore l'efficacité du blindage. Le câble doit être souple pour faciliter son installation dans la machinerie et doit en outre satisfaire aux prescriptions de la Norme EN 81.

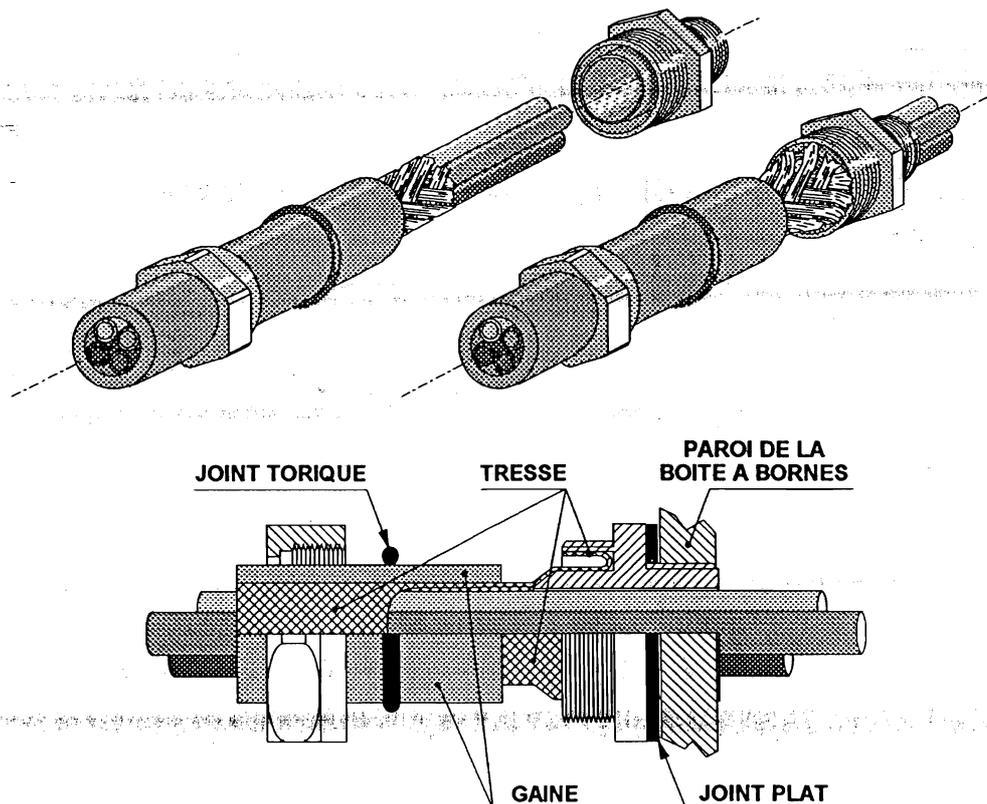
Pour être pleinement efficace, le blindage doit être relié **simultanément** au socle métallique de l'armoire et à la carcasse métallique du moteur.

De surcroît, à l'intérieur comme à l'extérieur de l'armoire, il convient d'espacer au maximum le câble moteur du câble d'alimentation triphasée pour limiter les effets de couplage ; pour la même raison, il convient aussi d'espacer les câbles véhiculant des courants forts de ceux dans lesquels circulent des courants faibles. Ces deux types de câble ne doivent donc pas être placés dans les mêmes goulottes, métalliques ou non, ni traverser la tôle par les mêmes ouvertures.

**En aucun cas, la tresse de blindage ne remplace le conducteur de protection Jaune-Vert.**

**CONSEIL :** Pour assurer la compatibilité électromagnétique de l'installation, il peut être nécessaire d'utiliser, pour la connexion côté moteur, un presse-étoupe métallique avec contact de blindage permettant d'obtenir une liaison électrique efficace entre la tresse et la carcasse (voir figure ci-dessous).

Dans le cas où la boîte à bornes du moteur est en matériau isolant, l'utilisation de presse-étoupe métallique est évidemment inutile. La tresse de blindage doit alors être reliée au plus court à la borne de terre du moteur.



## PRECAUTIONS EN MATIERE DE COMPATIBILITE ELECTROMAGNETIQUE (7/7)

### A PROPOS DES FILS NON UTILISÉS.

Les autres fils restés libres doivent impérativement être reliés à la terre du côté de l'armoire et non des deux pour plus d'efficacité constatée par expérience.

### FACILITES A PROPOS DU MONTAGE DES COMPOSANTS.

Un grand nombre de nos clients prenant ces précautions, nous ont demandé de réaliser un petit circuit imprimé pouvant supporter les composants.

Vous trouverez sous la référence « **P215** » la protection triphasée, résistance, condensateur série en étoile

Résistance = 4,7  $\Omega$ , 3 W - Condensateur = 0,68  $\mu$ F, 630 V.

Vous trouverez sous la référence « **P253** » la protection triphasée, résistance, condensateur série en étoile avec GEMOV.

Résistance = 4,7  $\Omega$ , 3 W - Condensateur = 0,68  $\mu$ F, 630 V - GEMOV = 460 V.

Vous trouverez sous la référence « **P251** » le double réseau résistance - condensateur série indépendant.

Résistance = 4,7  $\Omega$ , 3 W - Condensateur = 0,68  $\mu$ F, 630 V - GEMOV = 460 V.

Vous trouverez sous la référence « **3272** » le réseau : résistance - condensateur série.

Résistance = 220  $\Omega$ , 3 W - Condensateur = 0,10  $\mu$ F, 400 V.

### FACILITES A PROPOS DU MONTAGE DES COMPOSANTS.

Vous trouverez sous la référence « **3293** » le réseau : résistance - condensateur série.

Résistance = 220  $\Omega$ , 3 W - Condensateur = 0,22  $\mu$ F, 400 V, (fils rigides spécialement conçus pour contacteur).

Vous trouverez sous la référence « **3294** » le réseau : résistance - condensateur série.

Résistance = 220  $\Omega$ , 3 W - Condensateur = 0,33  $\mu$ F, 400 V, (fils rigides spécialement conçus pour contacteur).

Vous trouverez sous la référence « **5151** » le réseau : résistance - condensateur série, l'ensemble monté en parallèle avec GEMOV.

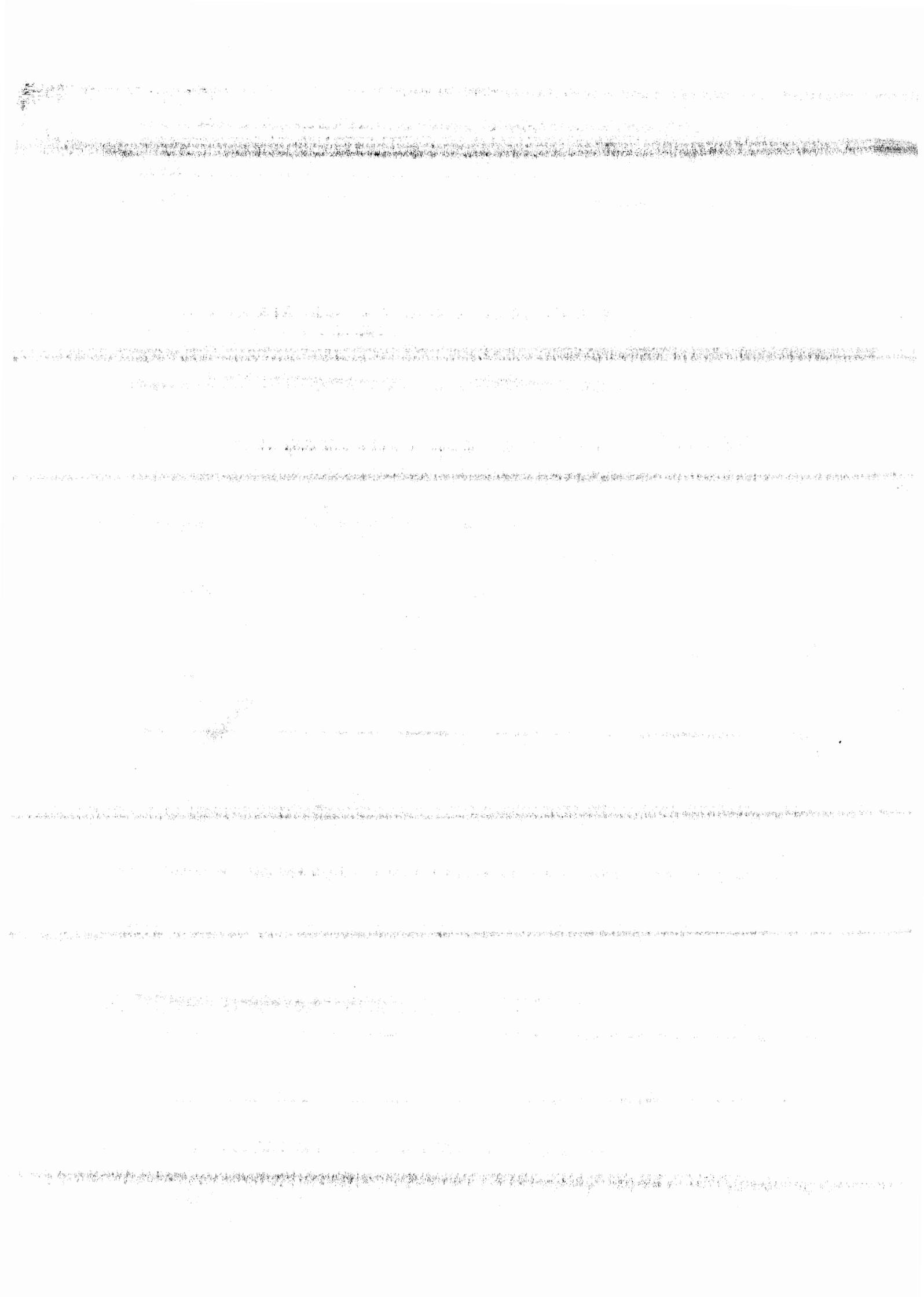
Résistance = 220  $\Omega$ , 3 W - Condensateur = 0,10  $\mu$ F, 400 V - GEMOV = 150 V.

Vous trouverez sous la référence « **5152** » le réseau : résistance - condensateur série.

Résistance = 220  $\Omega$ , 3 W - Condensateur = 0,33  $\mu$ F, 250 V.

Vous trouverez sous la référence « **5213** » le réseau : résistance - condensateur série.

Résistance = 220  $\Omega$ , 3 W - Condensateur = 0,33  $\mu$ F, 400 V.



# Chapitre III.5)

## LISTE DES PARAMÈTRES

## LES PARAMÈTRES (1/2)

AD	bât 7	bât 6	bât 5	bât 4	bât 3	bât 2	bât 1	bât 0
00	DEF N (CDDEF) CODE DU DERNIER DÉFAUT							
01	DEF N-1 (CADDEF) CODE DE L'AVANT DERNIER DÉFAUT							
02	REGUL	DPLX	ISO	RMLIFT	NIVSIN	DSERVS	OUAVAR	USINE
03	NBOPER - NOMBRE D'OPÉRATEUR							
04	NIVSUP - NIVEAU SUPÉRIEUR							
05	NIVINF - NIVEAU INFÉRIEUR							
06	NVPRIN - NIVEAU PRINCIPAL							
07	BLOCAG	DCOPRO	OPTSP	OPTMAN	OPREVM	MPVHZ	OPED	OUPPRE
08	2V/RECA V1	APCL	FLCLIG	FLPDP	EFFNSEL	MASMPX	IPF	IPO
09	GONGAR	IGPPRO	IGV	PFLSGV	OPTPOM	MHSPF	TYPOMP	
0A	TIG - TEMPO D'INTÉGRATEUR (2 À 45 SECONDES [EN SECONDES])							
0B	TPV - TEMPO PETITE VITESSE (3 À 255 SECONDES [EN SECONDES])							
0C	TPLU - TEMPO DE LUMIÈRE AUTOMATIQUE (2 À 255 SECONDES [EN SECONDES])							
0D	TINS - TEMPO D'INSPECTION (1 À 255 SECONDES [EN SECONDES])							
0E	TCAPGV - TEMPO CAPTEUR EN G.V. (2 À 25,5 SECONDES [EN 1/10 SECONDES])							
0F	TCAPPV - TEMPO CAPTEUR EN P.V. (3 À 25,5 SECONDES [EN 1/10 SECONDES])							
10	MSQCAB - MASQUES DES ENVOIS CABINE DE 7 À 0							
11	MSQCAB - MASQUES DES ENVOIS CABINE DE 15 À 8							
12								
13	MSQMO - MASQUES DES APPELS PALIERS POUR MONTER DE 7 À 1							
14	MSQMO - MASQUES DES APPELS PALIERS POUR MONTER DE 15 À 8							
15								
16	MSQDE - MASQUES DES APPELS PALIERS POUR DESCENDRE DE 7 À 0							
17	MSQDE - MASQUES DES APPELS PALIERS POUR DESCENDRE DE 15 À 8							
18								
19							PVCRH	PVCRB
1A	PROGRAMMATION DES PV CROISÉES POUR ENTRES-NIVEAUX 7-8 / 0-1							
1B	PROGRAMMATION DES PV CROISÉES POUR ENTRES-NIVEAUX 15-16 / 8-9							
1C								
1D	NUSPLX - NUMÉRO DE SIMPLEX EN MULTIPLEX (00 ou 1)							
1E	TFR10 - TEMPO DE FILTRAGE SUR LE 10 (0 À 0,5 SECONDES [EN 1/100 SECONDES])							
1F	TPRAU - TEMPO DE RAPPEL AUTOMATIQUE (1 À 255 SECONDES [EN SECONDES])							
20	RAUFAC1	RAUFAC2	TRAPM	NIVRAU - NIVEAU DE RAPPEL AUTOMATIQUE				
21	TGONG - TEMPO DU GONG (0,1 À 10 SECONDES [EN 1/10 SECONDES])							
22	COMDEM - COMPTEUR DE DÉMARRAGES : 2 CHIFFRES DE DROITE							
23	COMDEM - COMPTEUR DE DÉMARRAGES : 2 CHIFFRES DU MILIEU							
24	COMDEM - COMPTEUR DE DÉMARRAGES : 2 CHIFFRES DE GAUCHE							
25	NUMAR0 - NUMÉRO D'ORDRE DANS LE MOIS DE PRODUCTION (UNITÉS/DIZAINES)							
26	NUMAR1 - MOIS DE PRODUCTION EN HEXADÉCIMAL (CENTAINES DU N° DE POSITION)							
27	NUMAR2 - ANNÉE DE PRODUCTION DE L'ARMOIRE							
28	REPT00 - RÉPÉTITEUR DE POSITION AU NIVEAU 00							
29 à 36	REPTxx - RÉPÉTITEUR DE POSITION AU NIVEAU xx							
37	REPT15 - RÉPÉTITEUR DE POSITION AU NIVEAU 15							
<b>ADAPTATION A UNE CENTRALE HYDRAULIQUE SPÉCIFIQUE NON TYPÉE ( CYHYD )</b>								
38	V4	V3	V2	V1		LIGNE	TRIANGLE	ÉTOILE
39	V4	V3	V2	V1		LIGNE	TRIANGLE	ÉTOILE
3A	V4	V3	V2	V1		LIGNE	TRIANGLE	ÉTOILE
3B	V4	V3	V2	V1		LIGNE	TRIANGLE	ÉTOILE
3C	V4	V3	V2	V1		LIGNE	TRIANGLE	ÉTOILE
3D	V4	V3	V2	V1		LIGNE	TRIANGLE	ÉTOILE
3E	V4	V3	V2	V1		LIGNE	TRIANGLE	ÉTOILE
3F	V4	V3	V2	V1		LIGNE	TRIANGLE	ÉTOILE
40	RGPT	VERSTF1	P1SFCOU	P1SFCFE	PMAFCP1	MSTPMP1	AMPSEC1	MSTPRP1
41	TP01 - TEMPO DE PORTE 1 (2 À 255 SECONDES [EN SECONDES])							
42	TREP1 - TEMPO DE RÉOUVERTURE DE PORTE 1 (1 À 255 SECONDES [EN SECONDES])							
43	FACE1	FACE2	NIVMHS - NIVEAU DE MISE HORS SERVICE					
44	TIRP1 - TEMPO D'INVERSION DES RELAIS DE LA PORTE1 (0 À 2,55 S. [EN 1/100 SEC])							
45	TFR8 - TEMPO DE FILTRAGE DES REBONDS SUR LE '8' (0 À 2,55 S. [EN 1/100 SEC])							
46	TVP1/2 - TEMPORISATION DE VERROUILLAGE DE PORTES 1&2 (1 À 255 S. [EN SEC])							
47	TIGPO1 - TEMPO D'INTÉGRATEUR DE PORTE 1 (1 À 255 SECONDES [EN SECONDES])							

## LES PARAMÈTRES (2/2)

AD	bât 7	bât 6	bât 5	bât 4	bât 3	bât 2	bât 1	bât 0
48	RCAME1 N00			PORCAB1 N00	OUAVAP1 N00	STP10U N00	SER11 N00	OUNSIM1 N00
49 à 56	RCAME1 Nxx			PORCAB1 Nxx	OUAVAP1 Nxx	STP10U Nxx	SER11 Nxx	OUNSIM1 Nxx
57	RCAME1 N15			PORCAB1 N15	OUAVAP1 N15	STP10U N15	SER11 N15	OUNSIM1 N15
58	TDEMYD - TEMPO DE DÉMARRAGE Y/D (0 À 6 SECONDES [EN 1/10 SECONDES])							
59	TARMT - TEMPO D'ARRÊT DU MOUVEMENT (0 À 2,55 S. [EN 1/100 SEC])							
5A	TPMPVM - TEMPO DE PROLONGATION DU MVT PETITE VITESSE (0 À 0,5 S. [EN 1/100 SEC])							
5B	TYPHYD - TYPE DE CENTRALE HYDRAULIQUE							
5C		RAMDES	BASE8N		DNH		DEMDIR	TAQUET
5D		DPLX			NIVSIN	DSERVS		
5E	TRAUN0 - TEMPO DE RAPPEL AUTOMATIQUE AU NIVEAU 0 (0 À 15 MINUTES. [EN MINUTE])							
5F				STPREG	DCTQET		REGDRAL	
60		VERSTF2	P2SFCOU	P2SFCFE	PMAFCP2	MSTPMP2	AMPSEC2	MSTPRP2
61	TP02 - TEMPO DE PORTE 2 (2 À 255 SECONDES [EN SECONDES])							
62	TREP2 - TEMPO DE RÉOUVERTURE DE PORTE 2 (1 À 255 SECONDES [EN SECONDES])							
63	CABVID	SHTCS/	ISOCLI	RMIJFT		REGUL	OuAvARCIi	TPRAL
64	TIRP2 - TEMPO D'INVERSION DES RELAIS DE LA PORTE 2 (0 À 2,55 S. [EN 1/100 SEC])							
67	TIGPO2 - TEMPO D'INTÉGRATEUR DE PORTE 2 (1 À 255 SECONDES [EN SECONDES])							
68	RCAME2 N00			PORCAB2 N00	OUAVAP2 N00	STP20U N00	SER21 N00	OUNSIM2 N00
69 à 76	RCAME2 Nxx			PORCAB2 Nxx	OUAVAP2 Nxx	STP20U Nxx	SER21 Nxx	OUNSIM2 Nxx
77	RCAME2 N15			PORCAB2 N15	OUAVAP2 N15	STP20U N15	SER21 N15	OUNSIM2 N15
	SPG4	SPG3	SPG2	SPG1	SPG4	SPG3	SPG2	SPG1
78	RF - RONFLEUR DE SURCHARGE				VSU - VOYANT DE SURCHARGE			
79	VHS - VOYANT HORS SERVICE				GONG - SORTIE GONG			
7A	INH1 - SORTIE INHIBITION				VPMP - VOYANT POMPIER			
7B					LU - LUMIÈRE AUTOMATIQUE			
7E	DEF N-2 - CODE DE DÉFAUT 3							
7F	DEF N-3 - CODE DE DÉFAUT 4							
	<b>OPTION DISTANCE DE RALENTISSEMENT EN FONCTION DE LA T° D'HUILE</b>							
C0	TEMPÉRATURE JUSQUE LAQUELLE LA DISTANCE C8 EST CHOISIE							
C1	TEMPÉRATURE JUSQUE LAQUELLE LA DISTANCE C9 EST CHOISIE							
C2	TEMPÉRATURE JUSQUE LAQUELLE LA DISTANCE CA EST CHOISIE							
C3	TEMPÉRATURE JUSQUE LAQUELLE LA DISTANCE CB EST CHOISIE							
C4	TEMPÉRATURE JUSQUE LAQUELLE LA DISTANCE CC EST CHOISIE							
C5	TEMPÉRATURE JUSQUE LAQUELLE LA DISTANCE CD EST CHOISIE							
C6	TEMPÉRATURE JUSQUE LAQUELLE LA DISTANCE CE EST CHOISIE							
C7	TEMPÉRATURE JUSQUE LAQUELLE LA DISTANCE CF EST CHOISIE							
	<b>OPTION DISTANCE DE RALENTISSEMENT EN FONCTION DE LA T° D'HUILE</b>							
C8	DISTANCE DE RALENTISSEMENT 0 (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPÉRATURE C0							
C9	DISTANCE DE RALENTISSEMENT 0 (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPÉRATURE C1							
CA	DISTANCE DE RALENTISSEMENT 0 (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPÉRATURE C2							
CB	DISTANCE DE RALENTISSEMENT 0 (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPÉRATURE C3							
CC	DISTANCE DE RALENTISSEMENT 0 (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPÉRATURE C4							
CD	DISTANCE DE RALENTISSEMENT 0 (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPÉRATURE C5							
CE	DISTANCE DE RALENTISSEMENT 0 (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPÉRATURE C6							
CF	DISTANCE DE RALENTISSEMENT 0 (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPÉRATURE C7							
	<b>OPTION DISTANCE DE RALENTISSEMENT EN FONCTION DE LA T° D'HUILE</b>							
A8	DISTANCE DE RALENTISSEMENT 0 (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPÉRATURE C0							
A9	DISTANCE DE RALENTISSEMENT 0 (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPÉRATURE C1							
AA	DISTANCE DE RALENTISSEMENT 0 (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPÉRATURE C2							
AB	DISTANCE DE RALENTISSEMENT 0 (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPÉRATURE C3							
AC	DISTANCE DE RALENTISSEMENT 0 (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPÉRATURE C4							
AD	DISTANCE DE RALENTISSEMENT 0 (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPÉRATURE C5							
AE	DISTANCE DE RALENTISSEMENT 0 (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPÉRATURE C6							
AF	DISTANCE DE RALENTISSEMENT 0 (EN %) CHOISIE JUSQUE LA TEMPÉRATURE C7							
	<b>MINIBLOC</b>							
FF	CA	CB	INS	POMP	NIV	10	8	6

## LISTE DES PARAMÈTRES (1/3)

Le tableau ci-dessous contient la liste des paramètres qui affectent le fonctionnement de l'équipement MB-32 ; ces paramètres sont classés dans l'ordre alphabétique de leur nom.

Outre le nom et la signification de chaque paramètre, le tableau fournit l'adresse du paramètre dans la mémoire de l'équipement et le numéro du bâtonnet éventuel.

Les noms des paramètres «bâtonnets» sont imprimés en italique

Nom	Signification	Adresse	Bât.
<b>2V</b>	<i>2 Vitesses ? A, H, B &amp; HB-32</i>	Ad.08	Bât. 7
<b>AMPSEC1</b>	<i>Arrêt du Mouvement de la Porte n°1 sur l'arrivée des SECurités</i>	Ad.40	Bât. 1
<b>AMPSEC2</b>	<i>Arrêt du Mouvement de la Porte n°2 sur l'arrivée des SECurités</i>	Ad.60	Bât. 1
<b>APCL</b>	<i>Appel Palier CLignotant ?</i>	Ad.08	Bât. 6
<b>Base 8N</b>	<i>BASE 8 Niveaux</i>	Ad.5C	Bât. 5
<b>Blocag</b>	<i>BLOCAGe ?</i>	Ad.07	Bât. 7
<b>CABVID</b>	<i>Option Cabine vide</i>	Ad.63	Bât. 7
<b>CARPO1</b>	Gestion des caractéristiques mécaniques de la porte 1	Ad.40	
<b>CARPO2</b>	Gestion des caractéristiques mécaniques de la porte 2	Ad.60	
<b>COMDEM</b>	COMpteur de DEMarrages	Ad.22	
<b>COMDEM</b>	COMpteur de DEMarrages	Ad.23	
<b>COMDEM</b>	COMpteur de DEMarrages	Ad.24	
<b>CyHyd</b>	Cycle hydraulique	Ad.38 à 3F	
<b>DCOPRO</b>	<i>Défaut CONTACTeurs PROvisoires ?</i>	Ad.07	Bât. 6
<b>DCTqet</b>	<i>Doublement de la tempo ConTrôle TaQuET ?</i>	Ad.5F	Bât. 3
<b>Def n</b>	Code du dernier défaut	Ad.00	
<b>Def n-1</b>	Code de l'avant dernier défaut	Ad.01	
<b>Def n-2</b>	Code du défaut N-2	Ad.7E	
<b>Def n-3</b>	Code du défaut N-3	Ad.7F	
<b>DemDir</b>	<i>DEMarrage DIRect ?</i>	Ad.5C	Bât. 1
<b>DisRal</b>	Distance de ralentissement choisies en fonction des températures programmées aux adresses C0-C8	Ad.C8-CF	
<b>DNH</b>	<i>Défaut de Niveau d'Huile</i>	Ad.5C	Bât. 3
<b>DPLX</b>	<i>DuPLeX ?</i>	Ad.02	Bât. 6
<b>DServS</b>	<i>Double SERVICE Sélectifs ?</i>	Ad.02	Bât. 2
<b>EffNSel</b>	<i>EFFacement Non Sélectif ?</i>	Ad.08	Bât. 3
<b>ETOILE</b>	<i>Contacteur ETOILE ?</i>	Ad.38 à 3F	Bât. 0
<b>FLCLIG</b>	<i>FLèches CLIGNotantes ?</i>	Ad.08	Bât. 5
<b>FLPDP</b>	<i>FLèches Prochain DéPart ?</i>	Ad.08	Bât. 4
<b>FoncP1</b>	Fonctionnement de la porte 1 par niveau	Ad.48 à 57	
<b>FoncP2</b>	Fonctionnement de la porte 2 par niveau	Ad.68 à 77	
<b>GongAr</b>	<i>GONG à l'ARRêt ?</i>	Ad.09	Bât. 7
<b>IgPPro</b>	<i>IntéGrateur Porte PROvisoire ?</i>	Ad.09	Bât. 6
<b>IGV</b>	<i>Inspection en Grande Vitesse ?</i>	Ad.09	Bât. 5
<b>IPF</b>	<i>Isonivelage Portes Fermées ?</i>	Ad.08	Bât. 1
<b>IPO</b>	<i>Isonivelage Portes Ouvertes ?</i>	Ad.08	Bât. 0
<b>ISO</b>	<i>ISONivelage ?</i>	Ad.02	Bât. 5
<b>ISOCli</b>	<i>ISONivelage CLient ?</i>	Ad.63	Bât. 5
<b>LIGNE</b>	<i>Contacteur LIGNE ?</i>	Ad.38 à 3F	Bât. 2
<b>MASMPX</b>	<i>MASse en MultiPLeX ?</i>	Ad.08	Bât. 2
<b>MHSPF</b>	<i>Mise Hors Service Portes Fermées ?</i>	Ad.09	Bât. 2
<b>MPVHZ</b>	<i>Mouvement PV Hors Zone ?</i>	Ad.07	Bât. 2
<b>MsqCab</b>	Masque des envois « cabine »	Ad.10 à 11	
<b>MsqDE</b>	Masque des appels « pour descendre »	Ad.16 à 17	
<b>MsqMo</b>	Masque des appels « pour monter »	Ad.13 à 14	
<b>MSTPMP1</b>	<i>Maintien Sous Tension Pendant la Marche de la Porte n°1</i>	Ad.40	Bât. 2

## LISTE DES PARAMÈTRES (2/3)

Nom	Signification	Adresse	Bât.
<b>MSTPMP2</b>	Maintien Sous Tension Pendant la Marche de la Porte n°2	Ad.60	Bât. 2
<b>MSTPRP1</b>	Maintien Sous Tension PeRmanent de la Porte n°1	Ad.40	Bât. 0
<b>MSTPRP2</b>	Maintien Sous Tension PeRmanente de la Porte n°2	Ad.60	Bât. 0
<b>NbOper</b>	Nombre d'OPERateurs ?	Ad.03	
<b>NIVINF</b>	NIVEau INFérieur ?	Ad.05	
<b>NIVMHS</b>	NIVEau de Mise Hors Service	Ad.43	
<b>NivRAu</b>	NIVEau de Rappel AUtomatique	Ad.20	
<b>NivSin</b>	NIVEaux SINistrés ?	Ad.02	Bât. 3
<b>NIVSUP</b>	NIVEau SUPérieur ?	Ad.04	
<b>NUMARx</b>	NUMéro d'ARmoire	Ad.25 & 26	
<b>NUSPLX</b>	Numéro de SimPLex	Ad.1D	
<b>NVPRIN</b>	NiVeau PRINCipal?	Ad.06	
<b>OPED</b>	Option ED ?	Ad.07	Bât. 1
<b>OpREVM</b>	Option REVisiOn Montée ?	Ad.07	Bât. 3
<b>OptMan</b>	OPTion MANoeuvre de rappel ?	Ad.07	Bât. 4
<b>OptPOM</b>	OPTion POMpier ?	Ad.09	Bât. 3
<b>OPTSP</b>	OPTion Suspension Palière ?	Ad.07	Bât. 5
<b>OUAvAP1Nx</b>	Ouverture avant arrêt de la porte n°1 au niveau x	Ad.48 à 57	Bât. 3
<b>OUAvAP2Nx</b>	Ouverture avant arrêt de la porte n°2 au niveau x	Ad.68 à 77	Bât. 3
<b>OuAvAr</b>	Ouverture Avant ARRêt ?	Ad.02	Bât. 1
<b>OuAvARClI</b>	Ouverture AVant Arrêt CLient ?	Ad.63	Bât. 1
<b>OUNSim1Nx</b>	Ouverture non simultanée au niveau x	Ad.48 à 57	Bât. 0
<b>OUNSim2Nx</b>	Ouverture non simultanée au niveau x	Ad.68 à 77	Bât. 0
<b>OuvPre</b>	OUVerture sur présence ?	Ad.07	Bât. 0
<b>P1SFcfe</b>	Porte 1 Sans Fin de Course FERmeture	Ad.40	Bât. 4
<b>P1SFcou</b>	Porte 1 Sans Fin de Course OUverture	Ad.40	Bât. 5
<b>P2SFCFE</b>	Porte 2 Sans Fin de Course FERmeture	Ad.60	Bât. 4
<b>P2SFCOU</b>	Porte 2 Sans Fin de Course OUverture	Ad.60	Bât. 5
<b>PFLSGV</b>	Pas de Flèches de Sens en GV ?	Ad.09	Bât. 4
<b>PMAFCP1</b>	Prolongation du Mouvement Après Fin de Course Porte n°1	Ad.40	Bât. 3
<b>PMAFCP2</b>	Prolongation du Mouvement Après Fin de Course Porte n°2	Ad.60	Bât. 3
<b>PorCab1Nx</b>	PORte CABine 1 au Niveau x	Ad.48 à 57	Bât. 4
<b>PorCab2Nx</b>	PORte CABine 2 au Niveau x	Ad.68 à 77	Bât. 4
<b>PVC</b>	PV croisées pour entre niveau	Ad.1A	
<b>PVC</b>	PV croisées pour entre niveau	Ad.1B	
<b>PVC0001</b>	PV Croisées pour l'entre-niveau 00-01 ?	Ad.1A	Bât. 0
<b>PVC0102</b>	PV Croisées pour l'entre-niveau 01-02 ?	Ad.1A	Bât. 1
<b>PVC0203</b>	PV Croisées pour l'entre-niveau 02-03 ?	Ad.1A	Bât. 2
<b>PVC0304</b>	PV Croisées pour l'entre-niveau 03-04 ?	Ad.1A	Bât. 3
<b>PVC0405</b>	PV Croisées pour l'entre-niveau 04-05 ?	Ad.1A	Bât. 4
<b>PVC0506</b>	PV Croisées pour l'entre-niveau 05-06 ?	Ad.1A	Bât. 5
<b>PVC0607</b>	PV Croisées pour l'entre-niveau 06-07 ?	Ad.1A	Bât. 6
<b>PVC0708</b>	PV Croisées pour l'entre-niveau 07-08 ?	Ad.1A	Bât. 7
<b>PVC0809</b>	PV Croisées pour l'entre-niveau 08-09 ?	Ad.1B	Bât. 0
<b>PVC0910</b>	PV Croisées pour l'entre-niveau 09-10 ?	Ad.1B	Bât. 1
<b>PVC1011</b>	PV Croisées pour l'entre-niveau 10-11 ?	Ad.1B	Bât. 2
<b>PVC1112</b>	PV Croisées pour l'entre-niveau 11-12 ?	Ad.1B	Bât. 3
<b>PVC1213</b>	PV Croisées pour l'entre-niveau 12-13 ?	Ad.1B	Bât. 4
<b>PVC1314</b>	PV Croisées pour l'entre-niveau 13-14 ?	Ad.1B	Bât. 5
<b>PVC1415</b>	PV Croisées pour l'entre-niveau 14-15 ?	Ad.1B	Bât. 6
<b>PVCRB</b>	PV Croisées Bas ?	Ad.19	Bât. 0
<b>PVCRH</b>	PV Croisées Haut ?	Ad.19	Bât. 1
<b>RamDes</b>	RAMassage DEScente ?	Ad.5C	Bât. 6
<b>RAuFAC1</b>	Rappel Automatique Face 1	Ad.20	Bât. 7
<b>RAuFAC2</b>	Rappel Automatique Face 2	Ad.20	Bât. 6

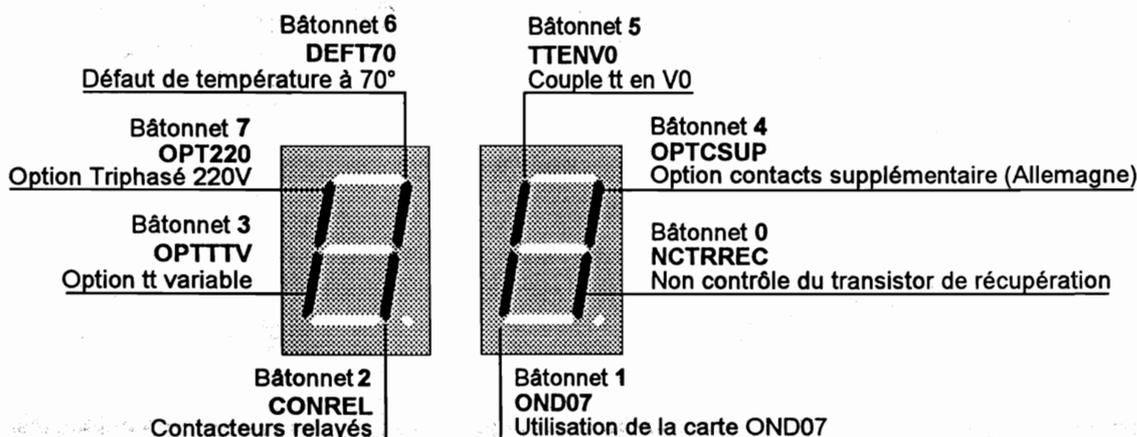
## LISTE DES PARAMÈTRES (3/3)

Nom	Signification	Adresse	Bât.
<i>RCame1Nx</i>	<i>Retard CAME porte 1 au niveau x</i>	<i>Ad.48 à 57</i>	<i>Bât. 7</i>
<i>RCame2Nx</i>	<i>Retard CAME porte 2 au niveau x</i>	<i>Ad.68 à 77</i>	<i>Bât. 7</i>
<i>RecaV1</i>	<i>RECAlage en vitesse V1 ?) EN B32</i>	<i>Ad.08</i>	<i>Bât. 7</i>
<i>RegDRal</i>	<i>REGulation de la Distance de RALentissement ?</i>	<i>Ad.5F</i>	<i>Bât. 1</i>
<i>REGUL</i>	<i>REGULATION ?</i>	<i>Ad.02</i>	<i>Bât. 7</i>
<i>REPTxx</i>	<i>REPéiteur au niveau xx</i>	<i>Ad.28 à 37</i>	
<i>RGPT</i>	<i>option RGPT</i>	<i>Ad.40</i>	<i>Bât. 7</i>
<i>RMLIFT</i>	<i>Régulation MLIFT ?</i>	<i>Ad.02</i>	<i>Bât. 4</i>
<i>SER1INx</i>	<i>Service 1 interdit au niveau x</i>	<i>Ad.48 à 57</i>	<i>Bât. 1</i>
<i>Ser2Inx</i>	<i>Service 2 interdit au niveau x</i>	<i>Ad.68 à 77</i>	<i>Bât. 1</i>
<i>SHTCS</i>	<i>Option Shuntage du CS</i>	<i>Ad.63</i>	<i>Bât. 6</i>
<i>SPGw</i>	<i>Réglage des sorties programmables</i>	<i>Ad.78</i>	
<i>SPGx</i>	<i>Réglage des sorties programmables</i>	<i>Ad.79</i>	
<i>SPGy</i>	<i>Réglage des sorties programmables</i>	<i>Ad.7A</i>	
<i>SPGz</i>	<i>Réglage des sorties programmables</i>	<i>Ad.7B</i>	
<i>StP1OUNx</i>	<i>Stationnement porte 1 ouvertes au niveau x</i>	<i>Ad.48 à 57</i>	<i>Bât. 2</i>
<i>StP2OUNx</i>	<i>Stationnement porte 2 ouvertes au niveau x</i>	<i>Ad.68 à 77</i>	<i>Bât. 2</i>
<i>STpReg</i>	<i>Sonde de Température pour REGulation ?</i>	<i>Ad.5F</i>	<i>Bât. 4</i>
<i>Taquet</i>	<i>TAQUET ?</i>	<i>Ad.5C</i>	<i>Bât. 0</i>
<i>TArMvt</i>	<i>Temporisation d'ARrêt du MouVement</i>	<i>Ad.59</i>	
<i>TCAPGV</i>	<i>Temporisation du CAPteur en Grande Vitesse</i>	<i>Ad.0E</i>	
<i>TCAPPV</i>	<i>Temporisation du CAPteur en Petite Vitesse</i>	<i>Ad.0F</i>	
<i>TDemYD</i>	<i>Temporisation de DEMarrage EToile-Triangle</i>	<i>Ad.58</i>	
<i>TemPr</i>	<i>Températures programmées en fonction des distances C8-CF choisies</i>	<i>Ad.C0-C7</i>	
<i>TFR10</i>	<i>Temporisation de Filtrage des Rebonds sur le « 10 »</i>	<i>Ad.1E</i>	
<i>TFR8</i>	<i>Temporisation de Filtrage des Rebonds sur le « 8 »</i>	<i>Ad.45</i>	
<i>TGONG</i>	<i>Temporisation du GONG</i>	<i>Ad.21</i>	
<i>Tlg</i>	<i>Temporisation d'IntéGrateur</i>	<i>Ad.0A</i>	
<i>TIGPO1</i>	<i>Temporisation d'IntéGrateur de Porte 1</i>	<i>Ad.47</i>	
<i>TIGPO2</i>	<i>Temporisation d'IntéGrateur de Porte 2</i>	<i>Ad.67</i>	
<i>TINS</i>	<i>Temporisation d'INSpection</i>	<i>Ad.0D</i>	
<i>TIRP1</i>	<i>Temporisation d'Inversion des Relais de Porte n°1</i>	<i>Ad.44</i>	
<i>TIRP2</i>	<i>Temporisation d'Inversion des Relais de Porte n°2</i>	<i>Ad.64</i>	
<i>TPLU</i>	<i>Temporisation LUmière automatique</i>	<i>Ad.0C</i>	
<i>TPMPVM</i>	<i>Temporisation de Prolongation du Mouvement Petite Vitesse en montée</i>	<i>Ad.5A</i>	
<i>TPO1</i>	<i>Temporisation de la porte n°1</i>	<i>Ad.41</i>	
<i>TPO2</i>	<i>Temporisation de la porte n°2</i>	<i>Ad.61</i>	
<i>TPRAL</i>	<i>Temporisation de porte ralongée</i>	<i>Ad.63</i>	
<i>TpRAu</i>	<i>Temporisation de Rappel AUtomatique</i>	<i>Ad.1F</i>	
<i>TPV</i>	<i>Temporisation de Petite Vitesse</i>	<i>Ad.0B</i>	
<i>TPV1/2</i>	<i>Temporisation de Verrouillage temporisée</i>	<i>Ad.46</i>	
<i>TRapM</i>	<i>Temporisation de RAPpel automatique en Minutes</i>	<i>Ad.20</i>	<i>Bât. 5</i>
<i>TRAuN0</i>	<i>Temporisation de Rappel AUtomatique au Niveau 0</i>	<i>Ad.5E</i>	
<i>TREP1</i>	<i>Temporisation de réouverture de la porte n°1</i>	<i>Ad.42</i>	
<i>TREP2</i>	<i>Temporisation de réouverture de la porte n°2</i>	<i>Ad.62</i>	
<i>TRIANGLE</i>	<i>Contacteur TRIANGLE ?</i>	<i>Ad.38 à 3F</i>	<i>Bât. 1</i>
<i>TypHyd</i>	<i>TYPe de centrale HYDraulique</i>	<i>Ad.5B</i>	
<i>TYPOMP</i>	<i>Type de POMpier ?</i>	<i>Ad.09</i>	<i>Bât. 1 &amp; 0</i>
<i>Usine</i>	<i>Options USINE</i>	<i>Ad.02</i>	
<i>V1</i>	<i>Vanne V1 ?</i>	<i>Ad.38 à 3F</i>	<i>Bât. 4</i>
<i>V2</i>	<i>Vanne V2 ?</i>	<i>Ad.38 à 3F</i>	<i>Bât. 5</i>
<i>V3</i>	<i>Vanne V3 ?</i>	<i>Ad.38 à 3F</i>	<i>Bât. 6</i>
<i>V4</i>	<i>Vanne V4 ?</i>	<i>Ad.38 à 3F</i>	<i>Bât. 7</i>
<i>VerSTF1</i>	<i>VERrouillage Sur TémoIn de Fermeture de la porte 1</i>	<i>Ad.40</i>	<i>Bât. 6</i>
<i>VERSTF2</i>	<i>VERrouillage Sur TémoIn de Fermeture de la porte 2</i>	<i>Ad.60</i>	<i>Bât. 6</i>

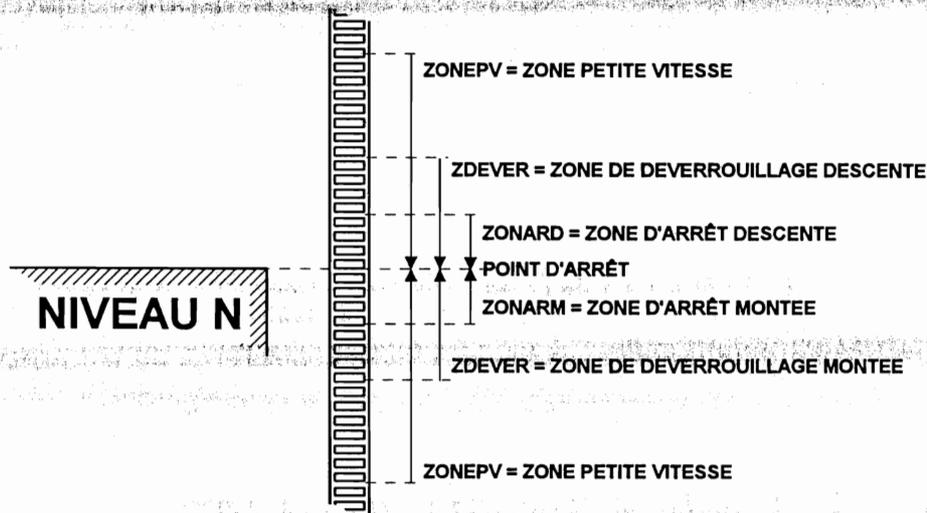
## LES PARAMÈTRES LIÉS AU VARIATEUR DE FRÉQUENCE

Nom	Désignation	Adresse
V0	Vitesse traînante ou d'isonivelage (Hz) .....	00
V1	Vitesse intermédiaire ou d'inspection (Hz) .....	01
V2	Grande vitesse (Hz) .....	02
Vn	Vitesse nominale (Hz) .....	03
Pt	Pente .....	04
Ac	Accélération (seconde) .....	05
St	Stabilisation pour la retombée du frein (milliseconde) .....	06
Sf	Stabilisation pour la levée du frein (milliseconde) .....	07
tt	Couple moteur maximum .....	08
th	Thermique moteur (A) .....	09
lg	Intégrateur de glissement (1/10 seconde) .....	0A
td	Tout doux - Confort au début de l'accélération .....	0b
Vr	Vitesse d'inspection si option OND07 (Hz) .....	0C
Vμ	Vitesse d'isonivelage si option OND07 (Hz) .....	0d
hd	Hardware options client .....	0E
d°	Etalonnage de la sonde de température (Degrés) .....	0F
nr	Nombre de résistance de précision - type de capteur de courant (OND24 M xx) .....	10
Mt	Couple Minimum pris en Montée .....	11
dt	Couple Minimum pris en Descente .....	12
Et	Nombre d'impulsion minimum à visualiser .....	13
At	Couple pris en V0 .....	14
tP	TemPorisation de relayage des contacteurs .....	15

### Détail du paramètre hd - Adresse 0E - Bât 0 à 7



## LES PARAMÈTRES LIÉS À LA BANDE



Nom	Désignation	Adresse
ZDEVER	Zone de DEVERrouillage .....	d4 et d5
ZONARM	ZONE d'ARRêt en Montée .....	d2
ZONARD	ZONE d'ARRêt en Descente .....	d3
ZONYST	ZONE d'HYSTérisis .....	b6

Paramètres liés à l'isonivelage		
BNDISO	BoND d'ISONivelage .....	<del>10</del> bC
ZONARI	ZONE d'ARRêt Isonivelage .....	d7

Paramètres liés à la distance de ralentissement		
DMINV2	Distance MINimum pour utiliser V2 .....	d8 et d9
ZONPV1	ZONE Petite Vitesse 1 = Distance de ralentissement V1 ...	dA et dB
ZONPV2	ZONE Petite Vitesse 2 = Distance de ralentissement V2 ...	d0 et d1

Paramètres liés aux altitudes		
ALTNIV00 à ALTNIV15	ALTitude du NIVEau 00 .....	81 et 80 à 9F et 9E
	ALTitude du NIVEau 15 .....	
	Pour les altitudes,  Relevé des niveaux page 157	

Toutes les informations contenues dans le tableau ci-dessus s'expriment en millimètres et en décimal hormis les altitudes.

Lorsqu'une information est donnée sur 2 adresses, la première adresse correspond aux chiffres des milliers et des centaines, la seconde, aux chiffres des dizaines et des unités.

Exemple : Soit une distance de ralentissement (ou Zone petite vitesse) de **800 mm** (80 cm), on pourra lire à l'adresse **d0, 08** et à l'adresse **d1, 00** soit **0800** millimètres.

# Chapitre III.6)

## LISTE DES ENTRÉES / SORTIES

## LES ENTRÉES / SORTIES

AD	bât 7	bât 6	bât 5	bât 4	bât 3	bât 2	bât 1	bât 0
00	C7	C6	C5	C4	C3	C2	C1	C0
01	C15	C14	C13	C12	C11	C10	C9	C8
02								
03	M7	M6	M5	M4	M3	M2	M1	M0
04	M15	M14	M13	M12	M11	M10	M9	M8
05								
06	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	M0
07	D15	D14	D13	D12	D11	D10	D9	D8
08								
09	NF7	NF6	NF5	NF4	NF3	NF2	NF1	NF0
0A	NF15	NF14	NF13	NF12	NF11	NF10	NF9	NF8
0B								
0C	SU		ED	MAN/	INS/	GM	GD	MASS/
0D			PH/	THV/DNH	RP/NHM	RG/RL	RM/RV	RD/RA
0E	RKISO	RZONE		PRIC	NS	SUSD	MHS	POMP/
0F				FF1	CO1	CS1/	FCFE1/	FCOU1/
10				FF2	CO2	CS2/	FCFE2/	FCOU2/
11					EXD	EXM	CAB	CAA
12				MTH/	STH/	« 10 »	« 8 »	« 6 »
13	CREP	LU	FE1	OU1	CAM	GV/PV	DE	MO
14	V0(VF)	V1(VF)		SH8	INH2	INH1	FE2	OU2
15	DEF	GONG	FD	FM	VSU	RF	VHS	VPMP
16	QC7	QC6	QC5	QC4	QC3	QC2	QC1	QC0
17	QC15	QC14	QC13	QC12	QC11	QC10	QC9	QC8
18								
19	QM7	QM6	QM5	QM4	QM3	QM2	QM1	QM0
1A	QM15	QM14	QM13	QM12	QM11	QM10	QM9	QM8
1B								
1C	QD7	QD6	QD5	QD4	QD3	QD2	QD1	QD0
1D	QD15	QD14	QD13	QD12	QD11	QD10	QD9	QD8
1E								
1F	POS7	POS6	POS5	POS4	POS3	POS2	POS1	POS0
20	POS15	POS14	POS13	POS12	POS11	POS10	POS9	POS8
21								
24	POSLOG - POSITION LOGIQUE DE L'APPAREIL							
28			CL					
61	V4(H)	V3(H)	V2(H)	V1(H)	ECOTAQ	L	Δ	Y
62						IGV	TACQ2	TACQ1
65	T°HUILE - TEMPÉRATURE DE L'HUILE							
	MINIBLOC							
FF	CA	CB	INS/	POMP/	NIV/ZDEVR	« 10 »	« 8 »	« 6 »

## LISTE DES ENTRÉES / SORTIES (1/2)

Le tableau ci-dessous contient la liste des entrées / sorties qui affectent le fonctionnement de l'équipement MB-32 ; ces entrées / sorties sont classées dans l'ordre alphabétique de leur nom.

Outre le nom et la signification de chaque E/S, le tableau fournit l'adresse de l'E/S dans la mémoire de l'équipement, et le numéro du bâtonnet éventuel. Les noms des *Entrées / sorties « bâtonnets »* sont imprimés en *italique*.

Nom	Signification	Adresse	Bât.
«10»	<i>Portes verrouillées</i>	Ad.12	Bât. 2
«10»	<i>Portes verrouillées</i>	Ad.FF	Bât. 2
«6»	<i>sécurités premières établies</i>	Ad.12	Bât. 0
«6»	<i>sécurités premières établies</i>	Ad.FF	Bât. 0
«8»	<i>Portes fermées</i>	Ad.12	Bât. 1
«8»	<i>Portes fermées</i>	Ad.FF	Bât. 1
APPALD	Appels « paliers » pour descendre M0, D1 à D15	Ad.06	
APPALD	Appels « paliers » pour descendre M0, D1 à D15	Ad.07	
APPALM	Appels « paliers » pour monter M0 à M15	Ad.03	
APPALM	Appels « paliers » pour monter M0 à M15	Ad.04	
CA	<i>Capteur A</i>	Ad.FF	Bât. 7
CAA	<i>Capteur, faisceau A</i>	Ad.11	Bât. 0
CAB	<i>Capteur, faisceau B</i>	Ad.11	Bât. 1
CAM	<i>Came</i>	Ad.13	Bât. 3
CB	<i>Capteur B</i>	Ad.FF	Bât. 6
CL	<i>Signalisation occupé (Clignotant)</i>	Ad.28	Bât. 5
COI1	<i>Contact de coincement de la porte 1</i>	Ad.0F	Bât. 3
COI2	<i>Contact de coincement de la porte 2</i>	Ad.10	Bât. 3
CREP	<i>Commun répéteur de position</i>	Ad.13	Bât. 7
CS1	<i>Cellule de seuil de la porte 1</i>	Ad.0F	Bât. 2
CS2	<i>Cellule de seuil de la porte 2</i>	Ad.10	Bât. 2
D	<i>relais TRIANGLE -D-</i>	Ad.61	Bât. 1
DE	<i>relais Descente</i>	Ad.13	Bât. 1
DEF	<i>Voyant défaut</i>	Ad.15	Bât. 7
DNH	<i>Défaut de niveau d'huile</i>	Ad.0d	Bât. 4
EcoTaq	<i>ECOnomiseur de TAQuets</i>	Ad.61	Bât. 3
ED	<i>Contact Extrême Descente</i>	Ad.0C	Bât. 5
ENVCAB	Envois « cabine » C0 à C15	Ad.00	
ENVCAB	Envois « cabine » C0 à C15	Ad.01	
EXD	<i>Contact extrême descente</i>	Ad.11	Bât. 3
EXM	<i>Contact extrême montée</i>	Ad.11	Bât. 2
FCFE1	<i>Fin de course fermeture de la porte 1</i>	Ad.0F	Bât. 1
FCFE2	<i>Fin de course fermeture de la porte 2</i>	Ad.10	Bât. 1
FCOU1	<i>Fin de course ouverture de la porte 1</i>	Ad.0F	Bât. 0
FCOU2	<i>Fin de course ouverture de la porte 2</i>	Ad.10	Bât. 0
FD	<i>Flèche descente</i>	Ad.15	Bât. 5
FE1	<i>relais de fermeture de porte n° 1</i>	Ad.13	Bât. 5
FE2	<i>relais de fermeture de la porte n° 2</i>	Ad.14	Bât. 1
FF1	<i>Fermeture Forcée de la porte 1</i>	Ad.0F	Bât. 4
FF2	<i>Fermeture Forcée de la porte 2</i>	Ad.10	Bât. 4
FM	<i>Flèche montée</i>	Ad.15	Bât. 4
GD	<i>Graissage descente</i>	Ad.0C	Bât. 1
GM	<i>Graissage montée</i>	Ad.0C	Bât. 2
GONG	<i>GONG</i>	Ad.15	Bât. 6
GVPV	<i>relais Grande vitesse / Petite vitesse</i>	Ad.13	Bât. 2
IGV	<i>Inspection Grande Vitesse</i>	Ad.62	Bât. 2
INH1	<i>Inhibition de la porte n° 1</i>	Ad.14	Bât. 2
INH2	<i>Inhibition de la cellule de la porte n° 2</i>	Ad.14	Bât. 3

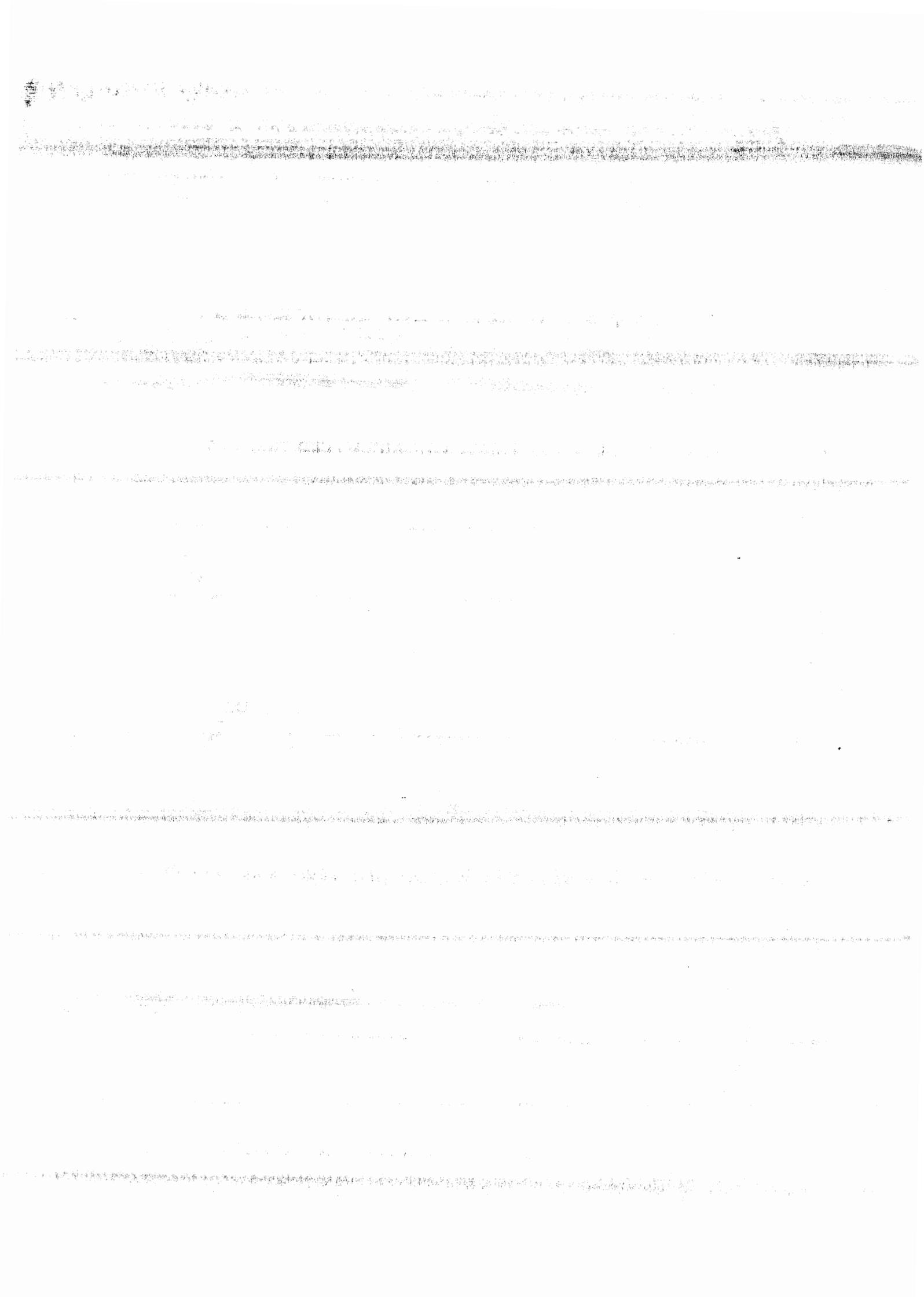
## LISTE DES ENTRÉES / SORTIES (2/2)

Nom	Signification	Adresse	Bât.
INS	Manoeuvre d'inspection	Ad.0C	Bât. 3
INS	INSpection	Ad.FF	Bât. 5
L	relais LIGNE -L-	Ad.61	Bât. 2
LU	Lumière automatique	Ad.13	Bât. 6
MAN	Manoeuvre de rappel	Ad.0C	Bât. 4
MASS	Relais de masse	Ad.0C	Bât. 0
MHS	Mise hors service	Ad.0E	Bât. 1
MO	relais Montée	Ad.13	Bât. 0
MTH	Mesure de la Température de l'Huile	Ad.12	Bât. 4
NHM	Niveau d'huile minimum	Ad.0d	Bât. 3
NIV/ZDEVR	zones de NIVeau et de Déverrouillage	Ad.FF	Bât. 3
NIVSIN	Niveaux sinistrés NF0 à NF15	Ad.09	
NIVSIN	Niveaux sinistrés NF0 à NF15	Ad.0A	
NS	Non stop	Ad.0E	Bât. 3
OU1	relais d'ouverture de porte n° 1	Ad.13	Bât. 4
OU2	relais d'ouverture de la porte n° 2	Ad.14	Bât. 0
PH	Relais de phase	Ad.0d	Bât. 5
POMP	manoeuvre POMPIer	Ad.0E	Bât. 0
POMP	manoeuvre POMPIer	Ad.FF	Bât. 4
POS0-7	Sorties de positionnement POS0 à POS15	Ad.1F	
POS8-15	Sorties de positionnement POS0 à POS15	Ad.20	
PosLog	Position logique de l'appareil	Ad.24	
PRIC	Priorité cabine	Ad.0E	Bât. 4
QCAB	Quittances « cabines » QC0 à QC15	Ad.16	
QCAB	Quittances « cabines » QC0 à QC15	Ad.17	
QDPAL	Quittances palières descente QD1 à QD15	Ad.1C	
QMPAL	Quittances palières montée QM0 à QM15	Ad.1A	
RD	Retour du contacteur descente	Ad.0d	Bât. 0
RD(RA)	Retour du contacteur Triangle -D-	Ad.0d	Bât. 0
RF	Ronfleur de surcharge	Ad.15	Bât. 2
RG	Retour du contacteur Grande vitesse	Ad.0d	Bât. 2
RKISO	Retour (K)Contacteur ISOnivelage	Ad.0E	Bât. 7
RL	Retour du contacteur ligne	Ad.0d	Bât. 2
RM	Retour du contacteur montée	Ad.0d	Bât. 1
RP	Retour du contacteur petite vitesse	Ad.0d	Bât. 3
RY	Retour du contacteur Etoile -Y-	Ad.0d	Bât. 1
RZONE	Relais de ZONE des portes	Ad.0E	Bât. 6
SH8	Shuntage du « 8 »	Ad.14	Bât. 4
STH	Sonde THermique	Ad.12	Bât. 3
SU	Surcharge	Ad.0C	Bât. 7
SUSD	SUSpension de Départ	Ad.0E	Bât. 2
T°Huile	Température de l'Huile	Ad.65	
TACQ1	TAQuet 1	Ad.62	Bât. 0
TACQ2	TAQuet 2	Ad.62	Bât. 1
THV	Thermique de ventilation	Ad.0d	Bât. 4
V0	Vitesse 0	Ad.14	Bât. 7
V1	Vitesse 1	Ad.14	Bât. 6
V1	relais électroVanne n° 1	Ad.61	Bât. 4
V2	relais électroVanne n° 2	Ad.61	Bât. 5
V3	relais électroVanne n° 3	Ad.61	Bât. 6
V4	relais électroVanne n° 4	Ad.61	Bât. 7
VHS	Voyant hors service	Ad.15	Bât. 1
VPMP	Voyant pompier	Ad.15	Bât. 0
VSU	Voyant de surcharge	Ad.15	Bât. 3
Y	relais étoile -Y-	Ad.61	Bât. 0

## LES ENTRÉES/SORTIES LIÉES AU VARIATEUR DE FRÉQUENCE

ENTREES									
Ad	NOM	Bât 7	Bât 6	Bât 5	Bât 4	Bât 3	Bât 2	Bât 1	Bât 0
00	En	V2	V1	V0	D	M	V $\mu$	Vr	DISJON

SORTIES									
Ad	Nom	Bât 7	Bât 6	Bât 5	Bât 4	Bât 3	Bât 2	Bât 1	Bât 0
01	So	L	S	VENT	STOPR	DEFDEF	DEFPRO		
02	t°	Température du radiateur (Degrés)							
03	CS	Courant Secteur							
04	CM	Courant Moteur							
05	tc	tension condensateur (par bond de 10 volts)							
06	Fr	Fréquence (Hertz)							
07	cA	Capteur						CAA	CAB
08	vl	Vitesse instantannée (M/S)							
09	vi	Vitesse instantannée (CM/S)							
0A	DO	INUTILISÉ							
0b	Do	Distance de ralentissement pour V0 (Millimetres)							
0C	DI	Distance de ralentissement pour V1 (Millimetres/ 1000ès,100ès)							
0d	Di	Distance de ralentissement pour V1 (Millimetres/ 10ès,1s)							
0E	DII	Distance de ralentissement pour V2 (Millimetres/ 1000ès,100ès)							
0F	Dii	Distance de ralentissement pour V2 (Millimetres/ 10ès,1s)							
90		Couple réel pris par le variateur de fréquence							



# Chapitre III.7)

## LISTE DES CODES DE DÉFAUT

## LISTE DES CODES DE DÉFAUTS (1/4)

### LES CODES DE DÉFAUT DU VARIATEUR DE FRÉQUENCE (carte OND04)

La pile de défauts du variateur de fréquence **MLift** se trouve aux paramètres adresses **20, 21, 22** et **23**, petit interrupteur de gauche vers le bas. A l'adresse **20** on trouve le dernier défaut et à l'adresse **23** le plus ancien enregistré.

**AVANT DE QUITTER LE CHANTIER, NOUS VOUS CONSEILLONS DE METTRE LA PILE DE DÉFAUT À 00 AFIN DE MIEUX SURVEILLER LES PANNES.**

N°défaut	Signification
-10-	INVERSION DU SENS DE ROTATION ( DÉTECTION PAR CAPTEUR)
-22-	INTÉGRATEUR DE GLISSEMENT.
-52-	COUPURE DU « 10 » EN MARCHÉ.
-62-	DÉFAUT CAPTEUR 003.
-80-	ABSENCE DE TENSION CONDENSATEUR (tc) LORS DU DÉPART.
-81-	COURANT MOYEN SUPÉRIEUR À LA PUISSANCE AUTORISÉE.
-82-	VITESSE RÉELLE SUPÉRIEURE DE 20% A LA VITESSE NOMINALE VN PROGRAMMÉE.
-83-	VITESSE D'INSPECTION SUPÉRIEURE A 0,63 M/S.
-84-	VITESSE D'ISONIVELAGE SUPÉRIEURE A 0,30 M/S.
-85-	TENSION DE RÉCUPÉRATION SUPÉRIEURE A 650 VOLT. (DÉFAUT DU CIRCUIT DE FREINAGE).
-86-	ABSENCE DE TENSION LORS DE LA COMMANDE DE MOUVEMENT. (FUSIBLE OU NON COLLAGE DES CONTACTEURS).
-87-	NON DÉCOLLAGE DU CONTACTEUR « LIGNE ».
-88-	COMMANDE « MONTÉE » ET « DESCENTE » SIMULTANÉE.
-89-	TEMPÉRATURE DU RADIATEUR SUPÉRIEURE A 40 °.
-90-	COURANT ONDULEUR SUPÉRIEUR AU COURANT MAX. TRANSISTOR.
-91-	DÉFAUT DU TRANSISTOR DU HAUT.
-92-	DÉFAUT DU TRANSISTOR DU MILIEU.
-93-	DÉFAUT DES TRANSISTORS DU HAUT ET DU MILIEU.
-94-	DÉFAUT DU TRANSISTOR DU BAS.
-95-	DÉFAUT DES TRANSISTORS DU HAUT ET DU BAS.
-96-	DÉFAUT DES TRANSISTORS DU MILIEU ET DU BAS.
-97-	DÉFAUT DES TRANSISTORS DU HAUT, DU MILIEU ET DU BAS.
-98-	PENTE (PT) NON ADAPTÉE À VN.
-99-	DÉFAUT D'ÉCRITURE DANS L'E²ROM.

## LISTE DES CODES DE DÉFAUTS (2/4)

### LES CODES DE DÉFAUTS DE LA SÉRIE 32. (carte BG15)

La lettre située entre parenthèses précise le type de Défaut.

- ( A ) signifie que le défaut est définitif et qu'il faut couper puis remettre l'alimentation pour faire une réinitialisation ( RESET ).
- ( B ) signifie que le défaut est provisoire et donc que si la cause disparaît, la manoeuvre travaille à nouveau normalement.
- ( C ) signifie que le défaut est provisoire si le technicien l'a demandé en programmant l'option « défaut provisoire ». (DCOPRO - Ad.07 - Bât.06)
- ( D ) signifie que le défaut peut être ignoré si le technicien l'a demandé.
- ( \* ) signifie que le code du défaut n'est pas enregistré dans la pile de défauts. La pile de défauts de la **SÉRIE 32** se trouve aux paramètres adresses **00**, **01**, **7E** et **7F**, petit interrupteur de gauche vers le bas. A l'adresse **00** on trouve le dernier défaut et à l'adresse **7F** le plus ancien enregistré.

**AVANT DE QUITTER LE CHANTIER, NOUS VOUS CONSEILLONS DE METTRE LA PILE DE DÉFAUT À 00 AFIN DE MIEUX SURVEILLER LES PANNES.**

N°défaut	Signification	
-01-	DÉFAUT DE MASSE.	( B )
-02-	TEMPO DE PETITE VITESSE.	( A )
-03-	TEMPO DE RÉVISION.	( D )
-04-	COUPURE DES SÉCURITÉS AVANT LE « 6 ».	( B )
-05-	THERMIQUE DE VENTILATION (THV).	( B )
-06-	ABSENCE RÉPÉTITIVE DU « 10 » AU RECALAGE.	( A )
-07-	ERREUR DANS LA PROGRAMMATION DES SORTIE SPG1 À SPG4.	( A )
-08-	SUSPENSION DÉPART (SUSD).	( B,* )
-09-	SONDE THERMIQUE OU THERMOCONTACT DE SÉCURITÉ (STH).	( B )
-10-	INVERSION DU SENS DE ROTATION ( DÉTECTION PAR CAPTEUR ).	( A )
-11-	INTERPRÉTATION IMPOSSIBLE DU CAPTEUR OU FUSION DU/DES FUSIBLES FU3, FU4.	( A )
-12-	UN DES CONTACTEURS NON DÉCOLLÉ A L'ARRIVÉE.	( C )
-13-	CONTACTEUR « GV » NON DÉCOLLÉ AU PASSAGE « PV ».	( C )
-14-	CONTACTEUR « PV » NON COLLE LORS DE SA COMMANDE.	( C )

## LISTE DES CODES DE DÉFAUTS (3/4)

N° défaut	Signification	
-15-	CONTACTEUR « MO » OU « DE » NON COLLE LORS DE LEUR COMMANDE OU FUSION DU FUSIBLE FU9 (24R).	( C )
-16-	FIN DE COURSE HAUT POUR LA RÉVISION (FREV).	( B,* )
-17-	MANQUE OU INVERSION DE PHASES (PH).	( B )
-18-	RECALAGE IMPOSSIBLE PAR SUITE D'INFORMATIONS ERRONÉES DU CAPTEUR.	( A )
-19-	COUPURE DU « 8 » EN MARCHÉ.	( B )
-20-	TEMPÉRATURE DE L'HUILE SUPÉRIEURE A 100° OU SONDE NON RACCORDÉE.	( B )
-21-	ABSENCE DU « 10 ».	( B )
-22-	INTÉGRATEUR DE GLISSEMENT.	( A )
-23-	COUPURE DU « 6 » EN MARCHÉ OU VOIR SHUNT 0V, CS EN PAROI LISSE.	( B )
-26-	COUPURE ANORMALEMENT LONGUE DU FAISCEAU A.	( A )
-27-	COUPURE ANORMALEMENT LONGUE DU FAISCEAU B.	( A )
-28-	UN DES CONTACTEURS N'EST PAS DÉCOLLÉ AU DÉMARRAGE.	( C )
-29-	CONTACTEUR « GV » NON COLLE LORS DE SA COMMANDE.	( C )
-30-	CONTACTEUR « PV » COLLE LORS DE LA COMMANDE « GV ».	( C )
-31-	DÉFAUT DE SURCHARGE (SU).	( B,* )
-36-	LE NIVEAU DE PRINCIPAL EST SUPÉRIEUR AU NIVEAU LE PLUS HAUT.	( A )
-37-	LA PROGRAMMATION DU NIVEAU SUPÉRIEUR EST PLUS GRANDE QUE 24 OU QUE 12 EN NIVEAUX SÉLECTIFS.	( A )
-38-	NIVEAU DE RECALAGE, DE RAPPEL AUTOMATIQUE OU DE « MISE HORS SERVICE » PLUS ÉLEVÉ QUE LE NIVEAU SUPÉRIEUR.	( A )
-39-	LA TENSION SECTEUR EST TROP FAIBLE.	( B )
-40-	LA TENSION SECTEUR EST TROP IMPORTANTE.	( B )
-41-	« 8 » COUPE, PORTE AUTO FERMÉE SOUS ORIENTATION.	( B )
-42-	PROGRAMMATION ERRONÉE DU NOMBRE D'OPÉRATEURS DE PORTES (SUPÉRIEUR A 2).	( A )
-43-	FIN DE COURSE NÉCESSAIRE SUR OPÉRATEUR CABINE	( A )
-44-	ABSENCE DU « 10 » (OPÉRATEUR NUMÉRO 1 OU 2).	( B )
-46-	BLOCAGE PORTE EN « OUVERTURE » OPÉRATEUR NUMÉRO 1.	( C )
-47-	BLOCAGE PORTE EN « OUVERTURE » OPÉRATEUR NUMÉRO 2.	( C )
-48-	BLOCAGE PORTE EN « FERMETURE » OPÉRATEUR NUMÉRO 1.	( C )
-49-	BLOCAGE PORTE EN « FERMETURE » OPÉRATEUR NUMÉRO 2.	( C )

## LISTE DES CODES DE DÉFAUTS (4/4)

N°défaut	Signification	
-50-	FONCTION « MISE HORS SERVICE » ENCLENCHÉE (MHS).	( B,* )
-51-	FONCTION « PRIORITÉ CABINE » EN COURS (PRIC).	( B,* )
-52-	COUPURE DU « 10 » EN MARCHÉ.	( B )
-53-	FONCTION « POMPIER » EN COURS (POM).	( B,* )
-54-	FONCTION « NON STOP » OU « COMPLET » EN COURS (NS).	( B,* )
-55-	NON DÉCOLLAGE DU CONTACTEUR « ISO ».	( A )
-56-	NON COLLAGE DU CONTACTEUR « ISO » LORS DE SA COMMANDE.	( B )
-57-	DÉPASSEMENT DE LA « ZONE ISO » EN MOUVEMENT « ISO ».	( A )
-58-	« POMPAGE ISO » SUPÉRIEURE A 6.	( B )
-59-	MOUVEMENT D'ISO SUPÉRIEUR A LA TEMPO ISO.	( A )
-60-	ALTITUDE MAXIMUM PROGRAMMÉE TROP ÉLEVÉE.	( A )
-61-	ERREUR DE PROGRAMMATION DES NIVEAUX.	( A )
-62-	DÉFAUT CAPTEUR O03.	( A )
-63-	CABINE SIMULTANÉMENT PRÉSENTE EN HAUT ET EN BAS OU CAPTEUR O03 NON ALIMENTÉ.	( A )
-64-	MANOEUVRES DE RAPPEL ET D'INSPECTION ENCLENCHÉES SIMULTANÉMENT.	( B )
-65-	DÉFAUT DÉFINITIF DE RÉGULATION. ALLER LIRE LE CODE DU DÉFAUT SUR LE MLIFT.	
-66-	DÉFAUT PROVISOIRE DE RÉGULATION. ALLER LIRE LE CODE DU DÉFAUT SUR LE MLIFT.	
-69-	DÉRIVE APRÈS COUPURE DU DISPOSITIF HORS-COURSE DE SÉCURITÉ.	( A )
-70-	TAQUETS NON RÉTRACTÉS LORS DE LEUR COMMANDE.	( A )
-71-	TAQUETS RELÂCHÉS EN MARCHÉ.	( B )
-72-	TAQUETS NON RELÂCHÉS A L'ARRÊT.	( A )
-73-	DÉFAUT DE NIVEAU D'HUILE.	( A )
-74-	NIVEAU D'HUILE MINIMUM.	( A )
-75-	NON COLLAGE DU CONTACTEUR « ÉTOILE » LORS DE SA COMMANDE. FUSION DE FUSIBLE FU9 (24R) OU COUPURE DU CONTACT DE SURPRESSION.	( C )
-76-	NON COLLAGE DU CONTACTEUR « TRIANGLE » LORS DE SA COMMANDE. FUSION DE FUSIBLE FU9 (24R) OU COUPURE DU CONTACT DE SURPRESSION.	( C )
-77-	NON COLLAGE DU CONTACTEUR « LIGNE » LORS DE SA COMMANDE. FUSION DE FUSIBLE FU9 (24R) OU COUPURE DU CONTACT DE SURPRESSION.	( C )
-78-	NON DÉCOLLAGE DU CONTACTEUR « ÉTOILE » OU « TRIANGLE ».	( C )
-79-	TEMPÉRATURE DE L'HUILE TROP ÉLEVÉE.	( C )

